

50255

N. 47

# MATHEMATIKAI ÉS PHYSIKAI LAPOK

A BUDAPESTI  
M. KIR. ÁLLAMI MAGYAR TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
TANÁRI KÖNYVTÁRA

M. KIR. ÁLLAMI  
FELSŐBB LEÁNYISKOLA  
ÉS MEGNEVELŐINTÉZÉS  
BUDAPESTEN

A MATEMATIKAI ÉS PHYSIKAI TÁRSULAT MEGBIZASÁBÓL

SZERKESZTIK

KÖVESLIGETHY RADÓ, ÉS RADOS GUSZTAV

~~N.  
124  
1909~~

TIZENNYOLCZADIK ÉVFOLYAM

I. FÜZET

1909

JANUÁR.

M. k. állami  
FELSŐBB LEÁNYISKOLA  
könyvtára.

BUDAPEST

A MAGYAR TUDOMÁNYOS AKADÉMIA TÁMOGATÁSÁVAL KIADJA

A MATEMATIKAI ÉS PHYSIKAI TÁRSULAT

1909.



## TARTALOM.

	Lap
DIENES PÁL: Analitikai függvény az összetartási körön ... ..	1
DIENES PÁL: Analitikai függvény végtelenségi helyeinek vizsgálata ...	17
PRIVORSZKY ALAJOS: A két képsíkon való ábrázolás elmélete ... ..	29

**A Matematikai és Fizikai Lapok évenként 8, legalább 3 ivnyi füzetben jelennek meg, még pedig, a nyári hónapok kivételével, mindenkor a hó második felében. Az egész évfolyam 24—30 iv terjedelmű lesz. Előfizetési ára 10 korona. A Matematikai és Fizikai Társulat tagjai tagsági díjuk fejében kapják.**

**Társulati mondanivalók.** A tizennyolczadik társulati év 1909 január 1-én kezdődött.

A *tagsági díj* (Budapesten 10 korona, vidéken 6 korona) az Alapszabályok VII. 12. §-a szerint az év első negyedében esedékes. Kérjük t. Tagtársainkat, szíveskedjenek a tagsági díjat a társulat pénztárnoka: *Lévay Ede* főgymnasiunai tanár (VI., Nagy János utca 37.) címére beküldeni. *A múlt évekről hátralékban levő t. Tagtársainkat sürgősen kérjük a tagsági díj beküldéséért.*

A *Math. és Phys. Lapok* I. és III. évfolyama már csak néhány teljes példányban van meg és csak az egész sorozat megvételével szerezhető be. Az I. kötet ára 10 korona, a többieké 6—6 korona.

*Az első és harmadik évfolyam első füzetjét két—két koronával váltjuk be.*

**Rendes ülések.** A társulat üléseit rendszerint minden hónap *első és harmadik csütörtökén* tartja a tud. egyetem physikai intézetében (VIII., Eszterházy-u. 3), d. u. 6 órakor. Az előadások tárgyát — egy matematikai és egy physikai tárgy — 2—3 nappal az ülés előtt a napi lapokban kihirdetjük.

A tagajánlások, a társulati ügyekre vonatkozó kérdések és kívánságok *Kövesligethy Radó* ügyvivő titkár címére **VIII., Sándor-utca 8** intézendők.

A folyóirat szellemi részét illető küldemények (cikkek, feladatok, kérdések, stb.) a szerkesztőkhöz küldendők; a matematikai tárgyuak *Rados Gusztáv*, **IX. Ferencz-körút 38. sz.**, a physikai tárgyuak pedig *Kövesligethy R.* czime alatt. A reclamatiók, címváltozások a pénztárnokhoz intézendők.

*Igen tisztelt munkatársainkat* értesítjük, hogy a válaszmány határozatából a szokott 25 különlenyomatot ezentúl üres borítékkal adjuk; nyomtatott borítékot csak külön kívánságra, a megfelelő nyomdai költségek felszámításával adhatunk.

**A reclamatiók, címváltozások a pénztárnokhoz intézendők.**



50255

50255

# MATHEMATIKAI ÉS PHYSIKAI LAPOK

TIZENNYOLCZADIK KÖTET

A MATHEMATIKAI ÉS PHYSIKAI TÁRSULAT MEGBIZÁSÁBÓL

SZERKESZTIK

KÖVESLIGETHY RADÓ és RADOS GUSZTÁV



BUDAPEST 1909

A MAGYAR TUDOMÁNYOS AKADÉMIA TÁMOGATÁSÁVAL KIADJA

A MATHEMATIKAI ÉS PHYSIKAI TÁRSULAT



50255





# MATHEMATIKAI ÉS PHYSIKAI LAPOK

## TIZENNYOLCZADIK KÖTETÉNEK TARTALMA.

### Első füzet.

DIENES PÁL: Analytikai függvény viselkedése az összetartási körön 1;  
DIENES PÁL: Analytikai függvények végtelenségi helyeinek vizsgálata 17;  
PRIVORSZKY ALAJOS: A két képsíkon való ábrázolás elmélete (Első közlemény) 29.

### Második füzet.

WODETZKY JÓZSEF: A három test problémája és a  $\zeta$  Cancri rendszere 51;  
SELÉNYI PÁL: A rezgés tan és optika néhány jelenségének elemi tárgyalása 85;  
TERKÁN LAJOS: A két test problémája változó tömegek esetén (Első közlemény) 94.

### Harmadik füzet.

PRIVORSZKY ALAJOS: A két képsíkon való ábrázolás elméletéhez (Második és befejező közlemény) 101;  
SZÜCS ADOLF: A Dirichlet-féle probléma egy esetéről (Harmadik és befejező közlemény) 117;  
SUTÁK JÓZSEF: Az elektrodinamika alapegyenleteinek megoldási módszereiről (Második közlemény) 129.

### Negyedik füzet.

KÜRSCHÁK JÓZSEF: A raczionális egész függvények oszthatóságáról 157;  
OBLÁTH RICHÁRD: Merőleges szerkesztése egy egyenes adott pontjában vonalzóval és étalonnal 174;  
TERKÁN LAJOS: A két test problémája változó tömegek esetén (Második és befejező közlemény) 177;  
ANDERKÓ AURÉL: A talaj melegének periodusos ingása (Első közlemény) 183.

### Ötödik füzet.

SZÜCS ADOLF: Az integrálról (Második és befejező közlemény) 205;  
ANDERKÓ AURÉL: A talaj melegének periodusos ingása (Második és befejező közlemény) 237.

**Hatodik füzet.**

SZÜCS ADOLF: Az integrálról (Első közlemény) 263; WELLISCH ZSIGMOND: Vontatás íves vasuti pályán 291.

**Hetedik—Nyolczadik füzet.**

NÉMETH JÁNOS: Adalék a Fermat-féle tétel elméletéhez 329; SZŐKEFALVI NAGY GYULA: Algebrai görbék arithmetikai tulajdonságairól (Első közlemény) 331; FEKETE MIHÁLY: Néhány számelméleti függvény additív előállításáról 349; NEWCOMB SIMON: A Hold mozgásának elmélete, története és jelenlegi állapota; ford. KELEMEN IGNÁCZ 371; JÁNOSI IMRE: Kúpszeletek, mint földrengési sugarak 383; Fizikai Laboratorium: PÉCH ALADÁR: Kísérletek az Atwood-géppel 393; A Matematikai és Fizikai Társulat tizenhatodik rendes közgyűlése 405; A Matematikai és Fizikai Társulat XVI. tanulmányversenye 411; A Matematikai és Fizikai Társulat XVI. versenyén b. Eötvös-díjjal jutalmazott dolgozatok: I. Raj László dolgozata 413; II. Lukács Ferencz dolgozata 416; Megoldott feladatok: DEMECZKY MIHÁLY, KRONBERGER EDE és SZŐKEFALVI NAGY GYULA megoldják a 41. feladatot 419.



## NÉVSZERINTI TÁRGYMUTATÓ.

### Önálló és ismertető czikkek.

ANDERKÓ AURÉL: A talaj melegének periodusos ingása (Első közlemény)	183
— A talaj melegének periodusos ingása (Második és befejező közlemény)	205
DIENES PÁL: Analytikai függvény viselkedése az összetartási körön	1
— Analytikai függvények végtelenségi helyeinek vizsgálata	17
FEKETE MIHÁLY: Néhány számelméleti függvény additív előállításáról	349
JÁNOSI IMRE: Kúpszeletek, mint földrengési sugarak	383
KELEMEN IGNÁCZ fordította NEWCOMB SIMON előadását: A Hold mozgásának elmélete, története és jelenlegi állapota	371
KÜRSCHÁK JÓZSEF: A racionális egész függvények oszthatóságáról	157
SZÓKEFALVI NAGY GYULA: Algebrai görbék arithmetikai tulajdonságairól (Első közlemény)	331
NÉMETH JÁNOS: Adalék a Fermat-féle tétel elméletéhez	329
NEWCOMB SIMON: A Hold mozgásának elmélete, története és jelenlegi állapota; fordította KELEMEN IGNÁCZ	371
OBLÁTH RICHÁRD: Merőleges szerkesztése egy egyenes adott pontjában vonalzóval és étalonnal	174
PRIVORSZKY ALAJOS: A két képsíkon való ábrázolás elmélete (Első közlemény)	29
— A két képsíkon való ábrázolás elmélete (Második és befejező közlemény)	101
SELÉNYI PÁL: A rezgés tan és optika néhány jelenségének elemi tárgyalása	85
SUTÁK JÓZSEF: Az elektrodinamika alapegyenleteinek megoldási módszereiről (Második közlemény)	129
SZÜCS ADOLF: A Dirichlet-féle probléma egy esetéről (Harmadik és befejező közlemény)	117
— Az integrálról (Első közlemény)	263
— Az integrálról (Második és befejező közlemény)	205
TERKÁN LAJOS: A két test problémája változó tömegek esetén (Első közlemény)	94
— A két test problémája változó tömegek esetén (Második és befejező közlemény)	177

WELLISCH ZSIGMOND: Vontatás íves vasuti pályán	291
WODETZKY JÓZSEF: A három test problémája és a $\zeta$ Cancri rendszere	51

### Physikai Laboratorium.

PÉCH ALADÁR: Kísérletek az Atwood-géppel	393
--	-----

### Társulati ügyek.

A Matematikai és Physikai Társulat XVI. rendes közgyűlése	405
A Matematikai és Physikai Társulat XVI. tanulóversenye	411
A Matematikai és Physikai Társulat XVI. versenyén b. Eötvös-díjjal jutalmazott dolgozatok	413
I. Raj László dolgozata	413
II. Lukács Ferencz dolgozata	416

### Megoldott feladatok.

DEMECZKY MIHÁLY, KRONBERGER EDE, SZŐKEFALVI NAGY GYULA megoldják a 41. feladatot	419
--	-----



## ANALITIKAI FÜGGVÉNY VISELKEDESE AZ ÖSSZETARTÁSI KÖRÖN.<sup>1</sup>

1. §. Ha az analitikai függvények WEIERSTRASS-féle elméletét vesszük kiindulópontul, akkor függvényünknek csakis az összetartási körbe eső értékkészlete áll rendelkezésünkre s így az analitikai függvények további vizsgálata legtermészetesebben az összetartási körön való viselkedés tanulmányozásával kezdhető. Első és közvetlenül kínálkozó probléma a függvényérték előállításának kérdése az összetartási kör szabályos helyein (ily helyeken egyebet nem is vizsgálhatunk) az eredetileg adott TAYLOR-sor együtthatóinak felhasználásával.

Mint hogy azonban a függvényt az egész összetartási kör belsejében s így az összetartási körnél kisebb sugarú, de tőle tetszőlegesen kevéssé különböző koncentrikus körön is ugyanaz a TAYLOR-sor állítja elő, természetes, hogy az összetartási kör valamely helyén fellépő szingularitás befolyást gyakorol a szabályos helyekhez tartozó függvényértékek előállítására. Például FATOU<sup>2</sup> bebizonyította, hogy mindannyiszor, mikor az együtt-hatók nulla felé tartanak, a sor az összetartási kör minden szabályos helyén összetartó; legyen e sor

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = \varphi(x), \quad \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0.$$

Adjuk hozzá a  $\varphi(x)$  függvényhez az

$$\frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{\infty} x^n$$

<sup>1</sup> Bemutatva a Magyar Tud. Akadémia III. osztályának 1908 decz. 14-én.

<sup>2</sup> FATOU: Séries trigonométriques et séries de Taylor. Acta Mathematica 30. köt. 389. lap. 1906.

függvényt ily módon

$$\varphi(x) + \frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{\infty} (1+a_n) x^n.$$

Ez a sor az egységnyi sugarú összetartási kör egyetlen helyén sem lehet összetartó, mert a

$$\sum_{n=0}^{\infty} (1+a_n) e^{in\varphi}$$

sorban az összetartásnak az a szükséges feltétele sem teljesül, hogy a tagok nulla felé tartsanak.

2. §. A szabályos helyekre vonatkozó vizsgálatokat általában nem lehet tehát elválasztani a szinguláris helyek vizsgálatától; sőt — bizonyos fokig — egyszerre az egész összetartási körön való viselkedést is tekintetbe kell venni. E végből czélszerűnek bizonyult az összetartási kör egyes pontjainak szingularitásaihoz, valamint az egész összetartási kör szingularitásához bizonyos mértékszámot, *rendszámot* rendelni. Ez — mélyreható vizsgálatok után — HADAMARDnak<sup>1</sup> sikerült legszerencésesebben. Ebből a czélből mind valós, mind komplex függvényekre vonatkozólag bevezeti a «véges kitérésű» (à écart fini)<sup>2</sup> függvény fogalmát. Véges kitérésű az  $f(x)$  folytonos függvény az  $(a, b)$  számközben, ha

$$n \int \cos nx \cdot f(x) dx \quad \text{és} \quad n \int \sin nx \cdot f(x) dx$$

integrálok az  $(a, b)$  számköz bármely két pontja között véve, abszolút értékben kisebbek maradnak, mint egy fix  $I$  szám, mikor  $n$  végtelen felé tart. A legkisebb ilyen  $I$  szám neve az  $f(x)$  függvény *kitérése* (écart) az  $(a, b)$  számközben.

Például ha az  $f(x)$  függvénynek az  $(a, b)$  számköz minden helyén van véges deriváltja, akkor az  $f(x)$  függvény az  $(a, b)$  számközben véges kitérésű.

<sup>1</sup> HADAMARD: Essai sur l'étude des fonctions etc. Thèse 70. lap, valamint Journal de mathématiques 1892. Troisième partie.

<sup>2</sup> Thèse 65. lap.



Vezessük be most az eredetileg adott

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \quad (1)$$

függvény mellé — melyről a vizsgálat megszorítása nélkül feltehetjük, hogy összetartási körének sugara az egység — a

$$H^a f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} n^a a_n x^n \quad (2)$$

függvényeket, hol  $a$  bármilyen valós szám. Ezekről HADAMARD bebizonyítja, hogy ha egy bizonyos  $a$  értéknél nyert  $H^a f(x)$  függvény az összetartási körnek egy  $(a, b)$  ívén véges, folytonos és véges kitérésű, akkor  $H^{a'} f(x)$  függvény is az, feltéve, hogy  $a' < a$ . Az összetartási kör minden  $(a, b)$  ívéhez tartozik tehát egy  $\omega$  határszám oly tulajdonsággal, hogy a  $H^{-\omega} f(x)$  függvény véges, folytonos és véges kitérésű, de a  $H^{-\omega+\epsilon} f(x)$  függvény a három tulajdonság közül legalább egyikkel nem rendelkezik. Hogy miként viselkedik ugyanott a  $H^{-\omega} f(x)$  függvény, az határozatlan. Az  $\omega$  szám neve: az  $f(x)$  függvény «rendje» (ordre) az összetartási kör  $(a, b)$  ívén.

Könnyű belátni, hogy ha  $(a', b')$  ív az  $(a, b)$  ív belsejébe esik, akkor abban a függvény rendje vagy ugyanolyan, vagy kisebb, mint az  $(a, b)$  ívben, s így megdefiniálhatjuk a függvény rendjét az összetartási kör egy pontjában, mint az e pontot magukban foglaló, folyton kisebbedő ívek rendszámának határértékét. Minthogy a  $H^a$  operáció új szinguláris pontot nem hoz be,<sup>1</sup> az összetartási kör szabályos helyeinek rendje  $-\infty$ . Az egész összetartási kör rendje az egyes helyekhez tartozó rendszámok közül a legnagyobbik (nem abszolút értékben, hanem algebrailag).

Az összetartási kör rendszámát,  $(Q)$  HADAMARD egyik alaptétele<sup>2</sup> adja meg, mely szerint

<sup>1</sup> HADAMARD: id. mű 62. lap.

<sup>2</sup> U. o. 71. lap.



$$\Omega = 1 + \limsup_{n=\infty} \frac{\log |a_n|}{\log n}. \quad (3)$$

3. §. E fogalmak segélyével kijelenthetjük végre HADAMARD-nak a szabályos helyekre vonatkozó eredményeit.<sup>1</sup> Ha egy adott

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$$

függvény rendszáma az egész összetartási körre vonatkozólag kisebb 1-nél, azaz, ha  $\Omega < 1$ , akkor a sor összetartó az összetartási kör minden szabályos helyén. Továbbá általában a részletösszegek  $(\Omega + \varepsilon)$ -edik számtani közepe — hol  $\varepsilon$  tetszőleges pozitív szám — megadja a függvény értékét az összetartási kör minden szabályos helyén.

Az  $r$ -edik számtani közép,<sup>2</sup> — hol  $r$  bármilyen pozitív valós szám — alatt a

$$\sigma_n^{(r)} = \Gamma(r+1) \frac{s_n^{(r)}}{n^r} \quad (4)$$

kifejezés értendő, hol

$$s_n^{(r)} = \sum_{i=0}^n B_{n-i}^{(r+1)} a_i$$

és

$$B_{n-i}^{(r+1)} = \frac{\Gamma(r+n-i+1)}{\Gamma(r+1)\Gamma(n-i+1)},$$

a rendes binomiális együttható.

A következő s bizonyos értelemben befejező lépést BOREL<sup>3</sup> tette meg azzal, hogy egész általánosságban (azaz  $\Omega = \infty$  esetet sem zárva ki, melynek tárgyalását HADAMARD eredményei még nem engedik meg) bebizonyította, hogy az általa általánosított határértéknek (limite généralisée) nevezett kifejezés bármilyen

<sup>1</sup> U. o. 82., 83. lap.

<sup>2</sup> T. i. ha  $r$  egész szám, a közönséges  $r$ -edik számtani közép létezése maga után vonja (4) létezését. Lásd pl. KNOPP: Grenzwerte von Reihen bei der Annäherung an die Konvergenzgrenze. Inaugural Dissertation, Berlin. 1907.

<sup>3</sup> Lásd pl. BOREL: Séries divergentes: Sommination exponentielle.



együtthathók esetében megadja a függvény értékét az összetartási kör szabályos helyein.

A szabályos helyekre vonatkozólag fel kell még említenünk a HADAMARD most felsorolt tételeit egyszerűsítő FATOU-tételt,<sup>1</sup> mely szerint ha

$$\lim_{n=\infty} a_n = 0,$$

akkor a sor összetartó az összetartási kör minden szabályos helyén. Ez azért mond egyszerűségétől eltekintve valamivel többet, mint HADAMARD megfelelő tétele, mert ez utóbbi szerint nagyon kevésbé fogyó együtthathójú sorok esetében, mint például

$$a_n = \frac{1}{\log n}$$

az sor összetartásáról a szabályos helyeken nem vagyunk biztosítva s a számtani közepekhez kellene folyamodnunk. Ezt a FAROU-féle egyszerűsítést és pontosítást RIESZ M.<sup>2</sup> kiterjesztette véges fokban növekvő együtthathókra olyformán, hogy ha

$$\lim_{n=\infty} \frac{a_n}{n^r} = 0,$$

akkor már az  $r$ -edik számtani közép előállítja a függvényt a szabályos helyeken.

4. §. A szabályos helyekre vonatkozó vizsgálatok után oly szinguláris helyek tanulmányozásának kell következnie, melyeken a függvénynek van határozott értéke, azaz melyek közelében a függvény véges s melyek felé (az összetartási kör belsőjéből) közeledve az úttól független határértéket nyerünk. Ilyen például az

$$(1-x)^a + A \quad \text{vagy} \quad [\log(1-x)]^\beta + A$$

függvényeknek (hol  $a > 0$  s nem egész szám;  $\beta < 0$ ) az 1 pont.

<sup>1</sup> Id. mű 389. lap.

<sup>2</sup> RIESZ M.: Összegezhető trigonometrikus sorok és összegezhető hatványsorok. Doktori értekezés, 1908. 53. lap.

Felvetjük tehát a kérdést, hogy ama (szinguláris helyekhez tartozó) függvény-értékeket hogyan lehet előállítani az együtt-hatók, illetve a részletösszegek segítségével. HADAMARD két tételének és a befejező BOREL-tételeknek megfelelően a *szinguláris helyekhez tartozó* függvény-értékek előállítására három tételt adunk.

I. *Adva lévén*

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$$

*függvény, h l*

$$\lim a_n = 0, \quad (5)$$

*a*  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$  sor *összetartó az összetartási kör minden negatív rendű helyén* (tehát nemcsak a szabályos helyeken, melyeknek rendje  $-\infty$ ).

Tételünk bebizonyítása HADAMARD<sup>1</sup> következő tételén alapszik:

Az összetartási kör  $(a, b)$  ivén  $\omega$ -rendű függvény egyenlővé tehető két oly függvény összegével, melyek közül az egyiknek rendje az egész összetartási körön csak tetszőleges kicsinyvel nagyobb, mint  $\omega$ , a másik függvény pedig holomorf az  $(a, b)$  iv minden helyén.

Legyen tehát  $f(x)$  függvénynek az  $x_0$  hely negatív rendű helye. Ekkor van egy iv is, melynek  $x_0$  belső pontja s mely ivnek rendje negatív. A most idézett tétel szerint tehát

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n + \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n,$$

hol  $\sum b_n x^n$  sor által előállított függvény rendje az egész összetartási körre vonatkozólag ( $\Omega_1$ ) negatív; (3) szerint azonban

$$\Omega_1 - 1 = \limsup_{n \rightarrow \infty} \frac{\log |b_n|}{\log n},$$

azaz

$$\frac{\log |b_n|}{\log n} < \Omega_1 - 1 + \varepsilon,$$

<sup>1</sup> Id. mű 72. lap.



hol  $\varepsilon$  tetszőleges kicsiny pozitív szám. Innen

$$\log |b_n| < (\Omega_1 - 1 + \varepsilon) \log n = \log n^{\Omega_1 - 1 + \varepsilon},$$

azaz

$$|b_n| < n^{\Omega_1 - 1 + \varepsilon}.$$

Mivel pedig  $\Omega_1$  a feltétel szerint negatív,  $\varepsilon$  tetszőleges, választhatunk oly kicsiny  $\varepsilon$  számot, hogy

$$\Omega_1 + \varepsilon = -\eta < 0$$

egyenlőtlenség fennálljon; ily  $\varepsilon$  esetében

$$|b_n| < \frac{1}{n^{1+\eta}} \quad (6)$$

s így

$$\sum_{n=0}^{\infty} b_n x_0^n$$

sor az összetartási kör minden helyén összetartó.

Másrészt a FATOU által pontosított HADAMARD-tétel szerint a

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n x_0^n$$

sor összetartó, mert a

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n$$

sor által előállított függvénynek az  $x_0$  hely szabályos helye s (5) és (6) szerint

$$\lim_{n \rightarrow \infty} c_n = \lim_{n \rightarrow \infty} (a_n - b_n) = 0.$$

Következőleg

$$\Sigma a_n x_0^n = \Sigma b_n x_0^n + \Sigma c_n x_0^n$$

mint két összetartó sor összege, szintén összetartó.

Viszont világos, hogy ha egy negatív rendű helyen a sor összetartó, akkor az együtthatók nulla felé tartanak.

5. §. Hasonló az okoskodás abban az esetben is, mikor az (5) föltétel helyett

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{n^r} = 0$$

föltétel áll fenn. Erre vonatkozik a következő tétel:

## II. Adva lévén

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$$

függvény, hol

$$\lim_{n=\infty} \frac{a_n}{n^r} = 0, \quad (7)$$

a részletösszegek  $r$ -edik számtani közepének van határértéke (s így előállítja a függvény odatartozó határértékét) az összetartási kör minden negatív rendű helyén.

A bizonyítás így hangzik:

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n + \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n,$$

hol megint a

$$\sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n$$

sor által előállított függvény rendje az egész körön negatív, mert tetszőleges kicsinyvel nagyobb, mint az adott  $f(x)$  rendje az  $x_0$  pontot magában foglaló tetszőleges kicsiny íven s az utóbbi a feltétel szerint negatívnak vehető. Tehát megint a

$$\sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n$$

sor összetartó az összetartási kör minden pontjában s így a fortiori az  $r$ -edik számtani középnek is van határértéke.

Ebből következik továbbá, hogy

$$\lim b_n = 0$$

s így

$$\lim_{n=\infty} \frac{c_n}{n^r} = \lim_{n=\infty} \frac{a_n - b_n}{n^r} = 0,$$

De a

$$\sum c_n x^n$$

sor által előállított függvénynek az  $x_0$  pont szabályos pontja (a fentebbi, lényegesen kihasznált HADAMARD-tétel értelmében) s így a RIESZ M. által pontosított második HADAMARD-tétel értelmében a részletösszegeknek a



$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n x_0^n$$

sorból képezett  $r$ -edik számtani közepe megadja az ábrázolt függvény  $x_0$  helyhez tartozó értékét.

Következően a

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n x_0^n = \sum_{n=0}^{\infty} b_n x_0^n + \sum_{n=0}^{\infty} c_n x_0^n$$

sorra vonatkozólag a részletösszegekből képezett  $r$ -edik számtani középnek van határértéke; s így KNOPP által általánosított HÖLDER-tétel szerint az összetartási kör belsejéből nem érintőileg közeledve az  $x_0$  ponthoz, a függvénynek van határértéke, s ezt az  $r$ -edik számtani közép előállítja.

Visszont ha negatív rendű helyen a részletösszegek  $r$ -edik számtani közepének van határértéke, akkor

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{n^r} = 0,$$

tehát ez szükséges és elégséges feltétele annak, hogy az  $r$ -edik számtani közepeknek a negatív rendű helyeken legyen határértéke.

6. §. A BOREL-féle általánosított határérték van az összetartási kör minden negatív rendű helyén.

A bizonyítás menete megegyezik az előbbivel. Az adott

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n + \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n,$$

hol

$$\sum_{n=0}^{\infty} b_n x_0^n$$

megint összetartó, mert a

$$\sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n$$

sor által előállított függvény rendje az egész összetartási körön negatív.

Másrészt az említett BOREL-tétel szerint

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n x_0^n$$

sorra képezett BOREL-féle általánosított határérték van, mert a

$$\sum c_n x^n$$

sor által előállított függvénynek az  $x_0$  hely szabályos helye s így a kettő összegeként előállított  $f(x)$  függvény sorára képezett általánosított határérték is van.

7. §. E tételek lényegükben mind a DARBOUX problémához tartoznak, mely tudvalevően abból áll, hogy adott szingularitások mily együtthatókat (vagy részösszegeket, közepeket stb.) szolgáltatnak. Ha előre csak az együtthatókat adom meg s ezekből akarom meghatározni a szingularitásokat, a kérdés természete szerint csak általános problémák vehetők fel, mert például az együttható főrésze határozza meg annak határtulajdonságait, a főrészt pedig egyedül a legmagasabb rendű szingularitások határozzák meg. Az együttható többi (nem fő-) része azonban akár (alacsonyabbrendű) *szinguláris vonalból* is eredhet.<sup>1</sup>

A legfontosabb felvetett probléma e körben az, hogy az együtthatók növekedése meghatározza-e a függvény legmagasabb növekedését az összetartási körön. HADAMARD erre — kissé hozzávetőleg — igennelt felelt,<sup>2</sup> de BOREL<sup>3</sup> adott egy példát, melyből bizonyos, hogy ez csak ú. n. szabályos növekedésű együtthatók esetében lehet igaz. Mi adunk most egy példát, mely erre az esetre is megcáfolja HADAMARD és BOREL sejtését, mely pontosabban abban áll, hogy ha például

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{|a_n|}{n^{r-1}} = A,$$

akkor a függvény  $r$  fokban válik végtelenné valahol az összetartási körön;  $r=1$  esetében, ha

<sup>1</sup> Lásd HADAMARD: *Série de Taylor* (Scientia) 46. l.

<sup>2</sup> HADAMARD: *Série de Taylor* 46. lap.

<sup>3</sup> BOREL: *Séries à termes positifs* 77—79. lap.



$$\lim |a_n| = A,$$

akkor a függvény első fokban válik végtelenné.

8. §. Jelentse

$$E(\sqrt[n]{n})$$

az  $\sqrt[n]{n}$ -ben levő legnagyobb egész számot, s alkossunk

$$a_n = (-1)^{E(\sqrt[n]{n})}$$

együtthatókból

$$f(x) = \sum a_n x^n$$

függvényt. PRINGSHEIM<sup>1</sup> — egész más czélzattal — kimutatja, hogy

$$\limsup_{n=\infty} \left| \frac{s_n}{\sqrt[n]{n}} \right| = 1,$$

a miből a CESARO-tétel alkalmazásával világos, hogy  $f(x)$  az 1 helyen (érintői közelítést mindég kizárva)<sup>2</sup> legfeljebb  $\frac{1}{2}$  fokban válik végtelenné. Bebizonyítjuk, hogy ugyanígy van az összetartási kör bármely  $x_0 \neq 1$  helyén is. Általában, ha

$$\sum_{k=1}^n p_k = \sigma_n,$$

akkor

$$\sum_{k=1}^n p_k q_k = \sum_{k=1}^{n-1} \sigma_k (q_k - q_{k+1}) + \sigma_n q_n,$$

azaz

$$\begin{aligned} s_n(x_0) &= \sum_{k=1}^n a_k x_0^k = \sum_{k=1}^{n-1} (x_0 + x_0^2 + \dots + x_0^k) (a_k - a_{k+1}) + \\ &+ (x_0 + x_0^2 + \dots + x_0^n) a_n = \\ &= \frac{x_0}{1-x_0} \left[ \sum_{k=1}^n (1-x_0^k) (a_k - a_{k+1}) + (1-x_0^n) a_n \right]. \end{aligned}$$

Nézzük most az

$$\frac{s_n(x_0)}{\sqrt[n]{n}}$$

<sup>1</sup> Lásd pl. VIVANTI: Theorie der Eindeutigen anal. Funktionen 419. l.

<sup>2</sup> Ha az érintői közelítést is megengedjük, akkor a függvény végtelenné válásának általában nincs semmi határozott értelme.

kifejezést. Mivel

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (1 - x_0^n) \frac{a_n}{\sqrt[n]{n}} = 0$$

a nagy zárójelből csak a  $\Sigma$  marad. De a legtöbb  $a_k = a_{k+1}$  s így ezek is kiesnek. Csak ha  $k = r^2 - 1$ , akkor lesznek  $a_k$  és  $a_{k+1}$  ellenkező jelűek s így

$$|a_k - a_{k+1}| = 2.$$

Ilyen alakú index van  $n$ -ben  $\sqrt[n]{n}$ , azaz a szummában előfordul a 2,  $\sqrt[n]{n}$ -szer s így tényleg

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{s_n(x_0)}{\sqrt[n]{n}} \right| = A \text{ (véges)}$$

s így megint a CESÀRO-tétel alkalmazásával világos, hogy  $x_0$  felé tartva (nem érintőileg) a függvény nem válik  $\frac{1}{2}$  foknál erősebben végtelenné.

Ezen példa könnyen általánosítható más szabályosan növő együtthatók esetére is.

9. §. Beláttuk tehát, hogy az

$$f(x) = \Sigma a_n x^n$$

függvény nem válik okvetlenül valahol oly erősen végtelenné, mint a

$$\varphi(x) = \Sigma |a_n| x^n \quad (8)$$

függvény; más szavakkal, a függvény növekedésére nemcsak az együtthatók abszolút értékének van befolyása, hanem az argumentum eloszlásának is. Az idevágó eddigi kísérletek mind az együtthatók abszolút értékének növekedését akarták összekötni a függvény növekedésével; mint látjuk, e törekvések mind kiegészítésre szorulnak. Felvetjük tehát egész általánosságban a problémát;<sup>1</sup> megvizsgálandó az argumentum szerepe a szingularitások föllépésénél. Evidens például, hogy  $a_n$  helyett

<sup>1</sup> DIENES PÁL: Adalékok az analitikai függvények elméletéhez 19. lap.



$a_n e^{-ina}$  együtthatókból alkotva TAYLOR-sort, az újnak  $a$  argumentumú helye ugyanolyan helye lesz, mint volt a 0 argumentumú a réginek. Az argumentum megváltoztatásával tehát eltolhatjuk a szinguláris helyet. Ezzel szemben felmerül az a kérdés, hogy miként szabad az argumentumot változtatni, hogy ugyanaz a hely szinguláris hely maradjon. Erre vonatkozólag van egy elég általános eredményünk, melynek bizonyítására használt lemmánk ugyanezen kérdés vizsgálatában másutt is tehet szolgálatot.

10. §. Tudjuk, hogy ha az együtthatók pozitívok — jelük legyen  $\rho_n$  — akkor az 1 hely okvetetlenül szinguláris hely (feltéve, hogy az összetartás sugara egységnyi). Jelöljük  $a_n$  argumentumát  $a_n$ -nel és abszolút értékét  $\rho_n$ -nel. Ha bizonyos  $n$  indextől kezdve bármilyen  $m > n$  esetében

$$|a_n - a_m| < \pi, \quad (8)$$

azaz, ha bizonyos tagtól kezdve a  $\rho_n e^{ia_n}$  együtthatók a komplex síknak egy  $\pi$ -nél kisebb nyílású szögterületére esnek (melynek csúcsa a 0 pont), akkor az 1 hely szinguláris helye nemcsak a  $\varphi(x) = \sum \rho_n x^n$  függvénynek, hanem az

$$f(x) = \sum \rho_n e^{ia_n} x^n$$

függvénynek is. Az említett felhasználandó lemma, mely általánosítása a doktori értekezésem II. Rész-ében adott lemmának, a következő:

Legyen adva

$$a_0, a_1, a_2, \dots, a_n = \rho_n e^{ia_n}, \dots$$

sorozat, hol az argumentumok eleget tesznek (9) feltételnek; ekkor

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{|a_0 + a_1 + \dots + a_n|}{\rho_0 + \rho_1 + \dots + \rho_n} = \liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{|s_n|}{s'_n} = A > \Psi(a) > 0, \quad (10)$$

hol  $\Psi(a)$  oly szám, mely nem függ a  $\rho_n$  számoktól, csak azon  $a < \pi$  szögnyílástól, melyben az együtthatók vannak.

Oszzzuk a szöget két egyenlő,  $a_1$  és  $a_2$  szögre s az  $a_1$  szögbe

eső tagok adjanak  $s_{n_1}$  összeget, a többiek  $s_{n_2}$  összeget úgy, hogy  $s_n = s_{n_1} + s_{n_2}$  s megfelelően  $s'_n = s'_{n_1} + s'_{n_2}$ . Doktori értekezésemben<sup>1</sup> bebizonyítottam, hogy

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{|s_{n_1}|}{s'_{n_1}} = B \geq \cos \frac{\alpha}{2},$$

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{|s_{n_2}|}{s'_{n_2}} = C \geq \cos \frac{\alpha}{2}.$$

Legyen most már az  $s_{n_1}$  és  $s_{n_2}$  argumentuma  $\varphi_{n_1}$ , illetve  $\varphi_{n_2}$ ; ekkor tudjuk, hogy

$$|\varphi_{n_1} - \varphi_{n_2}| < \alpha < \pi$$

s így

$$\begin{aligned} \liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{|s_{n_1}| e^{i\varphi_{n_1}} + |s_{n_2}| e^{i\varphi_{n_2}}}{s'_{n_1} + s'_{n_2}} &\geq \\ &\geq \liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{||s_{n_1}| + |s_{n_2}| e^{i\alpha}|}{|s_{n_1}| + |s_{n_2}|} \cos \frac{\alpha}{2}. \end{aligned}$$

Másrészt általában, ha  $A_n$ ,  $B_n$  pozitív számok sora és  $\cos \alpha < 0$ , akkor

$$\begin{aligned} \left[ \liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{|A_n + B_n e^{i\alpha}|}{A_n + B_n} \right]^2 &\geq \liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{A_n^2 + B_n^2}{(A_n + B_n)^2} + \\ &+ \cos \alpha \cdot \limsup_{n \rightarrow \infty} \frac{2A_n B_n}{(A_n + B_n)^2} \geq \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos \alpha > 0 \end{aligned}$$

s ezzel lemmánk igazolva van.

Kijelentett tételünk bebizonyítása végeztük ki adott

$$f(x) = \sum a_n x^n$$

függvényünket a valós tengely egy  $0 < x_0 < 1$  helyén:

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k. \quad (11)$$

Bármily  $k$  esetében  $f^{(k)}(x_0)$  minden tagja  $\alpha < \pi$  szögben van s így (8) és (10) szerint

<sup>1</sup> Id. mű 19. és 20. lap.



$$\limsup_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{\frac{|f^{(k)}(x_0)|}{k!}} \geq \limsup_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{A \cdot \frac{\varphi^{(k)}(x_0)}{k!}} = \frac{1}{1-x_0}.$$

Tehát (11) összetartási sugara legfeljebb  $1-x_0$ , de kisebb nem lehet s így épen ennyi. Ekkor pedig az 1 hely tényleg szinguláris helye.

11. §. Lemmánk nagyon egyszerű bizonyításokat szolgáltat más, már ismert, főleg PRINGSHEIMTŐL eredő tételekre vonatkozólag. De ezek ismertetése helyett inkább bemutatjuk még az argumentum-eloszlás és a függvény végtelenné válása közötti összefüggésre vonatkozó eredményünket.

Doktori értekezésemben kimutattam, hogy ha az argumentumok legalább bizonyos tagtól kezdve  $\pi$ -nél kevesebbel különböznek egymástól, akkor az

$$f(x) = \sum a_n x^n$$

függvény az 1 helyen épen úgy válik végtelenné, mint

$$\varphi(x) = \sum \rho_n x^n$$

függvény, hol  $\rho_n = |a_n|$ . Felmerülhet most az a kérdés, hogy viszont ha egymással szemben fekvő argumentumok is vannak, mennyiben lehet arra következtetni, hogy akkor a függvény az 1 helyen nem válik oly erősen végtelenné, mint az együtthatók abszolút értékéből alkotott sor. Rövidség kedvéért s mivel inkább példázni akarjuk az argumentum szerepét, azon egyszerű esetre **szorítkozunk, midőn**

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \rho_n = A,$$

azaz

$$\rho_n = A + \varepsilon_n.$$

A sokat idézett CESARO-tétel szerint bármint is  $\alpha_n$ ,

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{\sum \varepsilon_n e^{i\alpha_n} x^n}{\sum \rho_n x^n} = 0$$

s így elég

$$\frac{f_1(x)}{A} = f(x) = \sum e^{i\alpha_n} x^n$$

függvény viselkedését vizsgálni az 1 hely felé. A kérdéses tétel a következő:

*Ha  $e^{im}$  eloszlása a körön egyenletes, akkor  $f(x)$  már nem válik az 1 helyen első fokon végtelenné.*

Egyenletes eloszlásúnak mondjuk az argumentumot, ha bármilyen  $k$  részre osztjuk is a kört, az egy részbe esők gyakoriságának <sup>1</sup> nevezett határérték van és épen  $\frac{1}{k}$ .

*Bebizonyítás.* Vegyük az egy részbe eső  $a_n$ -ek helyett az intervallum közepét  $\beta_n^{(k)}$ -et s képezzük

$$\varphi_k(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \beta_n^{(k)} x^n$$

függvényeket. Alkalmazva gyakoriságtételünket <sup>2</sup> s megjegyezve, hogy a  $k$ -adik egységgyökök összege  $\sum c_k = 0$ , kapjuk, hogy

$$\lim_{x \rightarrow 1} (1-x) \varphi_k(x) = \frac{c^i \frac{\pi}{k}}{k} \sum c_k = 0.$$

De  $f(x)$  határfüggvénye a  $\varphi_k(x)$  függvényeknek, azaz pontosan

$$f(x) = \varphi_k(x) + \varepsilon_k(x),$$

hol  $\varepsilon_k(x)$  hatványsor együtthatói mind kisebbek, mint egy  $\eta_k$  s így ha előre megadunk egy  $\varepsilon$ -t, oly messze megyünk  $k$ -val, hogy  $\varepsilon_k(x)$  minden együtthatója abszolút értékben kisebb legyen, mint  $\frac{\varepsilon}{2}$  s ekkor

$$|(1-x)f(x)| < |(1-x)\varphi_k(x)| + \frac{\varepsilon}{2},$$

másrészt oly messze, hogy

$$|(1-x)\varphi_k(x)| < \frac{\varepsilon}{2}$$

s ekkor tényleg

$$|(1-x)f(x)| < \varepsilon,$$

hol  $\varepsilon$  tetszőleges s így tételünk be van bizonyítva.

*Dienes Pál.*

<sup>1</sup> DIENES PÁL: Id. mű 11. lap.

<sup>2</sup> Id. mű 12. lap.



## ANALITIKAI FÜGGVÉNYEK VÉGTELENSÉGI HELYEINEK VIZSGÁLATA.<sup>1</sup>

1. §. Egyik előbbi tanulmányunkban<sup>2</sup> tételeket adtunk a függvény-határértékek előállítására az összetartási kör negatívrendű helyein, a számtani közepek és az exponenciális összegezés segítségével. Mint láttuk, a számtani közepek használata természetsszerűleg mindig feltételez valaminő megszorítást az együtthatók növekedését illetőleg s így teljesen általános tételek, melyek bárminő együtthatók esetében tehát bárminő függvényekre érvényesek lennének, általa nem nyerhetők. Ugyanígy áll a dolog, midőn a számtani közepeket a (termésszerűleg pozitívrendű) végtelenségi helyek vizsgálatára használjuk fel.<sup>3</sup> Könnyebben kezelhetők lévén, mint az exponenciális összeg, komplikáltabb szinguláris helyek vizsgálatára is alkalmasak, de általános összefüggéseket az együtthatók és végtelenségi helyek között nem nyerünk általok, mint azt a következő, idevágó eredményeinket összefoglaló, általános kijelentés mutatja:

*Hogy valamely pólus (vagy algebrai és logaritmikus elágazó hely) végesrendű számtani közepekkel megvizsgálható legyen, arra kell és elég, hogy a függvény rendje az összetartási körön véges legyen.*

A számtani közepek használata feltételezi tehát, hogy az

<sup>1</sup> Bemutatva a Magyar Tud. Akadémia 1909 január 18-án tartott ülésén.

<sup>2</sup> DIENES P.: Analitikai függvény viselkedése az összetartási körön. Matematikai és Fizikai Lapok jelen füzet 1. lapján.

<sup>3</sup> HADAMARD: Essai sur l'étude des fonctions etc. Thèse-Paris. 83. lap. 1892.

együtthatók véges rendben válnak végtelenné. Például nem alkalmazható a számtani közepek módszere

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} e^{n^a} x^n \quad 0 < a < 1$$

függvényénél (melynek összetartási sugara az egység), mert a függvény rendje végtelen. Ugyanis

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \frac{\log e^{n^a}}{\log n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n^a}{\log n} = \infty.$$

Azt lehetne ugyan mondani, hogy talán ennek a függvénynek nincs is pólusa, a mire a tételt alkalmazhatnók. De tetszésszerű pólus főrészének hozzáadásával ismét végtelenrendű függvényt kapunk s így ennek a pólusnak felismerésére nincs módszerünk. Lehetnek tehát oly végtelenrendű szingularitások (pl. lényeges pontok) az összetartási körön, mik lehetlenné teszik a pólusoknak a számtani közepekkel történő vizsgálatát.

2. §. Mivel tehát a pólusok és számtani közepek között nincsen teljesen általános, akárminő együtthatókra kiterjedő összefüggés, kénytelenek vagyunk ezt az általános összefüggést az együtthatókból alkotott általánosabb kifejezés segítségével keresni. Az a kifejezés, melylyel sikerül megadnunk a keresett általános összefüggést, a BOREL-féle exponenciális összeg.<sup>1</sup> Mivel ez utóbbi hazai irodalmunkban még nem igen szerepelt, pár szóval értelmeznünk kell.

A legáltalánosabb «közép» az adott

$$\begin{aligned} & s_0, s_1, s_2, \dots, s_n, \dots \\ \text{számok között} & \\ & \frac{u_0 s_0 + u_1 s_1 + \dots + u_n s_n + \dots}{u_0 + u_1 + \dots + u_n + \dots}, \end{aligned} \quad (1)$$

hol az  $u_i$  számok pozitívok vagy nullák. Ennek speciális esete

<sup>1</sup> BOREL: Leçons sur les séries divergentes 93—95. lap.



az eddig használt CESÀRO-féle számtani közép, mit megkapunk, ha az  $u_i$  számokat úgy választjuk, hogy

$$u_0=1, u_1=1, \dots, u_n=1$$

s a többi

$$u_{n+k} = 0 \quad k > 0$$

s ezután  $n$ -et végtelenné teszszük.

Az (1) alatti általánosabb módszerre, tudjuk, csak az esetben szorulunk, midőn az  $s_n$  mennyiségek erősen nőnek. Hogy tehát (1) véges számot adjon, kell hogy az  $u_i$  számok erősen fogyjanak. De mi másrészt azt is akarjuk, hogy (1) épen az  $s_n$  számok határértékét adja, ha ez utóbbi van, vagy a függvény értékét az 1 helyen, ha legalább ez van; általában azt, hogy szoros összefüggésben legyen a függvény viselkedésével az 1 hely környezetében (ha az  $s_n$  mennyiségeket az 1 helyhez tartozó részletösszegeknek tekintjük). De mindezek csak az igen nagy indexű  $s_n$  számoktól függenek s így túlságos kicsiny szorzóval nem szabad ezek befolyását a középérték meghatározására csökkenteni, mert különben nem remélhetjük, hogy önkényes «középérték»-ünk s az  $s_n - s_{n-1} = a_n$  együtt-hatókból alkotott függvény között lesznek fontos összefüggések. BOREL-nek sikerült szerencsésen eltalálni a középútát, két indexű,  $u_n^{(a)}$  sort véve  $u_i$  szorzókul; így egész sorozatát nyeri a fontos közepeknek, mik közül egyelőre csak a legegyszerűbbet vezetjük be, hol ugyanis

$$u_n^{(a)} = \frac{a^n}{n!}$$

s így a közép

$$s = \lim_{a \rightarrow \infty} \frac{s_0 + s_1 \frac{a}{1!} + s_2 \frac{a^2}{2!} + \dots + s_n \frac{a^n}{n!} + \dots}{1 + \frac{a}{1!} + \frac{a^2}{2!} + \dots + \frac{a^n}{n!} + \dots} = \lim_{a \rightarrow \infty} S(a), \quad (2)$$

hol az  $a$  folytonos változónak is gondolható.  $S(a)$  neve *exponenciális összeg* (megfelel a számtani közép szónak), az  $s$  határérték neve pedig az  $s_n$  számsorozat *általánosított határértéke* (limite généralisée).

Az így értelmezett «közepek»-nek egyik legfontosabb tulajdonsága az, hogy ha

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$$

függvény az összetartási kör egy  $x_0$  pontjában szabályos, akkor (2) képletben az  $s_n$  számok helyébe az  $x_0$  helyre képzett részletösszegeket, azaz

$$s_n = a_0 + a_1 x_0 + a_2 x_0^2 + \dots + a_n x_0^n$$

számokat téve, általánosított határértékül éppen a függvény  $x_0$  helyhez tartozó értékét kapjuk.

Idézett értekezésünkben kimutattuk, hogy az általánosított határérték van az összetartási kör minden negatívrendű helyén is és ez a határérték éppen a függvény határértéke, midőn ezen ponthoz belőlről vagy a körön közeledünk. Egyelőre az exponenciális összeg ezen két tulajdonságát fogjuk lényegesen kihasználni, hogy azután kiterjeszszük eredményeinket — mindig az exponenciális összeg tulajdonságainak kihasználásával — az összetartási körön kívül fekvő szinguláris helyekre.

3. §. A módszer bemutatása végett vegyük először az elsőfokú pólus esetét, azaz  $x_0$  hely környezetében legyen

$$f(x) = \frac{B_1}{1 - \frac{x}{x_0}} + f_1(x),$$

hol  $f_1(x)$  az  $x_0$  helyen szabályos. Az említett BOREL-tétel szerint tehát

$$f_1(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (a_n - \frac{B_1}{x_0^n}) x^n$$

függvényre az  $x_0$  helyen képzett exponenciális összegeknek van határértéke, mondjuk  $A_0$ . Az  $f_1(x)$  függvény  $x_0$  helyre képzett részletösszegei

$$s'_0 = a_0 - B_1, s'_1 = a_0 + a_1 x_0 - 2B_1, \dots, s'_n = s_n - (n+1) B_1, \dots$$

tehát



$$\lim_{n=\infty} \frac{s_0 - B_1 + (s_1 - 2B) \frac{a}{1!} + \dots + [s_n - (n+1)B_1] \frac{a^n}{n!} + \dots}{1 + \frac{a}{1!} + \dots + \frac{a^n}{n!} + \dots} = A_0.$$

Ez azonban írható

$$\lim_{a=\infty} \left[ S(a) - B_1 \frac{1 + \frac{2a}{1!} + \frac{3a^2}{2!} + \dots + \frac{(n+1)a^n}{n!} + \dots}{1 + \frac{a}{1!} + \frac{a^2}{2!} + \dots + \frac{a^n}{n!} + \dots} \right] = A_0,$$

továbbá

$$\lim_{a=\infty} \left[ S(a) - \frac{B_1 \frac{d}{da}(ae^a)}{e^a} \right] = A_0 \quad (3)$$

alakban, mert

$$\frac{d}{da}(ae^a) = \sum_{n=0}^{\infty} (n+1) \frac{a^n}{n!}.$$

Azonban

$$\frac{\frac{d}{da}(ae^a)}{e^a} = \frac{ae^a + e^a}{e^a} = a + 1$$

s így

$$\lim_{a=\infty} \frac{\frac{d}{da}(ae^a)}{ae^a} = 1.$$

Tehát (3) képletben  $a$  számmal osztva, kapjuk, hogy

$$\lim_{a=\infty} \frac{S(a)}{a} = B_1. \quad (4)$$

*Elsőfokú pólus esetében az exponenciális összeg első fokon válik végtelenné s hányadosa  $a$ -val határértékül a residuumot adja.*

Hangsúlyozzuk, hogy az adott  $f(x)$  függvény  $a_n$  együtthatóira *semmi megszorítást* nem tettünk.

4. §. Hasonló az okoskodás az általános esetben, midőn az  $x_0$  hely  $k$ -adfokú pólus; azaz

$$\begin{aligned}
 f(x) &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = \\
 &= \frac{B_k}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^k} + \frac{B_{k-1}}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^{k-1}} + \dots + \frac{B_1}{1 - \frac{x}{x_0}} + f_1(x), \quad (5)
 \end{aligned}$$

hol  $f_1(x)$  már szabályos az  $x_0$  helyen s így a fent is használt BOREL-tétel szerint, ha az egész főrész MAC-LAURIN sorának együttthatóit  $c_n$ -nel jelöljük, az

$$f_1(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (a_n - c_n) x^n$$

függvényre az  $x_0$  helyen képzett exponenciális összegeknek van határértéke ( $A_0$ ). Azaz, ha  $S_i(a)$  az

$$\frac{1}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^i}$$

kifejezésre az  $x_0$  helyen képzett exponenciális összeg jele, akkor írhatjuk, hogy

$$\lim_{a \rightarrow \infty} [S(a) - B_1 S_1(a) - B_2 S_2(a) - \dots - B_k S_k(a)] = A_0. \quad (6)$$

De, mint könnyű számítás mutatja,

$$S_i(a) = \frac{\sum_{n=0}^{\infty} (n+i)(n+i-1)\dots(n+1) \frac{a^n}{n!}}{i! e^a} = \frac{(a^i e^a)^{(i)}}{i! e^a},$$

hol a zárójel feletti index differenciálást jelent. Ebből kapjuk, hogy

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \frac{S_i(a)}{a^i} = \frac{1}{i!}$$

s így  $i < k$  esetében

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \frac{S_i(a)}{a^k} = 0,$$

míg  $i = k$  esetben

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \frac{S_k(a)}{a^k} = \frac{1}{k!}$$



s így végre a (6) egyenlőség mindkét oldalát osztva  $a^k$  mennyiséggel kapjuk, hogy

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \frac{S(a)}{a^k} = \frac{B_k}{k!} \quad (7)$$

*k*-adfokú pólus esetében az exponenciális összeg *k*-adfokon válik végtelenné s (7) megadja a pólus főrészenek  $B_k$  együtthatóját.

A  $B_k$  kiszámítása után

$$\frac{B_k}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^k}$$

levonásával oly függvényt nyerünk, melynek az  $x_0$  helyen csak  $(k-1)$ -edfokú pólusa van, s így erre ismét alkalmazva tételünket, az exponenciális összeg segítségével megkapjuk  $B_{k-1}$  együtthatót s így tovább valamennyi együttható összefüggését az adott  $a_n$  együtthatókkal.

A (7) alatti összefüggés egészen általános, bármilyen együtthatójú TAYLOR-sorra érvényes s így előállítja a keresett általános összefüggést a pólus és az együtthatók között, bárminők is más helyen a függvény szingularitásai. Tehát egy hely szingularitásának megvizsgálását függetlenítettük a többi helyen levő (bárminő) szingularitásoktól.

A szingularitások függetlenítésében azonban még tovább is mehetünk. A szingularitások szempontjából a pólusnak csak főrésze fontos, mert a másik része szabályos, tehát úgy gondolhatjuk a pólust, hogy egy szingularitás (t. i. a főrészt) hozzá van adva egy ugyanott szabályos függvényhez. Ugyanígy azonban a főrészt hozzá lehet adva (s ez az általános eset) oly függvényhez, mely ugyanott nem szabályos.<sup>1</sup> A mivel csak azt a közönséges ténytet akarjuk kifejezni, hogy egy hely szingularitása többféle szingularitás összetömörüléséből, összeadá-

<sup>1</sup> Például  $\frac{B_1}{1 - \frac{x}{x_0}} + \sqrt{x - x_0}$ .



sából is eredhet. Ha tehát felteszszük, hogy a főrészt csak szingularitás részlet az  $x_0$  helyen, mely a függvény végtelenné válását jellemzi azon a helyen, van-e ily általános összefüggés az előre adott együtthatók és a főrészt között? Kijelölünk egy általános esetet, midőn a keresett összefüggés épen oly alakú, mint a (7) alatti reláció.

Legyen ugyanis az  $x_0$  helyen

$$f(x) = \frac{B_k}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^k} + \frac{B_{k-1}}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^{k-1}} + \dots + \frac{B_1}{1 - \frac{x}{x_0}} + f_1(x), \quad (8)$$

hol  $f_1(x)$  az  $x_0$  helyen már negatívrendű; ekkor a (6) alatti határértéknek (mely épen az  $f_1(x)$  függvényre képzett exponenciális összeg) megint lennie kell, mert az általunk<sup>1</sup> kiterjesztett BOREL-tétel szerint az exponenciális összegnek az összetartási kör minden negatívrendű helyén van határértéke. Az okoskodás többi része változatlanul fenmarad s így (7) akkor is fennáll, ha  $f(x)$  az  $x_0$  hely környezetében (8) alakban írható. Megjegyezzük, hogy az  $f_1(x)$  függvény az  $x_0$  helyen (pólusokat kivéve) bármilyen *fajtájú* szingularitás daczára is lehet negatívrendű; például lehet algebrai vagy logaritmus elágazó pont stb., sőt akár szinguláris vonal belső pontja. Így tehát, ha egy helyen a függvény végtelenné válását egy pólus főrészenek is vehető kifejezés jellemzi, s ettől eltekintve a függvény ott már negatívrendű, a függvény végtelenné válását jellemző «főrészt» kiszámítását függetlenítettük az ugyanazon helyen fellépő többi szingularitástól is. Nagy szerepet játszik ez a megjegyzés az algebrai és logaritmus elágazó helyek vizsgálatánál. Most azonban az exponenciális összeg tulajdonságait akarjuk még a lehető legteltesebben kihasználni a szingularitások és együtthatók összefüggése szempontjából.

5. §. Mint tudjuk, az exponenciális összegezés nemcsak az összetartási kör szabályos (és negatívrendű) helyein állítja

<sup>1</sup> Id. mű 6. §.



elő a függvény értékét, hanem azonkívül is az ú. n. összegezési sokszög (polygone de sommabilité)<sup>1</sup> minden belső pontjában. Az összegezési sokszöget úgy nyerjük, hogy kiszemeljük azokat a szinguláris pontokat, melyek az  $\omega$  félsugarukon a kezdőpont-hoz legközelebb esnek s ezen kiszemelt pontokban merőlegeteket emelünk az illető félsugarakra. A kezdőpont körül így szerkesztett, nyitott vagy zárt (esetleg néhol görbe által is határolt) idom az összegezési sokszög. Természetesen jövő gondolat tehát ezen exponenciális összegezés felhasználása eddigi eredményeink általánosítására, kiterjesztésére az összetartási körön kívül eső szinguláris helyekre. E célból legelőször is meg kell alkotnunk a szingularitás rendjének fogalmát az összetartási körön kívül eső szinguláris helyekre vonatkozólag. HADAMARDnak<sup>2</sup> a körön fekvő helyekre vonatkozó rendfogalmát többféle, igen mélyreható nehézségek miatt nem vihetjük át ugyanazon formában a körön kívül eső helyekre. Azonban definíciónkat ezen fogalom leglényegesebb tulajdonságaiból igyekszünk összerakni, mit az igazol legjobban, hogy az így értelmezett negatív helyekre most bebizonyítandó tétel szóról-szóra megegyezik az összetartási körön a HADAMARD-féle rendfogalommal nyert tétellel.

A kérdéses definíció a következő: Kössük össze az  $x_0$  pontot a kezdőponttal s ezen a vonalon  $x_0$  legyen az egyetlen szinguláris hely. Az  $x_0$  szinguláris hely rendje  $\omega$ ; ha van oly  $\varphi(x)$  függvény, melyet az adott  $f(x)$  függvényből levonva, a különbség az  $x_0$  helyen már szabályos, hol  $\varphi(x)$  összetartási sugara  $|x_0|$  és rendje az összetartási körön legfeljebb  $\omega + \varepsilon$ ;  $\varepsilon$  tetszésszerű kicsiny pozitív szám.

Könnyen meghatározható ezen definíció szerint például minden pólus vagy algebrai és logaritmikus elágazó hely rendje (itt  $\varepsilon$  nullának is vehető), általában minden egymagában is megadható szinguláris helyé. Például ha  $\alpha$  nem pozitív egész

<sup>1</sup> Lásd BOREL id. mű 126. lap.

<sup>2</sup> Lásd HADAMARD id. mű 41. §. vagy DIENES P. id. mű 2. §.



szám és  $f_1(x)$  összetartási sugara kisebb ugyan mint  $|x_0|$ , de a  $\overline{0x_0}$  vonalon nincs szinguláris helye, az

$$(x-x_0)^\alpha [\log(x-x_0)]^\beta + f_1(x)$$

függvény rendje az  $x_0$  helyen  $-\alpha$ .

Tegyük fel most, hogy az adott  $f(x)$  függvény összegezési sokszögének egyik oldalán (s nem csúcsában) van egy negatívrendű szinguláris hely,  $x_0$ . A feltevésünknel fogva létező  $\varphi(x)$  kivonása után az  $x_0$  hely szabályos lesz s az

$$F(x) = f(x) - \varphi(x) \tag{9}$$

függvény összetartási sokszögének *belsejébe* fog esni, tehát az ezen függvényre az  $x_0$  helyen képzett exponenciális összegeknek van határértéke.

Másrészt  $\varphi(x)$  összetartási sugara  $|x_0|$  s így  $x_0$  a  $\varphi(x)$  összetartási körére esik s ott negatívrendű, mivel  $\varphi(x)$  függvénynek az egész körre vonatkozó rendje negatívvá tehető alkalmas  $\varepsilon$  választásával s így idézett értekezésünk 6. §-a szerint ezen függvényre az  $x_0$  helyen képzett exponenciális összegnek van határértéke. Mivel pedig (9) szerint

$$f(x) = F(x) + \varphi(x)$$

s az exponenciális összegezés *disztributív* operáció,<sup>1</sup> tehát nemcsak maga az  $f(x)$  függvény, hanem az  $f(x)$  függvényre az  $x_0$  helyen képzett exponenciális összeg is az ugyanott  $F(x)$  függvényre és  $\varphi(x)$  függvényre képzett exponenciális összegek összegéül írható s így ennek is van határértéke.

*Az összegezési sokszög oldalaira eső negatívrendű helyeken az exponenciális összegnek van határértéke s ez megegyezik a függvény odatartozó határértékével.*

6. §. Ugyanígy kiterjeszthetők az összegezési sokszögre a pólusokra vonatkozó eredményeink. Legyen  $x_0$  ezen sokszög

<sup>1</sup> Erre vonatkozólag lásd PINCHERLE: Sur le calcul fonctionnel distributif. Mathematische Annalen 49. köt. 325. lap.



egyik oldalára (s nem csúcsába) eső  $k$ -adfokú pólus, azaz

$$f(x) = \frac{B_k}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^k} + \frac{B_{k-1}}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^{k-1}} + \dots + \frac{B_1}{1 - \frac{x}{x_0}} + f_1(x), \quad (10)$$

hol  $f_1(x)$  függvény az  $x_0$  helyen már szabályos. Mivel  $f_1(x)$  szingularitásai épen ott vannak, a hol a  $f(x)$  függvényéi, kivéve az  $x_0$  pontot, ez utóbbi az  $f_1(x)$  függvényre alkotott összegezési sokszög belsejébe esik s így a rá alkotott  $S'(a)$  exponenciális összegeknek van határértéke. Másrészt a pólus főrészéből eredő  $S_i(a)$  exponenciális összegeket megvizsgáltuk a 4. §-ban s így az ottani okoskodás felhasználásával kapjuk, hogy

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \frac{S(a)}{a^k} = \frac{B_k}{k!}. \quad (11)$$

*Ugyanolyan összefüggés áll fenn az összegezési sokszög oldalaira eső pólusok és az együlthatók között, mint a minőt az összetartási körre eső pólusoknál találtunk.*

Az előbbi §. segítségével ez tüstént általánosítható arra az esetre, mikor a főrész csak a végtelenné válást jellemző szingularitás-részlet az  $x_0$  helyen olyformán, hogy (10) képletben  $f_1(x)$  az  $x_0$  helyen nem szabályos, hanem ott negatívrendű szingularitása van. Az eredmény azonos (11) képlettel.

Látjuk itt, hogy az exponenciális összeg mily szoros összefüggésben van a függvény viselkedésével. Ehhez hasonló, de tágabb kiterjedésű összefüggéseket adnak az exponenciális összegezés általánosított alakjai is. Vehetjük ugyanis  $e^a$  függvény helyett  $e^{ar}$  függvényt is összegezési függvény (fonction sommatrice) gyanánt, azaz képezhetjük az  $s_n$  részletösszegekből

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \frac{\sum_{n=0}^{\infty} s_{r,n} \frac{a^{r \cdot n}}{n!}}{\sum_{n=0}^{\infty} \frac{a^{r \cdot n}}{n!}}$$

«közepet» (hol  $r$  tetszőleges pozitív egész szám) s BOREL<sup>1</sup> kimutatja, hogy ezek az összegezési sokszögön kívül is előállítják a függvényt elég tág határok között. Például, ha a szinguláris helyek halmazának nincs a végesben határpontja (s a gyakorlatban ez legtöbbször így van), egy önkényes szabályos ponthoz tetszőlegesen közel fekvő helyeken elő lehet velök állítani a függvény értékét. Általában a komplex sík azt a részét, hol a most bemutatott  $r$ -edik exponenciális összeg előállítja a függvény értékét az  $r$ -edik exponenciális összeg összegezési tartományának nevezzük.

Legyen megint az  $x_0$  hely  $k$ -adfokú pólus s az  $x_0$  hely essék bele az ezen pólustól megszabadított függvényre vonatkozó  $r$ -edik összegezési tartományba. Azaz legyen megint

$$f(x) = \frac{B_k}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^k} + \frac{B_{k-1}}{\left(1 - \frac{x}{x_0}\right)^{k-1}} + \dots + \frac{B_1}{1 - \frac{x}{x_0}} + f_1(x)$$

s  $f_1(x)$ , mely az  $x_0$  helyen már szabályos, legyen összegezhető az  $x_0$  helyen az  $S^{(r)}(a)$ ,  $r$ -edik exponenciális összeggel. A fentebbiekhez teljesen hasonló okoskodás és könnyű számítás mutatja, hogy ekkor

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \frac{S^{(r)}(a)}{r^k a^{r^k}} = \frac{B_k}{k!}.$$

Dienes Pál.

<sup>1</sup> Id. műi 129—133. lap.



## A KÉT KÉPSÍKON VALÓ ÁBRÁZOLÁS ELMÉLETÉHEZ.

(Első közlemény.)

Az ábrázoló geometria módszerei között egyszerűség és gyakorlati alkalmazhatóság szempontjából első helyet foglal el a MONGE-féle ábrázolás, melynek segítségével a térbeli alakzatokat két képsíkon ábrázoljuk. E módszernek meg vannak a maga szigorúan tudományos alapjai. Magában véve azonban nem világítja meg kellőképpen a két képsíkon való ábrázolás lényegét. Hogy egymásra merőleges képsíkokat és orthogonális vetítésekét használunk, hogy a képsíkokat egymásba forgatjuk, mind fontos lehet a módszer egyszerűsítése szempontjából, de lényegtelen a két képsíkon való ábrázolás elmélete szempontjából.

Ha tekintetbe vesszük, hogy a két képsík egymásba forgatását alkalmas parallel vetítéssel helyettesíthetjük, megállapíthatjuk, hogy a két képsíkon való ábrázolás eszközei: *három sík és három vetítés*. A vetítések mindegyike kétszeresen végtelen sok egyenessel, vetítő sugarakkal történik, melyekről azonban kikötjük, hogy a tér valamely pontján, a vetítő sugarak minden rendszeréből, általában egy és csak egy sugár haladjon keresztül. A vetítésre szolgálhatnak valamely pontban találkozó egyenesek, a mikor *centrális vetítéssel* van dolgunk. Ide számítjuk a *parallel vetítést* is. De használhatjuk vetítésre valamely *lineáris kongruenciának* a sugarait is.

MONGE módszerének is ez a lényege. Csakhogy itt az emlí-



tett eszközök speciális vonatkozásban vannak. Ha ezeket a speciális vonatkozásokat elhagyjuk, általánosabb, bár komplikáltabb ábrázoló módszereket nyerünk.

Ezekkel kívánok e dolgozatomban foglalkozni.

### I. Ábrázolás centrális vetítések alkalmazásával.

1. Az ábrázolás céljaira választunk három tetszőleges síkot:  $\pi_1$ ,  $\pi_2$ ,  $\pi$ . A két elsőt *első* és *második képsík*nak, az utolsót, melyen a szerkesztéseket végezzük, *szerkesztő sík*nak nevezzük. A  $\pi_1$  és  $\pi_2$  képsíkok metszészvonala az  $x_{12}$  *képtengely*. Legyen továbbá  $U$ ,  $V$ ,  $T$  három vetítő centrum. Ezeket úgy választjuk, hogy  $U$  ne legyen az első képsíkban,  $V$  ne legyen a második képsíkban,  $T$  pedig sem a képsíkokban, sem a szerkesztő síkban ne legyen. Az első kettőt *első*, ill. *második centrum*nak, az utolsót *szerkesztő centrum*nak nevezzük. Az  $U$  ponton átmenő egyenesek az *első*-, a  $V$  ponton átmenők a *második vetítő sugarak*. A  $\pi$  szerkesztő sík átmehet az  $x_{12}$  képtengelyen is, vagy valamely képsíkkal egybe is eshetik. Az  $U$  első centrum a  $\pi_2$  képsíkban, vagy  $V$  az első képsíkban is lehet. Végül az  $U$ ,  $V$ ,  $T$  centrumok egy egyenesen is lehetnek.\*

Az így választott térelemekkel alkotott ábrázoló módszernek a MONGE-féle az a speciális esete, melyben a  $\pi_1$  és  $\pi_2$  képsíkok egymásra merőlegesek, a  $\pi$  szerkesztő sík az egyik képsíkkal egybeesik, az  $U$  vetítő centrum az első képsíkra merőleges egyeneseknek, a  $V$  vetítő centrum a második képsíkra merőleges egyeneseknek, míg végre a  $T$  centrum a második felező, koincidencia síkra merőleges egyeneseknek a végtelenben fekvő pontja. Ebben az esetben az  $U$ ,  $V$ ,  $T$  centrumok

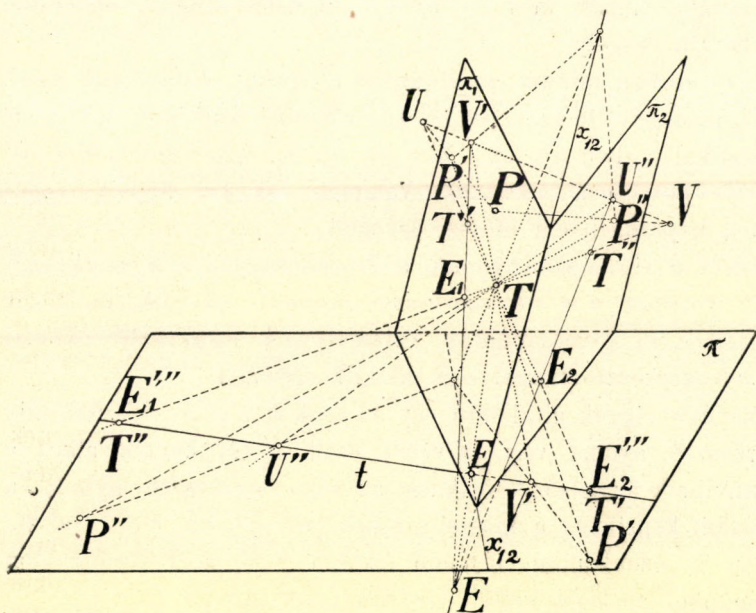
---

\* Azokkal a speciális esetekkel, melyek előállanak, midőn az  $|UV|$  egyenes az  $x_{12}$  képtengelyt metszi, vagy az  $[UVT]$  sík a képtengelyen átmegy, itt nem foglalkozom.



egy egyenesen, még pedig a képtengelyre merőleges síkok végtelenben fekvő egyenesén vannak. Végül  $U$  a  $\pi_2$  képsíkban,  $V$  a  $\pi_1$  képsíkban van.

2. Vetítsük a tér egy tetszőleges  $P$  pontját az  $U$  centrumból  $\pi_1$ -re, a  $V$  centrumból  $\pi_2$ -re. Az így nyert  $P'$  és  $P''$  projekciót nevezzük a  $P$  pont első és második képsík-projekciójának. Vetítsük most e képsík-projekciókat a  $T$  centrumból a  $\pi$  szerkesztő síkra. Az így nyert két projekciót, melyeket szintén  $P'$  és  $P''$ -vel jelölünk, a  $P$  pont első és második szerkesztő projekciójának nevezzük (1. ábra).



1. ábra.

A tér minden pontjának általában egy és csak egy első, ill. második szerkesztő projekció felel meg. Kivételt csak az  $U$  és  $V$  vetítő centrumok képeznek, a mennyiben az  $U$  centrumnak az első, a  $V$  centrumnak a második projekciója határozatlan.



3. Az  $U$  pont második, a  $V$  pont első és a  $T$  pont mindkét szerkesztő projekciója egy egyenesen van, még pedig azon az egyenesen, melyben a három centrumon átmenő  $[UVT]$  sík, a *centrális sík*, a szerkesztő síkot metszi. Ezt a  $t$  egyenest *centrális tengelynek* fogjuk nevezni.

Ha az  $x_{12}$  képtengelyt a  $T$  centrumból a  $\pi$  szerkesztő síkra vetítjük, az  $x_{12}$  *szerkesztő tengelyt* nyerjük.

Az  $U''$ ,  $V'$ ,  $T'$ ,  $T''$  szerkesztő projekciókat és az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyt *ábrázoló elemeknek* nevezzük.

Ha az  $U$ ,  $V$ ,  $T$  centrumok egy egyenesen vannak, akkor az  $U''$ ,  $V'$ ,  $T'$ ,  $T''$  szerkesztő projekciók egybe esnek és a szerkesztő síknak minden ezen a ponton átmenő egyenes szerkesztő tengely.

Első sorban mindig az ábrázoló elemeket határozzuk meg.

4. Valamely tetszőleges  $\sigma$  sík az első képsíkot  $s_1$ -ben, a másodikat  $s_2$ -ben metszi. Ezt az  $s_1$ ,  $s_2$  *egyenespárt a  $\sigma$  sík képsík-nyomainak* nevezzük. Valamely sík két képsík-nyoma az  $x_{12}$  képtengelyben metszi egymást.

Ha a  $\sigma$  sík képsík-nyomait a  $T$  centrumból a  $\pi$  szerkesztő síkra vetítjük, a  $\sigma$  *sík szerkesztő nyomait* nyerjük, melyeket szintén  $s_1$  és  $s_2$ -vel jelölünk. Valamely sík szerkesztő nyomai az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben metszik egymást.

Minden síknak általában egy és csak egy első-, ill. második szerkesztő nyoma van. Kivételt csak a két képsík alkot, a mennyiben az első képsíknak az első szerkesztő nyoma, a második képsíknak a második szerkesztő nyoma határozatlan.

Az  $U$  centrumon átmenő síkokat *első*, a  $V$  centrumon átmenőket *második vetítő síkoknak* nevezzük.

A síkot általában két szerkesztő nyoma meghatározza. Kivételt képeznek azok a síkok, melyek a képtengelyen mennek át. Ezeknek két szerkesztő nyoma az  $x_{12}$  szerkesztő tengely.

5. Az egyenes összes pontjainak első szerkesztő projekciója az egyenes *első szerkesztő projekcióját*, összes pontjainak második szerkesztő projekciója az egyenes *második szerkesztő projekcióját* adja. Az egyenes első szerkesztő projekciója  $e$



szerint az egyenesen átmenő első vetítő sík első szerkesztő nyoma és második szerkesztő projekciója az egyenesen átmenő második vetítő sík második szerkesztő nyoma.

Az egyenesnek a képsíkokkal való metszéspontjai az egyenes *képsík-nyomai*. Ha ezeket a  $T$  centrumból a  $\pi$  szerkesztő síkra vetítjük, kapjuk az egyenes *szerkesztő nyomait*.

Ha valamely egyenes egy síkban van, úgy annak első szerkesztő nyoma a sík első szerkesztő nyomában, második szerkesztő nyoma a sík második szerkesztő nyomában van.

Az egyenest két projekciója általában meghatározza. Kivételt képeznek azok az egyenesek, melyek az  $|UV|$  egyenest metszik.

Az egyenest két szerkesztő nyoma is meghatározza. Kivételt képeznek azok az egyenesek, melyek az  $x_{12}$  képtengelyt metszik.

6. *Két pont,  $P'$  és  $P''$  akkor és csak akkor valamely térbeli  $P$  pont két szerkesztő projekciója, ha a  $|P'V'|$  és  $|P''U''|$  egyenesek egymást az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben metszik.* Mert a  $P$  ponton átmenő két vetítő sugár a  $[PUV]$  síkban van és  $|P'V'|$  e sík első,  $|P''U''|$  e sík második szerkesztő nyoma és így ezek tényleg az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben metszik egymást. És fordítva, ha a  $|P'V'|$  és  $|P''U''|$  egymást az  $x_{12}$  tengelyben metszik, úgy ezek az egyenesek egy olyan sík szerkesztő nyomai, mely átmege az  $U$  és  $V$  centrumon. De akkor a  $P'$  ponthoz tartozó első, és a  $P''$ -hez tartozó második vetítő sugár is e síkban van. E két egyenes tehát egy pontban metszi egymást, és ez a  $P$  pont (1. ábra).

*Ha az  $U, V, T$  centrumok egy egyenesen vannak, akkor valamely pont két szerkesztő projekciója egy és ugyanazon a szerkesztő tengelyen van.*

7. Az  $|UV|$  egyenes, vagyis a *centrális* minden pontjának első szerkesztő projekciója  $V'$ , második szerkesztő projekciója  $U''$ .

Ha az  $U$  centrum  $\pi_2$ -ben van,  $T' \equiv U''$  és ha  $V$   $\pi_1$ -ben van, akkor  $T'' \equiv V'$ .

8. Az *első képsík pontjainak első és második szerkesztő*



projekciója között centrális kollineáció áll fenn, mely kollineációnak centruma a  $T''$  szerkesztő projekció, tengelye pedig az  $x_{12}$  szerkesztő tengely, és egy megfelelő pontpárja  $V', U''$ .

Hogy kollineáció, még pedig centrális kollineáció áll fenn az említett esetben és hogy az  $x_{12}$  szerkesztő tengely annak tengelye, megokolást nem kíván.

Hogy  $V', U''$  egy megfelelő pontpár, az onnan következik, hogy az első képsík és az  $|UV|$  centrális metszéspontjának első projekciója  $V'$ , második projekciója  $U''$ .

Hátra marad tehát még annak a bebizonyítása, hogy  $T''$  szerkesztő projekció a kollineáció ezentruma. Hogy ezt igazoljuk, kimutatjuk, hogy az első képsík valamely  $P_1$  pontjának két szerkesztő projekcióját összekötő egyenes a  $T''$  ponton halad át. Tegyük ugyanis a  $P_1, V, T$  pontokon egy síkot, akkor e síkban van a  $P_1$  pont első és második képsík projekciója és a  $T$  pont második képsík projekciója. De akkor e síkban vannak egyúttal a  $P'_1, P''_1$  és  $T''$  szerkesztő projekciók is, még pedig abban az egyenesben, melyben a  $[P_1VT]$  sík a szerkesztő síkot metszi.

Hasonló megfontolásokból következik, hogy a második képsík pontjainak második és első szerkesztő projekciója között centrális kollineáció áll fenn, mely kollineációnak centruma a  $T'$  szerkesztő projekció, tengelye pedig az  $x_{12}$  szerkesztő tengely és egy megfelelő pontpár  $U'', V'$ .

Ezekből következik, hogy a  $T''$  szerkesztő projekció az első képsík egy  $E_1$  pontjának, és a  $T'$  szerkesztő projekció a második képsík egy  $E_2$  pontjának a két szerkesztő projekciója.

Ha a  $V$  centrum az első képsíkban van, akkor az első, vagy ha az  $U$  centrum a második képsíkban van, akkor a második kollineációnak szinguláris elemei vannak.

Ha pedig az  $U, V, T$  centrumok egy egyenesen vannak, akkor e kollineációk csak úgy lesznek meghatározva, ha a képsíkok egy-egy pontjának két szerkesztő projekcióját megadjuk.



9. Ha az ábrázoló elemeket és egy pont két szerkesztő projekcióját ismerjük, akkor a pont térbeli helyzetét következőképen határozzuk meg.

Felvesszük a szerkesztő síkon kívül tetszőlegesen a  $T$  szerkesztő centrumot és a  $T$  meg az  $x_{12}$  szerkesztő tengely meghatározta síkban az  $x_{12}$  képtengelyt, de úgy, hogy az ne menjen át a  $T$  centrumon. Ez a képtengely a szerkesztő tengelylyel azonos is lehet. Azután az  $x_{12}$  képtengelyen át tetszőlegesen fektetjük a  $\pi_1, \pi_2$  képsíkokat, de úgy, hogy azok egyike sem menjen át a  $T$  centrumon. Most vetítsük a  $T$  centrumból a  $P', V', T'$  szerkesztő projekciókat a  $\pi_1$ -re, és a  $P'', U'', T''$  szerkesztő projekciókat a  $\pi_2$ -re. Így kapjuk az első képsíkon a  $P', V', T'$ , a második képsíkon a  $P'', U'', T''$  képsík-projekciókat. A  $V'$  és  $U''$  képsík-projekciókat összekötő egyenes a centrális, melynek a  $|TT'|$  egyenessel való metszéspontja  $U$ , a  $|TT''|$  egyenessel való metszéspontja  $V$ . Ezek után, ha a  $P'$  képsík-projekciót  $U$ -val és a  $P''$  képsík-projekciót  $V$ -vel kötjük össze, ezeknek metszéspontja a térbeli  $P$  pont.

Így valamely tetszőleges  $P'$  és  $P''$  összetartozó szerkesztő projekcióknak általában, a  $T$  centrum, az  $x_{12}$  képtengely és a képsíkok felvétele után a tér egy és csak egy pontja felel meg. Kivételt képez az az eset, midőn  $P' \equiv V'$  és  $P'' \equiv U''$ . Ebben az esetben a  $P', P''$  szerkesztő projekcióknak a centrális bármely pontja felel meg.

Ha az ábrázoló elemek olyanok, hogy

$$U'' \equiv V' \equiv T' \equiv T'',$$

akkor a rekonstrukciónál ismerni kell az első képsík valamely  $P_1$  pontjának és a második képsík valamely  $P_2$  pontjának a szerkesztő projekcióit. Ebben az esetben a  $P'_1$  és  $P''_1$ , ill. a  $P'_2$  és  $P''_2$  képsík-projekciókat összekötő egyeneseknek a centrálissal való metszéspontjai adják a  $V$ , ill. az  $U$  centrumot. A pont rekonstruálásánál a  $T$  centrumot, az  $x_{12}$  képtengelyt és a  $\pi_1, \pi_2$  képsíkokat, bizonyos megszorításoktól el-

tekintve, önkényesen választjuk. A mint ezeket másképen és másképen választjuk, ugyanazoknak a  $P'$ ,  $P''$  szerkesztő projekcióknak más és más pont felel meg a térben.

Ha azonban a pontok valamely rendszerét ábrázoljuk, és ezeket az önkényes elemek különböző választásának megfelelőleg rekonstruáljuk, oly pontrendszereket nyerünk, melyeknek méreti tulajdonságaik különbözők, de helyzeti tulajdonságaik ugyanazok, vagyis ezek kollineáris pontrendszerek.

10. *Koincidáló pontoknak a tér ama pontjait nevezzük, melyeknek két szerkesztő projekciója egy pontba esik.*

A 6. pontból következik, hogy a szerkesztő sík valamely  $P' \equiv P''$  pontja, akkor és csak akkor lehet valamely térbeli  $P$  pont két szerkesztő projekciója, ha a  $P' \equiv P''$  pont vagy az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben, vagy a  $t$  centrális tengelyben van. Az első esetben a  $P$  pont az  $x_{12}$  képtengelyben, a második esetben a centrális síkban van. Minden az  $x_{12}$  képtengelyben fekvő pont egyúttal koincidáló pont is, de a centrális sík nem minden pontja koincidáló pont. Feladatunk lesz a centrális sík koincidencia pontjainak a meghatározása (2. ábra).

E célból vegyük fel a  $t$  centrális tengelyben a  $P_1, P_2, \dots, P_n, \dots$ , koincidáló pontoknak szerkesztő projekcióit:

$$P'_1 \equiv P''_1, P'_2 \equiv P''_2, \dots, P'_n \equiv P''_n, \dots$$

Az ezeknek megfelelő képsík-projekciók sorban:

$$P'_1, P'_2, \dots, P'_n, \dots \text{ és } P''_1, P''_2, \dots, P''_n, \dots$$

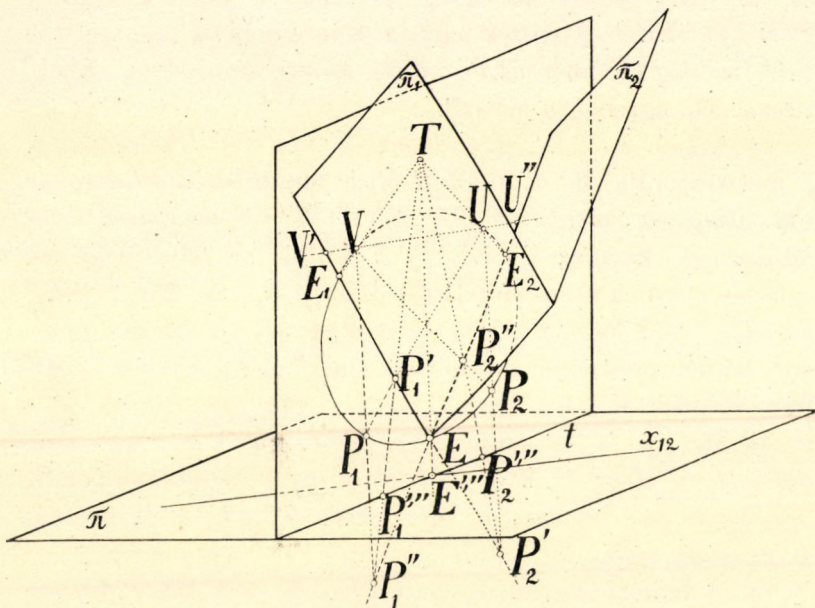
két, a  $T$  centrumra nézve perspektív pontsort alkotnak és így, ha az egyik pontsor pontjait  $U$ -val, a másiknak pontjait  $V$ -vel kötjük össze, két projektív sugársort nyerünk:

$$|U.P'_1P'_2 \dots P'_n \dots| \bar{\wedge} |V.P''_1P''_2 \dots P''_n \dots|. \quad (8)$$

E két projektív sugársor megfelelő sugarainak metszéspontjai egy kúpszeletet alkotnak. Ebből következik, hogy a centrális síkban fekvő koincidáló pontoknak geometriai helye kúpszelet, melyet koincidáló kúpszeletnek nevezünk.



Ez a kúpszelet átmegy az  $U$  és  $V$  centrumokon, és azon az  $E$  ponton, melyben a centrális sík az  $x_{12}$  képtengelyt metszi; továbbá átmegy a  $\pi_1$  képsík amaz  $E_1$  pontján, melyben a  $|TV|$  egyenes  $\pi_1$ -et metszi és a  $\pi_2$  képsík amaz  $E_2$



2. ábra.

pontján, melyben a  $|TU|$  egyenes  $\pi_2$ -t metszi.  $E$  pontok szerkesztő projekciói:

$$E'_1 \equiv E''_1 \equiv T'' \quad \text{és} \quad E'_2 \equiv E''_2 \equiv T''.$$

A koincidáló kúpszeletet az  $U, V, E, E_1, E_2$  pontok teljesen meghatározzák.

11. Ha az  $U$  pont a  $\pi_2$ , a  $V$  pedig a  $\pi_1$  képsíkban van, akkor  $U \equiv E_2$  és  $V \equiv E_1$ ; ebben az esetben  $|UT|$  az  $U$  pontban,  $|VT|$  a  $V$  pontban érinti a kúpszeletet. A  $T$  centrum tehát az  $|UV|$  centrálisnak harmonikus pólusa a koincidencia kúpszeletre nézve. A kúpszeletet most az  $U, V, E$  pontok és  $|TU|, |TV|$  érintők határozzák meg.



12. A koincidencia kúpszelet, amaz érintője, mely az  $E$  pontban érinti a kúpszeletet, ugyanabban az  $L$  pontban metszi az  $|UV|$  centrális, melyben az  $E'_1$  és  $E'_2$  képsík-projekciókat összekötő  $|E'_1E'_2|$  egyenes azt metszi. Mert az  $|UV|$  egyenes és az  $|EE|$  érintő, az  $|UE_2|$  és  $|EE_1|$  egyenesek, végül a  $|VE_1|$  és  $|EE_2|$  egyenesek egy a koincidencia kúpszeletbe beírt hatszög szemben fekvő oldalai, melyek egymást az  $|E''_1E'_2|$  PASCAL-féle egyenesen metszik.

13. Legyen a  $|TE|$  egyenesnek és az  $|UV|$  centrálisnak a metszéspontja  $M$ . Az  $L, M$  pontpár annak az involúciónak egy elem-párja, melyet az  $U'', U$  és a  $V', V$  pontpárok meghatároznak. Mert az  $E'_1, E'_2, T, E$  pontok egy teljes négyszög csúcsai, melynek szemben fekvő oldalai  $|EE_2|$  és  $|TE_2|$ ,  $|EE_1|$  és  $|TE_1|$ ,  $|TE|$  és  $|E''_1E'_2|$  a centrális egy involúziós pontsor három pontpárjában metszik, még pedig e három pontpár:  $U'', U$ ;  $V', V$ ;  $M, L$ .

14. Ha az  $U$  centrum a  $\pi_2$  képsíkban,  $V$  a  $\pi_1$ -ben van, akkor  $L$  és  $M$  az  $U, V$  pontpártól és így a képsíktól is harmonikusan van elválasztva. Mert akkor  $U'' \equiv U, V' \equiv V$ , tehát  $U$  és  $V$  az involúzió kettős pontjai.

15. A koincidencia kúpszelet akkor és csak akkor degenerál egyenespárrá, ha a  $T$  centrum az  $|UV|$  centrálison van. Mert az (s) alatti sugársorok akkor és csak akkor lehetnek perspektivék, ha  $T$  az  $|UV|$  centrális pontja. Az egyenespár egyik egyenese maga az  $|UV|$  centrális. A másik egyenes átmegy az  $E$  ponton és az  $|UV|$  centrálisban az  $L$  pontban metszi, mely  $T$ -vel együtt annak az involúciónak elem-párja, melyet az  $U'', U$  és  $V', V$  pontpárok meghatároznak. Mert az egyenespár utóbb említett egyenesének egy tetszőleges  $P$  pontja, továbbá a  $P'$  és  $P''$  képsík-projekciók és az  $E$  pont egy teljes négyszög négy csúcsa, melynek szemben fekvő oldalai:  $|P'P''|$  és  $|PE|$ ,  $|P''E|$  és  $|PP'|$ ,  $|P'E|$  és  $|PP''|$  az  $|UV|$  centrális egy involúzió három pontpárjában metszik.

Minthogy most a centrálison átmenő minden sík centrális sík, tehát minden ilyen síkban van egy ilyen egyenespár. mint



degenerált koincidencia kúpszelet. Az összes ilyen egyenespárok közös egyenese az  $|UV|$  centrális és minden ilyen egyenespár másik egyenese metszi egyrészt a képtengelyt, másrészt a centrális; még pedig az utóbbit valamennyien ugyanabban az  $L$  pontban. Ezek az utóbbi egyenesek tehát abban a síkban vannak, melyet az  $x_{12}$  képtengely és az  $L$  pont meghatároznak. Ezt a síkot *koincidencia-síknak* nevezzük. Így az összes pontok, melyeknek két szerkesztő projekciója egy pontba esik, vagy a centrálison, vagy a koincidencia-síkban vannak.

Ha most még  $U$  a  $\pi_2$  képsíkban,  $V$  a  $\pi_1$ -ben van, akkor  $U$  és  $V$  az involúció kettőspontjai és így a koincidencia-sík a  $T$  centrumtól a képsíkok által harmonikusan van elválasztva. Ez az eset előfordul a MONGE-féle ábrázolásnál is.

16. A centrális sík valamely  $P$  pontjának két szerkesztő projekciója  $P', P''$ , egyúttal a centrális sík egy  $Q$  pontjának is két projekciója  $Q', Q''$ , úgy hogy

$$Q' \equiv P'' \quad \text{és} \quad Q'' \equiv P'.$$

Nem így áll a dolog azonban általában, ha a  $P$  pont nincsen a centrális síkban (3. ábra).

Ha valamely nem a centrális síkban fekvő  $P$  pont két szerkesztő projekciója  $P', P''$  egyúttal valamely  $Q$  pontnak is két szerkesztő projekciója, olyan formán, hogy

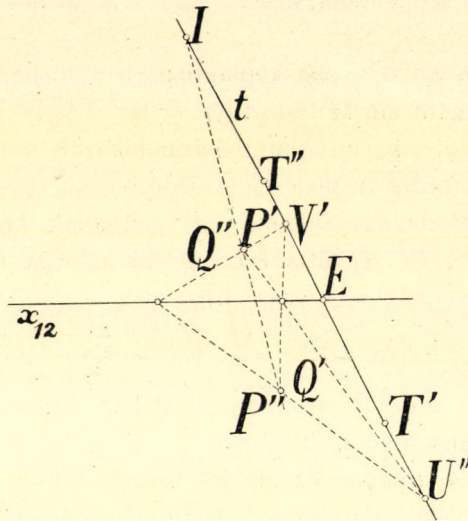
$$Q' \equiv P'' \quad \text{és} \quad Q'' \equiv P',$$

akkor a szerkesztő síknak  $|P'V'|$  és  $|P''U''|$  egyenesei, valamint a  $|P'U''|$  és  $|P''V'|$  egyenesei is az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben metszik egymást. Ez a négy egyenes egy teljes négyoldal oldalai, melynek egyik átlója a  $t$  centrális tengely, második átlója az  $x_{12}$  szerkesztő tengely, harmadik átlója  $|P'P''|$ . Ebből következik, hogy a  $P$  pont két szerkesztő projekciója egymástól az  $x_{12}$  szerkesztő tengely és a  $t$  centrális tengely által harmonikusan van elválasztva. Továbbá a szerkesztő sík  $|P'P''|$  egyenese a  $t$  centrális tengelyt abban az  $I$  pontban

metszi, mely az  $x_{12}$  szerkesztő tengelytől az  $U''$  és  $V'$  pontok által harmonikusan van elválasztva.

A tér ama pontjait, melyeknek szerkesztő projekciói az  $I$  ponttal egy egyenesen vannak, továbbá az  $I$  pont és az  $x_{12}$  szerkesztő tengely által egymástól harmonikusan vannak elválasztva, involutorikus pontoknak nevezzük.

Az által, hogy a szerkesztő sík ama pontjait, melyek valamely involutorikus pont projekciói, egymásra vonatkoztatjuk,



3. ábra.

involutorikus kollineációt létesítünk, melynek tengelye az  $x_{12}$  szerkesztő tengely, centruma az  $I$  pont. Ebben az involúcióban az  $U''$  és  $V'$  pontok egymásnak megfelelnek.

Az  $I$  pont a koincidencia kúpszelet egy  $K$  pontjának két szerkesztő projekciója. E  $K$  pont helyzetének és az involutorikus pontok geometriai helyének a meghatározásával később, a 23. pontban foglalkozunk.

17. Az egyenes pontjainak két projekciója két projektív pontsor, melyben az egyenes egy és ugyanazon pontjának a projekciói a megfelelő pontok. E projektivitás alapján meg-



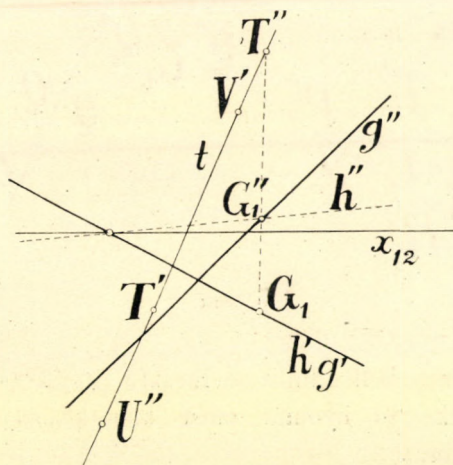
határozhatjuk a két pont által adott egyenes valamely harmadik pontjának egyik projekciójából a másikat. A szerkesztést általában megkönnyíti az a körülmény, hogy a

$$|V'.A'B'C' \dots| \text{ és } |U''.A''B''C'' \dots|$$

sugársorok, hol  $A', B', C', \dots$  és  $A''B''C'', \dots$  az egyenes  $A, B, C, \dots$  pontjainak a szerkesztő projekciói, perspektivék és a perspektív tengely az  $x_{12}$  szerkesztő tengely.

Ha azonban az egyenes az  $|UV|$  centrális metszi, a szerkesztés ilyen módon nem végezhető. De ebben az esetben az egyenes és a centrális metszéspontjának,  $S$ -nek, is ismerjük a projekcióit, még pedig  $S' \equiv V', S'' \equiv U''$ . Úgy, hogy a projektivitás az adott két pont és az  $S$  projekciói által meg van határozva.

18. Ha adva van a  $g$  egyenes két szerkesztő projekciója:  $g', g''$ , akkor első szerkesztő nyomát következőképen határoz-



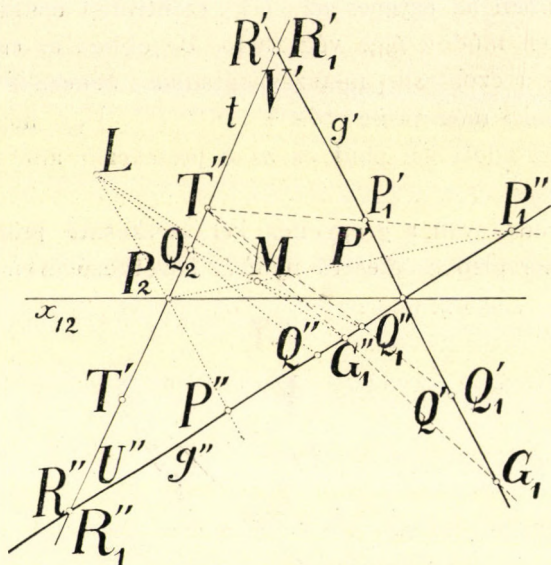
4. ábra.

zuk meg. Az első képsík egy  $h$  egyenesének első szerkesztő projekciója  $h' \equiv g'$ ; a  $h$  egyenes második szerkesztő projekciója  $h''$ , megfelel  $h'$ -nek abban a centrális kollineációban, melynek tengelye az  $x_{12}$  szerkesztő tengely, centruma a  $T''$

pont és egy megfelelő pontpár  $V', U''$  (8. pont). A hol  $h''$  metszi  $g''$ -t, ez  $G_1''$ , az első szerkesztő nyom második szerkesztő projekciója. Ebből azután meghatározzuk  $G_1$ -et (4. ábra).

Hasonló eljárással megszerkesztjük az egyenes második szerkesztő nyomát.

19. Ha az egyenes az  $|UV|$  centrálíst metszi, akkor a két projekciója az egyenest nem ábrázolja, hanem az egyenes két



5. ábra.

pontjának is meg kell adni a szerkesztő projekcióit. Az egyenes első szerkesztő nyomát most következőképpen határozzuk meg (5. ábra).

Legyen az egyenes két adott pontja  $P, Q$  és a centrálissal való metszéspontja  $R$ . Ekkor  $R' \equiv V', R'' \equiv U''$ . Legyen továbbá  $P_1, Q_1, R_1$  az első képsík ama három pontja, melyeknek első szerkesztő projekciója  $P', Q', R'$ . Már most a  $(P_1''Q_1''R_1'' \dots)$  és  $(P''Q''R'' \dots)$  közös tartóval bíró projektív pontsorok, melyeknek egyik kettős pontjuk  $U''$ , másik kettős pontjuk az egyenes



első nyomának második szerkesztő projekciója  $G_1''$ , miből  $G_1$ -et meghatározhatjuk.

Hasonló eljárással nyerjük az egyenes második nyomát,  $G_2$  t.

20. *Koincidáló egyenesek a tér amaz egyenesei, melyeknek két szerkesztő projekciója egy és ugyanaz az egyenes.*

A centrális sík minden egyenesre koincidáló egyenes. Ha pedig a koincidáló egyenes nincs a centrális síkban, mint-hogy az egyenesen fekvő pontsor két projekciója a jelen esetben közös tartóval bíró projektív pontsorokat szolgáltat és ezek kettős pontjai koincidáló pontoknak a projekciói, akkor az egyenes az  $x_{12}$  képtengelyt és a koincidencia kúpszeletet egy-egy pontban metszi.

*A koincidáló egyenesek e szerint egy elsőrendű és harmadosztályú kongruenciát alkotnak, mely azonban, egy sugársíkra, meg egy elsőrendű és másodosztályú kongruenciára esik szét.*

A tér valamely pontján átmenő koincidáló egyenes két szerkesztő projekciója az az egyenes, mely a pont két szerkesztő projekcióját összeköti.

Ha  $T$  az  $|UV|$  centrálison van, akkor a koincidencia-sík minden egyenesre koincidáló egyenes.

21. *Involutorikus egyenesek a tér amaz egyenesei, melyeknek összes pontjai involutorikus pontok.*

Az ilyen egyenesek szerkesztő projekciói az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben metszik egymást, és egymástól a 16. pontban említett  $I$  pont és az  $x_{12}$  szerkesztő tengely által harmonikusan vannak elválasztva. Minden involutorikus egyenes két szerkesztő projekciója a 16. pontban említett involutorikus kollineáczióknak egy-egy elempárja.

22. Valamely sík pontjai és egyenesei első és második szerkesztő projekciója között kollineáris összefüggés áll fenn. E kollineáczióban a sík ugyanazon pontjának, illetőleg ugyanazon egyenesének a két szerkesztő projekciója felel meg egymásnak. Minden ilyen kollineáczióban a  $V'$  és  $U''$  pontok egymásnak megfelelő elemek, mint a sík és az  $|UV|$  centrális metszéspontjának két szerkesztő projekciója.

A sík általában az  $x_{12}$  képtengelyt egy, a koincidencia kúpszeletet két pontban metszi. E három pont szerkesztő projekciói a kollineációnak kettős pontjai.

E három pontot párosával összekötő három egyenes a sík koincidáló egyenesei és szerkesztő projekciói a kollineáció kettős egyenesei.

Ha a sík az  $x_{12}$  képtengelyen megy át, akkor a kollineáció centrális. Az  $x_{12}$  szerkesztő tengely a kollineáció tengelye, és ama pontnak szerkesztő projekciója, melyben a sík a koincidencia kúpszeletet még egyszer metszi, a kollineáció centruma.

Ha a képtengelyen átmenő sík a koincidencia kúpszeletet érinti, akkor a kollineáció centruma az a pont, a melyben az  $x_{12}$  szerkesztő tengely a  $t$  centrális tengelyt metszi.

Ha a  $T$  centrum az  $|UV|$  centrálison van, akkor a sík pontjai és egyenesei két szerkesztő projekciója között fennálló kollineáció mindig centrális. E kollineáció tengelye amaz egyenes két szerkesztő projekciója, melyben a sík a koincidencia-síkot metszi és a kollineáció centruma az  $U'' \equiv V'$  pont.

23. Ebből már következtetést vonhatunk az involutorikus pontok geometriai helyére.

Először határozzuk meg a koincidencia kúpszelet ama  $K$  pontját, melynek két szerkesztő projekciója  $I$  (16. pont). Egyszerű megfontolásokból következik, hogy az  $(UVEK\dots)$  másodrendű pontsor az  $(U''V'E'K') \equiv (U''V'E''K'')$  elsőrendű pontsorról projektív; minthogy pedig az  $I \equiv K' \equiv K''$  pont az  $E' \equiv E''$  ponttól az  $U''$  és  $V'$  pontok által harmonikusan van elválasztva, azért  $K$  a másodrendű pontsorban  $E$ -től az  $U$  és  $V$  centrumok által szintén harmonikusan van elválasztva. Ezzel a  $K$  pont helye meg van határozva. A  $|KE|$  egyenes, e szerint a kúpszeletet az  $E$  pontban érintő egyenestől, az  $|EU|$  és  $|EV|$  egyenesek által harmonikusan van elválasztva. A  $|KE|$  egyenes tehát az  $L$  pont harmonikus polárisa a koincidencia kúpszeletre nézve és az  $L$  pontból a koincidencia



kúpszelethez húzott két érintő közül az egyik az  $E$  pontban, a másik a  $K$  pontban érinti a kúpszeletet.

A  $K$  pont és az  $x_{12}$  képtengelyen átmenő sík pontjainak két projekciója között fennálló centrális kollineáció az az involutorikus kollineáció, melyet a 16. pontban említettünk. Ez a  $[K, x_{12}]$  sík tehát az involutorikus pontok és egyenesek geometriai helye, melyet épen ezért *involutorikus síknak* nevezünk. A koincidencia kúpszeletnek a képtengelyen átmenő érintő síkja az involutorikus siktól az  $U$  és  $V$  pontok által harmonikusan van elválasztva.

Ha a  $T$  centrum az  $|UV|$  centrálison van, akkor

$$I \equiv K' \equiv K'' \equiv U'' \equiv V',$$

és az involutorikus sík a koincidencia-siktól az  $U$  és  $V$  centrumok által harmonikusan van elválasztva. Vegyünk fel ugyanis valamely tetszőleges általános helyzetű egyenest. Legyen  $e$   $g$  egyenes két szerkesztő projekciója  $g'$  és  $g''$  és határozzuk meg ennek az egyenesnek az  $[U, x_{12}]$ ,  $[V, x_{12}]$  síkokkal, továbbá a koincidencia és az involutorikus síkkal való metszéspontoknak a szerkesztő projekcióit. Legyenek  $e$  metszéspontok sorban  $A, B, C, D$ . Az  $A$  pont első projekciója  $A'$  az a pont, hol  $g'$  az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyt metszi és  $A''$  az  $|A'I|$  és  $g''$  egyenesek metszéspontja. Hasonló módon határozzuk meg a  $B$  pont két szerkesztő projekcióját. A  $C$  pont két projekciója a  $g'$  és  $g''$  metszéspontja. Végül a  $D'$  és  $D''$  pontokat úgy szerkesztjük meg, hogy az  $|A''B'|$  egyenes és az  $x_{12}$  szerkesztő tengely metszéspontját összekötjük  $I$ -vel és a hol ez a  $g'$  és  $g''$  egyeneseket metszi, ez a  $D'$  és  $D''$ . Az  $|A'A''|$ ,  $|B'B''|$ ,  $|B'A''|$  és  $|B''A'| \equiv x_{12}$  egyenesek egy teljes négyoldal oldalai, melynek diagonális pontjai  $D', D'', C' \equiv C''$ , két diagonális pedig  $g'$  és  $g''$ . Ebből azután következik, hogy úgy a  $g'$  mint a  $g''$  diagonálison fekvő két csúcspont és két diagonális pont egymástól harmonikusan van elválasztva, azaz,

$$(A'B'C'D') = (A''B''C''D'') = -1$$

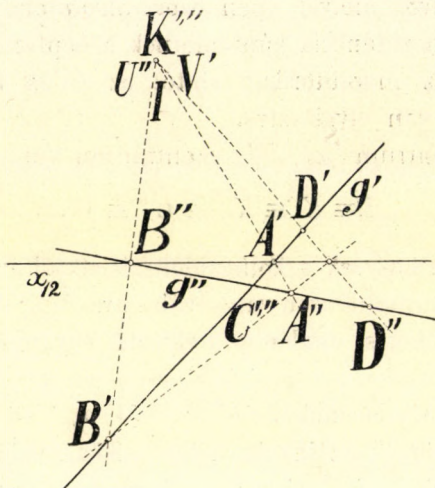


és így egyúttal

$$(ABCD) = -1,$$

a mi bebizonyítandó volt (6. ábra).

24. Ha  $P', P''$  az involutorikus sík egy  $P$  pontjának két szerkesztő projekciója, akkor van az involutorikus síkban egy



6. ábra.

$Q$  pont, melynek szerkesztő projekciói a  $P$  pont szerkesztő projekciói, olyan formán, hogy

$$Q' \equiv P'' \quad \text{és} \quad Q'' \equiv P'.$$

Az ilyen két ponton átmenő egyenes koincidencia egyenes mely a koincidencia kúpszeletet a  $K$  pontban, az  $x_{12}$  képtengelyt egy  $X$  pontban metszi. Minthogy pedig

$$(P'Q'X'K') = (P''Q''X''K'') = -1,$$

azért egyúttal

$$(PQXK) = -1.$$

*E szerint a  $P$  és  $Q$  pont egymástól a  $K$  pont és a képtengely által harmonikusan van elválasztva.*



Ha  $P$  a centrális sík egy tetszőleges pontja, akkor mindig van a centrális síkban egy  $Q$  pont, melyre nézve

$$Q' \equiv P'' \quad \text{és} \quad Q'' \equiv P'.$$

A  $|PQ|$  egyenes két projekciója ebben az esetben is egybeesik, és az egyenes pontjainak két projekciója között fennálló projektivitás involutorikus, melyben a  $P', P''$  és  $V', U''$  egymásnak megfelelő elempárok. Az involúció kettős pontjai a  $|PQ|$  egyenes és a koincidencia kúpszelet metszéspontjainak szerkesztő projekciói. Ha e metszéspontok  $R$  és  $S$ , akkor

$$(P'Q'R'S') = (P''Q''R''S'') = -1,$$

és így

$$(PQRS) = -1,$$

vagyis az ilyen  $P$  és  $Q$  pont konjugált harmonikus pólusok a koincidencia kúpszeletre nézve.

A  $|PQ|$  egyenes átmegy az  $|UV|$  centrálisnak a koincidencia kúpszeletre vonatkozó harmonikus pólusán. Legyen az  $|UV|$  egyenes említett harmonikus pólusa  $N$ , akkor első projekciója  $N' \equiv U''$  és második projekciója  $N'' \equiv V'$ . Hogy csakugyan az az  $N$  pont az  $|UV|$  pólusa, melynek szerkesztő projekciója  $U''$ , ill.  $V'$ , azt úgy bizonyítjuk be, hogy kimutatjuk, hogy az  $N$  pont a centrális minden pontjától a koincidencia kúpszelet által harmonikusan van elválasztva. Legyen ugyanis az  $N$  ponton átmenő tetszőleges egyenesnek és az  $|UV|$  centrálisnak metszéspontja  $P_*$ , akkor  $P'_* \equiv V' \equiv N''$  és  $P''_* \equiv U'' \equiv N'$ . De akkor az előbbiekből már következik, hogy az  $N$  pont  $P_*$ -tól, vagyis az  $|UV|$  centrális minden pontjától a kúpszelet által harmonikusan van elválasztva. Az  $N$  pont tehát az  $|UV|$  pólusa.

Visszatérve már most a  $|PQ|$  egyenesre, hamar belátjuk, hogy az  $N$  pont a  $|PQ|$  egyenes pontja. Mert az egyenes pontjai két projekciója között fennálló projektivitás involutorikus. A  $|PQ|$  egyenes és az  $|UV|$  centrális  $P_*$  metszéspontjának két szerkesztő projekciója

$$P'_* = V', \quad P''_* = U''.$$

Az involuczióból már most következik, hogy  $|PQ|$  egyenes ama pontjának második szerkesztő projekciója, melynek első szerkesztő projekciója  $U''$ , a  $V'$  ponttal azonos; de az a pont az  $N$  pont és így  $N$  csakugyan a  $PQ$  pontja.

Az  $N$  pont az involutorikus síknak is pontja.

Az által, hogy a centrális sík ama pontjait, melyek mind-egyikének első projekciója egyúttal a másíknak második projekciója, egymásnak megfelelőknek tekintjük, rokonságot létesítünk a centrális sík pontjai között. Ez a rokonság az általános inverzió, melyet TÖRÖSSY BÉLA tanár úr leírásából is ismerünk.\* A jelen esetben direktrix kúpszelet a koincidencia kúpszelet, sorozó pólus az  $N$  pont.

*Ha a koincidencia kúpszelet egyenespárrá degenerál, akkor a  $P$  és  $Q$  pont egymástól az egyenespár két egyenese által, vagyis az  $|UV|$  centrális és a koincidencia-sík által harmonikusan van elválasztva.*

*Továbbá a  $|PQ|$  egyenes az involutorikus síkot ugyanabban a  $K$  pontban metszi, a melyben azt az  $|UV|$  centrális metszi.*

Ezeket hasonló megfontolások alapján látjuk be, mint az előbbieket.

A MONGE-féle ábrázolás esetében a  $P$  és  $Q$  pont a koincidencia-síkra nézve szimmetrikusan van elhelyezve.

25. Ezeknek a további részletezésébe nem bocsátkozom. Ezek után az ábrázoló geometria összes feladatait az ismeretes eljárások és elvek szerint megoldhatjuk. De az eddigiekből is kiviláglik már, hogy miben rejlik a MONGE-féle módszer egyszerűsége, különösen a gyakorlati alkalmazás szempontjából.

Ezeket az előnyöket a következőkben foglaljuk össze:

1. A  $T$ ,  $U$ ,  $V$  centrumok egy egyenesen vannak.
2. Az ábrázolás szempontjából szinguláris pontok, t. i. az  $U$  és  $V$  pontok, a végtelenben vannak, miáltal az  $U'' \equiv V'$  pont is a végtelenben van.

\* TÖRÖSSY BÉLA: Elemi symmetriák általánosítása. Math. és Term.-tud. Értesítő XVIII. kötet, 233. old.



3. Az  $U$  centrum a  $\pi_2$ , a  $V$  centrum a  $\pi_1$  képsíkban van, a mi a képsíkok pontjainak egyszerűbb ábrázolását biztosítja.

4. A méreti viszonyok feltüntetésére teszi MONGE módszerét alkalmassá, hogy a képsíkokat egymásra merőlegesen és a centrális síkot a képsíkokra merőlegesen választja. Továbbá, hogy szerkesztő sík gyanánt a képsíkok egyikét használja, és  $T$  pontnak az  $UV$  távolság felező pontját veszi.

*Privorszky Alajos.*

# FELDMANN GYULA

## TANSZERKÉSZÍTŐ INTÉZETE

Budapest, VI., Felső-erdősor 5.

Telefon 17—23.

*Minden irányú iskola vezetőinek, tanárainak és tanítóinak szives figyelmébe ajánlja*

***hazai, saját gyártmányú  
fizikai, kémiai, természetrajzi és  
geometriai tanszereit.***

*Szakszerű tanácssal és tájékoztató költségvetéssel szolgál iskolák felszerelésénél.*

*Ujabb szerkezetű tanszerek elkészítését és tanszerek javítását elvállalja, mechanikai és üvegtechnikai praeciziós munkákat elfogad.*

★

«A m. kir. vallás- és közoktatásügyi miniszter a Feldmann Gyula-féle magyar mechanikai és electrotechnikai vállalatot (Physikai és kémiai tanszergyárat és üvegtechnikai intézetet) az enémű beszerzési forrásokul ajánlott hazai czégek közé utólagosan felvette.»

«Hivatalos Közlöny» X. 2. II. 29.



## A HÁROM TEST PROBLÉMÁJA ÉS A $\zeta$ CANCRI RENDSZERE.

### I. Bevezetés.

1. Részben annak belátása, hogy az astromechanika fundamentális problémája, a három test problémája, általánosságban meg nem oldható, részben a megfigyelő csillagászat igényei korán rákényszerítették a matematikusokat arra, hogy e probléma egyes speciális eseteivel foglalkozzanak behatóbban és hogy e speciális esetek megoldásait minél nagyobb megközelítéssel állítsák elő. Ily tapasztalás-nyújtotta legközelebb fekvő eset a bolygómozgás problémája: keresendő két aránylag igen kicsiny tömegű égitest relativ pályája egy igen nagytömegű centrális test körül. Az astromechanikusok legnagyobb része e problémával foglalkozott és hosszú sora a legfényesebb neveknek szerzett hervadhatlan érdemeket tárgyalása körül: EULER, LAGRANGE, LAPLACE, JACOBI, HILL, GYLDÉN, POINCARÉ, hogy csak a legelőkelőbbeket említsem.

Egy másik speciális esete a három test problémájának a holdmozgás problémája. Ez némiképpen épp ellenkezője a bolygómozgás problémájának. Itt a perturbáló test a nagytömegű Nap, a centrális test egy kicsiny tömegű bolygó. E probléma sokkal komplikáltabb és nehezebb az előbbinél. Tárgyalása körül LAPLACE, DELAUNAY, HILL és BROWN szerezték a legnagyobb érdemeket. Különösen pedig DELAUNAY és HILL. Az előbbi az által, hogy egyszerűségében is oly genialis módszerével nemcsak azt mutatta meg, miként kell és lehet az eddig oly sok nehézséget okozó saeculáris perturbációkat elkerülni, hanem egyszersmind a holdmozgás általános és eddig

létező egyetlen tisztán analytikus elméletét is megalkotta; HILL pedig POINCARÉ által egyszerűen «admirable»-nek deklarált «Researches on the lunar theory»-jében bevezetett periodikus megoldások által. Mindkét módszer rendkívül termékenyítő hatással volt nemcsak a bolygómozgás modernebb tárgyalására, hanem az egész astromechanikában teljesen új perspektivákat nyitott.

Egy harmadik speciális eset a két fix centrum körüli mozgás. Tudva van, hogy ez az eset teljes általánosságban szigorúan integrálható HAMILTON-JACOBI módszerével. Ezzel az esettel szoros összefüggésben áll az asteroidák problémája, az ú. n. «problème restreint»: a Nap körül körpályában mozog egy bolygó, keressük egy másik, zérustömegű bolygó relativ pályáját.

Mindezen esetekben a szereplő masszák közül kettőnek a kicsiny vagy elhanyagolható volta a döntő faktor, s valamennyi a mi naprendszerünkben végbemenő mozgások analysálását tűzi ki célul.

**2.** Azonban, mint POINCARÉ «Nouvelles Méthodes»-jaiban nyomatékosan kiemeli, az astromechanika feladata nem az ephemeridák többé vagy kevésbé pontos kiszámítása, hanem annak megvizsgálása, hogy NEWTON törvénye általánosan érvényes-e, nemcsak a mi naprendszerünkben, hanem az egész megfigyeléseinknek hozzáférhető universumban. Eltekintve néhány jelenségtől, melyet pusztán a NEWTON-féle törvény alapján absolute lehetetlen megmagyarázni, mint például a Mercur perihéliumának mozgása, vagy a Hold saeculáris acceleratiója, naprendszerünkben a NEWTON-féle törvény érvényes, mivel a bolygók mind nagyjából KEPLER-féle ellipsist irnak le.

A NEWTON-féle törvény érvényességének kimutatása azonban sokkal nehezebb, ha kettős-csillagokról van szó. Igaz, hogy a kettős-csillagok relativ pályája ellipsis, de igen nehéz annak eldöntése, hogy ez az ellipsis tényleg KEPLER-féle ellipsis-e. Van egy másik törvény is, a BERTRAND-féle, NEWTONÉN kívül az egyetlen, mely szintén elliptikus mozgást von maga után



két test esetében, csakhogy a relativ pályának itt a közép-pontját foglalja el az egyik égitest, míg a NEWTON esetében a gyújtópontot.

SEELIGER megjegyzése szerint teljesen igaz, hogy csak a NEWTON törvénye képes a kettős-csillagok eddig megfigyelt mozgását megmagyarázni, ha bizonyos különben igen plausibilis hypothesiseket engedünk meg. Egeszen másképp alakul azonban a kérdés, ha tekintettel vagyunk a számításoknak alapul szolgáló mérések igen tetemes hibáira, melyeknél fogva e mérések nem definiálnak matematikai szigorúsággal egy határozott mozgási folyamatot, hanem inkább csak bizonyos határokat jelölnek ki, melyeken belül kell foglaltatniok az elmélettől való eltéréseknek. Ezek a határok pedig meglehetősen tágak, például 5—10%-nyi, sőt magasabb hibák a távolságokban egyáltalán nem ritkák. Minthogy esetleges kételyeink a NEWTON-féle törvény általános érvényességét, illetőleg természetesen csak oly eltérésekre fognak vonatkozhatni, melyek a valóságtól csak kevéssé térnek el, ennél fogva meg kell engednünk, hogy az eddig meghatározott kettős-csillag-pályák nem bírnak abszolút bizonyító erővel.

**3.** A kérdésre hamarabb várhatunk feleletet a hármas vagy többszörös csillagrendszerek mozgásának megfigyeléséből. Egyik vagy másik törvény érvényessége itt sokkal karakteristikusabban fog nyilvánulni a trajektoriák alakjában, különösen azért, mert ily csillagrendszerekben a szereplő tömegek rendje lényegesen különbözik attól, mely például naprendszerünket jellemzi. A mint a megfigyelés bizonyítja, az álló csillagok rendszereiben általánosságban nem fordulnak elő oly masszák, melyek közül egyiket a másikhoz viszonyítva igen kicsinynek vagy éppen elhanyagolhatónak tehetnénk fel. Ellenkezőleg a tömegek itt mind legalább is ugyanolyan rendűek.

És itt felmerül a három test problémájának egy újabb speciális esete, mely az előbb említettéktől lényegesen különbözik: a három egyenlő testé. Hogy a kérdést precizírozzuk, tegyük fel, hogy egy hármas csillagrendszerben az egyik kom-

ponens tömege  $m$ , a másodiké  $m + \mu_1$ , a harmadiké  $m + \mu_2$ , hol  $\mu_1, \mu_2$  igen kicsiny  $m$ -hez képest. Ha megoldottuk a problémát abban az esetben, mikor  $\mu_1$  és  $\mu_2$  elhanyagoltatott, vagyis mikor a három test tömege egyenlő, akkor a  $\mu_1$  és  $\mu_2$  bevezetése által okozott ú. n. perturbációkat az ismert módszerekkel meghatározhatjuk. De a három egyenlő test problémája külön vizsgálat tárgyát kell hogy képezze. Mindama deductiók, melyek az interveniáló masszák relativ kicsinségén alapszanak, tehát a bolygótheoriák egésze, itt nem alkalmazhatók. Így le kell mondanunk a perturbáló függvény sorbafejtéséről masszák szerint, le kell mondanunk a periodikus megoldások keresésének POINCARÉ-féle módszeréről. Sőt azt kell mondanunk, hogy itt perturbáló függvény nincs is, továbbá be kell látnunk, hogy az elliptikus elemeknek, a középmozgást kivéve, nem fogjuk hasznát vehetni, s hogy ennél fogva a probléma analitikai karaktere lényegesen elüt attól, melyet a bolygómozgás tárgyalásában megszoktunk.

Ezekkel a hátrányokkal szemben azonban a tömegek egyenlősége bizonyos előnyöket nyújt különösen symmetria tekintetében, s látni fogjuk, hogy néhol lehetséges lesz a szigorú integráció ott, hol másképp lehetetlen mikor a masszák különbözők, s hogy stabilitás váltja fel a mozgás instabilitását.

4. Későbbi tárgyalás céljából fel fogjuk állítani a mozgás általános egyenleteit s ezeket bizonyos transformációkkal a legmegfelelőbb alakra hozzuk. Az általános esetből két speciális esetet fogunk levezetni: az egyik a periodikus megoldások egy bizonyos neme, az lesz, mikor a mozgás relativ síkja az invariábilis síkkal csak csekély hajlási szöveget alkot, a másik pedig a síkmozgás. Minthogy a mozgás általános tárgyalása messze túlhaladná egy értekezés keretét, jelen dolgozatomban csak a síkmozgás partikuláris, illetve periodikus megoldásaival foglalkozhatom, az általános tárgyalást külön munkának tartva fenn. A vizsgálatot a 2. pontban említett szempontnál fogva a BERTRAND törvényére is ki fogjuk terjeszteni. Itt sokkal eklatánsabban fog kitűnni a NEWTON és a



BERTRAND törvénye közti különbség a pályák alakjában, mint a kettős-csillagoknál.

Elteltekintve attól, hogy ezek a partikuláris megoldások bizonyos tájékozódást engednek meg a felvetett problémában, szükségszerűen kell velük foglalkoznunk, mert a mozgás egész további tárgyalása tőlük függ. Mivel itt, mint már említettük, nem a tömegek azok a paraméterek, melyektől e periodikus megoldások függenek, más módszert kell találnunk ily megoldások előállítására. De a theoretikus érdeken kívül praktikus érték is fűződik ezen alapjukban véve igen egyszerű megoldásokhoz. T. i. nem lehet a priori tagadni ily periodikus megoldások létezését a természetben, s látni fogjuk, hogy ily mozgás tényleg előfordul a hármas-csillagok rendszerei között. Ily rendszer a  $\zeta$  Cancri.

## II. A mozgás általános egyenletei.

### 5. Minthogy a tömegek egyenlők, legyen

$$m_1 = m_2 = m_3 = 1.$$

Az egységek mindig úgy választhatók, hogy a GAUSS-féle constans az egységgel legyen egyenlő. Ha a naprendszerünkben időegységül veszszük a LAPLACE-HILL-féle időegységet, 58·132 36 középnapot, a föld siderikus keringési idejét 365·256 38 35 ily naphól állónak véve, akkor, ha még a földpálya nagytengelyét veszszük hosszegységül, a GAUSS-féle constans egyenlő lesz az egységgel. Legyen  $a$  = egy más csillagrendszerben a közép-távol az előbbi hosszegységben kifejezve,  $M$  = a Nap tömege kifejezve e csillagrendszer tömegegységében, akkor, ha idő-egységül választunk

$$\sqrt{\frac{a^3 M}{2}} 58 \cdot 132 \ 36$$

középnapot, ívhosszban kifejezve, a GAUSS-féle constans az új rendszerben is = 1.

Ennélfogva a potenciálfüggvény NEWTON törvénye esetében a tömegeket gömbalakúaknak tételezve fel, írható:

$$R = \frac{1}{a} + \frac{1}{b} + \frac{1}{c};$$

BERTRAND törvénye esetében pedig

$$R = -\frac{1}{2}(a^2 + b^2 + c^2),$$

hol  $a, b, c$  az  $m_1, m_2, m_3$  által alkotott háromszög oldalai.

**6.** Vonatkoztassuk a három test mozgását egy derékszögű koordinátarendszerre, melynek kezdőpontja a három test által alkotott háromszög súlypontjában van. A mozgás közösleges egyenletei lesznek:

$$\xi_i'' = \frac{\partial R}{\partial \xi_i}; \quad \eta_i'' = \frac{\partial R}{\partial \eta_i}; \quad \zeta_i'' = \frac{\partial R}{\partial \zeta_i}.$$

(i=1, 2, 3)

És

$$\begin{aligned} a^2 &= (\xi_1 - \xi_2)^2 + (\eta_1 - \eta_2)^2 + (\zeta_1 - \zeta_2)^2; \\ b^2 &= (\xi_2 - \xi_3)^2 + (\eta_2 - \eta_3)^2 + (\zeta_2 - \zeta_3)^2; \\ c^2 &= (\xi_3 - \xi_1)^2 + (\eta_3 - \eta_1)^2 + (\zeta_3 - \zeta_1)^2. \end{aligned}$$

A súlypontot nyugvónak véve, a súlypontintegrálok a következők:

$$\Sigma \xi_i = 0; \quad \Sigma \eta_i = 0; \quad \Sigma \zeta_i = 0.$$

A felületi integrálok pedig:

$$\begin{aligned} \Sigma (\eta_i \zeta_i' - \zeta_i \eta_i') &= c_1; \\ \Sigma (\xi_i \zeta_i' - \zeta_i \xi_i') &= c_2; \\ \Sigma (\xi_i \eta_i' - \eta_i \xi_i') &= c_3. \end{aligned}$$

Legyen az invariábilis síkra vonatkoztatva

$$\begin{aligned} \Sigma (y_i x_i' - x_i y_i') &= 0; \quad \Sigma (z_i x_i' - x_i z_i') = 0; \\ \Sigma (x_i y_i' - y_i z_i') &= \sqrt{c_1^2 + c_2^2 + c_3^2} = C, \end{aligned}$$

és

$$\begin{aligned} \xi_i &= a_1 x_i + a_2 y_i + a_3 z_i; \\ \eta_i &= \beta_1 x_i + \beta_2 y_i + \beta_3 z_i; \\ \zeta_i &= \gamma_1 x_i + \gamma_2 y_i + \gamma_3 z_i. \end{aligned}$$



Az új  $x$  tengely essék az invariábilis sík fölszálló csomójába (a  $\xi\eta$  síkon), legyen  $\pi$  a  $\xi$  és  $x$  által alkotott szög,  $\gamma$  az invariábilis sík inclinációja a  $\xi\eta$  síkhoz. Akkor, mint könnyen található,

$$\begin{aligned} a_1 &= \cos \pi; & a_2 &= -\cos \gamma \sin \pi; & a_3 &= \sin \gamma \sin \pi; \\ \beta_1 &= \sin \pi; & \beta_2 &= \cos \gamma \cos \pi; & \beta_3 &= -\sin \gamma \cos \pi; \\ \gamma_1 &= 0; & \gamma_2 &= \sin \gamma; & \gamma_3 &= \cos \gamma; \end{aligned}$$

$$\operatorname{tg} \gamma \sin \pi = \frac{c_1}{c_3}; \quad \operatorname{tg} \gamma \cos \pi = -\frac{c_2}{c_3}.$$

Az új mozgásegyenletek pedig, most már oly derékszögű koordinátarendszerre vonatkoztatva, melynek  $x$  és  $y$  tengelyei az invariábilis síkba esnek:

$$x_i'' = \frac{\partial R}{\partial x_i}; \quad y_i'' = \frac{\partial R}{\partial y_i}; \quad z_i'' = \frac{\partial R}{\partial z_i}.$$

Itt is

$$\Sigma x_i = 0; \quad \Sigma y_i = 0; \quad \Sigma z_i = 0;$$

és

$$\begin{aligned} a^2 &= (x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2; \\ b^2 &= (x_2 - x_3)^2 + (y_2 - y_3)^2 + (z_2 - z_3)^2; \\ c^2 &= (x_3 - x_1)^2 + (y_3 - y_1)^2 + (z_3 - z_1)^2. \end{aligned}$$

Képzeljünk a három testen át egy síkot fektetve, mely azokat mozgásukban folyton követi. Ez a sík állandóan átmegy a rendszer súlypontján, mely viszont az invariábilis síkban fekszik. A három testen át fektetett síkban képzeljünk egy új  $\xi\eta$  derékszögű koordinátarendszert. Ha  $\vartheta$  eme sík inclinációja az invariábilis síkhoz,  $\psi$  pedig az  $x$  tengelytől számított felszálló csomó hossza, akkor a három test mozgását két relativ mozgásra bontottuk. Az egyik a három test relativ mozgása a  $\xi\eta$  síkban, a másik eme sík relativ mozgása az invariábilis  $xy$  síkhoz képest.

7. Elimináljuk a súlypontintegrálok segítségével az  $m_3$  test koordinátáit,  $x_3$ ,  $y_3$ ,  $z_3$ -t, és tegyük

$$\begin{aligned} \xi_1 &= x_1 \cos \psi + y_1 \sin \psi; \\ \xi_2 &= x_2 \cos \psi + y_2 \sin \psi; \end{aligned}$$

$$\eta_1 \cos \vartheta = -x_1 \sin \psi + y_1 \cos \psi;$$

$$\eta_2 \cos \vartheta = -x_2 \sin \psi + y_2 \cos \psi;$$

$$\eta_1 \sin \vartheta = z_1;$$

$$\eta_2 \sin \vartheta = z_2;$$

$$a^2 = (\xi_1 - \xi_2)^2 + (\eta_1 - \eta_2)^2;$$

$$b^2 = (\xi_1 + 2\xi_2)^2 + (\eta_1 + 2\eta_2)^2;$$

$$c^2 = (2\xi_1 + \xi_2)^2 + (2\eta_1 + \eta_2)^2.$$

Az előbb említett mozgások egyenletei lesznek:

$$\begin{aligned} \xi_1'' - \xi_1 \psi'^2 - 2\eta_1' \psi' \cos \vartheta + 2\eta_1 \psi' \vartheta' \sin \vartheta - \eta_1 \psi'' \cos \vartheta &= \\ &= \frac{2}{3} \frac{\partial R}{\partial \xi_1} - \frac{1}{3} \frac{\partial R}{\partial \xi_2}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \xi_2'' - \xi_2 \psi'^2 - 2\eta_2' \psi' \cos \vartheta + 2\eta_2 \psi' \vartheta' \sin \vartheta - \eta_2 \psi'' \cos \vartheta &= \\ &= \frac{2}{3} \frac{\partial R}{\partial \xi_2} - \frac{1}{3} \frac{\partial R}{\partial \xi_1}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \eta_1'' - \eta_1 \vartheta'^2 + 2\xi_1' \psi' \cos \vartheta - \eta_1 \psi'^2 \cos^2 \vartheta + \xi_1 \psi'' \cos \vartheta &= \\ &= \frac{2}{3} \frac{\partial R}{\partial \eta_1} - \frac{1}{3} \frac{\partial R}{\partial \eta_2}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \eta_2'' - \eta_2 \vartheta'^2 + 2\xi_2' \psi' \cos \vartheta - \eta_2 \psi'^2 \cos^2 \vartheta + \xi_2 \psi'' \cos \vartheta &= \\ &= \frac{2}{3} \frac{\partial R}{\partial \eta_2} - \frac{1}{3} \frac{\partial R}{\partial \eta_1}; \end{aligned}$$

$$\eta_1 \vartheta'' + \eta_1 \psi'^2 \sin \vartheta \cos \vartheta - 2\xi_1' \psi' \sin \vartheta + 2\eta_1' \vartheta' - \xi_1 \psi'' \sin \vartheta = 0;$$

$$\eta_2 \vartheta'' + \eta_2 \psi'^2 \sin \vartheta \cos \vartheta - 2\xi_2' \psi' \sin \vartheta + 2\eta_2' \vartheta' - \xi_2 \psi'' \sin \vartheta = 0.$$

Ezekben az egyenletekben csak az  $m_1$  és  $m_2$  koordinátái szerepelnek. Ha ezeket integráció által megtaláltuk, a súlypont-integrálok közvetlenül adják  $m_3$  koordinátáit.

Az előbbi mozgásegyenleteket egyszerűsíthetjük, ha bevezetünk egy fix és egy mozgó koordinátarendszert. A fix koordinátarendszer kezdőpontját helyezzük a három test súlypontjába és legyenek  $x_1, y_1$  az  $m_1 m_2$  tömegek súlypontjának koordinátái e rendszerre vonatkozólag; a mozgó koordinátarendszert, mely mozgás közben párhuzamos marad az  $x_1 y_1$  rendszerhez, helyezzük az  $m_1$  és  $m_2$  súlypontjába, és legyenek  $x_2,$



$y_2$  az  $m_1$  koordinátái e rendszerre vonatkoztatva. Minthogy  $m_1 = m_2$ ,  $m_2$  koordinátái ellentetten egyenlőek lesznek  $m_1$  koordinátáival. Hogy teljes symmetriát nyerjünk, még bizonyos állandó faktorokkal kell szoroznunk.

Legyen tehát:

$$x_1 = \frac{\sqrt{6}}{2} (\xi_1 + \xi_2); \quad y_1 = \frac{\sqrt{6}}{2} (\eta_1 + \eta_2);$$

$$x_2 = \frac{\sqrt{2}}{2} (\xi_1 - \xi_2); \quad y_2 = \frac{\sqrt{2}}{2} (\eta_1 - \eta_2);$$

akkor a mozgásegyenletek lesznek:

$$x_1'' - x_1 \phi'^2 - 2y_1' \phi' \cos \vartheta + 2y_1 \phi' \vartheta' \sin \vartheta - y_1 \phi'' \cos \vartheta = \frac{\partial R}{\partial x_1};$$

$$x_2'' - x_2 \phi'^2 - 2y_2' \phi' \cos \vartheta + 2y_2 \phi' \vartheta' \sin \vartheta - y_2 \phi'' \cos \vartheta = \frac{\partial R}{\partial x_2};$$

$$y_1'' - y_1 \vartheta'^2 + 2x_1' \phi' \cos \vartheta - y_1 \phi'^2 \cos^2 \vartheta + x_1 \phi'' \cos \vartheta = \frac{\partial R}{\partial y_1};$$

$$y_2'' - y_2 \vartheta'^2 + 2x_2' \phi' \cos \vartheta - y_2 \phi'^2 \cos^2 \vartheta + x_2 \phi'' \cos \vartheta = \frac{\partial R}{\partial y_2};$$

$$y_1 \vartheta'' + 2y_1' \vartheta' - 2x_1' \phi' \sin \vartheta + y_1 \phi'^2 \sin \vartheta \cos \vartheta - x_1 \phi'' \sin \vartheta = 0;$$

$$y_2 \vartheta'' + 2y_2' \vartheta' - 2x_2' \phi' \sin \vartheta + y_2 \phi'^2 \sin \vartheta \cos \vartheta - x_2 \phi'' \sin \vartheta = 0.$$

Itt

$$a^2 = 2(x_2^2 + y_2^2);$$

$$b^2 = \frac{1}{2} [(\sqrt{3} x_1 - x_2)^2 + (\sqrt{3} y_1 - y_2)^2];$$

$$c^2 = \frac{1}{2} [(\sqrt{3} x_1 + x_2)^2 + (\sqrt{3} y_1 + y_2)^2].$$

8. A mozgásegyenletek egy igen figyelemreméltó alakját nyerjük, ha fölteszszük, hogy az  $xy$  sík az invariábilis síkhoz képest egyenletes præcessiósz mozgást végez, azaz hogy  $\phi' = \text{constans}$  és hogy  $\vartheta$  csak igen szűk határok között variál egyenletesen, úgy hogy  $\vartheta'$  is  $\text{constans}$  és igen kicsiny. E feltételek alatt mozgásegyenleteink, mivel  $\sin \vartheta = \vartheta$ ,  $\cos \vartheta = 1$ ,  $\vartheta'' = 0$ ,  $\vartheta'^2$  és  $\vartheta' \vartheta$  pedig elhanyagolhatók, a következők lesznek:

$$x_1'' - x_1 \phi'^2 - 2y_1' \phi' = \frac{\partial R}{\partial x_1};$$

$$y_1'' - y_1 \phi'^2 + 2x_1' \phi' = \frac{\partial R}{\partial y_1};$$

$$x_2'' - x_2 \phi'^2 - 2y_2' \phi' = \frac{\partial R}{\partial x_2};$$

$$y_2'' - y_2 \phi'^2 + 2x_2' \phi' = \frac{\partial R}{\partial y_2};$$

$$2y_1' \vartheta' - 2x_1' \phi' \vartheta + y_1 \phi'^2 \vartheta = 0;$$

$$2y_2' \vartheta' - 2x_2' \phi' \vartheta + y_2 \phi'^2 \vartheta = 0.$$

Az utóbbi két egyenlet két első integrált jelent. Ha teszszük

$$\mathcal{Q} = R + \frac{1}{2}(x_1^2 + y_1^2 + x_2^2 + y_2^2) \phi'^2,$$

akkor a mozgásegyenletek a következő alakot öltik:

$$x_1'' - 2y_1' \phi' = \frac{\partial \mathcal{Q}}{\partial x_1};$$

$$y_1'' + 2x_1' \phi' = \frac{\partial \mathcal{Q}}{\partial y_1};$$

$$x_2'' - 2y_2' \phi' = \frac{\partial \mathcal{Q}}{\partial x_2};$$

$$y_2'' + 2x_2' \phi' = \frac{\partial \mathcal{Q}}{\partial y_2}.$$

Ezen egyenletek alakilag teljesen megegyeznek HILL egyenleteivel, melyek szép holdtheoriája alapjául szolgálnak. Csak hogy míg HILL egyenleteiben csak két változó szerepel, itt ez egyenletek négy dimenziós alakjával állunk szemben. A  $\phi'$  itt teljesen ugyanazt a szerepet játszsza mint HILLNÉL a forgó koordinátarendszer állandó szögsebessége. Ennélfogva közelfekvő a gondolat, hogy a három egyenlő test problémája általános tárgyalásának alapjául ezeket az egyenleteket válasszuk és a belőlük leszármaztatható periodikus megoldásokon építsük föl a megoldást. E. W. BROWN mutatta meg, miként lehet HILL módszerével a holdmozgás teljes bírását elérni eddig nem ismert precizitással és eleganciával. Ha e módszert nem is fogjuk itt változtatlanul alkalmazhatni, mégis az előbb említett



teljes analogiánál fogva, a módszer szelleme biztos útmutatóul fog szolgálni.

**9.** Különböztetve tudvalevő, hogy a koordináták megválasztása egyáltalán nem indifferens theoretikus szempontból, s különösen a periodikus megoldásokat illetőleg nem az, mert egyik koordináta-rendszer megengedhet oly periodikus megoldásokat, melyeket egy másik rendszer kizár. Ebből pedig azt kell következtetnünk, hogy a periodikus megoldások nem geometriai, hanem lényegesen mechanikai sajátosságai egy adott rendszernek. HILL sikerének titka éppen a megválasztott koordináta-rendszerben rejlik, melyet egyébiránt már EULER vezetett be az ő második holdelméletében.

**10.** A legegyszerűbb alakot akkor nyerik egyenleteink, ha  $\phi = \text{constans}$ ,  $\vartheta = \text{constans}$ . A mozgás ekkor teljesen egy síkban megy végbe s egyenletei lesznek:

$$\begin{aligned}x_1'' &= \frac{\partial R}{\partial x_1}; & y_1'' &= \frac{\partial R}{\partial y_1}; \\x_2'' &= \frac{\partial R}{\partial x_2}; & y_2'' &= \frac{\partial R}{\partial y_2}.\end{aligned}$$

Ebben a formában azonban nem alkalmasak a további tárgyalásra. Oly alakra van szükségünk, mely a mellett, hogy egyszerű, engedjen meg közvetlen szemléletet a három test konfigurációjáról s legyen alkalmas periodikus megoldások előállítására is. Ezt elérhetjük, ha előbbi két derékszögű koordináta-rendszerünk helyett két polárrendszert vezetünk be e substitúcióval:

$$\begin{aligned}\sqrt{3} x_1 &= r_1 \cos \varphi_1; & x_2 &= r_2 \cos \varphi_2; \\ \sqrt{3} y_1 &= r_1 \sin \varphi_1; & y_2 &= r_2 \sin \varphi_2.\end{aligned}$$

Itt, az előrebocsátottak értelmében,

$$r_1^2 = b^2 + c^2 - \frac{a^2}{2},$$

vagyis  $r_1$  az  $a$  oldalra vont súlypontonál  $\sqrt{2}$ -szerese; és

$$r_2^2 = \frac{a^2}{2},$$

vagyis  $r_2$  az  $a$  oldal felének  $\sqrt{2}$ -szerese;  $\varphi_1 - \varphi_2$  pedig azon szög, melyet a súlypontvonal az  $a$  oldal ama felével képez, mely az  $m_1$  tömeg felé irányul.

Tehát:

$$a^2 = 2r_2^2;$$

$$b^2 = \frac{1}{2}[r_1^2 + r_2^2 - 2r_1r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)];$$

$$c^2 = \frac{1}{2}[r_1^2 + r_2^2 + 2r_1r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)].$$

**11.** Ha az  $a$  oldallal szemközt fekvő szög hegyes, akkor  $b^2 + c^2 > a^2$ , s ennél fogva  $r_1^2 > r_2^2$ . Ha a  $b$  és  $c$  oldallal szemközt fekvő szögek is hegyesek, akkor még a következő két egyenlőtlenség áll fenn:  $a^2 + c^2 > b^2$ ;  $a^2 + b^2 > c^2$ .

Ha  $r_1^2 = r_2^2$ , akkor  $b^2 + c^2 = a^2$ ; a három test által alkotott háromszög ennél fogva derékszögű.

Ha  $r_1^2 < r_2^2$ , akkor  $b^2 + c^2 < a^2$ , s az  $a$  oldallal szemközt fekvő szög tompa. Természetes, hogy a másik két szög hegyes, s így itt is  $a^2 + c^2 > b^2$ ,  $a^2 + b^2 > c^2$ .

Ha  $r_1^2 = 3r_2^2$  s azonkívül  $\varphi_1 - \varphi_2 = \frac{\pi}{2}$ , a háromszög egyenoldalú.

Ha  $\varphi_1 - \varphi_2 = 0$ , a három test egy egyenesben fekszik.

Ha  $r_1 = nr_2$  és  $\varphi_1 - \varphi_2 = \text{constans}$ , a configuratio folytonos hasonlóságával van dolgunk.

Látjuk, hogy e koordinátarendszer tényleg megfelel ama követelésünknek, hogy könnyű bepillantást engedjen a három égitest által képezett configuratio mivoltába. Az előbbi elemi egyenlőtlenségekre pedig azért van szükségünk, mert ők szabják meg a potenciálfüggvény sorbafejtésének alakját a szolgáltatják esetenként a paramétereket, mivel itt a masszák teljesen elesnek.



### III. A Lagrange-féle periodikus megoldások a síkban.

12. Legyen

$$T = \frac{1}{2} \left[ \frac{r_1'^2 + r_1^2 \varphi_1'^2}{3} + r_2'^2 + r_2^2 \varphi_2'^2 \right];$$

$$F = T - R;$$

$$q_1 = r_1; \quad q_2 = \varphi_1; \quad q_3 = r_2; \quad q_4 = \varphi_2;$$

$$p_1 = \frac{r_1'}{3}; \quad p_2 = \frac{r_1^2 \varphi_1'}{3}; \quad p_3 = r_2'; \quad p_4 = r_2^2 \varphi_2'.$$

Akkor a mozgásegyenletek kánonikus alakban:

$$q_i' = \frac{\partial F}{\partial p_i}; \quad p_i' = -\frac{\partial F}{\partial q_i};$$

(i=1, 2, 3, 4)

és a JACOBI-HAMILTON-féle egyenlet:

$$\frac{1}{2} \left[ 3 \left( \frac{\partial S}{\partial r_1} \right)^2 + \frac{3}{r_1^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_1} \right)^2 + \left( \frac{\partial S}{\partial r_2} \right)^2 + \frac{1}{r_2^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_2} \right)^2 \right] = R + h.$$

NEWTON törvénye esetében

$$R = \frac{1}{\sqrt{2} r_2} + \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{r_1^2 + r_2^2 - 2r_1 r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)}} + \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{r_1^2 + r_2^2 + 2r_1 r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)}};$$

BERTRAND törvénye esetében pedig

$$R = -\frac{1}{2} [r_1^2 + 3r_2^2],$$

s ennél fogva az utóbbi esetben,

$$3 \left( \frac{\partial S}{\partial r_1} \right)^2 + \frac{3}{r_1^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_1} \right)^2 + \left( \frac{\partial S}{\partial r_2} \right)^2 + \frac{1}{r_2^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_2} \right)^2 = -r_1^2 - 3r_2^2 + 2h.$$

Rögtön látható, hogy ez esetben a JACOBI-HAMILTON egyenlete szigorúan integrálható. Mindjárt hozzá teszszük, hogy a

négy egyenlő test JACOBI-HAMILTON egyenlete is szigorúan integrálható, mint később látni fogjuk. Világos, hogy ez az integrálhatóság itt kifejezetten a tömegek egyenlőségétől függ, és megszűnik, mielőtt a tömegek nem egyenlők. NEWTON törvénye esetében ugyan még egyenlő tömegek sem vezetnek szigorúan integrálható alakhoz, azonban mégis a LAGRANGE-féle ismert periodikus megoldások egy kis általánosítását fogjuk találni.

**13.** Minthogy a BERTRAND-féle potenciálfüggvényben  $\varphi_1$  és  $\varphi_2$  nem szerepelnek, legyen

$$S = c_1\varphi_1 + c_2\varphi_2 + S_1,$$

hol  $S_1$  független  $\varphi_1$  és  $\varphi_2$ -től. A JACOBI-HAMILTON egyenlete lesz:

$$3\left(\frac{\partial S_1}{\partial r_1}\right)^2 + \left(\frac{\partial S_1}{\partial r_2}\right)^2 = -\left(r_1^2 + \frac{3c_1^2}{r_1^2}\right) - \left(3r_2^2 + \frac{c_2^2}{r_2^2}\right) + 2h,$$

és STAECKEL theorémája alapján könnyen találjuk:

$$S = c_1\varphi_1 + c_2\varphi_2 + \int \sqrt{-\frac{c_1^2}{r_1^2} - \frac{r_1^2}{3} + 2h - 2c_3} dr_1 + \\ + \int \sqrt{-\frac{c_2^2}{r_2^2} - 3r_2^2 - 4h + 6c_3} dr_2.$$

Legyen:

$$\frac{\partial S}{\partial c_3} = c_7; \quad \frac{\partial S}{\partial h} = t + c_8;$$

$$\frac{\partial S}{\partial c_1} = c_5; \quad \frac{\partial S}{\partial c_2} = c_6;$$

akkor, mint könnyen található, a pályák egyenletei:

$$\frac{2\sqrt{3}(h-c_3)r_1^2 - \sqrt{3}c_1^2}{r_1^2\sqrt{3(h-c_3)^2 - c_1^2}} = \sin 2(\varphi_1 - c_5);$$

$$\frac{2(3c_3 - 2h)r_2^2 - c_2^2}{r_2^2\sqrt{(3c_3 - 2h)^2 - 3c_2^2}} = \sin 2(\varphi_2 - c_6);$$

$$\frac{-6(h-c_3) + r_1^2}{\sqrt{(3h-3c_3)^2 - c_1^2}} = \cos 2\sqrt{3}\left(t + c_8 + \frac{2}{3}c_7\right);$$



$$\frac{-2(3c_3 - 2h) + 3r_2^2}{\sqrt{(3c_3 - 2h)^2 - 3c_2^2}} = \cos 2\sqrt{3}(t + c_8 + 2c_7).$$

Ezek ellipszisek középponti egyenletei. A mozgás periodusa mindig  $\frac{2\pi}{\sqrt{3}}$  és a középmozgás mindig  $= \sqrt{3}$ , a mi megfelel körülbelül a Venus középmozgásának, ha a tömegek ugyanolyanok mint a Nap tömege. Úgynevezett perturbációk itt nincsenek, a mozgás tisztán periodikus. A lineáris sebesség itt annál nagyobb, minél távolabb van az illető égitest az ellipsisz centrumától.

**14.** A NEWTON-féle törvény esetében a JACOBI-HAMILTON egyenlet a következő:

$$\frac{1}{2} \left[ 3 \left( \frac{\partial S}{\partial r_1} \right)^2 + \frac{3}{r_1^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_1} \right)^2 + \left( \frac{\partial S}{\partial r_2} \right)^2 + \frac{1}{r_2^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_2} \right)^2 \right] = \frac{1}{\sqrt{2} r_2} +$$

$$+ \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{r_1^2 + r_2^2 - 2r_1 r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)}} + \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{r_1^2 + r_2^2 + 2r_1 r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)}}$$

Ez az egyenlet a variábilisok separatiójával szigorúan integrálható, ha  $r_1 = nr_2$  és  $\varphi_1 - \varphi_2 = \text{constans}$ .

Ismeretes, hogy LAGRANGE találta az általános három test problémájának első periodikus megoldásait meglehetősen komplikált módon. Ezek a LAGRANGE-féle megoldások itt:  $\varphi_1 - \varphi_2 = 0$ , s akkor a három test állandóan egy egyenesben marad, vagy  $\varphi_1 - \varphi_2 = \frac{\pi}{2}$ , s akkor a három test állandóan egy szabályos háromszög csúcsait foglalja el. Látjuk, hogy a három egyenlő test esetében a JACOBI-HAMILTON-féle egyenlet igen egyszerűen szolgáltatja ezeket a megoldásokat, azzal az általánosítással, hogy  $\varphi_1 - \varphi_2 = \text{egy tetszőleges constanssal}$ , a mi azt jelenti, hogy a kezdeti configuratio tetszőleges.

Legyen tehát

$$\varphi_1 - \varphi_2 = a = \text{constans};$$

$$\frac{r_1}{r_2} = n = \text{constans};$$

$$\frac{3+n^2}{3} \left[ \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{1+n^2-2n \cos \alpha}} + \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{1+n^2+2n \cos \alpha}} \right] = B;$$

$$\frac{3+n^2}{3} h = h_1;$$

akkor a JACOBI-HAMILTON egyenlete a következő egyszerű alakra redukálódik:

$$\left( \frac{\partial S}{\partial r_2} \right)^2 + \frac{1}{r_2^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_2} \right)^2 = \frac{2B}{r_2} + 2h_1,$$

a miből következik, hogy a pályák általában KEPLER-féle ellipszisek.

**15.** Ha  $\varphi_1 - \varphi_2 = 0$ , akkor a három test állandóan egy egyenesben marad. Ez esetben

$$a + b = c;$$

$$r_1 = \sqrt{2} b + \frac{a}{\sqrt{2}};$$

$$r_2 = \frac{a}{\sqrt{2}}$$

és következésképpen mindig  $r_1 > r_2$ . Vizsgáljuk meg közelebről azt az esetet, mikor  $a = b$ . Ekkor  $r_1 = 3r_2$  és ha még tesszük

$$q_1 = r_1; \quad q_2 = \varphi_1;$$

$$p_1 = \frac{4}{9} r_1'; \quad p_2 = \frac{4}{9} r_1'^2 \varphi_1';$$

$$T = \frac{9}{8} \left[ p_1^2 + \frac{p_2^2}{q_1^2} \right]; \quad R = \frac{15\sqrt{2}}{4r_1}; \quad F = T - R$$

a kánonikus egyenletek lesznek

$$q_i' = \frac{\partial F}{\partial p_i}; \quad p_i' = -\frac{\partial F}{\partial q_i};$$

és

$$\left( \frac{\partial S}{\partial r_1} \right)^2 + \frac{1}{r_1^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_1} \right)^2 = \frac{10\sqrt{2}}{3r_1} + \frac{8}{9} h.$$



Ennélfogva  $m_1$  és  $m_3$  az  $m_2$  körül elliptikus pályákban kerin-  
genek;  $m_2$  elfoglalja e két egyenlő ellipsis gyújtópontját. Az  
 $m_1$  által leirt ellipsis az  $m_3$ -éhoz képest az egyik közös gyújtó-  
pont körül  $180^\circ$ -nyira van elforgatva. Ha az  $m_1$ -ből az  $m_2$ -ön  
át egy egyenest képzelünk vonva, úgy  $m_3$  helye ott lesz, hol  
ezen egyenes meghosszabbítása az  $m_2$ -ön túl a másik ellipsist  
metszi.  $m_1$  és  $m_3$  egyidejűleg vannak a periastrumban vagy  
apastrumban.

Minthogy

$$p'_1 = \frac{4}{9} r_1'' = \frac{9}{4} \frac{p_2^2}{q_1^3} - \frac{15\sqrt{2}}{4q_1^2};$$

$$p'_2 = 0;$$

és így

$$p_2 = \frac{4}{9} r_1^2 \phi'_1 = \text{constans},$$

az  $r_1 = \text{constans}$  is megoldása az egyenleteknek. Ekkor  $\phi'_1 =$   
 $\text{constans}$ . Legyen  $r_1 = c_1$ ,  $\phi'_1 = c_3$ ,  $\phi_1 = c_2 + c_3 \cdot t$ , akkor

$$c_1^3 c_3^2 = \frac{5 \cdot 27 \cdot \sqrt{2}}{16}.$$

Ennélfogva  $m_1$  és  $m_3$  egy és ugyanazon a körön kering egyen-  
letes sebességgel.  $m_2$  e kör centrumában van,  $m_1$  és  $m_3$  az  
átmérő két végpontján. Ezt a megoldást egyszerűen az előbbi  
elliptikus mozgásból is származtathattuk volna, az excentrici-  
tást zérusnak véve. A két symmetrikusan fekvő ellipsis ekkor  
identikus lesz egy és ugyanazon kör kerületével.

**16.** Beh bizonyítjuk, hogy az  $r_1 = \text{constans}$ ,  $\phi'_1 = \text{constans}$   
által jellemzett egyenesvonalú mozgás stabilis. E célra fel-  
használjuk az  $F=h$ , vagy  $T=R+h$  integrálnak, a JACOBI-féle  
integrálnak egy érdekes tulajdonságát, melyet HILL vett észre  
és használt fel először.

Ha a  $T$ -ben csak tisztán quadratikusan tagok fordulnak elő,  
akkor  $T$  absolute positiv, s ennélfogva az  $R+h=0$  által jel-  
lemzett görbe (vagy felület), ha létezik és zárt, elválasztja a  
sík (vagy tér) ama részét, melyen belül a sebességek reálisak

a sík (vagy tér) ama részétől, melyben e sebességek imagináriusak. Ha tehát a tömegek valamely pillanatban az  $R+h=0$  zárt görbén (vagy felületen) belül találtnak, örökké e görbén belül kell maradniok. E görbét (vagy felületet) HILL-féle határgörbének (vagy határfelületnek) szokás nevezni. Világos, hogy ha ily zárt HILL-féle határgörbe létezik, akkor a mozgás stabilis.

HILL a holdmozgás azon egyenletein demonstrálja e görbét, melyek akkor keletkeznek, ha elhanyagoljuk a holdpálya inclinatioját, excentricitását és a Nap parallaxisát. Ezen egyenletek a következők:

$$x'' - 2y' + \left[ \frac{1}{(x^2 + y^2)^{3/2}} - 3 \right] x = 0;$$

$$y'' + 2x' + \frac{y}{(x^2 + y^2)^{3/2}} = 0$$

és a JACOBI-féle integrál itt

$$x'^2 + y'^2 = \frac{2}{\sqrt{x^2 + y^2}} + 3x^2 - 2C.$$

Ha  $C$  positiv, mint például a Hold esetében, a

$$\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} + \frac{3}{2} x^2 = C$$

által definiált hatodrendű görbe általában három külön ágból áll. Ezek egyike egy zárt kis ovális a koordinátarendszer kezdőpontja körül, másik két ága pedig symmetrikusan van elhelyezve az  $x$  és  $y$  tengelyhez és asymptotikusan közeledik két az  $y$  tengelyvel parallel egyeneshez. Holdunk esetében  $C$ ,  $x$  és  $y$  értékei olyanok, hogy a Hold pályája, az előbb említett megszorítások mellett, a kis zárt oválison belül esik. HILL ezen a mily egyszerű, oly ingeniózus okoskodása első érdemleges bizonyítása Holdunk stabilitásának.

**17.** Az előbb idézett HILL-féle egyenletek megengednek egy evidens egyenesvonalú megoldást:

$$y = 0; \quad x = \frac{1}{\sqrt{3}}.$$



Ez a mozgás azonban instabilis. mert, mint könnyen látható, a HILL-féle határgörbe itt egy ponttá degenerálódik, és így zárt határgörbe nem létezik.

Ezt az instabilitást levezethetjük magukból a mozgásegyenletekből. Helyezzük az égi testet nem pontosan az  $y = 0$ ,  $x = \frac{1}{\sqrt[3]{3}}$  megoldásnak megfelelő pontba, hanem egy ehhez igen közel eső

$$y = 0 + \delta y, \quad x = \frac{1}{\sqrt[3]{3}} + \delta x$$

helyzetbe. Ekkor a variációs egyenletek, mint könnyen található:

$$\begin{aligned} \delta x'' - 2\delta y' - 9\delta x &= 0; \\ \delta y'' + 2\delta x' + 3\delta y &= 0. \end{aligned}$$

Eltekintve a  $\delta x = 0$ ,  $\delta y = 0$  banális megoldástól, mely visszavezet bennünket az  $x = \frac{1}{\sqrt[3]{3}}$ ,  $y = 0$  esetre, ha fölteszszük, hogy

$$\delta x = Ae^{\lambda t}, \quad \delta y = Be^{\lambda t},$$

ez értékeket behelyettesítve, találjuk, hogy

$$(\lambda^2 - 9)A - 2\lambda B = 0;$$

$$2\lambda A + (\lambda^2 + 3)B = 0.$$

Mivel sem  $A$ , sem  $B$  nem lehetnek egyenlők zérussal, kell hogy legyen

$$(\lambda^2 - 9)(\lambda^2 + 3) + 4\lambda^2 = 0.$$

Ezen egyenlet gyökei:

$$\lambda_1 = +\sqrt{2\sqrt{7}+1}, \quad \lambda_2 = -\sqrt{2\sqrt{7}+1},$$

$$\lambda_3 = +\sqrt{-1\sqrt{2\sqrt{7}-1}}, \quad \lambda_4 = -\sqrt{-1\sqrt{2\sqrt{7}-1}}.$$

A variációs egyenletek teljes integrálja:

$$\delta x = A_1 e^{\lambda_1 t} + A_2 e^{\lambda_2 t} + A_3 e^{\lambda_3 t} + A_4 e^{\lambda_4 t},$$

$$\delta y = B_1 e^{\lambda_1 t} + B_2 e^{\lambda_2 t} + B_3 e^{\lambda_3 t} + B_4 e^{\lambda_4 t},$$

periodikus tagokon kívül oly tagot is tartalmaznak, mely az idővel minden határon túl növekszik. Ennélfogva egy kis dislocatio az  $y = 0$ ,  $x = \frac{1}{\sqrt[3]{3}}$  helytől az égitest határtalan és gyors eltávolodását vonja maga után, vagyis a mozgás instabilis. Ha a  $\lambda$  gyökök mind tisztán imagináriusok lennének,  $\delta x$  és  $\delta y$  tisztán periodikus lenne. Az égitest az  $xy$  hely körül periodikusan oscillálna és attól sohasem távolodhatnék el bizonyos határon túl. Ez lenne a stabilis mozgás.

**18.** Ha a három test nem egyenlő tömegű, akkor mint könnyen belátható, a 15. pontban adott megoldás nem létezhetik. Ez a megoldás tehát a masszák egyenlőségétől függ. Ha a 15. pont alatti mozgásegyenletek variációit képezzük az  $r_1 = \text{constans}$ ,  $\varphi_1' = \text{constans}$  közelében, akkor találjuk:

$$\delta r_1'' = \left( \varphi_1'^2 - \frac{6 \cdot 15 \cdot \sqrt{2}}{8 \cdot r_1^3} \right) \delta r_1 + 2\varphi_1' r \delta \varphi_1';$$

$$2\varphi_1' \delta r_1' + r_1 \delta \varphi_1'' = 0;$$

a miből

$$2\varphi_1' \delta r_1 + r_1 \delta \varphi_1' = c.$$

Ebből, ha teszszük:

$$3 \left( \varphi_1'^2 + \frac{3 \cdot 15 \cdot \sqrt{2}}{8 r_1^3} \right) = A = \text{constans},$$

$$2\varphi_1' c = B = \text{constans},$$

lesz:

$$\delta r_1'' + A \delta r_1 - B = 0,$$

és ennek teljes integrálja ennél fogva,

$$\delta r_1 = D \cos(\sqrt{A} t) + \frac{E}{\sqrt{A}} \sin(\sqrt{A} t) + \frac{B}{A},$$

hol  $D$  és  $E$  integrátio konstansok.

$\delta r_1$  és így  $r_1$  tehát nem növekedhetik minden határon túl, hanem az  $r_1 = \text{constans}$  körül periodikusan oscillál. Vagyis a mozgás stabilis.

Ez még akkor is áll, ha koordinátarendszerünket forgónak tételezzük fel. Ekkor  $\varphi_1' = 0$ , és



$$\delta r_1'' = - \frac{9 \cdot 15 \cdot \sqrt{2}}{8r_1^3} \delta r_1$$

és mint közvetlenül látható,  $\delta r_1$  tisztán periodikus. A  $\delta \varphi_1$  számára az  $r_1 \delta \varphi_1' = c$  egyenletből lesz

$$\delta \varphi_1 = \frac{c}{r_1} t + c_1.$$

Mint hogy pedig ezen egyenesvonalú megoldásnál  $\varphi_1 - \varphi_2 = 0$ , és ha a koordináta-rendszer forgó,  $\varphi_1 = \varphi_2 = 0$ , ennél fogva itt a  $\delta \varphi_1$  veszi át ugyanazt a szerepet, mely a nyugvó koordináta-rendszerben a  $\varphi_1$ -é volt és következésképp az  $m_1$  égitest pályája nem lesz kör, hanem sinusoid-alakban fog e körtől eltérni, mivel most  $r_1$  nem állandó, hanem  $(\text{constans} + \delta r_1)$ , hol  $\delta r_1$  periodikus. A HILL-féle határgörbe itt az

$$R + h \equiv \frac{15 \sqrt{2}}{4r_1} + h = 0$$

egyenletből következésképp kör, ha  $h$  negatív. Ebből is következtethettünk volna a mozgás stabilitására.

LIUVILLE azt hitte, hogy a LAGRANGE-féle egyenesvonalú megoldás minden körülmények között instabilis. Látjuk azonban, hogy a mozgás stabilis, ha a három test egyenlő.

**19.** Az egyenesvonalú megoldás a BERTRAND-féle törvény esetében is létezik. Ekkor a 13. pont alapján

$$\left( \frac{\partial S}{\partial r_1} \right)^2 + \frac{1}{r_1^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_1} \right)^2 = - \frac{16}{27} r_1^2 + h.$$

és a trajektória egyenlete:

$$r_1^2 = \frac{\frac{1}{3} c_1^2}{c_2 + \sqrt{c_2^2 - 12c_1^2} \sin^2(\varphi_1 + c_3) + \frac{4c_1^2}{c_2 + \sqrt{c_2^2 - 12c_1^2}} \cos^2(\varphi_1 + c_3)}$$

hol  $c_1$ ,  $c_2$ ,  $c_3$  integráció-állandók.

Itt ennél fogva  $m_1$  és  $m_3$  egy és ugyanazon az ellipsisen mozognak, melynek középpontját  $m_2$  foglalja el,  $m_1$  és  $m_3$

pedig a diameter két végpontján vannak. Épp úgy mint a NEWTON törvénye esetében itt is lehet  $r_1 = \text{constans}$ . A középmozgás  $= \sqrt{3}$ , mint már találtuk. A mozgás stabilis, ha  $h$  pozitív.

Ha

$$r_1 = \beta_1, \quad \varphi_1' = \beta_3, \quad \varphi_1 = \beta_2 + \beta_3 t,$$

akkor itt

$$p_2 = \frac{4}{9} r_1^2 \varphi_1' = \frac{4}{9} \beta_1^2 \beta_3 \quad \text{és} \quad \beta_3 = \sqrt{3}.$$

Mint hogy a NEWTON törvénye esetében is lehet  $c_3 = \sqrt{3}$ , ha

$$c_1 = \sqrt[3]{\frac{45\sqrt{2}}{16}} = 1.584,$$

ennélfogva mind a két esetben identikus lesz a mozgás, ha  $c_1 = \beta_1 = 1.584$ , vagyis  $a = 0.7469$ , a mi körülbelül a Venus távolságának és középmozgásának felel meg, ha az égitestek tömege a Napéval azonos.

**20.** Ha  $r_1 = \sqrt{3} r_2$ ,  $\varphi_1 - \varphi_2 = \frac{\pi}{2}$ , a három test által alkotott háromszög szabályos. Legyenek  $r_2$ ,  $\varphi_2$ ,  $2r_2'$ ,  $2r_2^2 \varphi_2'$  a kánonikus változók, akkor NEWTON törvénye esetében

$$\frac{1}{4} \left[ \left( \frac{\partial S}{\partial r_2} \right)^2 + \frac{1}{r_2^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_2} \right)^2 \right] = \frac{3}{\sqrt{2} r_2} + h,$$

a miből következik, hogy a pályák KEPLER-féle ellipszisek.

Ha  $r_2 = \text{constans}$ , a mi evidens partikuláris megoldás, akkor a három test egy és ugyanazon a körön mozog egyenletes sebességgel. Legyen  $r_2 = c_1$ ,  $\varphi_2 = c_2 + c_3 t$ ,  $\varphi_2' = c_3$ , akkor itt

$$c_1^3 c_3^2 = \frac{3}{4} \sqrt{2}.$$

BERTRAND törvénye esetében

$$\frac{1}{4} \left[ \left( \frac{\partial S}{\partial r_2} \right)^2 + \frac{1}{r_2^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi_2} \right)^2 \right] = -3r_2^2 + h.$$

A pályák itt középpontjukra vonatkoztatott ellipszisek.  $r_2 = \text{constans}$  itt is megoldás. A három test ekkor egy és ugyanazon



a körön mozog. Ha  $a=b=c=1$ , a NEWTON és BERTRAND-féle törvény esetében ugyanazt a trajektoriát nyerjük. Ha a tömegek a Napéval egyenlők, egymástól való kölcsönös távolságuk egyenlő a Nap-Föld középtávolával. A kör sugara 0.577.

Van ennél fogva két speciális eset, mikor úgy a NEWTON mint a BERTRAND-féle törvény identikus pályákat ad eredményül. Egy ily rendszeren élő megfigyelő, csupán csillagászati megfigyelésekből föl lenne jogosítva akár az egyik, akár a másik törvényre következtetni. Minden más esetben a két törvény lényegesen különböző pályákat szolgáltat.

#### IV. Ujabb periodikus megoldások. A $\zeta$ Cancri.

21. Úgy a LAGRANGE-féle szigorú megoldások mint a HILL-féle periodikus megoldások a természetben úgy látszik nem fordulnak elő abban a formában, a melyet a tiszta analysis követel. De naprendszerünkben is előfordulnak oly esetek, midőn az égi testek egy ily szigorú vagy periodikus megoldás követelte kezdeti helyzetéhez igen közel vannak, mint például a három belső Jupiter-hold. Láttuk előbb, hogy ily esetben, ha a mozgás stabilis, az egyes tömegek az ily kezdeti configuratio körül periodikusan oscillálnak. De a periodikus megoldások létesüléséhez nem is szükséges, hogy az alapul szolgáló mozgásegyenletek egy minden körülmények között stabilis mozgást karakterizáljanak, a mint azt BURRAU bebizonyította. Eklatáns példa erre a HILL-féle egyenletek, melyek az ő periodikus megoldásainak alapul szolgálnak, s melyek a mint láttuk, bizonyos partikuláris megoldás esetében föltétlenül instabilis mozgást adnak, de természetesen stabilis mozgást jellemeznek, mihelyt a fölvett partikuláris megoldás maga periodikus.

Ha adott differenciálegyenletek által definiált mozgás periodikus megoldásait keressük, általában két eljárást követhetünk. Vagy kiindulunk egy tetszésszerinti kezdőhelyzetből s mechanikus quadraturával megállapítjuk a trajektoriát. Ez vagy zárt

görbe, vagy nem az. Az utóbbi esetben addig variáljuk a kezdeti helyzet állandóit, míg nem zárt görbéhez jutunk. Vagy pedig, és ezt a merész utat HILL választotta a mozgásegyenletek változóit periodikusoknak tételezve föl, értékeiket behelyettesítjük az eredeti mozgásegyenletekbe s így határozzuk meg a változókat kifejező periodikus sorok coefficientenseit. Világos, hogy ez az utóbbi út csak praktikusán fáradságos, ha az erőfüggvény csak kevésbé is komplikált. Az előbbi módszer azonban theoretikusan is több kifogás alá esik, melyek között nem az utolsó a mechanikus quadratura által szolgáltatott sorok divergenciája.

**22.** Míg a naprendszerben tényleg nem három, hanem igen sok testtel van dolgunk, addig az álló csillagoknál lehetséges, hogy ha nincsenek bolygók, tényleg csak három tömeg szerepel, ha a rendszer például hármas. Eddig a megfigyelőket leginkább a rendkívül nagy számban előforduló kettős csillagok foglalkoztatták. Sokkal ritkábbak, de nehezebben megfigyelhetők és theoretikusan annál érdekesebbek és fontosabbak a hármas és többszörös rendszerek. A hármas rendszerek közül egyike a legjobban megfigyelteknek a  $\zeta$  Cancri. TOBIAS MAYER fedezte fel 1756-ban. Rendszeres megfigyeléseink azonban csak 1820 óta vannak, mikor W. STRUVE programmszerűen kezdte a kettős és többszörös csillagok katalogizálását. W. DOBERCK az *Astronomische Nachrichten* 4144. és 4273. számaiban közli az összes eddigi megfigyeléseket.

A rendszer három közel egyenlő fényességű komponensből áll, melyeket *A*, *B*, *C*-vel szokás jelölni. Ezek mozgása igen sajátságos. *A* és *B* körül közel 60 év alatt ellipszist ír le, miközben egymástól való távolságuk  $0.6''$ — $1.1''$  között változik. Minthogy a rendszer valószínű parallaxisa  $0.056''$ , ezek megfelelnek körülbelül  $10.7$ — $19.6$  Nap-Föld-távolságnak. Tömegük egyenként  $0.5$ , a Nap tömegét egynek véve.

A harmadik komponens *C*, az *A* és *B* súlypontja körül igen közel egy kört ír le. FLAMMARION és O. STRUVE vették észre először, hogy a *C* mozgását majdnem teljes pontossággal



le lehet írni, ha  $C$  maga egy  $0.2''$ -nyi sugarú körön mozognak tételeztetik föl, mely kis körnek középpontja ismét az  $A$  és  $B$  súlypontja körül ír le egy  $5.49''$  sugarú kört. E sugarak megfelelnek körülbelül 2.8, ill. 98 Nap-Föld-távolságnak. A  $C$  mozgása a kis körön retrograd.

**23.** SEELIGER, hogy e sajátságos mozgás mechanikai magyarázatát adja, szükségesnek találta, hogy a  $C$  komponensen kívül még egy negyedik  $D$  komponens létezését tételjeze fel, mely azonban daczára nagyobb tömegének, teljesen láthatatlan. E szerint a  $C$  és  $D$  közös súlypontja lenne a  $C$  által leirt kis kör középpontja és e közös súlypont írná le a nagy kört az  $A$  és  $B$  súlypontja mint középpont körül. A kis kör periodusa 17.4 év, a nagy köré 677 év.  $C$  tömege e hypothesis szerint 0.43, a láthatatlan  $D$  tömege pedig 0.62 lenne. SEELIGER arra a különös eredményre jutott, hogy a  $D$  tömege igen tág határok között változhatik, a nélkül, hogy ezáltal a  $C$  pályájában valami változás keletkeznék. Így tehát a  $\zeta$  Cancri nem három, hanem négy komponensből állana, tehát a négy test problémájával állanánk szemben.

Mindazonáltal a pályák számítása úgy történik, mintha  $A$  és  $B$  egy külön kettős rendszert,  $C$  és  $D$  is egy külön kettős rendszert képeznének. Az ekként nyert pályák a megfigyeltektől azonban sokszor tetemesen eltérnek. Az  $A$  és  $B$  megfigyelt pozitív szöge a számítottól  $\pm 3.5^\circ$ -nyira, a távolság  $0.37''$ -nyire tér el, a mi több mint az  $A$  és  $B$  periastrikus távolságának fele. Sőt BRÜNNOW egy 1872. évi megfigyelésénél  $10^\circ 42'$  eltérés van a pozitív szögben számítás és megfigyelés között. A  $C$  komponensnél épp ily eltérések szerepelnek.

Mindenesetre igen különös, hogy a  $C$  és  $D$  különböző tömegei mellett, daczára nagy közelségüknek, relativ pályájuk kör. De, ha tényleg négy komponensből állana a rendszer, a legkülönösebb a  $C$  retrograd mozgása. Ha a  $C$  tömege igen csekély lenne, úgy ez érthető volna a  $D$  direkt mozgása mellett is. De  $A$ ,  $B$ ,  $C$ ,  $D$  közel egyenlő tömegűek és így a  $C$  és  $D$  retrograd mozgása teljesen rejtélyes.

**24.** Vizsgáljuk meg közelebbről, hogy a négy-test problémája megenged-e oly megoldást, minőt a  $\zeta$  Caneri nekünk tényleg mutat. Mivel az  $A, B, C, D$  tömegek igen közel egyenlők, elegendő, ha a négy egyenlő test problémájában találunk ily megoldást. Ha pedig kiderülne, hogy ily alakú megoldás nem létezhetik, akkor meg kell engednünk azt, hogy az a hypothetikus negyedik láthatatlan komponens sem létezhetik és hogy a három test problémájában kell keresnünk a megoldást. Úgy, a mint a pályaszámítás tényleg történik, egyáltalán fölösleges feltételezni a  $D$  komponenst. Hiszen a STRUVE hypothesis elég pontosan írja le a mozgást, akár létezik ez a  $D$ , akár nem.

Legyen  $A$ -nak az  $A$  és  $B$  súlypontjától való távolsága  $r_2$ ;  $C$ -nek a  $C$  és  $D$  súlypontjától való távolsága  $r_3$ ;  $A$  és  $B$  súlypontjának távolsága a  $C$  és  $D$  súlypontjától  $r_1$ . Vegyünk fel három koordinátarendszert. Az egyik fix az egész rendszer súlypontjában; a másik  $A$  és  $B$ , resp.  $C$  és  $D$  súlypontjában van, azzal együtt mozog és folyton parallel marad a fix rendszerhez. Legyen  $\varphi_1$  az a szög, melyet  $r_1$  a fix rendszer alapirányával alkot,  $\varphi_1 - \varphi_2$  az  $r_1 r_2$ ,  $\varphi_1 - \varphi_3$  az  $r_1 r_3$  alkotta szög.

Ha az  $A, B, C, D$  komponenseket 1, 2, 3, 4-gyel jelöljük, egymástól való távolságaikat pedig  $r$ -rel, melyhez indexként a megfelelő komponensek számait teszszük, akkor könnyen találjuk, hogy

$$\begin{aligned} r_{12}^2 &= 4r_2^2; & r_{34}^2 &= 4r_3^2; \\ r_{23}^2 &= r_1^2 + r_2^2 + r_3^2 - 2r_1 r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) - 2r_1 r_3 \cos(\varphi_1 - \varphi_3) + \\ & & & + 2r_2 r_3 \cos(\varphi_2 - \varphi_3); \\ r_{13}^2 &= r_1^2 + r_2^2 + r_3^2 + 2r_1 r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) - 2r_1 r_3 \cos(\varphi_1 - \varphi_3) - \\ & & & - 2r_2 r_3 \cos(\varphi_2 - \varphi_3); \\ r_{24}^2 &= r_1^2 + r_2^2 + r_3^2 - 2r_1 r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) + 2r_1 r_3 \cos(\varphi_1 - \varphi_3) - \\ & & & - 2r_2 r_3 \cos(\varphi_2 - \varphi_3); \\ r_{14}^2 &= r_1^2 + r_2^2 + r_3^2 + 2r_1 r_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) + 2r_1 r_3 \cos(\varphi_1 - \varphi_3) + \\ & & & + 2r_2 r_3 \cos(\varphi_2 - \varphi_3). \end{aligned}$$



25. Legyenek a kánonikus változók

$$\begin{aligned} q_1 &= r_1; & p_1 &= \frac{1}{2} r_1'; \\ q_2 &= r_2; & p_2 &= r_2'; \\ q_3 &= r_3; & p_3 &= r_3'; \\ q_4 &= \varphi_1; & p_4 &= \frac{1}{2} r_1^2 \varphi_1'; \\ q_5 &= \varphi_2; & p_5 &= r_2^2 \varphi_2'; \\ q_6 &= \varphi_3; & p_6 &= r_3^2 \varphi_3'. \end{aligned}$$

A kánonikus mozgásegyenletek lesznek;

$$q_i = \frac{\partial F}{\partial p_i}; \quad p_i' = - \frac{\partial F}{\partial q_i};$$

( $i=1, 2, 3, 4, 5, 6$ )

$$F = T - R;$$

$$T = \frac{1}{2} \left[ 2p_1^2 + p_2^2 + p_3^2 + \frac{2p_4^2}{q_1^2} + \frac{p_5^2}{q_2^2} + \frac{p_6^2}{q_3^2} \right];$$

$$R = \Sigma \frac{1}{r_{ab}} \text{ NEWTON törvénye esetében és}$$

$$R = -\frac{1}{2} \Sigma r_{ab}^2 \text{ BERTRAND törvénye esetében.}$$

Mivel

$$-\frac{1}{2} \Sigma r_{ab}^2 = -2 (r_1^2 + 2r_2^2 + 2r_3^2) = R,$$

közvetlenül látható, hogy a négy test problémája itt is szigorúan integrálható, ha áll a BERTRAND törvénye.

NEWTON törvénye esetében a

$$p_4' + p_5' + p_6' = 0$$

egyenletből lesz a felületi integrál

$$p_4 + p_5 + p_6 = \text{constans,}$$

vagyis

$$\frac{1}{2} r_1^2 \varphi_1' + r_2^2 \varphi_2' + r_3^2 \varphi_3' = \text{constans.}$$

A mi koordinátarendszerünkben a  $\zeta$  Cancri mozgása, négy testet tételezve fel, azt jelenti, hogy

$$\begin{aligned} r_1 &= \text{constans,} & r_3 &= \text{constans,} \\ \varphi_1 &= \alpha_1 t + \beta_1; & \varphi_3 &= \alpha_3 t + \beta_3. \end{aligned}$$

De akkor  $p_4 = \text{constans}$ ,  $p_6 = \text{constans}$  és következöleg  $p_5 = \text{constans}$ . Ennélfogva  $p'_4 = p'_5 = p'_6 = 0$ .

Ez értékeket kiszámítva találjuk, hogy a

$$\begin{aligned} 0 &= r_2 \sin(\varphi_1 - \varphi_2) \left[ \frac{1}{r_{23}^3} - \frac{1}{r_{13}^3} + \frac{1}{r_{24}^3} - \frac{1}{r_{14}^3} \right] + \\ &+ r_3 \sin(\varphi_1 - \varphi_3) \left[ \frac{1}{r_{23}^3} + \frac{1}{r_{31}^3} - \frac{1}{r_{24}^3} - \frac{1}{r_{14}^3} \right]; \\ 0 &= r_1 \sin(\varphi_1 - \varphi_2) \left[ -\frac{1}{r_{23}^3} + \frac{1}{r_{13}^3} - \frac{1}{r_{24}^3} + \frac{1}{r_{14}^3} \right] + \\ &+ r_3 \sin(\varphi_2 - \varphi_3) \left[ \frac{1}{r_{13}^3} - \frac{1}{r_{31}^3} + \frac{1}{r_{24}^3} - \frac{1}{r_{14}^3} \right]; \\ 0 &= r_1 \sin(\varphi_1 - \varphi_3) \left[ \frac{1}{r_{14}^3} + \frac{1}{r_{24}^3} - \frac{1}{r_{23}^3} - \frac{1}{r_{13}^3} \right] + \\ &+ r_2 \sin(\varphi_1 - \varphi_2) \left[ \frac{1}{r_{13}^3} - \frac{1}{r_{13}^3} - \frac{1}{r_{24}^3} + \frac{1}{r_{14}^3} \right] \end{aligned}$$

egyenleteknek egyszerre kellene fennállaniok, a mi csak úgy lehetséges, ha vagy  $\varphi_1 = \varphi_2 = \varphi_3$ , vagyis a négy test állandóan egy egyenesben marad, vagy pedig ha  $\varphi_2 = \varphi_3$ ,  $r_{13} = r_{24}$  és  $r_{23} = r_{14}$ , vagyis a négy test állandóan egy paralelogrammot alkot.

Látjuk tehát, hogy azok a feltételek, melyek a  $\zeta$  Cancri mozgásánál érvényesek, a négy test problémájában LAGRANGE-féle megoldásokat involválának. Már pedig a  $\zeta$  Cancri tényleges mozgása távol áll attól, hogy egy ily megoldáshoz csak hasonlítson is. Következik ebből, hogy a  $\zeta$  Cancri nem állhat négy komponensből.

**26.** Figyelemreméltó, hogy itt is mily egyszerűen találtuk meg a LAGRANGE-féle megoldásoknak megfelelő alakokat négy egyenlő test esetében.

Általánosságban pedig a négy test problémája szigorúan integrálható,  $\varphi_1 - \varphi_2 = \text{constans}$ ,  $\varphi_1 - \varphi_3 = \text{constans}$  és

$$r_1 : r_2 : r_3 = c_1 : c_2 : c_3,$$

vagyis ha fennáll a kezdeti configuratio állandó hasonlósága. Erről rögtön meggyőző bennünket a JACOBI-HAMILTON egyenlete.



Mint ahogy koordinátarendszerünk alkalmazható  $n$  test esetében is és mivel e rendszerben a felületi integrál mindig

$$\sum p_i = \text{constans, hol } p_i = r_i^2 \varphi_i',$$

könnyen látható, hogy a LAGRANGE-féle megoldások mindig akkor keletkeznek, valahányszor

$$r_i^2 \varphi_i' = \text{constans,}$$

míg a JACOBI-HAMILTON egyenlete sokkal általánosabban azt mutatja, hogy az  $n$  egyenlő test problémája mindannyiszor szigorúan integrálható, valahányszor külön-külön

$$\frac{r_1}{r_k} = c_k, \quad \varphi_1 - \varphi_k = d_k.$$

Ezek a megoldások a LAGRANGE-féléket mint speciális eseteket magukban foglalják. Ekkor t. i.  $d_k = 0$  vagy  $\frac{\pi}{2}$ .

Egy nem LAGRANGE-féle periodikus megoldás lenne például ha

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \frac{3\pi}{2}; \quad \varphi_2 - \varphi_3 = \frac{\pi}{2}; \quad r_1 : r_2 : r_3 = 2 : 1 : \sqrt{3}.$$

Ekkor az  $m_2$ ,  $m_3$ ,  $m_4$  testek egy szabályos háromszög csúcsait foglalják el,  $m_1$  pedig e háromszög súlypontjában van.  $m_2$ ,  $m_3$ ,  $m_4$  általában KEPLER-féle ellipsiseket írnak le. Mint ahogy  $r_1$  lehet = constans, ez esetben  $m_2$ ,  $m_3$ ,  $m_4$  az  $m_1$  mint centrum körül kör alakú pályán keringene. De a három test problémájában is találtunk egy megoldást, mikor a három test egy és ugyanazon a körön kering.

Ha most például az  $m_1$  komponens láthatatlan lenne, semmi sem árulná el nekünk, hogy itt tényleg négy testtel van dolgunk. A középmozgásban okvetlenül mutatkozó differenciát a tömegek rovasára írónk.

Tegyük fel azonban, hogy például az  $m_2$  komponens lenne láthatatlan. Mivel  $m_3$  és  $m_4$ -nél ismét csak körmozgást figyel-nénk meg az  $m_1$  körül, most már kényszerítve lennénk egy negyedik komponens létezését elfogadni, mert hiszen a három

test problémájában a körmozgás csak úgy lehetséges, ha a configuratio vagy egyenes, vagy szabályos háromszög, míg itt a háromszög egyenszerű.

Míg az utóbbi példában fönforgott egy negyedik láthatatlan komponens fölvételének kényszerűsége, addig a  $\zeta$  Cancri mozgása épp ellenkezőleg azt mutatja, hogy ily negyedik láthatatlan komponens nem létezhetik. Mert ha léteznék, a  $\zeta$  Cancri mozgásának feltétlenül egy LAGRANGE-féle megoldásnak kellene eleget tennie. És mivel ez nem áll, az a hypothetikus negyedik tömeg elveszti minden jogosultságát. Következik tehát, hogy ha nem akarunk még több láthatatlan tömeget fölvenni, a  $\zeta$  Cancri mozgásának magyarázatát a három test problémájában kell keresnünk.

**27.** A három test mozgásának a 12. pontban adott kánonikus egyenletei

$$p'_i = - \frac{\partial T}{\partial q_i}$$

a következő alakban írhatók:

$$\begin{aligned} r''_1 &= r_1 \varphi_1'^2 + 3 \frac{\partial R}{\partial r_1}; \\ r''_2 &= r_2 \varphi_2'^2 + \frac{\partial R}{\partial r_2}; \\ 2r_1 r'_1 \varphi_1' + r_1^2 \varphi_1'' &= 3 \frac{\partial R}{\partial \varphi_1}; \\ 2r_2 r'_2 \varphi_2' + r_2^2 \varphi_2'' &= \frac{\partial R}{\partial \varphi_2}. \end{aligned}$$

Ezeknek két első integrálja pedig:

$$\begin{aligned} \frac{1}{3} r_1^2 \varphi_1' + r_2^2 \varphi_2' &= c; \\ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{3} r_1'^2 + \frac{1}{3} r_1^2 \varphi_1'^2 + r_2'^2 + r_2^2 \varphi_2'^2 \right] &= R + h. \end{aligned}$$

Láttuk, hogy a LAGRANGE-féle megoldások mily szoros összefüggésben állanak a felületi integrállal, s hogy mindannyiszor keletkeznek, valahányszor  $r_i^2 \varphi_i' = \text{constans}$ . Hogy a három test esetében LAGRANGE-féle megoldás keletkezzék, ahhoz elegendő



feltennünk, hogy például  $r_1^2 \varphi_1' = \text{constans}$ , mert a felületi integrálból akkor önként következik, hogy  $r_2^2 \varphi_2' = \text{constans}$ . Más szavakkal a LAGRANGE-féle megoldások keresése azt jelenti, milyen az  $m_1$  és  $m_2$  mozgása, ha közös súlypontjuknak és ennél fogva  $m_3$ -nak mozgása eleget tesz az  $r_1^2 \varphi_1' = \text{constans}$  feltételnek?

Ily módon a felületi integrál alapján a három egyenlő test esetében számos más a LAGRANGE-tól teljesen különböző periodikus megoldást találhatunk. Így például kérdezhetjük, hogy mi az  $m_1$  és  $m_2$  mozgása, ha felteszszük, hogy  $r_1 = \text{constans}$ , azaz, hogy  $m_3$  az  $m_1$  és  $m_2$  súlypontja körül kört ír le, de úgy, hogy  $\varphi_1'$  ne legyen állandó. Két köralakú mozgást találunk a LAGRANGE-féle megoldások között, de ott  $\varphi_1' = \text{constans}$  volt. Ha azonban felteszszük, hogy  $\varphi_1'$  nem állandó, világos, hogy találhatunk az  $m_1$  és  $m_2$  számára más, igaz hogy komplikált mozgást, mely mellett  $r_1 = \text{constans}$ .

Kérdezhetjük azt is, hogy például milyen az  $m_1$  és  $m_2$  mozgása, ha  $r_1$  periodikusan egy állandó középérték körül,  $\varphi_1$  pedig egy  $n_1 t + \beta_1$  érték körül oscillál. Látható, hogy ez a  $\zeta$  Cancri esete. Úgyszólván az egyedüli ok, a mely SEELIGERT ama láthatatlan negyedik test hypothesisére vezette, az volt, hogy a felületi integrál általa használt alakjából nem látszott ilyen mozgás létezésének lehetősége. De egyrészt az az egyszerű összefüggés, melyet az általunk használt koordinátarendszer a LAGRANGE-féle megoldásokra nézve kiderített, másrészt a HILL-féle periodikus megoldások eszméje, teljesen más világításba helyezi a  $\zeta$  Cancri mozgásának problémáját.

**28.** Bebizonyítjuk most, hogy ha

$$r_1 = a + \delta r_1, \quad \varphi_1 = n_1 t + \beta_1 + \delta \varphi_1,$$

hol  $\delta r_1$  és  $\delta \varphi_1$  nem állandók, de aránylag igen kicsinyek, akkor  $\delta r_1$  és  $\delta \varphi_1$  tényleg periodikusak.

Ha a 27. pont elején adott egyenletek variációs egyenleteit képezzük, könnyen találjuk, hogy

$$\delta r_1'' = \varphi_1'^2 \delta r_1 + 2r_1 \varphi_1' \delta \varphi_1' + 3 \left[ \frac{\partial^2 R}{\partial r_1^2} \delta r_1 + \frac{\partial^2 R}{\partial r_1 \partial \varphi_1} \delta \varphi_1 \right];$$

$$r_2'' = r_2 \varphi_2'^2 + \frac{\partial R}{\partial r_2} + \frac{\partial^2 R}{\partial r_1 \partial r_2} \delta r_1 + \frac{\partial^2 R}{\partial \varphi_1 \partial r_2} \delta \varphi_1;$$

$$2r_2 \varphi_2' \delta \varphi_2' + r_2 \varphi_2'' = \frac{\partial R}{\partial \varphi_2} + \frac{\partial^2 R}{\partial r_1 \partial \varphi_2} \delta r_1 + \frac{\partial^2 R}{\partial \varphi_1 \partial \varphi_2} \delta \varphi_1;$$

$$\delta \varphi_1' = \frac{c_1}{r_1^2} - \frac{2\varphi_1'}{r_1} \delta r_1;$$

$$r_1 \varphi_1'^2 \delta r_1 + r_1^2 \varphi_1' \delta \varphi_1' = 3 \left[ \frac{\partial R}{\partial r_1} \delta r_1 + \frac{\partial R}{\partial \varphi_1} \delta \varphi_1 \right] + h_1,$$

hol természetesen  $r_1 = a$ ,  $\varphi_1' = n_1$  és  $c_1$ ,  $h_1$  különbözök az előbbi  $c$  és  $h$ -tól. Az  $r_1^2 \varphi_1'$  variációs egyenletére nincsen szükségünk, mivel ezt teljesen helyettesíti a felületi integrál variációja.

A két utolsó egyenletről lesz:

$$-r_1 \varphi_1'^2 \delta r_1 = 3 \left[ \frac{\partial R}{\partial r_1} \delta r_1 + \frac{\partial R}{\partial \varphi_1} \delta \varphi_1 \right] + h_1 - c_1 \varphi_1',$$

és következöleg  $r_1$  szerint differenciálva:

$$-\varphi_1'^2 \delta r_1 = 3 \left[ \frac{\partial^2 R}{\partial r_1^2} \delta r_1 + \frac{\partial^2 R}{\partial r_1 \partial \varphi_1} \delta \varphi_1 \right].$$

Ezt az értéket a  $\delta r_1''$  egyenletébe behelyettesítve nyerjük

$$\delta r_1'' + 4n_1^2 \delta r_1 - \frac{2c_1 n_1}{a} = 0,$$

és ebből

$$\delta r_1 = A \cos(2n_1 t) + \frac{B}{2n_1} \sin(2n_1 t) + \frac{c_1}{2an_1}.$$

Most már a  $\delta \varphi_1$  számára igen könnyen találjuk:

$$\delta \varphi_1 = -\frac{A}{a} \sin(2n_1 t) + \frac{B}{2an_1} \cos(2n_1 t) + \beta_2.$$

Ennélfogva  $r_1$  és  $\varphi_1$  tényleg periodikusan oscillálnak az  $a$ , ill.  $n_1 t + \beta_1$  értékek körül. Vagyis egy az  $r_1$  végpontján levő szemlélő számára az  $m_3$  test kis zárt pályát fog leírni, míg



maga az  $r_1$  végpontja kört ír le az  $m_1$  és  $m_2$  súlypontja körül. Látható, hogy e mozgás retrográd, ha  $B=0$ , mint például a  $\zeta$  Cancrinál is. Mivel  $\delta r_1$ -et igen kicsinynek tételeztük fel.  $A$ -nak is kicsinynek kell lennie.

E bizonyításnál feltételeztük, hogy  $\delta r_1$  és  $\delta \varphi_1$  függetlenek  $r_2$  és  $\varphi_2$ -től. Más periodikust fogunk találni, ha ezt a föltételt elejtjük s i. t.

**29.** A mi már most a  $\zeta$  Cancri-t illeti, úgy meg kell jegyez-nünk, hogy az, a mit mi mozgásából tényleg megfigyelhetünk. az óriási távolságnál fogva, mely bennünket ez érdekes rendszertől elválaszt. tulajdonkép csak a hosszú periodusok intermediáris pályája, hogy GYLDÉN terminológiájával éljünk. A kis periodusú tagok által okozott «perturbációk» számunkra teljesen elvesznek. Ha tehát a potenciált sorba fejtjük, teljesen elejthetjük azokat a tagokat, melyeknek periodusa kicsiny, valamint azokat is, melyek  $\delta r_1$  vagy  $\delta \varphi_1$ -gyel vannak szorozva. Így érthető, hogy az  $r_2$  és  $\varphi_2$  mozgásegyenletei igen közel ellipsist definiálnak.

A pályák tényleges kiszámítása azután legegyszerűbben HILL módszerével történik. Fölteszszük, hogy

$$\begin{aligned} r_1 &= a + A \cos(n_3 t); \\ \varphi_1 &= n_1 t - B \sin(n_3 t); \\ r_2 &= \Sigma [A_i \cos i(n_2 t + a) + B_i \sin i(n_2 t + a)]; \\ \varphi_2 &= n_2 t + \Sigma [C_i \cos i(n_2 t + \beta) + D_i \sin i(n_2 t + \beta)]. \end{aligned}$$

Ezeket az  $r_2$ ,  $\varphi_2$  mozgásegyenleteibe helyettesítve, s tekintetbe véve, hogy  $a$ ,  $n_1$ ,  $n_2$ ,  $n_3$ ,  $A$ ,  $B$  a megfigyelés által adva vannak, meghatározhatjuk az  $A_i$ ,  $B_i$ ,  $C_i$ ,  $D_i$  coefficienseket tetszés-szerinti számban és pontossággal. E pusztán numerikus szá-mítás technikai kivitele nem ütközik nehézségekbe, miután mint láttuk, igen tetemes elhanyagolásokat engedhetünk meg ma-gunknak. Az elvet illetőleg pedig legyen szabad HILL gyönyörű «Researches»-eire utalnom.

**30.** Röviden összefoglalva, eddig talált eredményeink a kö-vetkezők: megállapítottuk, hogy a három egyenlő test problé-

máját teljes általánosságban ugyanoly módon tárgyalhatjuk, mint a hogy HILL-BROWN tárgyalták a holdmozgást; kimutattuk, hogy a három és négy test problémája szigorúan integrálható BERTRAND törvénye esetében; kimutattuk a LAGRANGE-féle megoldások létezését és az utóbbiak közül az ú. n. egyenesvonalú megoldás stabilitását három egyenlő test esetében; kimutattuk továbbá, hogy a LAGRANGE-féle megoldások mily egyszerű összefüggésben állanak a felületi integrállal, s hogy ebből miként lehet különböző periodikus megoldásokat előállítani. Végül sikerült kimutatnunk, hogy a  $\zeta$  Cancri mozgása nem lehet egy negyedik láthatatlan komponens eredménye, hanem hogy tényleg a három test problémájának egy aránylag igen egyszerű periodikus megoldásának esete.

*Wodetzky József.*



## A REZGÉSTAN ÉS OPTIKA NÉHÁNY JELENSÉGÉNEK ELEMI TÁRGYALÁSA.

Általánosan ismeretes és elemi tárgyalásoknál gyakran használatos eljárás: a rezgőmozgásnak, mint az egyenletes körmozgás vetületének törvényeit az utóbbinak törvényeiből levezetni. Ez az eljárás azonban, különösen a mi a mozgások dinamikáját illeti, koránt sincs teljesen kihasználva. A következőkben épen azt szándékszom megmutatni, hogy körrezgést véve a tárgyalás alapjául (a melyről vetítéssel mindig áttérhetünk a lineáris mozgás esetére), miként lehet a rezgéstannak eredményeit nemcsak egyszerű módon levezetni, hanem értelmezni is, azaz mechanikai belátásunk számára hozzáférhető elemeire visszavezetni. Ez eljárást optikai jelenségekre alkalmazva, a FARADAY-jelenség (a polározás síkjának mágneses forgatása) elmélete is egyszerű mechanikai értelmezést nyer.

### 1. Szabad pont körrezgése.

Legyen az  $m$  tömegű pont egyensúlyi helyzetéhez oly rugalmas erővel hozzákötve, melynek nagysága 1 cm-nyi elongáció esetén  $a^2$ , legyen  $a$  a mozgás amplitudója (a kör sugara),  $\omega$  a szögsebesség (frequentia). Írjuk fel, hogy a centrifugális és a rugalmas erő egyensúlyban vannak:

$$m \cdot a \cdot \omega^2 = a \cdot a^2, \quad (1)$$

ebből a pont saját rezgésének periodusa

$$\omega = \sqrt{\frac{a^2}{m}}.$$

*Alkalmazás a Zeeman-jelenség elemi elméletére.*

A ZEEMAN-jelenség legegyszerűbb esetében a (vonalas) spektrum egy vonala a mágneses erőter irányában két, ellentett irányban körösen poláros s az eredetihez szimmetrikusan fekvő vonalra oszlik, míg az erőterre merőleges irányból tekintve három, síkban polározott vonalra, melyek közül egy az eredeti vonal helyén van s az erővonalakkal párhuzamosan rezeg (az erővonalakra merőlegesen van polározva), a másik kettő tőle jobbra-balra szimmetrikusan fekszik s rezgéssíkjuk merőleges az erővonalakra. A jelenség magyarázatára feltételezik (LORENTZ), hogy a fényt emittáló centrumok rezgő elektronok, melyekről az elektronelmélet<sup>1</sup> kimutatja, hogy bármely irányban olyan elektromos sugárzást emittálnak, a milyen az elektron pályájának a kérdéses irányra merőleges vetülete, azaz a milyennek látszik a pálya a kérdéses irányból. Például egy körmozgást végző elektron körösen poláros fényt emittál a kör síkjára merőleges irányban, síkban polározottat a kör síkjában fekvő irányokban, elliptikusan polározottat minden más irányban; lineárisan rezgő elektron bármely irányban síkban poláros fényt, melynek rezgési síkja a rezgés irányán s a kérdéses irányon át fektetett sík, s amplitudója e két irány által bezárt szög sinusával arányos, tehát zérus magának a rezgésnek irányában, a honnan tekintve ugyanis a pálya egy pontba esik össze. Ezek szerint a ZEEMAN-jelenség legegyszerűbb esetében észlelt fényemissiót olyan elektronokra lehet visszavezetni, melyeknek mozgása összetehető egy lineáris rezgőmozgásból az erővonalak irányában az eredeti frekvenciával s két ellentett irányú körmozgásból az erővonalakra merőleges síkban az eredetinél nagyobb, ill. kisebb frekvenciával. Ugyanilyen három componensre (egy lineáris és két circuláris rezgésre) bonthatjuk az elektron mozgását a mágneses téren kívül is, csak hogy akkor a három componens frekvenciája egyenlő s eredőjük

<sup>1</sup> BUCHERER: Math. Einf. in d. Elektronentheorie, 90. l.



szolgáltatja az elliptikus rezgést, a legáltalánosabb mozgást, a melyet rugalmas erő hatása alatt egy pont végezhet.

A ZEEMAN-jelenséget megmagyarázandó arról kell tehát számot adni, miért és hogyan változik meg  $m$  tömegű,  $e$  elektromos töltésű pont körrezgésének frequentiája, ha körülötte a rezgés-síkjára merőleges  $H$  erősségű mágneses teret keltünk. Világos, hogy a változás okozója az az elektrodinamikusság, melyet a mágneses tér mozgó elektromos töltésre gyakorol, melynek nagysága jelen esetben  $\frac{e}{c} a\omega H$  ( $c$  a fény terjedési sebessége), a mely — a töltés, a keringés  $s$  a mágneses tér iránya szerint — az elektronra centrifugális vagy centripetális irányban hat  $s$  csökkenti, illetve növeli a különben egyedül működő külső erőt, a rugalmas erőt. De akkor a (tétlenségi) centrifugális erőnek is csökkenie, illetve növekednie kell, hogy az egyensúly fenmaradhasson, azaz  $\omega$ -nak kisebbnek, illetve nagyobbaknak kell lennie, mint volt a mágneses tér gerjesztése előtt. Ez a ZEEMAN-jelenség legegyszerűbb esetének értelmezése.

Egyenletben kifejezve:

$$ma\omega^2 = aa^2 \pm \frac{e}{c} a\omega H \quad (2)$$

s mivel a második tag kicsiny, ott  $\omega$  helyébe az

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{a^2}{m}}$$

értéket tehetjük s lesz

$$\omega^2 = \omega_0^2 \pm \frac{e}{mc} \omega_0 H$$

s ebből

$$\omega = \omega_0 \left( 1 \pm \frac{e}{2mc\omega} H \right) = \omega_0 \pm \Delta\omega,$$

a hol a frequentia változása

$$\Delta\omega = \frac{e}{2mc} H. \quad (3)$$

Mínthogy

$$\lambda = \frac{2\pi c}{\omega},$$

tehát a hullámhossz változása

$$\Delta\lambda = \frac{2\pi c}{\omega^2} \Delta\omega = \frac{e \cdot H \lambda_0^2}{4\pi c m} \quad (4)$$

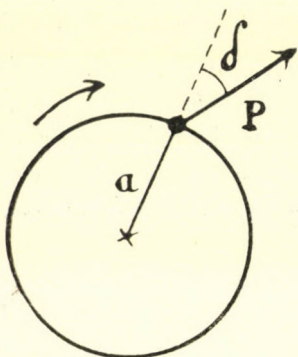
s innen egyúttal

$$\frac{e}{m} = \frac{4\pi c}{H} \frac{\Delta\lambda}{\lambda_0^2}.$$

## 2. Gerjesztett körmozgás.

Mint ismeretes, a gerjesztett rezgőmozgás két tagból tehető össze; ezek közül az egyik, a saját rezgés a surlódás folytán

elhal s a stationär állapotban csupán a gerjesztett rezgés marad meg, melyet a pont  $a$  amplitudóval s a gerjesztő erőhöz képest  $\delta$  fáziskülönbséggel végez. Az ezeknek meghatározására szükséges két egyenletet a mozgás differenciálegyenlete szolgáltatja a nélkül azonban, hogy e két egyenlet értelmét is megadná. Itt e két egyenlet értelmezésükkel együtt rögtön megkapjuk; csak azt kell felírunk, hogy a működő külső erők, meg a tétlenségi erő radiális, illetve tangenciális componensei külön-külön egyensúlyt tartanak.



1. ábra.

Lesz tehát

$$\begin{aligned} m a \omega^2 &= a \cdot a^2 - P \cos \delta, \\ a \omega \beta &= P \sin \delta, \end{aligned} \quad (5)$$

a hol  $\beta$  a közegellenállás egységnyi sebesség esetén.

Tegyük megint

$$m \omega_0^2 = a^2$$

s lesz

$$\begin{aligned} -P \cos \delta &= m a (\omega^2 - \omega_0^2), \\ P \sin \delta &= a \omega \beta, \end{aligned}$$

s ezekből

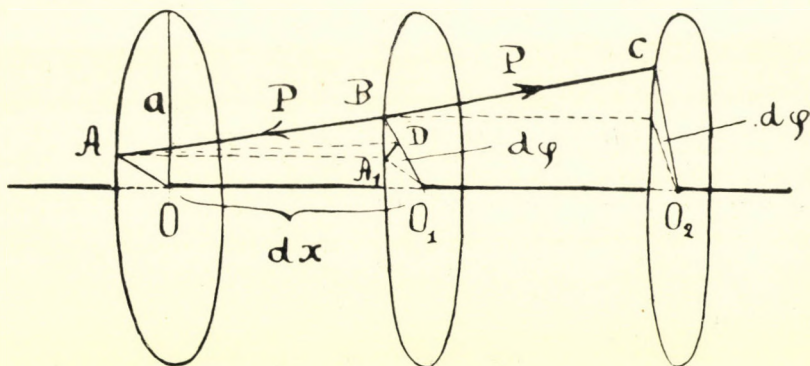


$$\begin{aligned} \operatorname{tg} \delta &= -\frac{\beta}{m} \frac{\omega}{\omega^2 - \omega_0^2}, \\ a &= \frac{P}{\sqrt{\omega^2 \beta^2 + m^2 (\omega^2 - \omega_0^2)^2}}. \end{aligned} \quad (6)$$

Nézzük még meg, hogy például a resonantia esetének a (6)-ból kiolvasható tulajdonságai miképpen értelmezhetők. Ez esetben  $\omega = \omega_0$ , tehát  $\operatorname{tg} \delta = \infty$ ,  $\delta = \frac{\pi}{2}$ , az erő a mindenkori radiusvektorra merőleges és

$$a = \frac{P}{\omega_0 \beta}.$$

S valóban, a pont saját rezgése esetén már a centrifugális s a rugalmas erő egyensúlyt tartanak, tehát a külső erőnek nem lehet radiális componense; a mellett e radiális erők egyensúlya fennáll  $a$  minden értékénél, s így  $a$  értéke pusztán abból a feltételből adódik ki, hogy a közeg ellenállása egyenlő legyen az egész  $P$  erővel.



2. ábra.

Legyen most  $\omega > \omega_0$ , akkor  $m a \omega^2 > a a^2$ , a centrifugális erő nagyobb a rugalmas erőnél; hogy tehát az egyensúly megmaradjon,  $P$ -nek oly irányításúnak kell lennie, hogy radiális componense a rugalmas erőhöz hozzájáruljon, azaz  $\delta > \frac{\pi}{2}$  kell lenni, a pont elmarad az erő mögött; fordítva, ha  $\omega < \omega_0$ .

### 3. Körrezgés tovaterjedése pontsoron. (Húrmozgás.)

Legyen  $OO_1O_2\dots$  a húr egyensúlyi helyzetében,  $ABC\dots$  a mozgás egy pillanatában. Helyettesítsük az egyenletes tömegelosztást egymástól  $dx$  távolságban elhelyezett  $\rho dx$  tömegű pontokkal; legyen  $d\varphi$  két ilyen pont fáziskülönbsége,  $P$  a húrt feszítő erő. A  $B$  pont mozgását meghatározandó, írjuk fel, hogy a radiális és tangenciális erők külön-külön egyensúlyban vannak.

Közegellenállástól eltekintve, a *tangenciális erő* előre  $P \cdot \frac{d\varphi}{dx}$ , hátra ugyanakkora, összegük zérus.

A *radius mentén* működik egyrészt a centrifugális erő:  $\rho dx \cdot a \cdot \omega^2$ ; másrészt a  $P$ -nek radiusmenti componense

$$\left( ABO_1\text{ és } CBO_1 \text{ } \neq \frac{\pi}{2} \text{ lévén} \right).$$

Ez a componens

$$2P \cdot \frac{\overline{BD}}{AB} = 2P \cdot \frac{\overline{BD}}{dx},$$

azonban

$$\overline{BD} = a - \overline{O_1D} = a - a \cos d\varphi = a \frac{d\varphi^2}{2}$$

s az erők egyenlőségének feltétele

$$\rho dx a \omega^2 = Pa \frac{d\varphi^2}{dx}.$$

Azonban

$$d\varphi = \omega dt = \omega \frac{dx}{v},$$

ha  $v$  a terjedési sebesség; ezt helyettesítve

$$\rho dx a \omega^2 = P \frac{a \omega^2 dx}{v^2} \quad (7)$$

s ebből

$$v = \sqrt{\frac{P}{\rho}}$$



az ismeretes eredmény, melyet megint könnyű értelmezni. A rezgés tovaterjedésének *sebességét* meghatározni ugyanis annyit tesz, mint meghatározni két adott pont között fellépő *fáziskülönbséget*. Ezt a fáziskülönbséget pedig az a feltétel határozza meg, hogy a  $P$ -nek e fáziskülönbség ( $d\varphi$ ) folytán előálló radiális componense a centrifugális erővel egyenlő legyen. Ez a componens pedig  $d\varphi^2$ -vel arányos, tehát ha  $P$ -t például négyszeresére növeljük,  $d\varphi$  csak felére fog csökkenni, hogy e componens nagysága ugyanaz maradjon. Azonban ugyanazon két pont közt feleakkora fáziskülönbség kétszerakkora sebességet jelent.

#### *Alkalmazás a Faraday-féle jelenségre.*

A FARADAY-féle jelenség — mint ismeretes — abban áll, hogy valamely anyagi közegen áthaladó lineár poláros fény polárossági síkja elfordul, ha a közegben a fénysugár irányával párhuzamos mágneses teret keltünk. FRESNEL kimutatta, hogy a lineár poláros fény ilyen mágnesezett közegben két, ellentett irányú, körösen poláros fényvektorra oszlik, melyek különböző sebességgel terjednek; az így előálló fáziskülönbség nyilvánul a kilépéskor lineárisá egyesült fényvektor azimuthjának elfordulásában.

A lineár poláros fény (legalább gondolatban) egyébként a mágneses téren kívül is ilyen két circulás componensre bontható, csak hogy a két componens terjedési sebessége ugyanaz. Tehát a FARADAY-féle jelenséget megmagyarázandó, arról kell számot adnunk, miért és hogyan változik meg longitudinális mágneses tér hatása alatt a jobbra, illetve balra tartó, körösen poláros fény terjedési sebessége.

Anyagi közegben a fény terjedését a molekulákhoz kötött rezgésre képes elektronok közvetítik. Mint a ZEEMAN-jelenség tárgyalásánál, úgy itt is a fényvektor helyett az elektronok elongatiójával operálhatunk. Állítsunk elő egyszerűség kedvéért egy lineáris elektronsort oly módon, hogy az előbb tárgyalt

húr minden  $\rho dx$  tömegét lássuk el  $\varepsilon dx$  elektromos töltéssel. Ha már most a keringés iránya például olyan, hogy az elektromos töltésekre gyakorolt elektrodinamikuss erő a centrum felé irányul, akkor ez az erő részben már egyensúlyozza a centrifugális erőt, a  $P$  radiusmenti componense már kisebb lehet, tehát  $d\varphi$  kisebb, azaz a terjedési sebesség nagyobb lesz; ellenkezőleg, a sebesség csökken, ha a keringés iránya megfordul. Ez a FARADAY-jelenség értelmezése.

Egyenletben:

$$\rho dx a \omega^2 = \frac{P a \omega^2 dx}{v^2} \pm \frac{\varepsilon a \omega}{c} H dx, \quad (8)$$

$$v^2 \rho \omega = P \omega \pm \frac{v^2 \varepsilon}{c} H,$$

s a második tagban  $v^2 = \frac{P}{\rho}$  téve s rendezve

$$v^2 = \frac{P}{\rho} \left( 1 \pm \frac{\varepsilon H}{\rho \omega} \right),$$

$$v = \sqrt{\frac{P}{\rho} \left( 1 \pm \frac{\varepsilon H}{\rho \omega} \right)},$$

a hol az egyik irányú circuláris rezgésekre a +, a másik irányúra a - jel lévén érvényes, a kétféle circulár poláros fényre tényleg két különböző  $v_1$  és  $v_2$  sebesség adódik ki. Ennélfogva  $l$  hosszúságú úton a kettő között

$$\frac{l}{v_1} - \frac{l}{v_2}$$

időkülönbség, azaz

$$\left( \frac{l}{v_1} - \frac{l}{v_2} \right) \frac{2\pi}{T}$$

fáziskülönbség áll elő, a mely még így is írható

$$l \left( \frac{c}{v_1} - \frac{c}{v_2} \right) \frac{2\pi}{cT} = l (n_1 - n_2) \frac{2\pi}{\lambda} = l \Delta n \frac{2\pi}{\lambda},$$

hol  $n$  a törésmutatót jelenti. A polárosság síkjának elfordulása tehát

$$\delta = l \Delta n \frac{\pi}{\lambda}. \quad (9)$$



*A Zeeman és Faraday-jelenség kapcsolata.*

Nem lesz talán felesleges néhány szóval végül arról is megemlékezni, hogy a ZEEMAN és FARADAY-jelenség között a legszorosabb okozati kapcsolat áll fenn, mely rögtön előtérbe lép, mihelyt a szóban forgó anyag (pl. natriumgőz) dispersióját is tekintetbe vesszük. A dispersió elmélete szerint valamely anyagnak bizonyos  $\lambda$  hullámhosszra vonatkozó törésmutatója  $n_\lambda$  függvénye  $\lambda$ -nak és  $\lambda_0$ -nak, az illető anyag emissió, illetve absorptióvonaláé hullámhosszáé, azaz

$$n_\lambda = f(\lambda, \lambda_0).$$

Mint hogy pedig longitudinális mágneses térben a  $\lambda_0$  hullámhosszal bíró emissió (absorptió) vonal helyett két,  $\lambda_0 + \Delta\lambda$  és  $\lambda_0 - \Delta\lambda$  hullámhosszú ellentetben circulár poláris vonal lép fel, ennél fogva minden más  $\lambda$  hullámhosszúságú két ellentetben circulár poláris fény törésmutatói közt

$$\Delta n = 2 \frac{\partial f}{\partial \lambda_0} \Delta \lambda \quad (10)$$

különbség áll elő, a melyből a polárosság síkjának elfordulása (9) szerint adódik.

*Selényi Pál.*

## A KÉTTEST PROBLÉMÁJA VÁLTOZÓ TÖMEGEK ESETÉN.

(Első közlemény.)

A kétttest problémájával, mikor a tömegek folyton nőnek, GYLDÉN<sup>1</sup> foglalkozott először. Kimutatta, hogy alkalmas transformációval a mozgási egyenletek még ez esetben is a szokásos alakra hozhatók. Az  $x, y$  heliocentrumos derékszögű coordináták helyébe

$$x = \frac{\xi}{1+\varphi}, \quad y = \frac{\eta}{1+\varphi} \quad (1)$$

heliocentrumos derékszögű coordinátákat vezetvén be:

$$\begin{aligned} \frac{d^2\xi}{d\tau^2} + \frac{\mu}{\rho^3} \xi &= 0, \\ \frac{d^2\eta}{d\tau^2} + \frac{\mu}{\rho^3} \eta &= 0. \end{aligned} \quad (2)$$

mozgási egyenletekhez jutott. A  $\varphi$ -t

$$\frac{d^2\varphi}{d\tau^2} + \frac{\mu}{\rho^3} \varphi = \frac{F}{\rho^3} \quad (3)$$

differentiálegyenlet megoldásaként választotta meg. Ezekben:

$$\begin{aligned} \rho^2 &= \xi^2 + \eta^2, \\ \frac{dt}{d\tau} &= \frac{1}{(1+\varphi)^2}, \\ \varphi &= \varphi(t), \\ t &= \text{a folyó idő,} \\ \mu &= k^2(M+m), \end{aligned} \quad (4)$$

$F$  pedig a tömegváltozás időbeli lefolyását jelenti.

---

<sup>1</sup> Die Bahnbewegungen in einem Systeme von zwei Körpern in dem Falle, dass die Massen Veränderungen unterworfen sind. Astr. Nachr. 109. B. 1. 1.



A (2) szerint a  $\mathcal{E}H$  rendszerre vonatkoztatott pálya  $\tau$  redukált időben ismét kúpszelet. E pályát középpályának szokás nevezni.

Ha  $\varphi$  meghatározása már megtörtént, akkor a valódi pálya alakját az (1) egyenletekből állapíthatjuk meg. A  $\varphi$  meghatározása végett ismernünk kell  $F$ -nek a folyó időtől,  $(t)$ -től való függését. GYLDÉN a  $\varphi$  származtatása czéljából  $F = \gamma t$  tömegváltozást vesz fel; a  $\rho$ ,  $\xi$ ,  $\eta$ ,  $\frac{1}{\rho^3}$  periodikus természetű függvényeket pedig FOURIER-féle sorba fejtve igen körülményes, de szellemes úton jut  $\varphi$ -nek közelítő értékeihez. GYLDÉN után LOVETT<sup>1</sup> egész általános jellegű transzformációkból indulva ki önkényes feltevésekkel csupán ama transzformációt állapítja meg, mely akkor érvényes, ha a középpálya kör lesz.

Mivel e probléma kozmologiai szempontból is rendkívül fontos, nem lesz érdektelen, ha e helyen oly kifejtést mutatunk be, melylyel  $\varphi$ -t egyszerűbben és szerkezetére is nagyobb világot vetve határozhatjuk meg.

E probléma vizsgálatát megkíséreltem polárkoordinátákban és sikerült oly kifejtésekhez jutnom, melyek  $\varphi$ -t és ennek szerkezetét igen egyszerű, jól áttekinthető módon nyújtják. Két eljárást mutatok be: egyik a (3) integrálját folytonos közelítéssel adja, a másik pedig pontos integrációval.

1. *A  $\varphi$  függvény meghatározása közelítő úton.* Világos dolog, hogy erő csak a rádius mentén fog fellépni a vonzó erő természetete miatt, bármiként szaporodjék is a két test tömege. A bolygó rádiusmenti gyorsulásának kifejezésében csak annyiban lesz változás, hogy a jelenre érvényes tömegkifejezéshez  $\mu$ -hez  $F$  tömegszaporulat járul. Ennélfogva a rádiusmenti és a rotatorius gyorsulások egyenletei:

$$\begin{aligned}\varphi_r &= \frac{d^2 r}{dt^2} - r \left( \frac{ds}{dt} \right)^2 = - \frac{\mu + F}{r^2}, \\ \varphi_s &= \frac{1}{r} \frac{d}{dt} \left( r^2 \frac{ds}{dt} \right) = 0.\end{aligned}\tag{5}$$

<sup>1</sup> Note on Gyldén's equations of the problem of two bodies with masses varying with the time. Astr. Nachr. 158. B. 337. l.

Alkalmazzuk ezen egyenletekre

$$r = \frac{\rho}{1+\varphi}, \quad \frac{dt}{d\tau} = \frac{1}{(1+\varphi)^2} \quad (6)$$

transzformációkat.

Ekkor :

$$\begin{aligned} \frac{dr}{dt} &= \frac{d\rho}{d\tau} \frac{d\tau}{dt} \frac{1}{1+\varphi} - \frac{\rho}{(1+\varphi)^2} \frac{d\varphi}{d\tau} \cdot \frac{d\tau}{dt} = \frac{d\rho}{d\tau} - \rho \frac{d\varphi}{d\tau} + \frac{d\rho}{d\tau} \varphi, \\ \frac{d^2r}{dt^2} &= \frac{d^2\rho}{d\tau^2} (1+\varphi)^3 - \rho \frac{d^2\varphi}{d\tau^2} (1+\varphi)^2, \\ r \left( \frac{ds}{dt} \right)^2 &= r \left( \frac{ds}{d\tau} \right)^2 \left( \frac{d\tau}{dt} \right)^2 = \rho \left( \frac{ds}{d\tau} \right)^2 (1+\varphi)^3, \\ r^2 \frac{ds}{dt} &= r^2 \frac{ds}{d\tau} \frac{d\tau}{dt} = \rho^2 \frac{ds}{d\tau} \end{aligned} \quad (7)$$

kifejezéseket képezve (5) alatti egyenleteink  $(1+\varphi)^3$ -al való osztás után :

$$\begin{aligned} \frac{d^2\rho}{d\tau^2} - \rho \left( \frac{ds}{d\tau} \right)^2 &= \left( \rho \frac{d^2\varphi}{d\tau^2} - \frac{\mu+F}{\rho^2} \right) \frac{1}{1+\varphi}, \\ \frac{1}{\rho} (1+\varphi) \frac{d}{dt} \left( \rho^2 \frac{ds}{d\tau} \right) &= 0 \end{aligned} \quad (8)$$

lesznek.

Ha most  $\varphi$ -t úgy választjuk meg, hogy

$$\left( \rho \frac{d^2\varphi}{d\tau^2} - \frac{\mu+F}{\rho^2} \right) \frac{1}{1+\varphi} = - \frac{\mu}{\rho^2}, \quad (9)$$

azaz :

$$\frac{d^2\varphi}{d\tau^2} + \frac{\mu}{\rho^3} \varphi = \frac{F}{\rho^3} \quad (10)$$

másodrendű differenciálegyenletnek tegyen eleget, akkor a  $\Xi H$  rendszerben

$$\begin{aligned} \frac{d^2\rho}{d\tau^2} - \rho \left( \frac{ds}{d\tau} \right)^2 &= - \frac{\mu}{\rho^2}, \\ \rho^2 \frac{ds}{d\tau} &= \mu_1 = \text{állandó} \end{aligned} \quad (11)$$

lesznek mozgási egyenleteink. A bolygó tehát a  $(\Xi H)$  rendszerre vonatkoztatva kúpszeletet ír le, jelesen ellipszist a Nap körül.



A (11) teljesen megoldott, ha ismerjük  $\varphi$ -nek a folyó időtől, illetőleg a valóságos anomaliától ( $s$ ) való függését, azaz, ha előbb megoldjuk a (10) alatti másodrendű differenciálegyenletet.

Hozzuk be (10)-be független változónak a valóságos anomaliát  $s$ -t.

Ekkor:

$$\begin{aligned} \frac{d\varphi}{d\tau} &= \frac{d\varphi}{ds} \frac{ds}{d\tau} = \frac{\mu_1}{\rho^2} \frac{d\varphi}{ds}, \\ \frac{d^2\varphi}{d\tau^2} &= \frac{\mu_1 \rho^2 \frac{d^2\varphi}{ds^2} \frac{ds}{d\tau} - 2\mu_1 \rho \frac{d\rho}{ds} \frac{ds}{d\tau} \frac{d\varphi}{ds}}{\rho^4}, \\ \frac{d^2\varphi}{d\tau^2} &= \frac{\mu_1^2 \frac{d^2\varphi}{ds^2} - 2\mu_1^2 \rho^{-1} \frac{d\rho}{ds} \frac{d\varphi}{ds}}{\rho^4}. \end{aligned} \quad (12)$$

A (12)-re való tekintettel a (10) alakja lesz:

$$\mu_1^2 \frac{d^2\varphi}{ds^2} - 2\mu_1^2 \rho^{-1} \frac{d\rho}{ds} \frac{d\varphi}{ds} + \mu\varphi\rho = F\rho,$$

vagy:

$$\mu_1^2 \rho \frac{d^2\varphi}{ds^2} - 2\mu_1^2 \frac{d\rho}{ds} \frac{d\varphi}{ds} + \mu\varphi\rho^2 = F\rho^2. \quad (13)$$

A (11) alatti középpálya legyen ellipszis. Ekkor:

$$\frac{d\rho}{d\tau} = \frac{d\rho}{ds} \frac{ds}{d\tau} = na \frac{e \sin s}{\sqrt{1-e^2}}; \quad (14)$$

azaz:

$$\frac{d\rho}{ds} = \frac{nae \sin s}{\mu_1 \sqrt{1-e^2}} \rho^2. \quad (15)$$

Az utóbbit (13)-ba felhasználva lesz  $\rho$ -val való rövidítés után:

$$\mu_1^2 \frac{d^2\varphi}{ds^2} - 2\mu_1 \frac{nae \sin s}{\sqrt{1-e^2}} \frac{d\varphi}{ds} \rho + \mu\varphi\rho = F\rho. \quad (13^*)$$

A (13\*)-ba helyettesítsük be még

$$\begin{aligned} \mu_1 &= \sqrt{\mu\rho} = \sqrt{\mu a(1-e^2)}, \\ n &= \frac{\sqrt{\mu}}{a^{\frac{3}{2}}}, \\ \rho &= \frac{a(1-e^2)}{1+e \cos s} \end{aligned} \quad (16)$$

értékeket, ekkor  $a(1-e^2)$ -al rövidítve:

$$\mu \frac{d^2\varphi}{ds^2} - 2\mu \frac{e \sin s}{1+e \cos s} \frac{d\varphi}{ds} + \mu \frac{\varphi}{1+e \cos s} = \frac{F}{1+e \cos s}, \quad (13^{**})$$

vagy pedig:

$$\frac{d^2\varphi}{ds^2} (1+e \cos s) - 2e \sin s \frac{d\varphi}{ds} + \varphi = \frac{F}{\mu} \quad (I)$$

egyszerű másodrendű differenciálegyenlethez jutunk, mely  $\varphi$  taglalására kiválóan alkalmasnak mutatkozik.

Mielőtt az (I) általános megoldását megadnók, vizsgáljuk meg azon speciális esetet, melyben az eredeti körpálya akként módosul, hogy a középpálya is kör lesz.

Legyen  $s'$  az eredeti körpálya valóságos, egyúttal közép-anomáliája is,  $s$  pedig a középpályaé. E kettő csak egy állandóban különbözik egymástól. Tegyük fel, hogy állandóan egyenletes tömegszaporodás van jelen. Ekkor  $F$  a folyó idővel ( $t$ ), illetve az eredeti pálya anomáliájával  $s'$  egyenesen arányos, azaz:

$$F = \beta s' = mt. \quad (17)$$

Mivel  $s' = as$ , azért

$$F = \gamma s; \quad \gamma = \beta a \quad (18)$$

is írható.

Ennélfogva az (I) akkor, mikor a középpálya kör, vagyis  $e=0$ :

$$\frac{d^2\varphi}{ds^2} + \varphi = \frac{\gamma}{\mu} s, \quad (I^*)$$

melynek megoldása, az integrációs állandót és a periodikus jellegű tagot nem számítva:

$$\varphi = \frac{\gamma}{\mu} s = \frac{\gamma}{\mu a} s' = \frac{\gamma m}{\mu a \beta} t = mt. \quad (19)$$

Világos dolog, hogy  $\varphi$  csak az excentriczitással egyenlőrendű javításra szorulhat, ha az eredeti pálya nem kör. E javítást

$$\frac{d^2\varphi}{ds^2} + \varphi = \frac{F}{\mu} = \frac{mt}{\mu} \quad (I^{**})$$



differentiálegyenletből könnyen előállíthatjuk, ha a középpálya tényleg kör. Hozzuk be  $s$  helyett a folyó időt. Ekkor:

$$\begin{aligned} \frac{d\varphi}{ds} &= \frac{d\varphi}{dt} \frac{dt}{ds} = \frac{a^2}{\mu_1} \frac{d\varphi}{dt} \frac{1}{(1+\varphi)^2}, \\ \frac{d^2\varphi}{ds^2} &= \frac{a^4}{\mu_1^2} \frac{d^2\varphi}{dt^2} \frac{1}{(1+\varphi)^4} - 2 \frac{a^4}{\mu_1^2} \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 \frac{1}{(1+\varphi)^5}. \end{aligned} \quad (20)$$

A (20) folytán az (I\*\*):

$$\frac{a^4}{\mu_1^2} \frac{d^2\varphi}{dt^2} \frac{1}{(1+\varphi)^4} - 2 \frac{a^4}{\mu_1^2} \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 \frac{1}{(1+\varphi)^5} + \varphi = \frac{m}{\mu} t. \quad (II)$$

A (II) megadja azon utat, mely  $\varphi$ -nek mindig jobb közelítő értékéhez vezet. Az előbbi megfontolásaink értelmében (19) csak igen kis javításra szorulhat, ha az eredeti pálya igen csekély excentricitással bír. E szerint tehát  $\frac{d^2\varphi}{dt^2}$  elhanyagolható kis érték.

A (II)-ből tehát  $\varphi$ -nek javított értéke:

$$\varphi = \frac{m}{\mu} t + 2 \frac{a^4}{\mu_1^2} \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 \frac{1}{(1+\varphi)^5}, \quad (21)$$

hol a jobb oldalon  $\varphi$ -nek (19) alatti első közelítő értéke helyettesítendő. Mivel

$$\mu_1^2 = a\mu.$$

$$n = \frac{\mu}{a^{\frac{3}{2}}} = \text{középnapi mozgás}, \quad (22)$$

azért  $\varphi$ -nek második javított értéke:

$$\varphi = \frac{m}{\mu} t + \frac{2}{n^2} \frac{\left( \frac{m}{\mu} \right)^2}{\left( 1 + \frac{m}{\mu} t \right)^5}. \quad (23)$$

Ez azon függvény, melyhez GYLDÉN is jutott. A mi eljárásunk elementárisabb és kéznél levő módon nyújtja (II) folytán  $\varphi$  további közelítéseit a nélkül, hogy a problémában szereplő periodikus mennyiségek FOURIER-féle sorbafejtésére kellene utalnunk. A (23)-ból és (II)-ből kitetszik, hogy a további közelítések feleslegesek  $m$  igen kis értéke miatt. *Terkán Lajos.*

# FELDMANN GYULA

## TANSZERKÉSZÍTŐ INTÉZETE

Budapest, VI., Felső-erdősor 5.

Telefon 17—23.

*Minden irányú iskola vezetőinek, tanárainak és tanítóinak szives figyelmébe ajánlja*

***hazai, saját gyártmányú  
 fizikai, kémiai, természetrajzi és  
 geometriai tanszereit.***

*Szakszerű tanácssal és tájékoztató költségvetéssel szolgál iskolák felszerelésénél.*

*Ujabb szerkezetű tanszerek elkészítését és tanszerek javítását elvállalja, mechanikai és üvegtechnikai praeciziós munkákat elfogad.*

★

«A m. kir. vallás- és közoktatásügyi minster a Feldmann Gyula-féle magyar mechanikai és electrotechnikai vállalatot (Physikai és kémiai tanszergyárat és üvegtechnikai intézetet) az enemű beszerzési forrásokúl ajánlott hazai czégek közé utólagosan felvette.»

«Hivatalos Közlöny» X. 2. II. 29.



## A KÉT KÉPSÍKON VALÓ ÁBRÁZOLÁS ELMÉLETÉHEZ.

(Második és befejező közlemény.)

### II. Ábrázolás lineáris kongruenciák felhasználásával.

26. RIESZ FRIGYES úr, «*Új módszer a térbeli alakzatok ábrázolására*» című dolgozatában\* az ábrázolás céljaira egy lineáris kongruenciát és egy képsíkot használ. A következő sorokban bemutatom, miképen lehetne az ábrázolást két képsíkon lineáris kongruenciák alkalmazásával végezni.

Az ábrázolás nagyjában hasonló módon történik, mint dolgozatom első részében, csak azzal a különbséggel, hogy az  $U$  és  $V$  centrumokon átmenő centrális vetítő sugarak helyett két lineáris kongruencia sugarait használjuk.

A lineáris kongruenciákat megadjuk tengelyeik által. Az egyiknek tengelyei legyenek  $u$  és  $u$ , a másiké  $v$  és  $v$ . E két kongruenciát *első*, ill. *második* kongruenciának, sugaraikat *első*, ill. *második* vetítő sugaraknak nevezzük.

A tengelyeknek képsík-nyomai legyenek:  $U_1, u_1, V_1, v_1$ , ill.  $U_2, u_2, V_2, v_2$ . Ha ezeket a tér egy tetszőleges  $T$  pontjából, a szerkesztő síkra vetítjük, a tengelyek szerkesztő nyomait kapjuk. Ezeket ugyanazokkal a betűkkel jelöljük, mint a megfelelő képsík-nyomokat.

27. A tér valamely pontján át általában egy és csak egy *első*, ill. *második* vetítő sugár halad. Ezeknek a megfelelő képsíkkal való metszéspontjai a pont *képsík-projekciói*.

A pontot ez a két képsík-projekciója meg is határozza. Ha

\* Math. és Phys. Lapok, XV. kötet, 280. old. és XVI. kötet, 223. old.

a pont képsík-projekcióit a  $T$  centrumból a szerkesztő síkra vetítjük, a pont szerkesztő projekcióit nyerjük.

*A térbeli pontot általában a két szerkesztő projekciója meghatározza és így azok ábrázolására szolgálhatnak.*

A kongruenciák tengelyeinek pontjai az ábrázolás szempontjából kivételesen viselkednek. Az első kongruencia tengelyei valamely pontjának első projekciója, a második kongruencia tengelyei valamely pontjának második projekciója egy-egy egyenes bármely pontja. E szerint *a tengelyek pontjainak első, ill. második projekciója határozatlan.*

Kivételesen viselkednek még általában a két kongruencia közös sugarainak a pontjai; e két egyenes bármely pontjának ugyan általában meghatározott első és második projekciója van, de ezek nem határozzák meg a térbeli pontot, mert e két projekcióhoz tartozó első, ill. második vetítő sugár egy és ugyanaz.

28. Valamely síknak a képsíkokkal való metszésvonalait a sík *képsík-nyomainak* nevezzük. Ha a képsík-nyomokat a  $T$  centrumból a szerkesztő síkra vetítjük, a sík *szerkesztő nyomait* nyerjük.

*A síkot a két szerkesztő nyoma meghatározza, vagyis ábrázolja.* Kivételt képeznek azok a síkok, melyek a képtengelyen mennek át. Ezeknek mind a két nyoma az  $x_{12}$  szerkesztő tengely.

Bármely sík szerkesztő nyomai a szerkesztő tengelyben metszik egymást.

29. Valamely egyenes pontjain átmenő összes első, ill. második vetítő sugarak egy-egy reguláris sugársort alkotnak. Ebből következik, hogy *az egyenes első és második projekciója egy-egy kúpszelet.* Az egyenes első projekciója átmegy az  $U_1, \mathbb{U}_1$ , második projekciója a  $V_2, \mathfrak{B}_2$  pontokon. Az egyenesnek a képsíkokkal való metszéspontjai az egyenes *képsík-nyomai*; ha ezeket a  $T$  centrumból a szerkesztő síkra vetítjük, az *egyenes szerkesztő nyomait* kapjuk.

Ha az egyenes egy síkban van, akkor az egyenes nyomai a sík nyomaiban vannak.



30. Az első képsík valamely  $P_1$  pontjának második projekcióját,  $P_1''$ -t, úgy határozzuk meg, hogy megszerkesztjük a  $P_1$  ponton átmenő  $q$  második vetítő sugárnak második nyomát. A  $q$  egyenes első nyoma  $Q_1 \equiv P_1$ . Második nyoma  $Q_2$  a  $[P_1, v]$  és  $[P_1, v]$  síkok metszésvonalának második nyoma.

A  $[P_1, v]$  sík első nyoma a  $|P_1V_1|$  egyenes; második nyoma abban a pontban metszi az  $x_{12}$  tengelyt, a hol az első nyom és átmegy a  $V_2$  ponton. A  $[P_1, v]$  sík első nyoma a  $|P_1\mathfrak{B}_1|$  egyenes; második nyoma ott metszi az  $x_{12}$  tengelyt, a hol az első nyom és átmegy a  $\mathfrak{B}_2$  ponton. E két sík második nyomainak metszéspontja  $Q_2 \equiv P_1''$ .

Hasonló módon megszerkesztjük a második képsík valamely pontjának az első projekcióját.

31. Az első képsík valamely  $P_1$  pontján átmenő  $p$  első vetítő sugár második nyomát,  $P_2$ -t, úgy határozzuk meg, hogy megszerkesztjük a  $[P_1, u]$  és  $[P_1, u]$  síkok metszésvonalának második nyomát.

A  $[P_1, u]$  sík első nyoma a  $|P_1U_1|$  egyenes; második nyoma abban a pontban metszi az  $x_{12}$  tengelyt, a melyben az első nyom és átmegy az  $U_2$  ponton. A  $[P_1, u]$  sík első nyoma a  $|P_1\mathfrak{U}_1|$  egyenes; második nyoma abban a pontban metszi az  $x_{12}$  tengelyt, a melyben az első nyom és átmegy az  $\mathfrak{U}_2$  ponton. E két sík második nyomainak metszéspontja  $P_2$ , a mit kerestünk.

Hasonló módon szerkesztjük meg a második képsík valamely  $Q_2$  pontján átmenő második vetítő sugár első nyomát  $Q_1$ -t.

32. A szerkesztő sík két tetszőleges pontja  $P_1$  és  $Q_2$  nem mindig a tér valamely pontjának két szerkesztő projekciója. Hogy ilyen két pont egy térbeli pont két projekciója legyen, szükséges és elégséges, hogy a  $P_1$  képsík-ponton átmenő  $p$  első vetítő sugár és a  $Q_2$  képsík-ponton átmenő  $q$  második vetítő sugár, metsző egyenesek legyenek.

*A szükséges és elégséges feltétel tehát arra nézve, hogy a  $P_1$  és  $Q_2$  pontok egy térbeli pont két projekciója legyen az, hogy a  $|P_1Q_1|$  és  $|P_2Q_2|$  egyenesek az  $x_{12}$  tengelyben messék egymást.*

33. Valamely  $p$  első vetítő sugár pontjain átmenő második vetítő sugarak egy reguláris sereget alkotnak. E vetítő sugarak második nyomai egy kúpszelet pontjai, mely a  $V_2, \mathfrak{B}_2$  pontokon áthalad és a  $p$  vetítő sugár második projekciója  $p''$ . Ha a  $p$  sugár első nyoma  $P_1$  és a 30., ill. a 31. pont alapján megszerkesztjük a  $P_1''$  és  $P_2$  pontokat, azzal a  $p''$  kúpszelet újabb két pontját nyerjük. Továbbá meghatározhatjuk a  $p$  egyenes ama pontjainak második projekcióját, a mely pontokon átmenő második vetítő sugaraknak első nyoma  $V_1$ , ill.  $\mathfrak{B}_1$ . E végből egyrészt a  $[V_1, p]$  és  $[V_1, v]$  síkok, másrészt a  $[\mathfrak{B}_1, p]$  és  $[\mathfrak{B}_1, v]$  síkok metszésvonalainak második nyomát kell meghatározni.

E síkok első nyomai sorban  $|V_1P_1|, |V_1\mathfrak{B}_1|, |\mathfrak{B}_1P_1|, |\mathfrak{B}_1V_1|$ ; második nyomuk pedig sorban átmegy a  $P_2, \mathfrak{B}_2, P_2, V_2$  ponton és azokban a pontokban metszik és  $x_{12}$  tengelyt, a melyekben az első nyomuk.

*A  $p''$  kúpszeletet az itt említett hat pont közül akármelyik öt határozza meg.*

Így a  $\pi_1$  képsík minden  $P_1$  pontjának megfelel a  $\pi_2$  képsíkban egy  $p''$  kúpszelet. *A  $\pi_1$  képsík  $P_1$  pontja és a  $\pi_2$  képsík egy  $Q_2$  pontja akkor és csak akkor egy térbeli pont két projekciója, ha  $Q_2$  a  $P_1$  pontnak megfelelő  $p''$  kúpszeleten van.*

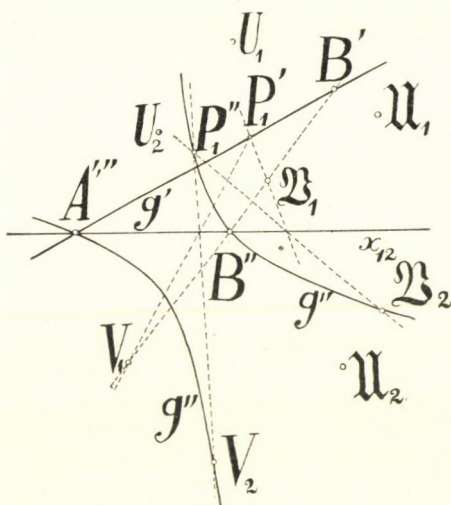
Hasonlóan a  $\pi_2$  képsík minden  $Q_2$  pontjának megfelel a  $\pi_1$  képsík egy  $q'$  kúpszelete, mely a  $Q_2$  ponton átmenő  $q$  második vetítő sugárnak első projekciója.

Az előbb meghatározott  $p''$  kúpszelet egyes pontjainak általában a  $\pi_1$  képsík más és más kúpszelete felel meg, de ezek valamennyien a  $P_1$  ponton mennek át.

34. A  $T$  pont első vetítő sugara a  $[T, u]$  és  $[T, u]$  síkok metszésvonala, második vetítő sugara a  $[T, v]$  és  $[T, v]$  síkok metszésvonala. Minthogy e négy síknak az  $|U_1U_2|, |u_1u_2|, |V_1V_2|, |\mathfrak{B}_1\mathfrak{B}_2|$  egyenesek a közös első és második szerkesztő nyoma, abból következik, hogy e szerkesztő nyomok közül az első kettőnek metszéspontja  $T'$ , az utolsó kettő metszéspontja  $T''$ .



35. Az első képsík valamely  $g$  egyenesének első szerkesztő projekciója  $g'$ , egyenes; második szerkesztő projekciója  $g''$ , kúpszelet, mely a  $V_2$  és  $\mathfrak{B}_2$  pontokon halad át és azokban a pontokban metszi az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyt, a melyben a  $g'$  és a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesek azt metszik. A  $g''$  kúpszelet egy ötödik pontját úgy nyerjük, hogy a  $g'$  egyenes egy tetszőleges  $P_1$  pontjának megfelelő  $P'_1$  pontját szerkesztjük meg a 30. pont



7. ábra.

alapján. (7. ábra). Hasonlóan megszerkesztjük a második képsík valamely egyenesének első projekcióját.

36. Ha valamely  $\sigma$  sík két nyoma  $s_1, s_2$  adva van, a síkban fekvő első vetítő sugarat úgy határozzuk meg, hogy megszerkesztjük a sík második nyomának első projekcióját  $s'_2$ -t. Ez az  $s_1$  nyomot két pontban metszi. Az egyik az  $s_1$  és  $x_{12}$  metszéspontja, a másik pedig a keresett  $p$  vetítő sugár első nyoma  $P_1$ . Ebből a  $p$  második nyomát a 31. pont alapján szerkesztjük meg.

Hasonló eljárással meghatározhatjuk a síkban fekvő második vetítő sugarat.

37. Ha valamely egyenes két szerkesztő nyoma  $G_1$  és  $G_2$ , ezekből megszerkeszthetjük az egyenes  $g'$  és  $g''$  projekcióit. A  $g'$ -nek ismerjük az  $U_1$ ,  $u_1$  és  $G_1$  pontját. Egy negyedik pontja  $G_2$ . Egy ötödik pontját úgy határozzuk meg, hogy a  $g$  egyenesen át síkot teszünk és meghatározzuk az  $e$  síkban fekvő első vetítő sugár első nyomát, és ez okvetlen az egyenes valamely pontjának első projekciója. Ezzel az öt ponttal az egyenes első projekciója meg van határozva.

Hasonló eljárással szerkesztjük meg az egyenes második projekcióját  $g''$ -t.

38. Ha a  $g$  egyenes  $P$  és  $Q$  pontjának projekciói:  $P'$ ,  $P''$ ,  $Q'$ ,  $Q''$ , ezekből megszerkeszthetjük az egyenes  $G_1$ ,  $G_2$  nyomait. A  $P$  és  $Q$  pont vetítő sugarai legyenek  $p$ ,  $\bar{p}$ ;  $q$ ,  $\bar{q}$ . A  $p$  és  $q$  második nyomai  $P_2$ ,  $Q_2$ , a  $\bar{p}$  és  $\bar{q}$  első nyomai  $\bar{P}_1$ ,  $\bar{Q}_1$ .

A  $|PQ| \equiv g$  egyenes a  $[P, q]$  és  $[P, \bar{q}]$  síkok metszésvonala lévén,  $G_1$  első nyoma  $e$  síkok első nyomainak, második nyoma  $G_2$   $e$  síkok második nyomainak metszéspontja.

A  $[P, q]$  sík egyik egyenese  $q$ , egy másik egyenese a  $|PQ'|$  egyenes; ez ismét a  $[Q', p]$  és  $[Q', \bar{p}]$  síkok metszésvonala. De  $e$  két sík első nyomai  $|Q'P'|$  és  $|Q'\bar{P}_1|$ , míg második nyomuk a  $P_2$ , ill. a  $P''$  ponton megy át és az  $x_{12}$  tengelyt abban a pontban metszik, a melyben a megfelelő első nyomok. E két sík második nyomának metszéspontja a  $|PQ'|$  egyenes második nyoma. Ha ezt a  $Q_2$  ponttal összekötjük, a  $[P, q]$  sík második nyomát kapjuk; első nyoma átmegy a  $Q'$  ponton és abban a pontban metszi az  $x_{12}$  tengelyt, a melyben a második nyom. Hasonló eljárással nyerjük a  $[P\bar{q}]$  sík nyomait.

Az által, hogy az egyenes nyomait meghatároztuk, úgy az első, mint a második projekciójának 5—5 pontját ismerjük. T. i. az első projekció ismeretes pontjai:  $U_1$ ,  $u_1$ ,  $P'$ ,  $Q'$ ,  $G_1$ ; a második projekció ismeretes pontjai:  $V_2$ ,  $\mathfrak{B}_2$ ,  $P''$ ,  $Q''$ ,  $G_2$ .

39. A  $g$  egyenes meg van határozva egyik pontjának két, és másik két pontjának egy-egy projekciója által. Legyen például adva az egyenes  $A$  pontjának két projekciója:  $A'$ ,  $A''$ ; a  $P$  pont első projekciója:  $P'$  és a  $Q$  pont második pro-



jekciója:  $Q''$ . Ezekből az egyenes nyomait megszerkeszthetjük.

Ha a  $P$  pont első vetítő sugara  $p$  és a  $Q$  pont második vetítő sugara  $\bar{q}$ , akkor a  $g$  egyenes tulajdonképpen az  $[A, p]$  és  $[A, \bar{q}]$  síkok metszésvonala; az egyenes első nyoma tehát e síkok első nyomainak, második nyoma pedig e síkok második nyomainak metszéspontja. A síkok nyomait olyan módon határozzuk meg, mint a 38. pontban a  $[P, q]$  és  $[P, \bar{q}]$  síkok nyomait.

40. Ha  $g'$  és  $g''$  valamely  $g$  egyenes két projekciója, akkor ezek egy harmadrendű térgörbének is a projekciói, mert az egyenes pontjait projicziáló két reguláris sugársor oly negyedrendű térgörbében metszi egymást, mely egy egyenesre és egy harmadrendű térgörbére esik szét.

Legyen  $P'$  a  $g$  egyenes valamely  $P$  pontjának első projekciója, akkor a  $P'$  pontnak a  $\pi_2$  képsíkban megfelelő kúpszelet  $p''$ , a  $g''$  kúpszeletet a  $V_2$  és  $\mathfrak{B}_2$  pontokon kívül még két pontban metszi. Ezek egyike a  $P$  második projekciója  $P''$ , a másik pedig az említett harmadrendű térgörbe ama  $Q$  pontjának a második projekciója, mely  $Q$  pont  $P$ -vel közös első sugáron van, úgy hogy  $Q' \equiv P'$ .

Az a kérdés merül most fel, hogy a  $p''$  és  $g''$  kúpszeletek szóban levő két metszéspontja közül, melyik a  $P''$  és melyik a  $Q''$ ? Erre nézve a következő megfontolás útbaigazít. A  $Q''$  pont úgy a  $g$ , mint a  $p$  egyenes egy-egy, de nem ugyanazon pontjának a második projekciója és így a  $Q$  ponton átmenő második vetítő sugár a  $[p, g]$  síkban van és  $Q''$  ennek a síknak a második nyomában. A  $[p, g]$  sík első nyoma a  $|P'G_1|$  egyenes, második nyoma átmegy a  $G_2$  ponton és abban a pontban metszi az  $x_{12}$  tengelyt, a melyben az első nyom metszi. A két metszéspont közül tehát az, a mely a  $[p, g]$  sík második nyomában van a  $Q''$ , a másik a  $P''$  pont.

41. Két egyenes,  $g$  és  $h$ , első projekciói az  $U_1$  és  $U_1$  pontokon kívül még két pontban metszik egymást. Ha  $g$  és  $h$  metsző egyenesek, úgy a  $g'$  és  $h'$  említett két metszéspontja

közül az egyik a metszéspont első projekciója, a másik, a  $[g, h]$  síkban fekvő első vetítő sugár első nyoma. Ez a metszéspont tehát a  $[g, h]$  sík  $|G_1H_1|$  első nyomában van. Ha a  $g$  és  $h$  egyenesek kitérők, akkor az első projekcióinak említett két metszéspontja a két egyenest metsző első vetítő sugarak első nyomai.

Hasonlót állíthatunk a  $g$  és  $h$  egyenesek második projekcióinak metszéspontjairól.

42. Az eddigi tárgyalásokból látjuk, hogyan történhetik lineáris kongruenciák felhasználásával a két képsíkon való ábrázolás. A további részletezésbe nem bocsátkozom, csak megjegyzem, hogy a térelemek kölcsönös helyzetére vonatkozó feladatokat, az eddigi tárgyalatok alapján, meg tudjuk oldani. A szerkesztések azonban sokkal komplikáltabbak, mint a MONGE-féle módszer alkalmazása esetében.

Némi egyszerűsítéseket érünk el, ha a lineáris kongruenciák, a  $T$  centrum és a képsíkok között bizonyos kapcsolatot létesítünk. Ezekre az egyszerűsítésekre kívánok a következőkben rámutatni.

43. Válaszszuk a két kongruenciát úgy, hogy az  $u$  és  $u$  tengelyek mindegyike a  $v$  és  $v$  tengelyek mindegyikét messe. A másodrendű reguláris felületek, melyek a négy tengelyben egymást metszik, egy felületsort alkotnak. E másodrendű felületek egyik alkotó-rendszere az egyik kongruenciának, másik alkotó-rendszere a másik kongruenciának sugarai. A tér minden pontján át általában a felületsor egy-egy felülete halad. E felületek ebben a pontban találkozó két alkotója, az illető pont két vetítő sugara.

E szerint valamely pont két vetítő sugara mindig a felületsor egy és ugyanazon a felületén van és egy első és egy második vetítő sugár csak akkor metszi egymást, tehát csak akkor határoznak meg pontot, ha azok a felületsor egy és ugyanazon felületén vannak.

E felületek mindegyike, úgy az első, mint a második képsíkot egy-egy kúpszeletben metszi. Az ilyen két kúpszelet *egymásnak megfelelő* vagy *összetartozó* két kúpszelet.



Két összetartozó kúpszelet ugyanabban a két pontban metszi az  $x_{12}$  tengelyt.

Az első képsík valamely  $P'$  pontja és a második képsík valamely  $P''$  pontja, akkor és csak akkor valamely térbeli  $P$  pont két projekciója, ha azok összetartozó kúpszeleteken vannak.

Ha a felületsor egyik felülete az első képsíkot a  $k'$  kúpszeletben, a második képsíkot a  $k''$  kúpszeletben metszi, akkor  $k'$  a felület minden második vetítő sugarának első, és  $k''$  a felület minden első vetítő sugarának második projekciója.

Összetartozó kúpszeletek közül az egyik az  $U_1, \mathfrak{U}_1, V_1, \mathfrak{B}_1$  pontokon, a másik az  $U_2, \mathfrak{U}_2, V_2, \mathfrak{B}_2$  pontokon megy keresztül. A  $P'$  ponthoz tartozó  $p''$  kúpszeletet úgy határozzuk meg, hogy az  $U_1, \mathfrak{U}_1, V_1, \mathfrak{B}_1, P'$  pontok meghatározta kúpszeletnek az  $x_{12}$  tengellyel való metszéspontjait határozzuk meg. E két metszésponton és az  $U_2, \mathfrak{U}_2, V_2, \mathfrak{B}_2$  pontokon átmenő kúpszelet a  $p''$ .

A szerkesztés abban az esetben az által válik egyszerűbbé, hogy a  $k'$  kúpszelet minden pontjának egy és ugyanaz a  $k''$  kúpszelet és a  $k''$  kúpszelet minden pontjának egy és ugyanaz a  $k'$  kúpszelet felel meg.

Ha ilyen egyszerűbb szerkesztéseket akarunk végezni, a tengelyek szerkesztő nyomainak a felvételénél csak arra kell ügyelnünk, hogy az  $|U_1V_1|$  és  $|U_2V_2|$ , az  $|U_1\mathfrak{B}_1|$  és  $|U_2\mathfrak{B}_2|$ , az  $|\mathfrak{U}_1V_1|$  és  $|\mathfrak{U}_2V_2|$ , az  $|\mathfrak{U}_1\mathfrak{B}_1|$  és  $|\mathfrak{U}_2\mathfrak{B}_2|$  egyenesek egymást párosával az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben messék, de az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$  és  $|U_2\mathfrak{U}_2|$ , továbbá a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  és  $|V_2\mathfrak{B}_2|$  egyenesek ne messék egymást az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben.

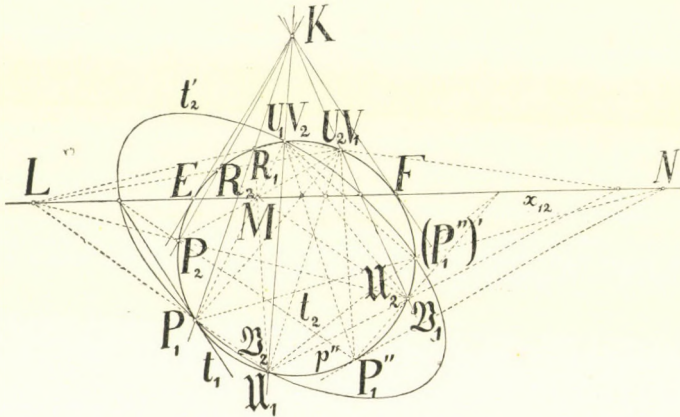
44. További egyszerűsítést érünk el a tengelyek és a  $T$  centrum oly választása által, hogy a tengelyek szerkesztő nyomai között a következő kapcsolat fennálljon:

$$U_1 \equiv V_2, \quad \mathfrak{U}_1 \equiv \mathfrak{B}_2, \quad V_1 \equiv U_2, \quad \mathfrak{B}_1 \equiv \mathfrak{U}_2,$$

és hogy az  $x_{12}$  szerkesztő tengely az  $|U_1\mathfrak{B}_1|$  és  $|\mathfrak{U}_1V_1|$  egyenesek metszéspontján menjen át, de ne menjen át az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$  és  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesek metszéspontján.

Ilyen felvételnek előnye az, hogy minden az  $U_1, V_1, u_1, \mathfrak{B}_1$  pontokon átmenő kúpszelet önmagának felel meg. Így azután a szerkesztő sík két pontja,  $P'$  és  $P''$ , akkor és csak akkor egy térbeli pont két projekciója, ha ezek az előbb említett négy ponttal egy és ugyanazon a kúpszeleten vannak.

További egyszerűsítéshez jutunk végül, ha az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyt úgy választjuk, hogy az egyúttal az  $|U_1U_2|$  és  $|u_1u_2|$  egyenesek metszéspontján menjen át. Ezzel az ábrázolással fogunk most részletesebben foglalkozni.



8. ábra.

45. Legyen a szerkesztő sík valamely  $P_1$  pontjához tartozó kúpszelet  $p''$ ; e kúpszeletnek az  $x_{12}$  szerkesztő tengelylyel való metszéspontjai legyenek  $E$  és  $F$ , a  $P_1$  ponton átmenő első vetítő sugar második nyoma pedig  $P_2$ . Ez a  $P_2$  pont, melyet a 31. pont alapján megszerkeszthetünk, a  $p''$  kúpszelet pontja. Legyen továbbá az  $|U_1u_1|$  és  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesek metszéspontja  $K$ ; ez a  $K$  pont az  $x_{12}$  szerkesztő tengely harmonikus pólusa a  $p''$  kúpszeletre nézve (8. ábra).

A  $|KP_1|$  és  $|KU_1|$ , a  $|KP_2|$  és  $|KU_2|$ , a  $|KE|$  és  $|KF|$  egyenesek egy involúciós sugársor három elempárja.

A  $|KP_1|$  egyenes ugyanis a  $p''$  kúpszeletet még egy  $R_1$ , a  $|KP_2|$  még egy  $R_2$  pontban metszi. A  $P_2$  pontnak a 31. pont-



ban adott szerkesztéséből következik, hogy  $|u_1P_1|$  és  $|u_2P_2|$  az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyben metszik egymást. Legyen e metszéspont  $L$ . Minthogy pedig  $x_{12}$  a  $K$  pont harmonikus polárisa a  $p''$  kúpszeletre nézve, azért az  $|U_1R_1|$  és  $|U_2R_2|$  egyenesek is az  $L$  pontban metszik egymást. Továbbá az  $|U_1P_1|$  és  $|U_2P_2|$  egyenesek is az  $x_{12}$  tengely egy  $M$  pontjában metszik egymást. Tekintve ismét, hogy  $x_{12}$  a  $K$  polárisa, következik, hogy  $|u_1R_1|$  és  $|u_2R_2|$  is az  $M$  pontban metszik egymást. Egyébként következik, hogy az  $M$  és  $L$  pontok egymástól a  $|KP_1|$  és  $|KU_1|$ , a  $|KP_2|$  és  $|KU_2|$ , a  $|KE|$  és  $|KF|$  egyenesek által harmonikusan vannak elválasztva, tehát e három sugárpár tényleg egy involúziós sugársor három elempárja.

Hasonló megfontolásokból következik, ha  $Q_1$  és  $Q_2$  egy második vetítő sugár két nyoma, hogy a  $|KQ_1|$  és  $|KV_1|$ , a  $|KQ_2|$  és  $|KV_2|$ , a  $|KE|$  és  $|KF|$  egyenesek egy involúziós sugársor három elempárja. Itt  $Q_1$  helyébe  $P_1$  és  $Q_2$  helyébe  $P_1''$  is tehető, hol  $P_1$  az első képsík valamely pontja, a  $P_1''$  e pont második projekciója.

46. Az első képsík valamely  $P_1$  pontjában találkozó két vetítő sugár síkja, a  $P_1$  ponton átmenő és a két kongruenciában foglalt közös másodrendű reguláris felület érintő síkja, mely a felületet a  $P_1$  pontban érinti. Ennek az érintő síknak első nyoma a  $P_1$  pontban érinti a hozzá tartozó kúpszeletet, míg a sík második nyoma a  $|P_2P_1''|$  egyenes. Ebből következik, hogy a  $P_1$  ponthoz tartozó kúpszeletet a  $P_1$  pontban érintő egyenes és a  $|P_2P_1''|$  egyenes egymást az  $x_{12}$  tengelyben metszik.

Hasonló következtetéssel nyerjük, hogy valamely  $Q_2$  ponthoz tartozó kúpszeletet a  $Q_2$  pontban érintő egyenes és a  $|Q_1Q_2|$  egyenes egymást az  $x_{12}$  tengelyben metszik.

47. A  $P_1$  pontban találkozó két vetítő sugár  $\tau$  síkjának nyomai legyenek  $t_1$ ,  $t_2$ . Az előző pont szerint  $t_1$  a  $P_1$  pontban érinti a  $P_1$ -hez tartozó kúpszeletet, mely a  $P_1$  ponton átmenő  $p$  első vetítő sugár  $p''$  második projekciója és a rajta átmenő  $q$  második vetítő sugár  $q'$  első projekciója. A  $t_2$  nyom első projekciója  $t_2'$ . Ennek öt pontját ismerjük, t. i. az  $U_1$ ,  $u_1$ ,  $P_1$

pontokat és azt a két pontot, melyben  $t'_2$  az  $x_{12}$  tengelyt metszi. Az utóbbi két pontot a 35. pont alapján határozzuk meg. A  $t'_2$  és  $q'$  kúpszeletek az  $U_1, \mathfrak{U}_1, P_1$  pontokon kívül még egy pontban metszik egymást, mely a  $P''_1$  pont első projekciója  $(P''_1)'$  (8. ábra).

De a  $P''_1$  ponton átmenő két vetítő sugár síkja szintén érintő síkja a reguláris felületnek. Ennek első nyoma a  $|P_1(P''_1)'|$  egyenes, míg a második nyoma a  $P''_1$  pontban érinti a kúpszeletet. Ha tehát a  $|P_1(P''_1)'|$  egyenes és az  $x_{12}$  tengely  $N$  metszéspontjából a két érintőt a  $p'' \equiv q'$  kúpszelethez megszerkesztjük, úgy ez érintők egyikének érintő pontja  $P''_1$ .

48. Úgy a 45. mint a 47. pont egy-egy módszert szolgáltat a  $I_1$  ponthoz tartozó  $P''_1$  pontnak a megszerkesztésére, az  $U_1, \mathfrak{U}_1, V_1, \mathfrak{B}_1$ , ill. az  $U_2, \mathfrak{U}_2, V_2, \mathfrak{B}_2$  pontok közvetlen felhasználásának elkerülésével. Ennek jelentősége abban rejlik, hogy ezt a szerkesztést elliptikus kongruenciák alkalmazása esetében is könnyen végezhetjük, míg a 30. pontban adott eljárás felhasználásánál ebben az esetben nehézségekbe ütközünk.

De bizonyos nehézséggel most is találkozunk. Ugyanis a 45. pont alapján meghatározhatjuk a  $|KP''_1|$  egyenest; de, hogy ennek a  $p''$  kúpszelettel való melyik metszéspontja lesz  $P''_1$ , arra nézve felvilágosítást nem nyerünk. Épen úgy a 47. pont alapján meghatározhatjuk az  $N$  pontot; de hogy e pontból a  $p''$  kúpszelethez húzható két érintő érintőpontjai közül melyik  $P''_1$ , azt megint nem tudjuk eldönteni. Hiperbolikus kongruenciák esetében könnyen eligazodunk, mert úgy a  $|P_1V_1|$  és  $|P''_1V_2|$  egyenesek, mint a  $|P_1\mathfrak{B}_1|$  és  $|P''_1\mathfrak{B}_2|$  egyenesek az  $x_{12}$  tengely egy-egy pontjában metszik egymást. Ha az  $U_1 \equiv V_2$  és  $\mathfrak{U}_1 \equiv \mathfrak{B}_2$  pontokat, vagy az  $U_2 \equiv V_1$  és  $\mathfrak{U}_2 \equiv \mathfrak{B}_1$  szerkesztő nyomokat egymással felcseréljük, az által a  $|KP''_1|$  egyenes, vagy az  $N$  pont helyét nem változtatja. De ha az egyik esetben az *egyik* metszéspont vagy érintőpont volt  $P''_1$ , úgy a másik esetben, t. i. a felcserélés után, a *másik* metszéspont vagy érintőpont  $P''_1$ . Elliptikus kongruenciák esetében azonban lényegtelen az, hogy a  $p'' \equiv q'$  kúpszelet és az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$ ,



vagy a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenes *képzetes* metszéspontjai közül melyiket tekintjük  $U_1$ -nek és melyiket  $\mathfrak{U}_1$ -nek, illetőleg, melyiket  $V_1$ -nek és melyiket  $\mathfrak{B}_1$ -nek. De akkor az sem lényeges, hogy a  $|KP''_1|$  egyenes és a  $p''$  kúpszelet melyik metszéspontja, vagy az  $N$  pontból a  $p''$  kúpszelethez húzott két érintő közül, melyiknek az érintő pontja a  $P''_1$ . Így a kérdéses pontok közül akár-melyiket tekinthetjük  $P''_1$ -nek.

49. Az első képsík csak egy  $P_1$  pontjára nézve választhatjuk tetszésünk szerint a két kérdéses pont közül a  $P''_1$ -t.

Az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$ ,  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesek és az  $x_{12}$  szerkesztő tengely a szerkesztő síkot négy háromszögre osztja. Ha az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$  vagy a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesek egyike sem a sík végtelenben fekvő egyenese, e háromszögek egyike véges lesz. Ezt jelöljük I-gyel. A hátralevő három háromszög végtelen kiterjedésű, melyeket a szerkesztő sík végtelenben fekvő egyenese ketté metsz. Ezeket II, III, IV-gyel jelölöm. Ha az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$ , vagy a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesek egyike a végtelenben van, akkor mind a négy háromszög végtelen nagy. Ezek akármelyikét jelöljük I-gyel.

A II, III, IV. háromszögek egy-egy oldala az I. háromszögnek is egy-egy oldala. Állapodjunk meg abban, hogy a II, III, IV. háromszögeknek az I. háromszöggel közös oldalai legyenek sorban:  $x_{12}$ ,  $|U_1\mathfrak{U}_1|$ ,  $|V_1\mathfrak{B}_1|$ .

Legyen most  $P_1$  az I. háromszög valamely pontja, akkor a két kérdéses pont közül, melyeket  $P''_1$ -nek választhatunk, elliptikus kongruenciák esetében, az egyik az I, a másik a II. síkrészben lesz; mert a  $P_1$  pontnak megfelelő  $p''$  kúpszelet, mely a  $P_1$  ponton átmegy és a melyen a  $P''_1$  is rajta van, nem metszi valós pontokban az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$  és  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyeneseket és így nem lehet pontja sem a III., sem a IV. pontban. Továbbá a két kérdéses pont az  $x_{12}$  tengely és a  $K$  pont által egymástól harmonikusan van elválasztva.

Állapodjunk meg abban, hogy ha  $P_1$  az I. háromszögben van, akkor  $P''_1$  is abban legyen. És most kimutatjuk, hogy akkor minden az I. háromszögben fekvő  $Q_1$  pontnak megfelelő  $Q''_1$  is I-ben van, minden a II-ben fekvő  $Q_1$  pontnak megfelelő

$Q_1''$  is a II-ben van, minden a III-ban fekvő  $Q_1$  pontnak megfelelő  $Q_1''$  IV-ben, és végre minden a IV-ben fekvő  $Q_1$  pontnak megfelelő  $Q_1''$  III-ban van.

Legyen először  $Q_1$  I-ben és határozzuk meg a  $|P_1Q_1| \equiv g$  egyenes második projekcióját,  $g''$ -t. A  $g''$  kúpszelet átmegy az  $x_{12}$  tengely ama két pontján, a melyben azt a  $g$  és a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesek metszik. A  $g''$  és  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  vonalak metszéspontjainak egyike az  $x_{12}$  tengelyben van, a másik metszéspont a  $g$  egyenes ama pontjának a második projekciója, melyben az az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$  egyenest metszi, a mi a 45. pontból következik. Végül  $g''$  az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$  egyenest valós pontokban nem metszi. Már most a  $P_1$  pontból átmehetünk a  $g$  egyenesen a  $Q_1$  pontba, a nélkül, hogy az I. háromszög kerületét átlépnők, és így az átmenet közben a mozgó pont második projekciója sem megy át, sem az  $x_{12}$  tengelyen, sem a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$ , sem az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$  egyenesen. Tehát  $Q_1''$  tényleg I-ben van.

Másodszor legyen  $Q_1$  a II. háromszögben. A  $P_1$  pontból a  $g$  egyenesen, esetleg a végtelenben fekvő egyenes átmetszésével, úgy juthatunk  $Q_1$ -be, hogy az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyen átmegyünk, a nélkül, hogy az  $|U_1\mathfrak{U}_1|$ , vagy a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenest átmetszenők. De akkor a mozgó pont második projekciója is átlép az  $x_{12}$  tengelyen és így a II. síkrészbe jut. Így tehát  $Q_1$  és  $Q_1''$  a II. síkrészben van.

Harmadszor legyen  $Q_1$  a III. háromszögben. Most a  $P_1$  pontból  $Q_1$ -be az I. háromszög  $|U_1\mathfrak{U}_1|$  oldalának átmetszésével megyünk a  $g$  egyenesen. De akkor a mozgó pont második projekciója átlép a  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesen, a nélkül, hogy az  $x_{12}$  tengelyen is átmenne; de akkor  $Q_1''$  a IV. háromszögbe jut. Ha tehát  $Q_1$  III-ban van, úgy  $Q_1''$  IV-ben van.

Végül negyedszer legyen  $Q_1$  a IV. háromszögben. Most a  $P_1$  pontból a  $g$  egyenesen az I. háromszög  $|V_1\mathfrak{B}_1|$  egyenesén át megyünk. De akkor a mozgó pont második projekciója átmegy a  $|\mathfrak{B}_1V_1|$  egyenes és az  $x_{12}$  metszéspontján és III-ba jut. Így tehát, ha  $Q_1$  IV-ben van,  $Q_1''$  III-ban van.

50. A 46. pont alapján már most a  $P_1''$ -ből könnyen meg-



szerkeszthetjük a  $P_2$  pontot. Továbbá nem okoz nehézséget az, hogy  $P_2$ -ből a  $P_1$  és  $P'_2$  pontokat megszerkeszszük.

A 42. pontig bemutatott szerkesztések, az által, hogy  $P_1$ -ből a  $P'_1$  és  $P_2$  pontokat, illetőleg  $P_2$ -ből a  $P_1$  és  $P'_2$  pontokat a kongruencia-tengelyek szerkesztő nyomai nélkül meg tudjuk határozni, keresztülvihetőkké válnak abban az esetben is, midőn az

$$U_1 \equiv V_2, \quad \mathfrak{U}_1 \equiv \mathfrak{B}_2, \quad V_1 \equiv U_2, \quad \mathfrak{B}_1 \equiv \mathfrak{U}_2$$

pontok képzetesek, tehát a kongruenciák elliptikusak.

51. A szerkesztést elliptikus kongruenciák felhasználása esetében rendkívül megkönnyítjük, ha az  $U_1 \equiv V_2$  és  $\mathfrak{U}_1 \equiv \mathfrak{B}_2$  pontoknak a szerkesztő sík végtelenben fekvő képzetes körpontjait vesszük. Ebben az esetben a szerkesztő sík egyes pontjainak megfelelő kúpszeletek, t. i. a vetítő sugarak projekciói egy körsort alkotnak. A körök középpontjai az  $x_{12}$  tengelyben vannak. Azonkívül valamely tetszőleges egyenes úgy első, mint második projekciója kör. A szerkesztéseket ebben az esetben épen azért végezhetjük el kényelmesen, mert az összes a szerkesztés szempontjából lényeges kúpszeletek körök.

Ebben az esetben az I, II, III, IV. síkrészek azok a derékszögek, melyekre az  $x_{12}$  tengely és a  $|V_1 \mathfrak{B}_1|$  egyenes a síkot felbontja.

52. Most még a rekonstrukciónak kell néhány szót elmondanom. A térbeli alakzatok rekonstrukciója általában hasonló módon történik, mint a dolgozatom első részében, a 9. pontban. Először felvesszük pl. az  $x_{12}$  képtengelyt, de úgy, hogy az az  $x_{12}$  szerkesztő tengelyt messe, vagy vele egybeessék. Azután a két tengelyen át teszünk egy síkot és abban valahol választjuk a  $T$  centrumot. Végre az  $x_{12}$  képtengelyen át teszünk két síkot, ezek a képsíkok. Ha most az  $U_1, \mathfrak{U}_1, V_1, \mathfrak{B}_1$  pontokat  $\pi_1$ -re, az  $U_2, \mathfrak{U}_2, V_2, \mathfrak{B}_2$  pontokat  $\pi_2$ -re vetítjük a  $T$  centrumból, a kongruenciák tengelyeinek képsík-nyomait nyerjük, a mivel a kongruenciák tengelyeit meghatároztuk.

A  $P$  pontot a két projekciójából úgy határozzuk meg, hogy

a  $P'$  szerkesztő projekceziót a  $T$  centrumból  $\pi_1$ -re, a  $P''$  szerkesztő projekceziót, szintén  $T$ -ből  $\pi_2$ -re vetítjük. Így kapjuk a  $P$  pont képsík-projekcezióit. Ha most a  $P'$  képsík-projekcezió át első, a  $P''$  képsík-projekcezió át második vetítő sugarat bocsátunk, ezeknek metszéspontja adja a  $P$  pontot.

Itt is a rekonstrukciónál bizonyos önkényesen felvett elemek szerepelnek, mint a 9. pontban. Így azután ugyanazon szerkesztő projekcezióknak általában különböző alakzatok felelnek meg, a mint az önkényes elemeket másképen és másképen választjuk. De az így nyert különböző alakzatok kollineárisak.

E vizsgálatoknak közvetlen gyakorlati jelentőséget nem tulajdonítok. Én csak a MONGE-féle módszernek általánosabb szempontból való megvilágítására törekedtem. A gyakorlati módszerek ilyen általánosabb szempontból való megvilágításának pedig, úgy a gyakorlat emberei, mint a tárgy tanításával foglalkozók is hasznát vehetik.

*Dr. Privorszky Alajos.*



## A DIRICHLET-FÉLE PROBLÉMA EGY ESETÉRŐL.

(Harmadik és befejező közlemény.)

### III. Alkalmazás.

18. Előre várhatjuk, hogy a kapott általános megoldásból le lehet vezetni azt az eredményt is, a melyhez FOURIER eljutott. E célból tegyük  $\varphi(y)$ -t és  $\psi(y)$ -t zérussal egyenlővé; ekkor

$$V(x_0, y_0) = \frac{1}{\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} f(x) \left( \frac{\partial G}{\partial y} \right)_{y=0} dx, \quad (44)$$

egyébként

$$\begin{aligned} \left( \frac{\partial G}{\partial y} \right)_{y=0} &= \frac{i}{2} \left[ \cot \frac{x - x_0 + y_0 i}{2} - \cot \frac{x - x_0 - y_0 i}{2} \right] - \\ &- \frac{i}{2} \left[ \cot \frac{x + x_0 + \pi + y_0 i}{2} - \cot \frac{x + x_0 + \pi - y_0 i}{2} \right]. \end{aligned} \quad (45)$$

E kifejezést sorba fejtjük a következő formulák alapján:

$$\frac{1+a}{1-a} = (1+a)(1+a+a^2+\dots) = 1 + 2(a+a^2+a^3+\dots) \quad (\text{ha } |a| < 1)$$

és

$$\begin{aligned} \frac{i}{2} \left[ \cot \frac{u+vi}{2} - \cot \frac{u-vi}{2} \right] &= \frac{1}{2} \left( \frac{1+e^{-v+ui}}{1-e^{-v+ui}} + \frac{1+e^{-v-ui}}{1-e^{-v-ui}} \right) \\ &= 1 + 2(e^{-v} \cos u + e^{-2v} \cos 2u + \dots) \quad (v > 0) \end{aligned}$$

Ennek következtében

$$\begin{aligned} \left(\frac{\partial G}{\partial y}\right)_{y=0} &= 2 \sum_1^{\infty} e^{-ny_0} [\cos n(x-x_0) - \cos n(x+x_0+\pi)] \\ &= 4 \sum_1^{\infty} e^{-ny_0} \sin n\left(x_0 + \frac{\pi}{2}\right) \sin n\left(x + \frac{\pi}{2}\right), \end{aligned}$$

és

$$V(x_0, y_0) = \sum_1^{\infty} e^{-ny_0} \sin n\left(x_0 + \frac{\pi}{2}\right) \cdot \frac{2}{\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} f(x) \sin n\left(x_0 + \frac{\pi}{2}\right) dx.$$

Emlékezzünk vissza arra, a mit  $f(x)$ -ről a 2. §-ban mondtunk. Ha  $n$  páratlan, akkor

$$\begin{aligned} &\frac{2}{\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} f(x) \sin n\left(x + \frac{\pi}{2}\right) dx = \\ &= \frac{(-1)^{\frac{n-1}{2}}}{\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} f(x) \cos nx dx = (-1)^{\frac{n-1}{2}} a_n, \\ &\sin n\left(x_0 + \frac{\pi}{2}\right) = (-1)^{\frac{n-1}{2}} \cos nx_0; \end{aligned}$$

ha pedig  $n$  páros, akkor

$$\begin{aligned} &\frac{2}{\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} f(x) \sin n\left(x + \frac{\pi}{2}\right) dx = \\ &= \frac{(-1)^{\frac{n}{2}}}{\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} f(x) \sin nx dx = (-1)^{\frac{n}{2}} b_n, \\ &\sin n\left(x_0 + \frac{\pi}{2}\right) = (-1)^{\frac{n}{2}} \sin nx_0 \end{aligned}$$



és így

$$V(x_0, y_0) = a_1 e^{-y_0} \cos x_0 + a_3 e^{-3y_0} \cos 3x_0 + a_5 e^{-5y_0} \cos 5x_0 + \dots \\ + b_2 e^{-2y_0} \sin 2x_0 + b_4 e^{-4y_0} \sin 4x_0 + b_6 e^{-6y_0} \sin 6x_0 + \dots \quad (46)$$

Ez nem más, mint a FOURIER-féle megoldás.

19. Vegyük azt a különös esetet, a mikor

$$f(x) = 1, \quad \varphi(y) = 0, \quad \psi(y) = 0.$$

Az integrálalakból kiindulva, lesz

$$V(x_0, y_0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \left( \frac{\partial G}{\partial y} \right)_{y=0} dx. \quad (47)$$

Idézzük emlékezetünkbe  $\left( \frac{\partial G}{\partial y} \right)_{y=0}$ -nak előbbi, cotangensekből összerakott (45) kifejezését. Az integráció nem jár semmi nehézséggel; például

$$\frac{1}{2\pi} \frac{i}{2} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \cot \frac{x-x_0+y_0 i}{2} dx = \\ = \frac{1}{2\pi} \left[ \frac{i}{2} 2 \log \sin \frac{x-x_0+y_0 i}{2} \right]_{x=-\frac{\pi}{2}}^{x=+\frac{\pi}{2}} \\ = \frac{i}{2\pi} \log \cot \left( -\frac{\pi}{4} - \frac{x_0+y_0 i}{2} \right)$$

és így tovább. Tehát

$$V(x_0, y_0) = \frac{i}{\pi} \left[ \log \cot \left( \frac{\pi}{4} - \frac{x_0+y_0 i}{2} \right) - \right. \\ \left. - \log \cot \left( \frac{\pi}{4} + \frac{x_0+y_0 i}{2} \right) \right] + n.$$

$n$  egy bizonyos, még meghatározandó egész szám, melyet a logaritmus függvény többértékű volta hoz be.

Legyen

$$\cot\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0 - y_0 i}{2}\right) = Re^{i\Phi};$$

ekkor

$$V(x_0, y_0) = \frac{i}{\pi} (\log R + i\Phi - \log R + i\Phi) + n = -\frac{2}{\pi} \Phi + n,$$

azaz

$$V(x_0, y_0) = -\frac{2}{\pi} \operatorname{arctg} \frac{1 - e^{-2y_0}}{2e^{-y_0} \cos x_0} + n.$$

Itt már csupa valós mennyiséggel van dolgunk; szabad tehát azt a megszorítást tennünk, hogy  $\operatorname{arctg}$  értéke mindig  $-\frac{\pi}{2}$  és  $+\frac{\pi}{2}$  közötti legyen. Ha  $y_0$ -t zérus felé közelítjük,  $V(x_0, y_0)$  határértéke 1, ennek következtében

$$n = 1;$$

minthogy pedig

$$\frac{\pi}{2} - \operatorname{arctg} a = \operatorname{arctg} \frac{1}{a},$$

végre

$$V(x_0, y_0) = \frac{2}{\pi} \operatorname{arctg} \frac{2e^{-y_0} \cos x_0}{1 - e^{-2y_0}}. \quad (48)$$

Ez a formula azonos azzal, a melyet POINCARÉ teljesen más úton nyer *Théorie analytique de la propagation de la Chaleur* című munkájában.

#### IV. A derékszögű négyszög GREEN-féle függvénye.

20. Az előbbieken megkaptuk egy oly tartomány GREEN-féle függvényét, a mely derékszögű négyszögnek tekinthető, ha annak egy oldalát a végtelenben képzeljük. Lássuk, hogy a használt módszer nem vezet-e célhoz, ha közösleges derékszögű négyszögről van szó.

Mindenekelőtt megszerkesztjük valamely belső  $A(x_0, y_0)$  pont képeit és a képek képeit a  $D$  derékszögű négyszög összes oldalaira vonatkozólag. Ekként a képek két dimenziós hálózata keletkezik:  $A_n^p$ , ( $n, p = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \dots$ ); a vízszintes sorok-

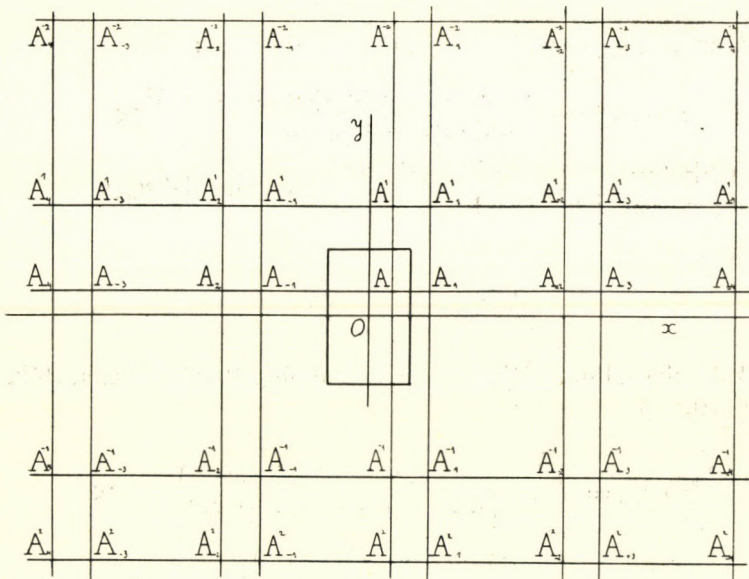


ban  $p$ , a függvényekben  $n$  index állandó. Az  $A_n^p$  kép összesen  $|n| + |p|$  számú vetítéssel keletkezett.

Először természetesen a

$$\sum_{-\infty}^{+\infty} \sum_{-\infty}^{+\infty} (-1)^{n+p} \log \frac{1}{r_n^p} \tag{49}$$

sorra gondolunk ( $r_n^p$  az  $M(x, y)$  pont távolságát jelenti az  $A_n^p$  képtől), a mely formálisan megfelel mindazon követeléseknek,



12. ábra.

melyeket a GREEN-féle függvényhez fűzünk. E sor azonban széttartó, mert

$$\lim \log r_n^p = \infty.$$

Próbáljuk összetartóvá tenni a sort azáltal, hogy bizonyos tagokat egy csoportba foglalunk. Egy-egy csoport tagjai vonatkoznak azon képekre, a melyek a háló egy négyszögének csúcsait alkotják. Ilyen négyszög négyféle van. Válaszszuk például azokat, a melyek az  $AA_1A_1^{-1}A^{-1}$  négyszöghöz hasonlóak. Egy ilyen  $R$  négyszög csúcsai:

$$A_{2n}^{2p}, A_{-2n+1}^{2p}, A_{-2n+1}^{-2p+1}, A_{2n}^{-2p+1}.$$

( $n, p=0, \pm 1, \pm 2, \dots$ )

Helyezzük koordináta-rendszerünk kezdőpontját az adott négyszög középpontjába. Legyenek  $a$  és  $b$  a négyszög oldalai úgy, hogy az első az  $Ox$ , a második  $Oy$  tengelylyel legyen párhuzamos. Ekkor  $A_n^p$  koordinátái:

$$\begin{aligned} x_n &= (-1)^n (x_0 - na) \\ y_n &= (-1)^n (y_0 - nb), \end{aligned} \quad (50)$$

tehát az  $R$  négyszöghöz tartozó tagok összege:

$$\begin{aligned} a_{np} &= \frac{1}{2} \log \frac{(x-x_0+2na)^2 + (y+y_0-b-2pb)^2}{(x-x_0+2na)^2 + (y-y_0+2pb)^2} \times \\ &\times \frac{(x+x_0-a-2na)^2 + (y-y_0+2pb)^2}{(x+x_0-a-2na)^2 + (y+y_0-b-2pb)^2} = \frac{1}{2} \log (1 + u_{np}). \end{aligned}$$

Ha a

$$\sum_{-\infty}^{+\infty} n a_{np} \quad \text{vagy} \quad \sum_{-\infty}^{+\infty} p a_{np}$$

sorokat vizsgáljuk, látjuk, hogy mind feltétlenül összetartók, mert például

$$\begin{aligned} \sum_{-\infty}^{+\infty} n u_{np} &= \sum_{-\infty}^{+\infty} n \frac{(-2x+a+4na)(2x-a)}{[(x-x_0+2na)^2 + (y-y_0+2pb)^2]} \times \\ &\times \frac{(2y_0-b-4pb)(2y-b)}{[(x+x_0-a-2na)^2 + (y+y_0-b-2pb)^2]}, \end{aligned}$$

ez a sor pedig úgy tart össze ( $p$  állandó lévén), mint

$$\sum_1^{\infty} \frac{1}{n^3}.$$

Ellenben a

$$\sum_{-\infty}^{+\infty} \sum_{-\infty}^{+\infty} a_{np}$$

sor nem feltétlenül összetartó, mert az

$$U = \sum_1^{\infty} \sum_1^{\infty} u_{np}$$



sor széttartó. Lehet ugyanis két véges számot,  $k$ -t és  $K$ -t, találni úgy, hogy  $n$  és  $p$  minden pozitív értékeire nézve

$$k \frac{np}{(n^2+p^2)^2} < u_{np} < K \frac{np}{(n^2+p^2)^2}.$$

Azonban CAUCHYNAK egy tétele értelmében,<sup>1</sup> az  $U$  sor egyidőben konvergens a

$$J = \int_0^\infty \int_0^\infty \frac{uvdudv}{(u^2+v^2)^2}$$

integrállal, melyet az

$$u = \rho \cos \omega$$

$$v = \rho \sin \omega$$

transzformációval ilyen alakban vizsgálhatunk:

$$J = \int_0^\infty \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{\rho} \sin \omega \cos \omega d\rho d\omega = \frac{1}{2} \int_0^\infty \frac{d\rho}{\rho};$$

tehát a  $J$  integrál végtelen nagy.

21. Mindamellett a

$$G = \sum_{-\infty}^{+\infty} p \left[ \sum_{-\infty}^{+\infty} n a_{np} \right] \quad (51)$$

sor összetartó és — mint megmutatjuk — elő is állítja a GREEN-féle függvényt.

Jegyezzük meg, hogy a

$$\sigma_0 = \sigma(x, y; x_0, y_0) = \sum_{-\infty}^{+\infty} a_{n_0}$$

sort már ismerjük, mert a 10. §-ban szereplő  $S$  sorból  $\sigma$ -t megkapjuk, ha

$$y_0 \text{ helyébe } \frac{b}{2} - y_0$$

$$y \text{ helyébe } y - \frac{b}{2}$$

$$x \text{ és } x_0 \text{ helyébe } \pi \frac{x}{a} \text{ és } \pi \frac{x_0}{a}$$

<sup>1</sup> L. pl. PICARD: *Traité d'Analyse*, II. kiadás, I. k. 289. 1.

menntiségeket írjuk.  $S$  értékét a (19) alatti képlet adja meg, tehát

$$\begin{aligned} \sigma(x, y; x_0, y_0) &= \frac{1}{2} \log \frac{1 - 2e^{-y+y_0} \cos \frac{\pi}{a}(x-x_0) + e^{-2y+2y_0}}{1 + 2e^{-y+y_0} \cos \frac{\pi}{a}(x+x_0) + e^{-2y+2y_0}} \\ &\quad - \frac{1}{2} \log \frac{1 - 2e^{b-(y+y_0)} \cos \frac{\pi}{a}(x-x_0) + e^{2b-2(y+y_0)}}{1 + 2e^{b-(y+y_0)} \cos \frac{\pi}{a}(x+x_0) + e^{2b-2(y+y_0)}}. \end{aligned} \quad (52)$$

Ha a  $\Sigma a_{n_0}$  sorról a  $\Sigma a_{n_1}$  sorra akarunk áttérni, az  $A_n^p$  képek hálózatának egyik vízszintes vonalát, a mely  $p=0$  értéknek felel meg,  $2b$ -vel kell súlyesztenünk, vagy — a mi egyre megy —  $y$ -t kell  $2b$ -vel növelnünk; és általában  $\sum_{-\infty}^{+\infty} a_{np}$  csak annyiban különbözik  $\sum_{-\infty}^{+\infty} a_{n_0}$ -tól, hogy  $y$  helyébe  $y+2pb$ -t kell tennünk; azaz

$$\sigma_p = \sum_{-\infty}^{+\infty} a_{np} = \sigma(x, y+2pb; x_0, y_0). \quad (53)$$

Vizsgáljuk már most a

$$\sum_{-\infty}^{+\infty} \sigma_p$$

sor. Legyen  $\Delta$  olyan, a végesben fekvő tartomány, a melynek pontjai  $A$ -tól és ennek valamennyi  $A_n^p$  képétől legalább  $\delta$  távolságban vannak. Úgy képzelhetjük, hogy az  $A$  és  $A_n^p$  pontokból, mint középpontokból, köröket írunk le  $\delta$  sugárral és  $\Delta$  mind e körökön kívül fekszik.  $\delta$  egyébként tetszés szerint kicsiny pozitív szám lehet.

Azt állítom, hogy a  $\Sigma \sigma_p$  sor feltétlenül és egyenletesen összeh tartó a  $\Delta$  tartományban.

Legyen ugyanis

$$e^b = B, \quad e^{y_0-y} = u, \quad e^{y_0+y} = v,$$

akkor



$$\sigma_p = \frac{1}{2} \log \frac{1 - 2u \cos \frac{\pi}{a} (x - x_0) B^{-2p} + u^2 B^{-4p}}{1 + 2u \cos \frac{\pi}{a} (x + x_0) B^{-2p} + u^2 B^{-4p}} - \\ - \frac{1}{2} \log \frac{1 - 2v \cos \frac{\pi}{a} (x - x_0) B^{2p-1} + v^2 B^{2(2p-1)}}{1 + 2v \cos \frac{\pi}{a} (x + x_0) B^{2p-1} + v^2 B^{2(2p-1)}} ;$$

a  $\sigma_p$  felírásában a következő kis átalakítással éltünk:

$$\frac{1 - 2\alpha B^{-m} + B^{-2m}}{1 + 2\beta B^{-m} + B^{-2m}} = \frac{1 - 2\alpha B^m + B^{2m}}{1 + 2\beta B^m + B^{2m}}.$$

Ennek alapján  $\sum_{-\infty}^{+\infty} \sigma_p = \frac{1}{2} \log \frac{P_1}{P_2}$ ,

a hol

$$P_1 = \prod_{-\infty}^{+\infty} \frac{1 - 2u \cos \frac{\pi}{a} (x - x_0) B^{-2p} + u^2 B^{-4p}}{1 + 2u \cos \frac{\pi}{a} (x + x_0) B^{-2p} + u^2 B^{-4p}} = \prod_{-\infty}^{+\infty} (1 - w_p)$$

és  $P_2$  csak abban tér el  $P_1$ -től, hogy  $u$  helyén  $v$  és  $2p$  helyén  $-(2p-1)$  van.

A  $\Delta$  tartományban a  $P_1$  szorzat feltétlenül és egyenletesen konvergens, mert ugyanez állítható a

$$\sum_{-\infty}^{+\infty} |w_p|$$

sorról. Ugyanis

$$w_p = \frac{8u \cos \frac{\pi}{a} x \cos \frac{\pi}{a} x_0}{1 + 2u \cos \frac{\pi}{a} (x + x_0) B^{-2p} + u^2 B^{-4p}} B^{-2p}$$

és így, ha  $|p|$  meghalad egy bizonyos  $N$  számot,

$$|w_p| < \frac{\mu}{B^{2|p|}}, \quad (B > 1)$$

a hol  $\mu$  állandó, pozitív szám, bárhol van is  $M(x, y)$  pont a  $\Delta$  tartományban.

Hasonló okból a  $P_2$  szorzat is feltétlenül és egyenletesen összetartó; továbbá  $\mathcal{A}$ -ban  $|P_1|$  és  $|P_2|$  két véges, pozitív határ között maradnak; ennél fogva a  $\sum_{-\infty}^{+\infty} \sigma_p$  sor szintén egyenletesen összetartó. Sőt feltétlenül is, mert a  $\prod_{-\infty}^{+\infty} (1-w_p)$  szorzat feltétlenül összetartó lévén, az 1-nél nagyobb és 1-nél kisebb tényezők külön-külön konvergens szorzatokat alkotnak és így a  $\sum_{-\infty}^{+\infty} |\log(1-w_p)|$  sor összetartó.

22. Igazoljuk most, hogy a

$$G = \sum_{-\infty}^{+\infty} \sigma_p$$

függvényt szabad úgy differenciálni, hogy a sort tagonként differenciáljuk. E célból mutassuk meg, hogy a

$$\sum_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial \sigma_p}{\partial x}$$

sor egyenletesen összetartó  $\mathcal{A}$ -ban. Részletesen kiírva,

$$\sum \frac{\partial \sigma_p}{\partial x} = \sum \left[ \frac{\pi}{a} \frac{u \sin \frac{\pi}{a} (x-x_0) B^{-2p}}{1 - 2u \cos \frac{\pi}{a} (x-x_0) B^{-2p} + u^2 B^{-4p}} + \dots \right]$$

(a szögletes zárjelen belül négy tag van). Ha  $|p|$  elég nagy, e sor általános tagja abszolút értékre nézve kisebb, mint

$$\frac{\mu}{B^{2|p|}},$$

a hol  $\mu$  állandó (azaz  $x$  és  $y$ -től független) szám. Ugyanez áll a

$$\sum \frac{\partial \sigma_p}{\partial y}, \quad \sum \frac{\partial^2 \sigma_p}{\partial x^2}, \quad \sum \frac{\partial^2 \sigma_p}{\partial y^2}$$

sorokra is. Azt tudjuk egyébként, hogy

$$\frac{\partial^2 \sigma_0}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \sigma_0}{\partial y^2} = 0$$



és így

$$\frac{\partial^2 \sigma_p}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \sigma_p}{\partial y^2},$$

az előbbiek alapján tehát

$$G(x, y; x_0, y_0) = \sum_{-\infty}^{+\infty} \sigma_p \quad (54)$$

függvény is eleget tesz a LAPLACE-féle egyenletnek.

Hátra van annak az igazolása, hogy a  $\sum_{-\infty}^{+\infty} \sigma_p$  sor értéke zérus az adott négyszög oldalain és hogy az  $(x_0, y_0)$  pontban éppen úgy válik végtelenné, mint  $\log \frac{1}{r}$ .

Az

$$x = +\frac{a}{2}, \quad x = -\frac{a}{2}$$

egyeneseken minden  $p$ -re nézve

$$\sigma_p = 0.$$

Ha továbbá  $y = \frac{b}{2}$ , akkor

$$\sigma_0 = 0, \quad \sigma_1 + \sigma_{-1} = 0, \dots, \sigma_p + \sigma_{-p} = 0, \dots$$

és végre, ha  $y = -\frac{b}{2}$

$$\sigma_0 + \sigma_1 = 0, \quad \sigma_{-1} + \sigma_2 = 0, \dots, \sigma_{-p} + \sigma_{p+1} = 0, \dots$$

Tehát az adott  $D$  négyszög oldalain  $\Sigma \sigma_p$  csakugyan zérus.

Az egész  $D$  négyszögben a

$$H(x, y) = \sum_1^{\infty} \sigma_p + \sum_{-\infty}^{-1} \sigma_p$$

függvény harmonikus,  $\sigma_0$  pedig ilyen alakú

$$\sigma_0 = \log \frac{1}{r} + H_1,$$

(a  $H_1$  szintén harmonikus); ennél fogva

$$\sum_{-\infty}^{+\infty} \sigma_p = \log \frac{1}{r} + (H + H_1) \quad (55)$$

és így be van bizonyítva, hogy a derékszögű négyszög GREEN-féle függvényét a következő kifejezés állítja elő:

$$\begin{aligned}
 G(x, y; x_0, y_0) &= \\
 &= \frac{1}{2} \sum_{-\infty}^{+\infty} p \log \frac{1 - 2e^{y_0 - y - 2pb} \cos \frac{\pi}{a} (x - x_0) + e^{2(y_0 - y - 2pb)}}{1 + 2e^{y_0 - y - 2pb} \cos \frac{\pi}{a} (x + x_0) + e^{2(y_0 - y - 2pb)}} \\
 &- \frac{1}{2} \sum_{-\infty}^{+\infty} p \log \frac{1 - 2e^{b - y_0 - y - 2pb} \cos \frac{\pi}{a} (x - x_0) + e^{2(b - y_0 - y - 2pb)}}{1 + 2e^{b - y_0 - y - 2pb} \cos \frac{\pi}{a} (x + x_0) + e^{2(b - y_0 - y - 2pb)}}. \quad (56)
 \end{aligned}$$

23. Ennek a formulának tökéletlensége, hogy  $a$  és  $b$ -re vonatkozólag nem szimmetrikus. De mivel tudjuk, hogy csak egy GREEN-féle függvény van és hogy a négyszög oldalainak szerepe felcserélhető, felírhatjuk  $G$ -t úgy is, hogy az előbbi formulában  $x, y; x_0, y_0; a, b$  helyett rendre  $y, x; y_0, x_0; b, a$ -t írunk. A két kifejezést egyenlővé téve, mellékeredményül egy, közvetlenül talán bajosan igazolható, egyenlőséget nyerünk.

Megjegyzem még, hogy a leírt fejtegetések és számítások lényeges módosítás nélkül a térre is átvihetők, csak  $\log \frac{1}{r}$  függvény szerepét kell az  $\frac{1}{r}$  függvényre ruháznunk.

*Szücs Adolf.*



## AZ ELEKTRODINAMIKA ALAPEGYENLETEINEK MEGOLDÁSI MÓDSZEREIRŐL.

(Második közlemény.)

### III. Független áramkörrendszerek.

Független áramkörrendszernek nevezzük az áramköröknek azt a rendszerét, melyben egyik áramkör sincs a másikkal vezetői összeköttetésben.

a) *Áramkörök kondenzátor nélkül.* Ha rendszerünk  $n$  áramkörből áll és ezek  $r$ -ikében az ellenállás  $W_r$ , az elektromotoros erő  $E_r$ , az áramintenzitás  $J_r$ , az autoindukciós együttható  $L_{rr}$ , az  $s$ -edik áramkörre vonatkozó indukciós együtthatója  $L_{rs}$ , akkor a

$$\frac{d}{dt} = D, \quad W_r + L_{rr}D = M_{rr}(D), \quad L_{rs}D = M_{rs}(D)$$

jelölések alkalmazásával a rendszerünkben fellépő jelenséget a következő egyenletrendszer jellemzi:

$$M_{r1}(D)J_1 + \dots + M_{rn}(D)J_n = E_r. \quad (I)$$

( $r=1, \dots, n$ )

Mivel a rendszer elektrokinetikai energiája

$$T = \frac{1}{2} \sum_{r, k=1}^n L_{rk} J_r J_k, \quad L_{rk} = L_{kr}$$

pozitív, azért az

$$L_i = \begin{vmatrix} L_{11} & \dots & L_{1i} \\ \cdot & \dots & \cdot \\ \cdot & \dots & \cdot \\ \cdot & \dots & \cdot \\ L_{i1} & \dots & L_{ii} \end{vmatrix} \quad (i=1, \dots, n)$$

determinánsok mindegyike pozitív és az

$$L(\nu) = \begin{vmatrix} L_{11} + \nu & L_{12} & \dots & L_{1n} \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ L_{n1} & L_{n2} & \dots & L_{nn} + \nu \end{vmatrix} = 0$$

egyenlet minden gyöke negatív valós szám. Ha a rövidség kedvéért

$$\frac{L_{rk}}{\sqrt{W_r W_k}} = L'_{rk},$$

akkor, mivel az  $L'_{rk}$  együtthatókkal bíró  $\sum L'_{rk} x_r x_k$  quadratikus alak szintén pozitív definit, azért az

$$L'(\nu') = \begin{vmatrix} L'_{11} + \nu' & \dots & L'_{1n} \\ \cdot & \dots & \cdot \\ \cdot & \dots & \cdot \\ \cdot & \dots & \cdot \\ L'_{n1} & \dots & L'_{nn} + \nu' \end{vmatrix} = 0 \quad (1)$$

egyenlet összes gyökei szintén negatívek.

Ha az (I) alatt levő egyenletrendszer determinánsát  $\Delta(D)$ -nek, ennek a  $M_{rs}$  eleméhez tartozó aldeterminánsát  $\Delta_{rs}(D)$ -nek nevezzük, akkor a lineáris egyenletek megoldási módszerével az (I) alatt levő rendszerből a következőt származtathatjuk le:

$$\Delta(D) J_r = \Delta_{1r}(D) E_1 + \dots + \Delta_{nr}(D) E_n. \quad (II)$$

( $r=1, \dots, n$ )

Ha a

$$\Delta(\nu) = 0 \quad (2)$$

egyenletet elosztjuk  $\nu^n$ -nel, azaz a determináns minden sorát  $\nu$ -vel, azután pedig az  $s$ -edik oszlopot és sort  $\sqrt{W_s}$ -sel és ezt



a műveletet minden sor és oszlopra nézve elvégezzük, akkor  $\frac{1}{\nu}$  helyett  $\nu'$ -t írván, eljutunk az (1) alatt levő egyenlethez; következőleg a

$$\Delta(\nu) = 0 \tag{2}$$

egyenlet összes gyökei negatívek. Ha ezek a gyökök rendre  $\nu_1, \dots, \nu_n$ , akkor a

$$\Delta(D) J_r = 0 \quad (r=1, \dots, n)$$

egyenletrendszer általános megoldása

$$J_r = A_{r1} e^{\nu_1 t} + \dots + A_{rn} e^{\nu_n t}, \quad (r=1, \dots, n)$$

mely a

$$M_{r1}(D) J_1 + \dots + M_{rn}(D) J_n = 0 \quad (r=1, \dots, n) \tag{3}$$

egyenletrendszernek is megoldása, ha

$$A_{1s} M_{r1}(\nu_s) + \dots + A_{ns} M_{rn}(\nu_s) = 0, \quad (r=1, \dots, n; s=1, \dots, n)$$

honnan

$$A_{rs} = A_s \Delta_{1r}(\nu_s), \quad (r, s=1, \dots, n) \tag{4}$$

hol az  $A_s$ -ek tetszőleges konstansok. Ennélfogva a (3) alatt levő egyenletrendszer általános megoldása

$$J_r = A_1 \Delta_{1r}(\nu_1) e^{\nu_1 t} + \dots + A_n \Delta_{1r}(\nu_n) e^{\nu_n t}. \tag{5}$$

Ha a (II) alatt levő rendszer egyik partikuláris megoldása  $(J_1), \dots, (J_n)$ , akkor ugyancsak ennek a rendszernek a segítségével győződhetünk meg arról, hogy

$$\Delta(D) \sum_{r=1}^n M_{sr}(D) (J_r) \equiv \Delta(D) E_s,$$

a mi azt mondja ki, hogy

$$\sum_{r=1}^n M_{sr}(D) (J_r) - E_s = \Phi_s(t)$$

eleget tesz a

$$\Delta(D)\Phi = 0$$

egyenletnek, tehát  $\Phi_s(t)$  ilyen alakú:

$$\Phi_s(t) = B_{s1} e^{\nu_1 t} + \dots + B_{sn} e^{\nu_n t}.$$

De ha az  $(J_1), \dots, (J_n)$  alakjaiból előre látható, hogy  $\Phi_s(t)$  konstans vagy valós periodussal bíró függvény, akkor, ha  $t$ -t a periodus pozitív egész számú végtelenszeresével növeljük, egyenletünk bal oldala nem változik, jobb oldala meg zérus lesz, tehát

$$\Phi_s(t) \equiv 0,$$

azaz ebben az esetben  $(J_1), \dots, (J_n)$  az (I) egyenletrendszernek is partikuláris megoldása, következésképp az (I) alatt levő egyenletrendszer általános megoldása:

$$J_r = (J_r) + A_1 \Delta_{1r}(\nu_1) e^{\nu_1 t} + \dots + A_n \Delta_{1r}(\nu_n) e^{\nu_n t}. \quad (\text{III})$$

( $r=1, \dots, n$ )

Az  $A_1, \dots, A_n$  konstansokat a  $t=0$  időhöz tartozó kezdőértékek  $J_{10}, \dots, J_{n0}$  tökéletesen meghatározzák. Ezzel tehát az (I) rendszer fizikai tartalmát kimerítettük.

$\nu_1, \dots, \nu_n$  negatív volta következtében a rendszerben a stacionér állapotot az

$$J_r = (J_r) \quad (\text{IV})$$

( $r=1, \dots, n$ )

rendszer jellemzi.

1. Pl. Ha  $E_1, \dots, E_r$  konstansok, akkor a (II) alatt levő egyenletrendszer ily alakúvá lesz:

$$\Delta(D)J_r = \frac{W_1 \dots W_n}{W_r} E_r.$$

( $r=1, \dots, n$ )

Ennek partikuláris megoldása

$$(J_r) = \frac{E_r}{W_r} \quad (6)$$

( $r=1, \dots, n$ )

konstans lévén, ez tehát partikuláris megoldása az (I) egyenletrendszernek is.



2. Pl. Ha pedig

$$E_r = E_r \sin(\omega_r t + \varepsilon_r),$$

( $r=1, \dots, n$ )

akkor a (II) rendszernek van ilyen alakú partikuláris megoldása

$$(J_r) = J_{r1} \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1 + \delta_{r1}) + \dots + J_{rn} \sin(\omega_n t + \varepsilon_n + \delta_{rn}). \quad (7)$$

Ugyanis, ha ezt a föltételes megoldást behelyettesítjük a (II) egyenletrendszerbe s azután a  $\sin(\omega_s t + \varepsilon_s)$  és  $\cos(\omega_s t + \varepsilon_s)$ -ek szerint rendezett egyenletben az együtthatókat rendre zérussá teszszük, akkor az  $J_{rs}$ -k és  $\delta_{rs}$ -ek meghatározására a következő egyenleteket nyerjük:

$$\begin{aligned} B_{rs} \cos \delta_{rs} - C_{rs} \sin \delta_{rs} &= G_{rs} : J_{rs} \\ B_{rs} \sin \delta_{rs} + C_{rs} \cos \delta_{rs} &= H_{rs} : J_{rs}. \end{aligned} \quad (8)$$

Hol a  $B, C, G, H$  mennyiségek ismeretes konstansok. Ebből a rendszerből aztán nyerjük, hogy

$$\begin{aligned} J_{rs}^2 &= \frac{G_{rs}^2 + H_{rs}^2}{B_{rs}^2 + C_{rs}^2}, \\ \operatorname{tg} \delta_{rs} &= - \frac{G_{rs} C_{rs} - H_{rs} B_{rs}}{H_{rs} C_{rs} + G_{rs} B_{rs}}. \end{aligned} \quad (9)$$

Ha  $\omega_1, \dots, \omega_n$  racionális számok s számlálójának legnagyobb közös osztója  $k$ , nevezőinek legkisebb közös többszöröse pedig  $\tau$ , akkor  $(J_r)$ -nek, valamint a fentebb bevezetett  $\Phi_s(t)$ -nek is periodusa  $\frac{\tau}{k} 2\pi$ , következésképpen a (7) alatt levő rendszer az (I) egyenletrendszernek is partikuláris megoldása.

Mivel a (7) rendszer  $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n$ -től függetlenül megoldás vagy nem megoldás, azért ha a (7) az  $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n$  valamely értékrendszerére nézve megoldás, akkor minden más értékrendszerére nézve az.

Legyenek már most  $\omega_1, \dots, \omega_n$  irracionális számok, akkor, ha egyenletrendszerünkben  $t$  helyett mindenütt  $t+T$ -t írunk, hol  $T$  végtelen nagy, és

$$\omega_r(t+T) = \omega_r t + m_r 2\pi + \varepsilon'_r,$$

hol  $m_r$  egész szám és  $\varepsilon'_r < 2\pi$ : ( $J_r$ ) (7) alatti alakjában, valamint  $\Phi_s(t)$ -ben is  $\varepsilon_r$  helyett mindenütt  $\varepsilon_r + \varepsilon'_r$  lép, de  $\Phi_s(t)$  ebben az alakban  $T = \infty$  miatt zérus, következésképpen

$$(J_r) = J_{r1} \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1 + \varepsilon'_1 + \delta_{r1}) + \dots + J_{rn} \sin(\omega_n t + \varepsilon_n + \varepsilon'_n + \delta_{rn})$$

s vele együtt a (7) alatti rendszer is az (I) alatt levő rendszernek partikuláris megoldása.

Ezek a fejtegetések azért fontosak, mert mint könnyen belátható — legalább elméletileg — a (II) alatt levő egyenletrendszer sokkal alkalmasabb az  $E_{rs}$ -ek és  $\delta_{rs}$ -ek meghatározására, mint az (I) alatt levő.

$\beta$ ) *Áramkörök kondenzátorral.* Ha az  $r$ -edik áramkörben levő  $C_r$  kapacitású kondenzátor potenciálisa  $V_r$ , akkor a rendszerünkben fellépő jelenség tanulmányozására szolgáló egyenletrendszer a következő:

$$\begin{aligned} M_{r1}(D)J_1 + \dots + M_{rn}(D)J_n &= E_r + V_r, \\ J_r &= -C_r \frac{dV_r}{dt} = -C_r D V_r. \end{aligned} \quad (\text{III})$$

$(r=1, \dots, n)$

Ebből a rendszerből a

$$DM_{rs}(D) = N_{rs}(D), \quad DM_{rr}(D) + \frac{1}{C_r} = N_{rr}(D), \quad DE_r = E'_r$$

$r \neq s$

jelölések alkalmazásával könnyű szerrel leszarmaztatható a következő:

$$N_{r1}(D)J_1 + \dots + N_{rn}(D)J_n = E'_r. \quad (\text{IV})$$

$(r=1, \dots, n)$

Ha ennek a rendszernek a determinánsát megint  $\Delta(D)$ -vel, aldeterminánsait meg  $\Delta_{rs}(D)$ -vel jelöljük, akkor

$$\Delta(D)J_r = \Delta_{1r}(D)E'_1 + \dots + \Delta_{nr}(D)E'_n, \quad (\text{V})$$

$(r=1, \dots, n)$

melynek általános megoldása az előbbi jelölések megtartásával

$$J_r = (J_r) + A_1 \Delta_{1r}(\nu_1) e^{\nu_1 t} + \dots + A_{2n} \Delta_{1r}(\nu_{2n}) e^{\nu_{2n} t}, \quad (\text{VI})$$

$(r=1, \dots, n)$



hol  $\nu_1, \dots, \nu_{2n}$  a

$$\Delta(\nu) = 0 \tag{VII}$$

egyenlet gyökei. Kimutatjuk, hogy ezen egyenlet gyökeinek valós részei negativek. Legyen ugyanis egyenletünknek egyik gyöke  $\nu = \alpha + \beta i$ , akkor a  $\Delta(\nu) = 0$  föltétel következtében a

$$\left[ \frac{1}{C_r} + (\alpha + \beta i) W_r \right] x_r + (\alpha + \beta i)^2 \sum_{s=1}^n L_{rs} x_s \tag{10}$$

$(r=1, 2, \dots, n)$

egyenletrendszernek van megoldása; legyen egy ilyen megoldás:

$$x_s = \xi_s + i\eta_s.$$

$(s=1, \dots, n)$

Ha ezt az értékrendszert behelyettesítjük a (10) alatt felirt egyenletbe s aztán a valós és képzetes részeket szétválasztjuk, akkor a következő egyenletekhez jutunk:

$$\begin{aligned} \frac{\xi_r}{C_r} + \alpha W_r \xi_r - \beta W_r \eta_r + (\alpha^2 - \beta^2) \sum_{s=1}^n L_{rs} \xi_s - 2\alpha\beta \sum_{s=1}^n L_{rs} \eta_s &= 0, \\ \frac{\eta_r}{C_r} + \alpha W_r \eta_r + \beta W_r \xi_r + (\alpha^2 - \beta^2) \sum_{s=1}^n L_{rs} \eta_s + 2\alpha\beta \sum_{s=1}^n L_{rs} \xi_s &= 0. \end{aligned} \tag{11}$$

Ha ezen egyenletek elsejének  $\eta_r$ -szeresét kivonjuk a második  $\xi_r$ -szereséből s aztán szummázunk  $r$ -re nézve 1-től  $n$ -ig, akkor a következő egyenlethez jutunk:

$$\beta \sum_{r=1}^n W_r (\xi_r^2 + \eta_r^2) + 2\alpha\beta \left[ \sum_{r,s=1}^n L_{rs} \xi_r \xi_s + \sum_{r=1}^n L_{rs} \eta_r \eta_s \right] = 0.$$

Mivel ebben az egyenletben előforduló quadratikus alakok mindegyike pozitív definit alak, azért  $\beta \neq 0$  föltétel mellett egyenletünk csak úgy állhat meg, ha  $\alpha$  negatív.

Ha pedig  $\beta = 0$ , akkor a (11) alatt levő egyenleteink a következőre redukálódnak:

$$\frac{\xi_r}{C_r} + \alpha W_r \xi_r + \alpha^2 \sum_{s=1}^n L_{rs} \xi_s = 0, \tag{12}$$

honnan

$$\sum \frac{\xi_r^2}{C_r} + a \sum W_r \xi_r^2 + a^2 \sum_{r,s=1}^n L_{rs} \xi_r \xi_s = 0, \quad (13)$$

a mi megint csak akkor lehetséges, ha  $a$  negatív.

Ennélfogva a (VI) egyenletrendszerrel jellemzett jelenségben *nem* stacionér állapotban minden áramkörben csillapodó áramok is lépnek fel, melyek közül némelyek lehetnek oszcilláló hullámok; az oszcilláló hullámok maximális száma  $n$ . Ez a maximális szám fel is lép, ha  $W$ -ék igen kicsinyek. Ugyanis  $W_r=0$  esetben a (13) egyenlet szerint a (VII) egyenletnek valós gyökei nem lehetnek.

A stacionér állapotot jellemző egyenletrendszer megint

$$J_r = (J_r). \quad (r=1, \dots, n)$$

1. Pl. Ha  $E_1, \dots, E_n$  konstansok, akkor

$$(J_r) = 0 \quad (r=1, \dots, n)$$

és a (III) alapján

$$(V_r) = -E_r. \quad (r=1, \dots, n)$$

2. Pl. Ha

$$E_r = E_r \sin(\omega_r t + \varepsilon_r), \quad (r=1, \dots, n)$$

akkor annak megfontolásával, hogy

$$\begin{aligned} & \left( \frac{1}{C_r} + W_r D + L_{rr} D^2 \right) \sin(\omega_s t + \varepsilon_s) = \\ & = D \left[ W_r + \left( L_{rr} - \frac{1}{\omega_s^2 C_r} \right) D \right] \sin(\omega_s t + \varepsilon_s) = \\ & = D (W_r + L_{rr}^{(s)} D) \sin(\omega_s t + \varepsilon_s); \\ & \Delta(D) \sin(\omega_s t + \varepsilon_s) = D^n \Delta^{(s)}(D) \sin(\omega_s t + \varepsilon_s), \\ & \Delta_{sr}(D) E_s' = D^n \Delta_{sr}^{(s)}(D) E_s, \end{aligned}$$

hol  $\Delta^{(s)}(D)$ -t az  $a$  fejezet  $\Delta(D)$ -jéből úgy nyerjük, ha abban  $L_{rr}$  helyett  $L_{rr}^{(s)}$ -t írunk. Könnyű belátni, hogy

$$(J_r) = J_{r1}^{(1)} \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1 + \delta_{r1}^{(1)}) + \dots + J_{rn}^{(n)} \sin(\omega_n t + \varepsilon_n + \delta_{rn}^{(n)}),$$

hol  $J_{rs}^{(s)}$ -t és  $\delta_{rs}^{(s)}$ -t az  $a$  fejezet (9) alatt levő képleteivel meghatározott  $J_{rs}$  és  $\delta_{rs}$ -ből úgy nyerjük, ha  $L_{kk}$  helyett  $L_{kk}^{(s)}$ -t írunk ( $k=1, \dots, n$ ).



3. Pl. Ha

$$E_r = E_r e^{\alpha_r t} \sin(\omega_r t + \varepsilon_r),$$

akkor részint az  $a$ ) fejezetben, részint az imént tárgyalt 2. példában leírt módszerrel találjuk, hogy az (V) egyik partikuláris integrálja

$$(J_r) = J_{r1}^{(1)} e^{\alpha_r t} \sin(\omega_r t + \varepsilon_r + \delta_{r1}^{(1)}) + \dots + J_{rn}^{(n)} e^{\alpha_r t} \sin(\omega_n t + \varepsilon_n + \delta_{rn}^{(n)}),$$

hol  $J_{rs}^{(s)}$  és  $\delta_{rs}^{(s)}$  az  $a_s$ ,  $\omega_s$  és  $L_{kk}^{(s)}$  ( $k=1, \dots, n$ ) függvényei.

Könnyű meggyőződni, hogy  $(J_r)$  a (IV) alatt levő egyenletnek is partikuláris megoldása. Ugyanis az  $a$ ) fejezetben leírt módszerrel találjuk, hogy

$$\sum_{r=1}^n N_{sr}(D) J_r - E'_s = \Phi_s(t)$$

eleget tesz a

$$\Delta(D)\Phi = 0$$

egyenletnek. De  $(J_r)$  részletes alakjából következik, hogy

$$\Phi_s(t) = \sum_{r=1}^n [\Phi_{sr}^{(1)} e^{(\alpha_r + i\omega_r)t} + \Phi_{sr}^{(2)} e^{(\alpha_r - i\omega_r)t}],$$

következőleg

$$\sum_{r=1}^n [\Phi_{rs}^{(1)} \Delta(\alpha_r + i\omega_r) e^{(\alpha_r + i\omega_r)t} + \Phi_{rs}^{(2)} \Delta(\alpha_r - i\omega_r) e^{(\alpha_r - i\omega_r)t}] \equiv 0,$$

a mi tetszőleges  $\alpha$ -k és  $\omega$ -k mellett csak úgy lehetséges, ha

$$\Phi_{rs}^{(1)} = \Phi_{rs}^{(2)} = 0,$$

tehát

$$\Phi_s(t) \equiv 0,$$

a mi bebizonyítandó volt.

A (VI) képletben a nem stacionér jelenséget jellemző részben előforduló  $2n$  konstans  $J_1, \dots, J_n$ ;  $V_1, \dots, V_n$  kezdő értékei egyértelműleg meghatározzák.

Mivel  $n=1$ ,  $E_1=0$  esetben problémánk megegyezik a THOMSON által már megoldott problémával, azért a  $\beta$ ) fejezetben megoldott problémát általánosított THOMSON-féle *problémának* is nevezhetjük. Ennek a problémának ily teljes megoldása az irodalomban eddig — úgy hiszem — nem fordult elő.

Az  $n=2$ ;  $E_1=E_2=0$  esetre vonatkozólag ismert kutatások nem terjeszkednek ki a gyököknek imént vázolt diskusziójára.<sup>1</sup>

### Alkalmazások.

I. Pl. A *transzformátorok elmélete*. Az

$$n=2, \quad E_1=E_1 \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1), \quad E_2=0$$

egyenletekkel jellemzett rendszert transzformátornak nevezzük. A kondenzátor nélküli transzformátorra vonatkozó alapegyenletek tehát:

$$\begin{aligned} M_{11}(D)J_1 + M_{12}J_2 &= E_1, \\ M_{21}(D)J_1 + M_{22}J_2 &= 0. \end{aligned} \quad (I')$$

$$\begin{aligned} \Delta(D)J_1 &= \Delta_{11}(D)E_1, \\ \Delta(D)J_2 &= \Delta_{12}(D)E_1. \end{aligned} \quad (II')$$

$$\Delta(\nu) = \begin{vmatrix} W_1 + L_{11}\nu & L_{12}\nu \\ L_{21}\nu & W_2 + L_{22}\nu \end{vmatrix} = 0.$$

Ha a (II') rendszer partikuláris megoldása

$$\begin{aligned} (J_1) &= A_1 \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1 + \delta_1), \\ (J_2) &= A_2 \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1 + \delta_2), \end{aligned} \quad (14)$$

akkor az *a*) fejezetben leírt módszerrel az *A*-k és *δ*-k meghatározására a következő egyenleteket találjuk:

$$\begin{aligned} [W_1 W_2 - \omega_1^2 (L_{11} L_{22} - L_{12}^2)] \cos \delta_1 - (L_{11} W_2 + L_{22} W_1) \omega_1 \sin \delta_1 &= \frac{W_2 E_1}{A_1}, \\ [W_1 W_2 - \omega_1^2 (L_{11} L_{22} - L_{12}^2)] \sin \delta_1 + (L_{11} W_2 + L_{22} W_1) \omega_1 \cos \delta_1 &= \frac{\omega_1 L_{22} E_1}{A_1}; \\ [W_1 W_2 - \omega_1^2 (L_{11} L_{22} - L_{12}^2)] \cos \delta_2 - (L_{11} W_2 + L_{22} W_1) \omega_1 \sin \delta_2 &= 0, \\ [W_1 W_2 - \omega_1^2 (L_{11} L_{22} - L_{12}^2)] \sin \delta_2 + (L_{11} W_2 + L_{22} W_1) \omega_1 \cos \delta_2 &= \frac{\omega_1 L_{12} E_1}{A_2}. \end{aligned}$$

<sup>1</sup> OBERBECK: Wied. Ann. 55. Bd. 623. p. 1895. — DOMALIP u. KOLÁCEK: Wied. Ann. Bd. 57. p. 731. 1896. — WIEN: Wied. Ann. Bd. 61. p. 151. 1897. Bd. 8. IV. Folge. p. 686. 1902. — DRUDE: Ann. d. Phys. Bd. 13. p. 512. 1904. Bd. 16. p. 116. 1905.



Mely egyenletekből a

$$\lambda^2 = \frac{\omega_1^2 L_{12}^2}{W_2^2 + \omega_1^2 L_{22}^2}$$

jelölés alkalmazásával egész könnyűséggel találjuk, hogy

$$A_1^2 = \frac{E_1^2}{(W_1 + \lambda^2 W_2)^2 + \omega_1^2 (L_{11} - \lambda^2 L_{22})^2}, \quad (16)$$

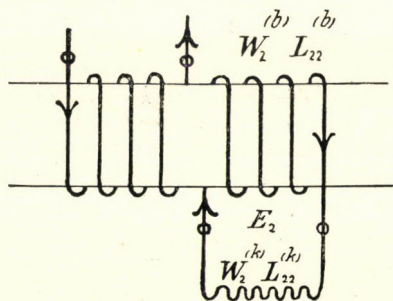
$$A_2 = \lambda A_1;$$

$$\operatorname{tg} \delta_1 = - \frac{\omega_1 (L_{11} - \lambda^2 L_{22})}{W_1 + \lambda^2 W_2}, \quad (17)$$

$$\operatorname{tg} \delta_2 = \frac{(W_1 + \lambda^2 W_2) W_2 - \omega_1^2 (L_{11} - \lambda^2 L_{22}) L_{22}}{\omega_1 [(W_1 + \lambda^2 W_2) L_{22} + (L_{11} - \lambda^2 L_{22}) W_2]},$$

$$\operatorname{tg} (\delta_1 - \delta_2) = - \frac{W_2}{\omega_1 L_{22}}.$$

Mivel a (14) egyenletek jellemzik a transzformátorban a stacionér állapotot, azért ezekkel az egyenletekkel kifejezett törvényt a *transzformátorok OHM-féle törvényének* nevezük.



5. ábra.

Ha a szekundér tekercs kapcsolási feszültsége  $E_2$  s a szekundér vezető belső ellenállása és autoindukziós együtthatója  $W_2^{(b)}$ , illetőleg  $L_{22}^{(b)}$ , akkor érvényesek a következő egyenletek

$$W_1 J_1 + L_{11} \frac{dJ_1}{dt} + L_{12} \frac{dJ_2}{dt} = E_1,$$

$$L_{21} \frac{dJ_1}{dt} + W_2^{(b)} J_2 + L_{22}^{(b)} \frac{dJ_2}{dt} = E_2.$$

Ha a szekundér vezető külső ellenállása s autoindukciós együtthatója  $W_2^{(k)}$ , illetőleg  $L_{22}^{(k)}$ , akkor érvényes még a következő egyenlet:

$$L_{21} \frac{dJ_1}{dt} + (W_2^{(b)} + W_2^{(k)}) J_2 + (L_{22}^{(b)} + L_{22}^{(k)}) \frac{dJ_2}{dt} = 0,$$

ebből s a fentebbi egyenletek másodikából következik, hogy

$$E_2 = - \left( W_2^{(k)} J_2 + L_{22}^{(k)} \frac{dJ_2}{dt} \right).$$

Tekintettel a (14) alatt levő egyenletekre  $E_2$ -nek a stacionér állapotra vonatkozó értéke:

$$(E_2) = A_2 \sqrt{W_2^{(k)2} + \omega_1^2 L_{22}^{(k)2}} \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1 + \delta_2 + \gamma_2),$$

$$\operatorname{tg} \gamma_2 = \frac{\omega_1 L_{22}^{(k)}}{W_2^{(k)}}. \quad (18)$$

Ha a szekundér áramkör zárva van s oly gyorsan változó az áram, hogy  $W_2 \omega_1 L_{22}$  mellett elenyésző csekély, akkor a szekundér és primér áramkörök amplitúdóinak viszonyát a következő képlet szolgáltatja:

$$\frac{(J_2)_{\max.}}{(J_1)_{\max.}} = \frac{A_2}{A_1} = \lambda = \frac{L_{12}}{L_{22}}. \quad (19)$$

Ha a primér és szekundér tekercs tekervényeinek a számát  $N_1$ , illetőleg  $N_2$ -vel jelöljük, akkor teljes mágneses bekapcsolás esetére:

$$\frac{(J_2)_{\max.}}{(J_1)_{\max.}} = \frac{\sqrt{L_{11}}}{\sqrt{L_{22}}} = \frac{N_1^2}{N_2}. \quad (20)$$

Ha pedig a szekundér áram nyitva van, akkor

$$W_2^{(k)} = \infty, \quad \frac{W_2}{W_2^{(k)}} = \frac{W_2^{(k)} + W_2^{(b)}}{W_2^{(k)}} = 1,$$

<sup>1</sup> Ugyanis teljes mágneses bekapcsolás esetére  $L_{12}L_{22} = L_{12}^2$ . Egy  $N$  tekervényű,  $S$  keresztmetszetű,  $l$  hosszúságú s  $\mu$  permeabilitású szolenoidra nézve:

$$L = \frac{4\pi\mu SN^2}{l}.$$



következőleg a szekundér és primér vezetők kapcsolási feszültségeinek amplitúdói a következő viszonyban vannak:

$$\frac{(E_2)_{max.}}{(E_1)_{max.}} = \frac{\omega_1 L_{12}}{\sqrt{W_1^2 + \omega_1^2 L_{11}^2}}. \quad (21)$$

Ha  $W_1$   $\omega_1 L_{11}$  mellett elenyésző csekély, s a mágneses bekapcsolás is teljes, akkor

$$\frac{(E_2)_{max.}}{(E_1)_{max.}} = \frac{N_2}{N_1}. \quad (22)$$

Ha a szekundér áramkörben rövid zárlat áll be, akkor

$$W_2^{(k)} = 0, \quad L_{22}^{(k)} = 0,$$

következőleg

$$\frac{(J_2)_{max.}}{(J_1)_{max.}} = \frac{\omega_1 L_{12}}{\sqrt{W_2^{(b)} + \omega_1^2 L_{22}^{(b)}}}.$$

Gyorsan váltakozó áramokra vonatkozólag teljes mágneses bekapcsolás esetére érvényes a (20) alatt levő tétel.

Ha a szekundér áram nyitva van, akkor

$$(J_1) = \frac{E_1}{\sqrt{W_1^2 + \omega_1^2 L_{11}^2}} \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1 + \delta_1),$$

$$\operatorname{tg} \delta_1 = - \frac{\omega_1 L_{11}}{W_1},$$

tehát a jelenség olyan, mintha a szekundér tekercs nem is volna jelen.

$$(W_1 + \lambda^2 W_2)^2 + \omega_1^2 (L_{11} - \lambda^2 L_{22})^2 - (W_1^2 + \omega_1^2 L_{11}^2) =$$

$$= \lambda^2 [2W_1 W_2 - \omega_1^2 (2L_{11} L_{22} - L_{12}^2)].$$

Egyenletünk jobb oldalán levő mennyiség negatív, mert, mint  $W_2$ -nek folytonos függvénye,  $W_2 = \infty$ -nél zérus,  $W_2 = 0$  helyen pedig negatív, mivel  $2L_{11}L_{22} - L_{12}^2$  legkisebb értéke  $L_{11}L_{22}$  is pozitív. Ennélfogva:

Ha a szekundér áramkört zárjuk, akkor a primér áram intenzitása növekszik.

A primér tekercsben az időegység alatt végzett munka

$$M_1 = \frac{E_1 A_1}{2} \cos \delta_1 = \frac{A_1^2}{2} (W_1 + \lambda^2 W_2). \quad (23)$$

A külső szekundér vezetékben egy időegység alatt nyert munka abszolút értéke:

$$M^{(k)} = \frac{A_2^2 \sqrt{W_2^{(k)2} + \omega_1^2 L_{22}^{(k)2}}}{2} \cos \eta_2 = \frac{A_1^2}{2} \lambda^2 W_2^{(k)} = \frac{A_2^2 W_2^{(k)}}{2}. \quad (24)$$

A szekundér tekercsben létrejött munka:

$$M_2^{(b)} = \frac{A_1^2}{2} \lambda^2 W_2^{(b)} = \frac{A_2^2 W_2^{(b)}}{2},$$

tehát

$$M_2 = M_2^{(k)} + M_2^{(b)} = \frac{A_1^2}{2} \lambda^2 W_2 = \frac{A_2^2 W_2}{2}.$$

*Ennélfogva a szekundér vezetékbe letranszformált energia csak egy részét képezi annak az energiának, a mi a primér tekercsben megjelenik s azt annál jobban megközelíti, minél kisebb  $\frac{A_1^2 W_1}{2}$ .*

A szekundér vezetékbe letranszformált és a primér tekercsben megjelenő energia mennyiségek közötti viszonyról különben elég világos képet nyújt a következő egyenlet:

$$\frac{M_2}{M_1} = \frac{\lambda^2 W_2}{W_1 + \lambda^2 W_2}.$$

A kondenzátorokkal felszerelt transzformátorra vonatkozó formulákat, az imént levezetett formulákból úgy nyerjük, ha azokban  $L_{11}$ ,  $L_{22}$  helyett rendre  $L'_{11}$ ,  $L'_{22}$ -t írunk

$$L'_{11} = L_{11} - \frac{1}{\omega_1^2 C_1}, \quad L'_{22} = L_{22} - \frac{1}{\omega_1^2 C_2}.$$

Vizsgáljuk meg, hogy  $A_2$  mikor lesz a jelen esetben maximum

$$A_2 = \frac{E_1}{\sqrt{\left(\frac{W_1}{\lambda} - \lambda W_2\right)^2 + \omega_1^2 \left(\frac{L'_{11}}{\lambda} - \lambda L'_{22}\right)^2 + 4W_1 W_2}},$$

tehát



$$A_2 \text{ max.} = \frac{E_1}{2 \sqrt{W_1 W_2}};$$

és ez akkor következik be, ha

$$\lambda^2 = \frac{W_1}{W_2} = \frac{L'_{11}}{L'_{22}} = \frac{\omega_1^2 L_{12}^2}{W_2^2 + \omega_1^2 L'_{12}{}^2},$$

honnan

$$\begin{aligned} \omega_1^2 &= \frac{1}{C_1 C_2} \cdot \frac{W_2 C_2 - W_1 C_1}{W_2 L'_{11} - W_2 L'_{22}}, \\ L_{12}^2 &= \frac{W_1 W_2 + \omega_1^2 L'_{11} L'_{22}}{\omega_1^2}. \end{aligned} \quad (25)$$

Ha ezek a relációk teljesülnek, akkor azt mondjuk, hogy áramintenzitásra nézve a transzformátor hangolva van, s ekkor

$$(J_1) = \frac{E_1}{2 W_1} \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1),$$

$$(J_2) = \frac{E_1}{2 \sqrt{W_1 W_2}} \sin(\omega_1 t + \varepsilon_1 + \delta_2),$$

$$\operatorname{tg} \delta_2 = \frac{W_2}{\omega_1 L'_{22}},$$

$$\frac{(J_2)_{\text{max.}}}{(J_1)_{\text{max.}}} = \frac{\sqrt{W_1}}{\sqrt{W_2}} = \frac{\sqrt{L'_{11}}}{\sqrt{L'_{22}}},$$

$$\frac{M_2}{M_1} = \frac{1}{2}.$$

*Tehát az intenzitásra hangolt transzformátor a primér tekercsben megjelenő energiának csak a felét transzformálja le a szekundér vezetékbe.*

Az általános esetben, miként könnyű meggyőződni

$$\left(\frac{M_2}{M_1}\right)_{\text{max.}} = \frac{1}{1 + \frac{W_1 W_2}{\omega_1^2 L_{12}^2}}, \quad (26)$$

a mi akkor következik be, ha a szekundér vezető hangolva van az elektromotoros erőhöz, azaz

$$\omega_1 = \frac{1}{\sqrt{L_{22}C_2}}. \quad (27)$$

A (26) képletből az is világos, hogy az energia transzformáció, akkor legerősebb, mikor nincs mágneses szétszóródás, és ekkor

$$\left(\frac{M_2}{M_1}\right)_{max.} = \frac{1}{1 + \frac{C_2 W_1 W_2}{L_{11}}}. \quad (28)$$

A (27) és (28) egyenletekből világos, hogy  $L_{22}$  és  $C_2$  alkalmas megválasztásával elérhető, hogy az energia átalakítása lehető teljes legyen. Ilyenkor azt mondjuk, hogy *a transzformátort az energia átalakításra hangoltuk*.

Az energia átalakításra hangolt transzformátorra nézve  $A_2$  legnagyobb értékét akkor veszi fel, ha  $L'_{11}$  is zérus, azaz, ha a primér tekercs is hangolva van az elektromotoros erőhöz.

*Tehát a transzformátor úgy az energia átalakításra, mint az áram intenzitásra nézve hangolva van, ha  $C_2$  elég kicsiny és úgy a primér, mint a szekundér vezeték hangolva van az elektromotoros erőhöz.*

Mivel a (24) képlet értelmében a szekundér vezeték külső részében végzett munka maximális értékét  $A_2$ -vel egyszerre éri el, azért, *ha a transzformátor révén a lehető legnagyobb energiát akarjuk előállítani, akkor azt intenzitásra kell hangolni; de ugyanekkor (18) feszültségre is lesz hangolva.*

A mágneses hysterezisnek a transzformátorok működésére való befolyásának tanulmányozása feladatunkon kívül esik. Csak azt jegyzem még meg, hogy legelőször STANLEY s vele körülbelül egyidejűleg TESLA konstruáltak kondenzátoros transzformátorokat 1891-ben. A kondenzátorok gyakorlati alkalmazásának úgy a kísérleti, mint az elméleti részre vonatkozó nagy irodalmáról teljesen világos képet nyújt BISICZ «Anwendung und Zukunft der Kondensatoren in der Wechselstromtechnik» című munkálatában.



A transzformátor nyitásának, illetőleg zárásának a jelensége a II. fejezetben tárgyalt módon tanulmányozható.

II. Pl. *Két egymásra ható oszcillátor elmélete.*

A  $\beta$ ) alatt tárgyalt probléma egyik speciális esete, az

$$n=2, \quad E_1=E_2=0$$

eset, mely nem más, mint két egymásra ható oszcillátor problémája és a melyre vonatkozó differenciálegyenletek a következők:

$$\begin{aligned} (W_1+L_{11}D)J_1+L_{12}DJ_2 &= V_1, \\ L_{21}DJ_1+(W_2+L_{22}D)J_2 &= V_2; \\ J_1 &= -C_1DV_1, \quad J_2 = -C_2DV_2. \end{aligned} \quad (\text{III}')$$

$J_1$  és  $J_2$  helyett határozzuk meg most  $V_1$ -et és  $V_2$ -t. Az alkalmazandó módszer minden módosítás nélkül a  $\beta$ ) alatt tárgyalt általános problémára is alkalmazható s lényegében az ott bemutatott módszerrel azonos.

A (III') rendszerből következik, hogy

$$\begin{aligned} (1+C_1W_1D+C_1L_{11}D^2)V_1+C_2L_{12}D^2V_2 &= 0, \\ C_1L_{21}D^2V_1+(1+C_2W_2D+C_2L_{22}D^2)V_2 &= 0. \end{aligned}$$

Következőleg úgy  $V_1$ , mint  $V_2$  eleget tesznek a következő egyenletnek:

$$\Delta(D) = \begin{vmatrix} 1+C_1W_1D+C_1L_{11}D^2 & C_2L_{12}D^2 \\ C_1L_{21}D^2 & 1+C_2W_2D+C_2L_{22}D^2 \end{vmatrix} V=0. \quad (29)$$

Ha tehát a

$$\Delta(\nu) = 0 \quad (30)$$

egyenlet gyökei  $\nu_1, \nu_2, \nu_3, \nu_4$ , akkor a (VI) egyenletrendszernek megfelelően az általános megoldás:

$$\begin{aligned} V_1 &= A_1\mathcal{A}_{11}(\nu_1)e^{\nu_1 t} + A_2\mathcal{A}_{11}(\nu_2)e^{\nu_2 t} + A_3\mathcal{A}_{11}(\nu_3)e^{\nu_3 t} + A_4\mathcal{A}_{11}(\nu_4)e^{\nu_4 t}, \\ V_2 &= A_1\mathcal{A}_{12}(\nu_1)e^{\nu_1 t} + A_2\mathcal{A}_{12}(\nu_2)e^{\nu_2 t} + A_3\mathcal{A}_{12}(\nu_3)e^{\nu_3 t} + A_4\mathcal{A}_{12}(\nu_4)e^{\nu_4 t}, \\ \mathcal{A}_{11}(\nu_i) &= 1+C_2W_2\nu_i+C_2L_{22}\nu_i^2, \\ \mathcal{A}_{12}(\nu_i) &= -C_1L_{21}\nu_i^2. \end{aligned}$$

Ha a kezdő feltételek:

$$(V_1) = V_0, (V_2) = 0, (J_1) = -C_1 \left( \frac{dV_1}{dt} \right) = 0, (J_2) = -C_2 \left( \frac{dV_2}{dt} \right) = 0,$$

akkor könnyű meggyőződni, hogy az  $A$ -k eleget tesznek a következő egyenletrendszernek:

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^4 A_i \nu_i^3 &= 0, \\ \sum_{i=1}^4 A_i \nu_i^2 &= 0, \\ \sum_{i=1}^4 A_i \nu_i &= 0, \\ \sum_{i=1}^4 A_i &= V_0. \end{aligned}$$

Honnan tekintettel arra, hogy

$$\nu_1 \nu_2 \nu_3 \nu_4 = 1 : C_1 C_2 (L_{11} L_{22} - L_{12}^2),$$

$$A_{12}(\nu_i) A_i = \frac{L_{12} V_0}{C_2 (L_{11} L_{22} - L_{12}^2)} \cdot \frac{\nu_i}{(\nu_i - \nu_k)(\nu_i - \nu_l)(\nu_i - \nu_s)}.$$

Ha már most a rövidség kedvéért

$$(\nu_1, \nu_2) = (a_1 + \omega_1 i, a_1 - \omega_1 i); \quad (\nu_3, \nu_4) = (a_2 + \omega_2 i, a_2 - \omega_2 i);$$

$$\lambda = L_{12} V_0 : C_2 (L_{11} L_{22} - L_{12}^2),$$

akkor

$$A_{12}(\nu_1) A_1 = \lambda \frac{\omega_1 - a_1 i}{2\omega_1 [a_1 - a_2 + (\omega_1 - \omega_2) i] [a_1 - a_2 + (\omega_1 + \omega_2) i]} = a_1 + b_1 i,$$

$$A_{12}(\nu_3) A_3 = \lambda \frac{\omega_2 - a_2 i}{2\omega_2 [a_2 - a_1 + (\omega_2 - \omega_1) i] [a_2 - a_1 + (\omega_2 + \omega_1) i]} = a_2 + b_2 i, \quad (31)$$

$$A_{12}(\nu_2) A_2 = a_1 - b_1 i, \quad A_{12}(\nu_4) A_4 = a_2 - b_2 i.$$

Következőleg:

$$V_2 = B_1 e^{\alpha_1 t} \sin(\omega_1 t + \delta_1) + B_2 e^{\alpha_2 t} \sin(\omega_2 t + \delta_2),$$

$$\left. \begin{aligned} B_r &= 2 \sqrt{a_r^2 + b_r^2}, \\ \operatorname{tg} \delta_r &= -\frac{a_r}{b_r}. \end{aligned} \right\} r=1, 2 \quad (32)$$



A mi az általános elméletnek megfelelően két csillapódó rezgést jelent.

Az  $\alpha$ -k és  $\omega$ -k a (30) egyenlet együtthatóival a következő összefüggésben vannak:

$$\begin{aligned} \alpha_1 + \alpha_2 &= -\frac{W_1 L_{22} + W_2 L_{11}}{2(L_{11} L_{22} - L_{12}^2)}, \\ \alpha_1^2 + 4\alpha_1 \alpha_2 + \alpha_2^2 + \omega_1^2 + \omega_2^2 &= \frac{L_{11} C_1 + L_{22} C_2 + W_1 W_2 C_1 C_2}{C_1 C_2 (L_{11} L_{22} - L_{12}^2)}, \quad (33) \\ (\alpha_1^2 + \omega_1^2)(\alpha_2^2 + \omega_2^2) &= \frac{1}{C_1 C_2 (L_{11} L_{12} - L_{12}^2)}. \end{aligned}$$

Van még egy összefüggés, de arra nem lesz szükségünk.

a) Ha a mágneses kapcsolás igen csekély, tehát  $L_{12}$  igen kicsiny, akkor, ha  $|\alpha_1|$  és  $|\alpha_2|$  igen kicsinyek, úgy hogy  $\omega_1$  és  $\omega_2$  mellett elhanyagolhatók, nagy megközelítéssel:

$$\begin{aligned} \alpha_1 + b_1 i &= \frac{\lambda}{2(\omega_1 + \omega_2)} \cdot \frac{\omega_2 - \omega_1 + i(\alpha_2 - \alpha_1)}{(\omega_2 - \omega_1)^2 + (\alpha_2 - \alpha_1)^2} = -(\alpha_2 + b_2 i), \\ B_1 = B_2 &= \frac{\lambda}{\omega_1 + \omega_2} \cdot \frac{1}{\sqrt{(\omega_2 - \omega_1)^2 + (\alpha_2 - \alpha_1)^2}} = B, \quad (34) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \omega_1^2 + \omega_2^2 &= \frac{L_{11} C_1 + L_{22} C_2 + W_1 W_2 C_1 C_2}{C_{11} C_2 L_{11} L_{22}}, \\ \omega_1^2 \omega_2^2 &= \frac{1}{C_1 C_2 L_{11} L_{22}}. \quad (35) \end{aligned}$$

Mivel  $\alpha_1$  és  $\alpha_2$  egyenlő előjelűek s abszolút értékeik igen kicsinyek, azért a (33) formulák elsejéből következik, hogy  $\frac{W_2}{L_{22}}$  és  $\frac{W_1}{L_{11}}$  is igen kicsinyek, tehát szorzatuk is az; ennél fogva a (35) alatt levő formulák elsejéből a

$$\frac{W_1 W_2}{L_{11} L_{22}}$$

elhanyagolható, minek következtében a (35) egyenletekből nyerjük, hogy

$$\omega_1^2 = \frac{1}{L_{11} C_1}, \quad \omega_2^2 = \frac{1}{L_{22} C_2}. \quad (36)$$

$B$  nagyságára nézve legkedvezőbb eset akkor következik be, ha

$$\omega_1 = \omega_2 = \omega,$$

azaz, ha a két oszcillátor hangolva van egymáshoz. Ebben az esetben aztán

$$B = \frac{\lambda}{2\omega(\alpha_2 - \alpha_1)} = \frac{C_1 L_{12} V_0 \omega^3}{2(\alpha_2 - \alpha_1)}. \quad (37)$$

Tekintettel még a (34) alatt levő formulák elsejére is:

$$\delta_1 = \pi, \quad \delta_2 = 0.$$

Ennélfogva a jelen speciális esetünknek megfelelő általános megoldás —  $V_1$ -et figyelmen kívül hagyva —

$$V_2 = \frac{C_1 L_{12} V_0 \omega^3}{2(\alpha_1 - \alpha_2)} (e^{\alpha_1 t} - e^{\alpha_2 t}) \sin \omega t. \quad (38)$$

Tehát  $V_2$  amplitudójának maximuma

$$(V_2)_{max.} = - \frac{C_1 L_{12} V_0 \omega^3}{2\alpha_2} \left( \frac{\alpha_1}{\alpha_2} \right)^{\frac{\alpha_1}{\alpha_2 - \alpha_1}}. \quad (39)$$

Más teoriák alapján ettől ugyan eltérő, de azért analog formulákat állapítottak meg még BJERKNES<sup>1</sup> és DRUDE.<sup>2</sup>

Ha pedig  $\alpha_2 = \alpha_1 = \alpha$ , akkor

$$a_1 + b_1 i = \frac{\lambda}{2(\omega_2^2 - \omega_1^2)} = - (a_2 + b_2 i),$$

következőleg:

$$V_2 = \frac{\lambda}{\omega_2^2 - \omega_1^2} e^{\alpha t} (\cos \omega_1 t - \cos \omega_2 t),$$

vagy

$$V_2 = \frac{2\lambda}{\omega_2^2 - \omega_1^2} e^{\alpha t} \sin \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} t \sin \frac{\omega_2 + \omega_1}{2} t. \quad (40)$$

Ha  $\omega_2 - \omega_1$  igen kicsiny, akkor  $\sin \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} t$  lassan változik,

<sup>1</sup> Wied. Ann. Bd. 55. p. 134. 1895.

<sup>2</sup> Ann. d. Phys. Bd. 13. p. 524. 1904.



tehát  $V_2$  olyan sinusos oszcillációként fogható fel, melynek amplitudója

$$B = \frac{2\lambda}{\omega_2^2 - \omega_1^2} e^{\alpha t} \sin \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} t.$$

Könnyű meggyőződni, hogy

$$B_{max.} = \frac{\lambda}{(\omega_1 + \omega_2) \sqrt{\alpha^2 + \left(\frac{\omega_1 - \omega_2}{2}\right)^2}} e^{\frac{2\alpha}{\omega_2 - \omega_1} \operatorname{arctg} \frac{\omega_1 - \omega_2}{2\alpha}} \dots \quad (41)$$

Analog formulát közöl bizonyítás nélkül WIEN.<sup>1</sup>

A (39) és (41) formulák alkalmazhatók a drótnélküli távirásnál eleinte használt MARCONI, SLABY és ARCO-féle egyszerűbb készülékek által létesített jelenségek kimagyarázására. WIEN az imént idézett helyen kimutatta, hogy a SLABY és ARCO által megállapított kísérleti eredmények az elmélettel meglehetősen összeegyeztethetők.

Mivel

$$\left( \frac{e^{\alpha_1 t} - e^{\alpha_2 t}}{\alpha_1 - \alpha_2} \right)_{\alpha_2 = \alpha_1 = \alpha} = t e^{\alpha t},$$

$$\left[ \frac{2}{\omega_2^2 - \omega_1^2} \sin \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} t \right]_{\omega_1 = \omega_2 = \omega} = \frac{t}{2\omega}.$$

Azért, ha megközelítőleg  $\alpha_1 = \alpha_2$ ,  $\omega_1 = \omega_2$ , akkor nagy megközelítéssel

$$V_2 = \frac{C_1 L_{12} V_0 \omega^3}{2} t e^{\alpha t} \sin \omega t. \quad (42)$$

Jól lehet a  $\nu_1 = \nu_3$  esetnek szigorú tárgyalása más eljárás igényel, mivel ekkor az általános megoldás is más alakú, mindazonáltal eljárásunk ellen nem emelhető kifogás, mivel ha  $\nu_1$  csak megközelítőleg egyenlő  $\nu_2$ -vel, akkor az általános megoldás még mindig megtartja azt az alakját, melynek alapján kutatásainkat végeztük.

b) Ha a mágneses szétszóródás igen csekély, azaz  $L_{11} L_{22} - L_{12}^2$

<sup>1</sup> Ann. d. Phys. Bd. 8. p. 691. 1902.

igen kicsiny, de  $|a_1|$  és  $|a_2|$  még mindig igen kicsinyek  $\omega_1$  és  $\omega_2$ -höz képest, akkor megfontolva, hogy a jelen esetben a (33) alatt levő képletek alapján megközelítőleg:

$$\begin{aligned}\omega_1^2 + \omega_2^2 &= \frac{L_{11}C_1 + L_{22}C_2}{C_1C_2(L_{11}L_{22} - L_{12}^2)}, \\ \omega_1^2\omega_2^2 &= \frac{1}{C_1C_2(L_{11}L_{22} - L_{12}^2)}, \\ \text{honnan} \\ \omega_2^2 - \omega_1^2 &= \frac{\sqrt{(L_{11}C_1 - L_{22}C_2)^2 + 4C_1C_2L_{12}^2}}{C_1C_2(L_{11}L_{22} - L_{12}^2)}.\end{aligned}\quad (43)$$

Következően  $\omega_1$  nem lehet egyenlő  $\omega_2$ -vel, még közelítőleg sem, azért  $a_1 - a_2$  elhanyagolható  $\omega_1 - \omega_2$ -höz képest, ennél fogva:

$$a_1 + b_1i = \frac{\lambda}{2(\omega_2^2 - \omega_1^2)} = -(a_2 + b_2i),$$

tehát

$$\begin{aligned}V_2 &= \frac{\lambda}{\omega_2^2 - \omega_1^2} (e^{\alpha_1 t} \cos \omega_1 t - e^{\alpha_2 t} \cos \omega_2 t), \\ (\omega_2^2 - \omega_1^2)_{\min.} &= 2L_{12} : (L_{11}L_{22} - L_{12}^2) \sqrt{C_1C_2},\end{aligned}\quad (44)$$

akkor következik be, ha

$$L_{11}C_1 = L_{22}C_2, \quad (45)$$

azaz, ha a primér és szekundér vezeték hangolva vannak. Ebben az esetben aztán tekintettel  $\lambda$  értékére

$$V_2 = \frac{V_0}{2} \sqrt{\frac{C_1}{C_2}} (e^{\alpha_1 t} \cos \omega_1 t - e^{\alpha_2 t} \cos \omega_2 t). \quad (46)$$

A (45) és (46) alatt levő képletek a TESLA-féle transzformátor konstrukciójára s egy ily transzformátorban végbe menő jelenségre teljes felvilágosítással szolgálnak.

Ha a drótnélküli távirás feladó állomásánál egy TESLA-féle transzformátort alkalmazunk, akkor a (46) alatt levő elektromotoros erő jelenik meg a leadó állomáson, ha már most itt is egy TESLA-féle transzformátort alkalmazunk felfogó készülékül, akkor az a kérdés, hogy a (46) alatt levő  $V_2$  — persze már



gyöngébb amplitudóval — mily jelenséget létesít benne. A nyert eredmények bizonyára útmutatásul szolgálnának a felfogó készülékek helyes konstrukciójára is. Az eddig megállapítottam formulák még igen komplikáltak arra nézve, hogy a lefolyó jelenségről csak megközelítőleg is oly világos képet nyujtsanak, mint a felvevő állomásra vonatkozó (45) és (46) formulák.

DRUDEK<sup>1</sup> 1904-ben megjelent erre a kérdésre vonatkozó fejtegetései matematikai szempontból nem állják meg a helyüket, a mennyiben az 558. lapon levő —  $y_i = z_i$  — feltevései alapján a (130), (133), (134) alatt levő egyenleteinek megoldása  $A_i + B_i = 0$ ; a mi azt mondaná ki, hogy a felvevő állomáson nem lép fel elektromotoros erő (128). Hogy mégis eljut valamelyes eredményhez, annak az az oka, hogy egy összegből (l. (139), (140), (141) képleteket) kihagyja a véges tagokat s így a végtelen nagy tagok összegéből nyert véges eredményt teszi diszkusszió tárgyává.

### III. Pl. Egyszerű oszcillátorok rezonanciája.

Ha a feladó állomáson egy szekundér tekercs nélküli oly egyszerű oszcillátort alkalmazunk, a melyben végbemenő jelenséget az

$$LC \frac{d^2V}{dt^2} + WC \frac{dV}{dt} + V = 0, \quad J = -C \frac{dV}{dt} \quad (47)$$

egyenletek tartalmazzák, (lásd első közlemény (V') formula,  $E=0$ ),<sup>2</sup> akkor a felvevő állomáson

$$E = E_0 e^{at} \sin(\omega t + \varepsilon) \quad (48)$$

elektromotoros erő jelenik meg, hol

$$a = -\frac{W}{2L}, \quad \omega = \sqrt{\frac{1}{LC} - a^2}. \quad (49)$$

Ha a felvevő állomáson egy  $L_1$ ,  $C_1$ ,  $W_1$  számokkal jellemzett egyszerű oszcillátort alkalmazunk, akkor az ebben végbemenő jelenségről az

<sup>1</sup> DRUDE: Ann. d. Phys. Bd. 13. p. 550. 1904.

<sup>2</sup> Math. és Phys. Lapok 1908. p. 223.

$$L_1 C_1 \frac{d^2 V}{dt^2} + W_1 C_1 \frac{dV}{dt} + V + E_0 e^{at} \sin(\omega t + \varepsilon) = 0, \quad J = -C_1 \frac{dV}{dt} \quad (50)$$

egyenletek számolnak be.

A már leírt módszerrel könnyen meggyőződhetünk, hogy egyenletrendszerünk egyik partikuláris megoldása

$$\begin{aligned} (V) &= A e^{at} \sin(\omega t + \delta), \\ (J) &= B e^{at} \sin(\omega t + \eta), \end{aligned} \quad (51)$$

hol

$$B = E_0 : \sqrt{\left(L_1 a + W_1 + \frac{a}{(a^2 + \omega^2) C_1}\right)^2 + \left(L_1 \omega - \frac{\omega}{(a^2 + \omega^2) C_1}\right)^2}, \quad (52)$$

$$A = \frac{B}{C_1 \sqrt{a^2 + \omega^2}};$$

$$\begin{aligned} \operatorname{tg}(\delta - \varepsilon) &= -C_1 \omega \frac{2aL_1 + W_1}{L_1 C_1 (a^2 - \omega^2) + W_1 C_1 a + 1}, \\ \operatorname{tg}(\eta - \varepsilon) &= -\frac{L_1 \omega - \frac{\omega}{(a^2 + \omega^2) C_1}}{aL_1 + W_1 + \frac{a}{(a^2 + \omega^2) C_1}}. \end{aligned} \quad (53)$$

Az első közlemény (X') alatt levő formulái alapján tehát az (50) alatt levő egyenletek általános megoldása

$$\begin{aligned} V &= A e^{at} \sin(\omega t + \delta) - A_1 e^{\alpha_1 t} \sin(\omega_1 t + \delta_1), \\ J &= -C_1 \frac{dV}{dt}, \end{aligned} \quad (54)$$

hol  $A_1$  és  $\delta_1$  az integráció konstansai és

$$\alpha_1 = -\frac{W_1}{2L_1}, \quad \omega_1 = \sqrt{\frac{1}{L_1 C_1} - \alpha_1^2}. \quad (55)$$

A

$$(V)_{t=0} = 0, \quad \left(\frac{dV}{dt}\right)_{t=0} = 0$$

kezdő feltételek az integráció konstansainak meghatározására a következő egyenleteket szolgáltatják:



$$\begin{aligned}
 A \sin \delta - A_1 \sin \delta &= 0, \\
 A(a \sin \delta + \omega \cos \delta) - A_1(\alpha_1 \sin \delta_1 + \omega_1 \cos \delta_1) &= 0,
 \end{aligned} \tag{56}$$

honnan

$$\begin{aligned}
 A_1 &= A \frac{\sin \delta}{\sin \delta_1} = \frac{1}{\omega_1} \sqrt{\omega_1^2 \sin^2 \delta + [(a - \alpha_1) \sin \delta + \omega \cos \delta]^2}, \\
 \operatorname{ctg} \delta_1 &= \frac{(a - \alpha_1) \sin \delta + \omega \cos \delta}{\omega_1 \sin \delta}.
 \end{aligned} \tag{57}$$

Ha a feladó és felfogó állomás oszcillátorai teljesen megegyeznek, azaz

$$\omega_1 = \omega, \quad \alpha = \alpha_1,$$

akkor

$$\delta = \delta_1, \quad A = A_1;$$

következéleg

$$V \equiv 0,$$

ennél fogva a felfogó állomás oszcillátora nem szólal meg.

Ha pedig  $|a|$  és  $|\alpha_1|$ , azaz a csillapodási mennyiségek igen kicsinyek  $\omega$  és  $\omega_1$ -hez képest, akkor megközelítőleg:

$$\begin{aligned}
 \omega &= \frac{1}{\sqrt{LC}}, \quad \omega_1 = \frac{1}{\sqrt{L_1 C_1}}, \\
 B &= E_0 C_1 \sqrt{\left[ \alpha \left( \frac{1}{\omega_1^2} + \frac{1}{\omega^2} \right) + C_1 W_1 \right]^2 + \omega^2 \left( \frac{1}{\omega_1^2} - \frac{1}{\omega^2} \right)^2}, \tag{58} \\
 A &= \frac{B}{C_1 \omega}.
 \end{aligned}$$

Ha a két oszcillátor hangolva van, azaz

$$\omega_1 = \omega,$$

akkor

$$\begin{aligned}
 B &= \frac{E_0}{2L_1(a - \alpha_1)}, \quad A = \frac{E_0 \omega}{2(a - \alpha_1)}, \tag{59} \\
 \delta &= \delta_1;
 \end{aligned}$$

következéleg:

$$V = \frac{E_0 \omega}{2(a - \alpha_1)} (e^{a_1 t} - e^{\alpha_1 t}) \sin(\omega t + \delta). \tag{60}$$

$V$  amplitudójának maximuma

$$(V)_{max.} = -\frac{E_0 \omega}{2a_1} \left(\frac{a}{a_1}\right)^{\frac{a}{a_1 - a}}, \quad (61)$$

a mi analog a (39) alatt levő formulával.

Az  $a=a_1$ , vagy pedig a csak közelítőleg érvényes  $a=a_1$ ,  $\omega=\omega_1$  föltevések alapján, miként könnyen belátható, megállapíthatók a (40), (41) és (42) formulák analogonjai. A mi természetes is, mert két egyszerű oszcillátornak az imént tárgyalt esete, megegyezik két oly egyszerű oszcillátor esetével, melyek egymással csekély mágneses kapcsolatban vannak. BJERKNES<sup>1</sup> fejtegetéseiben az előbbi, DRUDE<sup>2</sup> pedig az utóbbi felfogáshoz csatlakozik.

Suták József.

\*

Az első közleményben észrevett sajtóhibák: A 230. l. 2. sorban  $h^2$  helyett kell  $L^2$ . A 241. l. 12. sorában a zárójel elé minus előjel teendő. A 243. l. 4. sorában a négyzetgyök alatt a zárójeles tag négyzetre emelendő. A 244. l. 2. sorában  $\nu_1$ -gyel helyett  $\nu_2$ -vel teendő.

<sup>1</sup> BJERKNES: Wied. Ann. Band. 55. pag. 121. 1895. Ueber elektrische Resonanz.

<sup>2</sup> DRUDE: Ann. d. Phys. Bd. 13. p. 521. 1904. II. Die magnetische Koppelung ist sehr klein.



## Kimutatás

az 1908. évi jún. hó 1-től dec. hó végéig befolyt díjakról.

Tagsági díjat fizettek :

**1907. évre :** Égly Sándor 6 kor., Luckhaub Gyula 6 kor.

Összesen \_\_\_\_\_ 12 kor.

**1908. évre :** Arató Frigyes még 2 kor., Baló Gyula 6 kor.,

Csopey László 10 kor., Dávid Lajos 6 kor., Dózsa János 6 kor.,

Eltscher Simon 6 kor., Habán Mihály dr. 6 kor., Hananer Jenő

10 kor., Harsányi Dezső 10 kor., Heller Richárd 6 kor., Jakucs István

6 kor., Kopp Lajos dr. 10 kor., bozóki Lengyel Sándor 10 kor.,

Lutter János 10 kor., Pogány Béla 6 kor., Rätz László 10 kor.,

Richter Rezső 10 kor., Salamon Ernő 6 kor., Steiner Miklós 6 kor.,

Szabó Lajos 6 kor., Szabó Péter dr. 10 kor., Székelyudvarhelyi

áll. főreáliskola 6 kor., Tihanyi Miklós 6 kor., Wodetzky József

6 kor., Zilahy László 6 kor. Összesen \_\_\_\_\_ 182 kor.

**1909. évre :** Arató Frigyes 6 kor., Bozzay Zoltán 10 kor.,

Nagy József 10 kor., Pallós Kajetán 6 kor., Pogány Béla 6 kor.,

Szöke Béla 10 kor., Tihanyi Miklós 6 kor. Összesen \_\_\_\_\_ 54 kor.

**1910. évre :** Arató Frigyes 4 kor. Összesen \_\_\_\_\_ 4 kor.

Előfizettek :

**1908. évre :** Aradi kir. főgimn. 10 kor., Mezőberényi áll.

polg. iskola 10 kor., Podolini kath. gimn. 10 kor. Összesen \_\_\_\_\_ 30 kor.

**1909. évre :** Egri áll. főreáliskola 10 kor., Eötvös kollégium

10 kor., Gyulai kath. főgimnázium 10 kor., Jászói prépostság

könyvtára 10 kor. Összesen \_\_\_\_\_ 40 kor.

Összesen befolyt :

Hátralékokból \_\_\_\_\_ 12 kor.

F. és köv. évi tagsági díjakból \_\_\_\_\_ 240 „

Előfizetési díjakból \_\_\_\_\_ 70 „

Kelt Budapesten, 1909. évi január 1-én.

Dr. Lévy Ede.

## Kérelem.

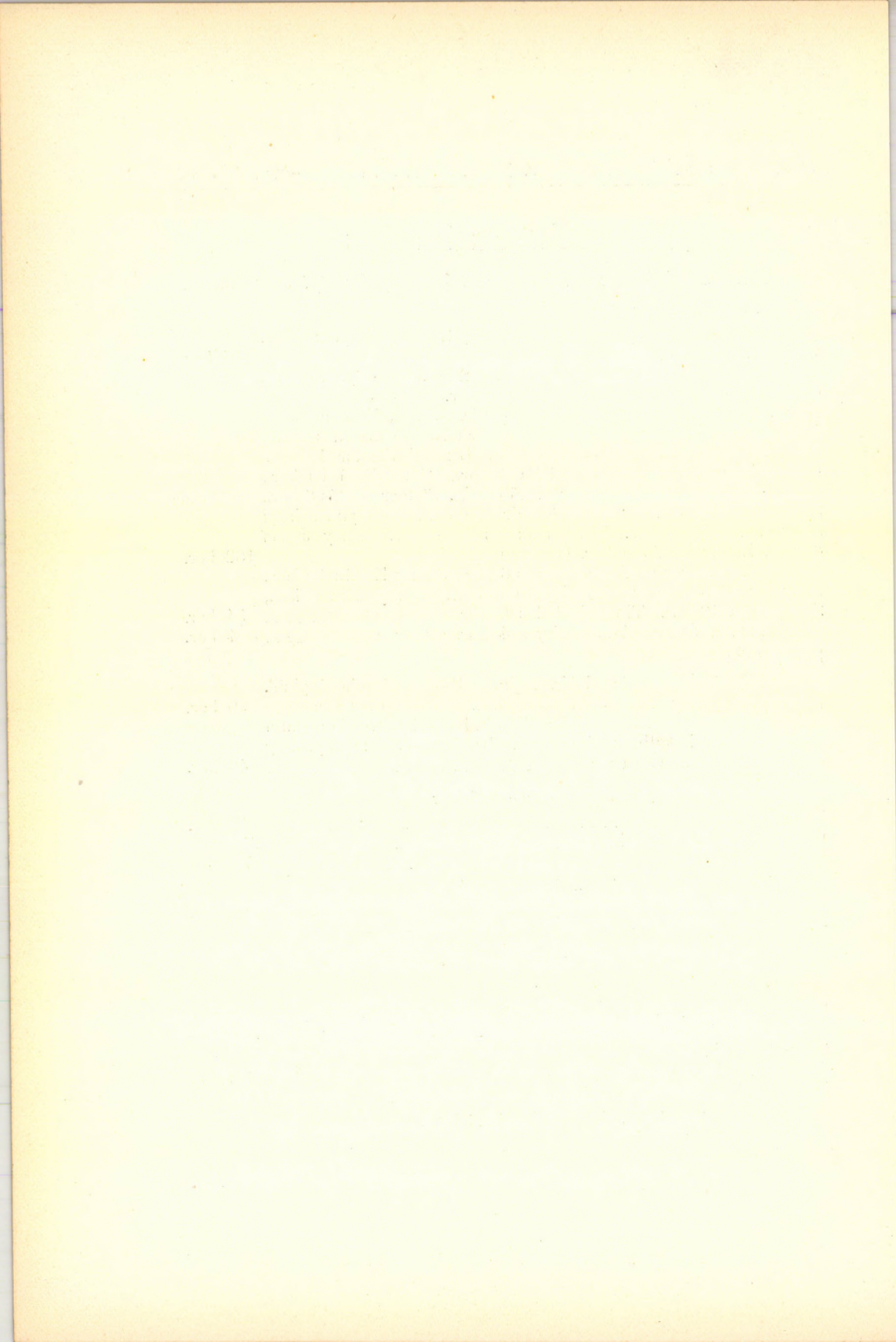
A Matematikai és Physikai Lapok jelen füzetéhez postai befizetőlapot mellékelek. Felkérem a Társulat igen t. tagjait és előfizetőit, hogy a mellékelt befizető lapot előző évi hátralékos, illetőleg most már esedékes f. évi tagdíjaik és előfizetési díjaik beküldésére felhasználni sziveskedjenek. Az 1909. évi január hó 1-je óta történt befizetésekről a kimutatást egyik közelebbi füzetben teszem közzé.

Budapesten, 1909. évi március hó 31-én.

Dr. Lévy Ede

pénztáros.

VI., Nagy János-utca 37. sz.





## A RACZIONÁLIS EGÉSZ FÜGGVÉNYEK OSZTHATÓSÁGÁRÓL.<sup>1</sup>

Jelentse

$$f(x_1, x_2, \dots, x_r) \quad g(x_1, x_2, \dots, x_r)$$

az  $x_1, x_2, \dots, x_r$  változók két adott raczionális egész függvényét;  $f$  legyen  $m$ -ed vagy alacsonyabb fokú,  $g$  pedig  $n$ -ed vagy alacsonyabb fokú. Szándékom annak feltételével foglalkozni, hogy  $f$  és  $g$  hányadosa egy legfeljebb  $(m - n)$ -ed fokú egész függvény legyen. Pontosan  $m$ -ed fokú  $f$ -nek és pontosan  $n$ -ed fokú  $g$ -nek esetében e kérdés azonos avval, hogy  $f$  egyáltalában mikor osztható  $g$ -vel.

Leginkább az az eset érdekel, hogy  $f$  és  $g$  pontosan  $m$ -ed, illetőleg  $n$ -ed fokú *homogén* egész függvények. Erre az esetre nézve magukon a feltételeken kívül az is érdekel, hogy miként viselkednek a feltételi egyenletek, ha az adott homogén egész függvényekre lineáris helyettesítést alkalmazunk. Erre vonatkozó vizsgálatomat az algebrai alakok (formák) elméletének egy általános tételére alapítom, mely lényegében HILBERT-től származik s melyet épen azért róla nevezek el. Az út, melyen HILBERT e tételnek, vagy legalább lényegének felismeréséhez jutott,<sup>2</sup> a

---

<sup>1</sup> Más, általánosabb eredményekkel együtt előadatott a Math. és Phys. Társulat 1909 április 1-jén tartott ülésén.

<sup>2</sup> HILBERT, Über die notwendigen und hinreichenden covarianten Bedingungen für die Darstellbarkeit einer binären Form als vollständiger Potenz; *Mathematische Annalen*, Bd. 27. (1886) pag. 158—161. A tétel maga HILBERT-nél nincs *általánosan*, hanem csak egy érdekes speciális esetben, kimondva.

formaelméleti tételek egy hosszabb sorozatán vezet keresztül. Dolgozatom első fejezete a szóban forgó tételnek közvetlenebb bebizonyítását tartalmazza.

## I. Hilbert tétele.

1. Legyen

$$f(x_1, x_2) = A_0 x_1^m + \binom{m}{1} A_1 x_1^{m-1} x_2 + \dots + A_m x_2^m$$

$$g(x_1, x_2) = B_0 x_1^n + \binom{n}{1} B_1 x_1^{n-1} x_2 + \dots + B_n x_2^n$$

két általános binær forma, azaz  $x_1$ -nek és  $x_2$ -nek egy oly  $m$ -ed fokú s egy oly  $n$ -ed fokú homogen egész függvénye, melyekben az együtthatók határozatlanok. Bármely

$$x_1 = \alpha \xi_1 + \beta \xi_2, \quad x_2 = \gamma \xi_1 + \delta \xi_2 \quad (1)$$

lineáris helyettesítés az  $f, g$  formákat az új változók formáiba viszi át. A transzformált formák legyenek

$$\varphi(\xi_1, \xi_2) = A'_0 \xi_1^m + \binom{m}{1} A'_1 \xi_1^{m-1} \xi_2 + \dots + A'_m \xi_2^m$$

$$\psi(\xi_1, \xi_2) = B'_0 \xi_1^n + \binom{n}{1} B'_1 \xi_1^{n-1} \xi_2 + \dots + B'_n \xi_2^n.$$

Mi az unimodulár helyettesítésekre fogunk szorítkozni, vagyis azokra, melyeknek

$$\begin{vmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{vmatrix}$$

determinánsa vagy modulusa az egységgel egyenlő. Az összes unimodulár helyettesítések, mint ismeretes, olyanokból tehetők össze, melyeknek determinánsa

$$\begin{vmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \frac{1}{\lambda} \end{vmatrix} \quad \begin{vmatrix} 1 & \mu \\ 0 & 1 \end{vmatrix}$$

vagy



$$\begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}$$

alakú. Az első két typutst így foglalhatjuk össze:

$$\begin{vmatrix} \lambda & \mu \\ 0 & \frac{1}{\lambda} \end{vmatrix}.$$

Az

$$\begin{aligned} &A_0, A_1, \dots, A_m; \\ &B_0, B_1, \dots, B_n; \\ &x_1, x_2, \end{aligned} \tag{2}$$

valamely  $F$  raczionális függvényéről azt mondjuk, hogy az  $f, g$  alakrendszer *covariánsa*, ha:

1)  $F$  a (2) alatti változó sorok mindegyikében *homogen*, azaz létezik három oly kitevő

$$\sigma, \tau, \chi$$

hogy  $\lambda, \mu, \rho$  bármely értékére nézve

$$\begin{aligned} &F(\lambda A_0, \dots, \lambda A_m; \mu B_0, \dots, \mu B_n; \rho x_1, \rho x_2) = \\ &= \chi^{\sigma\tau\chi} \rho^\chi F(A_0, \dots, A_m; B_0, \dots, B_n; x_1, x_2); \end{aligned}$$

2) bármely unimodulár lineáris helyettesítésre nézve a *transzformált* alak együtthatóiból és változóiból képezett

$$F(A'_0, \dots, A'_m; B'_0, \dots, B'_n; \xi_1, \xi_2)$$

*egyenlő* a

$$F(A_0, \dots, A_m; B_0, \dots, B_n; \alpha\xi_1 + \beta\xi_2, \gamma\xi_1 + \delta\xi_2)$$

függvénnyel.

Az utóbbi követelést az

$$\begin{aligned} &F(A'_0, \dots, A'_m; B'_0, \dots, B'_n; \xi_1, \xi_2) = \\ &= F(A_0, \dots, A_m; B_0, \dots, B_n; x_1, x_2) \end{aligned}$$

egyenlettel szokás kifejezni, magától értetődőnek vévén, hogy az összehasonlítás  $\xi_1, \xi_2$  és  $x_1, x_2$  összetartozó értékeire vonatkozik.

A  $\chi$  számot, mely megadja  $F$  fokát az  $x_1$  és  $x_2$ -ben, a covariáns *rendszámának* nevezzük. Ha  $\chi = 0$  és  $F$  az  $x_1$  és  $x_2$ -től ment, akkor  $F$ -et covariáns helyett *invariánsnak* mondjuk.

Ha  $F$ -ben a  $A$  és  $B$  együtthatók helyébe speciális értékeket helyettesítünk, megkapjuk ama *specziális* alakoknak  $F$  covariánsát, melyeknek e speciális  $A$ -k és  $B$ -k az együtthatói.

2. Az algebrai alakok elméletének elemeiben csak oly  $F$  covariánsokat használunk, melyek a (2) alatti mennyiségeknek *egész függvényei*. A következőkben azonban kívánatos azt az esetet is tekintetbe vennünk, midőn  $F$  tört függvény. Sőt HILBERT tétele érvényes akkor is, ha a covariáns fogalmát kiterjesztjük oly  $F$ -ekre, melyek a (2) alatti mennyiségek irracionális függvényei.<sup>1</sup>

Egyébiránt könnyen belátható a következő megjegyzés helyessége:

*Ha valamely  $F$  (raczionális) covariáns az*

$$A_0, A_1, \dots, A_m; B_0, B_1, \dots, B_n$$

*mennyiségeknek egész függvénye, akkor  $x_1$  és  $x_2$ -t is csak egész módon tartalmazhatja.*

Legyen ugyanis  $F$  a  $G$  és  $H$  egész függvényeknek hányadosa, melyek közül  $H$  csak  $x_1$  és  $x_2$ -t tartalmazza. Egyszermind tegyük fel, hogy a  $G$  számlálónak és a  $H$  nevezőnek nincs az  $x_1$ -t és  $x_2$ -t tartalmazó közös osztója.

Az  $F$  covariáns voltánál fogva

$$\frac{G(A'_0, \dots; B'_0, \dots; \xi_1, \xi_2)}{H(\xi_1, \xi_2)} = \frac{G(A_0, \dots; B_0, \dots; a\xi_1 + \beta\xi_2, \gamma\xi_1 + \delta\xi_2)}{H(a\xi_1 + \beta\xi_2, \gamma\xi_1 + \delta\xi_2)}.$$

Itt természetesen egyik oldalon sem rövidíthetünk  $\xi_1, \xi_2$ -t tartalmazó osztóval, tehát létezik olyan tisztán az  $a, \beta, \gamma, \delta$  helyettesítési együtthatóktól függő, soha el nem tűnő  $C$  tényező, hogy

$$CG(A'_0, \dots; B'_0, \dots; \xi_1, \xi_2) = G(A_0, \dots, B_0, \dots; a\xi_1 + \beta\xi_2, \gamma\xi_1 + \delta\xi_2)$$

<sup>1</sup> Az a speciális eset, melyet HILBERT valóban tárgyal, éppen ilyen irracionális covariánsra vonatkozik.



és

$$CH(\xi_1, \xi_2) = H(a\xi_1 + \beta\xi_2, \gamma\xi_1 + \delta\xi_2).$$

Ha most  $H(x_1, x_2)$  valóban tartalmazza  $x_1, x_2$ -t, akkor az utóbbi egyenletben  $a, \beta, \gamma, \delta$  alkalmas választásával elérhetjük, hogy a jobb oldal egy tetszés szerint megadott  $\lambda\xi_1 + \mu\xi_2$  lineáris függvénynyel osztható. De ez lehetetlen, mert a bal oldal tényezői változatlanul ugyanazok, bárhogyan választottuk a lineáris helyettesítést. Tehát  $H$ -nak pusztán állandónak kell lennie. Vagyis esetünkben  $F$  valóban  $x_1$  és  $x_2$ -t csak egész módon tartalmazhatja.

3. Jelentse  $F$  az  $x_1, x_2$  változóknak valamely homogén függvényét, melynek nem kell épen az  $f, g$  rendszer covariánsának lennie. E függvény teljesen meg van határozva, mihamint tudjuk: 1) hogy  $F$  eme változóknak hányadfokú homogén függvénye, vagyis a homogenitást kifejező

$$F(\rho x_1, \rho x_2) = \rho^\chi F(x_1, x_2)$$

egyenletben a  $\chi$  kitevőt; 2) az

$$F_0(r) = F(x_1, 1)$$

egyváltozós függvényt. Valóban e két adatból

$$F(x_1, x_2) = x_2^\chi F_0\left(\frac{x_1}{x_2}\right).$$

A következőkben az  $f, g$  homogén formák helyett a megfelelő

$$f_0(x) = f(x, 1) \quad g_0(x) = g(x, 1)$$

függvényekre fordítjuk figyelmünket, a transzformált  $\varphi(\xi_1, \xi_2)$ ,  $\psi(\xi_1, \xi_2)$  formák helyett pedig a

$$\varphi_0(\xi) = \varphi(\xi, 1) \quad \psi_0(\xi) = \psi(\xi, 1)$$

függvényekre. Ezek  $f_0$  és  $g_0$ -ból úgy keletkeznek, hogy  $x$  helyébe az

$$x = \frac{a\xi + \beta}{\gamma\xi + \delta} \quad (3)$$

kifejezést helyettesítjük és azután  $(\gamma\xi + \delta)$ -nak  $m$ -edik, illetőleg  $n$ -edik hatványával szorzunk.

Noha  $\varphi_0$  és  $\psi_0$  nem pusztán a (3) alatti helyettesítéssel, hanem azonkívül még egy idegen tényezővel való szorzással keletkeznek  $f_0$  és  $g_0$ -ból, mégis röviden a transzformált függvényeknek nevezzük.

Ha

$$F(A_0, \dots; B_0, \dots; x_1, x_2)$$

az  $f(x_1, x_2), g(x_1, x_2)$  homogén formáknak covariánsa, akkor az

$$F_0 = F(A_0, \dots, B_0, \dots; x, 1)$$

függvényről is azt mondjuk, hogy  $f_0(x)$  és  $g_0(x)$ -nek covariánsa. Ugyanezt úgy is jelentjük ki, hogy  $F_0$  a  $f(x_1, x_2), g(x_1, x_2)$  valamely covariánsának nem homogen írásmódja.

A covariánsok második jellemző tulajdonságát kifejező egyenlet ebben a nem homogen írásmódban:

$$F_0(A_0, \dots; B_0, \dots; \xi) = (\gamma\xi + \delta)^\chi F_0(A_0, \dots; B_0, \dots; x).$$

4. Most már könnyen bebizonyítható HILBERT tétele, melyet így fogalmazhatunk:

Ha  $F_0$  az  $f, g$  formák valamely  $\chi$ -ed rendű covariánsának nem homogen írásmódja, hol  $\chi$  nem negatív szám, akkor

$$\frac{d^{\chi+1} F_0}{dx^{\chi+1}}$$

—  $(\chi + 2)$  rendű covariáns.

Midőn  $F_0$  a  $x$ -nek  $\chi$ -ed fokú egész függvénye, ez magától értetődik, de érdektelen, mert ekkor a szóban forgó differenciálhányados azonosan eltűnik. Talán ez okozta azt, hogy a tétel aránylag későn tűnt fel a formaelmélet művelőinek.

A mi a bebizonyítást illeti, nyilván  $F_0$ -sal együtt minden differenciálhányadosa is homogen az  $f$  illetőleg  $g$  együtthatóiban. Tehát csak azt kell kimutatnunk, hogy a

$$\frac{d^{\chi+1} F_0}{dx^{\chi+1}}$$



függvénynek meg van a covariánsok második jellemző tulajdonsága. Még pedig e tulajdonságot elég lesz a

$$\begin{vmatrix} \lambda & \mu \\ 0 & \frac{1}{\lambda} \end{vmatrix}$$

és a

$$\begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}$$

determinánsú helyettesítésekre bebizonyítanunk.

Rövidség kedvéért jelöljük  $\Phi_0$ -sal azt a függvényt, mely a transzformált  $\varphi_0, \psi_0$  rendszerre nézve hasonló módon van képezve, mint  $F_0$  az eredeti  $f_0, g_0$  rendszerre nézve. Az  $F_0$ -nak covariáns voltánál fogva:

$$\Phi_0(\xi) = (\gamma\xi + \delta)^x F_0(x).$$

A bebizonyítandó

$$\frac{d^{x+1}}{d\xi^{x+1}} \Phi_0(\xi) = (\gamma\xi + \delta)^{-(x+2)} \frac{d^{x+1}}{dx^{x+1}} F_0(x) \quad (4)$$

egyenletet innen egyszerűen a differenciálás tényleges elvégzésével kaphatjuk.

A

$$\begin{vmatrix} \lambda & \mu \\ 0 & \frac{1}{\lambda} \end{vmatrix}$$

determinánsú helyettesítés esetében

$$x = \lambda(\lambda x + \mu), \quad \frac{dx}{d\xi} = \lambda^2$$

és

$$\Phi_0(\xi) = \lambda^{-x} F_0(x).$$

Innen

$$\frac{d}{d\xi} \Phi_0(\xi) = \lambda^{-x} \frac{d}{dx} F_0(x) \frac{dx}{d\xi} = \lambda^{-(x-2)} \frac{d}{dx} F_0(x);$$

általában

$$\frac{d^i}{dx^i} \Phi_0(\xi) = \lambda^{-(\chi-2i)} \frac{d^i}{dx^i} F_0(x).$$

Tehát  $i = \chi + 1$  esetében

$$\frac{d^{\chi+1}}{d\xi^{\chi+1}} \Phi_0(\xi) = \lambda^{\chi+2} \frac{d^{\chi+1}}{dx^{\chi+1}} F_0(x);$$

ez pedig épen a (4) alatti egyenlet a szóban forgó helyettesekre nézve.

A

$$\begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}$$

determinánsú helyettesítésekre nézve

$$x = \frac{-1}{\xi}, \quad \frac{dx}{d\xi} = \frac{1}{\xi^2}$$

és

$$\Phi_0(\xi) = \xi^\chi F_0(x).$$

Innen, mint rögtön látni fogjuk:

$$\begin{aligned} & \xi^i \frac{d^i}{d\xi^i} \Phi_0(\xi) = \\ & = \sum_{\nu=0}^i \binom{i}{\nu} (\chi - \nu)(\chi - \nu - 1) \cdots (\chi - i + 1) \xi^{\chi-\nu} \frac{d^\nu}{dx^\nu} F_0(x), \quad (5) \end{aligned}$$

hol  $\nu = i$  esetében

$$(\chi - \nu)(\chi - \nu - 1) \cdots (\chi - i + 1)$$

helyébe 1 teendő.

Valóban, ha  $i=1$ , akkor

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\xi} \Phi_0(\xi) &= \chi \xi^{\chi-1} F_0(x) + \xi^\chi \frac{d}{dx} F_0(x) \frac{dx}{d\xi} = \\ &= \chi \xi^{\chi-1} F_0(x) + \xi^{\chi-1} \frac{d}{dx} F_0(x), \end{aligned}$$

azaz

$$\xi \frac{d}{d\xi} \Phi_0(\xi) = \chi \xi^\chi F_0(x) + \xi^\chi \frac{d}{dx} F_0(x),$$



úgy, mint a bebizonyítandó differenciálási képlet kívánja. Az (5) alatti képlet általános érvényességét pedig a következő  $i$ -ről  $(i+1)$ -re való következtetéssel igazolhatjuk.

Ha (5) alatt  $\xi$ -vel szorzunk és azután differenciálunk, leszen

$$\begin{aligned} & (i+1) \xi^i \frac{d^i}{d\xi^i} \Phi_0(\xi) + \xi^{i+1} \frac{d^{i+1}}{d\xi^{i+1}} \Phi_0(\xi) = \\ & = \sum_{\nu=0}^i \binom{i}{\nu} (\chi-\nu+1)(\chi-\nu) \dots (\chi-i+1) \xi^{\chi-\nu} \frac{d^\nu}{dx^\nu} F_0(x) + \\ & + \sum_{\nu=0}^i \binom{i}{\nu} (\chi-\nu)(\chi-\nu-1) \dots (\chi-i+1) \xi^{\chi-\nu-1} \frac{d^{\nu+1}}{dx^{\nu+1}} F_0(x). \end{aligned} \quad (6)$$

Itt a jobb oldal

$$\xi^\chi F_0(x), \dots, \xi^{\chi-\nu} \frac{d^\nu}{dx^\nu} F_0(x), \dots, \xi^{\chi-i-1} \frac{d^{i+1}}{dx^{i+1}} F_0(x)$$

homogén lineáris függvénye állandó együtthatókkal. A

$$\xi^\chi F_0(x) \quad \text{és} \quad \xi^{\chi-i-1} \frac{d^{i+1}}{dx^{i+1}} F_0(x)$$

szorzatok együtthatója

$$\chi(\chi-1) \dots (\chi-i+1) \quad \text{ill.} \quad 1.$$

Bármely más

$$\xi^{\chi-\nu} \frac{d^\nu}{dx^\nu} F_0(x)$$

együtthatója:

$$\begin{aligned} & \left( \binom{i}{\nu} + \binom{i}{\nu-1} \right) (\chi-\nu+1)(\chi-\nu)(\chi-\nu-1) \dots (\chi-i+1) = \\ & = \binom{i+1}{\nu} (\chi-\nu+1)(\chi-\nu)(\chi-\nu-1) \dots (\chi-i+1). \end{aligned}$$

Tehát a (6) alatti képlet így is írható:

$$\begin{aligned} & (i+1) \xi^i \frac{d^i}{d\xi^i} \Phi_0(\xi) + \xi^{i+1} \frac{d^{i+1}}{d\xi^{i+1}} \Phi_0(\xi) = \\ & = \sum_{\nu=0}^{i+1} \binom{i+1}{\nu} (\chi-\nu+1)(\chi-\nu)(\chi-\nu-1) \dots (\chi-i+1) \xi^{\chi-\nu} \frac{d^\nu}{dx^\nu} F_0(x). \end{aligned}$$

Továbbá az (5) alatti egyenletből:

$$(i+1) \xi^i \frac{d^i}{d\xi^i} \Phi_0(\xi) = \\ = \sum_{\nu=0}^{i+1} \binom{i+1}{\nu} (i-\nu+1)(\chi-\nu)(\chi-\nu-1)\dots(\chi-i+1) \xi^{\chi-\nu} \frac{d^\nu}{dx^\nu} F_0(x).$$

Az imént nyert két egyenletet egymásból kivonva:

$$\xi^{i+1} \frac{d^{i+1}}{d\xi^{i+1}} \Phi_0(\xi) = \\ = \sum_{\nu=0}^{i+1} \binom{i+1}{\nu} (\chi-\nu)(\chi-\nu-1)\dots(\chi-i+1)(\chi-i) \xi^{\chi-\nu} \frac{d^\nu}{dx^\nu} F_0(x),$$

ez pedig éppen az (5) alatti képlet  $i$  helyett  $(i+1)$ -re nézve.

Abban a különös esetben, midőn (5) alatt  $i = \chi + 1$ , jobb oldalt minden tag az utolsónak kivételével eltűnik, mert

$$\chi - i + 1 = 0.$$

Tehát

$$\xi^{\chi+1} \frac{d^{\chi+1}}{d\xi^{\chi+1}} \Phi_0(\xi) = \xi^{-1} \frac{d^{\chi+1}}{dx^{\chi+1}} F_0(x),$$

azaz

$$\frac{d^{\chi+1}}{d\xi^{\chi+1}} \Phi_0(\xi) = \xi^{-(\chi+2)} \frac{d^{\chi+1}}{dx^{\chi+1}} F_0(x),$$

úgy mint a (4) alatti egyenlet állítja.

5. Legyenek például az  $f(x_1, x_2)$ ,  $g(x_1, x_2)$  alakok mindkettőn  $n$ -edrendűek. Akkor  $\frac{f_0}{g_0}$  egy zérusrendű covariánsnak nem homogén írásmódja. Tehát

$$\frac{d}{dx} \frac{f_0}{g_0} = \frac{g_0 \frac{df_0}{dx} - f_0 \frac{dg_0}{dx}}{g_0^2}$$

egy  $(-2)$ -odrendű és

$$g_0 \frac{df_0}{dx} - f_0 \frac{dg_0}{dx}$$



egy  $2(n-1)$ -edrendű covariánsnak nem homogén írásmódja. Az utóbbinak részletes alakja

$$n \begin{vmatrix} A_0 x^{n-1} + \binom{n-1}{1} A_1 x^{n-2} + \dots + A_{n-1} & f \\ B_0 x^{n-1} + \binom{n-1}{1} B_1 x^{n-2} + \dots + B_{n-1} & g \end{vmatrix}.$$

Ha még az első oszlopot  $x$ -szel szorozva kivonjuk a másodiktól, akkor a második oszlop helyett

$$\begin{aligned} & A_1 x^{n-1} + \binom{n-1}{1} A_2 x^{n-2} + \dots + A_n \\ & B_1 x^{n-1} + \binom{n-1}{1} B_2 x^{n-2} + \dots + B_n \end{aligned}$$

írható.

Áttérve a homogén írásmódra, az

$$\frac{1}{n} \begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} & \frac{\partial f}{\partial x_2} \\ \frac{\partial g}{\partial x_1} & \frac{\partial g}{\partial x_2} \end{vmatrix}$$

covariánst nyerjük, tehát egy állandó híján a JACOBI-féle covariánst.

## II. Binaer alakok esete.

6. Az a kérdés, hogy az

$$f(x_1, x_2) = A_0 x_1^m + \binom{m}{1} A_1 x_1^{m-1} x_2 + \dots + A_m x_2^m$$

alak osztható-e a

$$g(x_1, x_2) = B_0 x_1^n + \binom{n}{1} B_1 x_1^{n-1} x_2 + \dots + B_n x_2^n$$

alakokkal (hol  $m \geq n$ ), azonos azzal, vajjon  $f_0(x) = f(x, 1)$  és  $g_0(x) = g(x, 1)$  hányadosa mint  $x$ -nek legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú egész függvénye fejezhető-e ki.

Ha a kérdést az utóbbi alakban fogalmazzuk, nyilván

$$\frac{d^{m-n+1}}{dx^{m-n+1}} \frac{f_0}{g_0} \quad (7)$$

azonos eltünése fejezi ki a szükséges és elégséges feltételt arra, hogy  $f_0$  és  $g_0$  hányadosa a kívánt alakú legyen. Minthogy  $f_0$ -ról és  $g_0$ -ról természetesen fölteszszük, hogy egyik sem tűnik el azonosan, a (7) alatti kifejezést a

$$g_0^{m-n+2} \frac{d^{m-n+1} f_0}{dx^{m-n+1} g_0} \quad (8)$$

szorzattal is pótolhatjuk.

HILBERT tétele szerint a (7) alatti kifejezés egy  $-(m-n+2)$ -rendű covariánsnak, tehát a (8) alatti kifejezés egy

$$(n-1)(m-n+2)-$$

rendű covariánsnak nem homogén írásmódja. Az  $m=n$  esetben a JACOBI-féle covariánst kapjuk.

Szándékunk a nyert covariánst az  $m > n$  esetben is determináns alakjában előállítani.

7. Ha rövidség kedvéért

$$F = \frac{f_0}{g_0}$$

akkor

$$Fg_0 = f_0.$$

Ha  $i$ -szer differenciálunk

$$\sum_{\nu=0}^i \binom{i}{\nu} \frac{d^\nu F}{dx^\nu} \frac{d^{i-\nu} g_0}{dx^{i-\nu}} = \frac{d^i f_0}{dx^i},$$

továbbá  $i$  szorzatosával osztva:

$$\sum_{\nu=0}^i \frac{1}{\nu!} \frac{d^\nu F}{dx^\nu} \frac{1}{(i-\nu)!} \frac{d^{i-\nu} g_0}{dx^{i-\nu}} = \frac{1}{i!} \frac{d^i f_0}{dx^i}.$$

Vége az

$$f_i = \frac{1}{m(m-1)\dots(m-i+1)} \frac{d^i}{dx^i} f_0(x),$$

$$g_i = \frac{1}{n(n-1)\dots(n-i+1)} \frac{d^i}{dx^i} g_0(x)$$



jelölések segítségével ugyanez az egyenlet így is írható:

$$F \binom{n}{i} g_i + \frac{dF}{dx} \binom{n}{i-1} g_{i-1} + \frac{1}{1 \cdot 2} \frac{d^2 F}{dx^2} \binom{n}{i-2} g_{i-2} + \dots + \frac{1}{i!} \frac{d^i F}{dx^i} g_0 = \binom{m}{i} f_i.$$

Ha itt  $i$  helyébe rendre a

$$0, 1, 2, \dots, m-n+1$$

számokat helyettesítjük, akkor

$$F, \frac{dF}{dx}, \frac{1}{1 \cdot 2} \frac{d^2 F}{dx^2}, \dots, \frac{1}{(m-n+1)!} \frac{d^{m-n+1} F}{dx^{m-n+1}}$$

meghatározására  $m-n+2$  lineáris egyenletet nyerünk. Az ismeretlenek együtthatóiból alkotott determináns  $g_0$ -nak  $(m-n+2)$ -dik hatványa.

Ebből az egyenletrendszerből

$$\frac{1}{(m-n+1)!} g_0^{m-n+2} \frac{d^{m-n+1} F}{dx^{m-n+1}},$$

vagyis

$$\frac{1}{(m-n+1)!} g_0^{m-n+2} \frac{d^{m-n+1} f_0}{dx^{m-n+1} g_0}$$

a következő determinánssal egyenlő:

$$H = \begin{vmatrix} g_0 & 0 & \dots & 0 & f_0 \\ \binom{n}{1} g_1 & g_0 & \dots & 0 & \binom{m}{1} f_1 \\ \binom{n}{2} g_2 & \binom{n}{1} g_1 & \dots & 0 & \binom{m}{2} f_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \binom{n}{m-n-1} g_{m-n-1} & \binom{n}{m-n-2} g_{m-n-2} & \dots & 0 & \binom{m}{m-n-1} f_{m-n-1} \\ \binom{n}{m-n} g_{m-n} & \binom{n}{m-n-1} g_{m-n-1} & \dots & g_0 & \binom{m}{m-n} f_{m-n} \\ \binom{n}{m-n+1} g_{m-n+1} & \binom{n}{m-n} g_{m-n} & \dots & \binom{n}{1} g_1 & \binom{m}{m-n+1} f_{m-n+1} \end{vmatrix}$$

Ez determináns alakja ama covariáns nem homogén írásmódjának, melynek azonos eltűnése fejezi ki  $f(x_1, x_2)$ -nek a  $g(x_1, x_2)$  formával való osztható voltát. Minthogy  $H$  az  $f$  és  $g$  együtthatóit csak egész módon tartalmazza, azért e covariáns homogén alakja  $x_1$ -t és  $x_2$ -t szintén egész módon tartalmazza, vagyis a szó szűkebb értelmében vett covariáns.

### III. Több nem homogén változó esete.

8. Legyen az

$$f(x_1, x_2, \dots, x_r), \quad g(x_1, x_2, \dots, x_r)$$

egész függvények foka pontosan  $m_1$ , ill.  $n_1$ , hol  $m_1 \leq m$  és  $n_1 \leq n \leq m$ . Továbbá tegyük fel, a mi alkalmas lineáris helyettesítéssel mindig elérhető, hogy  $f$  és  $g$  valóban tartalmazza  $x_1$ -nek  $m_1$ -dik, ill.  $n_1$  dik hatványát.

Ekkor arra, hogy  $f$  és  $g$  hányadosa az  $x$ -eknek legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú egész függvénye legyen, szükséges és elégséges, hogy e hányados  $x_1$ -et csak egész módon tartalmazza és mint  $x_1$  függvénye legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú legyen.

E feltétel nyilván szükséges. Hogy egyszersmind elégséges, az a következő módon látható be.

Ha  $f$ -t mint  $x_1$  függvényét elosztjuk  $g$ -vel, akkor a hányados együtthatóinak meghatározása egész műveleteken kívül csak azzal a  $B$  számmal való osztásokat kíván, mely  $g$ -ben  $x_1^{n_1}$  együtthatója. Tehát ha  $f$  és  $g$  hányadosa  $x_1$ -nek egész függvénye, akkor ebben az egész függvényben az együtthatók az  $x_2, x_3, \dots, x_r$  változókat csak egész módon tartalmazzák. Vagyis e hányados mint  $x_1, x_2, \dots, x_r$  függvénye szintén egész függvény.

Továbbá e hányados, akár pusztán mint  $x_1$ -nek, akár mint  $x_1, x_2, \dots, x_r$ -nek függvényét tekintjük, pontosan  $m_1 - n_1$  fokú. Tehát, ha e hányados mint  $x_1$  függvénye kielégíti a fokszámra vonatkozó követelésünket, akkor kielégíti mint  $x_1, x_2, \dots, x_r$  függvénye is.



9. Ejtsük el most már azt a megszorítást, hogy  $f$  és  $g$  valóban tartalmazza  $x_1$ -nek  $m_1$ -dik, ill.  $n_1$ -dik hatványát. Még e megszorítás elejtése után is érvényes a következő tétel, mely a feladatot mindenkor egy független változó esetére vezeti vissza:

*Hogy a legfeljebb  $m$ -edfokú*

$$f(x_1, x_2, \dots, x_r)$$

*egész függvénynek a legfeljebb  $n$ -edfokú*

$$g(x_1, x_2, \dots, x_r)$$

*egész függvénynyel való hányadosa az  $x$ -eknek legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú egész függvénye legyen, arra szükséges és elégséges, hogy*

$$F(\lambda) = f(x_1 + \lambda y_1, x_2 + \lambda y_2, \dots, x_r + \lambda y_r)$$

*és*

$$G(\lambda) = g(x_1 + \lambda y_1, x_2 + \lambda y_2, \dots, x_r + \lambda y_r)$$

*hányadosa  $\lambda$ -nak legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú egész függvénye legyen. Az  $y$ -k itt új határozatlanok.*

E feltétel szükséges volta közvetlenül világos. Elégséges volta a következő módon látható be.

Tegyük fel, hogy

$$F(\lambda) = G(\lambda) Q(\lambda),$$

hol  $Q(\lambda)$  a  $\lambda$ -nak legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú egész függvénye. Az  $x$ -ek és  $y$ -ok egyelőre akármilyen módon szerepelhetnek mint paraméterek  $Q$  együtthatóiban.

Az

$$x_1, x_2, \dots, x_r$$

helyébe írjunk

$$0, z_2, \dots, z_r$$

-t, hol a  $z$ -k új változók; az  $y$ -okat helyettesítsük állandó számértékekkel. Ekkor az

$$\bar{F}(\lambda) = f(\lambda y_1, z_2 + \lambda y_2, \dots, z_r + \lambda y_r),$$

$$\bar{G}(\lambda) = g(\lambda y_1, z_2 + \lambda y_2, \dots, z_r + \lambda y_r)$$

függvények hányadosa  $\bar{Q}(\lambda)$ , szintén  $\lambda$ -nak legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú egész függvénye.

Az  $\bar{F}$ ,  $\bar{G}$  függvények nem egyebek, mint azok, melyekbe  $f$  és  $g$  átmennek, ha az

$$x_1 = \lambda y_1, x_2 = z_2 + \lambda y_2, \dots, x_r = z_r + \lambda y_r \quad (9)$$

lineáris helyettesítéssel az új

$$\lambda, z_2, \dots, z_r$$

változókat vezetjük be. E függvények tehát megint  $m_1$  ill.  $n_1$  fokúak. Továbbá, ha az  $y$ -ok helyébe tett számértékeket alkalmasan választottuk, akkor  $\bar{F}$  és  $\bar{G}$  valóban tartalmazza  $\lambda^{m_1}$ -et, ill.  $\lambda^{n_1}$ -et. Ennélfogva a 8. alatt mondottak után,  $\bar{Q}(\lambda)$  csak úgy lehet  $\lambda$ -nak legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú függvénye, ha mint

$$\lambda, z_2, \dots, z_r$$

függvénye szintén legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú egész függvény.

A (9) alatti transzformáció megfordítása az  $\bar{F}$ ,  $\bar{G}$  és  $\bar{Q}$  függvényeket  $f$ -be,  $g$ -be ill. egy legfeljebb  $(m-n)$ -edfokú

$$q(x_1, x_2, \dots, x_m)$$

egész függvénybe viszi át, az

$$\bar{F} = \bar{G}\bar{Q}$$

egyenletet pedig a keresett

$$f = gh$$

egyenletbe.

#### IV. Több homogén változó esete.

10. Az imént mondottak természetesen homogén változók esetében is igazak. Csakhogy ekkor a feltételi egyenletek alakja különösen figyelemre méltó, főleg ha az algebrai alakok elméletében szokásos szimbolikus írásmódot használjuk.

Elég lesz az  $m = n$  esettel foglalkoznunk, mert a nyert eredmény minden más esetre könnyen átvihető.

Két  $n$ -edrendű *binaer* alak

$$f = a_x^n = (a_1 x_1 + a_2 x_2)^n, \quad g = b_x^n = (b_1 x_1 + b_2 x_2)^n,$$



mint tudjuk, akkor és csak akkor különbözik egymástól pusztán egy állandó tényezőben, ha az

$$(ab) a_x^{n-1} b_x^{n-1} = (a_1 b_2 - a_2 b_1) (a_1 x_1 + a_2 x_2)^{n-1} (b_1 x_1 + b_2 x_2)^{n-1} \quad (10)$$

JACOBI-féle covariáns azonosan eltűnik.

Áttérve több változó esetére,

$$f = a_x^n = (a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_r x_r)^n,$$

$$g = b_x^n = (b_1 x_1 + b_2 x_2 + \dots + b_r x_r)^n,$$

akkor és csak akkor különbözik egymástól pusztán egy állandó együtthatóban, ha

$$F(\lambda) = (a_x + \lambda a_y)^n,$$

$$G(\lambda) = (b_x + \lambda b_y)^n$$

pusztán egy  $\lambda$ -tól ment együtthatóban térnek el egymástól. Ennek feltételét pedig a (10) alatti minta szerint az

$$(a_x b_y - a_y b_x) (a_x + \lambda a_y)^{n-1} (b_x + \lambda b_y)^{n-1} \quad (11)$$

kifejezés azonos eltűnése fejezi ki. E kifejezés még a következő egyszerűbbel pótolható:

$$(a_x b_y - a_y b_x) a_x^{n-1} b_x^{n-1}. \quad (12)$$

Valóban (11) vagy (12) azonos eltűnése teljesen ugyanazt jelenti, mert úgy keletkeznek egymásból, hogy az  $x$ -ek helyébe az

$$x_i - \lambda y_i \quad (i=1, \dots, r)$$

különbségeket illetve az

$$x_i + \lambda y_i \quad (i=1, \dots, r)$$

összegeket helyettesítjük.

Hasonló módon  $m > n$  esetében is binaer alakokról úgy térünk át több változósakra, hogy abban a covariánsban, melynek azonos eltűnése az oszthatóságot kifejezi, az  $(ab)$  szimbolumok helyébe

$$a_x b_y - a_y b_x$$

alakú szimbolumokat írunk. Világos, hogy az így nyert kifejezések covariáns jellegűek, csakhogy az  $x$ -eken kívül még egy  $y$  változósort tartalmaznak.

Kürschák József.

## MERŐLEGES SZERKESZTÉSE EGY EGYENES ADOTT PONTJÁBAN VONALZÓVAL ÉS ÉTALONNAL.

HILBERT «Grundlagen der Geometrie» cz. művében öt síkgeometriai feladatot jelölt ki mint olyant, melyeknek elvégezhetségét a geometria elemeiben okvetetlenül fel kell tennünk. E feladatok azonban, mint kimutatja, nem függetlenek egymástól, hanem visszavezethetők az első kettőre, t. i. a következőkre:

1. Két pont összekötése egyenessel és két nem párhuzamos egyenes metszéspontjának meghatározása.
2. Adott hosszúságnak adott egyenesen adott pontból való felrakása.

Az 1. feladat megoldására a *vonalzó* szolgál. A 2. feladat megoldására alkalmas eszközt *transporteur*nek nevezzük.

Utóbb KÜRSCHÁK bebizonyította,<sup>1</sup> hogy minden szerkesztési feladat, melyet a vonalzóval és a transporteurrel megoldhatunk, akkor is elvégezhető, ha a transporteur egy *étalonnal* helyettesítjük, vagyis oly eszközzel, mely csak egy bizonyos, az illető eszköz által teljesen megszabott hosszúságnak (mondjuk a hosszegységnek) átrakására alkalmas. Ezt a tételt HILBERT is átvette említett művének újabb kiadásába.

Még egy lépéssel tovább juthatunk STEINER ama tételére hivatkozva, hogy mihelyt a síkban megrajzoltunk egy parallelogrammát, bármely pontban bármely egyeneshez pusztán vonalzó segítségével szerkeszthetünk párhuzamot. Ekkor ugyanis köny-

<sup>1</sup> Math. Annalen 55. kötet.



nyen belátható, hogy az *étalont* oly eszköz is helyettesítheti, melynek segítségével csak egy fix  $O$  pontból rakhatjuk fel az eszköz által megszabott hosszúságot, nem pedig a sík tetszőleges pontjából. Erre a körülményre VAHLEN figyelmeztetett egy BAUER MIHÁLYHOZ intézett levélben.

Jelen dolgozatban azonban nem ezzel a redukcióval akarok foglalkozni, hanem szándékom a vonalzóval és magával az étalonnal egy feladatot megfejtetni.

HILBERT idézett könyvében igen szépen oldja meg azt a feladatot, hogy valamely adott egyenesre pusztán vonalzó és étalon segítségével merőlegeset állítsunk. Szerkesztésének egyedüli hiánya, hogy ezt a merőlegest nem az egyenes valamely adott pontjában kapjuk, tehát az egyenes adott pontján átmenő merőleges meghatározása még egy párhuzamos vonal szerkesztését teszi szükségessé.

Megoldjuk tehát a következő feladatot: Rajzoljunk a megadott  $a$  egyenesre ennek előre megadott  $A$  pontjában merőlegest.

A megoldás a következő:  $A$ -ból kiindulva rámérjük az  $a$ -ra az egységet, végpontja  $O$ .  $O$ -n át két tetszőszerinti egyenest rajzolok, s rájuk mérem mindkét irányban az étalont. (A végpontok  $B_1, B_2$ , ill.  $C_1, C_2$ .) Az  $AC_2$  a  $B_1B_2$ -t  $B$ -ben, az  $AB_2$  a  $C_1C_2$ -t  $C$ -ben metszi. A  $BC$  nek a  $B_1C_1$ -gyel való metszéspontja  $A_1$ . Ekkor  $AA_1$  a keresett merőleges.

Szerkesztésünk igen könnyen igazolható.

$A$  ugyanis egy czirkuláris involúció középpontja, a mely az  $AB_1, AB_2; AC_1, AC_2$  sugárpárokkal teljesen meg van határozva, s a melyben szerkesztésünk megadja az  $a$  megfelelőjét az  $AA_1$ -et. ( $AC_1$  és  $AB_1$  az ábrában nincs kirajzolva.)

A közölt szerkesztés a PASCAL-tétel segítségével is indokolható, ha meggondoljuk, hogy a kör érintője merőleges a sugárra, már pedig  $AA_1$  az  $AB_1C_2B_2C_1$  kör érintője, a választott szerkesztés mellett  $BCA_1$  a PASCAL egyenes. A hatszög pedig  $AC_2C_1B_1B_2A$ .

Elemibb úton nem sikerült a szerkesztést igazolnom.

Legyen szabad szerkesztésünket néhány szóval a HILBERT-féle merőleges szerkesztéssel összehasonlitanom.

Mindkét konstrukció hat segédvonalat használ fel, de míg mi a kívánt pontban kapjuk a merőleget, addig HILBERTnek ezen cél elérésére még párhuzamosat is kell rajzolnia, a mi, ha csak étalon áll a rendelkezésünkre, magában sem egyszerűbb a merőleges szerkesztésénél. A fent közölt szerkesztés tehát a gyakorlatban mindenesetre tisztábban hajtható végre. HILBERT szerkesztésének azonban előnye, hogy egy igen elemi tétel segítségével igazolható, melyet már a középiskolai tanuló is megérthet, míg nekünk a projectiv geometria egy-két alapfogalmát, illetve könnyű tételét kellett felhasználnunk.

*Obláth Richard.*



## A KÉTTEST PROBLÉMÁJA VÁLTOZÓ TÖMEGEK ESETÉN.

(Második és befejező közlemény.)

Az (I)-ből leszarmaztatható  $\varphi$  azon része, mely a középpálya excentricitásával  $e$ -vel függ össze. Ha  $e$  igen kis mennyiség, akkor  $\varphi$ -nek  $e$  mennyiségtől függő részét  $\varphi'$ -vel jelezve:

$$\frac{d^2\varphi}{ds^2} e \cos s - 2e \sin s \frac{d\varphi}{ds} + \varphi' = 0 \quad (\text{III})$$

egyenlet írható fel  $\varphi'$  értékének megállapítására. Ebből a (II)-re való tekintettel:

$$\left[ \frac{1}{n^2} \frac{d^2\varphi}{dt^2} \frac{1}{(1+\varphi)^4} - \frac{2 \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2}{n^2 (1+\varphi)^5} \right] e \cos s - 2e \sin s \frac{\frac{d\varphi}{dt}}{n(1+\varphi)^2} + \varphi' = 0 \quad (\text{IV})$$

azon egyenlet, mely a gyakorlatban alkalmazásba jön, ha már  $s$ -t is kifejeztük, mint az idő függvényét. Az  $s$  a középpálya valószínű anomáliája, igen kis excentricitás esetén:

$$s = n\tau. \quad (24)$$

Ámde

$$\frac{dt}{d\tau} = \frac{1}{(1+\varphi)^2} = \frac{1}{\left(1 + \frac{m}{\mu} t\right)^2}$$

differenciálhányadosból:

$$\tau = \int \left(1 + \frac{m}{\mu} t\right)^2 dt = \frac{m}{3\mu} \left(1 + \frac{m}{\mu} t\right)^3. \quad (25)$$

Így tehát a (IV)-ből az excentricitástól függő első javítás:

$$\varphi' = 2e \sin \left[ n \frac{m}{3\mu} \left( 1 + \frac{m}{\mu} t \right)^3 \right] \frac{\frac{m}{\mu}}{n \left( 1 + \frac{m}{\mu} t \right)^2}. \quad (26)$$

A kettést problémájának megoldását folyton szaporodó tömegek esetén

$$\begin{aligned} \varphi = \frac{m}{\mu} t + \frac{2}{n^2} \frac{\left( \frac{m}{\mu} \right)^2}{\left( 1 + \frac{m}{\mu} t \right)^5} + \\ + 2e \sin \left[ n \frac{m}{3\mu} \left( 1 + \frac{m}{\mu} t \right)^3 \right] \frac{\frac{m}{\mu}}{n \left( 1 + \frac{m}{\mu} t \right)^2} \end{aligned} \quad (V)$$

függvény bevezetése segíti elő a szokásos alakban.

A  $\varphi$  egymásután következő javított értékei a (IV) folytán  $\varphi'$ -nek is mindig pontosabb értékét adják meg. A  $\varphi$  függvény egyes értékei a középpálya pontos elemeihez is vezetnek.

A középpálya elemeinek megállapítása után a valódi pályát is leírhatjuk. Igen érdekes eme, a Napra viszonyított valódi pálya viselkedése is különösen kozmologiai szempontból. A tömegszaporulat feltevés tényleg helyes: a mint Földünk tömegét is növelik a meteorok, úgy a többi bolygóét, csupán az egyenletes szaporodás jellegéhez fér kétség. Ennélfogva az  $m$  mennyiség pozitív jellegű. A Napra viszonyított pálya sugara tehát:

$$r = \frac{\rho}{1 + \frac{m}{\mu} t} \quad (27)$$

folyton kisebb és kisebb lesz, azaz a bolygó pályája a Nap körül folyton szűkül, csigavonalszerű alakot ölt. A bolygónak tehát végül a Napba kell zuhannia egyenletes tömegszaporulat esetén. Belátható, hogy még nem egyenletes tömegszaporulat esetén is megmarad a valódi pályának e jellege.



Az (I) LOVETT eredményéhez is egyszerű úton vezet. Kör-alakú középpálya esetén:

$$\frac{d^2\varphi}{ds^2} + \varphi = \frac{\gamma}{\mu} s, \quad (28)$$

$$\varphi = \frac{\gamma}{\mu} s = \frac{\gamma}{\mu} n\tau = l\tau.$$

Ha tehát valamely elliptikus bolygó pályája folytonosan egyenletes tömegszaporodás mellett akként módosul, hogy a középpálya körré lesz, akkor

$$r = \frac{\rho}{1+l\tau} \quad (29)$$

transzformáció alkalmazandó. Itt

$$\frac{dt}{d\tau} = \frac{1}{(1+l\tau)^2}, \quad (30)$$

melyből:

$$t = -\frac{1}{l(1+l\tau)}. \quad (31)$$

A (29) és (31) épen LOVETT transzformációi.

2. A  $\varphi$  pontos meghatározása. Az (I) alatti egyenletünk  $\varphi$ -nek nemcsak közelítő értékeit, hanem  $\varphi$  pontos kifejezését is nyújtja, ha  $F$ -t ki tudjuk fejezni a valóságos anomalia függvényeként. Legyen ugyanis

$$(1+e \cos s)\varphi = \psi, \quad (32)$$

ekkor:

$$\frac{d\varphi}{ds} = \frac{1}{1+e \cos s} \frac{d\psi}{ds} + \frac{e \sin s}{(1+e \cos s)^2} \psi,$$

$$\frac{d^2\varphi}{ds^2} = \frac{1}{1+e \cos s} \frac{d^2\psi}{ds^2} + \frac{2e \sin s}{(1+e \cos s)^2} \frac{d\psi}{ds} +$$

$$+ \frac{e^2 + e \cos s + e^2 \sin^2 s}{(1+e \cos s)^3} \psi \quad (33)$$

helyettesítések alkalmazhatók. Ezekkel az (I):

$$\frac{d^2\psi}{ds^2} + \psi = \frac{F}{\mu}. \quad (34)$$

Ha a (34) jobb oldala zérus, akkor

$$\psi = E \sin s + G \cos s \quad (35)$$

alakú a megoldás. Ebből (34) megoldását az állandók variációjával nyerjük. Az állandókat variálva:

$$E'' \sin s + G'' \cos s - 2G' \sin s + 2E' \cos s = \frac{F}{\mu}$$

egyenlethez jutunk. Itt  $E$  és  $G$  meghatározása céljából ki-  
köthetjük, hogy

$$\begin{aligned} E'' \sin s - 2G' \sin s &= \frac{F}{\mu} \sin^2 s, \\ F'' \cos s + 2E' \cos s &= \frac{F}{\mu} \cos^2 s \end{aligned} \quad (36)$$

feltételi differenciálegyenletek teljesüljenek. A (36)-ból:

$$\begin{aligned} E' - 2G &= \int \frac{F}{\mu} \sin s \, ds - g, \\ G' + 2E &= \int \frac{F}{\mu} \cos s \, ds + h. \end{aligned} \quad (37)$$

A (37)-nek eleget tesznek:

$$\begin{aligned} E &= h + \int \frac{F}{\mu} \cos s \, ds, \\ G &= g - \int \frac{F}{\mu} \sin s \, ds \end{aligned} \quad (38)$$

függvények. Ennélfogva a (35) szerint:

$$\begin{aligned} \psi &= (1 + e \cos s) \varphi = \\ &= h \sin s + g \cos s + \sin s \int \frac{F}{\mu} \cos s \, ds - \cos s \int \frac{F}{\mu} \sin s \, ds. \end{aligned} \quad (39)$$

Az (I) általános integrálja tehát:

$$\varphi = \frac{h \sin s + g \cos s + \sin s \int \frac{F}{\mu} \cos s \, ds - \cos s \int \frac{F}{\mu} \sin s \, ds}{1 + e \cos s} \quad (VI)$$



A (VI)-ban kijelölt integráció feltétlenül elvégezhető, mert  $F=mt$  kifejezhető a valóságos anomália függvényeként. Ugyanis  $F$  ily alakban állítható elő:

$$F = \beta_0 s + \beta_1 \cos s + \beta_2 \cos^2 s + \beta_3 \cos^3 s + \dots \quad (40)$$

A (VI) alatti általános integrálból tüstént előállítható  $\varphi$  alakja, ha a jelenre érvényes pályát körpályának vesszük fel. Ez esetben:

$$F = mt = \frac{m}{n} s.$$

Most

$$\varphi = \frac{h \sin s + g \cos s + \frac{m}{n} s}{1 + e \cos s} \quad (41)$$

egyszerű alakban jelenik meg, mert

$$\begin{aligned} \int \frac{m}{n} s \cos s \, ds &= \frac{m}{n} s \sin s + \frac{m}{n} \cos s, \\ \int \frac{m}{n} s \sin s \, ds &= -\frac{m}{n} s \cos s + \frac{m}{n} \sin s. \end{aligned} \quad (42)$$

A  $h$  és  $g$  integrációs állandók meghatározására a következő feltételi egyenletek szolgálhatnak:

$$\begin{aligned} a) \quad s = 0, \quad \varphi = 0; \quad \text{azaz: } g = 0, \\ b) \quad s = \frac{\pi}{2}, \quad \varphi = \varphi_0; \quad \text{azaz: } h = \varphi_0 - \frac{m}{n} \frac{\pi}{2}. \end{aligned} \quad (43)$$

Az  $F$ -nek (40) alatti kifejezése mellett a (VI)-ban kijelölt integrációk szintén végrehajthatók. A (40)-ben szereplő  $\beta_0, \beta_1, \dots$  együtthatók  $m$ -el és a jelenre érvényes pálya excentricitásával fejezhetők ki; ugyanis:

$$nt = s - 2e' \sin s + \frac{3}{4} e'^2 \sin 2s - \dots \quad (44)$$

Itt  $e'$  és  $n$  a jelenre érvényes pályára vonatkoznak. Ép így kifejezhető  $s$  az idő függvényeként:

$$v = nt + 2e' \sin nt + \frac{e'^2}{2^2} 5 \sin 2nt + \\ + \frac{e'^3}{2^2 \cdot 3} (13 \sin 3nt - 3 \sin nt) + \dots \quad (45)$$

Ezzel  $\varphi$  nemcsak a valóságos anomália, hanem a folyó idő függvényeként is előállítotttnak tekinthető.

Ily módon  $\varphi$ -re az általános megoldást megadtuk. A gyakorlatban emez általános alak nem jöhet számításba, mert csak  $\varphi$ -vel lehet az általános megoldásban szereplő középpálya excentricitását kiszámítani. A gyakorlatban tehát az általánosból közelítő értékeket használunk fel mindaddig, míg a középpálya ez excentricitása változást nem mutat.

*Terkán Lajos.*



## A TALAJ MELEGÉNEK PERIODUSOS INGÁSA.

(Első közlemény.)

### Általános rész.

Ismeretes dolog, hogy a napsugárzás következtében a Földnek felső rétegében feltározodott melegnek periodusos ingása szoros összefüggésben van a Földnek tengelye körüli forgásával és Nap körüli keringésével; vagyis a Földnek felső rétegeiben a melegnek napi és évi ingása van. A különböző talajokban az a mélység, melyben a melegnek napi, illetve évi ingását még észlelhetjük, a talaj hővezető koefficiensétől függ.

Bármely talajban a melegnek napi és évi ingása között azonban az az egyszerű összefüggés áll fenn, hogy a meleg az évi periodusban k. b. 19-szer mélyebbre, de 19-szer lassabban terjed, mint a napi periodusban.

Általában valamely talajnak periodusos meleg viszonyait akkor ismerjük, ha 1. feltüntetjük a hőmérsékletnek periodusos ingását a különböző mélységekben, 2. meghatározzuk a talaj melegvezető koefficiensét és 3. kiszámítjuk a melegmenyiséget, mely a periodus alatt a talajban kicserélődik.

#### 1. A talajhőmérséklet periodusos ingásának ábrázolása.

A valóságban a talajhőmérsékletnek periodusos ingását a különböző mélységekben rendszeresen végezett hőmérsékleti észlelések segítségével ábrázolhatjuk, ha a viszonyokat derékszögű koordinata rendszerre vonatkoztatjuk.

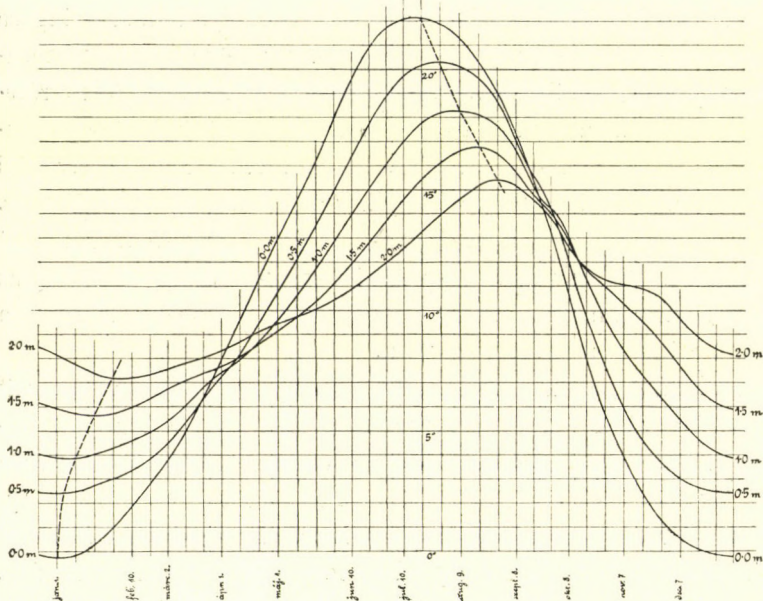
a) Ugyanis az abszcissza tengelyre egyenlő távolságokban az órákat, vagy napokat és az ordinata tengelyre a megfelelő hőmérsékleteket felrakjuk, azután pedig az ordinaták végpontjait folytonos görbékkel összekötjük. Ezek a görbék ábrázolják a talajhőmérséklet *periodusos ingását* a különböző mélységekben.

<sup>1</sup> Előadatott a Math. és Phys. Társulat 1909. április 1-i ülésén.

Ezen eljárással ábrázoltam az 1. ábrában az ógyallai talajhőmérsékletnek *évi ingását* a 0,0 m, 0,5 m, 1,0 m, 1,5 m és 2,0 m mélységeken. A görbék mutatják, hogy a hőmérséklet évi ingásának amplitudója a mélységgel folytonosan növekszik és hogy a hőmérséklet szélső értékei a mélységgel megkésnek.

Ógyallai talajhőmérséklet.

*Évi ingás.*



1. ábra.

Ezt a késést az ábrában pontozott vonalakkal tüntettem fel, melyek közül a maximumra vonatkozó közel egyenes, ellenben a minimumra vonatkozó feltűnő görbületet mutat, melyet — úgy hiszem — a talajt borító hóréteg hatásának kell tulajdonítani. A görbéknek jellemző sajátosságuk, hogy azok az ekvinokcium körül közös pont felé közelednek. Ez pedig azt jelenti, hogy az ekvinokcium körül az ógyallai talajban a melegátadás melegfelvételbe és a melegfelvétel melegátadásba átfordul. Tehát a



talajhőmérsékletnek *inversiói* az ekvinokciumok körül jelentkeznek.

A görbék összehasonlításából az is kitűnik, hogy a hőmérséklet évi ingása a felszínen a legszabályosabb, ellenben a többi mélységekben a szabályosság tavasszal és ősszel megbomlik és ez a szabálytalanság a mélységgel — 2 m-ig — növekszik úgy, hogy a legnagyobb rendellenesség a két méteres mélységben mutatkozik.

Ezt a szabálytalanságot a legnagyobb valószínűség szerint talajvíz okozta, mert a víz jelenléte a talajban a hőmérséklet erősebb ingását akadályozza. Tapasztalás igazolja, hogy Ógyallán a talajvíz aránylag már kis mélységben mutatkozik és tavasszal, meg ősszel a felszínhez igen közel jelentkezik. A tavaszi talajvízbőség a télen felgyülemlett és tavasszal elolvadt hónak következménye, az őszi talajvízbőség pedig az ógyallai csapadék évi eloszlásában mutatkozó őszi másodlagos esőmaximumnak következménye, mely a Földközi-tengeri esőeloszlásnak főmaximumával áll összefüggésben. (Az eső főmaximuma különben Ógyallán is, mint a mérsékelt övben a kontinentális klímával bíró helyeken általában nyáron van).

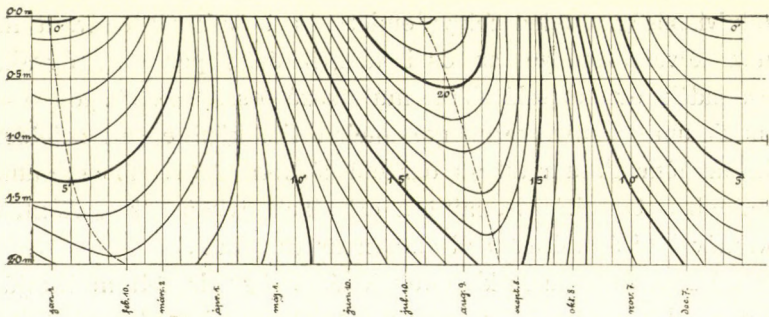
b) A talaj hőmérsékletének ingását úgy is feltűntethetjük, hogy a derékszögű koordinata rendszer, abszcissza tengelyére az időegységeket és ordinata tengelyére a mélységeket rakjuk fel úgy, hogy minden időben és bármely mélységben észlelt hőmérsékleti adatot a koordinata rendszer síkjára bevezethetjük. Azután az egyenlő hőmérsékletű pontokat folytonos görbékkel összekötjük, melyek a talaj *geothermarendszerét*, vagy *izopleth-görbéit* képezik.

Ily módon készültek az *ógyallai geothermák* (2. ábra), melyek a hőmérséklet szélső értékei körül jellemző eloszlást mutatnak. Ugyanis a hőmérséklet növekedése a besugárzás tartama alatt a mélységgel megkésik és a hőmérséklet csökkenése a kisugárzás tartama alatt felőlről befelé szintén megkésik; a maximális hőmérséklet terjedése meglehetősen szabályos ellenben a minimális hőmérséklet terjedése — különösen a felszínhez

közel — igen lassú. Ezen szabálytalanság oka, mint az előzőkben említettem, valószínűleg a hótakaró hatásában rejlik. A tavaszi és őszi geothermák szintén mutatnak némi szabálytalanságot, vagyis rámutatnak a talajvíz zavaró hatására.

A geothermák eloszlásából az is kitűnik, hogy a talaj hőmérsékletének szélső értékei a mélységgel csökkennek, vagyis a hőmérséklet amplitudói a mélységgel fogynak és bármely rétegben a periodusos hőmérsékleti ingás a felszín periodusos ingását követi. Hogy a talajhőmérséklet amplitudói a mélységgel fogynak és a fázisok a mélységgel elmaradnak, az következik, hogy a talajban a meleg vezetéssel terjed.

### Ógyallai geothermák.



2. ábra.

c) A talaj melegviszonyait a v. BEZOLD által bevezetett *tautochronokkal*, illetve *tautochronhalóval* is ábrázolhatjuk.

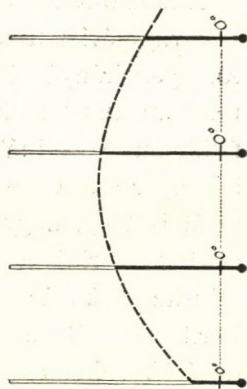
Ha a derékszögű rendszer abszcissza tengelyére a hőmérsékleteket, az ordinata tengelyre pedig a mélységeket rakjuk fel, akkor a periodus valamely időpontjában a hőmérséklet eloszlását fel-tüntethetjük, ha a kijelölt időpontban a különböző mélységekben észlelt hőmérsékleti adatokat a rendszerbe rajzoljuk és az ordináták végpontjait folytonos görbével összekötjük. Az így szerkesztett görbe lesz azután a megjelölt időponthoz tartozó *tautochron*.

A valóságban a tautochronot úgy képzelhetjük, mintha a talaj-



ban egymás alá vízszintesen teljesen egyenlő hőmérőket akképen helyeznénk el, hogy azoknak  $0^\circ$ -juk ugyanazon függőleges egyenesbe esnének, akkor a hőmérők higanyszálainak végpontjait összekötő görbe lesz a talaj tautochronja. (3. ábra.)

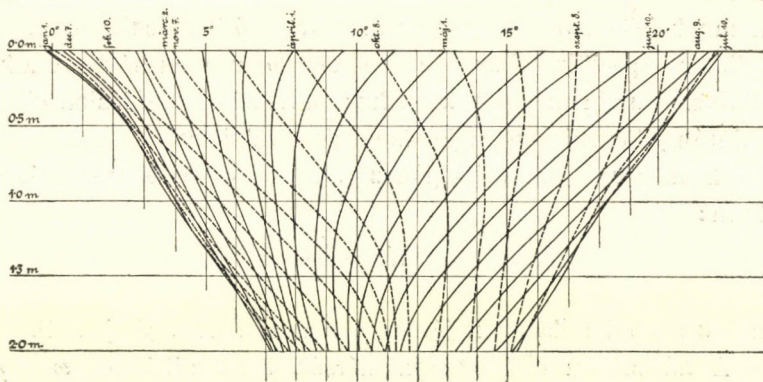
Ha a periodus minden időpontjához ily módon a tautochronokat megszerkesztjük, akkor ezek a rendszer síkjában végtelen sokszor metszhetik egymást úgy, hogy a görbék tautochronhálót képeznek, mellyel a talajhőmérséklet eloszlását a periodusban a felszíntől adott mélységig ábrázolhatjuk. Általában a tautochronok azon mélységig terjednek, melyben a hőmérséklet ingása megszűnik.



3. ábra.

A 4. ábrában fel van tüntetve az ógyallai talajnak évi tautochronhálója, tiznapos közepekben, a felszíntől két méter

## Ógyallai tautochronháló.



4. ábra.

mélységig. Az ábrában a folytonos görbék az év első felére és a szakadozott görbék az év második felére vonatkoznak. A tavaszi és őszi tautochronok kivételével, midőn a hőmérséklet változása egyik napról a másikra, a talajvíz hatása következté-

ben, lassúbb, mint egyébkor, a tautochronok meglehetősen szimmetrikusak.

Általánosságban megjegyzem, hogy a talaj évi geothermáival, vagy évi tautochronjaival a fagy terjedését is előállíthatjuk. Az ilyen irányú vizsgálatok igazolják, hogy a fagy ugyanazon talajban annál mélyebbre hatol, minél gyorsabb a lehülés a felületen és minél hosszabb ideig tart a téli hideg. A lehülés gyorsasága pedig az időjárási helyzetek befolyásán kívül attól is függ, hogy a talajt mi borítja. Például az oroszországi adatok szerint a fű annyira akadályozza a fagy terjedését, mintha a kopár talaj 0.5 m vastagságú földréteggel volna borítva, a hótakaró pedig annyira védi a talajt a fagy terjedésétől, mintha a hó vastagságának megfelelő háromszoros homokréteg borítaná a talajt.<sup>1</sup>

## 2. A talaj hővezető koeficiensének meghatározása.

A talajhőmérséklet eloszlása bármely előállításban általában azt mutatja, hogy az egyes talajnemeket nagy közelítéssel izotrop közegeknek tekinthetjük és hogy a különböző talajnemek a meleget különbözően vezetik úgy, hogy minden talajnemnek jellemző termometrikus hővezető koeficiensse ( $K$ ) és jellemző specifikus hőkapacitása ( $\omega = c\rho$ ) van, ennél fogva a különböző talajnemeknek kalorikus hővezető koeficienssei ( $k$ ) szintén jellemző tényezőjét képezik a talajnak.

Ezen három mennyiség között a következő összefüggés áll fenn:

$$K = \frac{k}{c\rho},$$

hol  $c$  a talaj fajlagos hőjét és  $\rho$  a talaj sűrűségét jelenti.

A valóságban  $K$ -t a talajhőmérséklet adataiból és  $\omega = c\rho$ -t kalorimetrikus mérésekből határozzuk meg úgy, hogy a talaj kalorimetrikus hővezető koeficiensét ( $k$ ) a fenti relációval kiszámíthatjuk. Megemlítem, hogy a  $K$  dimensioja:

<sup>1</sup> H. WILD: «Differenzen der Bodentemperatur mit und ohne Schneedecke». Mem. d. Petersburger Akademie VIII. S. T. V. Nr. 7. és 8. 1897.



$$[K] = \frac{L^2}{T}.$$

Láttuk, hogy általánosságban a hőmérséklet periodusos ingása a talaj belsejében mindenütt a felszín hőmérsékletének periodusos ingásával van meghatározva és a periodusos hőmérséklet ( $\vartheta$ ) a talaj különböző mélységeiben a mélységnek ( $x$ ) függvénye, azaz  $\vartheta = f(t, x)$ , hol  $t$  a folyó időt jelenti. Mivel pedig a meleg a talajban vezetéssel terjed, ennél fogva a  $\vartheta = f(t, x)$ -nek a hővezetés általános egyenletét ki kell elégíteni, vagyis  $\vartheta$  a

$$\frac{d\vartheta}{dt} = K \frac{d^2\vartheta}{dx^2}$$

másodrendű differenciális egyenletnek megfelejtését képezi.

A hőmérséklet periodusos ingását a felületen, harmonikus analysissal az ingalengéshez hasonló hullámokra bonthatjuk és

$$\vartheta = \theta + a_1 \sin\left(A_1 + \frac{2\pi}{T} t\right) + a_2 \sin\left(A_2 + 2 \frac{2\pi}{T} t\right) + \dots$$

sorral előállíthatjuk.<sup>1</sup> Hol  $\theta$  a hőmérséklet középértékét a periodusban jelenti, a periodusos tagok pedig a hőmérsékletnek a középtől való eltéréseit adják, vagyis a hőmérsékletnek tulajdonképeni ingását. Az  $a_1, a_2 \dots$  az egész, fél... periodusos hullámok amplitudóit,  $A_1, A_2 \dots$  a hullámok fázisait fokokban,  $T$  a periodus tartamát és  $t$  a folyó időt jelenti. Az amplitudókat és fázisokat az észlelésekből a BESSEL-féle sorokkal számíthatjuk, a folyó időt pedig az évi periodusban január elsejétől és a napi periodusban éjfél-től szokták számítani.

A valóságban a félperiodusos hullám amplitudója az egész periodusos hullám amplitudójához viszonyítva igen kicsiny és általában azt az egész periodusos hullám korrekciójának lehet tekinteni úgy, hogy nagy közelítéssel elegendő lesz a talaj felszínének ingását egyetlen taggal jellemezni, vagyis

<sup>1</sup> Dr. J. HANN: «Lehrbuch der Meteorologie» zweite, umgearb. Auflage 576—582 l.

$$\theta_0 = \theta + \vartheta_0, \quad \text{hol} \quad \vartheta_0 = a_0 \sin \left( A_0 + \frac{2\pi}{T} t \right).$$

Az előző megfontolások után a hőmérsékletet a talaj belsejében,  $x$  mélységében pedig

$$\theta_x = \theta + \vartheta_x, \quad \text{hol} \quad \vartheta_x = a_x \sin \left( A_x + \frac{2\pi}{T} t \right)$$

függvénynyel határozhatjuk meg.

Mivel  $\vartheta_x$  a mélységnek függvénye és kielégíti a hővezetést jellemző általános másodrendű differenciális egyenletet, továbbá a valóságban  $\theta$  a mélységgel csak keveset változik, azt az integrációnál némi elhanyagolással állandónak tekinthetjük, ennél fogva az integráció elvégzése után az amplitudók és fázisok között a következő összefüggéseket nyerjük:<sup>1</sup>

$$\lg \left( \frac{a_0}{a_x} \right) = x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} \quad \text{és} \quad A_0 - A_x = x \sqrt{\frac{\pi}{KT}}.$$

A fáziskülönbség, ha a mélységet a felszíntől számítjuk, a mélységgel növekszik, vagyis a mélyebben fekvő hullámok a felsőbb hullámoktól időben elkésnek. A fáziskülönbséget, fázis elmaradásnak is mondják, melyet  $r$ -el szoktak jelezni.

Könnyen ki lehet mutatni, hogy a fenti összefüggés nemcsak a felszín és  $x$  mélység között áll fenn, hanem érvényes az bármely  $x_2 - x_1 = p$ , (hol  $x_2 > x_1$ ), mélységkülönbségnél úgy, hogy

$$\lg \left( \frac{a_{x_1}}{a_{x_2}} \right) = r \quad \text{és} \quad r = p \cdot \sqrt{\frac{\pi}{KT}}.$$

Tehát a talaj felső rétegében bármely mélységkülönbségnél a hőmérsékleti hullámnak fázis elmaradása az amplitudók logaritmikus dekrementumával egyenlő. Ebből aztán az is következik, hogy a mélységnek arithmetikai sorban való növekedésével a hőmérsékleti amplitudók geometriai sorban csökkennek.

<sup>1</sup> B. LANG: Einleitung in die theoretische Physik. II. Aufl. 1891.



Ezzel kriteriumot is nyertünk az észlelési anyag mineműségének megállapítására és módszert a talaj termometrikus hővezető együtthatójának meghatározására. Ugyanis a fentiekből nyerjük, hogy

$$K = \frac{\pi}{T} \left( \frac{p}{\lg \left( \frac{a_{x_1}}{a_{x_2}} \right)} \right)^2 \quad (1)$$

és a fázis elmaradásból

$$K = \frac{\pi}{T} \left( \frac{p}{r} \right)^2. \quad (2)$$

Mivel az amplitudók kétszerese nagy közelítéssel a tényleges hőmérsékletek szélső értékeinek különbségével egyenlő, azaz  $\theta_{x \max.} - \theta_{x \min.} = \Delta\theta_x$ -el, ennél fogva a  $K$  meghatározására elegendő csupán a hőmérséklet maximumát és minimumát ismerni a különböző mélységekben. E szerint az (1) alattiból nyerjük

$$K = \frac{\pi}{T} \left( \frac{p}{\lg \left( \frac{\Delta\theta_{x_1}}{\Delta\theta_{x_2}} \right)} \right)^2. \quad (3)$$

A fázis elmaradást pedig ugyancsak nagy közelítéssel megállapíthatjuk a különböző rétegek középhőmérsékletének késéseiből úgy, hogy a periodus középhőmérsékleteinek meghatározásából is számíthatjuk a  $K$ -t. Ha  $p$  rétegben a középhőmérsékletnek elmaradását  $R$ -el jeleljük, akkor

$$K = \frac{\pi}{T} \left( \frac{p}{R} \right)^2. \quad (4)$$

A (3) és (4) alattiakkal  $K$ -t közvetlenül a talaj hőmérsékleti adataiból meghatározhatjuk, ellenben az (1) és (2) alattiakat csak akkor használhatjuk, ha a hőmérséklet periodusos ingását előzetesen már a harmonikus analysissel felbontottuk.

A talaj termometikus hővezető képességét a hőmérsékletnek terjedési sebességéből is meghatározhatjuk. Ugyanis, ha a hőmérsékleti hullám terjedési középsebességét  $v$ -vel jeleljük, akkor bizonyos fizikai megfontolások után nyerjük, hogy

$$K = \frac{v^2 T}{4\pi} \quad (5)$$

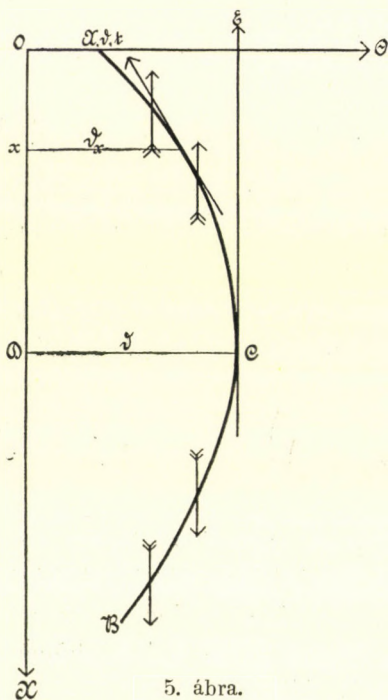
Ezek azok a képletek, melyekkel a talaj thermometrikus hővezetőkoefficiensét meghatározni szokták. A következőkben

egy új módszert mutatok be, melylyel  $K$ -t a tautochronok jellemző tulajdonságainak felhasználásával meghatározhatjuk.

Legyen az izotrop talajban a  $t$  időhöz tartozó tautochron az  $ACB$  görbe (5. ábra), melyen a melegáramlás irányát a görbére húzott kis nyilakkal tüntettük fel, a mennyiben a meleg a magasabb hőmérsékletű helyről az alacsonyabb hőmérsékletű hely felé áramlik, vagyis a meleg  $C$ -től  $A$  és  $B$  felé áramlik. A melegáramlás a  $C$  pontban megfordul, vagyis a melegfelvétel melegátadásba vagy fordítva átcsap úgy, hogy a hőmérsékletnek  $C$  helyen *inverziója* van.

Mivel a hőmérséklet ( $\vartheta$ ) az

izotrop talajban a mélységnek függvénye, ennél fogva bármely mélységben a *geothermikus gradienst*, — (hőmérséklet-esést) —  $\frac{d\vartheta}{dx}$ -t, a tautochron  $x$  mélységének megfelelő pontjához tartozó érintővel tüntetjük fel. A  $\frac{d\vartheta}{dx}$  az  $ACB$  görbe mentén  $C$  pont kivételével mindenütt a zérustól különböző szám. A  $C$  pontban azonban  $\frac{d\vartheta}{dx} = 0$ . Ennek jelentése pedig az, hogy a tautochron  $C$  pontjában az érintőnek iránya a talaj felszínére merőleges és hogy  $t$  időben a hőmérsékletnek  $C$  pont-



5. ábra.



ban maximuma vagy minimuma van és pedig maximuma van, ha  $\frac{d^2\vartheta}{dx^2} < 0$  és minimuma van, ha  $\frac{d^2\vartheta}{dx^2} > 0$ .<sup>1</sup>

A tautochronok ezen tulajdonságát felhasználtam a thermometrikus hővezetőkoefficiens meghatározására.

Ugyanis találtuk, hogy a hőmérsékletet a talaj  $x$  mélységében  $\vartheta_x = \theta + \vartheta_x$  egyenlet határozza meg, hol

$$\vartheta_x = a_x \sin \left( A_x + \frac{2\pi}{T} t \right),$$

vagyis

$$\vartheta_x = a_0 e^{-x} \sqrt{\frac{\pi}{KT}} \sin \left( A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t \right).$$

Ebből, mivel  $\theta$ -t a differenciációra nézve állandónak vehetjük, a geothermikus gradiens következő lesz:

$$\frac{d\theta_x}{dx} = \frac{d\vartheta_x}{dx}.$$

A differenciálás végrehajtásának egyszerűsítése céljából, legyen

$$\sqrt{\frac{\pi}{KT}} = a \quad \text{és} \quad A_0 + \frac{2\pi}{T} t = \beta,$$

akkor

$$\frac{d\vartheta_x}{dx} = -a_0 a e^{-ax} [\sin(\beta - ax) + \cos(\beta - ax)].$$

Ebből némi átalakítás és összevonás után

$$\frac{d\vartheta_x}{dx} = + \sqrt{2} \cdot a \cdot a_0 e^{-ax} \sin \left( \beta - ax - \frac{3\pi}{4} \right).$$

Vége az  $a$  és  $\beta$  értékeit visszahelyettesítvén, lesz

$$\frac{d\vartheta_x}{dx} = a_0 \sqrt{\frac{2\pi}{KT}} e^{-x} \sqrt{\frac{\pi}{KT}} \sin \left( A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t - \frac{3\pi}{4} \right).$$

<sup>1</sup> W. v. BEZOLD: «Der Wärmeaustausch an der Erdoberfläche und in der Atmosphäre». Sitzungsb. d. Berliner Akademie für 1892.

És ebből

$$\frac{d^3\vartheta_x}{dx^2} = a_0 \frac{2\pi}{KT} e^{-x} \sqrt{\frac{\pi}{KT}} \cos\left(A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t\right).$$

A fentiből következik, hogy  $x$  bármely véges értéke mellett a

$$\frac{d\vartheta_x}{dx} = 0$$

feltétel csak akkor teljesül, ha

$$A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t - \frac{3\pi}{4} = \begin{cases} \pi \\ 0 \end{cases} \text{ vagy}$$

Ezen feltételi egyenletekből tehát meghatározhatjuk  $t$ -nek azon  $t_1$  és  $t_2$  értékeit, melyekhez tartozó tautochronok az  $x$  mélységű és a felülettel párhuzamos talajrétegre merőleges fekvésűek.

Legyen ugyanis

$$A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t_1 - \frac{3\pi}{4} = \pi,$$

és

$$A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t_2 - \frac{3\pi}{4} = 0.$$

Ezekből

$$t_1 = \left[ \frac{7}{8} - \frac{A_0}{2\pi} + \frac{x}{2\sqrt{\pi KT}} \right] T$$

és

$$t_2 = \left[ \frac{3}{8} - \frac{A_0}{2\pi} + \frac{x}{2\sqrt{\pi KT}} \right] T. \quad (6)$$

Vagyis: A felülethez párhuzamos talajrétegeken átvonuló valamennyi tautochron között mindig találunk kettőt olyant, melyek valamely rétegre merőlegesek és a különböző talajrétegekre merőleges tautochronoknak időpontjai mindig különbözők.

A fentiek szerint ezen  $t_1$  és  $t_2$  időpontban,  $x$  mélységben a hőmérsékletnek maximuma és minimuma is bekövetkezik úgy, hogy  $x$  mélységben a  $t_1$  és a  $t_2$  időpontban a meleg-



átadás melegfelvételbe és a melegfelvétel melegátadásba átfordul; vagyis  $t_1$  és  $t_2$  az  $x$  mélységben a hőmérséklet *inverzióinak* időpontjait jelentik.

Az a két időpont pedig, melyekben a tautochronok a talaj felszínére merőlegesen ( $x=0$ ), következnek:

$$\tau_1 = \left[ \frac{7}{8} - \frac{A_0}{2\pi} \right] T \quad \text{és} \quad \tau_2 = \left[ \frac{3}{8} - \frac{A_0}{2\pi} \right] T. \quad (6')$$

Tapasztalás mutatja, hogy a közép szélességek alatt az évi periodusban, durva közelítéssel,  $A_0 = 225^\circ = \frac{5\pi}{4}$  úgy, hogy

$$\tau_1 = + \frac{T}{4} \quad \text{és} \quad \tau_2 = - \frac{T}{4},$$

vagyis mivel  $t$  folyó időt január 1-től számítjuk  $\tau_1 = 91n$ , (IV. 1.) és  $\tau_2 = 274n$ , (X. 1.).

Könnyen meggyőződhetünk, hogy  $\tau_1$  és  $\tau_2$  ezen értékénél fennáll a következő egyenlőtlenség:

$$\left( \frac{d^2 \vartheta_x}{dx^2} \right)_{\substack{x=0 \\ t=\tau_1}} > 0 \quad \text{és} \quad \left( \frac{d^2 \vartheta_x}{dx^2} \right)_{\substack{x=0 \\ t=\tau_2}} < 0.$$

Ennélfogva a közép szélességek alatt, az évi periodusban, a talaj tautochronjai az ekvinokcium körül merőlegesen a felületre és a tautochronok a mélységgel úgy haladnak, hogy a tavaszi tautochron az  $OX$  tengelytől állandóan távolodik és az őszi tautochron az  $OX$  tengelyhez állandóan közeledik, a két tautochron pedig ott találkozik, hol a talajhőmérséklet évi periodusos ingása megszűnik. Ebből aztán az is következik, hogy a közép szélességek alatt az évi periodusban, a tavaszi ekvinokcium közül a talaj melegátadása melegfelvételbe és az őszi ekvinokcium körül a talaj melegfelvétele melegátadásba csap át.

A talajrétegen a felszíntől a periodusos hőmérsékleti ingás határáig átvonuló és a talaj felszínére merőleges tautochronokat pedig *főtautochronoknak* nevezhetjük, mert ezek által a talajnak periodusos melegviszonyai megvannak határozva.

A tautochronoknak említett tulajdonságát felhasználhatjuk a thermometrikus hővezetőkoefficiens meghatározására. Ugyanis, ha a periodusban a talajnak valamennyi tautochronját ismerjük, akkor kiválasztjuk először azokat, melyek a felszínre merőlegesek, vagy igen közel merőlegesek. Legyenek az ezeknek megfelelő időpontok:  $t = \tau_1$  és  $t = \tau_2$ . Azután pedig kikeressük azokat a tautochronokat, melyek az  $x$  mélységű és a felszínhez párhuzamos rétegre merőlegesek, az ezekhez tartozó időpontok legyenek  $t = t_{x,1}$  és  $t = t_{x,2}$ . Ha már most ezeket az időpontokat a (6) és (6') alattiak szerint egymással összekapcsoljuk, akkor a következő két egyenletet nyerjük:

$$t_{x,1} = \tau_1 + \frac{x}{\sqrt{\pi KT}} \cdot \frac{T}{2} \quad \text{és} \quad t_{x,2} = \tau_2 + \frac{x}{\sqrt{\pi KT}} \cdot \frac{T}{2},$$

ebből

$$K = \frac{T}{4\pi} \cdot \left( \frac{x}{t_{x,1} - \tau_1} \right)^2 \quad \text{és} \quad K = \frac{T}{4\pi} \cdot \left( \frac{x}{t_{x,2} - \tau_2} \right)^2.$$

Könnyen kimutathatjuk, hogy ezek a képletek nemcsak a felületnek  $x$  mélységű rétegében, hanem bármely  $x_2 - x_1 = p$  vastagságú oly rétegben is érvényesek, melyben a hőmérsékletnek periodusos ingását még észlelhetjük.

Ugyanis legyenek a periodusban a talajra merőleges tautochronoknak időpontjai az  $x_1$  mélységben  $t_{x_1,1}$  és  $t_{x_1,2}$ , továbbá az  $x_2$  mélységben  $t_{x_2,1}$  és  $t_{x_2,2}$ . Ekkor a fentiek szerint:

$$t_{x_1,1} = \left[ \frac{7}{8} - \frac{A_0}{2\pi} + \frac{x_1}{2\sqrt{\pi KT}} \right] T$$

és

$$t_{x_1,2} = \left[ \frac{3}{8} - \frac{A_0}{2\pi} + \frac{x_1}{2\sqrt{\pi KT}} \right] T,$$

$$t_{x_2,1} = \left[ \frac{7}{8} - \frac{A_0}{2\pi} + \frac{x_2}{2\sqrt{\pi KT}} \right] T$$

és

$$t_{x_2,2} = \left[ \frac{3}{8} - \frac{A_0}{2\pi} + \frac{x_2}{2\sqrt{\pi KT}} \right] T.$$



Ha most a harmadikat az elsőből és a negyediket a másodikból levonjuk, akkor némi átalakítás után nyerjük, hogy

$$K = \frac{T}{4\pi} \left( \frac{p}{t_{x_2,1} - t_{x_1,1}} \right)^2 \quad \text{és} \quad K = \frac{T}{4\pi} \left( \frac{p}{t_{x_2,2} - t_{x_1,2}} \right)^2. \quad (7)$$

A valóságban  $K$  tényleges értékül pedig ezen képletekkel külön-külön számított  $K$ -nak arithmetikai közepét vehetjük.

Mivel ezen eljárásnál a lényeg abban áll, hogy a jellemző tautochronokat felkeressük, azt hiszem nem tévedek, ha a tárgyalt eljárást a  $K$  meghatározása *geometriai* módszerének nevezzük.

Ezzel egyúttal módszert is nyertünk a talaj bármely rétegére merőleges tautochron időpontjának közelítő megállapítására, ha valamely módon előzetesen már meghatároztuk a talaj termometrikus hővezetőkoefficiensét.

Megjegyzem, hogy az utolsó képletekben a négyzet alatti tényezők tulajdonképen sebességet jelentenek és pedig az (5) és (7) alattiak összekapcsolásából nyerjük, hogy azok a hőmérsékleti hullám terjedési sebességét jelentik. Ennélfogva a tautochronoknak említett tulajdonságaiból bizonyos közelítéssel meghatározhatjuk a talaj bármely rétegében a periodusos hőmérsékletnek *középterjedési sebességét* ( $v$ ), azaz

$$v = \frac{p}{t'' - t'},$$

hol  $t''$  a  $p$  talajréteg alsó felületére és  $t'$  a  $p$  talajréteg felső felületére merőleges tautochronoknak időpontjait jelentik.

**3. A talaj periodusos melegének meghatározása.** Ha az egységnyi keresztmetszetű és  $x$  mélységű talajhasáb tömegelemét  $\rho dx$ -el, speczifikus hőjét  $c$ -vel és hőmérsékletét  $\theta_x$ -el jeleljük, akkor a tömegelem melegmennyisége

$$dQ = c\rho\theta_x dx.$$

Ebből az  $x$  mélységű talajhasábban bizonyos idő alatt fel-tározódott melegmennyiséget a következő

$$Q_0 - Q_x = c\rho \int_0^x \theta_x dx = c\rho \left\{ \int_0^x \theta dx + \int_0^x \vartheta_x dx \right\}$$

integrállal számíthatjuk. Megjegyezzük, hogy a fenti integrálok akkor érvényesek, midőn a meleg a talajban a felszínről annak belseje felé áramlik; ha pedig a meleg áramlása ellenkező, akkor a keresett melegmennyiség

$$Q_x - Q_0 = c\rho \left\{ \int_0^x \tilde{\theta} dx + \int_0^x \tilde{\vartheta}_x dx \right\}.$$

Mivel  $\theta$ -t, mint a talaj középhőmérsékletét az integrálásnál állandónak tekinthetjük, ennél fogva

$$Q_0 - Q_x = c\rho \int_0^x \vartheta_x dx + C,$$

hol  $Q_0$  a felszínen,  $Q_x$  az  $x$  mélységben és  $C$  a periodusos ingástól független melegmennyiséget jelenti.

Ha az integrálba  $\vartheta_x$ -nek az előzőekben tárgyalt periodusos értékét helyettesítjük és  $c\rho$ -t rövidség okáért  $\omega$ -val jeleljük, akkor a talajhasáb melegképlete:

$$Q_0 - Q_x = \omega a_0 \int_0^x e^{-ax} \sqrt{\frac{\pi}{KT}} \sin \left( A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t \right) dx + C.$$

Legyen rövidebb jelelés czéljából itt is

$$a = \sqrt{\frac{\pi}{KT}} \quad \text{és} \quad \beta = A_0 + \frac{2\pi}{T} t,$$

akkor

$$Q_0 - Q_x = \omega a_0 \int_0^x e^{-ax} \sin(\beta - ax) dx + C.$$

Ezt már ismeretes integrálokra visszavezethetjük,<sup>1</sup> úgy hogy az integráció elvégzése után lesz

<sup>1</sup> Dr. FRÖHLICH I.: «Mathematikai Repertorium physikusok számára».



$$Q_0 - Q_x = \omega a_0 \sqrt{\frac{KT}{2\pi}} \left[ \sin \left( A_0 + \frac{2\pi}{T} t - \frac{\pi}{4} \right) - e^{-x \sqrt{\frac{\pi}{KT}}} \sin \left( A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t - \frac{\pi}{4} \right) \right] + C.$$

E szerint a meleg periodusos ingása a talaj bármely mélységében következő egyenlettel van feltüntetve:

$$Q_x = \omega a_0 \sqrt{\frac{KT}{2\pi}} \cdot e^{-x \sqrt{\frac{\pi}{KT}}} \sin \left( A_0 - x \sqrt{\frac{\pi}{KT}} + \frac{2\pi}{T} t - \frac{\pi}{4} \right).$$

A talaj melegmennyiségének — hőenergiájának — periodusos ingását tehát a talajhőmérséklet periodusos ingásához hasonló egyenlet jellemzi. A két hullám amplitudóinak viszonya és fázisainak különbsége mindenütt állandó: t. i. a meleg hullámnak amplitudója  $\omega \sqrt{\frac{KT}{2\pi}}$ -szerese a hőmérsékleti hullám amplitudójának és a hőmérséklet hulláma  $\frac{\pi}{4}$ -el később követi a meleghullámot, vagyis a hőmérsékleti hullám az évi periodusban 45 nappal, a napi periodusban pedig 3 órával elkésik a meleghullámhoz képest.

A fenti egyenlettel kiszámíthatjuk azt a meleget is, mely a periodus tartama alatt a talajban kicserélődik. Ugyanis, ha az integrációt a talajhasáb azon mélységéig terjesztjük, melyben a meleg periodusos ingása éppen megszűnik, vagyis elméleti fejtegetéseink szerint  $x = \infty$ -ig, akkor a  $t$  tetszőleges időre vonatkoztatott melegmennyiséget az egész hasámban

$$Q_0 - Q_\infty = \omega a_0 \sqrt{\frac{KT}{2\pi}} \sin \left( A_0 + \frac{2\pi}{T} t - \frac{\pi}{4} \right) + C = Q_t$$

egyenlet szolgáltatja.

Legyen ez a melegmennyiség  $t = t_1$  időben  $Q_{t_1}$  és  $t = t_2$  időben  $Q_{t_2}$ , vagyis

$$Q_{t_1} = \omega a_0 \sqrt{\frac{KT}{2\pi}} \sin \left( A_0 + \frac{2\pi}{T} t_1 - \frac{\pi}{4} \right) + C,$$

és

$$Q_{t_2} = \omega a_0 \sqrt{\frac{KT}{2\pi}} \sin\left(A_0 + \frac{2\pi}{T} t_2 - \frac{\pi}{4}\right) + C,$$

akkor a  $t_1 \dots t_2$  időközben a talajhasámban feltározódott melegmennyiség következő lesz:

$$Q_{t_2} - Q_{t_1} = \omega a_0 \sqrt{\frac{KT}{2\pi}} \left[ \sin\left(A_0 + \frac{2\pi}{T} t_2 - \frac{\pi}{4}\right) - \sin\left(A_0 + \frac{2\pi}{T} t_1 - \frac{\pi}{4}\right) \right].$$

Ha pedig a  $t_1 \dots t_2$  időköz a periodusnak az a része, mely alatt a talajban a melegnek maximuma feltározódott, akkor  $t_2$  és  $t_1$  azon időpontokat jelentik, melyekre nézve  $Q_{t_2} - Q_{t_1}$ -nek maximuma van. Ez pedig akkor következik be, ha

$$A_0 + \frac{2\pi}{T} t_2 - \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{2} \quad \text{és} \quad A_0 + \frac{2\pi}{T} t_1 - \frac{\pi}{4} = -\frac{\pi}{2}.$$

Ebből

$$t_2 = \left[ \frac{3}{8} - \frac{A_0}{2\pi} \right] T \quad \text{és} \quad t_1 = \left[ \frac{7}{8} - \frac{A_0}{2\pi} \right] T,$$

vagyis az előzők szerint

$$t_1 = \tau_1 \quad \text{és} \quad t_2 = \tau_2.$$

A  $t_1$  és  $t_2$  tehát a periodusnak azon két időpontja, melyekben a felületen a hőmérsékletnek inverziói vannak, vagyis melyekben a melegátadás melegfelvételbe, illetve a melegfelvétel a melegátadásba csap át; ekkor pedig az előzők szerint a tautochronok a talaj felszínére merőlegesek.

Tehát a periodusban kicserélődött összes melegmennyiség:

$$Q_{\tau_2} - Q_{\tau_1} = 2\omega a_0 \sqrt{\frac{KT}{2\pi}} \quad (8)$$

egyenlettel van meghatározva.

*E szerint a periodus alatt a talajban feltározódott összes meleg a talaj felszínének hőmérsékleti amplitudójával arányos.*

A talaj melegmennyiségét a tautochronokkal is meghatározhatjuk. Ugyanis valamely megadott időponthoz tartozó tauto-



chron az izotroptalajban csupán az  $x$  mélységnek függvénye úgy, hogy diagrammját egy határos integrállal kifejezhetjük; vagyis a 6. ábra szerint

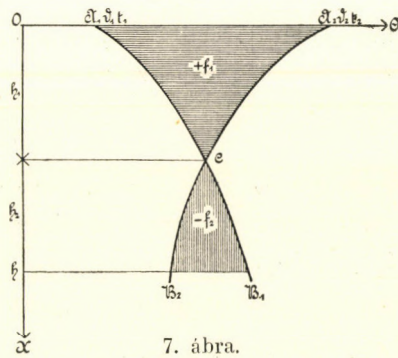
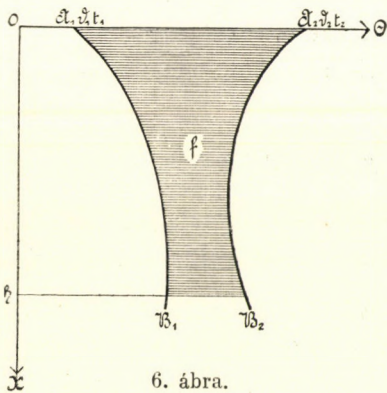
$$(OA_1B_1hO) = \int_0^h \vartheta_1 dx$$

és

$$(OA_2B_2hO) = \int_0^h \vartheta_2 dx,$$

hol  $\vartheta_1 = \vartheta_1(x)$  a  $t_1$  és  $\vartheta_2 = \vartheta_2(x)$  a  $t_2$  időponthoz tartozó tautochronont jelent. A két tautochron által határolt terület pedig  $f$  lesz

$$(A_1A_2B_2B_1A_1) = \int_0^h (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx = f.$$



Ha a két tautochron metszi egymást az  $x=h$  mélyséig, akkor a  $h$ -ig terjedő integrációt két részben kell végezni, a mennyiben két ellenkező előjelű diagramm keletkezik. Legyen a két tautochron által képezett diagramm (7. ábra)  $f = (A_1A_2B_2B_1A_1)$ , úgy, hogy

$$f = \int_0^h (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx = \int_0^{h_1} (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx + \int_{h_1}^h (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx.$$

Mivel azonban  $x=0$  től  $x=h$ -ig  $\vartheta_2 > \vartheta_1$  és  $x=h_1$ -től  $x=h$ -ig  $\vartheta_2 < \vartheta_1$ , ennél fogva

$$f = \int_0^{h_1} (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx - \int_{h_1}^h (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx,$$

vagyis

$$f = (+f_1) + (-f_2).$$

E szerint valamely megadott mélységig az egymást metsző tautochronok által képezett terület mindenkor a metszési ponttól felfelé és lefelé ellenkező előjelű területrészekből áll úgy, hogy általában a periodusban a tautochronok végtelen sok pozitív és negatív előjelű területrészekből összetett hálót képeznek. A tautochron-területek összegezésénél ezt mindenkor figyelembe kell venni.

Ezek után mutassuk meg, hogy bármely  $t_1$  és  $t_2$  időközben a talajban  $x = h$  mélységig feltározódott meleg a megfelelő tautochronok által képezett területtel arányos mennyiség.

Ugyanis az egységnyi keresztmetszetű,  $h$  mélységű talajhasáb melegmennyisége  $t_1 \dots t_2$  időközben, ha a talaj fajhője  $c$  és sűrűsége  $\rho$ , következő:

$$Q_{t_2} - Q_{t_1} = \int_0^h c\rho (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx.$$

A  $c\rho = \omega$  specifikus hőkapacitást, mely általában a hőmérsékletnek függvénye, csekély elhanyagolással állandónak tekinthetjük úgy, hogy

$$Q_{t_2} - Q_{t_1} = \omega \int_0^h (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx.$$

A határos integrális azonban a tautochronok által határolt területet jelenti úgy, hogy a melegmennyiség

$$Q_{t_2} - Q_{t_1} = \omega f.$$

A mi bebizonyítandó volt. A melegmennyiséget tehát planiméter segítségével könnyen meghatározhatjuk.

Azonban meghatározhatjuk a melegmennyiséget akkor is, ha  $t_1$  és  $t_2$  időben  $x = h$ -ig a talaj középhőmérsékletét ismerjük. Ugyanis a fenti egyenletet írhatjuk a következően:

$$Q_{t_2} - Q_{t_1} = \omega h \cdot \left\{ \frac{1}{h} \int_0^h \vartheta_2 dx - \frac{1}{h} \int_0^h \vartheta_1 dx \right\}.$$



Az integrál középértéktétele szerint a zárójelben levő tagok a  $t_2$ , illetve  $t_1$  időpontokhoz tartozó középhőmérsékletet jelentik, azaz

$$\theta_{t_2} = \frac{1}{h} \int_0^h \vartheta_2 dx \quad \text{és} \quad \theta_{t_1} = \frac{1}{h} \int_0^h \vartheta_1 dx,$$

ennélfogva

$$Q_{t_2} - Q_{t_1} = \omega h (\theta_{t_2} - \theta_{t_1}).$$

Vagyis bizonyos időközben a talajban a feltározódott meleg az időköz végéhez és elejéhez tartozó középtalajhőmérséklettel arányos mennyiség. Az  $\omega h$  pedig azt a melegmennyiséget jelenti, mely szükséges, hogy az egységnyi keresztmetszetű,  $h$  mélységű talajhasáb hőmérséklete egy fokkal emelkedjék. Ezt a melegmennyiséget a talajhasáb hőkapacitásának mondjuk.

Ha a  $t_1 \dots t_2$  a periodusnak az a része, mely alatt a talaj összes melege feltározódik és  $x=H$  azt a mélységet jelenti, melyben a hőmérséklet periodusos ingása éppen megszűnik, akkor

$$Q_{\tau_2} - Q_{\tau_1} = \omega \int_0^H (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx = \omega F, \quad (9)$$

hol tehát  $\vartheta_1$  és  $\vartheta_2$  a  $\tau_1$  és  $\tau_2$  időpontokhoz tartozó főtautochronokat jelentik.

Tehát a periodus alatt a talajban feltározódott összes meleg a főtautochronok által képezett területtel arányos.

Ha pedig a főtautochronokhoz tartozó középtalajhőmérsékletet  $\theta_{\tau_1}$  és  $\theta_{\tau_2}$ -vel jeleljük, akkor az egységnyi keresztmetszetű és  $H$  mélységű talajhasáb összes melege a periodusban

$$Q_{\tau_2} - Q_{\tau_1} = \omega H \cdot (\theta_{\tau_2} - \theta_{\tau_1}). \quad (10)$$

Tehát a periodus alatt a talajban feltározódott összes meleg a főtautochronokhoz tartozó középhőmérsékletek különbségeivel arányos.

Megjegyezzük, hogy hasonló eljárással meghatározhatjuk a talaj melegmennyiségét akkor is, ha tekintetbe vesszük a talaj nedvességét és olvadáspontalatti hőmérsékletét. Legyen  $t_1$  és  $t_2$

azon időköz, melyben a talaj bizonyos mértékben vízzel van telítve és  $x = H_1$  mélységig meg van fagyva és pedig legyen a hőmérséklet  $x = H_1$  mélységig  $\vartheta_1 < 0$  és  $x = H_1$ -től  $x = H$ -ig  $\vartheta_1 > 0$ , a  $\vartheta_2$  pedig mindenütt nagyobb a zérusnál, azaz  $\vartheta_2 > 0$ . Legyen továbbá a száraz talaj térfogategységnyi hőkapacitása  $\omega_0$  és  $z$  a térfogategységben foglalt vízmennyisége, akkor a nem fagyott nedves talaj fajlagos hőkapacitása

$$\omega_n = \omega_0 + z$$

és a fagyott nedves talaj fajlagos hőkapacitása

$$\omega'_n = \omega_0 + 0.5z.$$

Ennélfogva a  $t_1 \dots t_2$  időközben az egységnyi keresztmetszetű,  $H$  mélységű, részben fagyott, nedves talajban a melegmennyiség következő:

$$Q_2 - Q_1 = \int_0^{H_1} \omega_n \vartheta_2 dx - \int_0^{H_1} \omega'_n \vartheta_1 dx + 80zH_1 + \int_{H_1}^H \omega_n (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx,$$

hol  $80zH_1$  az egységnyi keresztmetszetű és  $H_1$  mélységű talajhasáb megolvasztásához szükséges meleget jelenti.

Írhatjuk még, hogy

$$Q_2 - Q_1 = \omega_0 \int_0^{H_1} (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx + z \int_0^{H_1} (\vartheta_2 - \frac{1}{2} \vartheta_1) dx + \\ + (\omega_0 + z) \int_{H_1}^H (\vartheta_2 - \vartheta_1) dx + 80zH_1.$$

Vagy ha  $\theta'_2$  és  $\theta'_1$  az  $x=0 \dots x=H_1$  mélységű és  $\theta_2$ ,  $\theta_1$  a  $h=H-H_1$  mélységű hasáb középhőmérsékletét jelenti, akkor a melegmennyiséget

$$Q_2 - Q_1 = \omega_0 H_1 (\theta'_2 - \theta'_1) + z H_1 (\theta'_2 - \theta'_1) + \\ + (\omega_0 + z) (H - H_1) (\theta_2 - \theta_1) + 80zH_1.$$

egyenlettel számíthatjuk.

*Anderkó Aurél.*



## AZ INTEGRÁLRLÓL.

(Második és befejező közlemény.)

20. **Az integrálhatóság ismertető jele.** — Vizsgáljuk meg most az integrálás szempontjából  $f(x)$  szakadásait az  $(a, b)$  intervallumban. Oszszuk be az  $(a, b)$  intervallumot szakaszokra, melyeknek hosszai  $\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_n$  és a legnagyobb köztük legyen  $\delta$ . Ha  $f(x)$  integrálható, akkor az olyan szakaszok összes hossza, a melyek  $\varepsilon$ -nál nagyobb ingadozású pontokat foglalnak magukban, az osztópontok sűrítésével zérus felé közeledik. Ez a RIEMANN-féle feltételből folyik, mert az ilyen intervallumokban  $f(x)$  ingadozása nagyobb, mint  $\varepsilon$ .

Tehát, ha  $f(x)$  integrálható és  $\varepsilon$  tetszés szerint kicsiny szám, akkor azok a pontok, a melyeken  $f(x)$  ingadozása nagyobb  $\varepsilon$  nál, integrálható csoportot alkotnak.

Ez az állítás meg is fordítható. Tegyük fel, hogy —  $\varepsilon$  megadott szám lévén —  $f(x)$  ingadozása csak egy integrálható csoport pontjain haladja meg  $\varepsilon$ -t. Zárjuk be e pontokat oly intervallumokba, a melyeknek összes hossza  $\eta$  és tartsuk meg ezeket az  $I$  intervallumokat, a mikor  $(a, b)$ -t szakaszokra osztjuk. A többi intervallum bizonyosan választható oly kicsinynek, hogy az ingadozás egyikben sem legyen nagyobb  $2\varepsilon$ -nál (ha ez nem volna lehetséges, akkor lenne az  $I$  intervallumokon kívül legalább egy olyan pont, a melyen az ingadozás  $2\varepsilon$ -nál nem kisebb, de ez ki van zárva). Így tehát azon szakaszok összes hossza  $\eta$ , a melyekben az ingadozás  $2\varepsilon$ -nál nagyobb lehet, valóban tetszés szerint kicsiny. Ebből RIEMANN kriteriuma szerint következik, hogy  $f(x)$  integrálható.

Ezek alapján kimondhatjuk az integrálhatóság RIEMANN-féle feltételének a következő, DU BOIS-REYMONDTól módosított alakját:

*Az  $f(x)$  véges függvény integrálható voltának szükséges és elegendő feltétele az, hogy azok a pontok, melyeken ingadozása egy tetszés szerinti  $\varepsilon$  számot meghalad, integrálható csoportot alkossanak.*

21. A DU BOIS-REYMOND-féle kriterium már jobban megvilágítja a függvény szakadásainak szerepét, mint a RIEMANN-féle. LEBESGUEET követve, még tökéletesebb alakot is adhatunk az integrálhatóság kriteriumának:

*Hogy a véges  $f(x)$  függvény az  $(a, b)$  intervallumban integrálható legyen, arra szükséges és elegendő, hogy a szakadásos pontok zérus mértékű halmazt alkossanak.*

Legyen  $G(\varepsilon)$  azon pontok halmaza, a melyeken  $f(x)$  ingadozása nagyobb  $\varepsilon$ -nál. Ha  $f(x)$  integrálható, akkor

$$G(1), G\left(\frac{1}{2}\right), \dots, G\left(\frac{1}{n}\right), \dots$$

mind integrálható csoportok, tehát valamennyien zérus mértékűek. E halmazok együttevén a szakadásos helyek  $E$  összességét alkotják és így  $E$  mértéke zérus.

Megfordítva, tegyük fel, hogy  $f(x)$  az  $(a, b)$  intervallumban véges és hogy valamely zérus mértéke  $E$  halmaz pontjain van csak szakadása. Az  $\omega(x) \geq \varepsilon$  feltételnek megfelelő pontok  $H(\varepsilon)$  halmaza zárt és — mivel részét teszi  $E$ -nek — zérus mértékű; ennél fogva integrálható csoport. A  $G(\varepsilon)$  halmazb ennfoglaltatik  $H(\varepsilon)$ -ban, tehát  $G(\varepsilon)$  is integrálható csoport, bárminő kis szám is  $\varepsilon$ . Ez elegendő arra, hogy  $f(x)$  integrálható legyen.

Az előbb említett RIEMANN szerkesztette függvény (15. §.)

$$\varphi(x) = \frac{(x)}{1} + \frac{(2x)}{2^2} + \dots + \frac{(nx)}{n^2} + \dots$$

integrálható, mert véges és csak egy megszámlálható halmaz pontjain nem folytonos. Nem integrálható ellenben az a  $\psi(x)$  függvény, a mely



$$\begin{aligned}\phi(x) &= 1, & \text{ha } x & \text{ raczionális,} \\ \phi(x) &= 0, & \text{ha } x & \text{ irraczionális,}\end{aligned}$$

mert ingadozása minden ponton 1-gyel egyenlő.

Ha valamely véges függvény egy irányban változik, akkor integrálható, mert azok a helyek, a hol ingadozása nagyobb, mint  $\frac{1}{n}$ , véges számmal vannak és így az összes szakadások halmaza megszámlálható. Innen következik, hogy azok a függvények, a melyeket JORDAN «à variation bornée»-nak nevez, integrálhatók, mert minden ilyen függvény előállítható, mint két soha nem fogyó függvény különbsége.

23. Bemutatunk egy példát adott függvény integráljának kiszámítására. E példa legyen a következő:

$$\int_0^{\pi} \log(1 - 2a \cos x + a^2) dx,$$

a melyben  $a$  valós és különbözik  $\pm 1$ -től.  $0$  és  $\pi$  között a  $\log(1 - 2a \cos x + a^2)$  függvény folytonos, tehát integrálható. Ezért akármilyen felosztásból indulunk is ki és akármely értékét választunk is a függvénynek az egyes szakaszokban, a keresett határérték ettől független lesz. Osszuk fel a  $(0, \pi)$  intervallumot  $n$  egyenlő részre és vegyük mindig a függvénynek azon értékét, a melyet egy-egy szakasz baloldali szélén felvesz. A vizsgálandó összeg

$$\begin{aligned}\sum_{p=0}^{p=n-1} \frac{\pi}{n} \log\left(1 - 2a \cos p \frac{\pi}{n} + a^2\right) &= \\ &= \frac{\pi}{n} \log \left[ \prod_0^{n-1} \left(1 - 2a \cos p \frac{\pi}{n} + a^2\right) \right] = \\ &= \frac{\pi}{n} \log \left[ (1-a)^2 \prod_1^{n-1} (a - e^{p \frac{\pi}{n} i})(a - e^{-p \frac{\pi}{n} i}) \right].\end{aligned}$$

Tekintve, hogy az

$$x^{2n} - 1 = 0$$

egyenlet gyökei

$$1, -1, e^{p \frac{\pi}{n} i}, \quad (p = \pm 1, \pm 2, \dots, \pm(n-1))$$

az előbbi kifejezést így írhatjuk:

$$\frac{\pi}{n} \log(1-a^2) \frac{1-a^{2n}}{1-a^2}$$

és látjuk, hogy határértéke 0, ha  $|a| < 1$  és  $\pi \log a^2$ , ha  $|a| > 1$ , azaz

$$\int_0^\pi \log(1-2a \cos x + a^2) dx = \begin{cases} 0, & \text{ha } a^2 < 1 \\ \pi \log a^2, & \text{ha } a^2 > 1. \end{cases}$$

23. Nem sikerül azonban mindig ilyen egyszerűen a számítás. Nagyon sokszor a *primitív függvényt* vesszük segítségül.

Tegyük fel, hogy  $F(x)$  primitív függvénye a véges  $f(x)$  függvénynek, azaz

$$F'(x) = f(x).$$

Azt tudjuk már, hogy ha  $f(x)$  folytonos, akkor

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a).$$

*Ez az egyenlőség mindig fennáll, ha  $f(x)$  integrálható.* Általában ugyanis, ha  $f(x)$  alsó és felső határa  $l$  és  $L$  az  $(a, \beta)$  intervallumban, a közéértéktétel szerint

$$l < \frac{F(\beta) - F(a)}{\beta - a} < L,$$

azaz

$$l(\beta - a) < F(\beta) - F(a) < L(\beta - a).$$

Oszzuk részekre  $(a, b)$ -t az

$$a = x_0, x_1, \dots, x_i, \dots, x_{n-1}, x_n = b$$

pontok segítségével; legyenek  $l_i$  és  $L_i$   $f(x)$ -nek alsó és felső határai az  $(x_{i-1}, x_i)$  szakaszban és adjuk össze az

$$l_i \delta_i < F(x_i) - F(x_{i-1}) < L_i \delta_i \quad (\delta_i = x_i - x_{i-1})$$

egyenlőtlenségeket. Bármilyen kicsinyek is a  $\delta_i$  szakaszok,

$$\sum_1^n l_i \delta_i < F(b) - F(a) < \sum_1^n L_i \delta_i,$$



tehát

$$-\int_a^b f(x) dx \leq F(b) - F(a) \leq \int_a^b f(x) dx.$$

A mikor  $f(x)$ -nek alsó és felső integrálja összeesik,

$$F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx.$$

Abból azonban, hogy  $f(x)$ -nek van primitív függvénye, nem következik, hogy integrálható. Hogy világosan lássuk a dolgot, forduljunk vissza a középértéktételhez. Ha  $F(x)$ -nek mindenütt van véges differenciálhányadosa az  $(x_{i-1}, x_i)$  intervallumban, akkor ezen belül van oly  $\xi_i$  hely, hogy

$$F(x_i) - F(x_{i-1}) = f(\xi_i)(x_i - x_{i-1}),$$

és így

$$F(b) - F(a) = \sum_1^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1});$$

sűrítjük minden határon túl az osztópontokat, ekkor lesz

$$F(b) - F(a) = \lim_{x_i - x_{i-1} = 0} \sum_1^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1}).$$

Csak hogy ebből még nem következik, hogy  $f(x)$  integrálható, mert a  $\sum f(\xi_i)(x_i - x_{i-1})$  összegnek van ugyan határértéke, ha az  $(x_{i-1}, x_i)$  intervallumban  $\xi_i$ -t meghatározott módon választjuk; de hogy van-e akkor is, ha  $\xi_i$ -t akárhogyan választjuk, az egyáltalában nem bizonyos, sőt néha nem is igaz.

**24. Volterra példája.** — VOLTERRA szerkesztett először olyan differenciálható függvényt, a melynek differenciálhányadosa nem integrálható, mert azok a helyek, melyeken a differenciálhányados nem folytonos, bár sehol sem sűrű, de mégis nem zérus mértékű halmazt alkotnak. Ilyen halmazra már láttunk példát (11. §.); az a  $H$  halmaz úgy keletkezett, hogy bizonyos

$$(a_1, b_1), \dots, (a_n, b_n), \dots$$

intervallumok belső pontjait kitörültük a  $(0, 1)$  alapintervallumból.

Vegyük szemügyre a

$$\varphi(x, a) = (x-a)^2 \sin \frac{1}{x-a}$$

függvényt. Differenciálhányadosa

$$\varphi'_x(x, a) = 2(x-a) \sin \frac{1}{x-a} - \cos \frac{1}{x-a}$$

végtelen sokszor válik zérussá az  $x=a$  hely környezetében. Erről közvetlenül meggyőződhetünk, ha felrajzoljuk az

$$y_1 = \frac{1}{2(x-a)} \quad \text{és} \quad y_2 = \operatorname{tg}(x-a)$$

függvényeket, mert a hol  $y_1 = y_2$ , ott  $\varphi'_x$  egyenlő zérussal. Legyen  $a_i + c_i$  a  $\varphi'_x(x, a_i)$  függvény legnagyobb zérushelye az  $(a_i, \frac{a_i + b_i}{2})$  számközben és definiáljuk  $F(x)$ -et a következő módon:

A  $H$  halmaz pontjain:

$$F(x) = 0$$

az  $(a_i, b_i)$  intervallumban pedig:

$$\begin{aligned} F(x) &= \varphi(x, a_i), & \text{ha } a_i \leq x \leq a_i + c_i, \\ F(x) &= \varphi(a_i + c_i, a_i) = -\varphi(b_i - c_i, b_i), & \text{« } a_i + c_i \leq x \leq b_i - c_i, \\ F(x) &= -\varphi(x, b_i), & \text{« } b_i - c_i \leq x \leq b_i. \end{aligned}$$

Látjuk, hogy  $F(x)$  mindenütt folytonos; az egyes  $(a_i, b_i)$  intervallumokban differenciálható volta sem kétséges. De nem szakad meg a differenciálhatóság  $H$  pontjain sem. Legyen ugyanis  $x_0$  a  $H$  halmaznak pontja. A

$$\frac{F(x_0+h) - F(x_0)}{h} = \frac{F(x_0+h)}{h}$$

hányados zérus, ha  $x_0+h$  is benn van  $H$ -ban és kisebb (abszolút értékre nézve), mint

$$\frac{|x_0+h-a|^2}{|h|} < |h|,$$



ha  $x_0+h$  benn van egy, a  $H$ -val határos intervallumban, a melynek két széle közül az  $x_0$  és  $x_0+h$  közé esőt jelöltük  $a$ -val. Ennélfogva

$$F'(x_0) = \lim_{h=0} \frac{F(x_0+h)}{h} = 0.$$

Ámde  $F'(x)$  nem folytonos az  $x=x_0$  helyen. Ha például  $x_0=a_i$ , akkor  $x_0$ -tól jobbra

$$F'(x) = 2(x-a_i) \sin \frac{1}{x-a_i} - \cos \frac{1}{x-a_i}$$

és így  $F'(x)$  ingadozása az  $x_0$  pontban legalább 2. Ugyanez áll  $H$ -nak akármely  $A$  pontjára nézve, mert  $A$  maga vagy valamelyik  $a_i$  vagy  $b_j$  pont, vagy pedig ezek közül egy sorozatnak határhelye.

E szerint  $F'(x)$ -nek valóban szakadása van a  $H$  halmaz minden helyén és így  $F'(x)$  nem integrálható.

25. Jegyezzük meg különben, hogy ha egy függvény differenciálhányadosa nem is okvetetlenül integrálható és annál kevésbbé folytonos, azért fel van ruházva a folytonos függvények azon tulajdonságával, hogy ha két értéket felvesz, akkor felvesz minden mást is, a mely e két érték közé esik.

Legyen  $F(x)$  mindenütt folytonos és differenciálható függvény az  $(a, b)$  intervallumban, továbbá

$$F'(a) = A, \quad F'(b) = B, \quad (A < B)$$

és végre legyen  $C$  egy tetszőleges szám  $A$  és  $B$  között. Ha  $h$ -nak elég kicsiny értéket adunk,  $\frac{F(a+h)-F(a)}{h}$  és  $\frac{F(b+h)-F(b)}{h}$  oly közel vannak már  $A$ , illetőleg  $B$ -hez, hogy

$$\frac{F(a+h)-F(a)}{h} < C < \frac{F(b+h)-F(b)}{h}.$$

Másrészt

$$\Phi(x) = \frac{F(x+h)-F(x)}{h}$$

( $h$ -t nem változtatván)  $x$ -nek folytonos függvénye; mivel pedig

$$\Phi(a) < C, \quad \Phi(b) > C,$$

valamely  $x_1$  helyen  $a$  és  $b$  között

$$\varphi(x_1) = \frac{F(x_1+h) - F(x_1)}{h} = C.$$

Alkalmazzuk a középértéktételt: van  $x_1$  és  $x_1+h$  között egy  $x_2$  pont, a hol

$$F'(x_2) = C.$$

Ez a tétel, a melyet most bebizonyítottunk, sok esetben megengedi, hogy eldöntsük, hogy egy megadott függvénynek nincs primitív függvénye.

Az  $f(x)$  függvény határozatlan integrálja

$$F(x) = \int_a^x f(x) dx + C$$

folytonos függvény és minden  $x_0$  helyen, a hol  $f(x)$  folytonos, differenciálhányadosa:  $f(x_0)$ . Ha az  $x_0$  helyen  $f(x)$  nem folytonos, meglehet, hogy  $F(x)$  differenciálható és differenciálhányadosa  $f(x_0)$ ; meglehet, hogy differenciálható, de differenciálhányadosa különbözik  $f(x_0)$ -tól és meglehet, hogy  $F(x)$  nem is differenciálható. E három esetre példa ( $x_0=0$ ):

$$\begin{aligned} f_1(x) &= 1, & \text{ha} & \quad x = \frac{1}{n}, & \text{egyébként} & \quad f_1(x) = 0, \\ f_2(x) &= 0, & \text{ha} & \quad x \neq 0, & \text{és} & \quad f_2(0) = 1, \\ f_3(x) &= \cos \log |x|, & \text{ha} & \quad x \neq 0, & \text{és} & \quad f_3(0) = 0. \end{aligned}$$

**26. A Riemann-féle integrál általánosítása.** — Az  $\int_a^b f(x) dx$  integrál értelmezése arra az esetre szól, a mikor  $f(x)$  az egész  $(a, b)$  intervallumban integrálható; ez magában foglalja már azt is, hogy  $f(x)$  véges. Terjeszszük ki most általánosabb esetekre ezt az értelmezést. Az általánosításban JORDAN-nal ahhoz a feltételhez ragaszkodunk, hogy az integrál felső és alsó határának folytonos függvénye maradjon. Előbb azonban bebizonyítjuk, hogy ha  $f(x)$  véges az  $(a, b)$  intervallumban és



minden  $(a, b)$ -n belül fekvő  $(\alpha, \beta)$  intervallumban integrálható, akkor  $f(x)$   $(a, b)$ -ben is integrálható. Legyen ugyanis

$$(a_1, b_1), (a_2, b_2), \dots, (a_n, b_n), \dots$$

oly intervallumsorozat, a melynek mindegyike magában foglalja a megelőzőt és  $\lim a_n = a$ ,  $\lim b_n = b$ . Jelöljük  $I_n$ -nel  $(a_n, b_n)$ -nek azt a részét, a mely  $(a_{n-1}, b_{n-1})$  intervallummal nem közös.  $I_n$ -ben integrálható az  $f(x)$  függvény; tehát a szakadásos pontok  $E$  halmazának  $I_n$ -be eső része,  $E_n$  zérus mértékű. Mint-hogy pedig

$$E = E_1 + E_2 + \dots + E_n + \dots,$$

$E$ -nek mértéke is zérus (9. §.) és így  $f(x)$  integrálható az egész  $(a, b)$  intervallumban.

Ha  $f(x)$  minden  $(a, b)$ -n belül fekvő intervallumban integrálható, de  $(a, b)$ -ben nem, akkor ez csak abból eredhet, hogy az  $a$  és  $b$  helyeknek legalább egyikén  $f(x)$  maximuma vagy minimuma végtelen. Meglehet, hogy ebben az esetben az  $\int_a^{b-\varepsilon'} f(x) dx$  integrál értéke közeledik egy véges  $A$  számhoz függetlenül attól, hogy  $\varepsilon$  és  $\varepsilon'$  miként válnak zérussá; ekkor definíciónk így szól:

$$\int_a^b f(x) dx = A.$$

Ha az intervallum belsejében is vannak pontok véges számmal

$$c_1, c_2, \dots, c_n,$$

a melyek körül  $f(x)$  nem integrálható, akkor abban állapotunk meg, hogy

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^{c_1} f(x) dx + \int_{c_1}^{c_2} f(x) dx + \dots + \int_{c_n}^b f(x) dx,$$

és természetesen az  $\int_a^b f(x) dx$  integrál létezése attól függ, hogy a jobboldali kifejezésnek van-e véges és meghatározott értéke.

27. Hasonló módon járunk el, ha a  $c$  szinguláris pontok, a melyek az integrálhatóságot megszakítják, végtelen számmal

vannak. Halmazuk  $E$  biztosan zárt, mert a  $c$  pontok környezetében  $f(x)$  nem lévén véges, ugyanez áll a  $c$  pontok határhelyeire is, tehát a határhelyek  $E$ -be tartoznak. Ez arra készít bennünket, hogy kizárjuk azt az esetet, a mikor a szinguláris pontok valahol sűrű halmazt alkotnának. Az  $E$  zárt halmazt úgy kapjuk meg, hogy megszámlálható — esetleg egymással érintkező — intervallumok belső pontjait kitöröljük. Ezt figyelembe véve, osszszuk fel az  $(a, b)$  intervallumot véges számú szakaszra, a melyek  $\delta$ -nál mind kisebbek legyenek és egyesítsük azokat az érintkező szakaszokat, melyek egy szinguláris pontot sem foglalnak magukban. Így az  $(a_i, b_i)$  részintervallumokat kapjuk és mindegyik  $(a_i, b_i)$  benn van valamelyik  $E$ -vel határos (contigu) intervallumban és pedig széleinek távolsága amannak széleitől legfeljebb  $\delta$ . Valamely intervallum, Baire elnevezése szerint, határos az  $E$  halmazzal, ha végpontjai  $E$  vagy  $E'$ -be tartoznak. Az  $(a_i, b_i)$  intervallumok együttléve a  $D$  tartományt alkotják és legyen röviden

$$\sum \int_{a_i}^{b_i} f(x) dx = \int_D f(x) dx.$$

Ha az  $f(x)$  szinguláris pontjainak  $E$  halmaza zérusmértékű és az

$$S = \sum \int_{a_i}^{b_i} f(x) dx$$

összeg véges és meghatározott érték felé tart, bármilyen módon közeledünk is  $\delta$ -val zérushoz, ezt a határértéket  $\int_a^b f(x) dx$ -nek nevezzük.

E határérték létezésére szükséges és elegendő, hogy minden  $\varepsilon$  számhoz lehessen oly  $\eta$ -t találni, a melyre nézve:

$$\left| \int_{D_1} f dx - \int_D f dx \right| < \varepsilon$$

feltéve, hogy a  $D$  és  $D_1$  tartományokhoz tartozó  $\delta$  számok kisebbek  $\eta$ -nál. Ha ugyanis így van és a  $\Delta$  és  $D$  tartományokra



nézve  $\delta < \eta$ , továbbá  $\Delta$  a  $D$ -t magában foglalja, akkor

$$\left| \int_{\Delta} f dx - \int_D f dx \right| < \varepsilon,$$

a miből következik, hogy  $\lim_{\delta=0} \int_D f(x) dx$  véges és meghatározott. Megfordítva, legyen  $D$  és  $D_1$  két ilyen tetszés szerinti tartomány  $\eta$ -nál kisebb  $\delta$  számokkal. Ha a keresett határérték létezik és  $\Delta_1 = D + D_1$ , akkor  $\eta$ -t elég kicsinynek választván:

$$\left| \int_{\Delta_1} - \int_D \right| < \varepsilon, \quad \left| \int_{\Delta_1} - \int_{D_1} \right| < \varepsilon,$$

a honnan

$$\left| \int_D - \int_{D_1} \right| < 2\varepsilon.$$

A  $\Delta$ - $D$  tartományt véges számú  $(\alpha_i, \beta_i)$  intervallum alkotja, tehát

$$\left| \int_{\Delta} - \int_D \right| = \left| \sum \int_{\alpha_i}^{\beta_i} f dx \right| \leq \sum \left| \int_{\alpha_i}^{\beta_i} f dx \right| \leq \sum \int_{\alpha_i}^{\beta_i} |f| dx.$$

Az utolsó összeg tetszés szerint kicsinynyé tehető, ha  $\int_a^b |f| dx$  véges. Ebben az esetben  $\int_a^b f dx$  is létezik és azt mondjuk róla, hogy abszolút convergens.

28. Nem láttuk eddig, miért volt szükséges megszorítanunk, hogy  $E$  mértéke zérus legyen; erről fogunk még szólni. Jegyezzük meg különben, hogy ha  $\int_a^b f dx$  véges és  $E$  helyett oly  $E_1$  zárt halmazt tartunk szem előtt, a mely  $E$ -t magában foglalja és szintén zérus mértékű, akkor a megfelelő

$$S_1 = \sum \int_{\alpha_j}^{\beta_j} f dx = \int_{D_1} f dx$$

összeg határértéke ugyancsak  $\int_a^b f(x) dx$ .

Tegyük fel ugyanis, hogy a  $D$  tartományhoz tartozó  $\delta < \eta$  és hogy  $D$ -n belül  $f(x)$  véges, mondjuk:  $|f(x)| < M$ .  $D$  meg-

határozása után válaszszunk egy  $D_1$  tartományt, mely  $E_1$ -hez tartozzék úgy, hogy a megfelelő  $\delta_1 < \gamma$ . Ha  $\delta_1$  elég kicsiny, a  $D$  tartományból kiindulva úgy szerkeszthetjük meg  $D_1$ -et, hogy először néhány  $(\alpha'_k, \beta'_k)$  intervallumot kivetünk  $D$ -ből, a melyekben  $(E_1 - E)$ -nek pontjai vannak és másodsor  $D$  intervallumaihoz hozzáfűggesztünk velük érintkező és az  $E$ -vel határos intervallumokban bennlevő  $(\alpha''_i, \beta''_i)$  intervallumokat. Ha az  $(\alpha'_k, \beta'_k)$  intervallumokat nem vettük volna ki, egy a  $D$ -t magába záró  $\Delta$  tartomány keletkezett volna és a feltétel értelmében

$$\left| \int_{\Delta} f - \int_D f \right| = \left| \sum \int_{\alpha''_i}^{\beta''_i} f dx \right| < \varepsilon;$$

másrészt

$$\left| \sum \int_{\alpha'_k}^{\beta'_k} f dx \right| < \sigma M$$

és  $\sigma$  a  $\delta_1$ -gyel együtt zérushoz közeledik, mert  $E_1 - E$  mértéke zérus. Tehát

$$\left| \int_{D_1} f - \int_D f \right| \leq \left| \sum \int_{\alpha'_k}^{\beta'_k} f \right| + \left| \sum \int_{\alpha''_i}^{\beta''_i} f \right| < M\sigma + \varepsilon$$

és így azzal a feltétellel, hogy  $\delta_1$  elég kicsiny, egyszersmind

$$\left| \int_a^b f dx - \int_{D_1} f dx \right| < 2\varepsilon + M\sigma.$$

Q. E. D.

29. Az integrál értelmezésének most megállapított kiterjesztése nem volna jogosult, ha nem maradnának meg a kezdetben definiált integrálnak alaptulajdonságai. Ezt fogjuk tehát megvizsgálni.

1°. Az általánosított integrál felső határának folytonos függvénye. Éppen azt tartottuk az általánosításban szem előtt, hogy ez a tulajdonság ezután is fennálljon.

2°. Közvetlenül világos továbbá, hogy

$$\int_a^b f + \int_b^c f = \int_a^c f.$$



3°. Ha az

$$S = \sum \int_{a_i}^{b_i} f(x) dx$$

összegben az  $\int_{a_i}^{b_i} = - \int_{b_i}^{a_i}$  egyenlőséget alkalmazzuk, azt találjuk, hogy

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx.$$

4°. Ha  $\int_a^b f dx$  és  $\int_a^b f_1 dx$  végesek, akkor  $f+f_1$  integrálható az általánosított értelemben és

$$\int_a^b f dx + \int_a^b f_1 dx = \int_a^b (f+f_1) dx.$$

Valóban, ha az  $f$  és  $f_1$  függvények szinguláris pontjai az  $E$  és  $E_1$  halmazokat alkotják, akkor  $E+E_1$  zárt, mértékű zérus és  $E$ -t,  $E_1$ -et, tehát  $f+f_1$  szinguláris pontjait magában foglalja. Szerkesztük meg az  $E+E_1$  halmazhoz az  $(a_i, b_i)$  intervallumokat, ekkor

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx &= \lim \sum \int_{a_i}^{b_i} f dx, & \int_a^b f_1(x) dx &= \lim \sum \int_{a_i}^{b_i} f_1 dx, \\ \int_a^b (f+f_1) dx &= \lim \sum \int_{a_i}^{b_i} (f+f_1) dx = \lim \sum \int_{a_i}^{b_i} f dx + \lim \sum \int_{a_i}^{b_i} f_1 dx. \end{aligned}$$

Ha nem követeltük volna meg az  $E$  halmaztól, hogy mértékű zérus legyen, az integrálnak ez a tulajdonsága elveszett volna.

Tegyük fel ugyanis, hogy  $E$  mértéke:  $a > 0$  és  $\lim \sum \int_{a_i}^{b_i} f(x) dx$  véges és meghatározott. Legyen  $f_1(x) = 1$ . Az  $f$  és  $f+f_1$  függvények szinguláris pontjai ugyanazok és

$$\int_a^b f dx + \int_a^b f_1 dx = \int_a^b f dx + (b-a),$$

míg

$$\int_a^b (f+1) dx = \int_a^b f dx + (b-a-a).$$

5°. Felírhatjuk végre azt is, hogy

$$\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b f_1(x) dx,$$

ha  $f(x) \leq f_1(x)$  és  $a < b$ , mert

$$\int_a^b f_1 dx = \int_a^b f dx + \int_a^b (f_1 - f) dx \geq \int_a^b f dx.$$

### III. A LEBESGUE-féle integrál.

30. A RIEMANN-féle integrál kiszámításában úgy járunk el, hogy az  $x$  változó intervallumát részekre osztjuk és egy ily részterjedelmét szorozzuk valamelyik odatartozó függvényértékkel. LEBESGUE fordított utat követ.<sup>1</sup> Ő a függvény ingadozásának intervallumát osztja részekre és a függvény egy-egy értékét szorozza azon pontthalmaz mértékével, a melyen a függvény az illető értéket felveszi vagy ahhoz elég közel marad.

Legyen adva az  $(a, b)$  intervallumban az  $f(x)$  véges függvény. Nevezzük  $l$  és  $L$ -nek  $f(x)$  alsó és felső határát és oszszuk be az  $(l, L)$  intervallumot az

$$l = l_0, l_1, l_2, \dots, l_{n-1}, l_n = L$$

pontok segítségével, feltételül szabva, hogy

$$l_i - l_{i-1} < \varepsilon.$$

Jelöljük  $e_i$ -vel azt a halmazt, melynek pontjain

$$l_{i-1} < f(x) < l_i,$$

( $i=1, 2, \dots, n$ )

és  $e'_i$ -vel azt a halmazt, a melynek pontjain

$$f(x) = l_i,$$

<sup>1</sup> Leçons sur l'intégration et la recherche des fonctions primitives.



a mit szimbolikusan így fejezünk ki:

$$e_i = E[l_{i-1} < f(x) < l_i],$$

$$e'_i = E[l_i = f(x)].$$

Tegyük fel az  $f(x)$  véges függvényről, hogy az  $(l, L)$  intervallum bármely felosztásának megfelelő  $e_i$  és  $e'_i$  halmazok mind mérhetőek (8. §.). Ez esetben a

$$\sigma = \sum_1^n l_{i-1} m(e_i) + \sum_0^n l_i m(e'_i)$$

$$\Sigma = \sum_1^n l_i m(e_i) + \sum_0^n l_i m(e'_i)$$

összegek egy közös határ felé közelednek, ha az  $(l, L)$  intervallum szakaszai végtelen kicsinyekké válnak.

Először is világos, hogy

$$0 \leq \Sigma - \sigma < \varepsilon \sum_1^n m(e_i) \leq \varepsilon (b-a),$$

ha tehát úgy osztjuk mind apróbb részekre az  $(l, L)$  intervallumot, hogy mindig a meglévő osztópontok közé iktatjuk az újakat és a  $p$ -edik felosztás szakaszai már  $\varepsilon_p$ -nél kisebbek, a  $p$ -edik felosztáshoz tartozó összegek különbsége:

$$\Sigma_p - \sigma_p < \varepsilon_p (b-a).$$

Azonban

$$\Sigma_1, \Sigma_2, \dots, \Sigma_p, \dots$$

nem növekedő és

$$\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_p, \dots$$

nem csökkenő számok sorozata; van tehát közös határértékük:  $S$ . Vegyünk most egy más felosztássorozatot, csak azt kötvén ki, hogy a szakaszok minimuma szintén zérus felé tartson. A megfelelő  $\Sigma'$  és  $\sigma'$  sorozatok legyenek

$$\Sigma'_1, \Sigma'_2, \dots, \Sigma'_p, \dots$$

$$\sigma'_1, \sigma'_2, \dots, \sigma'_p, \dots$$

Helyezzük a két sorozat  $p$ -edik felosztásait egymás fölé; az így

keletkező felosztás a  $\Sigma_p''$  és  $\sigma_p''$  összegekhez vezet. Nyilvánvaló, hogy

$$\begin{aligned}\sigma_p &\leq \sigma_p'' \leq \Sigma_p'' \leq \Sigma_p, \\ \sigma_p' &\leq \sigma_p'' \leq \Sigma_p'' \leq \Sigma_p'.\end{aligned}$$

Az első sor azt mutatja, hogy a  $\sigma_p''$  és  $\Sigma_p''$  összegek közös határértéke  $S$ ; a második, hogy ugyanez a  $\sigma_p'$  és  $\Sigma_p'$  számok határértéke is, mert  $\sigma_p'$  és  $\Sigma_p'$  az  $S$ -et közre fogják, különbségük pedig zérus felé közeledik.

A  $\sigma$  és  $\Sigma$  összegek közös határértékét az  $f(x)$  függvény  $a$ -tól  $b$ -ig terjedő (LEBESGUE-féle) integráljának nevezzük és számára az

$$\int_a^b f(x) dx$$

jelet használjuk. Ha meg akarjuk különböztetni a RIEMANN-féle integráltól, akkor eléje teszünk egy  $(L)$  betűt, amaz elé pedig  $(R)$ -et.

31. Az általánosítás igazolására be fogjuk bizonyítani, hogy a LEBESGUE-féle integrál mindig létezik, ha a véges  $f(x)$  függvény RIEMANN szerint integrálható és hogy ebben az esetben a két integrál értéke ugyanaz.

Előbb azonban vizsgáljuk meg, mi LEBESGUE szerint az integrálhatóság feltétele, megjegyezvén, hogy egyelőre csak véges függvényről lesz szó. Alapfeltevésünk az volt, hogy azon  $x$  helyek, a melyeken  $(l \leq a < \beta \leq L)$

$$a < f(x) < \beta$$

vagy a melyeken

$$f(x) = a,$$

mérhető halmazzal alkotnak. Ebben az esetben az

$$a < f(x)$$

föltétel is mérhető  $E[a < f(x)]$  halmazzal jellemez, a mit megkapunk, ha összeadjuk az

$$a < f(x) < L \quad \text{és} \quad f(x) = L$$



feltételekkel kiválasztott pontok halmazait. Megfordítva, tegyük fel, hogy az

$$E_\alpha = E[a < f(x)]$$

halmaz minden  $\alpha$ -ra nézve mérhető. Legyen  $\beta > \alpha$ , akkor  $E_\beta$ , sőt  $E_\alpha - E_\beta$  is mérhető, mert

$$C(E_\alpha - E_\beta) = C(E_\alpha) + E_\beta.$$

Ámde  $E_\alpha - E_\beta$  éppen az a halmaz, a melynek pontjain

$$a < f(x) \leq \beta,$$

tehát  $E[a < f(x) \leq \beta]$  is mérhető. Válaszszunk most pozitív számokból egy zérus felé tartó

$$h_1, h_2, \dots, h_n, \dots$$

sorozatot. Az összes

$$E_n = E[a - h_n < f(x) \leq a]$$

halmazok közös elemei azok a pontok, a melyeken  $f(x) = a$ . E szerint az  $E[f(x) = a]$  halmaz mérhető. Végre az

$$E_1 = E[a < f(x) \leq \beta] \quad \text{és} \quad E_2 = E[f(x) = \beta]$$

halmazok különbsége

$$E_3 = E[a < f(x) < \beta]$$

szintén mérhető, mert

$$C(E_3) = C(E_1) + E_2.$$

Ezekután kimondhatjuk, hogy az  $f(x)$  véges függvény **LEBESGUE-féle integráljának létezésére szükséges és elegendő, hogy bármilyen szám is  $\alpha$ , az  $E[a < f(x)]$  halmaz mérhető legyen.**

Ez esetben az  $f(x)$  függvényről magáról is azt mondjuk, hogy **mérhető.**

32. Tegyük fel most, hogy  $f(x)$  véges az  $(a, b)$  intervallumban és hogy **RIEMANN** szerint integrálható. Ha  $E_1$  az  $E = E[a \leq f(x)]$  halmaz olyan határpontjainak halmaza, a melyek  $E$ -be nem tartoznak, akkor  $E_1$  mértéke bizonyára zérus, mert pontjain  $f(x)$  nem folytonos. Másrészt  $E + E_1$  zárt halmaz, ennél fogva

mérhető és végre ilyen az  $E[a \leq f(x)]$  halmaz is. Azonban  $E[a < f(x)]$  nem más, mint az összes  $E[a + h_n \leq f(x)]$  halmazok ( $n=1, 2, \dots; h_n > 0; \lim h_n = 0$ ) közös pontjainak halmaza, tehát  $E[a < f(x)]$  mérhető és így  $f(x)$ -nek van LEBESGUE-féle integrálja.

Altalában LEBESGUE integrálja a DARBOUTX-féle alsó és felső integrál között fekszik. Ugyanis

$$l(b-a) \leq (L) \int_a^b f(x) dx \leq L(b-a),$$

ezt az egyenlőtlenséget az  $(a, b)$  részintervallumaira kell csak alkalmaznunk és látjuk, hogy

$$\int_a^b f(x) dx \leq (L) \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b f(x) dx.$$

E két tételből egyenesen következik, hogy *ha valamely véges  $f(x)$  függvénynek van RIEMANN-féle integrálja, akkor van LEBESGUE-féle integrálja is és a kettő értéke megegyezik.*

A LEBESGUE-féle integrál azonban sokkal általánosabb esetekben is létezik, mint a RIEMANN-féle. Vegyük példának azt a  $\varphi(x)$  függvényt, melynek értéke 1, ha  $x$  irracionális és zérus, ha  $x$  racionális. Az  $E[\varphi(x) = 0]$  halmaz mértéke zérus, tehát az  $(a, b)$  intervallumban  $E[\varphi(x) = 1]$  mértéke:  $b-a$  és így

$$\int_a^b \varphi(x) dx = b-a.$$

33. Keressünk általánosabb mérhető függvényosztályokat. E végből arra támaszkodunk, hogy mérhető függvények összege, szorzata, hányadosa (ha csak az osztó abszolút értéke nagyobb, mint egy véges pozitív szám) szintén mérhető függvények. Bizonyítsuk be például, hogy ha az  $E[f_1 > a]$  és  $E[f_2 > a]$  halmazok mérhetőek, akkor az  $E[f_1 + f_2 > a]$  halmaz is mérhető.

Válaszszunk oly  $-\infty$ -tól  $+\infty$ -ig terjedő

$$\dots, l_{-2}, l_{-1}, l_0, l_1, l_2, \dots$$



számsorozatot, a melyben

$$l_i - l_{i-1} < \varepsilon$$

és szemeljük ki mindazokat az  $l_i, l_j$  párokat, a melyekre nézve  $l_i + l_j > a$ . Legyen  $E(\varepsilon)$  az ily módon kapott mérhető

$$E_{ij} = E[f_1 > l_i] + E[f_2 > l_j]$$

halmazok összege.  $E(\varepsilon)$  felmérhető. Ha már most

$$\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3, \dots$$

pozitív számok zérus felé tartó sorozata, akkor

$$E[f_1 + f_2 > a] = E(\varepsilon_1) + E(\varepsilon_2) + \dots,$$

a miből következik, hogy az  $E[f_1 + f_2 > a]$  halmaz is mérhető.

Sőt tovább mehetünk. Ha az  $u_1(x), u_2(x), \dots, u_n(x), \dots$  függvények mérhetőek, továbbá az

$$u_1(x) + u_2(x) + \dots + u_n(x) + \dots$$

sor az  $(a, b)$  intervallum minden pontján összetartó és

$$u(x) = \sum_0^{\infty} u_n(x),$$

akkor  $u(x)$  függvény is mérhető. Legyen ugyanis

$$s_n(x) = u_1(x) + u_2(x) + \dots + u_n(x).$$

Azt már tudjuk, hogy valamennyi  $s_n(x)$  mérhető. Nevezzük  $E_n$ -nek az

$$E[s_n(x)] > a, \quad E[s_{n+1}(x)] > a, \dots$$

halmazok közös elemeinek összességét; világos, hogy

$$E[u(x) > a] = E_1 + E_2 + E_3 + \dots,$$

tehát  $E[u(x) > a]$  csakugyan mérhető.

Lássuk, mi e tételek következménye. Az  $f = \text{const.}$ ,  $f = x$  függvények nyilvánvalóan mérhetőek, tehát minden polinom mérhető függvény. WEIERSTRASS tétele szerint folytonos függ-

vény előállítható polinomsorban vagy a mi egyre megy, mint polinomok határértéke. Tehát folytonos függvény mérhető. Mérhető minden olyan függvény, a mely folytonos függvények határértéke (az ilyeneket BAIRE első osztályúaknak nevezi). Mérhető továbbá az első osztályú függvényekkel megközelíthető — másodosztályú — függvények (ilyen az előbbi példa:  $\varphi(x)=0$ , ha  $x$  racionális,  $\varphi(x)=1$ , ha  $x$  irracionális) és így tovább. Eddig nem ismerünk és nem biztos, vajjon lehet-e valóban definiálni olyan véges függvényt, a melynek LEBESGUE-féle integrálja nem volna.

34. Foglalkozzunk most a LEBESGUE-féle integrál *alaptulajdonságaival*.

1°. Közvetlenül világos, hogy, ha  $k$  állandó,

$$\int_a^b f(x) dx = k \int_a^b f(x) dx.$$

2°. Összeg integrálja egyenlő a tagok integráljainak összegével:

$$\int_a^b (f_1 + f_2) dx = \int_a^b f_1 dx + \int_a^b f_2 dx.$$

Hogy ezt bebizonyítsuk, tekintsünk először olyan  $\varphi_1$  és  $\varphi_2$  függvényeket, a melyek csak végezzámú értéket vesznek fel és pedig

$$\varphi_1(x) = l'_i \text{ az } E'_i \text{ halmaz pontjain } (i = 1, 2, \dots, p),$$

$$\varphi_2(x) = l''_j \text{ az } E''_j \text{ halmaz pontjain } (j = 1, 2, \dots, q).$$

Ekkor  $(E'_i, E''_j)$ -vel jelölvéen  $E'_i$  és  $E''_j$  közös részét,

$$\begin{aligned} \int_a^b (\varphi_1 + \varphi_2) dx &= \sum_1^p \sum_1^q (l'_i + l''_j) m(E'_i, E''_j) = \\ &= \sum_1^p l'_i [m(E'_i, E''_1) + m(E'_i, E''_2) + \dots + m(E'_i, E''_q)] + \\ &+ \sum_1^q l''_j [m(E'_1, E''_j) + m(E'_2, E''_j) + \dots + m(E'_p, E''_j)] = \\ &= \sum_1^p l'_i m(E'_i) + \sum_1^q l''_j m(E''_j) = \int_a^b \varphi_1 dx + \int_a^b \varphi_2 dx. \end{aligned}$$



Ezekután legyenek  $f_1$  és  $f_2$  akármilyen véges és mérhető függvények. Mindenesetre lehet találnunk oly  $\varphi_1$  és  $\varphi_2$  függvényeket, a melyek  $f_1$ -től és  $f_2$ -től egy előre megadott  $\varepsilon$  számnál kevesebbel különböznek és csak véges számú értéket vesznek fel. Legyen például

$$\varphi_1(x) = l_i, \quad \text{ha} \quad l_{i-1} \leq f_1(x) < l_i \quad (i=1, 2, \dots, n)$$

és

$$\varphi_1(x) = l_n, \quad \text{ha} \quad f_1(x) = l_n,$$

a hol

$$l = l_0, l_1, \dots, l_{n-1}, l_n = L$$

osztópontok az  $f_1(x)$  ingadozásának  $(l, L)$  intervallumában és

$$l_i - l_{i-1} < \varepsilon.$$

Hasonló módon választhatunk egy  $\varphi_2$  függvényt. Ekkor

$$\left| \int_a^b f_1 dx - \int_a^b \varphi_1 dx \right| = \left| \int_a^b (f_1 - \varphi_1) dx \right| < \varepsilon(b-a),$$

$$\left| \int_a^b f_2 dx - \int_a^b \varphi_2 dx \right| = \left| \int_a^b (f_2 - \varphi_2) dx \right| < \varepsilon(b-a),$$

$$\left| \int_a^b (f_1 + f_2) dx - \int_a^b (\varphi_1 + \varphi_2) dx \right| < 2\varepsilon(b-a),$$

azaz

$$\left| \int_a^b (f_1 + f_2) dx - \int_a^b f_1 dx - \int_a^b f_2 dx \right| < 4\varepsilon(b-a),$$

mert

$$\int_a^b (\varphi_1 + \varphi_2) dx = \int_a^b \varphi_1 dx + \int_a^b \varphi_2 dx.$$

$\varepsilon$  azonban tetszés szerint kicsiny és az  $\int_a^b (f_1 + f_2) dx$ ,  $\int_a^b f_1 dx$ ,  $\int_a^b f_2 dx$  integrálok  $\varepsilon$ -tól függetlenek. Ebből következik, hogy

$$\int_a^b f_1 dx + \int_a^b f_2 dx = \int_a^b (f_1 + f_2) dx.$$

3°. Ha az

$$f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x), \dots$$

sorozat az  $(a, b)$  intervallum minden helyén meghatározott  $f(x)$  értékhez közeledik és minden  $f_n(x)$  függvény mérhető, sőt van olyan  $M$  szám, hogy

$$|f_n(x)| < M, \\ (n=1, 2, \dots)$$

akkor

$$\lim_n \int_a^b f_n(x) dx = \int_a^b f(x) dx.$$

(Ez a tétel a RIEMANN-féle integrálokra vonatkozó hasonló tétel-nél sokkal általánosabb). Tudjuk, hogy az

$$f(x) = f_1(x) + [f_2(x) - f_1(x)] + \dots + [f_n(x) - f_{n-1}(x)] + \dots$$

függvény mérhető. Legyen  $E_n$  az

$$|f(x) - f_{n+p}(x)| < \varepsilon \\ (p=0, 1, 2, \dots)$$

feltételnek eleget tevő  $x$  pontok halmaza. Világos, hogy  $E_{n+1}$  magában foglalja  $E_n$ -t,  $E_{n+2}$  az  $E_{n+1}$ -et és így tovább, tehát a

$$C(E_1), C(E_2), \dots, C(E_n), \dots$$

sorozatban mindegyik halmaz magába zárja az utána következőket; ha tehát mind e halmazok közös része  $H$ , akkor (10. §.)

$$m(H) = \lim m[C(E_n)].$$

Azonban  $H$ -nak egyetlen egy pontja sincs, mert minden  $x$  hely benn van az  $E_n$  halmazok egyikében; ennél fogva

$$\lim m[C(E_n)] = 0.$$

Minthogy pedig

$$\left| \int_a^b [f(x) - f_n(x)] dx \right| < \varepsilon m(E_n) + 2Mm[C(E_n)],$$

ebből azt látjuk, hogy

$$\lim_n \int_a^b [f(x) - f_n(x)] dx = 0.$$



Az eddigiek alapján kimondhatjuk a következő tételt:

Ha  $u_1, u_2, \dots, u_n, \dots$  mind véges és mérhető függvények, továbbá az

$$u_1 + u_2 + \dots + u_n + \dots$$

sor összetartó az  $(a, b)$  intervallum minden helyén és az  $f(x)$  függvényt állítja elő, ha végre van egy  $A$  szám a következő tulajdonsággal:

$$|u_n + u_{n+1} + \dots + u_{n+p} + \dots| < A,$$

bármilyen egész szám is  $n$ , akkor  $f(x)$  LEBESGUE szerint integrálható és integrálját megkapjuk, ha a  $\sum_1^{\infty} u_n$  sort tagonként integráljuk.

Valóban,  $f(x)$  mérhető és minthogy

$$|f(x)| < A,$$

tehát véges is egyszersmind; szintúgy végesek az

$$s_n(x) = u_1 + u_2 + \dots + u_n$$

részletösszegek, mert

$$|s_n(x)| = |f(x) - (u_{n+1} + u_{n+2} + \dots)| < 2A,$$

tehát

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_n \int_a^b s_n(x) dx = \lim_n \left[ \int_a^b u_1 dx + \int_a^b u_2 dx + \dots + \int_a^b u_n dx \right],$$

azaz

$$\int_a^b f(x) dx = \sum_1^{\infty} \int_a^b u_n(x) dx.$$

35. Eddig a LEBESGUE-féle integrált csak véges  $f(x)$  függvény és pozitív  $(a, b)$  intervallum (t. i.  $a < b$ ) esetére értelmeztük. Most általánosítunk.

Ha  $a > b$ , akkor definícióul a következő egyenlőség szolgál:

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx,$$

e szerint

$$\int_a^b + \int_b^c + \int_c^a = 0.$$

Ha továbbá  $f(x)$  mérhető, de nem véges az  $(a, b)$  intervallumban, tehát esetleg végtelen valahol, akkor  $-\infty$  és  $+\infty$  közé iktatjuk az

$$\dots, l_{-2}, l_{-1}, l_0, l_1, l_2, \dots$$

számsorozatot ( $l_i - l_{i-1} < \varepsilon$ ) és vizsgáljuk e két végtelen sort

$$\sigma = \sum_{-\infty}^{+\infty} l_i m \{E [l_i \leq f(x) < l_{i+1}]\},$$

$$\Sigma = \sum_{-\infty}^{+\infty} l_{i+1} m \{E [l_i < f(x) \leq l_{i+1}]\}.$$

Ugyanazzal az okoskodással, a melylyel a LEBESGUE-féle integrál létezését kimutattuk, beláthatjuk, hogy, ha e sorok közül az egyik összetartó — és ez esetben mindjárt feltétlenül összetartó —, akkor a másik is az, továbbá

$$0 < \Sigma - \sigma < \varepsilon (b - a)$$

és  $\varepsilon$  csökkentésével  $\sigma$  és  $\Sigma$  egy közös határ felé közelednek, bármint válaszszuk is egyébként az  $l_i$  számokat. E közös határérték neve: az  $f(x)$  függvény integrálja.

Azt a függvényt, a melyre az integrálnak ez az általános értelmezése alkalmazható, *summabilis*nek nevezzük. Véges, nem summabilis függvényt nem ismerünk, de olyant igen, a mely nem véges és nem summabilis.

Sokszor kényelmes, ha valamely  $f(x)$  függvény integrálját nem intervallumra, hanem egy  $E$  halmaz pontjaira vonatkoztatjuk, mely  $E$  benfoglaltatik az  $(a, b)$  intervallumban. Ezt úgy értelmezzük, hogy ha az az  $f_1(x)$  függvény, a mely  $E$ -nek pontjain  $f(x)$ -szel, másutt zérussal egyenlő, summabilis az  $(a, b)$  intervallumban, akkor

$$\int_E f(x) dx = \int_a^b f_1(x) dx.$$



E definícióból következik például, hogy ha  $E_1, E_2, \dots$  oly halmazok, a melyek közül kettőnek közös pontja nincs és ha ezek összege  $E$ , akkor

$$\int_E f(x) dx = \int_{E_1} f(x) dx + \int_{E_2} f(x) dx + \dots$$

36. Ha a függvény nem véges, akkor esetleg van RIEMANN-féle integrálja az általánosabb értelemben. Tartozunk annak a vizsgálatával, hogy ilyenkor milyen viszony van a LEBESGUE-féle és az általánosított RIEMANN-féle integrál között.

Először bebizonyítom a következő tételt:

*Summabilis függvény integrálja az integráció tartományának folytonos függvénye, azaz ha az  $\int f(x) dx$  integrál olyan intervallumsoportra vonatkozik, a mely  $(a, b)$ -n belül van és az intervallumsoporton kívül levő szakaszok összes hossza már elég kicsiny, ez az integrál  $\int_a^b f(x) dx$ -től tetszőleges kevéssel különbözik.*

Válaszszunk ugyanis egy mindkét irányban végtelenné való számsorozatot

$$\dots, l_{-2}, l_{-1}, l_0, l_1, l_2, \dots$$

a melyben  $l_i - l_{i-1} < \varepsilon$ . Ha  $f(x)$  summabilis  $(a, b)$ -ben, ez annyit mond, hogy a

$$\sigma = \sum_{-\infty}^{+\infty} l_i m \{E [l_i \leq f(x) < l_{i+1}]\}$$

$$\Sigma = \sum_{-\infty}^{+\infty} l_{i+1} m \{E [l_i < f(x) \leq l_{i+1}]\}$$

sorok összetartók. Azt, hogy ezek a sorok az  $(a, b)$  intervallumra vonatkoznak, azzal tüntetjük majd ki, hogy  $\sigma$  és  $\Sigma$  helyett  $\sigma(a, b)$  és  $\Sigma(a, b)$ -t írunk. Minthogy

$$|\Sigma(a, b) - \sigma(a, b)| < \varepsilon(b-a),$$

egyszersmind

$$\left| \int_a^b f(x) dx - \sigma(a, b) \right| < \varepsilon(b-a).$$

Válaszszuk  $\nu$ -t elég nagyra ahhoz, hogy a

$$\sum_{-\nu}^{+\nu} |l_i| m \{E[l_i \leq f(x) < l_{i+1}]\}$$

összeg a

$$\sum_{-\infty}^{+\infty} |l_i| m \{E[l_i \leq f(x) < l_{i+1}]\}$$

sortól (amely összetartó, hiszen a  $\sigma$  sor feltétlenül összetartó) legfeljebb  $\varepsilon$ -nal különbözzék. Legyen

$$\sigma' = \sum_{-\nu}^{+\nu} l_i m \{E[l_i \leq f(x) < l_{i+1}]\}$$

és jelöljük  $(\alpha, \beta)$ -val szimbolikusan egy  $(a, b)$ -ben foglalt tetszőszerinti intervallumcsoportot. Ha  $\nu$ -t a leírt módon meghatároztuk, egyszersmind

$$|\sigma(\alpha, \beta) - \sigma'(\alpha, \beta)| < \varepsilon$$

és tekintve, hogy

$$|\Sigma(a, b) - \sigma(a, b)| < \varepsilon(b-a),$$

annál inkább

$$|\Sigma(\alpha, \beta) - \sigma(\alpha, \beta)| < \varepsilon(b-a),$$

tehát

$$\left| \int_{(\alpha, \beta)} -\sigma(\alpha, \beta) \right| < \varepsilon(b-a).$$

A  $\sigma'$  összeg csak véges számmal tartalmaz tagokat, tehát ha az  $(\alpha, \beta)$  intervallumcsoporton kívül levő szakaszok összes hossza elég kicsiny,

$$|\sigma'(a, b) - \sigma'(a, \beta)| < \varepsilon.$$

Ezt feltételezve, foglaljuk össze a következő egyenlőtlenségeket:

$$\begin{aligned} \left| \int_a^b -\sigma(a, b) \right| < \varepsilon(b-a), & \quad \left| \int_{(\alpha, \beta)} -\sigma(a, \beta) \right| < \varepsilon(b-a), \\ |\sigma(a, b) - \sigma'(a, b)| < \varepsilon, & \quad |\sigma(a, \beta) - \sigma'(a, \beta)| < \varepsilon, \\ |\sigma'(a, b) - \sigma'(a, \beta)| < \varepsilon. & \end{aligned}$$

Innen következik, hogy

$$\left| \int_a^b f(x) dx - \int_{(\alpha, \beta)} f(x) dx \right| < 2\varepsilon(b-a) + 3\varepsilon.$$



37. Ezek után kimondhatjuk a következő tételt:

*Ha  $f(x)$  summabilis az  $(a, b)$  intervallumban és van általánosított RIEMANN-féle integrálja, akkor ez egyenlő a LEBESGUE-féle integrállal.*

Gondoljunk vissza ugyanis a  $\Sigma \int_{a_i}^{b_i} f(x) dx$  összegre (27. §.).

Az  $(a_i, b_i)$  intervallumokban

$$(R) \int_{a_i}^{b_i} = (L) \int_{a_i}^{b_i};$$

ha  $\delta$ -val zérus felé közeledünk, ez az összeg egyrészt

$(R) \int_a^b f(x) dx$ -hez, másrészt  $(L) \int_a^b f(x) dx$ -hez tart, tehát

$$(R) \int_a^b f(x) dx = (L) \int_a^b f(x) dx.$$

*Abban az esetben, a mikor  $(R) \int_a^b f(x) dx$  abszolút konvergens, azaz  $(R) \int_a^b |f(x)| dx$  véges,  $f(x)$  mindig summabilis.* Valóban  $\sigma'(a, \beta)$  a  $\sigma'(a, b)$ -hez közeledik, ámde  $|f(x)|$ -re vonatkozólag

$$|\sigma'(a, \beta)| \leq (R) \int_{(\alpha, \beta)} |f(x)| dx \leq (R) \int_a^b |f(x)| dx,$$

és így

$$|\sigma'(a, b)| \leq (R) \int_a^b |f(x)| dx,$$

függetlenül  $\nu$ -tól. Innen következik, hogy  $\sigma(a, b)$  — a mely  $|f(x)|$ -re vonatkozik — konvergens és így konvergens az  $f(x)$ -re vonatkozó  $\sigma(a, b)$  sor is, tehát  $f(x)$  summabilis.

Megjegyzem, hogy az általánosított RIEMANN-féle integrál létezik a nélkül, hogy a függvény summabilis volna. Példá az

$$f(x) = \left(x^2 \sin \frac{1}{x^2}\right)' = 2x \sin \frac{1}{x^2} - \frac{2}{x} \cos \frac{1}{x^2}$$

függvény, a melynek van általánosított RIEMANN-féle integrálja a  $(0, b)$  intervallumban, mert

$$\begin{aligned} \lim_{\varepsilon=0} \int_{\varepsilon}^b \left( 2x^2 \sin \frac{1}{x^2} - \frac{2}{x} \cos \frac{1}{x^2} \right) dx &= \lim_{\varepsilon=0} \left( b^2 \sin \frac{1}{b^2} - \varepsilon^2 \sin \frac{1}{\varepsilon^2} \right) = \\ &= b^2 \sin \frac{1}{b^2}, \end{aligned}$$

de a mely még sem summabilis. Hogy ezt megmutassuk, elég a

$$\varphi(x) = \frac{1}{x} \cos \frac{1}{x^2}$$

függvényt vizsgálunk, mert  $f(x)$  és  $\varphi(x)$  egy időben summabilisek, tekintve, hogy az  $x \sin \frac{1}{x^2}$  függvény véges és folytonos és

$$f(x) = x \sin \frac{1}{x^2} - 2\varphi(x).$$

Tudjuk, hogy ha  $\varphi(x)$  summabilis, akkor  $|\varphi(x)|$  is az; de ha  $|\varphi(x)|$  summabilis, akkor

$$\begin{aligned} \int_0^b |\varphi(x)| dx &= \int_{a_p}^b \left| \frac{1}{x} \cos \frac{1}{x^2} \right| dx + \int_{a_{p+1}}^{a_p} \left| \frac{1}{x} \cos \frac{1}{x^2} \right| dx + \dots + \\ &+ \int_{a_n}^{a_{n-1}} \left| \frac{1}{x} \cos \frac{1}{x^2} \right| dx + \dots, \end{aligned}$$

a hol

$$a_n = \left[ \frac{1}{(n+\frac{1}{2})\pi} \right]^{\frac{1}{2}}.$$

A jobboldali sor azonban divergens. Ugyanis  $\frac{1}{x} \cos \frac{1}{x^2}$  éppen az  $a_n$  helyeken változtatja jelét és így

$$\begin{aligned} \int_{a_n}^{a_{n-1}} \left| \frac{1}{x} \cos \frac{1}{x^2} \right| dx &= \left| \int_{a_n}^{a_{n-1}} \frac{1}{x} \cos \frac{1}{x^2} dx \right| = \frac{1}{2} \left| \int_{(n-\frac{1}{2})\pi}^{(n+\frac{1}{2})\pi} \frac{1}{u} \cos u du \right| > \\ &> \frac{1}{2} \frac{1}{(n+\frac{1}{2})\pi} \left| \int_{(n-\frac{1}{2})\pi}^{(n+\frac{1}{2})\pi} \cos u du \right| = \frac{2}{(2n+1)\pi}, \end{aligned}$$



a  $\sum \frac{1}{(2n+1)\pi}$  sorról pedig tudjuk, hogy széttartó.

Világos, hogy ha a LEBESGUE-féle integrál értelmezését éppen úgy kiterjesztenők, mint a hogy JORDAN a RIEMANN-félével tette, akkor az általánosított RIEMANN-féle integrál, a mikor létezik, mindig megegyezne az általánosított LEBESGUE-félével.

38. A LEBESGUE-féle integrál arra a kérdésre: mely függvény az, a melynek differenciálhányadosa az adott  $f(x)$ , általánosabb feleletet ad, mint a RIEMANN-féle.

Tegyük fel, hogy  $f(x)$  véges. Ha van primitív függvénye  $F(x)$ , akkor  $f(x)$  mérhető, mert minden differenciálhányados megközelíthető folytonos függvényekkel, t. i.

$$f(x) = \lim_{h=0} \frac{F(x+h) - F(x)}{h}$$

és  $\frac{F(x+h) - F(x)}{h}$  ( $h$ -t nem változtatván) folytonos.

Azt állítom, hogy  $f(x)$ -nek LEBESGUE-féle integrálja csak egy állandóban különbözik  $F(x)$ -től. Valóban

$$\begin{aligned} \int_a^x f(x) dx &= \int_a^x \lim_{h=0} \frac{F(x+h) - F(x)}{h} dx = \lim \int_a^x \frac{F(x+h) - F(x)}{h} dx \\ &= \lim \frac{1}{h} \left[ \int_a^x F(x+h) dx - \int_a^x F(x) dx \right] \\ &= \lim \frac{1}{h} \left[ \int_{a+h}^{x+h} F(x) dx - \int_a^x F(x) dx \right] \\ &= \lim \left[ \frac{1}{h} \int_x^{x+h} F(x) dx - \frac{1}{h} \int_a^{a+h} F(x) dx \right] \end{aligned}$$

és minthogy  $F(x)$  folytonos,

$$\int_a^x f(x) dx = F(x) - F(a).$$

39. Az *ívhossz* elméletét is tökéletesíthetjük a LEBESGUE-féle integrál bevezetésével.

Legyenek  $f(t)$ ,  $\varphi(t)$  és  $\psi(t)$  a  $t$  valós változónak egyértékű folytonos függvényei  $t=a$  és  $t=b$  között. Az

$$x = f(t), \quad y = \varphi(t), \quad z = \psi(t)$$

egyenletek egy görbe ívet ábrázolnak, melyet a  $P(x, y, z)$  pont leír, a midőn  $t$  az  $(a, b)$  intervallumot befutja. Jelöljük meg a görbén az

$$A, P_1, P_2, \dots, P_{n-1}, B$$

pontokat, a melyek az egymásután következő

$$t = a, t_1, t_2, \dots, t_{n-1}, b$$

értékekhez tartoznak és tekintsük az  $AP_1P_2\dots P_{n-1}B$  törtvonal  $\sigma$  hosszát. Be lehet bizonyítani, hogy ha a  $t_i - t_{i-1}$  különbségek maximumát zérus felé közelítjük, akkor  $\sigma$  mindig közeledik egy bizonyos  $s$  értékhez, a mely azonban végtelen is lehet. Ezt az  $s$  értéket a görbe ívhosszának nevezzük.

Mikor véges a görbe ívhossza? E kérdésre JORDAN talált feleletet. Mondjuk meg azonban előbb, milyen függvényt nevez JORDAN «à variation bornée»-nak.

Legyen  $\chi(x)$  véges függvény az  $(a, b)$  intervallumban és iktassuk  $a$  és  $b$  közé a tetszőleges

$$a_1, a_2, \dots, a_{n-1}$$

osztópontokat. Az osztópontok minden választásának megfelel egy

$$V = |\chi(a_1) - \chi(a)| + |\chi(a_2) - \chi(a_1)| + \dots + |\chi(b) - \chi(a_{n-1})|$$

összeg. Ha a  $V$  értékek felső határa véges, a  $\chi(x)$  függvényt JORDAN «fonction à variation bornée»-nak mondja; nevezzük mi röviden az ilyen függvényt JORDAN-félének.

Az

$$x = f(t), \quad y = \varphi(t), \quad z = \psi(t) \quad (a \leq t \leq b)$$

egyenletekkel jellemzett görbe ívhosszának véges voltához szükséges és elegendő, hogy  $f(t)$ ,  $\varphi(t)$  és  $\psi(t)$  JORDAN-féle függvények legyenek.



Ezzel azonban nincs még megoldva az a kérdés, hogyan állítsuk elő valamely görbe ívhosszát. Ha az  $f$ ,  $\varphi$ ,  $\psi$  függvények differenciálhatók és az  $f'(t)$ ,  $\varphi'(t)$ ,  $\psi'(t)$  differenciálhányadosok folytonosak vagy legalább is integrálhatók, akkor

$$s = (R) \int_a^b \sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2} dt.$$

Nincs azonban kizárva, hogy  $f$ ,  $\varphi$ ,  $\psi$  differenciálhatók ugyan, de  $\sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2}$  nem integrálható.

Ez esetben talán a  $\sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2}$  függvénynek van primitív függvénye:  $\sigma(t)$ ; be lehet bizonyítani, hogy ilyenkor

$$s = \sigma(b) - \sigma(a).$$

Általában, ha csak annyit tudunk, hogy  $x'$ ,  $y'$ ,  $z'$  differenciálhányadosok léteznek és hogy végesek, egyebet nem állíthatunk, mint hogy

$$-\int_a^b \sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2} dt \leq s \leq +\int_a^b \sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2} dt.$$

Mindezekből a legáltalánosabb esetben semmit sem használhatunk, mert egy JORDAN-féle függvénynek nincs okvetetlenül mindenütt differenciálhányadosa. A LEBESGUE-féle integrál bevezetése azonban a felsorolt tökéletlen tételeket mind feleslegessé teszi.

Legyen  $\Gamma$  olyan görbe ív, a melynek hossza véges. Azt a  $t$  parametert, a melynek függvényében  $\Gamma$  egyes pontjainak koordinátáit megadjuk, választhatjuk olyan módon, hogy az

$$x = f(t), \quad y = \varphi(t), \quad z = \psi(t)$$

függvények a LIPSCHITZ-féle feltételnek eleget tegyenek. Ezen azt értjük, hogy van oly  $k$  szám, a melyre nézve

$$\begin{aligned} |f(t_2) - f(t_1)| &< k |t_2 - t_1|, \\ |\varphi(t_2) - \varphi(t_1)| &< k |t_2 - t_1|, \\ |\psi(t_2) - \psi(t_1)| &< k |t_2 - t_1|. \end{aligned}$$

Ez egyébként magában foglalja már azt is, hogy  $f$ ,  $\varphi$ ,  $\psi$  JORDAN-féle függvények.

LEBESGUE megmutatta, hogy — ha a  $t$  parametert a leírt módon választjuk — az  $f(t)$ ,  $\varphi(t)$ ,  $\psi(t)$  függvények differenciálhatók, legfeljebb egy zérus mértékű halmaz pontjainak kivételével. Ha tehát kiveszszük az  $(a, b)$  intervallumból azokat a pontokat, melyeken az  $f$ ,  $\varphi$  vagy  $\psi$  függvények valamelyikének nincs differenciálhányadosa, a maradó  $E$  halmaz az  $(a, b)$  intervallummal egyenlő mértékű. LEBESGUE bebizonyította továbbá, hogy

$$s = (L) \int_E \sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2} dt.$$

40. Még sokkal fontosabb alkalmazása van a LEBESGUE-féle integráloknak a *trigonometrikus sorok* elméletében, a minnek oka az új integrálfogalom nagyobb hajlékonyságában rejlik. Eddig is láttuk, hogy mindig kevesebb megszorítást kell tennünk, ha LEBESGUE-féle, mint ha RIEMANN-féle integrált használunk.

A mikor egy  $f(x)$  függvényt FOURIER-sorban akarunk előállítani, első dolog az

$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) \cos nx dx, \quad b_n = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) \sin nx dx$$

együtthatók kiszámítása és ezután következik a

$$\frac{1}{2} a_0 + \sum_1^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$$

sor vizsgálata. Ha  $f(x)$  nem integrálható, LEBESGUE előtt a fenti formuláknak értelmük sem lehetett. Pedig van olyan függvény, mely a előállítható trigonometrikus sorban a nélkül, hogy volna RIEMANN-féle integrálja. Hogy megmutassuk azt a haladást, a melyet e téren a LEBESGUE-féle integrál lehetővé tett, a trigonometrikus sorok egész elméletét alapjától kezdve ki kellene fejtenünk. E feladatot megoldotta maga LEBESGUE *Leçons sur les séries trigonométriques* című könyvében.

Szücs Adolf.



## A TALAJ MELEGÉNEK PERIODUSOS INGÁSA.

(Második és befejező közlemény.)

### Az ó-gyallai talaj évi periodusos melege.

*A talajhőmérsékleti észlelések feldolgozása.* Az ó-gyallai talaj évi meleg ingásának vizsgálatára az 1894—1908-ig terjedő, 0·0 m, 0·5 m, 1·0 m, 1·5 m és 2·0 m mélységben végzett, rendszeres észlelés anyagát dolgoztam fel. A 15 évi sorozat nem volt homogén, mert a műszerek 1900-ig a csillagda mögött elterülő mesterséges tó közelében, a csillagdatól északra kb. 4 méternyire voltak elhelyezve és 1900 óta a meteorológiai obszervatoriumnak újonnan készített parkjában lettek az új műszerek leásva. Mivel 1900-ban a két észlelő helyen párhuzamos észlelések is végeztek, az adatokat ugyanazon észlelési helyre átszámíthattam és pedig az utóbbi évek adatait a régi felállításra redukáltam. A tizenöt éves közepes hőmérsékleteket először többnyire az évkönyvekben közölt adatokból képeztem. Ezen átlagokkal számított amplitudóknak logaritmikus dekrementumai és fáziselmaradásai között azonban lényeges eltérések mutatkoztak úgy, hogy az adatok helyességét kétségbe kellett vonni. Ismerve azonban az akkori észlelőnek — MARCZELL GYÖRGY úrnak — lelkiismeretességét, nem volt okom az észlelések megbízhatóságában kételkedni, úgy, hogy az eltérések okát a műszerek korrekcióinak kellett tulajdonítani.

Utólagosan értesültem is, hogy az évkönyvek adatai a nyers leolvasásokra vonatkoznak, mert a hőmérők korrekciói ismeretlenek voltak, sőt később sem sikerült azokat meghatározni.

Ezután ismét hozzáfogtam az adatok feldolgozásához, most már többnyire az eredeti feljegyzések alapján, hogy az esetleges sajtóhibákat is elkerüljem és a tizenöt évi átlagokat egy, a meteorológiában szokatlan módszer alkalmazásával korrigáltam.

Ugyanis az ó-gyallai adatokat összehasonlítottam az Ó-Gyallával csaknem ugyanazon szélesség alatt levő *müncheni* talajhőmérsékletekkel azon feltevés következtében, hogy a két észlelő helyre sugárzott melegmennyiség közel ugyanaz.<sup>1</sup> Megjegyzem, hogy az adatokat közvetlenül nem lehetett összehasonlítani, mert a müncheni adatok nem vonatkoznak ugyanazon mélységekre, mint az ó-gyallaiak és ezenkívül az ó-gyallai adatok ismeretlen műszerhibákat is tartalmaztak.<sup>2</sup>

A müncheni átlagokat tehát először ugyanazon mélységekre, mint az ó-gyallaiak, átszámítottam. Ezután pedig mind a két állomáson a hőmérséklet évi ingását harmonikus analysissel sinus sorba fejtettem, vagyis az évi ingást regulárisrá tettem. A reguláris ingáshoz tartozó napi hőmérsékleti adatok közötti különbségeket képeztem és ezeket az eltéréseket aztán alkalmaztam a müncheni és ó-gyallai nem reguláris hőmérsékletekre úgy, hogy az ó-gyallai adatokat ilyformán korrigálni lehetett.

Az eredményeket a müncheni adatokhoz hasonlóan 10 napos átlagokban az alábbi táblázatban állítottam össze.

Ó-gyallai talajhőmérsékleti adatok 1894—1908-i időközből.

Idő	Tíz napos átlagok a különböző mélységekben					Közép-hőmérséklet 0—2 m. rétegben	1 cm.-re vonatkoztatott temp. gradiens	1 cm <sup>2</sup> -en átáramlott meleg, kis kalóriákban	
	0·0 m.	0·5 m.	1·0 m.	1·5 m.	2·0 m.				
Január	1.	— 0·20	2·42	3·88	5·91	8·22	4·05	—0·0636	—15·37
	11.	— 0·32	2·30	3·79	5·67	7·82	3·85	623	15·06
	21.	+ 0·29	2·85	4·08	5·57	7·30	4·02	560	13·55
	31.	1·00	2·99	4·27	5·69	7·10	4·21	479	11·59
Február	10.	1·92	3·25	4·53	5·86	7·13	4·54	392	9·48
	20.	2·64	3·85	5·05	6·35	7·33	5·04	359	8·69

<sup>1</sup> Ó-Gyalla szélessége 47° 52', Münchené 48° 9'.

<sup>2</sup> Dr. K. SINGER: «Die Bodentemperaturen an der k. Sternwarte bei München». Deutsches Meteor. Jahrbuch 1889.



Idő	Tíz napos átlagok a különböző mély- ségeken					Közép- hőmér- séglet 0—2 m. rétegben	1 cm.-re vo- natkozta- tott temp. grádiens	1 cm <sup>2</sup> -en átáramlott meleg, kis kalóriákban	
	0·0 m.	0·5 m.	1·0 m.	1·5 m.	2·0 m.				
Márczius	2.	3·70	4·57	5·41	6·73	7·55	5·59	284	6·87
	12.	4·70	5·07	5·83	7·02	7·85	6·09	214	5·18
	22.	6·45	6·57	6·98	7·47	8·02	7·10	100	2·42
Április	1.	7·93	7·25	7·50	7·66	8·30	7·73	+0·0025	+0·60
	11.	9·54	7·90	7·69	7·96	8·74	8·37	147	3·55
	21.	11·26	9·45	8·89	8·71	9·02	9·47	253	6·12
Május	1.	13·07	10·70	9·55	9·23	9·51	10·41	377	9·12
	11.	14·54	12·03	10·53	9·72	9·69	11·30	465	11·25
	21.	16·06	13·53	11·72	10·45	10·00	12·35	539	13·04
	31.	18·09	14·96	12·86	11·06	10·49	13·49	670	16·20
Június	10.	19·65	16·39	14·03	11·91	10·91	14·58	743	17·96
	20.	21·08	17·87	15·06	12·78	11·48	15·65	798	19·29
	30.	21·78	18·87	16·12	13·74	11·98	16·50	782	18·91
Július	10.	22·03	19·78	17·05	14·56	12·63	17·21	720	17·41
	20.	22·20	20·26	17·83	15·43	13·25	17·79	660	15·96
	30.	22·00	20·30	18·28	16·13	13·96	18·13	584	14·13
Augusztus	9.	21·39	20·22	18·41	16·70	14·61	18·27	475	11·49
	19.	20·30	19·69	18·25	16·87	15·27	18·08	352	8·52
	29.	19·07	18·90	18·06	16·60	15·46	17·64	224	5·42
Szeptember	8.	17·38	17·17	16·58	15·80	15·29	16·44	143	3·45
	18.	15·26	15·19	14·86	14·68	14·52	14·90	054	1·31
	28.	13·50	14·60	14·42	14·24	14·00	14·15	—0·0075	— 1·81
Október	8.	10·56	12·10	13·22	12·80	12·55	12·25	235	5·68
	18.	7·93	9·75	11·21	11·89	11·50	10·46	360	8·71
	28.	5·85	7·63	9·62	10·95	11·30	9·07	470	11·37
November	7.	3·70	5·86	8·27	10·29	11·00	7·82	600	14·51
	17.	2·39	4·41	7·23	9·65	10·90	6·92	622	15·04
	27.	1·03	3·76	6·28	8·70	10·45	6·10	665	16·08
Deczember	7.	0·65	2·90	5·48	7·68	9·60	5·26	688	16·63
	17.	— 0·10	2·60	4·52	6·59	8·83	4·49	684	16·54
	27.	— 0·13	2·51	4·00	6·12	8·34	4·17	643	15·54
Évi közép	10·22	10·28	10·35	10·46	10·58	10·35	+0·0471 —0·0457	+11·39 —11·06	

Megjegyzem, hogy az ó-gyallai 0·0 m mélységű hőmérő adatai külön vizsgálatot igényeltek, mert a hőmérő gömbje a régi helyen vékonyan fedve volt földdel, az új felállításban azonban a hőmérő gömbje csak félig volt a talajba ásva. A táblázatban foglalt adatok árnyékolt hőmérsékleti adatokat jelentenek.

Ezen táblázat segítségével meghatároztam az ó-gyallai talaj termometrikus hővezető koeficiensét és az évi periodusos melegmennyiséget. A számításnál lehetőleg minden módszert felhasználtam, hogy a korrigált adatok közelítő értékéről meggyőződjek.

**1. A talaj termometrikus hővezető koeficiensének meghatározása.** A talaj hőmérsékletének reguláris évi ingását a különböző mélységekben, a harmonikus analysissal,

$$\vartheta = \theta + a_1 \sin \left( A_1 + \frac{2\pi}{T} t \right) + a_2 \sin \left( A_2 + \frac{2\pi}{T} t \right) + \dots$$

sémával állíthatjuk elő. Az erre vonatkozó középhőmérsékletek, amplitudók és fázisok, melyeket a félhónapos átlagokból (24 adatból) számítottam, a következő táblázatban foglaltatnak:

Mélység m.	$\theta$	$a_1$	$a_2$	$A_1$	$A_2$
0·0	10·22	11·20	1·38	258·4	20·2
0·5	10·28	9·00	1·30	246·0	0·8
1·0	10·35	7·14	1·20	235·8	331·6
1·5	10·46	5·68	1·11	222·2	294·4
2·0	10·58	4·52	1·00	206·6	251·1

Ezen adatokból kitűnik, hogy a középhőmérséklet a mélységgel keveset növekszik, a hullámok amplitudói a mélységgel folytonosan csökkennek és a féléves hullámok amplitudói igen kicsinyek az éves hullámok amplitudóihoz viszonyítva úgy, hogy a féléves hullámokat némi elhanyagolással figyelmen kívül hagyhatjuk.

Az éves hullámok logaritmikus dekrementumai és fázis-



elmaradásai az egymásra következő talajrétegek között következők:

Mélység:	0·0 m	0·5 m	1·0 m	1·5 m	2·0 m
$\lg \frac{a_1}{a_2}$ :	0·2181	0·2315	0·2287	0·2295	
$r$ :	12°·4	10°·2	13°·6	15°·6	

Ebből az  $x = 1$  m mélységkülönbségre vonatkoztatott átlagos

$$\lg \frac{a_1}{a_2} = 0·4539 \text{ és } r = 25°·9 = 0·4520,^1$$

vagyis az amplitudók log. dekrementuma és a fáziselmaradások között a különbség elenyészően kicsiny úgy, hogy a talaj termometrikus hővezető koefficiensét,  $K$ -t az (1) és (2) alattiakkal kiszámíthatjuk.

Tehát

$$K = 0·290 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}}, \dots (\alpha)$$

illetve

$$K = 0·292 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}}, \dots (\beta).$$

Hogy  $K$ -t a hőmérséklet szélső értékeiből is meghatározhasam, kiírtam a hőmérséklet maximumát és minimumát a különböző mélységekben, melyekből képeztem a hőmérséklet változékonyságát. Ugyanis

	0·0 m	0·5 m	1·0 m	1·5 m	2·0 m
Max:	22·30	20·42	18·36	16·83	15·60
Min:	-0·40	2·44	3·78	5·47	6·80
$\Delta\theta$ :	22·70	17·98	14·58	11·36	8·80

$$\lg \frac{\Delta\theta_1}{\Delta\theta_2}: \quad 0·2221 \quad 0·2210 \quad 0·2499 \quad 0·2556$$

Ebből az  $x = 1$  m mélységkülönbségre vonatkoztatott átlag

$$\lg \left( \frac{\Delta\theta_1}{\Delta\theta_2} \right) = 0·4743.$$

<sup>1</sup>  $1^\circ = 0·01745$  ívhossz.

Ennélfogva a (3) alatti szerint

$$K = 0.266 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}} \dots (\gamma),$$

Az előzőkből tudjuk, hogy a fáziselméletet — közelítően — a középhőmérsékletek elmaradásából is számíthatjuk. Ezen célból kiírtam azokat a naptári napokat, melyekben a különböző mélységekben a hőmérséklet az átlagokat leginkább megközelítették. Ugyanis

	0.0 m	0.5 m	1.0 m	1.5 m	2.0 m
	IV. 20.	V. 4.	V. 15.	V. 31.	VI. 14.
Jan. 1-től	110	124	135	151	166
<i>R</i> :	14 <sub>n</sub>	11 <sub>n</sub>	16 <sub>n</sub>	15 <sub>n</sub> .	

Ebből az 1 m mélységkülönbségre vonatkoztatott fáziselmélet

$$R = 28_n = 27.58^1 = 0.4813 \text{ ivh.}$$

Ennélfogva a (4) alatti szerint

$$K = 0.259 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}} \dots (\delta).$$

Az (5) alatti szerint a *K*-t a hőmérsékleti hullám közep-terjedési sebességéből számíthatjuk. A hullám közep-terjedési sebességét pedig a maximális és minimális hőmérsékletek terjedési sebességének számtani közepe — némi elhanyagolással — megközelíti úgy, hogy elegendő volt a szélső hőmérsékleteknek átlagos terjedési sebességét meghatározni. Ezen célból kiírtam a hőmérsékletek szélső értékeinek megjelenési ideit a különböző mélységekben. Ezek következők:

	0.0 m	0.5 m	1.0 m	1.5 m	2.0 m
Max.	{ VII. 16.	VII. 28.	VIII. 9.	VIII. 22.	IX. 4. }
	{ 197 <sub>n</sub>	209 <sub>n</sub>	221 <sub>n</sub>	234 <sub>n</sub>	247 <sub>n</sub> }
Min.	{ I. 17.	I. 30.	II. 13.	III. 1.	III. 16. }
	{ 17 <sub>n</sub>	30 <sub>n</sub>	44 <sub>n</sub>	60 <sub>n</sub>	75 <sub>n</sub> }

<sup>1</sup> 1<sub>n</sub> = 0.985.



Ebből az 1 m mélységkülönbségre vonatkoztatott szélső hőmérsékleteknek közepes elmaradásai: maximumoknál  $25_n$  és minimumoknál  $29_n$ ; vagyis a maximális hőmérsékletnek terjedési sebessége egy nap alatt 4.0 cm és a minimális hőmérsékleté 3.4 cm.

Ha most még figyelembe vesszük, hogy a hótakaró nélküli fagyott talaj hővezető képessége nagyobb, mint a nem fagyott talajé, akkor valószínűnek tarthatjuk, hogy a hótakaró a hőmérséklet terjedését a talajban jelentékenyen is csökkentheti.<sup>1</sup>

A szélső hőmérsékletekből számított közepes hőmérsékleti sebesség lesz

$$V = 0.00257 \frac{\text{cm}}{\text{min.}}$$

Ennélfogva az (5) alatti szerint

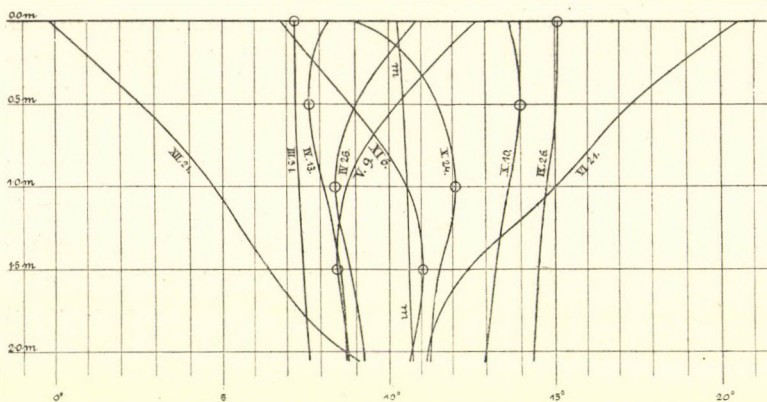
$$K = 0.276 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}} \dots (\varepsilon).$$

A következőkben bemutatom a geometriai módszer alkalmazását. Ezen célból az ó-gyallai tautochronok közül kikerestem azokat, melyek a különböző mélységű talajrétegekre a merőleges helyzetet leginkább megközelítik.

Ezeket a tautochronokat jellemző hőmérsékletek a következő táblázatban foglaltatnak, melyek alapján készült a 8. ábra. Az ábrában az idő feltüntetésén kívül a merőleges helyzetet kis körrel is megjellemtem.

<sup>1</sup> Észlelések hiányában ezen irányban kvantitatív meghatározásokat nem végezhettem. A pawlowski észlelések szerint a fagyott talaj termometrikus hővezető koefficiense  $0.56 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}}$ , a nem fagyotté  $0.32 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}}$ .

## Ógyallai tautochronok.



8. ábra.

	Idő	0·0 m	0·5 m	1·0 m	1·0 m	2·0 m
III. 31.		7·28	7·30	7·38	7·52	7·68
IV. 13.		8·28	7·70	8·10	8·53	8·75
IV. 26.		10·84	9·00	8·45	8·60	9·00
V. 9.		12·78	10·50	8·78	8·66	9·16
IX. 26.		15·10	15·07	14·75	14·52	14·35
X. 10.		13·68	14·00	13·66	13·30	13·00
X. 24.		8·98	11·55	12·12	11·60	11·30
XI. 6.		6·84	8·75	10·64	11·08	10·70.

Ezen adatokból a (7) szerint mind a két csoportból  $p = 0\cdot5$  m mélységkülönbség szerint a  $K$  középértéke:

$$K = 0\cdot294 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}} \dots (\eta).$$

Hogy a módszert a tiznapos átlagokra és két méternél nagyobb mélységekben is sikerrel alkalmazhatjuk, kitűnik az a müncheni adatokból. Ugyanis a SINGER-féle 25 éves müncheni talajhőmérsékletek tiznapos átlagaiból szerkesztett tautochronok közül kikerestem a különböző mélységű rétegekre közel merőleges tautochronokat, melyeknek jellemző adatai az alábbi táblázatban foglaltatnak:



Idő	1·29 m	2·46 m	3·63 m	4·80 m	5·97 m
IV. 11.	5·29	5·53	6·54	7·51	8·24
V. 11.	8·11	6·84	6·86	7·38	7·94
V. 31.	10·28	8·10	7·43	7·57	7·92
VI. 20.	12·19	9·54	8·24	7·95	8·03
X. 8.	13·03	12·73	11·71	10·73	9·88
X. 28.	11·19	11·98	11·56	10·88	10·08
XI. 27.	7·86	10·18	10·78	10·66	10·18
XII. 27.	5·64	8·27	9·62	10·04	9·98.

Ez adatoknak megfelelő tautochronok 9. ábrában vannak feltüntetve az ó-gyallai tautochronokhoz hasonlóan. A görbék pontozott része extrapolációval közelítően vannak megállapítva.

Ha ezen adatokkal 1·17 m mélységkülönbségekben a talaj hővezető koefficiensét kiszámítjuk a (7) alattiakkal, akkor középértékben a müncheni talaj termometrikus hővezető koefficiensének értéke

$$K = 0.504 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}},$$

mely a SINGER által más módszerrel meghatározott értékkel — 0·496 — igen jól egyezik.

Láttuk, hogy az ó-gyallai talajnak termometrikus hővezető koefficiense a különböző módszerekkel meghatározva csak lényegtelen eltérést mutat úgy, hogy a  $K$  valódi értékének a hat ( $\alpha - \gamma$ ) különböző eljárással számított eredmények átlagát elfogadhatjuk.

E szerint az ó-gyallai talajnál

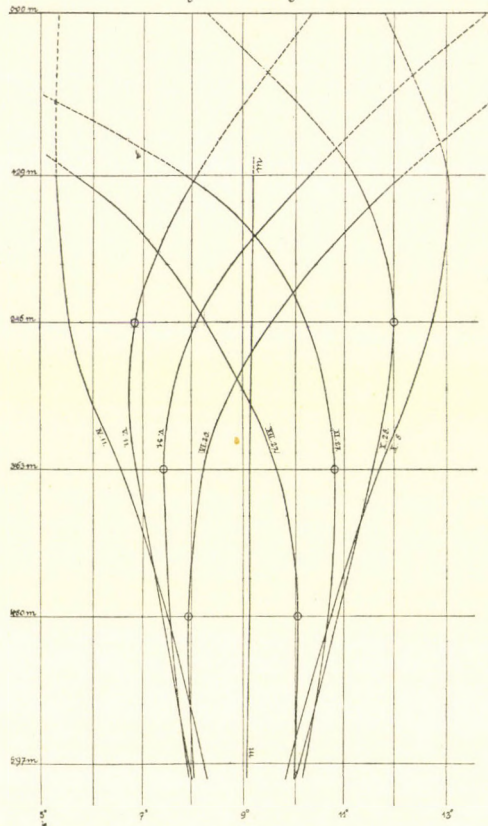
$$K = 0.280 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}},$$

vagy

$$K = 403.2 \frac{\text{cm}^2}{d}.$$

Ez pedig azt jelenti, hogy az ó-gyallai talajnak egy  $\text{cm}^2$ -nyi felületén naponta átáramlott melegmennyiség, ha a temperatura gradiens  $1^\circ \text{C}$ . marad, az 1  $\text{cm}^2$  keresztmetszetű és

## Müncheni tautochronok.



9. ábra.

1 cm vastagságú talajtömegnek hőmérsékletét  $403.2^{\circ}\text{C}$ -al, vagy pedig  $1\text{ cm}^2$  keresztmetszetű, de  $403.2\text{ cm}$  mélységű talajhasáb hőmérsékletét egy fokkal növelné.

Megjegyzem, hogy a müncheni és az ó-gyallai talajnak ezen termometrikus hővezető koefficiensei szerint a hőmérséklet terjedési sebessége naponként átlagosan a müncheni talajban  $4.97\text{ cm}$ -t és az ó-gyallai talajban  $3.73\text{ cm}$ -t tesz.

**2. A talaj periodosus melegmennyiségének meghatározása.**  
Mivel az ógyallai obszervatoriumon a talaj specifikus hőkapaczi-



tásának meghatározására kalorimetrikus mérések nem történtek, a talaj fajlagos hőkapacitásának közelítő értékét a müncheni adatokból voltam kénytelen megállapítani. Ezen czélból meg kellett határozni a müncheni talajnak is az évi melegét úgy, hogy a következőkben bemutatom a két észlelőhely periodusos melegének meghatározását.

Előbb azonban állapítsuk meg azt a mélységet, meddig a meleg a periodus alatt a talajba áramlik. Ezt a mélységet ( $H$ ), mivel észlelések nincsenek, számítással lehet meghatározni a következő feltételekből: Feltesszük, 1. hogy a periodusos talajhőmérséklet mindenütt

$$\lg \frac{a_{x_1}}{a_{x_2}} = p \sqrt{\frac{\pi}{KT}}$$

egyenletnek eleget tesz, 2. hogy legyen az a mélység, ( $x = H$ ) melyben a melegnek évi ingása megszűnik ott, hol a hőmérséklet évi ingása  $0.01 \text{ C}^\circ$  tesz. Ekkor az ógyallai talajban, a fenti képlet szerint

$$H_o = 15.2 \text{ m}$$

az a mélység, meddig a meleg az év alatt a talajba hatol.

A müncheni talajban ez a mélység SINCER szerint

$$H_m = 21.6 \text{ m}$$

Mivel a müncheni talajhőmérsékleti észlelések csak  $1.29 \text{ m}$  mélységnél kezdődnek és az évi melegmennyiség meghatározásánál a felszíni talajhőmérséklet amplitudójára is szükség van, ennél fogva a fenti adatokból is képlettel kiszámíthattam a felszíni amplitudót  $a_0$ -t, melynek értéke  $a_0 = 9.44^\circ$ .

Ezek után számítsuk ki az ógyallai és müncheni talajban évenként feltározódott meleget a (8) alattival.

Ugyanis

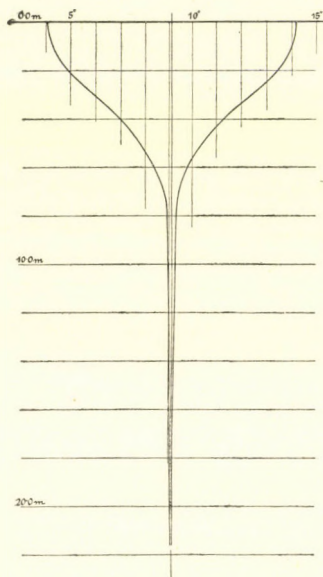
Ógyallai talajban	Müncheni talajban
$a_0 = 11.20, \quad K = 0.280 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}}$	$a_0 = 9.44, \quad K = 0.496 \frac{\text{cm}^2}{\text{min.}}$
$Q_o = 34.3 \omega_o \cdot \cdot (a)$	$Q_m = 38.5 \omega_m \cdot \cdot (a')$

hol  $\omega_o$ ,  $\omega_m$  egy  $\text{m}^3$  talaj fajlagos hőkapacitását jelenti.

Hogy a maximális évi talajmeleget a (9) alattival is meghatározom, meg kellett szerkeszteni a főtautochronokat, vagyis azokat a tautochronokat, melyek a talajfelszínre merőlegesek és 15·2 m, illetve 21·6 m mélységben találkoznak.

Először megszerkesztettem a müncheni főtautochronokat, mert ott az észlelések 6 m mélységre terjedtek úgy, hogy a szimmetriát szigorúan megállapíthattam. A két főtautochron az

Müncheni főtautochronok.



10. ábra.

április 1. és szeptember 28.-i tautochron, melyeket 6 m-ig a hőmérsékleti észlelésekből lehetett szerkeszteni. Ezután a 4·80 m és 5·97 m mélységekben a főtautochronok egymástóli távolságait feleztem. A felezési pontokon át merőleg egyenest húztam, mely a talaj felszínre merőleges és igen csekély eltéréssel az április 1. és szeptember 28. közötti középhőmérséklet (körülbelül 9° C.) pontjába esett; vagyis ezt az egyenest a főtautochron által képezett diagram szimmetria tengelyének tekinthetjük. A szimmetria tengelyt 21·6 m-ig meghosszabbítottam, hol aztán a két főtautochronnak a szimmetria tengelyben kell találkoznia úgy, hogy a két görbének megszerkesztése 6 m mélységtől, nehézséget már nem okozott (10 ábra).

Megismerkedvén a főtautochronok szimmetrikus tulajdonságaival könnyű volt az ógyallai főtautochronokat szerkeszteni, bár az észlelések csak 2 m mélységig terjedtek. Az ógyallai két főtautochron a márczius 31-i és a szeptember 26-i tautochronok. Ezeket 2 m-ig az adatokból megszerkesztettem, azután a két görbének távolságát 2 m. mélységben feleztem, mely ponton keresztül a felületre merőlegest szerkesztettem, mely csekély



hibával az márczius 31. és szeptember 26 közötti középhőmérséklet pontjába esett (kb.  $11^\circ$  C.). A főtautochronok diagramm-jainak ezen szimmetria tengelyét  $15.2$  m-ig meghosszabbítottam úgy, hogy a főtautochronoknak  $2$  m mélységen aluli részét már könnyen lehetett szerkeszteni (11. ábra).

Ezután a főtautochronok által határolt területeket planimeterrel kimérttem. A mérési eredmények következők: Az ógyallai főtautoehronterület  $F_0 = 33.8$  és a müncheni  $F_m = 41.8$  úgy hogy a (9) alatti szerint

$$Q_0 = 33.8\omega_0 \dots (b),$$

$$Q_m = 41.8\omega_m \dots (b').$$

Interpolációval a főtautochronokból megállapíthatjuk az egész rétegnek, a felszíni inverziók napjára érvényes közép talajhőmérsékleteit is. Az észlelések és ábrák felhasználásával találtam, hogy a közép talajhőmérsékletek e két talajban következők:

Ó-Gyalla	München
III. 31. $\theta_1 = 10.09$	IV. 1. $\theta_1 = 8.27$
IX. 26. $\theta_2 = 12.33$	IX. 26. $\theta_2 = 10.22$

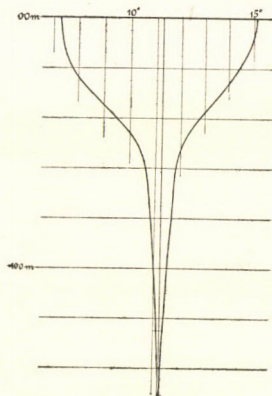
Ennélfogva az évi melegmennyiség a (10) alatti szerint

$$Q_0 = 34.0\omega_0 \dots (c), \quad Q_m = 42.1\omega_m \dots (c').$$

Mivel a három módon meghatározott évi periodusos melegmennyiség egymástól alig különbözik, ennélfogva az (a), (b) és (c) illetve (a') (b') és (c') alattiak számtani közepe megfelel a két talajban az év folyamán feltározott összes melegnek, vagyis

$$\begin{array}{l} \text{az ógyallai talaj évi periodusos melege } Q_0 = 34.0\omega_0, \\ \text{a müncheni " " " " " " } Q_m = 40.8\omega_m. \end{array}$$

Ógyallai főtautochronok.



11. ábra.

BEZOLD szerint a müncheni talaj fajlagos hőkapacitása  $\text{m}^3$ -enkint klgr kalóriákban 500, vagyis  $\omega_m = 500$  úgy, hogy a melegmennyiség, mely münchenben egy év alatt az  $\text{m}^3$  átmetszetű és 21.6 m mélységű talajhasábnban feltározódik 20400 kg kaloria.

Mivel az ó-gyallai specifikus talaj hőkapacitást nem ismerjük és a két észlelőhelynek geográfiai szélessége lényegtelenül különbözik, valamint a felhőzeti és csapadékviszonyok között sincs lényeges különbség, felvettem, hogy az ó-gyallai és a müncheni talajnak évi melege ugyanaz, vagyis

$$34.0\omega_0 = 40.8.500$$

Ebből

$$\omega_0 = \frac{40.8}{34.0} 500 = 600.$$

Vagy kifejezve  $\text{cm}^3$ -ben és gr kalóriákban,

$$\omega_0 = 0.60.$$

Tehát a periodusos melegmennyiség mely az ó-gyallai talajban egy év alatt feltározódik, vagyis az a meleg, mely a felület egy  $\text{cm}^2$  keresztül egy év alatt átáramlik

$$Q_0 = 2040 \text{ (cm, } g\text{-kal).}$$

Ismervén az ó-gyallai talajnak specifikus hőkapacitását, meghatározhatjuk a talaj kalorimetrikus hővezető koeficiensét ( $k$ )-t, mert

$$k = c\rho K = \omega K.$$

Az adatok helyettesítése után nyerjük, hogy perccenkint

$$k = 0.168 \text{ (cm. gcal),}$$

vagy naponkint

$$k = 241.9 \text{ (cm. gcal).}$$

Ez tehát az a melegmennyiség, gcal.-ban kifejezve, mely az ógyallai talaj egy  $\text{cm}^3$ -nyi tömegén egy nap alatt átáramlik, miközben a temperatura gradiens állandóan  $1^\circ \text{C}$  marad.



### 3. Az ó-gyallai talaj melegmennyiségének évi ingása.

Ha a talajhőmérsékleti adatokból a temperatura gradienst az évnek minden napjára meghatározzuk, akkor a talajba áramlott, illetve a talajból kiáramlott melegmennyiséget az év bármely napjára kiszámíthatjuk.

Mivel a periodusos talajhőmérsékletek naponként és a mélységgel is változnak és pedig úgy, hogy a hőmérsékleti különbségek annál kisebbek ugyanazon mélységkülönbségekben, minél lejjebb hatolunk a talajba, a temperatura gradienst  $\gamma$ -t csak akkor határozhatjuk meg, ha a tautochronok görbületeit is figyelembe vesszük, vagy ha a  $\gamma$ -t grafikailag meghatározzuk.

A tautochronokból számított és grafikailag a felületre megállapított, egy cm. mélységkülönbségre vonatkoztatott temperatura gradiensek az évi középben igen szépen egyeztek:

	Beáramláskor	Kiáramláskor
tautch. számított:	+ 0.0471	— 0.0457
grafik. számított:	+ 0.0470	— 0.0454

Az évi menetben azonban némi eltérés mutatkozott, a mi a grafikai módszer természetében rejlik. Az 1 cm.-re vonatkoztatott temperatura gradiensek az első táblázat 7. rovatában foglaltatnak. A gradiensek előjelei a melegáramlás irányára vonatkoznak. Ugyanis a pozitív előjel azt jelenti, hogy a meleg a felszínről a talajba áramlik és a negatív előjel azt jelenti, hogy a meleg a talajból a felszínre áramlik.

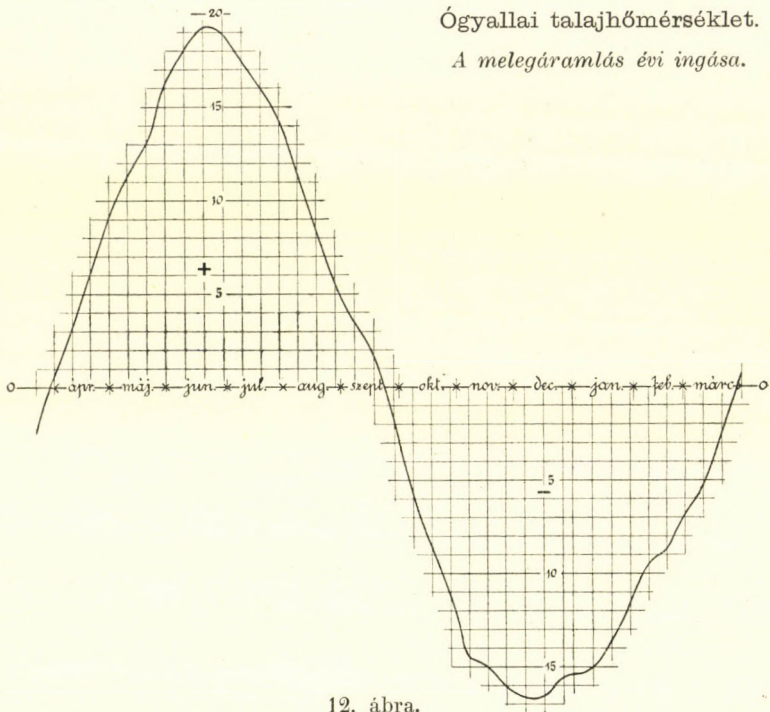
A táblázat utolsó rovata a  $\gamma/k$  sorozatot tartalmazza, mely a felületegységen ( $\text{cm}^2$ ) egy nap alatt átáramlott meleget g. caloriákban foglalja magában. Ezen adatokkal ábrázoltam a melegmennyiség évi ingását a 12. ábrában.

A görbe abszcissza tengelye azon időpontokat foglalja magában, melyekben a melegátadás melegfelvételbe és melegfelvétel melegátadásba csap át, vagyis magába foglalja a talajfelszíni inversióknak időpontjait.

Ennélfogva a görbének az abszcissza-tengely fölötti része az év folyamán a talajba áramlott meleget és az abszcissza-tengely

alatti része az év folyamán a talajból kiáramlott meleget tünteti fel úgy, hogy a két területnek tulajdonképpen teljesen egyenlőnek kellene lenni, mert a beáramlott és kiáramlott melegmennyiségnek egyezni kell.

Az évi periodusos melegingás görbéje nem szigorúan szimmetrikus, mert meglátszanak az időjárással kapcsolatos té-



12. ábra.

nyezők befolyása az inszolációra. A talajba áramlott meleg a tavaszi melegfölvétel kezdetétől (III. 31) a nyári szolszticzium-ideig (VI. 20), hol maximumát éri el, folytonosan növekszik, azután pedig folytonosan csökken, míg IX. 26-án már a beáramlás megszűnik és szeptember 26. után a meleg a talajból kiáramlik. A kiáramlás november végén, illetve december elején maximumát éri el, azután pedig folytonosan kevesebb meleg áramlik ki a talajból, míg március 31-ére már az összes meleg



kiáramlott. A talajból kiáramlott meleg maximuma tehát megelőzte a téli szolszticziumot (XII. 21), minek okát — azt hiszem — a talajt borító hóréteg hatásában kell keresni, mert a hó a talaj melegének kiáramlását akadályozza.

Érdekes megjegyezni, hogy míg a talajmelegnek maximuma június 20-ika körül van, addig a talajhőmérsékletnek maximuma augusztus elejére esik és míg a talajmelegnek minimuma december elején mutatkozik, addig a hőmérsékletnek minimuma január derekára esik, vagyis az elmélet által megszabott 45 napi késést a talajmelegnek és a talajhőmérsékletnek évi ingása között a valóságban is bizonyos közelítéssel megtaláljuk.

A talajhőmérséklet az ekvinokciumok körül változik a leggyorsabban és a szolszticziumok körül a leglassabban. Általában a talajhőmérsékletnek időbeni változása tavasszal és ősszel jelentékenyen nagyobb, mint nyáron és télen, vagyis a talaj évszakai melegváltozása az inszolaczió változását követi.

Így a táblázat adatai szerint a két méteres talajrétegben a középhőmérséklet-változás az egymásra következő 10 napos időközökben, évszakonként következő :

Tél	Tavaszi	Nyár	Ősz
— 0·15	+ 0·85	+ 0·44	— 1·29

Hol a negatív jel azt jelenti, hogy minden 10 nap átlagos értéke alacsonyabb az előző 10 napi átlagánál és pozitív jel azt jelenti, hogy minden 10 nap átlagos értéke nagyobb az előző 10 napi átlagnál.

Ezen adatok összehasonlításából az is kitűnik, hogy a talaj lehülése gyorsabb lefolyású, mint fölmelegedése és hogy a téli hőmérséklet-változás a hóréteg hatása következtében is jóval lassúbb, mint a nyári hőmérséklet-változás.

A melegáramlás görbéje (12. ábra) feltűnő rendellenességet mutat májusban, nyáron, szeptemberben, télen, február végén és márczius elején. Ezeket a rendellenességeket, azt hiszem, az időjárás következményeinek lehet tekinteni. Ugyanis a májusi meleghiány a levegő erős lehülésével (májusi fagyok), a

nyári megleghiány az eső maximumával, a szeptemberi melegtöbblet a derült, száraz időjárással, a téli lassú melegingás a hóolvadással függ össze.

Az ógyallai talajban egy év alatt kicserélődött melegmennyiséget a táblázat 8. rovatával is kiszámíthatjuk, ha a talajba beáramlott és a talajból kiáramlott melegnek egy napi középértékét (+ 11·39 és - 11·06) a melegfelvétel (179 *n*), illetve a melegátadás (186 *n*) tartamával szorozzuk. Ekkor találjuk, hogy az ógyallai talajba  $\text{cm}^2$ -kint egy év alatt 2040 g. kalória meleg beáramlik és 2057 g. kal. a talajból kiáramlik. A talajba áramlott melegmennyiség teljesen egyezik az előzőkben számított azon melegmennyiséggel, mely Ógyallán a 15·2 m mélységű talajrétegben egy év alatt kicserélődik. Azonban a kiáramlott melegmennyiség az észlelés szerint 17 kalóriával több. Ezt a melegtöbbletet pedig mint valós értéket kell elfogadni, mert az észlelések szerint a talaj középhőmérséklete a mélységgel folytonosan keveset növekszik; a mi azt jelenti, hogy az év folyamán a talajrétegen át oly meleg is kiáramlik, mely a talajmeleg évi ingásában részt nem vesz.

Ez a melegtöbblet valószínűleg, részint a talajmelegnek szekuláris változásából, részint a Föld belső melegének állandó kiáramlásából keletkezik.

Ha a 17 g. kalória évi talajmeleg-többletet az egész Földre érvényesnek tekintjük, akkor közelítő számítással megállapíthatjuk, hogy hány kalória esik ebből a Föld belső melegének csökkenésére és hány kalória esik a talajmeleg szekuláris változására.

Mivel a 17 g. kalória a 15·2 m mélységű talajréteg évi periodusos melegének körülbelül 0·88%-t teszi és ezen talajrétegnek a főtantochronokkal megállapított középhőmérséklete körülbelül  $11^\circ \text{C}$ , ennél fogva a 17 kalória meleg a talajréteg évi középhőmérsékletét körülbelül  $0\cdot0968^\circ \text{C}$ -al megváltoztatná. E szerint az egész Földnek 15·2 m mélységű rétege egy év alatt  $0\cdot0968 \text{ c}dM$  melegtöbbletet kapna a Föld belső melegéből, vagyis a  $dM$  réteg évi melegtöbblete egyenlő az egész



Földnek egy évi közép melegveszteségével, melyet  $-cM\theta$ -val fejezhetjük ki, hol  $M$  a Földnek középtömegét,  $c$  közép fajhőjét és  $\theta$  középhőmérsékletnek csökkenését jelenti.

Ennélfogva írhatjuk, hogy

$$0.0968 \ c dM = -cM\theta.$$

Ebből

$$\theta = -0.0968 \cdot \frac{dM}{M},$$

vagy

$$\theta = -0.0968 \cdot 3 \cdot \frac{dR}{R},$$

hol  $R$  a Föld sugarát és  $dR$  a réteg vastagságát jelenti. Ha  $R = 6 \cdot 10^6$  m és  $dR = 15$  m, akkor

$$\theta = -70 \cdot 10^{-8} \text{ C}^\circ.$$

Ha tehát a Föld felületén  $\text{cm}^2$ -kint évenként 17 kalóriával több meleg áramlanék ki, mint be és ezt a melegtöbbletet csupán a Föld belső melege csökkenésének tulajdonítjuk, akkor a Föld középhőmérséklete jelenleg évenként  $70 \cdot 10^{-8} \text{ C}^\circ$ -al, azaz  $1\frac{1}{2}$  millió év alatt  $1 \text{ C}^\circ$ -al csökken.

HERGESELL számításai szerint ez a szám

$$\theta = -42 \cdot 10^{-8} \text{ C}^\circ,$$

vagyis a Föld középhőmérséklete jelenleg  $2\frac{1}{2}$  millió év alatt csökken  $1 \text{ C}^\circ$ -al.<sup>1</sup>

Hergesell ezt a számot a Föld középkiterjedési együtthatójának, középrugalmassági modulusának, közép kontrakció-koefficiensének és a königsbergi talajhőmérsékletekből számított termometrikus hővezető-koefficiensnek tekintetbevételével állapította meg.

A két adat rendje teljesen egyezik, úgy, hogy durva közelítéssel azt mondhatjuk, hogy a 17. kalória melegtöbblet csupán

<sup>1</sup> H. HERGESELL: «Die Abkühlung der Erde und die gebirgsbildenden Kräfte.» Beiträge zur Geophysik Zft. f. physik. Erdkunde. Herausgegeben von Prof. Dr. G. Gerland. II. Band. 153—184.

a Föld belső melegének veszteségéből származott. Ha azonban a Hergesell-féle állandót tekintjük általános érvényűnek, akkor a 17 kalória melegtöbbletnek csak  $70:42 = 1.7$  részét, azaz  $17:1.7 = 10$  kalóriát számíthatunk a Föld belső melegvesztésére; a visszamaradt 7 kalóriát pedig a talajréteg szekuláris változásának kell tekinteni.

Hogy pedig a talajréteg melegének szekuláris változása a valóságban reális jelenség, már abból is következik, hogy a különböző helyeken végzett talajhőmérsékleti észlelések szerint a talaj évi középhőmérséklete a mélységgel változik: Az évi középhőmérséklet a legtöbb helyen a mélységgel folytonosan keveset nő, de vannak helyek, hol az a mélységgel keveset csökken.

**4. Megjegyzések.** 1. Azon czélből, hogy az ógyallai talajt melegvezetés szempontjából minő talajnemek közé kell sorozni, összeállítottam néhány talajnemnek hővezető koefficiensét és specifikus hőkapacitását.

Talajnemek	$K$	$k$	$c\varrho$
Homokkő ... ..	1.387	0.642	0.46
Gránit (finnországi) ... ..	1.139	0.582	0.51
Gránit (schwarzwaldi) ... ..	0.902	0.470	0.52
Homokos agyag ... ..	0.816	0.579	0.71
Homok ... ..	0.523	0.157	0.30
Pusztai talaj ... ..	0.315	0.176	0.56
Mocsaras talaj ... ..	0.133	0.129	0.97
[Hó 0.2 sűrűségű ... ..	0.160	0.016	0.10
Hó 0.3 sűrűségű ... ..	0.240	0.036	0.15
Jég ... .. ]	0.680	0.310	0.46
Ó-gyallai talaj* ... ..	0.280	0.168	0.60

Az adatok összehasonlításából nyerjük, hogy az ógyallai talajt hővezetés szempontjából a pusztai talaj és a mocsaras talaj közé kell sorozni. Ez az eredmény nagy közelítéssel a valóságnak meg is felel.



2. Az ógyallai talajmelegnek napi ingására vonatkozó vizsgálatokat nem végezhettem, mert ily irányú észlelések rendelkezésemre nem álltak. Pedig érdekes lett volna a napi periodusban a főtautochronokat meghatározni és ezzel a talaj melegfelvételének és a meleg átadásának idejét napról-napra kiszámítani, vagyis a talajhőmérséklet napi inverzióinak évszakos menetét megállapítani. Általánosságban azonban annyit mégis megállapíthattam, hogy miután a talajhőmérséklet évi ingásának határa 15·2 m mélységre terjed és a napi ingás az évnek 19·1 része, a talajhőmérséklet napi ingása körülbelül csak 80 cm-ig terjed és a melegáramlás középsebessége a napi periodusban  $0\cdot546 \frac{\text{cm}}{\text{min}}$ .

3. Az ógyallai talajmeleg évi ingásának vizsgálata közben felmerült annak szüksége, hogy mindenütt, hol talajhőmérsékleti észleléseket végeznek, a hórétég sűrűsége is kísérleti uton esetről-esetre meghatározassék, mert bár a talajt borító hórétégben a hó sűrűsége és a hórétég magassága közötti összefüggés megállapítása már magában is érdekes meteorológiai feladatot képez, azonban a különböző sűrűségű hórétegek befolyását a fagy terjedésére a talajban, valamint a talajmeleg kiáramlásának sebességére elsőrangú gyakorlati feladatnak kell tartani.

4. Tapasztalás igazolja, hogy a talajmelegnek periodusos ingása a növények fejlődésére jelentékeny befolyást gyakorol, különösen a növény azon fejlődési szakában, melyben az jobbára a talajmelegtől és a csapadéktól függ (például a «szőlő levezése»); ennél fogva agrár-meteorológiai vizsgálatoknál a talaj kalorimetrikus hővezető koefficiense lényeges tényezőt képez. Ezen célból nem tartom elégségesnek csupán talajhőmérsékleti észleléseket végezni, hanem szükséges még a talaj specifikus hőkapacitását is rendszeresen meghatározni.

Láttuk, hogy a talajhőmérsékleti észlelésekből a talaj termometrikus hővezető koefficiensét ( $K$ ) meghatározhatjuk, melyet «talajjavítással» vagy «talajlazítással» növelhetünk is, azonban a talaj specifikus hőkapacitását, mely az időjárással változik,

rendszeresen végezett kalorimetrikus módszerekkel kell meghatározni. A kalorimetrikus hővezető koefficienssel és a temperatura gradienssel pedig bármely időben megállapíthatjuk a talajban feltározódott meleget, úgy hogy a növények fejlődése és a talaj melegmennyiségének változása közötti összefüggés megállapítása valószínűnek látszik.

5. Végre kívánatosnak tartom, hogy a Magyarországon ez ideig meglehetősen hiányos talajmeleg és talajhőmérséklet-észlelések a jövőben kiterjesztessenek, mert azok nemcsak meteorologiai és bizonyos tekintetben geologiai fontossággal bírnak, hanem azoknak mezőgazdasági rendeltetésük is van.

*Anderkó Aurél.*



## Kimutatás

az 1909. év január hó 1-től június hó 20-ig befolyt díjakról.

Tagsági díjat fizettek :

<b>1906. évre:</b> Szabó Gábor 10 kor. Összesen	10 kor.
<b>1907. évre:</b> Anderkó Aurél dr. 10 kor., Asbóth Emil 10 kor., Elekes Pál 6 kor., Fejér Lipót dr. 6 kor., Fodor László dr. 6 kor., Fraunhoffer Lajos dr. 10 kor., Ondrus Pál 6 kor., Pecz Samu 10 kor., Steiner Lajos dr. 10 kor., Szabó Gábor 10 kor., Wartha Vincze 10 kor. Összesen	94 kor
<b>1908. évre:</b> Anderkó Aurél dr. 10 kor., Asbóth Emil 10 kor., Bánki Donát 10 kor., Bauer Mihály 10 kor., Beke Manó dr. 10 kor., Bielek Miksa 10 kor., Bodola Lajos 10 kor., Buchböck Gusztáv dr. 10 kor., Bugarszky István 10 kor., Csemez József 10 kor., Czakó Adolf 10 kor., Demeczky Mihály dr. 10 kor., Dienes Pál 10 kor., Eötvös Loránd br. dr. 10 kor., Fejér Lipót dr. 6 kor., Fodor László dr. 6 kor., Fraunhoffer Lajos 10 kor., ifj. Fűzy Rezső Vilmos 10 kor., Gáti Béla 10 kor., Halász Ernő 10 kor., Hauszmann Alajos 10 kor., Heuer Ede 10 kor., Hill József 6 kor., Hoór Mór dr., 10 kor., Jónás Ödön 10 kor., Kherndl Antal 10 kor., Klüg Lipót dr. 6 kor., König Dénes 10 kor., König Gyula dr. 10 kor., Lakits Ferencz 10 kor., Lendvay Hugó 6 kor., Lengyel Béla dr., 10 kor., Lengyel Endre 6 kor., Lévy Ede dr. 10 kor., Lóky Béla dr. 6 kor., Marczell György 10 kor., Molnár Szaniszló 6 kor., Muraközy Károly 10 kor., Müller József 10 kor., Nagy Dezső 10 kor., Péch Aladár 10 kor., Pécsi Albert dr. 10 kor., Pecz Samu 10 kor., Rejtő Sándor 10 kor., Schimanek Emil 10 kor., Scholtz Ágost dr. 10 kor., Schuller Alajos 10 kor., Steiner Lajos dr. 10 kor., Strausz Ármin 10 kor., Suták József dr. 10 kor., Szabó József 6 kor., Szépréthy Béla 6 kor., Szűcs Adolf dr. 10 kor., Terkán Lajos dr. 6 kor., Thanhoffer Lajos dr. 10 kor., Tolnay Lajos 10 kor., Tötössy Béla 10 kor., Wartha Vincze dr. 10 kor., Winter József 10 kor., Wittmann Ferencz 10 kor., Závodszy Adolf 10 kor., Zipernovszky Károly 10 kor. Összesen	576 kor.
<b>1909. évre:</b> Anderkó Aurél dr. 10 kor. Bánki Donát 10 kor., Beck Károly 6 kor., Beke Manó dr. 10 kor., Bielek Miksa 10 kor., Bláthy Ottó Titusz 10 kor., Bodola Lajos 10 kor., Bozóky Endre dr. 10 kor., Buchböck Gusztáv dr. 10 kor., Csizhegyi Lajos 6 kor., Czakó Adolf 10 kor., Dávid Lajos dr. 6 kor., Demeczky Mihály dr., 10 kor., Dienes Pál 10 kor., Eötvös Loránd br. dr. 10 kor., Fehér Lipót dr. 6 kor., Fodor László dr. 6 kor. ifj. Fűzy Rezső Vilmos 10 kor., Gáti Béla 10 kor., herényi Gotthard Jenő 6 kor., Halász Ernő 10 kor., Heller Richárd 6 kor., Hirschmann Nándor 6 kor., Hortobágyi Zsigmond 6 kor., Ilosvay Lajos dr. 10 kor., Jónás Ödön 10 kor., Karai Sándor 6 kor.,	



Kherndl Antal 10 kor., Király Henrik 6 kor., Kiss Gábor 10 kor., K. Kiss József 6 kor., Klatt Róman 6 kor., Klúg Lipót dr. 6 kor., Korda Dezső 6 kor. 18 fill., Koschovitz Gyula 10 kor., Kovács Ferencz 6 kor., König Dénes 10 kor., König Gyula dr. 10 kor., Kövesligethy Radó dr. 10 kor., Lakits Ferencz dr. 10 kor., Lengyel Béla dr. 10 kor., Léway Ede dr., 10 kor., Magdics Gáspár 6 kor., Malatin Gotthárd 6 kor., Marczell György 10 kor., Markoss Imre 6 kor., Mihálovich Alajos 6 kor., Mikola Sándor 10 kor., Módy Krizsó 6 kor., Molnár Szaniszló 6 kor., Muraközy Károly 10 kor., Müller József 10 kor., szőkefalvi Nagy Gyula 6 kor., Nagy Dezső 10 kor., Pap János 10 kor., Péch Aladár 10 kor., Pécsi Albert dr. 10 kor., Pecz Samu 10 kor., Privorszky Alajos 10 kor., Rados Gusztáv 10 kor., Rados Ignác 10 kor., Rejtő Sándor 10 kor., Richter Rezső 10 kor., Riegl Sándor 6 kor., Riesz Marcell 10 kor., Schimanek Emil 10 kor., Schuller Alajos 10 kor., Schwartzt Ottó dr. 6 kor., Selényi Pál 10 kor., Steiner Lajos dr. 10 kor., Suták József dr. 10 kor., Szücs Adolf dr. 10 kor., Terkán Lajos dr. 6 kor., Terlanday Emil 10 kor., Tötössy Béla 10 kor., Tresztyánszky Sándor 6 kor., Vámos Dezső 10 kor., Walther Béla 6 kor., Wartha Vincze dr. 10 kor., Wittmann Ferencz 10 kor., Wodeczky József 10 kor., Zipernovszky Károly 10 kor. Összesen — — — — 708-18 kor.

Előfizetési díjat fizettek :

**1908. évre :** Bártfai áll. főgymnasium 10 kor., Budapesti II. ker. áll. főreáliskola 10 kor., Budapesti Tanárképző int. gyakorló főgymn. 10 kor., Kolozsvári kegyesrendi Kalazantinum 10 kor., Malackai szt. Ferencz-rendi zárda 6 kor., Miskolczi ev. ref. főgymn. 6 kor., Nagyvárad áll. főreáliskola 6 kor., Pozsonyi kir. kath. főgymnasium 10 kor., Székelyudvarhelyi r. k. főgymnasium 10 kor. Összesen

78 kor.

**1909. évre :** Bártfai áll. főgymnasium 10 kor., Beregszászi állami főgymnasium 10 kor., Brassói áll. főreáliskola 10 kor., Budapesti VI. ker. áll. főreáliskola 10 kor., Budapesti VI. ker. áll. főgymnasium 10 kor., Budapesti VI. ker. áll. tanítónőképző 10 kor., Budapesti tud. egyetemi könyvtár 10 kor., Budapesti VIII. ker. áll. főgymn. 10 kor., Budapesti X. ker. (kőbányai) áll. főgymn. 10 kor., Budapesti Premontrei tanárképző «Norbertinum» 10 kor., Budapesti ciszt. r. tanárképző 10 kor., Csiksomlyói r. kath. főgymn. 10 kor., Debreczeni ref. főiskola 10 kor., Deési áll. főgymn. 10 kor., Érsekújvári áll. közs. kath. főgymn. 10 kor., Fiumei tengerészeti akadémia 10 kor., Fogarasi áll. főgymn. 10 kor., Győri áll. főreáliskola 10 kor., Gyulafehérvári r. kath. főgymn. 10 kor., Hajdúnánási ev. ref. főgymn. 6 kor., Jászberényi áll. főgymn. 10 kor., Kaposvári áll. főgymn. 10 kor., Karczagi ev. ref. főgymn. 10 kor., Kecskeméti áll. főreáliskola 10 kor., Kisujszállási ev. ref. főgymn. 10 kor., Kőrmöczbányai áll. főreáliskola 10 kor., Makói áll. főgymn. 10 kor., Malackai szt. Ferencz-rendi zárda 6 kor., Mármaroszigeti ev. ref. főgymn., 10 kor., Marosvásárhelyi r. kath. főgymn. 10 kor., Mezőberényi áll. polg. isk. 10 kor., Nagybányai áll. főgymn. 6 kor., Nagyenyedi Bethlen főiskola 10 kor., Nagyvárad áll. fő-



reáliskola 6 kor., Nagyszebeni áll. főgymn. 10 kor., Nyitrai felsőbb  
 leányiskola 10 kor., Pannonhalmi főapátsági könyvtár 10 kor.,  
 Pécsi felső keresk. isk. könyvtára 10 kor., Privigyei kegy. rendi  
 gymn. 10 kor., Sepsiszentgyörgyi ev. ref. főgymn. 10 kor., Soproni  
 ág. hitv. ev. lyceum 10 kor., Soproni áll. főreáliskola 6 kor.,  
 Szakolczai főgymn. 10 kor., Szarvasi ág. h. ev. főgymn. 10 kor.,  
 Szászvárosi ev. ref. Kun-kollegium 6 kor., Székesfehérvári áll. fő-  
 reáliskola 10 kor., Székesfehérvári felsőbb leányiskola 10 kor.,  
 Szentesi áll. főgymn. 10 kor., Temesvári áll. főgymn. 10 kor.,  
 Urbán Ignác Ujvidék 10 kor., Ungvári áll. főreáliskola 10 kor.,  
 Ungvári kir. kath. főgymn. 10 kor., Zombori áll. főgymn. 10 kor.  
 Összesen \_ \_ \_ \_ \_ 506 kor.

*Összesen befolyt :*

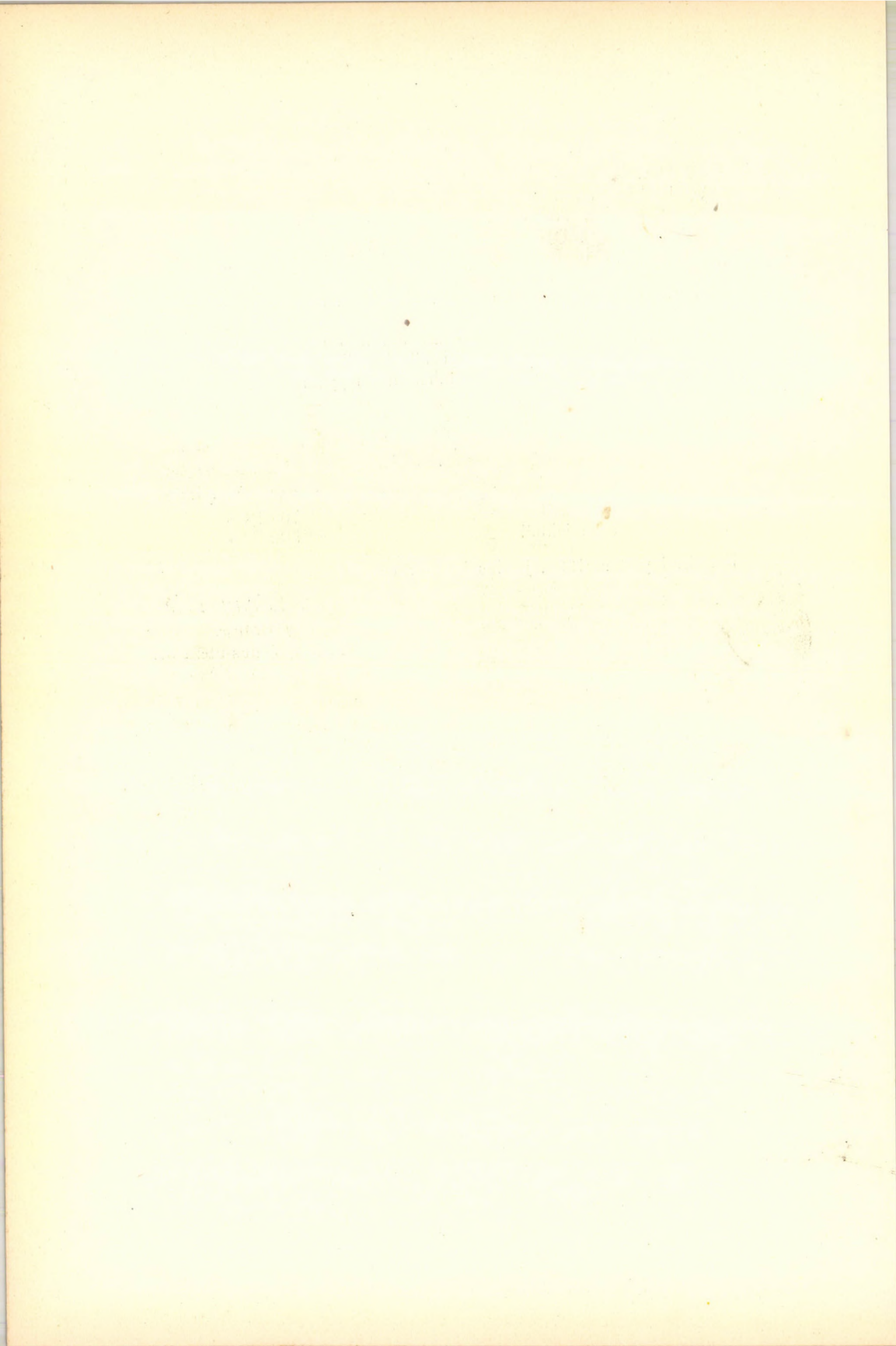
Hátralékokból _ _ _ _ _	758 kor.
F. évi tagsági díjakból _ _ _ _ _	708·18 «
F. évi előfizetési díjakból _ _ _ _ _	506 «

Kelt Budapesten, 1909. június hó 20-án.

*Dr. Lé vay Ede*

*pénztáros.*

VI., Nagy János-utca 37.





## AZ INTEGRÁLRÓL.<sup>1</sup>

(Első közlemény.)

Az integrálszámításnak két probléma adott létet: az egyik görbe vonallal határolt terület mérése, a másik a differenciálás műveletének megfordítása volt. A mikor e problémákat felvetették, a függvény fogalma sem volt még tisztán megállapítva. NEWTON és LEIBNITZ idejében körülbelül azt a kifejezést nevezték függvénynek, a melyben racionális műveletek, gyökvonás, trigonometrikus és exponenciális műveletek és logaritmus szerepeltek. Ha görbét rajzoltak, gondosan megkülönböztették, hogy valódi függvényt ábrázol-e vagy nem és a függvényfogalom első kiterjesztése az volt, a mikor bármely görbében függvénynek képét látták, de az előbbi függvényeknek mégis előkelőbb rangot juttattak és őket folytonos függvényeknek nevezték.

Adva lévén valamely  $f(x)$  folytonos függvény (az előbbi, EULER-féle értelemben), van-e olyan  $F(x)$  függvény, melynek differenciálhányadosa  $f(x)$ ? E kérdésre abban az esetben, a mikor nem tudták  $F(x)$ -et felírni, geometriai ábrázolással feleltek meg. Felrajzolták az

$$y = f(x)$$

görbét és  $F(b)$ -nek nevezve amaz idom területét, a melyet e görbe, az  $Ox$  tengely és az  $a, b$  abszcissákhoz ( $a < b$ ) tartozó ordináták határolnak, kimutatták — bár nem egészen szigorúan — hogy

$$\frac{dF(x)}{dx} = f(x).$$

Általában  $F(x)$ -nek nem volt meg az EULER-féle folytonossága.

<sup>1</sup> E cikk második része a nyomda sajnálatos tévedése folytán idő előtt már e folyóirat 1909. májusi füzetében a 205. lapon jelent meg.

Mióta FOURIER előállított nem folytonos függvényeket is analitikai kifejezéssel, a valódi és nem valódi függvények megkülönböztetése tarthatatlanná vált. CAUCHY az  $y$  változót az  $x$  változó függvényének tekintette, ha  $x$  bármely értékéhez  $y$ -nak meghatározott értéke tartozott. Ez a függvénynek ma elfogadott értelmezése.

Az  $f(x)$  függvény CAUCHY szerint folytonos az  $x_0$  helyen, ha bármilyen kis pozitív  $\varepsilon$ -hoz meg lehet határozni oly  $\eta$ -t, hogy a  $|h| < \eta$  egyenlőtlenségnek az

$$|f(x_0+h) - f(x_0)| < \varepsilon$$

egyenlőtlenség következménye legyen. Ezt a definíciót használjuk ma.

Legyen  $f(x)$  véges és folytonos az  $a$  és  $b$  számok között, a határokat is ideértve. A *véges szón* azt értjük, hogy van oly  $M$  szám, melynél  $f(x)$  abszolút értéke kisebb marad. Osszuk fel az  $(a, b)$  számközt  $n$  részre, az  $i$ -dik köznek hossza legyen  $\delta_i$  és benne egy tetszés szerinti pont  $x_i$ . Az

$$S = f(x_1)\delta_1 + f(x_2)\delta_2 + \dots + f(x_n)\delta_n$$

összeg az előbb  $F(b)$ -vel jelölt területnek közelítő értékét szolgáltatja és a megközelítés szemlátomást annál jobb, mennél kisebbek a  $\delta_i$  szakaszok. Ez arra készlet bennünket, hogy az  $S$  összeget tüzetes vizsgálatnak vessük alá, a nélkül, hogy az  $f(x)$  függvény természetéről előre feltennénk valamit.

E vizsgálatban szükségünk lesz a ponthalmazok alaptulajdonságainak ismeretére.

## I. Ponthalmazok.

1. Olyan pontok halmazaival fogunk foglalkozni, a melyek valamely véges egyenesdarabon vannak elhelyezve. A beszéd geometriai jellege az elképzelés megkönnyítésére szolgál; pont helyett lehetne mindig számot is mondani.

Legyen adva az  $E$  ponthalmaz. Az  $A$  pont e halmaz határ-



pontja, ha — bárminő kis pozitív szám is  $\varepsilon$  — van  $E$ -nek olyan pontja, a melynek távolsága  $A$ -tól nem zérus, de legfeljebb  $\varepsilon$ . A határpontok összessége az  $E$  halmaz deriváltja, jele  $E'$ . Az  $E'$  halmaz deriváltját  $E''$ -vel jelöljük és így tovább.

Az  $E$  halmaz *zárt*, ha magában foglalja  $E'$  összes pontjait és *teljes*, ha  $E'$ -vel összeesik.

*A derivált  $E'$  halmaz mindig zárt.* Legyen ugyanis  $A''$  az  $E''$  halmaz pontja; bizonyára van  $E'$ -ben oly  $A'$  pont, melynek távolsága  $A''$ -tól nem haladja meg  $\frac{\varepsilon}{2}$ -t, másrészt lehet  $E$ -ben oly  $A$  pontot találni, mely  $A'$ -től legfeljebb  $\frac{\varepsilon}{2}$  távolságban van, tehát  $A''$  és  $A$  távolsága nem nagyobb  $\varepsilon$ -nál. Mivel pedig  $\varepsilon$  tetszőlegesen kicsiny,  $A''$  az  $E$  halmaz határpontja és így benne van  $E'$ -ben.

**2. Weierstrass-Bolzano tétele.** — *Végtelen sok pontot magában foglaló halmaznak van legalább egy határpontja.*

A halmaz egy  $(a, b)$  intervallum belsejében fekszik; legyen  $c$  az intervallum középpontja. Az  $(a, c)$  és  $(c, b)$  intervallumok egyikében bizonyára végtelen sok pont van; ha mind a kettőben, vegyük a baloldalt, ha csak az egyikben, vegyük ezt és jelöljük végpontjait  $a_1, b_1$ -gyel. Az  $(a_1, b_1)$  intervallumra alkalmazva az előbbi eljárást, eljutunk az  $(a_2, b_2)$  és így tovább az

$$(a_3, b_3), (a_4, b_4), \dots, (a_n, b_n), \dots$$

intervallumokhoz. Az  $(a_n, b_n)$  intervallum az adott halmaznak végtelen sok pontját tartalmazza; hosszúsága:  $b_n - a_n = \frac{b-a}{2^n}$  végtelen kicsinynyé lesz  $\frac{1}{n}$ -nel együtt; továbbá

$$\begin{aligned} a &\leq a_1 \leq a_2 \cdots \leq a_n \leq \cdots \\ b &\geq b_1 \geq b_2 \cdots \geq b_n \geq \cdots, \end{aligned}$$

van tehát az  $a_n$  és  $b_n$  számoknak közös határjuk; nevezzük ezt  $a$ -nak.  $a$  az adott halmaz határpontja, mert bármily kicsiny is  $\varepsilon$ , lehet egy az  $(a-\varepsilon, a+\varepsilon)$  intervallumban foglalt  $(a_n, b_n)$

intervallumot találni, tehát van az adott halmaznak  $a$ -val össze nem eső pontja, mely  $a$ -tól legfeljebb  $\varepsilon$  távolságban van.

3. *Mindazon intervallumok között, a melyek valamely  $E$  halmaz pontjait magukba zárják, van egy legkisebb:  $(A, B)$ .*

Ha ki tudjuk jelölni  $E$ -nek baloldali szélső pontját, akkor ez maga  $A$ ; ha ilyen pontot nem tudunk kijelölni, akkor  $A=a$ . Mindezt könnyű belátni, valamint azt is, hogy a  $B$  pont létezik. Az  $A$  és  $B$  pontokat az  $E$  halmaz alsó és felső határának nevezzük.

Vegyük példának azon értékek  $E$  halmazát, a melyeket az  $f(x)$  véges függvény felvesz, ha az  $x$  változó az  $(a, b)$  intervallumot bejárja. Kimondhatjuk, hogy:

*van két szám  $A$  és  $B$  azzal a tulajdonsággal, hogy*

$$A \leq f(x) \leq B,$$

*de — bármily kis pozitív szám is  $\varepsilon$  — vannak oly  $x$  helyek, a melyeken*

$$f(x) > B - \varepsilon$$

*és más oly helyek, a melyeken*

$$f(x) < A + \varepsilon.$$

Mi több, ha az  $f(x)$  függvény folytonos, akkor fel is veszi az  $A, B$  értékeket. Ezt csak abban az esetben szükséges hebizonyítani, a mikor  $A$  (vagy  $B$ ) az  $E'$  halmaznak pontja. Ilyenkor lehet találni az  $(a, b)$  intervallumban oly

$$x_1, x_2, \dots, x_n, \dots \quad (a)$$

helyeket, hogy

$$A \leq f(x_n) < A + \frac{1}{n}.$$

Tudjuk, hogy az  $x_1, x_2, \dots, x_n, \dots$  pontoknak van legalább egy határhelyük  $x'$ . Legyen

$$f(x') = C.$$

Azt állítom, hogy

$$C = A.$$

Ugyanis,  $f(x)$  folytonos lévén



$$|f(x) - f(x')| < \frac{1}{n},$$

mihelyt

$$|x - x'| < \delta_n.$$

Az (a) sorozatban lehet e feltételnek megfelelő  $x_{i_n}$ -et ( $i_n \geq n$ ) kiszemelni és így

$$|f(x_{i_n}) - f(x')| < \frac{1}{n},$$

a honnan

$$|A - C| < \frac{2}{n}.$$

A és C azonban meghatározott értékek, tehát

$$A = C.$$

Éppen így meg lehet mutatni, hogy valamely  $x''$  helyen

$$f(x'') = B,$$

továbbá, hogy van  $a$  és  $b$  között olyan  $\xi$  hely, a melyen

$$f(\xi) = K,$$

bármilyen pont is  $K$  az  $(A, B)$  intervallumban. Lássuk közelebbről ez utóbbi állítást. Legyen  $H_1$  az  $(a, b)$  intervallum azon  $x$  pontjainak halmaza, a melyeken

$$f(x) \leq K$$

és  $H_2$  azon  $x$  pontok halmaza, a melyeken

$$f(x) \geq K.$$

Bizonyos, hogy mind a  $H_1$ , mind a  $H_2$  halmaz tartalmaz pontokat. Legyen  $\beta$  a  $H_1$  halmaz felső határa. Tudjuk, hogy

$$\beta < b,$$

továbbá, hogy  $\beta - \varepsilon$  és  $\beta$  között vannak  $H_1$ -nek pontjai és végre, hogy a  $(\beta, \beta + \varepsilon)$  intervallum minden belső pontja ( $\beta + \varepsilon < b$ )  $H_2$ -höz tartozik.  $f(x)$  folytonos lévén,

$$f(\beta) = K.$$

4. Ha  $a$  határpontja az  $E$  halmaznak, akkor — bárminő kicsiny is  $\varepsilon$  — az  $(a-\varepsilon, a+\varepsilon)$  intervallum  $E$ -nek végtelen sok pontját zárja magába, a mit úgy fejezünk ki, hogy  $a$ -nak *közéleben* végtelen sok pont van az  $E$ -ből. Megfordítva, ha valamely  $a$  pontról ezt constatáljuk,  $a$  határpont.

Végtelen halmazt *megszámlálhatónak* nevezünk, ha elemei az

$$1, 2, 3, \dots, n, \dots$$

egész számokkal kölcsönös és egyértelmű vonatkozásba hozhatók.

Minden végtelen halmaznak van megszámlálható része, mert elvehetünk a halmazból egy első, egy második, ..., egy  $n$ -edik elemet, a nélkül, hogy kimerülésétől kellene tartanunk (különben a halmaz nem volna végtelen).

Az  $E$  halmaz  $E'$  deriváltjának azon pontjai (ha ilyenek egyáltalában vannak), a melyeknek közelében  $E$ -ből meg nem számlálhatóan végtelen sok pont van, az  $E$  halmaz sűrűsödési pontjai.

A *sűrűsödési pontok*  $P$  halmaza *mindig teljes*. Közvetlenül világos, hogy a  $P$  halmaz zárt; de ez még nem elég. Legyen  $a$  a  $P$  valamely pontja; az  $(a-\varepsilon, a+\varepsilon)$  intervallum az  $E$  halmaz meg nem számlálhatóan végtelen sok pontját tartalmazza, tehát az

$$\left(a-\varepsilon, a-\frac{\varepsilon}{2}\right), \left(a+\frac{\varepsilon}{2}, a+\varepsilon\right); \left(a-\frac{\varepsilon}{2}, a-\frac{\varepsilon}{2^2}\right), \\ \left(a+\frac{\varepsilon}{2^2}, a+\frac{\varepsilon}{2}\right); \dots$$

intervallumok közül egy legalább  $E$ -nek meg nem számlálhatóan végtelen sok pontját foglalja magában és így  $(a-\varepsilon, a+\varepsilon)$  intervallumban —  $\varepsilon$  tetszőleges kicsiny lévén — van  $a$ -n kívül más pont is a  $P$ -ből. Ellenkező esetben az  $E$ -nek  $(a-\varepsilon, a+\varepsilon)$ -ba eső pontjai úgy volnának felírhatók, mint megszámlálhatóan végtelen sok megszámlálható halmaz pontjai:

$$a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1n}, \dots \\ a_{21}, a_{22}, \dots, a_{2n}, \dots \\ \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ a_{p1}, a_{p2}, \dots, a_{pn}, \dots \\ \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots$$



Ilyen halmaz pedig megszámlálható, mert elemei egy sorba rendezhetők:

$$a_{11}; a_{12}, a_{21}; a_{13}, a_{22}, a_{31}; a_{14}, a_{23}, a_{32}, a_{41}; a_{15}, \dots$$

E szerint  $P$ -nek minden pontja határpont:  $P$  teljes halmaz.

**5. Cantor-Bendixson tétele.** — Minden zárt halmaz felbontható egy teljes és egy megszámlálható halmazra.

Az  $E$  zárt halmaz magában foglalja a sűrűsödési pontok  $P$  halmazát.  $P$ -ről tudjuk már, hogy teljes; megmutatjuk, hogy  $E$  többi pontjai megszámlálható  $D$  halmazt alkotnak. Vegyünk szemügyre  $E$ -nek azon pontjait, melyek minden sűrűsödési ponttól  $\frac{1}{n}$ -nél nagyobb távolságra fekszenek. E pontok összessége megszámlálható, ellenkező esetben összesűrűsödnének egy pont körül, a melynek  $P$ -be kellene tartoznia. A  $D$  halmaz pontjai osztályokba sorozhatók a szerint, a mint  $P$  pontjaitól való távolságaik  $\frac{1}{2}$ -nél nagyobbak vagy  $\frac{1}{2}$  és  $\frac{1}{3}$ ;  $\frac{1}{3}$  és  $\frac{1}{4}$ ; ...;  $\frac{1}{n}$  és  $\frac{1}{n+1}$ ; ... között fekszenek (a felső határ beleértésével). Mind-egyik osztály megszámlálhatóan sok pontot tartalmaz, tehát a  $D$  halmaz megszámlálható.

Ha az  $E$  zárt halmaz olyan, hogy egy sűrűsödési pontja sincs, akkor redukálhatónak nevezzük.

**6. Teljes halmazok szerkezete.** — Minden teljes halmazt úgy kaphatunk meg, hogy végesszámú vagy megszámlálhatóan végtelen sok egymással nem érintkező intervallumnak belső pontjait kitöröljük.

Tegyünk fel, hogy az  $E$  teljes halmaz az  $(a, b)$  intervallumban fekszik. Az  $E$  halmaz vagy elfoglalja magát az  $(a, b)$  intervallumot vagy van ezen belül oly  $c$  pont, mely nem tartozik  $E$ -be. Ez utóbbi esetben az  $(a, c)$  intervallum  $x$  helyei két osztályba sorozhatók a szerint, a mint az  $(x, c)$  intervallumon belül van vagy nincsen  $E$ -nek pontja. A két osztály pontjait egy  $c'$  pont választja el. Bármily kicsiny is  $\varepsilon$ , a  $(c' - \varepsilon, c)$  intervallum tartalmaz  $E$ -ből pontokat, tehát  $c'$  határpont és minthogy  $E$  halmaz teljes, magában foglalja a  $c'$  pontot. A  $c$  és  $c'$  pontok között

azonban nincs  $E$ -nek egy pontja sem. Hasonló módon meg lehet mutatni, hogy a  $c$  helytől jobbra is van az  $E$  halmaznak egy első pontja  $c''$ , tehát kitörülhetjük a  $(c', c'')$  intervallum belső pontjait. Ezt az eljárást mindig ismételhetjük, ha  $(a, b)$ -ben egy az  $E$  halmazhoz nem tartozó pontot felfedezünk. Világos, hogy a kitörölendő intervallumok halmaza megszámlálható; mert azon intervallumok, a melyeknek hosszai 1-nél nagyobbak vagy 1 és  $\frac{1}{2}$ ;  $\frac{1}{2}$  és  $\frac{1}{3}$ ; ...;  $\frac{1}{n}$  és  $\frac{1}{n+1}$  között fekszenek (a felső határ beleértésével), mindig véges számmal vannak.

A bebizonyított tétel meg is fordítható:

*Ha kitörüljük az  $(a, b)$  intervallumból az egymással nem érintkező*

$$(a_1, b_1), (a_2, b_2), \dots, (a_n, b_n), \dots$$

*intervallumok belső pontjait, a maradó pontok  $P$  halmaza teljes.*

Először is a  $P$  halmaz zárt. Ellenkező esetben a  $P'$  halmaz valamely  $A$  pontja nem volna eleme  $P$ -nek, tehát helyet foglalna egy kitörült intervallum belsejében, de akkor  $A$  nem volna határpont.

Másodszor  $P$ -nek minden pontja határpont. Legyen  $B$  a halmaz egy pontja és  $(\alpha, \beta)$  oly intervallum, a mely  $B$ -t tartalmazza. Ha az  $(\alpha, B)$  vagy  $(B, \beta)$  intervallumok közül egynek legalább minden pontja  $P$ -hez tartozik,  $B$  nyilván határpont. Ha nem, akkor van olyan hely  $a$  és  $B$  között, mely nincs benn  $P$ -ben; e hely tehát pontja valamely  $(\alpha_1, \beta_1)$  intervallumnak ( $\beta_1 < B$ ), a melynek csakis határpontjai tartoznak a  $P$  halmazhoz; e szerint az  $(\alpha, B)$  intervallum magába zárja a  $P$  halmaznak  $\beta_1$  pontját. Minthogy ez intervallum hossza tetszés szerint kicsiny, világos, hogy  $B$  határpont.

A bebizonyított tételek zárt halmazokra is alkalmazhatók, ha egymással nem érintkező

$$(a_1, b_1), (a_2, b_2), \dots, (a_n, b_n), \dots$$

*intervallumok helyébe egymással legfeljebb egy pontban érintkező intervallumokat teszünk.*



**7. Borel tétele.** — Ha az  $MN$  intervallumok  $E$  halmaza olyan, hogy az  $(a, b)$  számköz minden pontja ez intervallumok közül egynnek legalább belsejébe esik, akkor ki lehet választani véges számmal oly  $MN$  intervallumokat, a melyek  $(a, b)$ -t teljesen befödik (abban az értelemben, hogy  $(a, b)$  minden pontja valamely intervallumnak belsejében van).

Ugyanis valamely  $MN$  intervallum magába zárja az  $a$  pontot, tehát ha  $x$  elég közel van  $a$ -hoz, az  $(a, x)$  számköz mindenesetre véges számú  $MN$  intervallummal van befödve és ugyanezt mondhatjuk  $(a, x')$ -ről is, ha  $x' < x$ . Tegyük fel, hogy ez nem áll az  $(a, y)$  számközre nézve ( $y < b$ ), akkor ugyanezt állíthatjuk  $(a, y')$ -ről is, ha  $y' > y$ . Az  $x$  és  $y$  számok osztálya egy  $z$  számmal van elválasztva és  $z$  olyan tulajdonságú, hogy  $(a, z - \varepsilon)$  befödhető véges számú intervallummal,  $(a, z + \varepsilon)$  pedig nem. De ez lehetetlen:  $z$  ugyanis valamelyik  $MN$  intervallum belsejében van, a mely magában foglalja a  $z - \varepsilon$  és  $z + \varepsilon$  pontokat, ha  $\varepsilon$ -t elég kicsinyre választottuk. E szerint nincs az  $(a, b)$  számközben egy  $y$  pont sem, a mi igazolja a kimondott tételt.

Eredetileg e tételt megszámlálható  $MN$  intervallumhalmazra BOREL bizonyította be; a fenti általános alak LEBESGUE-tól származik.

BOREL tételével a folytonosság egyenletes voltát igen elegánsan bizonyíthatjuk be.

Legyen  $f(x)$  folytonos az  $(a, b)$  intervallumban — a határhelyek beleértésével —, ez annyit jelent, hogy  $\varepsilon$  megadott tetszőleges szám lévén

$$|f(x) - f(x_0)| < \varepsilon,$$

ha

$$|x - x_0| < h.$$

A  $h$  szám függ  $x_0$ -tól; azonban lehet olyan pozitív  $h$ -t kijelölni, a mely minden  $x_0$  helyen használható.

Képzeld el minden  $x_0$  pont körül azt az  $(x_0 - \delta_1, x_0 + \delta_1)$  intervallumot, a melyben

$$|f(x) - f(x_0)| < \frac{\varepsilon}{4}.$$

Egy ilyen intervallumban a függvény ingadozása, azaz maximumának és minimumának különbsége kisebb  $\frac{\varepsilon}{2}$ -nél. Az imént megállapított tétel szerint ez intervallumok közül ki lehet választani véges számmal olyanokat, melyek az adott intervallumot teljesen befödik; ha a legrövidebb ilyen intervallum hossza  $\delta$ , akkor világos, hogy minden  $\delta$ -nál rövidebb intervallumban az  $f(x)$  függvény ingadozása legfeljebb  $\varepsilon$ , azaz  $|x_1 - x| < \delta$  egyenlőtlenség következménye:

$$|f(x_1) - f(x)| < \varepsilon.$$

A most bebizonyított tételt így szokás fogalmazni:

*Ha valamely függvény egy intervallum belsejében és határhelyein folytonos, akkor folytonossága egyenletes.*

**8. Ponthalmazok mértéke.** — Legyen adva a véges  $AB$  intervallumon belül valamely  $E$  pontthalmaz és foglaljuk bele  $E$ -nek pontjait kis intervallumokba, a melyek véges, vagy megszámlálhatóan végtelen halmazt alkotnak. Ez intervallumok hosszúságainak összege legyen  $\lambda$ . Az  $E$  pontjainak ilyen intervallumokba való foglalása természetesen végtelen sokféle módon történhetik és mindegyik mód egy  $\lambda$  számot szolgáltat. Valamennyi  $\lambda$  pozitív, tehát van zérus vagy pozitív alsó határuk, a mely  $AB$  hosszánál semmiesetre sem nagyobb. Ezt az alsó határt az  $E$  halmaz *külső mértékének* nevezzük és  $m_e(E)$ -vel jelöljük. Legyen  $C_{AB}(E)$  az  $AB$  intervallum  $E$ -be nem tartozó pontjainak halmaza és jelöljük  $m(AB)$ -vel az  $AB$  intervallum hosszúságát. Az  $E$  halmaz *belső mértékének* a következő számértéket nevezzük:

$$m_i(E) = m(AB) - m_e[C_{AB}(E)].$$

Azt állítom, hogy

$$m_i(E) \leq m_e(E).$$

Foglaljuk be  $E$ -nek és  $C_{AB}(E)$ -nek pontjait az  $\alpha$  és  $\beta$  intervallumesoportokba. Ez intervallumok együttvéve általában végtelen számmal vannak, de az  $AB$  intervallumot egészen befödik úgy, hogy minden pont valamely intervallum belsejében van.



BOREL tétele szerint e végtelen sok intervallum közül kiválaszthatók véges számmal olyanok, a melyek  $AB$ -nek minden pontját belsejükben tartalmazzák. E csoport intervallumainak összes hossza legalább is egyenlő  $AB$  hosszával, tehát annál inkább

$$m(\alpha) + m(\beta) \geq m(AB)$$

és így

$$m_e(E) + m_e[C_{AB}(E)] \geq m(AB),$$

$$m_e(E) \geq m(AB) - m_e[C_{AB}(E)],$$

azaz

$$m_e(E) \geq m_i(E).$$

Ha  $m_i(E) = m_e(E)$ , akkor a közös értéket az  $E$  halmaz mértékének nevezzük, jele  $m(E)$  és  $E$ -ről azt mondjuk, hogy mérhető. Világos, hogy valamely intervallum mértéke ugyanaz, mint az intervallum hosszúsága.

9. Legyenek  $E_1, E_2, \dots, E_i, \dots$  mérhető halmazok az  $AB$  intervallumban és pedig olyanok, hogy kettőnek közülük soha nincsen közös pontja. Ha e halmazok pontjai együttvéve az  $E$  halmazt alkotják, akkor  $E$  mérhető és

$$m(E) = \sum_1^{\infty} m(E_i).$$

Zárjuk be ugyanis  $E_i$  pontjait az  $\alpha_i$  és  $C_{AB}(E_i)$  pontjait a  $\beta_i$  intervallumcsoportokba azzal a kikötéssel, hogy  $\alpha_i$  és  $\beta_i$  közös részeinek mértéke  $\varepsilon_i$ , a  $\sum_1^{\infty} \varepsilon_i$  sor összetartó és  $\sum_1^{\infty} \varepsilon_i = \varepsilon$  legyen. (például  $\varepsilon_i = \frac{\varepsilon}{2^i}$ ).  $E_2$  mindenesetre  $\beta_1$ -en belül van; jelöljük  $\alpha'_2$  és  $\beta'_2$ -vel  $\alpha_2$ -nek és  $\beta_2$ -nek  $\beta_1$ -gyel közös részét.  $E_3$  benn van  $\beta_2$ -ben, legyen  $\alpha'_3$  és  $\beta'_3$ ,  $\alpha_3$ -nak és  $\beta_3$ -nak  $\beta_2$ -ben levő része, ... Az  $E_i$  halmaz pontjait az  $\alpha'_i$  intervallumok magukban foglalják, tehát  $E$ -nek külső mértéke legfeljebb

$$s = m(\alpha_1) + m(\alpha'_2) + m(\alpha'_3) + \dots$$

Világos, hogy

$$m(\alpha_1) + m(\beta_1) = m(AB) + \varepsilon_1$$

$$m(\alpha'_2) + m(\beta'_2) \leq m(\beta_1) + \varepsilon_2$$

$$m(\alpha'_3) + m(\beta'_3) \leq m(\beta'_2) + \varepsilon_3$$

.....

Ha összeadjuk a bal- és jobboldalakat, azt találjuk, hogy

$$m(a_1) + m(a'_1) + m(a'_2) + \dots \leq m(AB) + \sum_1^{\infty} \varepsilon_i,$$

tehát az  $s$  sor összetartó és minthogy

$$m(E_i) \leq m(a'_i) \leq m(a_i) \leq m(E_i) + \varepsilon_i,$$

következik, hogy

$$\sum_1^{\infty} m(E_i) \leq s \leq \sum_1^{\infty} m(E_i) + \varepsilon$$

és innen

$$m_e(E) \leq \sum_1^{\infty} m(E_i) + \varepsilon,$$

bármilyen kis szám is  $\varepsilon$ ; ez csak akkor lehetséges, ha

$$m_e(E) \leq \sum_1^{\infty} m(E_i).$$

Bebizonyítjuk másrészt, hogy

$$m_i(E) \geq \sum_1^{\infty} m(E_i).$$

A  $\beta'_i$  intervallumcsoport magában foglalja  $C_{AB}(E)$ -t.  $\beta'_i$ -nek pedig az  $a_1 + a'_2 + a'_3 + \dots$  intervallumokkal való közös része egyfelől

$$a'_{i+1} + a'_{i+2} + \dots,$$

másfelől az  $a_1, a'_2, \dots, a'_i$ -nek  $\beta'_i$ -be eső részei; de ezeknek nagysága legfeljebb  $\varepsilon_1 + \varepsilon_2 + \dots + \varepsilon_i$ ; és így  $\beta'_i$  mértéke legfeljebb:

$$[m(AB) - s] + \varepsilon_1 + \varepsilon_2 + \dots + \varepsilon_i + m(a'_{i+1}) + m(a'_{i+2}) + \dots,$$

a mi kisebb, mint

$$m(AB) - s + 2\varepsilon,$$

mert, ha  $i$  elég nagy,

$$m(a'_{i+1}) + m(a'_{i+2}) + \dots < \varepsilon.$$

Tehát

$$m_e[C_{AB}(E)] \leq m(AB) - \sum_1^{\infty} m(E_i) + 2\varepsilon$$

akárminő kicsiny is  $\varepsilon$ , a mi csak akkor lehetséges, ha

$$m_e[C_{AB}(E)] \leq m(AB) - \sum_1^{\infty} m(E_i),$$



azaz

$$m_i(E) \geq \sum_1^{\infty} m(E_i).$$

Arra az eredményre jutottunk, hogy

$$m_e(E) \leq \sum_1^{\infty} m(E_i), \quad m_i(E) \geq \sum_1^{\infty} m(E_i),$$

azonban  $m_i(E) \leq m_e(E)$ , tehát  $E$  mérhető és

$$m(E) = \sum_1^{\infty} m(E_i).$$

10. Nem lépünk ki a mérhető halmazok köréből, ha

I. véges számú vagy megszámlálható módon végtelen sok pont-halmaz összes elemeit egyesítjük egy halmazzá (a melyet röviden az adott halmazok összegének nevezünk, megengedve bennük közös elemeket is),

II. véges számú vagy megszámlálhatóan végtelen sok pont-halmaz közös elemeiből alkotunk egy halmazt.

Bizonyítsuk be az első állítást.

Legyenek adva az  $E_1, E_2, \dots, E_i, \dots$  halmazok és összegük

$$E = E_1 + E_2 + \dots + E_i + \dots,$$

jelöljük továbbá  $E'_i$ -vel  $E_i$ -nek azt a részét, mely az

$$E_1 + E_2 + \dots + E_{i-1}$$

halmazon kívül van. Nyilvánvaló, hogy

$$E = E_1 + E'_2 + E'_3 + \dots,$$

az  $E_1, E'_2, E'_3, \dots$  halmazok közül kettőnek soha nincsen közös eleme, tehát előbbi tételünk szerint  $E$  is mérhető, ha  $E'_2, E'_3, \dots$  halmazok ilyenek. Mutassuk meg például, hogy  $E'_2$  mérhető.  $E$  célból zárjuk be ismét  $E_1$ -et az  $\alpha_1, C_{AB}(E_1)$ -t a  $\beta_1$  intervallumcsoportokba, továbbá  $E_2$ -t és  $C_{AB}(E_2)$ -t  $\alpha_2$  és  $\beta_2$ -be. Legyenek  $\varepsilon_1$  és  $\varepsilon_2$  az  $\alpha_1, \beta_1$  és  $\alpha_2, \beta_2$  közös részeinek terjedelme,  $\alpha'_2$  és  $\beta'_2$  pedig  $\alpha_2$  és  $\beta_2$ -nek  $\beta_1$ -ben foglalt részei.  $E'_2$  benn van  $\alpha'_2$ -ben,  $C(E'_2)$  benn van  $\alpha_1 + \beta'_2$ -ben és minthogy  $\alpha'_2$  meg  $\alpha_1 + \beta'_2$

közös részeinek hosszúsága legfeljebb  $\varepsilon_1 + \varepsilon_2$ , a mely előre megadható kis szám, következik, hogy  $E'_2$  mérhető. Hasonló bizonyítás adható az  $E'_3, E'_4, \dots$  halmazokra is.

A második tétel az elsőből következik. Jelöljük  $F$ -fel az  $E_1, E_2, \dots, E_i, \dots$  halmazok közös részét. Felteszszük, mint rendszeren, hogy  $E_1, E_2, \dots, E_i, \dots$  mind befoglaltatnak valamely  $AB$  intervallumban. Közvetlenül látható, hogy

$$C(F) = C(E_1) + C(E_2) + \dots + C(E_i) + \dots,$$

mert, ha egy pont valamelyik  $E_i$ -ben nincs benn, bizonyára  $F$ -ben sincs, tehát  $C(E_i)$  minden eleme  $C(F)$ -be tartozik és megfordítva,  $C(F)$  bármely pontja az  $E_1, E_2, \dots, E_i, \dots$  halmazok egyikében nincs meg. Az előbbi tétel szerint  $C(F)$  mérhető, tehát ugyanezt mondhatjuk  $F$ -ről is.

Megjegyezzük még, hogy ha az

$$E_1, E_2, \dots, E_i, \dots$$

mérhető halmazok sorában mindegyik  $E_i$  tartalmazza a rákövetkező halmazt és  $F$  az  $E_1, E_2, \dots, E_i, \dots$  közös elemeinek halmaza, akkor

$$m(F) = \lim m(E_i).$$

Valóban

$$C(F) = (AB - E_1) + (E_1 - E_2) + (E_2 - E_3) + \dots$$

$$m[C(F)] = m(AB) - m(E_1) + m(E_1 - E_2) + m(E_2 - E_3) + \dots$$

az  $E_1 - E_2, E_2 - E_3, \dots$  halmazok közül kettőbe egy elem soha sem tartozik, tehát

$$m[C(F)] = m(AB) - \lim [m(E_1) - m(E_1 - E_i)],$$

$$m[C(F)] = m(AB) - \lim m(E_i)$$

és innen

$$m(F) = m(AB) - m[C(F)] = \lim m(E_i).$$

11. Valamely ponthalmaz sűrű az  $(\alpha, \beta)$  intervallumban. ha ennek bármilyen kis része a halmaz végtelen sok elemét foglalja magában. Például a valódi törtek halmaza sűrű, noha megszámlálható. A valódi törtetket t. i. így lehet felírni:



$$\frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \frac{2}{3}, \frac{1}{4}, \frac{3}{4}, \frac{1}{5}, \frac{2}{5}, \frac{3}{5}, \frac{4}{5}, \frac{1}{6}, \frac{5}{6}, \frac{1}{7}, \frac{2}{7}, \dots,$$

ezért megszámlálhatók. Természetesen sűrű a valós számok halmaza is.

Abból azonban, hogy valamely halmaz sűrű, még semmit sem lehet e halmaz mértékére következtetni. A 0 és 1 között fekvő racionális számok halmazának, mint minden megszámlálható halmaznak mértéke zérus. Ez a 9. §-ban bebizonyított tételből folyik, ha arra gondolunk, hogy egyetlen egy pontból álló halmaz mértéke zérus.

Viszont meglehet, hogy sehol sem sűrű halmaz mértéke nem zérus. Be is mutatunk ilyen példát, a melyre különben fontos szerep vár. Induljunk ki egy összetartó  $\prod_1^{\infty} a_n$  végtelen szorzatból, melynek minden tényezője pozitív és 1-nél kisebb, például

$$a_n = 1 - \frac{1}{4n^2}.$$

A  $\prod_1^{\infty} a_n$  szorzat értéke 1-nél kisebb pozitív szám; jelöljük  $P$  vel. Osszszuk fel a  $(0, 1)$  intervallumot három részre úgy, hogy a középsőnek hossza  $1 - a_1$ , a két szélsőé pedig egyenlő legyen és töröljük ki a középső  $(a_1, b_1)$  intervallum belső pontjait. A maradó két intervallum mindegyikére alkalmazzuk az előbbi műveletet, de  $a_1$  helyett  $\frac{1}{2}a_2$ -t véve, ekkor kitöröljük összesen két intervallum

$$(a_2, b_2), (a_3, b_3)$$

belső pontjait és ezt a műveletet akárhányszor ismételhetjük. Lesznek pontok, a melyek — bármilyen sokáig folytassuk is a leírt eljárást — nem törölődnek ki; e pontok  $H$  halmaza zárt és sehol sem sűrű, a  $H$  halmaz mértéke pedig (10. §.)

$$a_1 a_2 a_3 \dots a_n \dots = P.$$

12. Valamely halmaz mértéke zérus, ha pontjai belefoglalhatók oly véges számú vagy megszámlálhatóan végtelen sok intervallumba, a melyeknek összes hossza tetszőlegesen kicsiny. Néha

fontos, hogy tudjuk, elegendő-e erre a célra véges számú intervallum; ha elegendő, a halmazt DU BOIS-REYMOND *integrálható csoport*nak nevezi.

*Zárt, zérus mértékű halmaz mindig integrálható csoport.*

Ilyen  $E$  halmaz ugyanis úgy keletkezik, hogy az adott  $(a, b)$  alapintervallumból kitöröljük az egymással legfeljebb egy pontban érintkező

$$(a_1, b_1), (a_2, b_2), \dots, (a_n, b_n), \dots$$

intervallumok belső pontjait. Legyenek

$$\Delta_1, \Delta_2, \dots, \Delta_n, \dots$$

ez intervallumok hosszai és  $C(E)$  az  $E$ -be nem tartozó pontok halmaza  $(a, b)$ -ben. Tudjuk, hogy

$$\sum_1^{\infty} \Delta_n = m[C(E)] = b - a - m(E) = b - a.$$

Töröljük ki már most az

$$\left(a_1 + \frac{\varepsilon}{2}, b_1 - \frac{\varepsilon}{2}\right), \dots, \left(a_n + \frac{\varepsilon}{2^n}, b_n - \frac{\varepsilon}{2^n}\right)$$

intervallumok belső pontjait (ha esetleg  $a_i + \frac{\varepsilon}{2^i} \geq b_i - \frac{\varepsilon}{2^i}$ , akkor nem törölünk ki semmit), a maradó intervallumok száma véges és terjedelmük legfeljebb:

$$b - a - (\Delta_1 + \Delta_2 + \dots + \Delta_n) + 2\varepsilon,$$

tehát — ha  $n$  elég nagy — kisebb, mint  $3\varepsilon$ . Innen következik, hogy  $E$  integrálható csoport, mert  $\varepsilon$  tetszés szerint kicsiny szám lehet.

## II. A RIEMANN-féle integrál.

Legyen  $f(x)$  egy az  $(a, b)$  intervallumban és ennek határhelyein véges függvény; osszuk fel továbbá az adott intervallumot  $n$  szakaszra; az  $i$ -edik szakasz hossza legyen  $\delta_i$  és benne  $x_i$  egy tetszőleges pont. *Vizsgálatunk tárgya az*



$S = f(x_1) \delta_1 + f(x_2) \delta_2 + \dots + f(x_n) \delta_n$   
összeg.

13. **Folytonos függvény integrálja.** — Ha  $f(x)$  folytonos és a  $\delta_i$  számok  $\delta$  maximuma zérus felé tart (a mivel együttjár  $n$ -nek végtelenbe-növekedése), az  $S$  összeg meghatározott  $I$  értékhez közeledik, függetlenül az alapintervallum felosztásának módjától és az  $x_i$  helyek választásától. Az  $I$  értéket az  $f(x)$  függvény  $a$ -tól  $b$ -ig terjedő integráljának nevezzük.

Ha  $\delta_i$ -ben  $f(x)$  a  $\xi_i$  helyen éri el maximumát és az  $\eta_i$  helyen minimumát, ingadozása pedig ugyancsak  $\delta_i$ -ben:  $\omega_i$ , akkor

$$\sigma = \sum_1^n f(\eta_i) \delta_i \leq S \leq \sum_1^n f(\xi_i) \delta_i = \Sigma$$

és

$$\Sigma - \sigma = \sum_1^n [f(\xi_i) - f(\eta_i)] \delta_i = \sum_1^n \omega_i \delta_i.$$

Válaszszuk először a  $\delta$  kisebbitésének azt a módját, hogy minden meglevő intervallumot több részre osztunk; ekként a

$$D_1, D_2, \dots, D_p, \dots$$

felosztások keletkeznek, a melyekben egy-egy szakasz maximális hossza:

$$A_1, A_2, \dots, A_p, \dots \quad (\lim A_p = 0)$$

A  $D_p$  felosztáshoz tartozó  $S$ ,  $\sigma$  és  $\Sigma$  összegek jelei legyenek  $S_p$ ,  $\sigma_p$ ,  $\Sigma_p$ . Világos, hogy

$$\Sigma_1 \geq \Sigma_2 \geq \Sigma_3 \geq \dots \geq \Sigma_p \geq \dots, \\ \sigma_1 \leq \sigma_2 \leq \sigma_3 \leq \dots \leq \sigma_p \leq \dots.$$

másrészt

$$0 < \Sigma_p - \sigma_p = \Sigma \omega_i^{(p)} \delta_i^{(p)},$$

a hol  $\omega_i^{(p)}$  az  $f(x)$ -nek ingadozása a  $D_p$  felosztás  $i$ -edik szakaszában, melynek hossza  $\delta_i^{(p)}$ .

Tekintve, hogy  $f(x)$  egyenletesen folytonos, minden adott  $\varepsilon$ -hoz lehet olyan  $\Delta$ -t találni, hogy  $f(x)$  ingadozása bármely  $\Delta$ -nál rövidebb intervallumban kisebb legyen, mint  $\varepsilon$  és így ha  $p$  elég nagy ahhoz, hogy már  $\Delta_p < \Delta$ , akkor

$$\Sigma_p - \sigma_p < \varepsilon (b - a) = \varepsilon_1.$$

Innen következik, hogy  $\sigma_p$ ,  $\Sigma_p$  és velük  $S_p$  egy közös  $I$  határ felé közelednek és hogy  $I$  nem függ attól, miként választjuk az  $x_i$  helyeket az egyes részintervallumokon belül.

De vajjon akkor is az  $I$  érték felé tart-e az  $S$  összeg, ha akármilyen módon szaporítjuk a részintervallumokat, feltéve, hogy  $\Delta$  — a szakaszok maximális hossza — a zérushoz közeledik?

Képzeljünk el egy  $D$  felosztást, melynek minden szakasza kisebb  $\Delta$ -nál. Azt állítom, hogy a megfelelő  $S$  összeg  $I$ -től legfeljebb  $2\varepsilon_1$ -gyel különbözik [ $\varepsilon_1 = \varepsilon(b-a)$ ]. Helyezzük ugyanis egymás fölé a  $D$  és  $D_p$  felosztásokat; ily módon a  $D'$  felosztás származik és a megfelelő  $\sigma'$  és  $\Sigma'$  összegekre nézve:

$$\sigma \leq \sigma' \leq \Sigma' \leq \Sigma$$

$$\sigma_p \leq \sigma' \leq \Sigma' \leq \Sigma_p.$$

Azonban

$$\sigma_p \leq I \leq \Sigma_p \quad \text{és} \quad \Sigma_p - \sigma_p < \varepsilon_1,$$

tehát

$$\Sigma' < \sigma_p + \varepsilon_1 < I + \varepsilon_1;$$

másrészt

$$\Sigma < \sigma + \varepsilon_1 \leq \Sigma' + \varepsilon_1 < I + 2\varepsilon_1$$

és éppen így

$$\sigma > I - 2\varepsilon_1,$$

tehát csakugyan

$$|S - I| < 2\varepsilon_1.$$

$I$  az  $f(x)$  folytonos függvény integrálja  $a$ -tól  $b$ -ig; jele

$$I = \int_a^b f(x) dx.$$

14. A definícióból világos, hogy ( $a < c < b$ )

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

és ha  $a$  és  $b$  között

$$l \leq f(x) \leq L,$$

akkor

$$l(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq L(b-a).$$



Bizonyítsuk be, hogy az

$$F(x) = \int_a^x f(t) dt$$

függvény ( $x < b$ ) folytonos és hogy differenciálhányadosa:  $f(x)$ .  
Valóban

$$\begin{aligned} F(x_0+h) - F(x_0) &= \int_a^{x_0+h} f(x) dx - \int_a^{x_0} f(x) dx = \int_{x_0}^{x_0+h} f(x) dx = \\ &= \int_{x_0}^{x_0+h} f(x_0) dx + \int_{x_0}^{x_0+h} [f(x) - f(x_0)] dx = hf(x_0) + \int_{x_0}^{x_0+h} [f(x) - f(x_0)] dx; \end{aligned}$$

minthogy pedig  $f(x)$  folytonos,  $x_0$  és  $x_0 + h$  között — ha  $h$  elég kis szám — mindenesetre

$$|f(x) - f(x_0)| < \eta$$

bárminő kicsiny is a megadott  $\eta$ . Tehát

$$\left| \frac{F(x_0+h) - F(x_0)}{h} - f(x_0) \right| < \eta$$

és innen

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{F(x_0+h) - F(x_0)}{h} = f(x_0).$$

A következő függvénynek ( $K$  tetszőleges állandó lévén)

$$\int_a^x f(x) dx + K$$

neve:  $f(x)$ -nek határozatlan integrálja. Azt a függvényt, a melynek differenciálhányadosa  $f(x)$ , az  $f(x)$  primitív függvényének nevezzük.

*Folytonos  $f(x)$  függvénynek határozatlan integrálja egyúttal  $f(x)$ -nek primitív függvénye is.*

15. Az integrálfogalom első általánosítása nem folytonos függvényre nézve CAUCHY-tól ered. Eddig csak olyan függvény számára értelmeltünk integrált, mely az adott  $(a, b)$  intervallumban véges és folytonos. Meglehet, hogy  $f(x)$  véges és folytonos minden az  $(a, b)$ -n belül fekvő  $(\alpha, \beta)$  intervallumban, de  $(a, b)$ -ben nem

(példa rá az  $\left(\frac{1}{x(1-x)}\right)^{\frac{1}{2}}$  függvény 0 és 1 között), ebben az esetben CAUCHY ezt a definíciót állítja fel:

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\substack{\varepsilon=0 \\ \varepsilon'=0}} \int_{a+\varepsilon}^{b-\varepsilon'} f(x) dx,$$

feltéve, hogy a jobboldali határérték létezik. És ha az intervallum belsejében is vannak pontok:

$$c_1, c_2, \dots, c_n,$$

a melyeken  $f(x)$  folytonossága megszakad, de úgy, hogy az  $\int_a^{c_1} f(x) dx, \int_{c_1}^{c_2} f(x) dx, \dots, \int_{c_{n-1}}^{c_n} f(x) dx, \int_{c_n}^b f(x) dx$  integráloknak van értelmük, akkor

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^{c_1} f(x) dx + \int_{c_1}^{c_2} f(x) dx + \dots + \int_{c_{n-1}}^{c_n} f(x) dx + \int_{c_n}^b f(x) dx.$$

LEJEUNE-DIRICHLET még tovább ment az általánosításban. Feltette először, hogy a szakadások helyeinek  $E$  halmaza végtelen, de a derivált  $E'$  halmaz csak végezzámú  $a_1, a_2, \dots, a_m$  pontból áll. Akkor előbb az

$$\int_a^{a_1-\varepsilon} f(x) dx$$

integrált vizsgálta, hogy létezik-e és hogy van-e határértéke, ha  $\varepsilon$  zérus felé tart. Ha van, e határérték az  $\int_a^{a_1} f(x) dx$  integrál és hasonlóan definiálva az  $\int_{a_1}^{a_2} f(x) dx, \dots, \int_{a_{m-1}}^{a_m} f(x) dx, \int_{a_m}^b f(x) dx$  integrálokat,

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^{a_1} f(x) dx + \int_{a_1}^{a_2} f(x) dx + \dots + \int_{a_{m-1}}^{a_m} f(x) dx + \int_{a_m}^b f(x) dx.$$

Ugyanígy kiterjeszthetjük a definíciót arra az esetre, a mikor az  $E'$  halmaz is végtelen, de  $E''$  csak véges számmal tartalmaz pontokat és így tovább. A nélkül, hogy keresnők az  $E$  halmaz legáltalánosabb alakját, a melyre a DIRICHLET-féle elv még alkalmazható, jegyezzük meg, hogy ez semmi esetre sem lehet sűrű,



mert sűrű halmaz első deriváltja maga az intervallum és a többi derivált az elsővel összeesik. Arra tehát nem lehet reményünk, hogy ilyenkor a derivált halmazok számbavételével csökkentjük a nehézségeket.

RIEMANN mutatott olyan véges függvényt, a mely nem folytonos egy sűrű halmaz helyein a nélkül, hogy mindenütt szakadása volna. E függvény:

$$\varphi(x) = \frac{(x)}{1^2} + \frac{(2x)}{2^2} + \dots + \frac{(nx)}{n^2} + \dots,$$

a hol  $(x)$  jelenti  $x$ -nek és a legközelebb eső egész számnak különbségét, kivéve ha  $x$  ilyen alakú:  $n + \frac{1}{2}$ , a mely esetben  $(x) = 0$ . Bárminő pozitív egész számok is  $p$  és  $q$ ,  $\varphi(x)$  nem folytonos, ha  $x = \frac{2p+1}{2q}$ ; valóban

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \varphi\left(\frac{2p+1}{2q} - \varepsilon\right) = \varphi\left(\frac{2p+1}{2q}\right) + \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{q^2} + \frac{1}{(2q)^2} + \frac{1}{(3q)^2} + \dots \right]$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \varphi\left(\frac{2p+1}{2q} + \varepsilon\right) = \varphi\left(\frac{2p+1}{2q}\right) - \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{q^2} + \frac{1}{(2q)^2} + \frac{1}{(3q)^2} + \dots \right].$$

Ellenben minden más helyen  $\varphi(x)$  folytonos, mert a  $\sum_1^{\infty} \frac{(nx)}{n^2}$

sor egyenletesen összetartó és tagjai folytonosak.

**16. A Riemann-féle integrál.** — RIEMANN az integrálfogalom közvetlen forrásához, az

$$S = f(x_1) \delta_1 + f(x_2) \delta_2 + \dots + f(x_n) \delta_n$$

összeghez fordult vissza és azt kereste, mikor van ez összegnek határértéke, ha az  $(a, b)$  intervallum  $\delta_i$  szakaszainak  $\delta$  maximuma zérus felé tart és  $x_i$  tetszés szerinti hely  $\delta_i$ -n belül?

Nevezzük  $l_i$  és  $L_i$ -nek az  $f(x)$  alsó és felső határát a  $\delta_i$  intervallumon belül ( $\delta_i$  határpontjait is ideértve), a függvény ingadozása:  $\omega_i = L_i - l_i$ . Jelentsék továbbá  $l, L, \omega$  a megfelelő mennyiségeket az  $(a, b)$  intervallumra vonatkozólag. A

$$\sigma = \sum_1^n l_i \delta_i$$

és

$$\Sigma = \sum_1^n L_i \delta_i$$

összegek halmaza egészen a végesben fekszik, mert

$$l(b-a) \leq \Sigma l_i \delta_i \leq L(b-a)$$

$$l(b-a) \leq \Sigma L_i \delta_i \leq L(b-a),$$

tehát a minden lehető felosztáshoz tartozó  $\Sigma$  számoknak van alsó határjuk; nevezzük ezt  $B$ -nek és hasonlóképpen legyen  $A$  a  $\sigma$  számok halmazának felső határa.

Mindenekelőtt bebizonyítjuk, hogy

$$A \leq B.$$

Vegyünk ugyanis két tetszőszerinti felosztást, a melyekhez a  $\Sigma$ ,  $\sigma$  és  $\Sigma'$ ,  $\sigma'$  összegek tartoznak és a két felosztás egymásra helyezéséből származó felosztásnak megfelelő összegek legyenek  $\Sigma''$  és  $\sigma''$ . Világos, hogy

$$\sigma < \sigma'' < \Sigma'' < \Sigma',$$

tehát a  $\Sigma$  halmaz minden eleme nagyobb, mint a  $\sigma$  halmaz bármelyik eleme. Ennek következménye az  $A \leq B$  egyenlőtlenség.

Azt állítom, hogy  $\delta$  csökkentésével  $\Sigma$  és  $\sigma$  egyenletesen közelednek a  $B$  és  $A$  értékekhez, azaz minden  $\varepsilon$ -hoz meg lehet határozni olyan  $\alpha$ -t, hogy

$$|B - \Sigma| < \varepsilon \quad \text{és} \quad |A - \sigma| < \varepsilon,$$

ha  $\delta < \alpha$ .

Tegyük fel egyszerűség kedvéért, hogy  $f(x)$  nem negatív  $a$  és  $b$  között. Ellenkező esetben  $f(x)$  helyett az  $f(x) + C$  függvényt vetnők vizsgálat alá,  $C$ -t oly nagynak választva, hogy  $f(x) + C$  mindenütt pozitív legyen és ekkor  $\Sigma$ ,  $\sigma$ ,  $B$ ,  $A$  helyébe ezeknek  $C(b-a)$ -val megnagyobbított értéke kerülne.

Induljunk ki egy meghatározott felosztásból, a melyben az intervallumok:

$$\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_p \quad (\delta_i \geq \Delta)$$



és a melyre nézve  $\Sigma_1 = \sum_1^p L_i \delta_i$  összeg a  $B$  alsó határtól legfeljebb  $\frac{\varepsilon}{2}$ -vel különbözik. Ilyen felosztás mindenestre van, ez az alsó határ értelmezéséből következik. Vegyünk most egy másik felosztást, a hol a részintervallumok maximális hossza,  $\delta$  kisebb, mint az előbbiek minimuma:  $\delta < A$ . Ez új szakaszokat két csoportba oszthatjuk; az első fajtájú  $\delta'_j$  intervallum egészen benn van valamelyik  $\delta_i$ -ben, a másik fajtájú  $\delta''_k$  két ilyen intervallumba is átnyúlik; ez utóbbiak száma legfeljebb  $p-1$ . Erre az új felosztásra vonatkozólag

$$\Sigma = \Sigma L'_j \varepsilon'_j + \Sigma L''_k \delta''_k,$$

azonban

$$\Sigma L'_j \delta'_j < \sum_1^p L_i \delta_i, \quad \Sigma L''_k \delta''_k < L \delta (p-1),$$

azaz

$$\Sigma < \Sigma_1 + L \delta (p-1).$$

Ha tehát  $a$  eleget tesz e két feltételnek:

$$a \leq A, \quad a \leq \frac{\varepsilon}{2L(p-1)},$$

akkor

$$\Sigma < \Sigma_1 + \frac{\varepsilon}{2}$$

mihelyt  $\delta < a$ . Másrészt

$$B \leq \Sigma_1 < B + \frac{\varepsilon}{2}$$

ennélfogva a  $\delta < a$  feltételből következik, hogy

$$B \leq \Sigma < B + \varepsilon.$$

Azaz a  $\Sigma$  összegek egyenletesen közelednek  $B$ -hez és hasonlót állíthatunk a  $\sigma$  összegekről is.

Az  $A$  és  $B$  határértékeket az  $f(x)$  függvény alsó és felső integráljának nevezzük az  $(a, b)$  intervallumban; létezésüket DARBOUX mutatta ki; jeleik:

$$A = \int_1^b f(x) dx, \quad B = \int_+^b f(x) dx$$

és láttuk, hogy létezésük csak ahhoz a feltételhez van kötve, hogy  $f(x)$  véges függvény.

17. Térjünk vissza most az

$$S = f(x_1)\delta_1 + f(x_2)\delta_2 + \dots + f(x_n)\delta_n$$

összeghez. Ha  $f(x)$  véges, az  $S$  értékek halmaza is az, mert

$$l(b-a) \leq S \leq L(b-a).$$

E halmaz deriváltja maga az egész  $(A, B)$  intervallum. Más szóval,  $x_i$ -t választjuk úgy  $\delta_i$ -ben, hogy  $\sum_1^n f(x_i)\delta_i$  egy tetszőleges  $C$  értékhez közeledjék, ha  $\delta$  zérus felé tart és  $A \leq C \leq B$ . Egyébként világos, hogy ez nem volna lehetséges, ha  $C < A$  vagy  $C > B$ .

Jegyezzük meg, hogy  $\int_a^x f(x) dx$  és  $\int_a^x f(x) dx$  az  $x$ -nek folytonos függvényei ( $a < x < b$ ), mert ( $h > 0$ )

$$lh \leq \int_a^{x+h} f(x) dx - \int_a^x f(x) dx = \int_x^{x+h} f(x) dx \leq Lh$$

és ugyanez az egyenlőtlenség áll  $\int_a^x f(x) dx$  alsó integrálra.

Válaszszuk most a felosztások egy végtelen sorozatát

$$D_1, D_2, \dots, D_n, \dots$$

oly módon, hogy  $\bar{x}$  valamely meghatározott  $x$  hely mindegyikben osztópont legyen és a  $D_n$  felosztásban egy-egy szakasz hossza kisebb legyen, mint  $\frac{1}{n}$ . Legyen továbbá

$$\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n, \dots$$

pozitív, csökkenő számok zérus felé tartó sorozata. A  $D_n$  felosztásban úgy választjuk az  $x_i$ -ket, hogy

$$\begin{aligned} a \text{ és } x \text{ között} & \quad f(x_i) > L_i - \varepsilon_n \\ x \text{ és } b \text{ között pedig} & \quad f(x_i) < l_i + \varepsilon_n. \end{aligned}$$

Ekkor



$$\sum_{(a,b)} L_i \delta_i + \sum_{(x,b)} l_i \delta_i - \varepsilon_n (b-a) < \sum_{(a,b)} f(x_i) \delta_i < \sum_{(a,x)} L_i \delta_i + \sum_{(x,b)} l_i \delta_i + \varepsilon_n (b-a),$$

azaz

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum f(x_i) \delta_i = \int_a^x f(x) dx + \int_x^b f(x) dx.$$

E határérték  $x$ -nek folytonos függvénye, mely  $A$ -val egyenlő, ha  $x = a$  és  $B$ -vel, ha  $x = b$ ; van tehát oly  $\xi$  hely  $a$  és  $b$  között, hogy

$$\int_a^{\xi} f(x) dx + \int_{-\xi}^b f(x) dx = C.$$

Ha most az előbb leírt módon választjuk a  $D_1, D_2, \dots, D_n, \dots$  felosztásokban az  $x_i$  helyeket és az  $x$ -et  $\xi$ -vel helyettesítjük, látjuk, hogy a megfelelő  $\sum f(x_i) \delta_i$  összegek  $C$  felé közelednek.

18. E tétel alapján nyilvánvaló, hogy ahhoz, hogy az  $f(x)$  véges függvényre és az  $(a, b)$  intervallumra vonatkozó

$$f(x_1) \delta_1 + f(x_2) \delta_2 + \dots + f(x_n) \delta_n$$

összeg meghatározott értékhez közeledjék, ha a  $\delta_i$  intervallumok  $\delta$  maximuma zérus felé tart, bármiként választjuk is  $\delta_i$ -n belül az  $x_i$  helyet, szükséges és elegendő, hogy  $f(x)$ -nek alsó és felső integrálja egyenlő legyen.

Ha e feltétel teljesül, az alsó és felső integrál közös értékét az  $f(x)$  függvény (RIEMANN-féle) integráljának nevezzük — jele  $\int_a^b f(x) dx$  — és az  $f(x)$  függvényt magát integrálhatónak. Megállapodunk továbbá abban, hogy

$$\int_a^b = - \int_b^a$$

és innen következik, hogy

$$\int_a^b + \int_b^c + \int_c^a = 0.$$

Valamely függvény tehát integrálható, ha

$$B - A = 0,$$

azaz

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \sum_1^n (L_i - l_i) \delta_i = 0,$$

vagy végre ( $\omega_i = L_i - l_i$ )

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \sum_1^n \omega_i \delta_i = 0.$$

Folytonos függvény nyilván integrálható; ezt külön bebizonyítottuk (13. §.), de az adott feltételből is következik. Ha ugyanis  $f(x)$  folytonos az  $(a, b)$  intervallumban — a határokat is ideértve — akkor egyenletesen folytonos, azaz ha  $\delta < \alpha$ , akkor

$$\omega_i < \varepsilon$$

és így

$$\sum_1^n \omega_i \delta_i < \varepsilon (b - a).$$

Az integrálhatóság feltételét RIEMANN a következő alakba öntötte:

*Az  $f(x)$  véges függvény akkor és csak akkor integrálható, ha azon intervallumok összes hossza  $\lambda$ , a melyekben az ingadozás  $\varepsilon$ -nál nagyobb, zérus felé közeledik, a mint az osztópontokat minden határon túl sűrűljük. Valóban*

$$\lambda \varepsilon < \sum_1^n \omega_i \delta_i < \varepsilon (b - a) + (L - l) \lambda.$$

Az integrálszámítás alapproblémájára ezekután a következő megoldást adhatjuk: *Ha az  $f(x)$  függvény integrálható az  $(a, x)$  intervallumban, sőt valamivel az  $x$ -en túl is és folytonos az  $x$  helyen, akkor (14. §.):*

$$\frac{d}{dx} \int_a^x f(t) dt = f(x).$$

19. Mielőtt tovább mennénk, czélszerű lesz néhány fogalmat szabatosan körülírni. Legyen  $\xi$  az  $(x-h, x+h)$  intervallum valamely pontja. Az  $f(\xi)$  értékek összességének felső határa egy  $M(x, h)$  szám, feltéve, hogy van olyan véges szám, a melynél  $f(\xi)$  kisebb marad; ha ilyen nincs, akkor azt mondjuk, hogy



$M(x, h) = +\infty$ . Hasonlóképpen legyen  $m(x, h)$  az  $f(\xi)$  értékek alsó határa, a mely esetleg:  $-\infty$ . Meglehet, hogy  $f(x)$  mindenütt véges és  $M(x, h)$  vagy  $m(x, h)$  mégis végtelen. Az  $(x-h, x+h)$  intervallumban való ingadozást így definiáljuk:

$$\omega(x, h) = M(x, h) - m(x, h).$$

Ha  $h' < h$ , akkor

$$f(x) \leq M(x, h') \leq M(x, h), \quad f(x) \geq m(x, h') \geq m(x, h),$$

$$0 \leq \omega(x, h') \leq \omega(x, h).$$

Ebből látszik, hogy  $M(x, h)$ ,  $m(x, h)$ ,  $\omega(x, h)$  meghatározott értékekhez közelednek, ha  $h$  zérus felé tart. Legyenek  $M(x)$ ,  $m(x)$ ,  $\omega(x)$  e határértékek; közvetlenül belátható, hogy

$$M(x) \geq f(x), \quad m(x) \leq f(x), \quad \omega(x) = M(x) - m(x) \geq 0;$$

az  $M(x)$ ,  $m(x)$ ,  $\omega(x)$  számok az  $f(x)$  függvénynek maximuma, minimuma és ingadozása az  $x$  helyen.

A folytonosság ismertető jele az, hogy  $\omega(x) = 0$ . Valóban, ha  $f(x)$  folytonos, azaz

$$|f(x+a) - f(x)| < \varepsilon,$$

a mikor  $|a|$  kisebb  $h$ -nál, bizonyára

$$M(x, h) \leq f(x) + \varepsilon, \quad m(x, h) \geq f(x) - \varepsilon$$

és így függetlenül  $\varepsilon$ -tól

$$f(x) \leq M(x) \leq f(x) + \varepsilon,$$

$$f(x) - \varepsilon \leq m(x) \leq f(x),$$

tehát

$$M(x) = m(x) = f(x) \quad \text{és} \quad \omega(x) = 0.$$

Megfordítva, ha  $\omega(x) = M(x) - m(x) = 0$ , akkor

$$M(x) = m(x) = f(x),$$

mert általában

$$m(x) \leq f(x) \leq M(x).$$

Azonban, ha  $h$  elég kicsiny

$$M(x, h) < M(x) + \varepsilon, \quad m(x, h) > m(x) - \varepsilon$$

és így  $|a|$ -t kisebbnek választva  $h$ -nál

$$|f(x+a) - f(x)| < \varepsilon.$$

Az  $f(x)$  függvény nem folytonos az  $x$  helyen, ha  $\omega(x) > 0$ . Világos, hogy ha  $x$  oly pontok határhelye, a melyek mindegyikén az ingadozás legalább  $\varepsilon$ , akkor  $\omega(x) \geq \varepsilon$ . E szerint mindazon pontok, a melyeken az ingadozás legalább  $\varepsilon$ , zárt halmazt alkotnak.

Szücs Adolf.



## VONTATÁS IVES VASUTI PÁLYÁN.

Az ivben fekvő vasuti vágány külső sinszálát azért, hogy a centrifugális gyorsulás hatását ellensúlyozzuk, általában magasbbitani szoktuk.

A német vasutak egyesülete régebben a biztonság tekintetéből tette kötelezővé a magasbbitást; ujabban csak azt követeli meg, hogy «oly magasbbitást alkalmazzunk, a melylyel — tekintettel az illető pályán előforduló sebességekre — legtökéletesebben érhetjük el, hogy a kerekek nyomkarimáinak a két sinszál belső éleire gyakorolt hatása legkisebb lesz».

Francia és német pályákon<sup>1</sup> ugyanis azt mutatták a kísérletek, hogy a magasbbitás elhagyása biztonság tekintetéből semmi hátránnyal sem jár: a Noisy-le-sec-i kísérleti pályán jelentékeny sebességgel 300, 200, sőt 75 m sugarú íveken minden veszély nélkül bocsátottak át vonatokat. A német vasutak egyesületének pályáin is eszközöltek hasonló kísérleteket, a melyek ugyancsak beigazolták, hogy a vontatás biztonsága nem szenved a magasbbitás elhagyása miatt.

A vontatási ellenállások szempontjából azt mutatták a francia kísérletek, hogy magasbbitás mellett mintegy 20—30%-kal kisebbek az ellenállások, mint a nélkül; ez a megfigyelés azonban a német vasutak egyesületének területén nem nyert beigazolást, a miért vitásnak kell tekintenünk.

E kísérleti eredményeknek hatása alatt a magasbbitás értékét a gyakorlatban lényegesen lezállították, úgy, hogy a porosz államvasutak a következő képlet szerint alkalmazzák:<sup>2</sup>

<sup>1</sup> Handbuch der Ingenieurwissenschaften, V. 2-ik kötet 94. old.

<sup>2</sup> Die Eisenbahn-Technik der Gegenwart II. 2. 152. oldal. 1908.

$$h^{mm} = m \cdot \frac{V^{km}}{R^m},$$

a melyben  $m = 500-700$ .

A magasbbitásnak a fenntartásra való befolyása még kétes.<sup>1</sup> Eziránt SANDNER I. folytatott kísérleteket, a melyekből azonban törvényszerűség nem volt megállapítható. A fenntartásnak az a szempontja, hogy oly mértékű magasbbitást alkalmazunk, a melylyel a sinszálaknak lehetőleg egyforma igénybevételelét érjük el.

Dr. ZIELINSKI SZILÁRD tanár műegyetemi előadásában az ívben haladó vonatot a stabilitás szempontjából vizsgálja meg.

A centrifugális erő felborító hatása ellenében a járműnek súlya biztosítja az egyensúlyt. Az áthaladás biztonságának fokát abból ítélhetjük meg, hogy szembeállítjuk a gyakorlatban szokásos sebességet azzal, a melynek esetén a centrifugális erő nyomatóka épen egyenlő a súly nyomatókával.

Dr. ZIELINSKI tanár szerint szabványos nyomközű pályán, 1.5 m. sulypont magasság esetén a koci egyensúlyban van. a míg

$$V^{km} \leq \sqrt{60R^m}.$$

Ez a képlet egyenlő magasságban fekvő sinszálakra vonatkozik; ha azonban az íves pálya külső sinszálát megemeljük, akkor az ív közepe felé egy lejtőt állítottunk elő, a minélfogva a súlynak a lejtő irányába eső komponense a centrifugális erővel ellenkező értelemben forog, vagyis a stabilitást megnöveltük. Ha például 10 cm.-nyi magasbbitást tételezünk fel. akkor most

$$V = \sqrt{70R}$$

fejezi ki azt a kritikus sebességet, a melynél a jármű a külső sinszál körül billen.

Hasonlóképen 15 cm. magasbbitás esetén

$$V = \sqrt{74R}$$

a kritikus sebesség.

<sup>1</sup> Der Eisenbahnbau der Gegenwart 1908, 2. rész 152. oldal.



A gyakorlatban egy  $R$  sugarú ívben megengedhető sebesség maximumát a következő képlettel számítjuk:

$$V_{\text{óra}}^{\frac{\text{km}}{\text{óra}}} = 4 \sqrt{R^m - 50}.$$

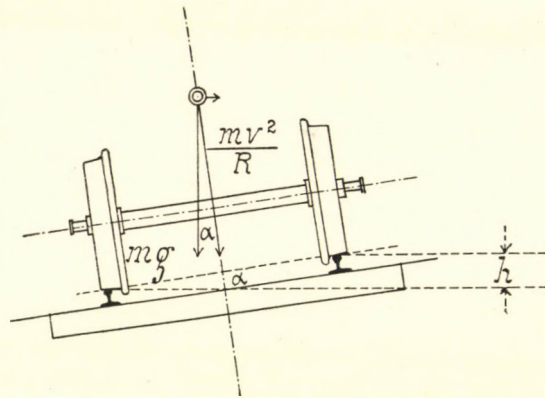
A biztonság fokát ezek után megítélhetjük, hogy ha az e képlettel, különböző sugarak esetén számított sebességeket a kritikus sebességekkel együtt egy táblázatba foglaljuk:

$R$ méter	Megengedett sebesség km. $V = 4 \sqrt{R - 50}$	Kritikus sebességek km.-ekben		
		Magasbbitás cm.		
		0 $V = \sqrt{60R}$	10 $V = \sqrt{70R}$	15 $V = \sqrt{74R}$
1000	123	245	265	272
500	85	173	187	192
300	63	134	145	149
200	49	110	118	121

A táblázat három utolsó oszlopának összehasonlításával látjuk, hogy 10, ill. 15 cm. magasbbitás esetén csak mintegy 8, ill. 11 %-kal lesz nagyobb az a kritikus sebesség, melynél a kocsik a külső sínzál körül billen. (A kritikus sebességek képleteiben nem vettett figyelembe az a körülmény, hogy a magasbbitással a centrifugális erő karja is kisebb lesz. A sebességnek ez okból való növekedése azonban még az előbbinél is kisebb.)

A táblázat segítségével megítélhetjük, hogy a külső sínzál megemelésével csak igen kis mértékben vagyunk képesek a vonat stabilitását növelni. A magasbbitás alkalmazásával ezek után tehát csak azt a szempontot kell kielégítenünk, hogy vele a vontatás és a pályafentartás költségeit legelőnyösebbé tegyük.

<sup>1</sup> Die Eisenbahn-Technik der Gegenwart. II. köt. II. rész 1908, 151. oldal.



1. ábra.

Az ábrában feltüntetett « $h$ » a theoretikus magasbbitás. Ezt úgy nyerjük, hogy oly keresztirányú lejtőt állítunk elő, amely merőleges a súly és a centrifugális erő eredőjére. Szabványos nyomközű pálya esetén

$$h = 0,0155 \frac{V^2}{R}.$$

Nagy sebességek esetén a theoretikus képlet már oly nagy magasbbitásokat eredményez, hogy a belső sinszál — a vágánytengelyből nézve — kifelé dülne, továbbá pedig előállhatna még az a veszély, hogy az ívben valamely okból lassan haladó, vagy megálló vonat a tetemes magasbbitás következtében befelé felborulna.

A gyakorlatban a theoretikus képletet ez okok miatt csak addig alkalmazhatjuk, a míg a magasbbitás ca. 125 mm.-nél kisebb.<sup>1</sup> Mivel a theoretikus képlet más tekintetben sem elégitette ki a gyakorlat-támasztotta követelményeket, eltértek tőle és többé-kevésbé önkényes képleteket állítottak fel a magasbbitás kiszámítására.

A magyar királyi államvasutaknál egy 1900. évi július hó

<sup>1</sup> Der Eisenbahnbau V. 2. kötet 1906. 95. oldal.



12-ikén kelt miniszteri leirat értelmében — a mely még hatálylyal bír — a magasbbitás maximuma 100 mm. Ez értéken alul pedig a porosz államvasutaktól átvett

$$h = \frac{V}{2R}$$

képlettel számítják ki a magasbbitást.

Ez a lineáris képlet azonban tökéletlen annyiban, hogy kisebb sebességek mellett, nevezetesen másodrendű pályák esetén, nagyobb magasbbitásokat eredményez, mint a theoretikus képlet. Már pedig a theoretikusnál még nagyobb magasbbitást semmivel sem vagyunk képesek megokolni.

Dr. ZIELINSKI tanár ez okból a következő képletet ajánlja:

$$h = \left(10 - \frac{5V}{1000}\right) \frac{V^2}{R}.$$

Ezt a képletet dr. ZIELINSKI tanár a theoretikus és a lineáris képletek egybevetésével állította fel. Előnye, hogy a theoretikusnál sohasem ad nagyobb magasbbitásokat.

Míg ma mindenütt megegyeznek abban, hogy a theoretikusan egy kerékpár esetére számított magasbbitás túlságosan nagy, addig a régebbi gyakorlat és az irodalom ennél még nagyobb magasbbitásokat is megkövetel.<sup>1</sup>

Így KISFALUDI LIPTHAY tanár a theoretikusan számított magasbbitás szögét

$$\alpha = \frac{v^2}{Rg}$$

általában nem tartja elégségesnek, hanem ehhez a lokomotivok járása miatt egy nagyobbat vesz fel, úgy hogy:

$$r = \frac{v^2}{gR} + \frac{8}{R}.$$

<sup>1</sup> KISFALUDI LIPTHAY SÁNDOR: Vasutépítéstan I. 88. és 245. oldal.

LIPTHAY szerint a  $\frac{8}{R}$  többletnek alkalmazása a gyakorlatban czélszerűnek bizonyult be. A magasbbitás nagysága szabványos nyomköz és  $g = 9.81$  mellett:

$$h = \frac{0,153v^2 + 12}{R}$$

LIPTHAY szerint «a képlet alkalmazásánál  $v \dots$  helyett a leggyorsabban járó vonatok sebessége választandó. Lassu vonatoknál azután annál nagyobb többlet keletkezik a központfutó erő fölött».

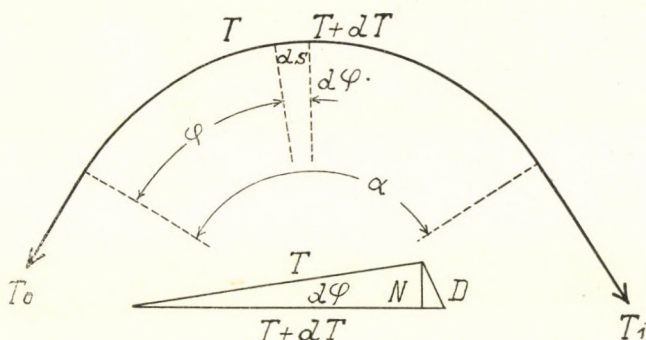
Kitűnik ez ellentétes felfogásokból, hogy a míg a régebbi irodalom a magasbbitást biztonsági szempontból tartotta szükségesnek, addig ma csak azért alkalmazzuk, hogy a vontatást és a pályafenntartást gazdaságosabbá tegyük.

Mivel a magasbbitás kérdésének helyes elbírálásához az eddigi kísérleti eredmények nem nyújtanak elegendő anyagot, szükségesnek látjuk a kérdést elméleti úton is megvilágítani, hogy ezzel a tapasztalat jelenségeit és ezeknek látszólagos ellentmondásait megmagyarázhassuk.

Használjuk fel elméleti fejtegetéseink kiinduláspontjául a legújabb irodalomban több helyütt kifejezett ama nézetet, a mely a következőkben merül ki.

Az újabb irodalom a magasbbitás csökkentésének okául mindenekelőtt a kísérleti eredményeket állítja oda, magyarázza pedig a régi gyakorlattól való eltérést azzal, hogy az íves pályán nem egy egyes kerékpár gördül, hanem ezeknek kocsi-ból alkotott rendszere: a vonat, a melyet *egy* motorral vontatunk. Ekkor a haladó vonat úgy viselkedik, mint egy kifeszített láncz, melynek az a törekvése, hogy kiegyenesedjen. Keletkezni fog tehát egy erő, mely a tengelyeket a belső sinszál felé igyekszik szorítani. Bizonyos, hogy ez az erő csökkenteni fogja a centrifugális erőt, a minélfogva a magasbbitást is csökkenthetjük.





2. ábra.

Tekintsük tehát az ívben haladó vonatot egy láncznak vagy kötélnak és keressük meg, hogy a külső erők milyen nagyságú feszültségeket fognak benne előidézni. Legyen ez a lánc egyelőre súlytalan és tegyük föl, hogy  $A$  és  $B$  pontjaiban  $T_0$  és  $T_1$  nagyságúak a feszültségek. Ekkor  $T_0$  és  $T_1$  hatása alatt a lánc kiegyenesedni törekszik, a minélfogva a kényszerre, az íves pálya belső sinszálára nyomást fog gyakorolni.

Legyen  $T_0 < T_1$ . Mi a feltétele annak, hogy az egyensúly megzavartassék? Vagyis keressük meg  $T_1$  erőnek ama értékét, a mely épen elegendő ahhoz, hogy az  $A$  és  $B$  pontok közötti láncszakasz  $T_1$  irányában elmozduljon.

Feladatunkat, ilyen fogalmazásban már ismerjük a mechanikából: a hengeren surlódó kötéll problémájával állunk szemben.

Már előbb megjegyeztük, hogy a surlódó kötéll problémája abban az alakban, a mint azt a statikában tárgyalni szokás, közvetlenül nem alkalmazható a vasuti vonat esetére. De mivel következtetéseinket mégis a hengeren surlódó kötéll feladatára alapítjuk, szükségesnek tartjuk ennek megoldását itt megisméltetni.<sup>1</sup>

Adva van tehát egy kötéll, a melyet egy szilárdan megrögzí-

<sup>1</sup> Dr. RÉTHY MÓR műegyetemi tanár előadásaiából.

tett henger körül csavaroltunk. A kötélen egyik végén  $T_0$  erő hat, kérdés, mekkora lesz az a legkisebb  $T_1$  erő, melyet a kötélen másik végén alkalmazva, elmozdulás áll elő. Természetesen felteszszük, hogy a henger oly szilárdan van megerősítve, hogy azt  $T_1$  erő nem képes elforgatni.

Az egyensúlyi állapotot a henger és a kötélen között előálló surlódás tartja fenn. Ez akkor fog megszűnni, hogyha oly nagyságú  $T_1$  erőt alkalmazunk, amely  $T_0$ -t és az összes, maximális surlódási erőket képes legyőzni.

Legyen a  $T_0$  feszültséghez tartozó középponti szög abszolút mérőszáma  $= 0$ , a  $T_1$ -hez tartozó pedig  $= a$ . Az ábrán kiemelt « $ds$ » kötélelem szöge legyen  $= d\varphi$ . A « $ds$ » ívelem addig marad nyugalomban, amíg a rá ható aktív erők eredője kisebb, mint az a reakció, amelyet a kényszer képes kifejteni. Az aktív erők:  $T$ , a kötélelemet megelőző és  $T+dT$  az azt követő kötélfeszültségek. Ez a két erő ellenkező értelmű és közbezárt szögük  $= d\varphi$ , hogyha  $d\varphi$  a « $ds$ »-hez tartozó középponti szög.

Rajzoljuk meg a « $ds$ »-hez tartozó erőábrát. Ebből látjuk, hogy az egyensúly fenntartásához szükséges, hogy a kényszer egy  $D$  nagyságú ferde reakciót gyakoroljon. Bontsuk  $D$ -t két összetevőre, akkor  $N$  a « $ds$ » elemre ható normális erő,  $f \cdot N$  pedig a kényszer felületén keletkező surlódás. Az egyensúlyi állapot akkor szűnik meg, hogyha  $f$  surlódási tényező legnagyobb értékét vette fel.

Az egyensúly határán tehát:

$$N = T \cdot d\varphi \quad \text{és} \quad dT = f \cdot N.$$

$$\frac{dT}{T} = f d\varphi.$$

Az utóbbi kifejezés egy ismeretes differenciál egyenlet: a baloldalon a számláló a nevező differenciálja, tehát integrálással

$$l. T = f \cdot \varphi + C.$$



Az integrálási állandó megállapítására

$$\varphi = 0; \quad T = T_0$$

kezdeti feltétel szolgál. Ez értékpár behelyettesítésével pedig

$$C = l \cdot T_0$$

$$l \cdot \frac{T}{T_0} = f\varphi.$$

Hozzuk mindkét oldalt «e» alapra, akkor

$$\frac{T}{T_0} = e^{f\varphi}, \quad \text{vagyis} \quad T = T_0 e^{f\varphi}.$$

Az « $\alpha$ » középponti szöggel jellemzett helyzetben pedig

$$T_1 = T_0 e^{f\alpha}.$$

Az « $f$ » surlódási tényező nagyságát kísérletekből ismerjük. Csak azt jegyezzük meg, hogy a sebesség növekedésével « $f$ » csökken és hogy nem közömbös « $f$ » értékére nézve, hogy milyen irányuak a surlódó anyagok száalai a támadó erőhöz képest.

Hogyha « $f$ » tényező és  $\alpha$  középponti szög elegendő nagyok, akkor megadott  $T_0$  erővel bármely nagyságú, de véges  $T$  erőt képesek vagyunk egyensúlyban tartani. Ellenben sohasem lehet  $T_0 = 0$ ; mert akkor  $\varphi = +\infty$ .

A surlódási erőnek ilyenén felhasználása a gyakorlatban is előfordul, nevezetesen a hajók kikötésénél, a mikor a hajókötelet elégszer a kikötő-bak körül csavarolva, bármely nagyságú járművet képesek vagyunk egyensúlyban tartani. Ugyanzen az elven alapszik a szalagfékek alkalmazása is.

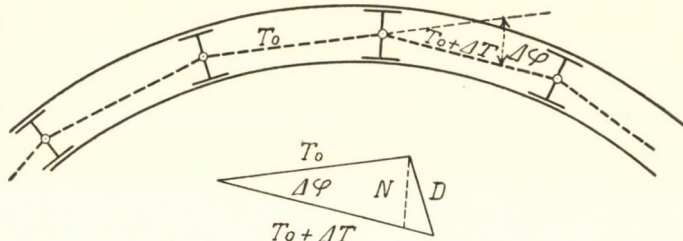
A hengeren surlódó kötél feszültségeinek kifejezését — ilyen alakban — nem alkalmazhatjuk az ívben haladó vasuti vonat kapcsoló szerkezetében fellépő feszültségek kiszámítására. Ugyanis az ívben haladó vasuti vonat is egy fix kényszeren surlódó kötélnak volna tekinthető, ennek azonban tetemes súlya van, a miért nemcsak a görbe felületű kényszeren, hanem az alzat

is fog surlódni. Egy másik különbség vonat és kótél között az, hogy vonat esetén a kényszer reakciói többé nem folytonosan elosztottak, hanem koncentráltak. Vasuti jármű esetén surlódás csakis a kerekek és a sinek érintkező felületein léphet fel.

A kerekre átháramló reakciók azután a kocsi-aljakon keresztül átadódnak a kapcsoló szerkezetre.

Milyen változást fog a vonóerő szenvedni, hogyha folytonosan elosztott reakció helyett, elszigetelt pontokban működőt vezetünk be?

Képzeljünk el minden egyes keréktengely közepén egy-egy csuklót és helyettesítsük a vonat kapcsolószerkezetét az e csuklókat összekötő egyenes vonórudakkal.



3. ábra.

Vegyünk egy bizonyos csuklót szemügyre, akkor a rá ható erők ezek: a megelőző vonóerő =  $T_0$ , a követő vonóerő =  $T_0 + \Delta T$  és a belső sinszálon keletkező reakció =  $D$ . A csukló nyugalomban van, tehát

$$(T_0 + \Delta T, T_0, D) = 0.$$

Bontsuk fel  $D$  erőt két komponensre, úgy hogy az egyik a kényszerre normális, a másik érintőirányú legyen, akkor egyenlő nagyságú tengelytávolságok esetén  $\sphericalangle T_0, T_0 + \Delta T$  szögfelezője lesz — igen tökéletes megközelítéssel — a « $D$ » erő támadáspontjában a kényszerhez huzott érintő iránya.

Keressük meg  $\Delta T$  kifejezését az erőábra segítségével, akkor a kényszerre ható normális erő:



$$T_0 \sin \frac{\Delta\varphi}{2} + (T_0 + \Delta T) \sin \frac{\Delta\varphi}{2};$$

a surlódás nagysága e szerint:

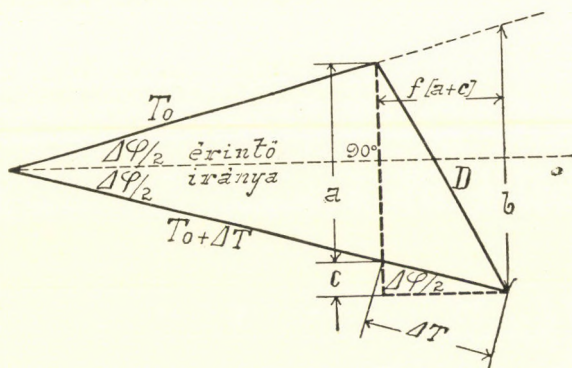
$$f(2T_0 + \Delta T) \sin \frac{\Delta\varphi}{2}.$$

A feszültség növekménye tehát:

$$\Delta T = f(2T_0 + \Delta T) \operatorname{tg} \frac{\Delta\varphi}{2},$$

a miből:

$$\Delta T = T_0 \frac{2f \cdot \operatorname{tg} \frac{\Delta\varphi}{2}}{1 - f \operatorname{tg} \frac{\Delta\varphi}{2}}.$$



4. ábra.

Ezzel megtaláltuk a feszültség növekményét elszigetelt pontokban való érintkezés esetén.

Keressük meg mostan a feszültség növekményét folytonosan érintkező kötél esetén, a mikor a szögeltérés úgy mint előbb  $= \Delta\varphi$ . Legyen ez a növekmény most  $= \Delta T'$ , akkor az előbb levezetett képlet segítségével:

$$T = T_0 + \Delta T' = T_0 e^{f\Delta\varphi}.$$

Hogy az összehasonlítást megejthessük, fejtsük ki az  $e^{f\Delta\varphi}$  hatványsort, akkor

$$\Delta T' = T_0 \left( f \Delta \varphi + \frac{f^2 \Delta \varphi^2}{2!} + \frac{f^3 \Delta \varphi^3}{3!} + \dots \right).$$

Ha már most összehasonlítjuk  $\Delta T$  és  $\Delta T'$  kifejezéseit, azt találjuk, hogy vasuti vonat esetén, a mikor  $f$  ca. 0.25 és  $\Delta \varphi$  ca. 0.02, a feszültségek növekményei,  $\Delta T$  és  $\Delta T'$  csaknem egyenlők, vagyis izolált és folytonos érintkezés között gyakorlatilag nincsen különbség.

Tekintsünk el ezért a következőkben is az elosztott és koncentrált reakciók között való különbségtől és képzeljük el a vonatot olyannak, mintha az végtelen sok kerékpárból állana, a melyek úgy vannak egymáshoz kötve, hogy bármily görbültségű pályán is tökéletesen, szabatosan képesek gördülni. Vonatunk tehát épen olyan hajlékony lesz, mint egy kötél.

Bizonyos, hogy a vonatnak illetően összehasonlításával nemcsak a folytonosság tekintetében, hanem ennél még sokkal fontosabb tényezőkben is követtünk el hibát: így nem számoltunk még a tengelyek merevségével, a kerekek járó lapjainak kopásával — a minélfogva ezek nem képesek szabatosan gördülni, hanem csúszni is fognak — továbbá azzal, hogy a sin-szálak maguk sem teljesen fixek.

E tényezőknek egyelőre csak annyiban felelhetünk meg, hogy az « $f$ » surlódási együtthatónak nem azzal az értékével számolunk, a mely pl. a gépelemek szerkesztésénél használatos, hanem ennél jóval nagyobbat veszünk fel.

A megnövekedett « $f$ » tényező értékét KISFALUDI LIPTHAY<sup>1</sup> tanár egy számítási példában  $f = 1/4$ -nek vette fel, mert «a nyomkarima és sinek közötti surlódásnak, melynek iránya a szálak irányával ferde szöveget zár be, nagyobb együtthatója van, mint a kerekek csúsztatásának» . . .

<sup>1</sup> Vasutépítéstan I. 104. oldal lent.

BOEDECKER: «Die Wirkungen zwischen Rad und Schiene und ihre Einflüsse auf den Lauf und den Bewegungswiderstand der Fahrzeuge in den Eisenbahnzügen» cz. művében a nyomkarima és a sinfej között fellépő surlódás együtthatója,  $f = \frac{1}{4}$  (71. old.)



## A súlyos kötél.

Térjünk át most, egy a valósághoz közelebb álló esetre, a mikor a kötéltre megint csak statikai erők hatnak, de annak súlyát is figyelembe vesszük. Ilyen esettel állunk szemben, a mikor az ívben álló vonatot megindítjuk, vagy a mikor az ívben egyenletesen haladó vonat sebességétől eltekinthetünk. Attól, hogy a járművek csak egyes pontokban, nem folytonosan érintkeznek a kényszerrel, továbbá, hogy a kerekek nem gördülnek szabatosan, most is eltekintünk.

Írjuk fel újból a surlódó kötél előbb talált differenciál-egyenletét:

$$dT = fT d\varphi$$

és alkalmazzuk ezt a súlyos kötél esetére. Emeljünk ki újból egy véges kötélszakaszt és tegyük föl, hogy ennek végein  $T_0$  és  $T$  erők működnek.

A rendszer csak akkor fog  $T$  irányában elmozdulni, hogy ha ez legyőzi  $T_0$ -t, továbbá a kényszeren előálló összes surlódást és végül le kell még győznie azt a surlódást is, a mely a súlyos kötél és annak alzata között előáll.

Legyen a kötélnak egységnyi hosszúságú részére eső ilyen surlódása  $\lambda$ , akkor  $ds$  kötélélemre  $\lambda ds$  esik. A  $ds$  kötélélem addig van egyensúlyban, a míg a kényszer képes egy olyan nagyságú  $D$  erőt kifejteni, a melylyel

$$(T + dT, T, D) \doteq 0.$$

Azt a határt keressük, a melynél az egyensúly megszűnik, vagyis a mikor  $dT$  oly nagy, hogy a passzív erők maximális értékét legyőzi. Ekkor szükséges, hogy

$$dT = fT d\varphi + \lambda ds.$$

Az előbbi problémában, a súlytalan kötél esetében az érintkező felületnek geometriai tulajdonságai nem szerepeltek a feszültség kifejezésében, mert a  $T = T_0 e^{f\varphi}$  képlet levezetésekor csak azt tételeztük föl, hogy az érintkezés folytonos és hogy  $\varphi = \angle T, T_0$ .

Hogy az érintkező felület milyen természetű, továbbá, hogy a kötélnak milyen hosszúságú része surlódik a kényszeren, közömbös volt a  $T$  erő nagyságára. A súlyos kötélnak előbb felírt differenciálegyenletéből azonban látjuk, hogy most már a kényszer alakja is hatással van a feszültség nagyságára.

$$dT = fT d\varphi + \lambda \rho d\varphi,$$

a hol felteszszük, hogy  $\rho = F(\varphi)$  egy folytonos függvény.

A görbült vasuti pálya azonban vagy köríves, vagy az átmenetekben, aránylag rövid szakaszokban parabolikus. Bennünket csak a körív esete érdekel, tehát

$$dT = fT d\varphi + \lambda R d\varphi.$$

Hogy ha  $\lambda$  értékét állandónak tekintjük, akkor a változók szétválasztásával

$$dT = f d\varphi \left( T + \frac{\lambda R}{f} \right),$$

$$\frac{dT}{T + \frac{\lambda R}{f}} = f d\varphi,$$

a minnek a megoldása teljesen azonos a súlytalan kötél esetében talált megoldással, mert  $\lambda$  állandó lévén, a számláló újból a nevező differenciálja.

$$\int \frac{dT}{T + \frac{\lambda R}{f}} = \int f d\varphi,$$

$$1. \left( T + \frac{\lambda R}{f} \right) = f\varphi + C.$$



A  $C$  állandó megállapításához egy kezdeti feltételre van szükségünk. Ennek megállapításában is van különbség a súlytalan kötél esetéhez képest. Mert míg ott  $T = T_0 e^{f\varphi}$ -ben  $T_0 = 0$  csak akkor lehetséges, hogy ha  $\varphi = \infty$ , addig a fennforgó esetben azt követeljük, hogy  $\varphi = 0$  helyen, vagyis a kötél szabad végén  $T$  elenyésszen.  $T = 0$ , tehát behelyettesítéssel

$$1. \frac{\lambda R}{f} = C.$$

Itt a logaritmus jele alatt egy véges pozitív szám áll,  $C$  tehát valós. Helyettesítsük be már mostan  $C$  értékét, akkor

$$1. \left( T + \frac{\lambda R}{f} \right) - 1. \left( \frac{\lambda R}{f} \right) = f\varphi,$$

$$1. \left( \frac{T + \frac{\lambda R}{f}}{\frac{\lambda R}{f}} \right) = f\varphi$$

és ha mindkét oldalt « $e$ » alapra hozzuk,

$$\frac{T + \frac{\lambda R}{f}}{\frac{\lambda R}{f}} = e^{f\varphi}; \quad T = \frac{\lambda R}{f} e^{f\varphi} - \frac{\lambda R}{f},$$

$$T = \frac{\lambda R}{f} (e^{f\varphi} - 1),$$

a mivel megtaláltuk a súlyos kötélben fellépő feszültségek kifejezését.

$\varphi = 0$  helyen, vagyis a kötél egyik végén  $T = 0$  lesz, a mi most már megfelel a valóságnak, mert tudjuk, hogy a vasuti vonat utolsó kocsijának szabad kapcsoló szerkezetében csakugyan 0 a feszültség. A  $\varphi$  szög növekedésével  $(e^{f\varphi} - 1)$  hatványsor értéke is folyton nő, tehát  $\varphi$  szöggel a feszültség is megnövekedik.

Képletünk egyben megmagyarázza a bak körül csavarolt hajókötél jelenlétét is. A tapasztalatból ugyanis tudjuk, hogy képesek vagyunk a hajót

úgy is megrögzíteni, hogy a kötélszél végén semminő  $T_0$  erőt nem alkalmazunk. Az egyensúlyt pusztán azzal is elérhetjük, hogy a kötelet elég sokszor körülcsavaroljuk.

Ez ellentmond az előbbi  $T = T_0 e^{f\varphi}$  képletnek, de egybehangzik a most találttal. Ennek az a magyarázata, hogy az így alkalmazott hajókötelet már súlyos kötélnak kell tekintenünk; mert az egyes csavarulatok a nehézség miatt egymáson is fognak surlódnani. Ha ismerjük a bak és kötel közötti surlódás tényezőjét, továbbá a kötel csavarulatai között fellépő surlódást, a mit  $\lambda$ -val fejeztünk ki, végül a bak sugarát, akkor adott  $T$  erő mellett kiszámíthatjuk, hányszor szükséges a kötelet körülcsavarolni. Legyen  $\varphi = n2\pi$ , akkor az előbbieket szerint

$$1. \left( \frac{T + \frac{\lambda R}{f}}{\frac{\lambda R}{f}} \right) = 2f \cdot n\pi,$$

miből a csavarulatok száma:

$$n = \frac{1}{2f\pi} \ln \left( \frac{fT}{\lambda R} + 1 \right).$$

Állapítsuk meg ezeketán a képletünkben előforduló  $\lambda$  tényező értékét.  $\lambda$  a kötel egységnyi hosszúságára eső ama ellentállást jelenti, a mely kötel és alzat között keletkezik. Legyen a kötel keresztmetszete állandó és anyaga végig ugyanaz, akkor  $\lambda$ -át így is írhatjuk fel:

$$\lambda = \frac{\Sigma Q}{L} \cdot \tau,$$

a hol

$\Sigma Q$  a szóban forgó kötélszakasz súlya,  
 $L$  a kötélszakasz hosszúsága és

$\tau$  a kötel és alzat közötti surlódás tényezője.  $\lambda$  értékét az eddigiekben állandónak tételeztük fel, azonban mi sem változik, hogy ha  $\lambda$  nem állandó, hanem a középponti szögnek valamilyen függvénye. Ekkor  $\lambda = \Psi(\varphi)$ , a mit a kiindulási differenciálegyenletbe behelyettesítve, annak csak analitikai megoldását tenné körülményesebbé.

Alkalmazzuk a súlyos kötel esetét a vasuti vonatra. Ekkor  $\lambda$  mindenekelőtt nem surlódási együtthatót fog jelenteni. Legyen  $\Sigma Q$  az  $L$  hosszúságú vonatnak teljes súlya tonnákban, akkor  $\tau$  alatt értjük az annak 1 tonnájára eső összes ellenállásokat.



Vízszintes és egyenes pálya esetén  $\tau$  a vonat fajlagos ellenállását jelenti

$$\tau = \mu.$$

Ennek meghatározására számos empirikus képletünk van, a melyek közül a «Studien Gesellschaft»<sup>1</sup> kísérletei szerint az a *typus* bizonyult be legtökéletesebbnek, a melynek alakja LEITZMANN és BORRIES mérnököktől ered.

A kocsivonat összes ellenállása ezek szerint:

$$E^{kg.} = (a + bv) \Sigma Q' + cv^2 Fm^2, \quad \mu = \frac{E}{\Sigma Q},$$

a hol  $a$ ,  $b$  és  $c$  állandó együtthatók, « $v$ » a vonat sebessége,  $Fm^2$  pedig a vonatnak ama felülete, a melyre nyugodt levegő esetén « $v$ » képzelt szélnyomás hat.

Vízszintes, de nem egyenes pálya esetén hozzájárul még  $\tau$ -hoz az az ellenállástöblet, a mely egy egyetlen járóműnek az ívben való áthaladásakor a tengelyek merevsége s a kerekek csuszása miatt keletkezik: ez a fajlagos kanyarulati ellenállás *egy járómű esetére*, a melyet  $\nu$ -vel fogunk jelölni.

A gyakorlatban a kanyarulati ellenállást ezzel a képlettel számítjuk:<sup>2</sup>

$$\nu = \frac{C}{R},$$

a hol  $C$  a járómű szerkezetétől függ.

Ha az ives pálya vízszintes, akkor tehát  $\tau = \mu + \nu$ .

Ezekkel azonban még nem merítettük ki  $\tau$  tényező értelmezését. Ha a pálya nem vízszintes, akkor ugyancsak  $\tau$ -ban foglaltatik még ama tonnánkénti erő, a melyet a nehézségi erőnek a pálya irányába eső komponense ellenében kell kifejtenünk.

<sup>1</sup> A «Studiengesellschaft für elektrische Schnellbahnen in Berlin» kísérletei «Annalen f. Gew. und Bauw.» 1906, I. 225. oldalán vannak közölve.

LEITZMANN és BORRIES kísérletei a «Zeitschr. d. Ver. deutsch. Ingenieure» 1904. évfolyamában jelentek meg.

<sup>2</sup> KISFALUDI LIPTHAY SÁNDOR: Vasutépítéstan I. 105. oldal.

BOEDECKER: Die Wirkungen zwischen Rad u. Schiene. § 19: Widerstand der Fahrzeuge in Folge der Krümmung des Gleises.

Ha a pálya emelkedése « $p$ » permille, akkor  $Q$  tonna súly esetén, annak a pálya irányába eső komponense igen kis elhanyagolással:  $Q \cdot p$  kilogramm. A pálya emelkedését jellemző ‰, tehát épp úgy fog szerepelni az ellenállások kifejezésében, mint a görbülés és levegőnyomás ellenállása. Ezekután  $\tau$ -t így írhatjuk fel:

$$\tau = \mu + \nu \pm p,$$

a mit  $T$  kifejezésbe helyettesítve,

$$T = \frac{\Sigma QR}{L_f} (\mu + \nu \pm p) (e^{f\varphi} - 1).$$

Hogy a vonat fajlagos kanyarulati ellenállása általában a vonat hosszúságától is függ, a tapasztalatban már régen felismerték.<sup>1</sup>

Így a francia «Orléans» vasut a következő képletet fogadta el:<sup>2</sup>

$$\nu = \frac{1000v \cdot n}{R^2},$$

melyben  $n$  a járóművek számát és  $v$  a vonat sebességét jelenti. Megjegyzi e képlethez LIPTHAY tanár, hogy: «kisebb sugaraknál túlságos ellenállásokat ad».

$\lambda$  értékét, a kötéll hosszegységének az alzaton való ellenállását,

$$T = \frac{\lambda R}{f} (e^{f\varphi} - 1)\text{-ben}$$

állandónak tételeztük fel.

Kérdés, vajjon ezt egy vonat esetén is megengedhetjük-e?

Mivel a terhelés megoszlását egy vonatban előre nem ismer-

<sup>1</sup> Annales des ponts et chaussées 1880. p. 455. Ing. CHARLES BAUM: Des longueurs virtuelles d'un tracé de chemin de fer.

<sup>2</sup> KISFALUDI LIPTHAY: Vasutépítéstan I. 106. oldal.

Bulletin de la Commission internationale du Congrès de chemin de fer 1903, 188. oldalán J. F. A. ASPINALL kísérletei szerint a vonat fajlagos ellenállása egyenes, vízszintes pályán is függ a vonat hosszúságától.



hetjük, sőt tehervonat esetén a megrakott és üres kocsik csoportosítására nézve, a mostaniakkal ellenkező szempontok is merülhetnek fel, kénytelenek vagyunk  $\lambda$ -át most is állandónak feltételezni. Azonban nem mulaszthatjuk el itt megjegyezni, hogy a terhelés megosztása sem közömbös a vontatás szempontjából.

Tegyük fel például, hogy egy hosszú tehervonat üres és megrakott teherkocsikból volna összeállítva.

Legyen a megrakott kocsiknak a hosszegységre eső ellenállása  $\lambda_2$ , az üres kocsiké  $\lambda_1$ ; a megfelelő középponti szögek pedig legyenek az összes egymás mellett lévő megrakott kocsikra vonatkozólag  $\varphi_2$ , az üres kocsikra vonatkozólag pedig  $\varphi_1$ . Milyen nagyságú lesz a vontató erő, hogy ha a  $\lambda_2$  és  $\varphi_2$ -vel jellemzett vonatszakasz a haladás irányában elől, a  $\lambda_1$  és  $\varphi_1$ -gyel jellemzett szakasz pedig hátul van elhelyezve? A vonat sebességétől eltekintünk.

Feladatunkat úgy foghatjuk fel, mint hogyha két külön vonatot kellene vontatnunk: az elől levőnek hosszúsága  $R\varphi_2$ , a hátul levőé pedig  $R\varphi_1$ . Az  $R\varphi_1$  hosszúságú vonatnak vontatását azonban nem úgy kell elképzelnünk, mintha a mótort  $\varphi_2$  és  $\varphi_1$  határán alkalmaztuk volna, hanem mintha ez is az egész vonat elején volna alkalmazva úgy, hogy a vonóerőt egy súlytalan kötél közvetíti, mely kötél  $R\varphi_2$  hosszúságú és épp úgy mint az egész vonat, a belső sinszálat nyomja.

A hátul levő vonat vontatásához szükséges vonóerő, hogy ha a motor  $\varphi_1$  és  $\varphi_2$  határán van:

$$T_0 = \frac{\lambda_1 R}{f} \cdot (e^{f\varphi_1} - 1).$$

Ha pedig a motort az egész vonat elejére tesszük, akkor a hátulsó rész ellenállása:

$$T_0 e^{f\varphi_2} = \frac{\lambda_1 R}{f} (e^{f\varphi_1} - 1) \cdot e^{f\varphi_2}.$$

Mindkét vonatrész vontatásához tehát szükséges:

$$T_2 = \frac{\lambda_2 R}{f} \cdot (e^{f\varphi_2} - 1) + \frac{\lambda_1 R}{f} (e^{f\varphi_1} - 1) \cdot e^{f\varphi_2}.$$

Tegyük fel, hogy a pálya vízszintes és írjuk fel a vonóerő kifejezését ép úgy, mint előbb, azzal a különbséggel, hogy most nem  $R\varphi_2$ , hanem  $R\varphi_1$  vonatszszakasz legyen elől:

$$T_1 = \frac{\lambda_1 R}{f} (e^{f\varphi_1} - 1) + \frac{\lambda_2 R}{f} (e^{f\varphi_2} - 1) e^{f\varphi_1}.$$

Alkossuk meg e két kifejezés különbségét:

$$\begin{aligned} T_1 - T_2 &= \frac{R}{f} \{ (e^{f\varphi_1} - 1) (\lambda_1 - \lambda_1 e^{f\varphi_2}) + (e^{f\varphi_2} - 1) (\lambda_2 e^{f\varphi_1} - \lambda_2) \} = \\ &= \frac{R}{f} \{ (e^{f\varphi_1} - 1) \lambda_1 (1 - e^{f\varphi_2}) + (e^{f\varphi_2} - 1) \lambda_2 (e^{f\varphi_1} - 1) \} = \\ &= \frac{R}{f} \cdot (e^{f\varphi_1} - 1) \cdot (e^{f\varphi_2} - 1) \cdot (\lambda_2 - \lambda_1), \end{aligned}$$

a miből látjuk, hogy  $\lambda_2 > \lambda_1$  esetén  $T_1 > T_2$ , vagyis a vontatás előnyösebb, hogy ha a megrakott kocsikat a vonat elején sorozzuk be.

A gyakorlatban a kocsik csoportosításánál csakugyan azt az elvet követik, hogy a nehéz járművek a vonat elején legyenek besorozva. Ennek azonban más okai is vannak, mint a gazdaságos vontatás.<sup>1</sup>

A súlyos kötélben keletkező feszültségek kifejezését úgy vezettük le, hogy a haladás sebességét figyelmen kívül hagytuk. A sebességnél fogva ugyanis «*ds*» kötélelemben egy centrifugális gyorsulás fog keletkezni, a melynek következtében «*ds*» a kényszerből eltávolodni törekszik. De nemcsak ezzel az erővel kell még számolnunk, hanem még a kötélen az alzat között, a kényszerre normális irányban fellépő surlódással is.

E tényezőknek hatását a vonóerőre a következő feladatban fogjuk megbeszélni.

<sup>1</sup> L. «Megjegyzés a kocsik csoportosításáról».



### Az ellenállások kiszámítása jelentékeny sebességű vonat esetén.

A haladó vonat a dinamika szempontjából egy mozgásban levő pontrendszer. Ezt a pontrendszert egyensúlyi rendszernek tekinthetjük, hogy ha annak minden pontjában az arra ható összes statikai erőket kiegészítjük a D'ALEMBERT-féle inertiaerővel.

Mivel bennünket nem a vonat egyes részeinek, hanem csakis az egész rendszernek mozgása érdekel, az erők egyensúlyának feltétele helyett, célszerűbb lesz egy olyan egyenletet felírni, a melyben a mozgásmennyiségek tételének felhasználásával bevezethetjük a vonat tömegközéppontjának mozgását; erre alkalmasnak mutatkozik a következő megfontolás:

Tulajdonítsunk az egész vonatnak egy « $ds$ » nagyságú elemi elmozdulást és fejezzük ki az összes külső és a D'ALEMBERT-féle erőkkal kiegészített erőrendszerrel  $T$  vonóerő elemi munkáját:

$$Tds = ds \int_0^{\varphi} f \cdot N + ds \int_0^{\varphi} \lambda ds + Mv \cdot dv + Iw \cdot dw.$$

Ebben  $\varphi$  jelenti a vonathosszúságnak megfelelő középponti szöveget,

$N$  sugárirányú erő, a mely a « $ds$ » hosszúságú vonatelemet a kényszerhez igyekszik szorítani;

$\lambda$  a kötél egységnyi hosszúságára eső ama ellenállások összessége, a melyek a nehézségi erőtől erednek;

$M$  az egész vonat tömege;

$I$  az összes forgó alkatrészeknek, a forgástengelyekre vonatkoztatott tehetetlenségi nyomatéka;

$v$  a vonat sebessége és végül

$w$  a forgó tömegek mozgásmennyiségeiből az egy tengelyre vonatkoztatott szögsebesség.

Legyen az  $L$  hosszúságú vonatnak terhelése állandó és folytonos, akkor  $N$  erőt még így is írhatjuk fel:

$$N = \left| Td\varphi - \frac{M}{L} \frac{v^2}{R} \cdot ds \pm ads \right|,$$

a hol  $\frac{v^2}{R}$  a centrifugális gyorsulás és « $\pm a$ » az egységnyi hosszúságú kötélnek keresztirányú surlódása.

A surlódást kifejező tagot itt  $\pm$  jellel láttuk el, mert a surlódás passzív erő lévén, mindig ellenkező értelmű lesz, mint a többi erők eredője.

Mivel vasuti vonat esetén  $M$  és  $L$ , illetőleg  $v$  és  $w$  viszonya körülbelül állandó, kiindulási egyenletünk két utolsó tagja helyett ezt írhatjuk:

$$(M+m) vdv,$$

a hol  $m$  egy képzelt tömeg.

Tekintsük  $\lambda$ -át úgy mint előbb, állandónak, akkor megfelelő behelyettesítéssel:

$$Tds = dsf \int_0^{\varphi} \left( Td\varphi - \frac{M}{L} \frac{v^2}{R} \cdot ds \pm ads \right) + \\ + ds\lambda \int_0^{\varphi} ds + (M+m) vdv,$$

$$ds = Rd\varphi.$$

Oszzunk mindkét oldalon  $R$ -el:

$$Td\varphi = f d\varphi \int_0^{\varphi} \left( Td\varphi - \frac{M}{L} \cdot v^2 d\varphi \pm aRd\varphi \right) + \\ + \lambda R\varphi d\varphi + \left( \frac{M+m}{R} \right) vdv.$$

Ha ebben az egyenletben a sebességet  $\varphi$ , vagy  $T$  függvényében megadjuk, problémánkat a differenciálegyenlet megfejtésének esetleges nehézségeitől eltekintve, általában megoldhatjuk.

Bennünket azonban e megoldásnak csak egy speciális esete érdekel: az, a mikor a vonat sebessége állandó:  $v = \text{constans}$ ;



ebben az esetben  $dv =$  azonosan 0, a miért egyenletünknek utolsó tagja eltűnik. Ugyanerre az eredményre jutunk akkor is, hogy ha az egyenletnek mindkét oldalán integrálást végzünk el, ekkor az utolsó tag integrálásával

$$\int_0^\varphi v dv = \left[ \frac{v^2}{2} \right]_0^\varphi + c = \frac{v_\varphi^2 - v_0^2}{2} + c,$$

a hol  $v_\varphi = v_0$ .

Az utolsó tag elhagyásával tehát:

$$T = f \int_0^\varphi \left( T d\varphi - \frac{M}{L} v^2 d\varphi \pm a R d\varphi \right) + \lambda R \varphi,$$

ha ennek mindkét oldalán differenciálokat képezünk, akkor

$$dT = f \left( T d\varphi - \frac{M}{L} v^2 d\varphi \pm a R d\varphi \right) + \lambda R d\varphi,$$

$$dT = f d\varphi \left( T - \frac{M}{L} v^2 \pm a R + \frac{\lambda R}{f} \right),$$

a minek megoldását a súlyos kötél differenciálegyenletének tárgyalásából már ismerjük, vagyis:

$$T = \left| \frac{\lambda R}{f} - \frac{M}{L} v^2 \pm a R \right| (e^{f\varphi} - 1).$$

A jobboldal első tényezőjét az abszolút érték jelével láttuk el, mert tudjuk, hogy  $T$  előjele csakis  $\varphi$  előjelétől függhet. Vagyis hogy ha  $\varphi$  pozitív, akkor  $T$  a

$$\left| \frac{\lambda R}{f} - \frac{M}{L} v^2 \pm a R \right|$$

tényezőnek bármely értéke mellett is pozitív marad.

Ha az abszolút érték jele alatti mennyiség negatív, akkor az csak annak lesz kifejezője, hogy többé nem a belső, hanem a külső sinszál érvényesül mint kényszerpálya.

Vezessük be még  $T$  egyenletébe

$$M = \frac{\Sigma Q}{g}$$

és úgy mint előbb

$$\lambda^{kg.} = \frac{\Sigma Q^t}{L} \cdot (\mu + \nu \pm p),$$

akkor

$$T^{kg.} = \left| \frac{\Sigma Q^t}{L} \cdot \frac{R}{f} (\mu + \nu \pm p) - 1000 \frac{\Sigma Q^t}{gL} v^2 \pm Ra^{kg.} \right| (e^{f\varphi} - 1).$$

Az e kifejezésben előforduló tényezőket már ismerjük. Szükséges azonban még «a»-t, a keresztirányú surlódás kifejezőjét értelmeznünk. Mivel «a» a vonat hosszegységére vonatkozik, felírhatjuk, hogy

$$a^{kg.} = 1000 \frac{\Sigma Q^t}{L} \cdot f',$$

a hol  $f'$  a járólap és a sín között, a sugár irányában fellépő surlódás tényezője.

Ezzel felírhatjuk a  $v$  sebességgel,  $R$  sugarú ívben haladó vonatnak fajlagos ellenállását:

$$E_v^{kg.} = \frac{T}{\Sigma Q} = \left| \frac{R}{fL} (\mu + \nu \pm p) - 1000 \frac{v^2}{gL} \pm 1000 \frac{Rf'}{L} \right| (e^{f\varphi} - 1).$$

Végezzük el a kiszorzást, akkor az első tag

$$E_0 = \frac{R}{fL} (\mu + \nu \pm p) \left( e^{\frac{fL}{R}} - 1 \right),$$

a hol

$$\left( e^{\frac{fL}{R}} - 1 \right) = \frac{fL}{R} + \frac{f^2 L^2}{2! R^2} + \frac{f^3 L^3}{3! R^3} + \dots$$

$$E_0 = \mu + \nu \pm p + (\mu + \nu \pm p) \frac{fL}{2R} \left( 1 + \frac{fL}{3R} + \frac{f^2 L^2}{12R^2} + \frac{f^3 L^3}{60R^3} + \dots \right),$$

a mit megközelítéssel így írhatunk fel:

$$E_0 = \mu + \nu \pm p + (\mu + \nu \pm p) \frac{fL}{2R} \left( e^{\frac{fL}{R}} + 2 \right). \quad 1$$

A többi tagot is felírhatjuk hasonlóképen:

<sup>1</sup> Lásd «Megjegyzések BOEDECKER képletéhez».



$$\frac{v^2}{gL} (e^{f\varphi} - 1) = \frac{fv^2}{gR} + \frac{f^2 v^2 L}{2gR^2} \left( \frac{fL}{3} + 2 \right),$$

$$\frac{Rf'}{L} (e^{f\varphi} - 1) = ff' + \frac{f'f^2 L}{2R} \left( \frac{fL}{3} + 2 \right).$$

Megfelelő rendezéssel pedig

$$E_v^{kg} = (u + v \pm p) + 1000f \left( \frac{v^2}{gR} - f' \right) +$$

$$+ \frac{fL}{2R} \left[ 1000f \left( \frac{v^2}{gR} - f' \right) - (u + v \pm p) \right] \cdot \left[ \frac{fL}{3} + 2 \right].$$

E kifejezéssel képet nyertünk arról, hogy miképen növekedik a *fajlagos ellenállás* a vonat hosszán és összehasonlíthatjuk vele a vonat és az egyes jármű ellenállásait, a mikor ezek azonos viszonyok mellett ugyanazon az iven haladnak át.

Egy egyetlen jármű esetén  $L=0$ , tehát  $E_v$  képletében a jobb-  
oldal első két tagja marad meg.

Eddigi fejtegetéseinkkel sikerült tehát az ivben haladó vonat vontatásához szükséges erőt úgy felírni, hogy a vonatnak hosszúsága, továbbá a haladásra merőleges irányban fellépő erőknek hatása is kifejezésre jutott.

Használjuk fel ezeketán eredményeinket a sinmagasbbitás kérdésének megítélésére.

A régebbi irodalomnak felfogásáról már tárgyalásunk kezdetén szözlöttünk. Láttuk, hogy például KISFALUDI LIPTHAY a theoretikus magasbbitás hajlásszögét,  $\alpha = \frac{v^2}{gR} \cdot t$  nem is tartja elégségesnek, hanem ahhoz még egy  $\delta = \frac{8}{R}$  többletet ajánl.

Báró GOSTKOWSKI<sup>1</sup> a theoretikus magasbbitást tartja szükségesnek: a centrifugális erő ellenében, azért, hogy a külső sínszál vízszintes nyomást ne szenvedjen, szükséges a pályára

<sup>1</sup> ROMAN BARON GOSTKOWSKI: Die Mechanik des Zugs-Verkehres auf Eisenbahnen, 66. oldal.

merőleges irányban egy  $\alpha = \frac{v^2}{gR}$  hajlásszögű rézsüt alkalmazni. Hogy ha ezt nem tesszük, akkor SCHIMA és GOSTKOWSKI szerint a kocsitengelye a külső sínszállra nyomást fog gyakorolni, melynek nagysága

$$S = \frac{Mv^2}{2R} \cdot \left(1 + \frac{a}{4}\right),$$

a hol  $M$  a kocsi tömegét,  $a$  pedig a kocsi tengelytávolságát jelenti.

E felfogásokkal szemben az újabb irodalom és a gyakorlat azt a nézetet vallja, hogy a külső sínszállak megmagasbbitására a biztonság tekintetéből nincsen szükség. Ezt a kísérleti eredmények kétségbevonhatatlanul bebizonyították. Hogy ha mégis alkalmazunk magasbbitást, ezt csak azért tesszük, mert a kísérletek eddig még nem voltak kielégítőek arra nézve, hogy vajjon a magasbbitás elhagyásával emelkednek-e a vontatási ellenállások és kedvezőtlenebbé válik-e a síneknek igénybevétele.

Keressünk ezek után magyarázatot arra nézve, vajjon lehetséges-e, hogy a magasbbitás elhagyásával meg ne növekedjenek a vontatási ellenállások?

Ezt csak úgy képzelhetjük el, hogy a centrifugális erőn kívül más erők is működnek a haladás irányára merőleges síkokban. Nem lehetséges tehát, hogy a vonat csakis a centrifugális erőnek engedelmessé váljon, minden esetben a külső sínszállhoz fog szorulni. A régebbi irodalom felfogásával a német és francia kísérleti pályákon talált eredményeket nem vagyunk képesek megmagyarázni.

Nevezetesen nem számolt a régebbi irodalom azzal, hogy a centrifugális erő ellenében mindenekelőtt igen jelentékeny surlódás fog fellépni; egy másik tényező, a mely szintén a centrifugális erő ellenében lép fel, az a sugárirányú nyomás, a mely a kocsiknak vonattá való összekapcsolásával keletkezik. Vajjon lehetséges, hogy ez a három keresztirányú erő egymagában is fentartja az egyensúlyt?



A német pályákon folytatott kísérletek erre a kérdésre igenel feleltek.

Beállhat tehát a normális erőknek egy olyan kedvező összműködése, a minnek következtében egy ívben haladó, jelentékeny hosszúságú és sebességű vonat esetén, sem a belső, sem a külső sinszálra nem fog nagyobb nyomás gyakoroltatni, mint a mikor ugyanaz a vonat hasonló viszonyok mellett egyenes pályán halad.

Ehhez persze fel kell tételeznünk, hogy a tengelyeknek a normálisba való beállása elég tökéletes, hogy a nyombőség és a nyomkarima játéka<sup>1</sup> kellő nagyok s végül, hogy a kerekek járólapjainak meg van a megfelelő kuposságuk.

Hogy egy ilyen ideális vonatot könnyebben tudjunk elképzelni, emlékezzünk meg egy pillanatig a RENARD-féle közuti automobilvonatról.<sup>2</sup> Ez minden vezetés nélkül, nagy sebesség mellett is képes egy önmagába visszatérő pályát leírni. A vasuti vonathoz képest — a mi szempontunkból — csak az a különbség van szerkezetében, hogy az automobilvonat tengelyei tökéletesen beállanak, mert a beállást a motorról kormányozzuk, továbbá az útkülönbség miatt nem esúsznak kerekei, végül pedig az automobilvonat kapcsoló szerkezetében nem állhat elő jelentékeny feszültség, mert minden tengely egyben hajtott tengely is.

Az automobilvonatnak legutóbb felsorolt tulajdonságánál fogva, itt nem állhat elő az a sugárirányú erő, a mely a vasuti vonatot a görbület középpontja felé igyekszik tolni. De viszont a következőkben látni fogjuk, hogy ez az erő a gyakorlatban előforduló méretek esetén akár el is hanyagolható a többi normális irányú erőkkel szemben. A mi pedig a

<sup>1</sup> Lásd a «Nyomkarima játékanak befolyásáról».

<sup>2</sup> Dr. ZIELINSKI SZILÁRD műegyetemi tanár előadásaiból és Organ für die Fortschritte des Eisenbahnwesens 1908. Heft 1. 11, 12. Ing. WILHELM VON HEVESY in Budapest: Gleislose Züge und die Zugbildung von Renard.

MÜLLER: Der Automobil-Zug.

szabatos gördülést illeti, tudjuk, hogy ennek tökéletesebb megoldása, a vasuti vonat esetén csak idő kérdése: a vasuti vonat tengelyeit — ha arra ugyan szükség volna — is lehetne a lokomotivról kormányozni.<sup>1</sup>

A vasuti vonatnak a RENARD-féle automobilvonattal való összehasonlításával ezután el tudjuk képzelni azt az ideális vonatot, a mely épp úgy mint a RENARD-féle, minden vezetés nélkül, kis sugarú ívben, nagy sebesség mellett is stabilis maradna.

Egy ilyen vasuti vonatot megvalósítani természetesen nem lehet, mert a legcsekélyebb véletlen körülmény, mint például szélnyomás, ütközések stb. mihamar megzavarnák a stabilitást.

A midőn felismertük a normális irányú surlódásnak a vonat stabilitására való jelentőségét, mérlegeljük még, hogy minő értéket tulajdonítsunk ennek az új tényezőnek.

A normális irányban működő erők ellenében fellépő surlódás tényezőjét eddigi fejtegetéseinkben  $f'$ -el jelöltük.<sup>2</sup>

Minő értéket vehet fel  $f'$  maximuma?

Erre nézve nincsenek közvetlen tapasztalataink, ellenben tudjuk, hogy  $f'$  maximuma nem igen fog különbözni attól a surlódási együtthatótól, a melylyel például a fékezés kiszámításánál a járólap és sínfej közötti surlódást vesszük figyelembe.

A hosszirányú surlódás együtthatóját a fékezés és az adhaesio kiszámításánál, a nyílt pályán általában 0·15-nek, alagútban pedig a nyálkás nedvesség miatt kisebbnek, circa 0·13-nak szoktuk felvenni.

Valószínű, hogy  $f'$  maximuma ezeknél az értékeknél általában nagyobb lesz, mert például az adhaesio együtthatója,

<sup>1</sup> A «Klose-féle radial-lokomotiv» tengelyei kormányozhatók. E lokomotiv hajtóműve nehézkes ugyan, azért hegyi pályákon mégis ismételten bevált.

<sup>2</sup> Der Eisenbahnbau I. kötet 135. oldalán BIRK tanár normális irányú surlódásról is tesz említést. Ezt azonban elhanyagolja, mert «a vasuti üzemben nincsen kizárva, hogy egyik-másik keréktengely véletlenül terementesítve van».



0·15-el, nem a meginduló, hanem a haladó vonatra vonatkozik. Mivel a normális irányában nincsen sebesség, valószínű, hogy ott sokkal nagyobb surlódás fog fellépni.

Ezek daczára  $f'$ -t az előbbi együtthatóknál kisebbnek fogjuk felvenni számításainkban, mert a normális irányú elmozdulás esetén nagyobb biztonságot követelünk meg.

Az  $f'$  tényező értékének megállapításával egyben megállapíthatjuk a pályára normális irányú szél hatását is. Egy konkrét esetnek számszerű megoldására itt nem terjeszkedhetünk ki; de viszont nem mulaszthatjuk el megjegyezni, hogy a régebbi irodalomnak erre vonatkozó felfogása is kétséges;<sup>1</sup> mert úgy mint a sinmagasbbitás kérdésénél, itt is figyelmen kívül maradt a surlódás szerepe.

LIPHAY tanár szerint: «A szélnek közvetett hatása oldalszélnél keletkezik és abból áll, hogy a szél a járóműveket a vágányközepes állásból oldalt eltolja, a mi által a tengelyek két oldalán levő kerekek különböző futóköröket írnak le, a miből a kereknek a sineken való csusztatása ered, az ezzel járó munkaveszteségekkel.»

Az oldalszél azonban csak akkor lesz képes a vonatot eltolni, hogy ha a szélnyomás oly nagy értéket vesz fel, a mely nagyobb a normális irányú surlódásnál.

LIPHAY tanár a hosszirányú surlódás tényezőjét e feladatban  $\frac{1}{6}$ -dal veszi fel. Ha már most a keresztirányú surlódás számításánál ennek tényezőjét szintén csak  $\frac{1}{6}$ -dal vesszük fel, akkor egy fedett kocsikból álló vonat esetén az oldalszél csak akkor lesz képes a vonatot eltolni, hogy ha a szélnyomás nagysága ca. 75 kg./m<sup>2</sup>-nél nagyobb.

A BEAUFORT-féle<sup>2</sup> táblázat szerint az ilyen nagyságú szélnyomásnak 25 m./sek. sebességű «vihar» felel meg, a melynek esetén a vonatnak felborulás ellen való biztonsága is már igen csekély.

<sup>1</sup> KISFALUDI LIPHAY: Vasutépítéstan I. 71. oldal.

<sup>2</sup> HÜTTE: Ingenieurs-Taschenbuch 1905. 2. kötet, 380. old.

Ha tehát ca. 25 m./sek.-nál gyengébb oldalszélnél is meg-  
növekednek a vontatási ellenállások, ezt nem tulajdoníthatjuk  
«a tengelyek két oldalán levő kerekek különböző futóköreinek»,  
hanem annak, hogy oldalszél esetén a levegő ellenállása lett  
nagyobb.

Keressük meg ez után, mi lesz a feltétele annak, hogy egy  
ívben haladó hosszú vonatnak egy meghatározott tengelye  
megtartsa egyensúlyi állapotát.

Ennek vizsgálatához szükségünk van az előbbiekből már  
ismeretes következő differenciálegyenletre, a mely a  $T$  vonó-  
erő elemi munkáját fejezi ki:

$$Tds = ds \int_0^{\varphi} f \cdot N + ds \int_0^{\varphi} \lambda ds + Mvdv + Iw \cdot dw.$$

Ebben  $N$  azt az erőt jelentette, a mely a  $ds$  hosszúságú  
kötélelemet a kényszerhez igyekszik szorítani. Ezt az erőt  
előbb így írtuk fel:

$$N = \left| Td\varphi - \frac{M}{L} \frac{v^2}{R} \cdot ds \pm ads \right|,$$

a hol  $T$  a vonóerő,  $\frac{M}{L}$  a hosszegységre eső tömeg,  $a$  az a  
passzív erő, melyet az egységnyi hosszúságra eső súly, a nor-  
mális irányában előidéz.

$$a = \frac{\Sigma Q}{L} f'; \quad M = \frac{\Sigma Q}{g}; \quad ds = Rd\varphi;$$

$$N = \left| Td\varphi - \frac{v^2}{gR} \cdot \frac{\Sigma Q}{L} R \cdot d\varphi \pm f' \frac{\Sigma Q}{L} \cdot Rd\varphi \right|;$$

$$N = d\varphi \left| T - \frac{v^2}{g} \cdot \frac{\Sigma Q}{L} \pm f' R \frac{\Sigma Q}{L} \right|.$$

Azt követeljük, hogy a pályára normális erők eredője egy  
 $\varphi$  szöggel jellemzett helyen 0-val legyen egyenlő:  $N=0$ .

Tehát

$$\left| T - \frac{v^2}{g} \cdot \frac{\Sigma Q}{L} \pm f' R \frac{\Sigma Q}{L} \right| = 0.$$



E kifejezésben csakis  $T$  függ  $\varphi$  középponti szögtől;  $\frac{\Sigma Q}{L}$  a hosszegységre eső súly az előbbieket szerint állandó.

$T$  kifejezését már előbb levezettük. Tudjuk, hogy  $\varphi = 0$  helyen, az utolsó kocsi végén elenyészik, azután  $\varphi$ -vel együtt nő s legnagyobb értékét a lokomotív s az első kocsi között levő kapcsolószerkezetben éri el.

Ennélfogva  $T$  maximális értékét egyenlőnek vehetjük azzal a maximális vonóerővel, melyet a lokomotív egy meghatározott sebességgel mellett képes kifejteni.

A lokomotív vonóereje függ a hajtott kerekek átmérőjétől, a kazán fűtőfelületétől és a vontatás sebességétől.

A nagy személy- és gyorsvonatú lokomotívok vonóereje aránylag kicsiny a nagy tehervonatú lokomotívok vonóerejéhez képest: a míg egy 90 km. óránkénti sebességű gyorsvonat compound<sup>1</sup> lokomotívja cca. 2420 kg. vonóerőt fejt ki, a mikor 228' súlyt vízszintesben vontat, addig a Cleveland St.-Louis vasut 4/5 csatlós tehervonatú lokomotívja 83·9' összes és 74·8' adhæsio súly mellett cca. 11·220 kg.<sup>2</sup> vonóerőt képes kifejteni, hogy ha az adhæsio együtthatóját 0·15-nek tételezzük fel.

Tegyük fel, hogy az előbbi compound lokomotív egy 300 méter sugarú ívben is képes volna 90 km. óránkénti sebességgel vontatni, akkor

$$\left| \frac{T}{R} - \frac{v^2}{gR} \cdot \frac{\Sigma Q}{L} \pm f' \frac{\Sigma Q}{L} \right| = 0$$

feltételünkbe a gyorsvonatra vonatkozó számértékeket behelyettesítve:  $T = 2420$  kg,  $R = 300$  m,  $v = \frac{90 \cdot 000}{3 \cdot 600} = 25$  m,  $\frac{\Sigma Q}{L}$  max. cca. 2000 kg.,  $g = 10$  m. esetén:

<sup>1</sup> «Hütte» Ingenieurs Taschenbuch 1902. II. 587., 599. oldal.

<sup>2</sup> Der Eisenbahnbau. V. Teil des Handbuchs der Ingenieurwissenschaften. I. kötet 114. oldala szerint a kapcsolószerkezet hatásszenvedése miatt 12.000 kg.-nál nagyobb vonóerő nem engedhető meg. Az előfogatú-lokomotívok alkalmazását ez a maximális vonóerő korlátozza.

$$\left| \frac{2420^{kg}}{300} - \frac{625 \times 2000^{kg}}{10 \times 300} \pm f' \cdot 2000^{kg} \right| = 0,$$

$$(8 \cdot 1 - 416 \cdot 6 + f' \cdot 2000) = 0.$$

A lokomotiv közelében tehát addig nem állhat elő normális irányú eltolás, a míg  $f'$ :

$$f' \geq \frac{408 \cdot 5}{2000} \text{ cca. } \frac{1}{5}.$$

Ha  $f'$  ennél kisebb, például csak 0·15 volna, akkor már a külső sinszál egy folyóméterére 108,5 kg. vízszintes nyomás gyakoroltatnék, a mely a vontatási ellenállásokat igen nagy mértékben megnövelné: a fajlagos ellenállás megnövekedését kiszámíthatjuk az előbb bemutatott  $E_v = \frac{T}{\Sigma Q}$  képlettel, melyből egyszersmind a vonat hosszúságának befolyását is megítélhetjük.

A 90 km sebességű gyorsvonat példájából ezekután meg tudjuk magunknak magyarázni a Noisy-le-sec-i és a németországi kísérleti eredmények közötti látszólagos ellenmondást: Ugyanis a sebességnek egy bizonyos határon túl való fokozásával bekövetkezik, hogy a centrifugális erő legyőzi a normális irányú ellenállásokat, a miért a vontatási ellenállás rohamosan megnövekszik.

Ezen a határon túl tehát már szükséges a külső sinszálnak megmagasbbitása.

Az előbbi gyorsvonat példájából megítélhetjük azt is, hogy  $T$  vonóerő magában csak igen kis mértékben van hatással a keresztirányú erők egyensúlyára; ezért csaknem közömbös, hogy a hosszú vonatnak melyik pontjában vizsgáljuk meg a keresztirányú erőket.

Kétségtelen ugyan, hogy a vonatnak utolsó kocsija kevésbé stabilis, mint bármelyik; ez azonban csak akkor lesz érezhető, a mikor a vonat sebessége az előbb felismert kritikus határt eléri.

Látjuk ebből, hogy az újabb irodalom túlbecsülte azt a



normális irányú nyomást,<sup>1</sup> a melyet a vonatnak láncszerű hatásából levezethetünk. Ez a nyomás enyhíti ugyan a centrifugális erő hatását, de távolról sem elegendő annak leküzdésére.

Ha sikerült tehát íves pályán magasbbitás nélkül, tetemes sebességgel úgy vontatnunk, hogy az ellenállások egyáltalán nem vagy csak alig növekedtek meg, azt annak kell tulajdonítanunk, hogy a centrifugális erő ellenében jelentékeny surlodás lép fel, a mely azt a gyakorlatban előforduló mérsékelt sebességek és sugarak esetén teljesen legyőzi.

Tehát csak igen nagy sebességek és kis sugarak esetén lesz arra szükség, hogy a külső sinszálnak magasbbitásával egy befelé ható erőt állítsunk elő, a mely a centrifugális erő többletét legyőzze.

Hogyha az előbbi megfontolások alapján  $T=0$ , akkor egyensúlyi feltételünk ilyen alakba megy át:

$$\left| \frac{v^2}{gR} - f' \right| = 0,$$

a miből

$$v = \sqrt{f' \cdot g \cdot R},$$

vagyis magasbbitásra mindaddig nincsen szükség, a míg

$$v \leq \sqrt{f' \cdot g \cdot R}.$$

Ha pl.  $R = 250$  m és  $f' = 0.11$ , akkor  $v = 16.58$  m, vagyis  $V = \text{cca } 60$  km pro óra; hogy ha ezzel a sebességgel nem érzük be és pl. szükséges volna azt 80 km-re felemelni, akkor a 20 km többletnek megfelelőleg egy lejtőt kell előállítanunk, a melynek bevezetésével az egyensúly megint fennállhat.

Kérdés, milyen nagy legyen ekkor a magasbbitás hajlásszöge  $= \varphi$ ?

Az egyensúly feltétele ez

<sup>1</sup> Handbuch der Ingenieurwissenschaften. V. 94. oldal, első bekezdés.

$$\left| \frac{v^2}{gR} - f' - \varphi \right| = 0$$

itt  $v = \frac{80}{3.6} = 22.2$  m,  $f' = 0.11$ ,  $R = 250$  m, tehát  $\varphi = 8.68\%$ ,  
a minek cca 0.13 m magasbbitás felel meg.

Igen hasonlít előbb talált képletünkhöz

$$v = \sqrt{f' g \cdot R\text{-hez}},$$

ez a képlet

$$V \frac{km}{óra} = 4 \sqrt{R^m - 50},^1$$

a melyet egy  $R$  sugarú ívben megengedhető maximális óránkénti sebesség kiszámítására használunk a gyakorlatban. Hogyha  $f' = 0.11$ , akkor a két képlet összehasonlításával látjuk, hogy a különböző sugarak mellett megengedhető sebességek körülbelül megegyeznek azokkal, melyek esetén magasbbitásra sincsen szükség.

Ez a megegyezés igazolja, hogy a ma használatos sebességek esetén a magasbbitás úgy a biztonság, mint a vontatás szempontjából egyaránt mellőzhető.

Ezzel azonban még megoldatlan maradt az a szempont, melylyel az utasok kényelmének tartozunk. A míg például a vonóerő igen tág határokon belül csaknem érzéketlen a magasbbitás hatása iránt, addig az utas megérzi a sebesség- és irányváltozásnak minden árnyalatát. Elérkezhet az az idő, a mikor a sebesség tetemes fokozása miatt az utasokat külön e célra szerkesztett berendezésekkel kell majd a centrifugális erő ellenében megvédenünk. Ilyen lehetne pl. az ingaszerűen, rugalmasan felfüggesztett kocsiszekerény, a melynek a centrifugális erő maga adná meg a megfelelő kilengést. . . .

Fejtegetéseink végén foglalkozzunk még röviden azzal a tehervonattal, a mely egy olyan íves pályán halad, melynek

<sup>1</sup> Die Eisenbahn-Technik der Gegenwart. II. kötet, II. rész 1908. 151. oldal.



külső sinszála a nagy sebességű vonatok miatt meg van magasbbitva.

Legyen a magasbbitás hajlásszöge  $\alpha$ , akkor az egyensúly feltétele a lokomotiv közelében ez

$$N = \left| Td\varphi + \alpha \frac{\Sigma Q}{L} \cdot ds \pm f' \frac{\Sigma Q}{L} \cdot ds - \frac{v^2}{gR} \cdot \frac{\Sigma Q}{L} \cdot ds \right| = 0.$$

Hanyagoljuk el a sebességet, akkor

$$\left| \frac{T}{R} \cdot \frac{L}{\Sigma Q} + \alpha - f' \right| = 0.$$

Mikor lesz az  $\alpha$  hajlásszögű magasbbitás a vontatás tekintetéből káros hatású?

Számítsuk ki  $\alpha$ -nak ezt a határát a következő példán: Legyen  $R = 200$  m,  $f' = 0.11$ ,  $\frac{\Sigma Q}{L} = 1.2^t$  és  $T$ , a Cleveland-St.-Louis vasut lokomotivjának vonóereje:  $T = 11.22^t$ , akkor

$$\alpha = \left| \frac{T}{R \Sigma Q} - f' \right| = 0.047 - 0.11 = 0.063,$$

vagyis a míg a magasbbitás hajlásszöge nagyobb 0.063-nál (cca. 9 cm. magasbbitás) annak a vonóerőre nem lesz hatása.

A tapasztalatból azonban nincsen adatunk a magasbbitásnak a tehervonat ellenállására gyakorolt befolyásáról. Ezért kívánatos volna, hogy a kísérleti pályákon folytatott megfigyelések — ilyen értelemben — tehervonatokra is kiterjesztessenek.

## Megjegyzés a kocsik csoportosításáról.

A gyakorlatban a tehervonat kocsijait mindenekelőtt a teherárúk leg-egyszerűbb kezelése szempontjából fogjuk csoportosítani.

Csak a mennyiben ez a szempont még játékot enged meg, fogjuk a tisztán műszaki szempontokat is érvényesíteni. Ezek a következők:

1. Tekintettel a vonat lassudó menetére (megállására), helyesebb a meg-rakott kocsikat elől besorozni, mert ezáltal mérsékelhetjük az ütközéseket.

2. A szomszédos kocsik ütközőinek érintkezése lehetőség szerint cen-trikus legyen; az ütközőtengelyek magasságkülönbsége ne legyen nagyobb 80 mm-nél. Teljesen megrakott kocsi után tehát — ha csak lehet — ne kapcsoljunk üres kocsit.

3. A kapcsolószerkezet hatásszenvedése kisebb lesz, hogy ha a súlyos kocsikat elől kapcsoljuk be; így a vonatszakadás ellenében nagyobb biz-tonságot érhetünk el.

4. A vontatást gazdaságosabbá tesszük, hogy ha ugyanazt a szállítandó terhet kisebb hosszúságú vonatban helyezzük el. Rakott és üres kocsik-ból álló vonat esetén pedig kisebb a vontatási ellenállás, ha a rakott kocsikat elől sorozzuk be.

E különböző szempontok összehasonlításával látjuk, hogy a kocsik csoportosítására elmélettel talált eredményünk fedi a gyakorlatban — egészen más szempontokból — támasztott követeléseket.

Az irodalomban e tárgyra vonatkozólag a következő helyeken találunk adatokat:

a) A kereskedelemügyi m. kir. miniszternek 1904. évi márczius hó 26-án kelt 15,400. számú rendeletében, a forgalmi szolgálatra vonatkozó szabá-lyok alapelveiben a 11-ik czikk 48. és 59. számú bekezdéseiben többek között ezeket találjuk:

48. «A vonatokat rendesen úgy kell összeállítani, hogy a nehéz jár-művek a könnyebbek előtt legyenek besorozva; . . .»

59. «Vegyes vonatoknál és személyszállító tehervonatoknál a személy-szállító teherkocsikat lehetőleg a vonat hátulsó felébe kell besorozni . . .»

b) KELÉNYI ÖDÖN m. á. v. felügyelő: A vasuti személy- és teherkocsik. Közlekedési szakkönyvtár I. sorozat 4. és 5. könyv, 145. és 146. oldalakon:

«Üzembiztonsági szempontból előnyös az, ha a vonat lehetőleg egy-nemű és egyenlő súlyú kocsikból áll. A mennyiben a vonatot egyenlőtlen súlyú kocsikból kellene összeállítani, úgy szükséges, hogy a nehezebb kocsikat a vonat elejére, a könnyebbeket pedig annak végére sorozzák. . . . tehervonatoknál a vonat elejére a rakott, hátsó részére az üres kocsik kerüljenek . . .»

«Vegyes vonatokat úgy kell összeállítani, hogy a teherkocsik a moz-dony mögé, a személykocsik pedig a vonat hátulsó felébe kerüljenek.»



c) Magyar vasuti szaknaptár, közlekedési almanach és sematizmus, szerkeszti RÉCSEY EMIL m. á. v. főmérnök.

«Egyes fontosabb tudnivalók a forgalmi szolgálatból. A kocsik besorozása.»

«A vonatokat általában úgy kell összeállítani, hogy a nehéz kocsik a könnyűk előtt, tehát az üres kocsik a rakottak után legyenek besorozva.»

d) Kalender für Eisenbahn-Techniker begründet von Edm. Heusinger von Waldegg 1907. Gehefteter Teil. 276. oldal. A vonatok összeállítása.

«Tehervonatok esetén az egyes kocsik sorrendjét illetőleg nem követelünk egy általános érvényű elvet. Az egyes csoportokba sorozandó kocsik száma és sorrendje ama közbenső állomások szerint fog igazodni, a melyekben egyes kocsikat, vagy egész vonatrészeket kell be- vagy ki-kapcsolnunk.»

«Nehezen megrakott kocsikat és hideg lokomotivokat elől, üres kocsikat pedig a vonat hátulsó részében kell elhelyezni.»

### Megjegyzések Boedecker képletéhez.

«Die Wirkungen zwischen Rad und Schiene und ihre Einflüsse auf den Lauf und den Bewegungswiderstand der Fahrzeuge» című művében BOEDECKER tisztán elméleti alapon fejtegetvén, a fajlagos kanyarulati ellenállásra ezt a képletet állítja fel:

$$W = \frac{0.85938}{R} - \frac{\sigma}{134},$$

$W$  a fajlagos kanyarulati ellenállás kg.-ban,

$R$  a sugár kilométerekben,

$\sigma$  a nyomkarima játéka milliméterekben.

A 71. oldalon megjegyzi e képlethez BOEDECKER: «A kapcsolószerkezetben fellépő feszültség a képlet levezetésekor figyelmen kívül maradt, a miért ez szigorúan véve csakis a vonat végső szakaszára vonatkozik. Azonban nem járna nehézséggel « $W$ » kifejezésében a kapcsolást is figyelembe venni.»

«A kapcsolós hatása általában kedvező lesz, a mennyiben a kanyarulati ellenállást csökkenti s azt eredményezi, hogy  $W$  a vonat végéről a lokomotív felé és egyáltalán a feszültség növekedésével csökken. Ugyanannak a vonatnak kanyarulati ellenállása tehát emelkedő pályán kisebb lesz, mint vízszintesben, vagy esésben.»

BOEDECKER erre a következtetésre úgy jut, hogy *teljesen* merev tengelyű járműveket tételez fel, a melyek úgy állanak be az ívbe, hogy a haladás irányában első, külső kerék a külső, a hátulsó, belső kerék pedig a belső sinszálhoz szorul. Hogy BOEDECKER eme feltevése mennyire felel meg a valóságnak, csak igen pontos kísérletekkel lehetne ellenőrizni.

Olyan kísérleti anyagot, a mely BOEDECKER következtetéseinek elbírálására közvetlenül alkalmas volna, nem találtunk. Bizonyos azonban, hogy BOEDECKER következtetése merőben ellentétes az «Orléansi» képletben



(308. oldal) kifejezett tapasztalattal és azzal a képletünkkel (308. és 314. oldalakon), a mely egy egyszerű physikai jelenségből kiindulva a tapasztalattal egybehangozván azt fejezi ki, hogy a vonat hosszúságával növekszik a fajlagos kanyarulati ellenállás. Emelkedő pályarészen pedig *nagyobb* lesz a kanyarulati ellenállás, mint vízszintesben, vagy esésben.

Ez ellenmondás némi megvilágítására bemutatjuk az alanti táblázatot, a melyet Ing. CHARLES BAUM-nak az «Annales des ponts et chaussées»-ben megjelent (l. a 308. oldalon) értekezéséből vettünk át.

A Semmering-pályán egyenlő terhelésű hosszú és rövid vonatokkal eszközölt kísérletek íves pályarészekén a következőket eredményezték:

<i>R</i> m.	26 kocsiból álló vonat 198,77 <sup>t</sup> terheléssel <i>W</i> kg.	13 kocsiból álló vonat 198,77 <sup>t</sup> terheléssel <i>W</i> kg.
189	3,58	3,03
265	2,57	2,32
284	2,57	2,22

Látjuk e táblázatból, hogy egyenlő nagyságú terhelés, de kétszeres vonathosszúság mellett nagyobb a fajlagos kanyarulati ellenállás, a mí kétségkívül megerősíti a 314. oldalon talált « $E_0$ » képletünket.

BOEDECKER következtetéséből kiindulva azonban nem tudjuk megmagyarázni, hogy miért volt «*W*» hosszabb vonat esetén nagyobb.

### A nyomkarima játékának befolyásáról.

BOEDECKERnek fenti képlete szerint a nyomkarimának nagyobb játéka mellett ( $\sigma$ ) kisebb lesz a fajlagos kanyarulati ellenállás. BOEDECKER elméletének ezt az eredményét a kísérletek is beigazolták. Így például a bajor pályákon folytatott kísérletek szerint a nyomkarima játékának befolyása még nagyobb volt, mint a hogyan azt a fenti képlet kifejezi. Sőt egyik kísérlet szerint normális nyombőségű pályán 25%-al volt kisebb a kanyarulati ellenállás, mint ugyanazon a pályán bővítés nélkül.

Látjuk ebből, hogy tapasztalat és elmélet egyaránt megerősítették azt a törekvést, hogy a nyomkarimának lehetőleg bő játékot adjunk. Ha meg-növeljük a nyomkarima játékát, kisebb pályasugarat engedhetünk meg.

Oly esetekben, amikor a szabványosnál sokkal kisebb sugárral kell egy vágánykapcsolási feladatot (pl. teherpályaudvar tervezésekor) megoldanunk, olyképen segítünk, hogy kivételesen «felütősínes felépítményt» alkalmazunk. A magyar kir. államvasutak szabványa szerint így 40 m. sugarú pályát is létesíthetünk. A külső sinszálát pótló lemez szélessége ez esetben 200 mm.

Wellisch Zsigmond.



## ADALÉK A FERMAT-FÉLE TÉTEL ELMÉLETÉHEZ.

A következő sorokban oly tételt óhajtok bemutatni, a mely bár a nagy FERMAT-tétel bebizonyításához csak adalékot szolgáltat, mégis tartalmánál és bebizonyítása teljesen elemi voltánál fogva némi érdekre tarthat igényt.

A tétel a következő:

Az

$$x^k + y^k = z^k \quad (k=2, 3, \dots) \quad 1)$$

és

$$x^l + y^l = z^l \quad (l > k) \quad 2)$$

*diophantosi egyenleteknek semmilyen közös valódi megoldásuk nincsen, ha  $k < l$ . Valódi megoldáson az olyant értvén, a melyben minden ismeretlen értéke a zérustól különböző.*

Mindenekelőtt a következő segéd-tételt bizonyítom be:

*Segéd-tétel. Ha az 1) egyenletnek az*

$$ax^k + by^k = cz^k \quad 3)$$

*egyenlettel van közös megoldása, akkor csak a következő két eset lehetséges: vagy  $c$  értéke a és  $b$  értékei közé esik; vagy pedig  $a = b = c$ .*

*a) Ha  $a < b$ , akkor a közös megoldást  $x, y, z$ -vel jelölvén, 1) miatt*

$$cz^k > a(x^k + y^k) = az^k, \quad \text{tehát} \quad a < c,$$

$$cz^k < b(x^k + y^k) = bz^k, \quad \text{„} \quad c < b$$

és így

$$a < c < b.$$

*β) Ha  $a > b$ , akkor*

$$cz^k > b(x^k + y^k) = bz^k, \quad \text{tehát} \quad b < c,$$

$$cz^k < a(x^k + y^k) = az^k. \quad \text{„} \quad c < a$$

és így

$$b < c < a.$$

$\gamma$ ) Ha  $a=b$ , akkor

$$cz^k = a(x^k + y^k) = az^k, \text{ tehát } a=c$$

és így

$$a = b = c.$$

E segédétel bebizonyítása után jegyezzük még meg, hogy az 1) egyenletnek nincsen oly valódi megoldása, a melyben  $x$  és  $y$  egyenlő értékeket vesz fel, mert a mint közvetlenül világos a

$$2x^k = z^k \quad (k > 1)$$

egyenletnek egész-számú megoldása nincsen.

Ezek után tételünk néhány szóval bebizonyítható. A 2) egyenletről tegyük fel, hogy van valódi közös megoldása 1)-gyel és legyen ez  $x, y, z$ . A 2) egyenletet így írván

$$x^k x^{l-k} + y^k y^{l-k} = z^k z^{l-k}$$

ez az

$$ax^k + by^k = cz^k$$

alakban írható, ha

$$a = x^{l-k}, \quad b = y^{l-k}, \quad c = z^{l-k}$$

teszszük. De az előbbi megjegyzésünk után világos, hogy a segédétel  $\gamma$ ) esete ki van zárva, kellene tehát, hogy ugyan e segédétel értelmében a  $c = z^{l-k}$  értéke az  $a = x^{l-k}$  és a  $b = y^{l-k}$  értékek közé essék. De mivel valódi megoldás esetében  $|z| > |x|$  és  $|z| > |y|$ , a  $c$  értékének egyszersmind  $a$  és  $b$  értékénél nagyobbak kellene lennie, a mi nyilvánvaló ellentmondás. De ezzel tételünk teljesen be van bizonyítva.

*Németh János.*



# ALGEBRAI GÖRBÉK ARITHMETIKAI TULAJDONSÁGAIRÓL.

(Első közlemény.)

## I. Bevezetés.

A matematikának ez a fejezete igazában FERMAT-val veszi kezdetét, kinek ilyen irányú vizsgálatait, DIOPHANTOS arithmetikájának BACHET-féle kiadásában tett széljegyzeteken kívül,<sup>1</sup> nagyrészt «*Doctrinæ analyticæ inventum novum*» cím alatt J. DE BILLY jezsuita foglalta össze.<sup>2</sup>

FERMAT általánosan alkalmazható módszereket adott több egyszerűbb feladaton kívül az

$$\begin{cases} y^2 = a + bx + cx^2 + dx^3, \\ y^2 = a + bx + cx^2 + dx^3 + ex^4, \end{cases} \quad (1)$$

$$y^3 = a + bx + cx^2 + dx^3 \quad (2)$$

racionális coefficiensű határozatlan egyenleteknek racionális számokkal való megoldására, vagyis másképen kifejezve az (1) és (2) alatti racionális coefficiensű algebrai görbék racionális (racionális koordinátákkal bíró) pontjainak felkeresésére, kiin-

---

<sup>1</sup> E széljegyzetekben van többek között a nagy FERMAT-féle tétel is kimondva, mely szerint az  $x^n + y^n = z^n$  egyenletet nem lehet racionális számokkal megoldani, mibelyt  $n > 2$ .

<sup>2</sup> A széljegyzetek és az *Inventum novum* először FERMAT halála után 5 évvel, 1670-ben jelentek meg DIOPHANTOS arithmetikájának S. FERMAT (P. FERMAT fia) által rendezett kiadásában. FERMAT munkáit újabban P. TANNERY adta ki (*Oeuvres de FERMAT*), melynek III. kötetében (1896) a széljegyzetek p. 241—274., az *Inventum novum* p. 325—398. francia nyelven található.

dulva egy racionális pont ismeretéből vagy azzal æquivalens feltevésből.

FERMAT eljárását, melyet az (1) alatti görbék racionális pontjainak felkeresésére alkalmaz, EULER öntötte matematikai formulákba a szentpétervári akadémia által halála után csak 47 évvel 1830-ban kiadott 1., 6. és 7. értekezésében.<sup>1</sup>

E FERMAT és EULER által tárgyalt problémát JACOBI<sup>2</sup> hozta kapcsolatba az integrálszámítással, midőn arra utalt, hogy a szerinte EULERnek tulajdonított algorithmus, melyet EULER az (1) görbék egy racionális pontjából újaknak felkeresésére alkalmaz, megegyezik az (1)-hez tartozó elsőfajú elliptikus integrálok szorzásának algebrai algorithmusával. Sőt JACOBI egy lépéssel előrehalad, midőn a szóban forgó problémának általánosítását racionális coefficiensű

$$y^2 = R(x) = a_0 x^{2p+2} + a_1 x^{2p+1} + \dots + a_{2p+2}$$

alakú hyperelliptikus görbékre nézve kimondja, racionális coefficiensű tetszőleges algebrai görbékre pedig jelzi.

Hyperelliptikus görbékre JACOBI a tételét következőképpen mondja ki:

Ha  $R(x)$  valamely  $(2p+1)$ -ed, vagy  $(2p+2)$ -ed fokú racionális coefficiensekkel bíró egész függvény és ha  $\xi$  oly racionális érték, a mely mellett  $\sqrt{R(\xi)}$  is racionális, akkor végtelen sok  $p$ -ed fokú racionális coefficiensekkel bíró egyenlet van, mely oly tulajdonságú, hogy egy tetszőleges  $x_k$  ( $k=1, 2, \dots, p$ ) gyökével  $\sqrt{R(x_k)}$  racionálisan kifejezhető racionális coefficiensekkel.<sup>3</sup>

<sup>1</sup> Mémoires de l'Académie impériale de St. Pétersbourg, XI. k. V. ö. EULER, Anleitung zur Algebra, II. k. (St. Petersburg 1771.) p. 239—274.

<sup>2</sup> De usu theoriæ integralium ellipticorum et integralium ABELIANORUM in analysi DIOPHANTEA, Crelle Journal 13. k. (1834) p. 353—355, JACOBI'S Werke II. k. p. 53—55.

<sup>3</sup> Hogy a  $p=2$  esetben egy racionális pontból általánosságban nem lehet racionális pontot leszármaztatni, hanem lehet a JACOBI-féle tétel értelmében egy racionális coefficiensű másodfokú egyenletet, azt EULER is észrevette, Anleitung zur Algebra (1771). II. k. p. 263.



A XIX. század folyamán racionális coefficiensű harmad- és negyedrendű elsőfajú görbékkel arithmetikai szempontból többen foglalkoztak.<sup>1</sup>

1901-ben jelent meg POINCARÉ terjedelmes közleménye az algebrai görbék arithmetikai tulajdonságairól,<sup>2</sup> melyben elődeire való hivatkozás nélkül részletesen foglalkozik a racionális coefficiensű unicursalis és bicursalis görbékkel s az utóbbiak közül különösen a harmadrendű görbékkel, ellenben úgyszólván csak az eredmények összefoglalására szorítkozik a magasabb fajú görbéknél. A JACOBI-féle tétellel szemben a  $p$ -ed fajú görbéknél nem egy racionális pontból, hanem oly  $p$  pontból indul ki, melyek ugyan nem racionálisak, de *racionális pontsoportot* alkotnak, vagyis koordinatáiknak minden elemi szimmetrikus függvényei racionálisak, és szerkeszt más  $p$  elemű racionális pontsoportokat.

POINCARÉ dolgozatában lényeges szerep jut a görbék racionális koeficiensű biracionális transformatiójának, mint a mely a görbék arithmetikai tulajdonságait nem változtatja meg, a meny-

---

<sup>1</sup> Lásd P. BACHMANN, Encyclopädie der math. Wissensch., Art. I. C. 1., p. 571—573. v. ö. annak francia fordítását is, Encyclopédie des Sc. Mathém. Tome I., vol. 3., p. 27. s köv. Az ott említettek kivül meg kell még említenünk STEINER-t, CLEBSCH-et és VÁLYI GYULÁT, kik, ugyan nem arithmetikai szempontból, olyan szerkesztést alkalmaztak (STEINER-féle polygonok szerkesztése) a harmadrendű elsőfajú görbére, mely által egy racionális pontból új racionális pontokat tudunk felkeresni. Ha u. i. egy racionális coefficiensű harmadrendű görbén  $A$  racionális pont, akkor  $A$  érintője szintén racionális  $A_1$  pontot metsz ki a görbéből,  $A_1$  érintője szintén és így tovább. Vagy ha  $A, B$  és  $C$  racionális pontok, akkor az  $AC$  racionális  $C_1$  pontot, a  $BC_1$  racionális  $C_2$  pontot és így tovább metsz ki. STEINER, Crelle Journal 32. k. p. 182; CLEBSCH ugyanott 63. k.; CLEBSCH-LINDEMANN, Vorlesungen über Geometrie, I. k. p. 615.; VÁLYI GYULA, Matematikai és Természettudományi Értesítő, IX. k. p. 18—25, X. k. p. 2—13, X. k. p. 249, mely utóbbi dolgozatában olyan szerkesztést ad, melyet racionális coefficiensű negyedrendű elsőfajú térbeli görbékre alkalmazva egy racionális pontból újakat tudunk föltalálni.

<sup>2</sup> Sur les propriétés arithmétiques des courbes algébriques, Journal de mathématiques (Liouville) (5) t. 7. (1901), p. 161—233.

nyiben minden racionális pontnak racionális pont, minden  $q$  elemű racionális pontcsoportnak  $q$  elemű racionális pontcsoport felel meg. Mint ilyen transformatióra nézve invariáns számot definiálja POINCARÉ a harmadrendű görbe rangszámát, vagyis azon racionális pontok számát, melyek egymásból nem származtathatók le, de belőlük minden racionális pont leszármaztatható a görbén.

Újabban SCHLESINGER LAJOS mutatott reá ezekre a vizsgálatokra a Deutsche Mathematiker-Vereinigung 1907. évben tartott EULER-ülésén felolvasott közleményében,<sup>1</sup> melyben kimutatja, hogy a JACOBITÓL EULERnek tulajdonított algorithmus már FERMAT-nál feltalálható; kimutatja továbbá, a mire JACOBI csak hivatkozott, hogy t. i. a FERMAT-EULER-féle algorithmus, mely által az (1) görbék egy racionális pontjából másoknak ismeretéhez eljutunk, egyezik az (1)-hez tartozó elliptikus integrálok szorzásának algebrai algorithmusával; felhívja a figyelmet JACOBI bizonyítás nélkül maradt tételére s végül felállítja az összefüggést FERMAT, EULER, JACOBI és POINCARÉ dolgozatai közt.

Körülbelül egy időben SCHLESINGER dolgozatával jelent meg BEPPO LEVI egy közleménye, mely azután még három közleményben folytatódott,<sup>2</sup> a racionális coefficiensű harmadrendű görbékről. Az első közleményben racionális coefficiensű biracionális transformatióval egymásba átvihető harmadrendű görbékkel, azok invariánsaival s a rajtuk levő racionális pontok eloszlásával foglalkozik, míg a többi három közleményben oly speciális harmadrendű görbéket állít elő, melyeken egy bizonyos racionális pontból csak véges számú racionális pont származtatható le.

SCHLESINGER dolgozatának nyomán a Jahresbericht ezidei első számában (XVIII. kötet 1909) három idevágó dolgozat

<sup>1</sup> Über ein Problem der DIOPHANTischen Analysis bei FERMAT, EULER, JACOBI und POINCARÉ, Jahresbericht 17. k. p. 57—67.

<sup>2</sup> Saggio per una teoria aritmetica delle forme cubiche ternarie, Nota I—IV, Accademia reale delle scienze di Torino, 1906—1908.



látott napvilágot, melyek közül a J. PTASZYCKIÉ<sup>1</sup> és az enyém<sup>2</sup> a JACOBI-tól kimondott tételt bizonyítja be és pedig az első dolgozat hyperelliptikus görbékre, a második általános algebrai görbékre is. A harmadik dolgozat,<sup>3</sup> melynek szerzője P. v. SCHAEWEN, a címben kifejezett FERMAT-féle problémával foglalkozik és azt visszavezeti az (1) alatti alakra.

SCHLESINGER professzor úr szíves ösztönzésének, melyért hálas köszönetemet kifejezni e helyen sem mulaszthatom el, köszöni létrejöttét a jelen dolgozat is, mely POINCARÉ nyomán részletesebben szól a magasabb fajú görbékről, különösebben pedig a másodfajú görbékről és ezek közül is a negyedrendű egy kettősponttal bíró görbékről.

Az eddig említett dolgozatok nem általános racionális koeficiensű görbékéből indulnak ki, hanem olyanokból, melyeken van egy racionális pont, vagy egy  $p$  elemű racionális pontcsoport ( $p$  a görbe fajszáma). Hogy a coefficiensek mely értékrendszere mellett van a görbén racionális pont, 2, 3, ... elemű racionális pontcsoport, ez a kérdés igen nehéz és bizonyos nagyon is speciális görbéken<sup>4</sup> kívül csak a kúpszeletekre van eldöntve.<sup>5</sup>

## II. Magasabb fajú görbékről.

### 1.

Racionális coefficiensekkel bíró elsőfajú görbéken egy ismeretes  $(\xi, \eta)$  racionális (racionális koordinátákkal bíró) pontból, miként POINCARÉ kimutatta, általánosságban végtelen sok racionális pontot lehet felkeresni. Magasabb fajú görbéknél azonban egy ismeretes  $(\xi, \eta)$  racionális pontból általánosságban nem lehet racionális pontokat leszármaztatni, de lehet egy racionális

<sup>1</sup> Sur un théorème d'analyse indéterminée, énoncé par JACOBI.

<sup>2</sup> Über ein Theorem von JACOBI und seine Verallgemeinerung.

<sup>3</sup>  $Ax^3 + Bx^2y + Cxy^2 + Dy^3 = z^3$  in rationalen Zahlen zu lösen.

<sup>4</sup> BACHMANN, Encyklopädie der math. Wissensch. I. C. 1. p. 572—573.

<sup>5</sup> BACHMANN, id. h. I. C. 2. p. 613—622, 633—635.

pontcsoportból, vagyis oly pontcsoportból, melynek pontjai ugyan nem racionálisak, de koordinátaiknak minden elemi szimmetrikus függvénye racionális, végtelen sok más racionális pontcsoportot leszármaztatni.

Mint általánosítását az elsőfajú racionális coefficienssekkel bíró algebrai görbékre szóló tételnek POINCARÉ dolgozatában a következő tételt mutatta ki:

Ha

$$f(x, y) = 0 \quad (3)$$

egy  $n$ -ed rendű,  $p$ -ed fajú racionális coefficiensű algebrai görbe egyenlete<sup>1</sup> és ha ismeretes ezen egy  $p$  elemű racionális pontcsoport, vagyis oly  $p$  pont, melyek  $(x_k, y_k)$  ( $k = 1, 2, \dots, p$ ) koordinátaiknak minden elemi szimmetrikus függvénye racionális szám, akkor belőle általánosságban végtelen sok  $p$  elemű racionális pontcsoportot tudunk leszármaztatni.

Az adott  $p$  elemű racionális pontcsoportból új  $p$  elemű racionális pontcsoportokat racionális coefficiensű adjungált görbék által tudunk az (3) görbéből kimetszeni.

Az algebrai görbék elméletének ismeretes tételei szerint<sup>2</sup> a (3) görbének  $q > (n - 3)$ -ad rendű adjungált görbével való (a  $d$  számú kettősponton kívüli)  $nq - 2d$  metszéspontja közül általánosságban csak  $nq - 2d - p$  választható tetszőlegesen s a többi  $p$  metszéspont ezek által meg van határozva, úgy hogy az (3) görbén levő  $g_{nq-2d}^{nq-2d-p}$  pontsereget egy  $k = nq - 2d - p$  nem homogén lineáris parametert tartalmazó

$$\varphi(x, y) = \varphi_0(x, y) + \lambda_1 \varphi_1(x, y) + \lambda_2 \varphi_2(x, y) + \dots + \lambda_k \varphi_k(x, y) = 0 \quad (4)$$

<sup>1</sup> Kényelem szempontjából azt az esetet fogjuk szem előtt tartani, hogy az (3) görbe csak közöséges singularitásokkal, tehát egyszerű kettőspontokkal és csúcspontokkal bír, de vizsgálataink arra az esetre is alkalmazhatók, mikor az (3) görbe singularitásai nem ily egyszerűek.

<sup>2</sup> Lásd BERZOLARI, Theorie der höheren ebenen algebraischen Kurven, Encyclopädie, III. C. 4., p. 414.; STAHL, ABELSche Funktionen, p. 71—75.



$q$ -ad rendű adjungált görbesorral ki tudjuk metszeni az (3) görbéből, a hol  $\varphi_0(x, y), \varphi_1(x, y) \dots \varphi_k(x, y)$  egymástól lineárisan független  $q$ -ad rendű adjungált görbék, melyeknekoefficiensei az (3) görbeoefficienseiből racionálisan vannak összetéve; jelen esetben tehát, a mikor az (3) görbeoefficiensei racionálisak, a  $\varphi_0, \varphi_1, \dots, \varphi_k$  görbékoefficiensei is racionálisak.

Ha tehát a (4) görbét a (3) görbének egy  $k = nq - 2d - p$  elemű racionális pontcsoportján keresztülvezetjük, akkor  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$  racionális értékeket nyernek s így, minthogy a (3) és (4) racionálisoefficiensekkel bíró görbék a kettőspontok racionális pontcsoportján és a  $k$  elemű racionális pontcsoporton kívül szükségképpen ismét racionális pontcsoportban metszik egymást, a többi  $p$  metszéspont racionális pontcsoportot alkot.

Előfordulhat az az eset is, hogy a  $k = nq - 2d - p$  elemű racionális pontcsoporton nemcsak egy, hanem végtelen sok (4) alakú  $q$ -ad rendű adjungált görbe megy keresztül, vagyis a  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$  parameterek közül  $1, 2, \dots$ , tetszőleges marad; ekkor a (4) alakú  $s$  a  $k$  elemű pontcsoporton átmenő görbét a síknak  $1, 2, \dots$ , tetszőleges racionális pontján keresztülvezethetjük, hogy a  $p$  elemű pontcsoport határozott legyen.

Olyan  $k = nq' - 2d - p$  elemű racionális pontcsoportot, a a milyenre  $p$  elemű racionális pontcsoportok szerkesztésénél szükségünk van, mindig tudunk megalkotni, ha a (3) görbének egy  $p$  elemű racionális pontcsoportját ismerjük. Ezen  $p$  elemű racionális pontcsoportból és egy tetszőleges  $q > (n-3)$ -ad rendű racionálisoefficiensű adjungált görbének a (3) görbével való  $nq - 2d$  elemű  $G$  racionális pontcsoportjából állítunk össze egy  $nq' - 2d - p$  elemű racionális pontcsoportot azáltal, hogy amazt  $(\varepsilon - 1)$ -szer, emezt  $(\lambda + 1)$ -szer számítjuk, a hol  $\varepsilon - 1$  és  $\lambda + 1$  pozitív egész számok (az egyik zéró is lehet), melyek eleget tesznek az

$$nq' - 2d - p = (\varepsilon - 1)p + (\lambda + 1)(nq - 2d), \quad (5)$$

egyenletnek, melynek az

$$n(q' - q) - \lambda(nq - 2d) = \varepsilon p \quad (6)$$

alakot is adhatjuk.

Legyen

$$\rho = [n, 2d], \quad \rho' = [n, 2d, p],$$

a hol a zárójel a között levő számok legnagyobb közös osztóját jelenti, akkor a (6) egyenlet csak akkor elégíthető ki pozitív  $q' - q$  és  $\lambda \geq -1$  egészszámú értékekkel, ha  $\frac{\varepsilon p}{\rho}$  egészszámú értékkel bír. Ez pedig oly legkisebb  $\varepsilon$  érték mellett fog következni, a mely

$$\varepsilon = \frac{\rho}{\rho'} = \frac{[n, 2d]}{[n, 2d, p]}.$$

Ilyen  $\varepsilon$  érték mellett a (6) egyenletnek végtelen sok pozitív  $q' - q$  és  $\lambda \geq -1$  egészszámú megoldása van. Az (5) egyenlet miatt tehát azon  $q'$  rendű adjungált görbe, mely az adott  $p$  elemű racionális pontcsoporton  $(\varepsilon - 1)$ -szer, a  $G$  racionális pontcsoporton pedig  $(\lambda + 1)$ -szer megy keresztül, ezeken kívül a (3) görbéből egy  $p$  elemű racionális pontcsoportot metsz ki.

Új  $p$  elemű racionális pontcsoportokat kapunk, ha vagy a (6) egyenlet más  $q' - q$ ,  $\lambda$  megoldásából indulunk ki, vagy pedig a már megkapott  $p$  elemű racionális pontcsoportokra ismétljük az előző szerkesztést.

Más módszert is ad POINCARÉ  $p$  elemű racionális pontcsoportok szerkesztésére, mely azonban csak akkor alkalmazható, ha már két vagy több  $p$  elemű racionális pontcsoport ismeretes a (3) görbén. Ha u. i. két  $p$  elemű racionális pontcsoporton (ha csak kettő ismeretes, akkor az egyiket kétszeresen) egy  $q \geq \frac{3p + 2d}{n}$ -ed rendű racionális coefficiensű adjungált görbét vezetünk keresztül, akkor e görbe a (3)-at egy  $nq - 2d - 2p$  elemű racionális pontcsoportban metszi. Egy ezen a pontcsoporton valamint egy harmadik  $p$  elemű racionális pontcsoporton keresztülvezetett ugyanolyan  $q$ -ad rendű adjungált görbe egy új  $p$  elemű racionális pontcsoportot metsz ki a (3)-ból.



Ezen eljárást alkalmazva az előző módszer által megkapott két vagy több  $p$  elemű racionális pontcsoportokra, s a belőlük kapott új  $p$  elemű racionális pontcsoportokra, ezen módszer is általánosságban végtelen sok  $p$  elemű racionális pontcsoport ismeretéhez juttat el a (3) görbén.

Azon speciális esetben, a mikor lehet oly  $q$  egészszámot találni, a mely  $q = \frac{3p + 2d}{n}$ , akkor POINCARÉ második szerkesztése egy  $p$  elemű racionális pontcsoportra is alkalmazható, mivel ekkor a szerkesztésnél segítségül használt  $nq - 2d - 2p$  elemű racionális pontcsoport maga is  $p$  elemű s így szintén felhasználható új  $p$  elemű racionális pontcsoportok szerkesztésére. Az ily módon kapott  $p$  elemű racionális pontcsoportok általánosságban különböznek az előbbi két szerkesztés által nyert pontcsoportoktól. Ezen szerkesztés azonban csak akkor alkalmazható, ha

$$q = \frac{3p + 2d}{n} = \frac{p + 2p + 2d}{n} = n - 3 + \frac{p + 2}{n}$$

vagyis, ha  $p + 2$   $n$ -nel osztható, a mi pl. teljesül, ha

$$p = 2, n = 4; p = 3, n = 5, \text{ stb.}$$

Ha ezen feltétel nem is teljesül, de teljesül az

$$nq - 2d = (h + 2)p$$

egyenlőség, a hol  $q$  és  $h$  positiv egészszámok, akkor a  $q$ -ad rendű adjungált görbét  $(h + 1)$ -szeresen keresztülvezetve az adott  $p$  elemű racionális pontcsoporton, vagy pedig  $h + 1$   $p$  elemű racionális pontcsoporton keresztülvezetve, az még egy  $p$  elemű racionális pontcsoportban metszi a (3) görbét.

De hogy az említett egyenlőség teljesülhessen, annak feltétele, hogy  $hp + 2$  osztható legyen  $n$  nel. Ez pedig akkor teljesül, ha a

$$kn - hp = 2$$

egyenletnek van megoldása, a mi nem mindig következik be.

## 2.

A (3) görbén levő  $p$ -elemű pontcsoportokat a JACOBI-féle inversio probléma szerint a (3) algebrai egyenlethez tartozó elsőfajú ABEL-féle integrálok összegeivel jellemezhetjük.

Legyen ugyanis  $u_1, u_2, \dots, u_p$  a (3)-hoz tartozó egymástól lineárisan független  $p$  elsőfajú normálintegrál, akkor, ha  $(a_i, b_i)$  ( $i=1, 2, \dots, p$ )  $p$  fixpontja a (3) görbének, az

$$a_k = \int_{(a_1, b_1)}^{(x_1, y_1)} du_k + \int_{(a_2, b_2)}^{(x_2, y_2)} du_k + \dots + \int_{(a_p, b_p)}^{(x_p, y_p)} du_k \quad (7)$$

$(k=1, 2, \dots, p)$

integrálösszegek megadásával a (3) görbe  $(x_i, y_i)$  ( $i=1, 2, \dots, p$ )  $p$ -elemű pontcsoportja teljesen meg van határozva,<sup>1</sup> feltéve, hogy az integráció útja az  $(a_i, b_i)$  és  $(x_i, y_i)$  ( $i=1, 2, \dots, p$ ) pontok között a  $p$  integrálösszeg mindenikében ugyanaz a (3)-hoz tartozó RIEMANN-féle felületen.

Egyszerűség szempontjából tegyük fel, hogy (7) alatt szereplő integrálok alsó határai mind ugyanazok, vagyis  $a_i=a, b_i=b$  ( $i=1, 2, \dots, p$ ).

A (7) alatti integrálösszegeket, melyek által az  $(x_i, y_i)$  ( $i=1, 2, \dots, p$ )  $p$ -elemű pontcsoport meg van határozva, ezen pontcsoport *argumentumainak*, s a pontcsoportot  $(a_1, a_2, \dots, a_p)$  pontcsoportnak, vagy röviden  $a$  pontcsoportnak nevezzük. Ugyancsak argumentumoknak nevezzük a (7) alatti  $a_1, a_2, \dots, a_p$  integrálösszegeket akkor is, ha azok nem  $p$  számú  $(x_i, y_i)$  pontra vonatkoznak, hanem többre vagy kevesebbre, a mikor tehát az argumentumok által a pontcsoport nincs meghatározva.<sup>2</sup>

<sup>1</sup> Kivéve azon esetet, a mikor az  $(x_i, y_i)$  ( $i=1, 2, \dots, p$ )  $p$  elemű pontcsoport egy  $(n-3)$ -adrendű adjungált görbén van, a mikor az  $a_1, a_2, \dots, a_p$  összegek nem egy, hanem végtelen sok  $p$  elemű pontcsoportot határoznak meg.

<sup>2</sup> POINCARÉ az elsőfajú integrálokat úgy választja meg, hogy a (3) görbének minden adjungált görbével való (a kettőspontokon kívüli) metszéspontjaira nézve az argumentumok összege

$$a_1 + a_2 + \dots + a_p = 0$$



Az ABEL-féle theoremá szerint a (3) görbének egy  $q$ -adrendű görbével való  $nq$  metszéspontjára vonatkozó

$$a_1, a_2, \dots, a_p$$

argumentumok függetlenek a  $q$ -adrendű görbe koefficienseitől, s az argumentumokban szereplő integrálok alsó határain s a (3) görbe koefficiensein kívül csakis a  $q$  rendszámától függenek.

Ha tehát egy tetszőleges egyenessel való  $(x_i, y_i)$  ( $i=1, 2, \dots, n$ )  $n$  metszéspontra vonatkozólag

$$a_1 = x_1, a_2 = x_2, \dots, a_p = x_p,$$

akkor egy  $q$ -adrendű görbével való  $qn$  metszéspontra vonatkozólag

$$a_1 = qx_1, a_2 = qx_2, \dots, a_p = qx_p.$$

Jelölje a kettőspontokhoz (kétszeresen számítva) tartozó argumentumokat

$$\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_p,$$

akkor a (3) görbének egy tetszőleges  $q$ -adrendű adjungált görbével a kettőspontokon kívüli  $nq - 2d$  metszéspontjára vonatkozólag

$$a_1 = qx_1 - \delta_1, a_2 = qx_2 - \delta_2, \dots, a_p = qx_p - \delta_p.$$

Ezek előrebocsátása után egy  $p$  elemű racionális

$$a = (a_1, a_2, \dots, a_p)$$

pontcsoport argumentumai által előállíthatjuk a belőle leszármaztatható  $p$ -elemű racionális pontcsoportokat, illetve azoknak argumentumait.

Az előző pontban alkalmazott  $q'$ -rendű adjungált görbe, mely az  $a$  pontcsoporton  $(\varepsilon - 1)$ -szer a

$$G = qx - \delta = (qx_1 - \delta_1, qx_2 - \delta_2, \dots, qx_p - \delta_p)$$

legyen. Ez nála azért kényelmes, mert ő egy  $p$  elemű racionális  $a$  pontcsoportból leszármaztatható  $p$  elemű racionális pontcsoportoknak csak az  $\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_p$  argumentum összegeit állítja elő, a mi által a pontcsoport még nincs jellemezve.

$(nq-2d)$ -elemű racionális pontcsoporton keresztül pedig  $(\lambda+1)$ -szer megy, a (3) görbéből az (5) alatti egyenlet miatt a

$$q'x - [(\varepsilon-1)a + (\lambda+1)(qx-\delta) + \delta] = a - \varepsilon a - [(\lambda+1)q - q']x - \lambda\delta$$

$p$  elemű racionális pontcsoportot metszi ki, vagyis azon pontcsoportot, melynek argumentumai

$$a_i - \varepsilon a_i - [(\lambda+1)q - q']x_i - \lambda\delta_i.$$

$(i=1, 2, \dots, p)$

$\lambda$  és  $(q'-q)$  eleget tesznek a (6) alatti egyenletnek, melyből

$$(\lambda+1)q - q' = \frac{2\lambda d - \varepsilon p}{n} = \mu,$$

vagyis

$$2\lambda d - n\mu = \varepsilon p.$$

Ha ezen egyenletnek legkisebb, feladatunknak megfelelő  $\lambda$ ,  $\mu$  egész számú megoldása ( $\lambda \geq -1$ )  $\lambda_0$  és  $\mu_0$ , akkor az összes céljainknak megfelelő megoldások

$$\lambda = \lambda_0 + \frac{n}{\rho} k, \quad \mu = \mu_0 + \frac{2d}{\rho} k,$$

a hol  $\rho = [n, 2d]$  és  $k$  nem negatív egész szám. Ennek alapján az  $a$   $p$ -elemű racionális pontcsoportból a  $q'$ -rendű adjungált görbe rendszámának megfelelő változtatásával a következő  $p$  elemű racionális pontcsoportokat kapjuk:

$$a - \varepsilon a - \mu_0 x - \lambda_0 \delta - k \left( \frac{n}{\rho} x + \frac{2d}{\rho} \delta \right).$$

$(k=0, 1, 2, 3, \dots)$

Rövidség kedvéért tegyük

$$\varepsilon a + \mu_0 x + \lambda_0 \delta = \bar{a}$$

és

$$\frac{n}{\rho} x + \frac{2d}{\rho} \delta = \sigma,$$

akkor az előbb kapott  $p$ -elemű racionális pontcsoportok

$$a - \bar{a} - k\sigma.$$

$(k=0, +1, +2, \dots)$



Alkalmazzuk most POINCARÉ második szerkesztését adott  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$   $p$ -elemű racionális pontcsoportokra. A  $\beta$  és  $\gamma$  pontcsoportokon keresztül fektetett  $q \geq \frac{3p+2d}{n}$ -edrendű racionális koefficiensű görbe a (3)-ból egy

$$-(\beta_k + \gamma_k) + qx_k - \delta_k$$

$(k=1, 2, \dots, p)$

argumentumú racionális pontcsoportot metsz ki, mely racionális pontcsoporton és az  $\alpha$  pontcsoporton keresztülmenő  $q$ -adrendű adjungált görbe a (3)-ból a

$$\beta + \gamma - \alpha$$

$p$ -elemű racionális pontcsoportot metszi ki.

Ezen második szerkesztést alkalmazva az

$$a - \bar{a} - k_1\sigma, \quad a - \bar{a} - k_2\sigma, \quad a + \bar{a} - k_3\sigma$$

$(k_1, k_2, k_3 \geq 0)$

$p$ -elemű racionális pontcsoportokra, kapjuk az

$$a - \bar{a} + (k_1 - k_2 - k_3)\sigma$$

$p$ -elemű racionális pontcsoportot, a hol most  $k_1 - k_2 - k_3$  minden egészszámú érték lehet a zérót is beleszámítva.

Ha tehát  $\alpha$   $p$ -elemű racionális pontcsoport, akkor

$$a - \bar{a} + k\sigma \tag{8}$$

$(k=0, \pm 1, \pm 2, \dots)$

is  $p$ -elemű racionális pontcsoport.

Az így kapott  $p$ -elemű racionális pontcsoportokon kívül még másképp is tudunk  $p$ -elemű racionális pontcsoportokat kapni a (3) görbén, ha POINCARÉ második szerkesztésmódját alkalmazzuk a következő egyenlet sorozat által meghatározott módon:

$$\begin{aligned}
2(a-\bar{a})-a &= a-2\bar{a}, \\
2(a-2\bar{a})-(a-\bar{a}) &= a-3\bar{a} = (a-2\bar{a})+(a-\bar{a})-a, \\
2(a-3\bar{a})-(a-2\bar{a}) &= a-4\bar{a} = 2(a-2\bar{a})-a, \\
&\vdots \\
2(a-k\bar{a})-(a-(k-1)\bar{a}) &= a-(k+1)\bar{a}, \quad \text{stb.} \\
2a-(a-\bar{a}) &= a+\bar{a}, \\
2(a+\bar{a})-a &= a+2\bar{a}, \\
2(a+2\bar{a})-(a+\bar{a}) &= a+3\bar{a} = (a+2\bar{a})+(a+\bar{a})-a, \\
&\vdots \\
2(a+k\bar{a})-(a+(k-1)\bar{a}) &= a+(k+1)\bar{a} \quad \text{stb.}
\end{aligned}$$

Ezen két egyenletsorozat bizonyos algoritmust állapít meg a  $p$ -elemű racionális pontcsoportok meghatározásában, a mely szerint eljárva az  $a$  és  $a-\bar{a}$   $p$ -elemű racionális pontcsoportból az

$$\begin{aligned}
&a+m\bar{a} \\
&(m=0, \pm 1, \pm 2, \dots)
\end{aligned}$$

$p$ -elemű racionális pontcsoportokat kapjuk. A (8) tekintetbevételével tehát az  $a$  pontcsoportból leszámaztatható kétszeresen végtelen sok  $p$ -elemű racionális pontcsoport<sup>1</sup>

$$\begin{aligned}
&a+m\bar{a}+k\sigma. \\
&(m, k=0, \pm 1, \pm 2, \dots)
\end{aligned} \tag{9}$$

Hogy pedig általánosságban ezektől a  $p$ -elemű racionális csoportoktól különböző  $p$ -elemű racionális pontcsoportot POINCARÉ két szerkesztésével nem tudunk levezetni, azt a következőkép mutatjuk ki.

Nem tudunk új  $p$ -elemű pontcsoportokat kapni az első szerkesztéssel, mivel az  $a+m\bar{a}+k\sigma$  racionális pontcsoportból az első szerkesztéssel nyert

<sup>1</sup> A félreértés kikerülése végett szükségesnek tartom kijelenteni, hogy itt  $a+m\bar{a}+k\sigma$  nem az argumentumok összege, mint POINCARÉNÁL, hanem csak symbolum, mely azon racionális pontcsoportot jelenti, melynek argumentumai:

$$\begin{aligned}
&\alpha_k+m(\varepsilon\alpha_k+\mu_0\alpha_k+\lambda_0\delta_k)+k\left(\frac{n}{q}\alpha_k+\frac{2d}{q}\delta_k\right). \\
&(k=1, 2, \dots, p)
\end{aligned}$$



$$\begin{aligned}
 & (a+m\bar{a}+k\sigma) - \varepsilon(a+m\bar{a}+k\sigma) - \mu_0x - \lambda_0\delta - k_1\sigma = \\
 & = a - (\varepsilon a + \mu_0x + \lambda_0\delta) - (\varepsilon m - m)\bar{a} - (\varepsilon k - k + k_1)\sigma = \\
 & = a - (\varepsilon m - m + 1)\bar{a} - (\varepsilon k - k + k_1)\sigma
 \end{aligned}$$

$p$ -elemű racionális pontesoport közte van a (9) alattiaknak.

De nem nyerhetünk POINCARÉ második eljárásával sem, mivel az

$$\begin{aligned}
 & (a+m_1\bar{a}+k_1\sigma) + (a+m_2\bar{a}+k_2\sigma) - (a+m_3\bar{a}+k_3\sigma) = \\
 & = a + (m_1+m_2-m_3)\bar{a} + (k_1+k_2-k_3)\sigma
 \end{aligned}$$

$p$ -elemű racionális pontesoport a (9) alattiak közé tartozik.

Az  $a$   $p$ -elemű racionális pontesoportból POINCARÉ kétféle szerkesztésével leszarmaztatható összes  $p$ -elemű racionális pontesoportokat tehát (9) állítja elő. Azon esetben, a mely azonban nem általános eset, mikor az előbbi pont végén említett feltételek teljesülnek, még más  $p$ -elemű racionális pontesoportokat is kaphatunk. A mi a (9)-ből mint lényeges különbség a  $p=1$  esettel szemben azonnal szembetűnő, az az, hogy míg az elsőfajú racionális koefficiensű görbék egy racionális pontjából általánosságban csak egyszeresen végtelen sok racionális pont származtatható le, addig a magasabbfajú ( $p \geq 2$ ) racionális koefficiensű algebrai görbéken egy  $p$ -elemű racionális pontesoportból általánosságban legalább is kétszeresen végtelen sok  $p$ -elemű racionális pontesoport származtatható le.

Ha az  $a$   $p$ -elemű racionális pontesoporton kívül ismeretes még egy oly  $\beta$   $p$ -elemű pontesoport, mely az  $a$ -ból nem származtatható le, akkor belőle POINCARÉ szerkesztéseivel a

$$\begin{aligned}
 & \beta + m\bar{\beta} + k\sigma \\
 & (m, k=0, \pm 1, \pm 2, \dots)
 \end{aligned}$$

racionális pontesoportok származtathatók le ( $\bar{\beta} = \varepsilon\beta + \mu_0x + \lambda_0\delta$ ), s ha az említett feltételek nem teljesülnek, ezek az egyedüliek. Az így kapott és a (9) alatti  $p$ -elemű pontesoportokon kívül a kétféle pontesoportok kombinálásával is kapunk új  $p$ -elemű racionális pontesoportokat POINCARÉ második szerkesztésével. Így kapjuk az

$$\begin{aligned} & \alpha + m_1 \bar{\alpha} + k_1 \sigma + \alpha + m_2 \bar{\alpha} + k_2 \sigma - (\beta + m_3 \bar{\beta} + k_3 \sigma) = \\ & = 2\alpha - \beta + (m_1 + m_2) \bar{\alpha} - m_3 \bar{\beta} + (k_1 + k_2 - k_3) \sigma \quad \text{stb.,} \end{aligned}$$

általánosan az

$$n_1 \alpha + n_2 \beta + m_1 \bar{\alpha} + m_2 \bar{\beta} + k \sigma$$

$p$ -elemű racionális pontcsoportokat,<sup>1</sup> a hol  $n_1, n_2, m_1, m_2, k$  tetszőleges egész számok a zérót is belevéve, melyekre csupán az a kikötés, hogy

$$n_1 + n_2 = 1.$$

Még általánosabban, ha  $\alpha, \beta, \gamma, \dots$  egymástól független  $p$ -elemű racionális pontcsoportok, melyek közül egyik sem származtatható le a többiekből, akkor belőlük a

$$n_1 \alpha + n_2 \beta + n_3 \gamma + \dots + m_1 \bar{\alpha} + m_2 \bar{\beta} + m_3 \bar{\gamma} + \dots + k \sigma \quad (10)$$

$p$ -elemű racionális pontcsoportok származtathatók le az általánosan alkalmazható módszerekkel. A (10) alatt  $n_1, n_2, n_3, \dots, m_1, m_2, m_3, \dots, k$  tetszőleges egész számok a zérót is belevéve, s csupán az  $n$ -ek vannak kitéve annak a megszorításnak, hogy

$$n_1 + n_2 + n_3 + \dots = 1.$$

Ha az előző pont végén említett nem általános módszer is alkalmazható, akkor a (10)-ben foglalt  $p$ -elemű racionális pontcsoportokhoz járulnak azon pontcsoportok, melyeket az ott mondott szerkesztéssel találunk meg.

Ha az  $\alpha, \beta, \gamma, \dots$   $p$ -elemű racionális pontcsoportokból a (3) görbén levő összes  $p$ -elemű racionális pontcsoport leszámaztatható, akkor az  $\alpha, \beta, \gamma, \dots$   $r_p$  számú pontcsoportot *primitív*  $p$ -elemű racionális pontcsoportoknak nevezzük, s  $r_p$  számukat a (3) görbén levő  $p$ -elemű racionális pontcsoportok *rangszáma*ának mondjuk.

<sup>1</sup> Ha az említett feltételek nem teljesülnek, akkor ezek ki is merítik az  $\alpha$  és  $\beta$   $p$  elemű racionális pontcsoportokból szerkeszthető  $p$  elemű racionális pontcsoportokat.



## 3.

Racionális koefficiensű  $T$  biracionális transformációra nézve egy  $C$  racionális koefficiensű algebrai görbe arithmetikai tulajdonságai invariánsok.

Minden  $s$ -elemű  $S$  racionális pontcsoportnak a  $C$  görbén a  $T$  transzformáció miatt egy és csakis egy<sup>1</sup> szintén  $s$ -elemű  $S'$  racionális pontcsoport felel meg a transzformált  $C'$  racionális koefficiensű algebrai görbén és viszont. Továbbá, ha  $S$  irreducibilis, vagyis nem esik szét kevesebb pontból álló racionális pontcsoportokra, akkor az  $S'$  is az, mert ha  $S'$  reducibilis volna,  $s$  szétesnének  $S'_1, S'_2, \dots, S'_k$   $s_1, s_2, \dots, s_k$  elemű, racionális pontcsoportokra, a hol

$$s_1 + s_2 + s_3 + \dots + s_k = s,$$

akkor a  $T$  transzformáció inverse miatt az  $S$  racionális pontcsoportnak is szét kellene esnie  $s_1, s_2, \dots, s_k$  elemű  $S_1, S_2, \dots, S_k$  pontcsoportokra, a mi pedig feltevésünkkel ellenkezik. Viszont minden reducibilis  $S$  pontcsoportnak ugyancsak reducibilis  $S'$  pontcsoport felel meg, a mely ugyanannyi számú és rendre ugyanannyi elemű racionális pontcsoportra esik szét, mint az  $S$ .

Ezek alapján általánosságban racionális koefficiensű biracionális transzformációra invariáns számok a  $C$  görbén levő racionális pontok száma, az irreducibilis és ennek következtében az összes  $2, 3, \dots$  stb. elemű racionális pontcsoportok száma. Ha pedig  $s$ -elemű racionális pontcsoport végtelen sok van, akkor invariáns a végtelenségi rendszámuk, invariáns tehát a  $p$ -elemű racionális pontcsoportoknak  $r_p$  rangszáma.

Tegyük még a magasabbfajú görbékre azon megjegyzést, hogy ha a görbe  $n$  rendszáma és  $p-1$  nem bírnak közös osztóval, akkor mindig, koefficienseinek tetszőleges racionális értéke mellett, van rajtuk  $p$ -elemű racionális pontcsoport.

<sup>1</sup> Kivételes eset csak akkor fordulhat elő, ha az  $S$  racionális pontcsoport a transzformáló görbék alappontjaiba esik.

POINCARÉ első szerkesztésmódjánál az  $\alpha$   $p$ -elemű racionális pontcsoporton  $(\varepsilon-1)$ -szer, a  $G$   $(nq-2d)$ -elemű racionális pontcsoporton  $\lambda+1$ -szer kell keresztülvezetnünk a  $q'$ -rendű adjungált görbét, mely egy új  $p$ -elemű racionális pontcsoportot metsz ki a (3)-ból. Ez a  $p$ -elemű racionális pontcsoport független az  $\alpha$ -tól, ha  $\varepsilon=1$ , s az olyan görbéken, melyeken e föltétel teljesül akkor is kaphatunk  $p$ -elemű racionális pontcsoportokat, ha előre egyet sem ismerünk.  $\varepsilon$  pedig akkor és csakis akkor egyenlő az egységgel, ha  $n$  és  $p-1$  nem bir közös osztóval, ugyanis

$$\varepsilon = \frac{[n, 2d]}{[n, 2d, p]},$$

de mivel

$$2d = n(n-3) - 2(p-1),$$

azért

$$[n, 2d] = [n, 2(p-1)],$$

$$[n, 2d, p] = [n, 2(p-1), p],$$

melyekből könnyen kiolvasható, hogy  $\varepsilon$  csak akkor lehet az egységgel egyenlő, ha  $n$  és  $p-1$  nem bir közös osztóval. Ezzel kimondott állításunk igazolva van.

Mindig léteznek tehát racionális pontkettősök a másodfajú racionális koefficiensű görbéken; racionális ponthármak azon harmadfajú görbéken, melyeknek rendszáma páratlan; racionális pontnégyesek az oly negyedfajú görbéken, melyeknek rendszáma nem osztható 3-mal, és így tovább.

A következőkben a másodfajú racionális koefficienssekkel bíró görbékkel fogunk foglalkozni, mint azon legegyszerűbb görbékkel, a melyeken mindig vannak racionális pontkettősök.

*Szőkefalvi Nagy Gyula.*



# NÉHÁNY SZÁMELMÉLETI FÜGGVÉNY ADDITIV ELŐÁLLÍTÁSÁRÓL.

## I. Bevezetés. Célkitűzés.

A jelen dolgozat célja néhány elemi, de a számelméleté vizsgálatokban jelentősebb szerepet játszó számelméleti függvény olyan előállításának bemutatása, mely a függvényargumentum törzstényezős felbontásának ismeretét nem kívánja meg. Közelebbről meghatározva, célul azt tűzzük ki magunk elé, hogy az előállítandó függvényeket definíciójuk alapján mindenkor oly analitikai kifejezésekkel adjuk meg, melyek *explicit* módon a függvényargumentumnak *csakis számértékétől* s *nem törzsszám-szerkezetétől* függenek.<sup>1</sup>

Könnyű belátni, hogy a számelméleti függvények előállítására használni szokott két előállítási mód: a multiplikatív és additív közül csakis az utóbbi lehet az, mely esetleg az argumentum törzstényezős felbontása nélkül is elvezethet a függvényérték meghatározásához. Ugyanis a függvényegyenlet<sup>2</sup> létezéséhez kötött és e függvényegyenletnek majdnem kivétel nélkül

$$f(n_1 n_2) = \varepsilon f(n_1) f(n_2)$$

<sup>1</sup> Az argumentum törzstényezős felbontásának ismeretétől független előállítás első példáját e sorok írójának tudomása szerint Vörös Dezső adta  $\Sigma(n)$  ily előállításával. (Lásd a Math. és Phys. Lapok 1906 okt.-nov. havi füzetét.)

<sup>2</sup> Valamely számelméleti függvény függvényegyenlete alatt azt a relációt szokás érteni, mely az egymáshoz relativ prim  $n_1$  és  $n_2$  számokhoz és a szorzatukhoz tartozó függvényértékek között fennáll. A függvényegyenlet általános alakja tehát:

$$f(n_1 n_2) = F(f(n_1), f(n_2)).$$

( $\varepsilon=1$  vagy  $2$ ;  $n_1$  és  $n_2$  rel. primek) típusú alakjáról *multiplikatívnak* nevezett előállítás az  $f(n)$  számelméleti függvény értékét

$$f(n) = \varepsilon^{r-1} f(p_1^{\alpha_1}) f(p_2^{\alpha_2}) \dots f(p_r^{\alpha_r})$$

szorzatalakban adja meg, ha  $n$  törzstényezőes előállítása

$$n = p_1^{\alpha_1} p_2^{\alpha_2} \dots p_r^{\alpha_r}$$

volt, tehát ez az előállítás egyenesen az argumentum törzsszám-szerkezetének meghatározásához van kötve.

Ezzel szemben az *additív* előállítás a meghatározandó  $f(n)$  függvényt oly összeg alakjában adja meg, melynek tagjai egy bizonyos, a szóban forgó függvénytől szoros kapcsolatban álló, ahhoz «*adjungált*» függvénynek meghatározott speciális argumentumokhoz tartozó helyettesítési értékei. Valamely  $f(n)$  számelméleti függvénynek egynél több additív előállítása is lehetséges. Ez előállítások közül a függvényérték meghatározásához az argumentum törzsfelbontása nélkül elvezet az, melynél az előállítás alapjául szolgáló adjungált függvény argumentumának és a benne esetleg paraméterként szereplő  $n$ -nek explicite csakis számértékétől *s* nem törzsszám-strukturájától függ és mely az adjungált függvény oly helyettesítési értékeit összegezi, melyek az 1-től  $n$ -ig terjedő számsor tagjaihoz tartoznak, mint argumentumokhoz.

Más szóval valamely  $f(n)$  számelméleti függvény az argumentum törzstényezőes felbontása nélkül is előállítható, ha oly (adjungált) függvény summatora,<sup>1</sup> mely argumentumainak és a paraméterként szereplő  $n$ -nek explicite módon csakis számértékétől függ.

<sup>1</sup> Általánosan elfogadott kifejezésmód szerint  $g(n)$  a  $\gamma(n)$  summatora, ha köztük a

$$g(n) = \sum_{k=1}^n \gamma(k)$$

reláció áll fenn. Ugyanígy beszélhetünk kétváltozós függvények summatorairól is.



Mi az argumentum törzstényező felbontását mellőző additív előállítás lehetőségét és módját a következő függvények esetére fogjuk bemutatni:

$\varphi(n)$ : az  $n$ -nél nem nagyobb és  $n$ -nel relatív prim számok száma,

$\phi(n)$ : az  $n$ -nél nem nagyobb és  $n$ -nel relatív prim számok összege;

$S(n)$ :  $n$  összes osztóinak száma,

$\Sigma(n)$ :  $n$  összes osztóinak összege;

$\rho(n)$ :  $n$  amaz osztóinak száma, melyek társosztóikkal relatív primek,

$\sigma(n)$ :  $n$  amaz osztóinak összege, melyek társosztóikkal relatív primek.

E függvények közösen úgy jellemezhetők, hogy  $n$ -nel, illetőleg  $n$ -nel és egymással adott oszthatósági relációkban álló számoknak, illetőleg számpár-elemeknek számát vagy összegét adják meg. Látnivaló, hogy ha *associáltak* nevezünk két olyan függvényt, melyeknek egyike ugyanazon számoknak adja meg a számát, mint a mely számoknak a másik összegét jelenti, függvényeink associált (társ-) függvények párjaiba foglalhatók. E függvénytárak:  $\varphi(n)$ ,  $\phi(n)$ ;  $S(n)$ ,  $\Sigma(n)$ ;  $\rho(n)$ ,  $\sigma(n)$ .

Legyenek már most  $a_n(k)$ ,  $b_n(k)$ ,  $c_n(i, k)$  olyan függvények, melyeknek rendre az a tulajdonságuk, hogy értékük 1 vagy 0, a szerint, a mint  $k$   $n$ -nel, illetőleg  $i$  és  $k$   $n$ -nel meg egymással rendre az első, második, illetőleg a harmadik függvénytár definíciójában megadott oszthatósági relációkban állanak, vagy nem. Más szóval:

$$a_n(k)=1, \text{ ha } (k, n)=1, \text{ míg } a_n(k)=0, \text{ ha } (k, n)>1;^1$$

$$b_n(k)=1, \text{ ha } (k, n)=k, \text{ míg } b_n(k)=0, \text{ ha } (k, n)<k; \quad (k \leq n)$$

$$c_n(i, k)=1, \text{ ha } ik=n \text{ és } (i, k)=1; \quad c_n(i, k)=0, \text{ ha } ik \neq n \text{ vagy } (i, k)>1.$$

Világos, hogy  $a_n(k)$ ,  $b_n(k)$ ,  $c_n(i, k)$  most adott definíciója alapján függvényeink a következőképp állíthatók elő:

<sup>1</sup> A  $(k, n)$  symbolum a  $k$  és  $n$  egész számok legnagyobb közös osztóját jelenti.

$$\begin{aligned}
 \varphi(n) &= \sum_{k=1}^n a_n(k), & \psi(n) &= \sum_{k=1}^n k a_n(k), \\
 S(n) &= \sum_{k=1}^n b_n(k), & \Sigma(n) &= \sum_{k=1}^n k b_n(k), \\
 \rho(n) &= \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n c_n(i, k), & \sigma(n) &= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n (i+k) c_n(i, k),
 \end{aligned} \tag{1}$$

tehát  $\varphi(n)$  az  $a_n(k)$ ,  $\psi(n)$  a  $ka_n(k)$ ,  $S(n)$  a  $b_n(k)$ ,  $\Sigma(n)$  a  $kb_n(k)$ ,  $\rho(n)$  a  $c_n(i, k)$ ,  $2\sigma(n)$  az  $(i+k)c_n(i, k)$  adjungált függvény summatora.

Legközelebbi célunk annak kimutatása, hogy  $a_n(k)$ ,  $b_n(k)$  és  $c_n(i, k)$  meghatározhatók oly módon, hogy argumentumaiknak és a paraméterként szereplő  $n$ -nek expliczite csakis számértékétől és ne törzsszám-szerkezetétől függjenek. E végből a felsorolt adjungált függvényeket az  $(x^n-1)$  és  $(x^k-1)$ , illetve az  $(x^n-1)$  és  $(x^i-1)$  binomok SYLVESTER-féle resultánsa főminorainak függvényeképen fogjuk előállítani. Mint látni fogjuk, ez előállítások — ha az  $(x^\alpha-1)$  és  $(x^\beta-1)$  binomok SYLVESTER-féle resultánsát  $R_{\alpha, \beta}$ -val és ennek  $\gamma$ -ik főminorát  $R_{\alpha, \beta}^\gamma$ -vel jelöljük — a következő formulákkal advák:

$$\begin{aligned}
 a_n(k) &= |R_{k, n}^{(1)}|, \\
 b_n(k) &= 1 - |R_{k, n}^{(k-1)}|, \\
 c_n(i, k) &= |R_{i, k}^{(1)}| (1 - |R_{k, n}^{(k-1)}|) (1 - |R_{i, n}^{(i-1)}|) (1 - |R_{ik, n}^{(ik-1)}|).
 \end{aligned} \tag{2}$$

Evidens, hogy e formulákkal  $a_n(k)$ ,  $b_n(k)$  és  $c_n(i, k)$  valóban úgy vannak meghatározva, hogy expliczit módon  $k$ -nak,  $i$ -nek és  $n$ -nek csakis számértékétől függnek. Ha tehát e formulák igazak,  $\varphi(n)$ ,  $S(n)$ ,  $\rho(n)$  és társfüggvényeik (1) alatt felírt előállításai megfelelnek annak a követelménynek, hogy e függvényeket olyan analtikai kifejezésekkel adják meg, melyek expliczit módon az  $n$  argumentumnak csakis számértékétől függnek.

Tulajdonképeni feladatunk ezek után tehát abban áll, hogy a (2) alatt felírt formulákat verifikáljuk. Hogy ezt megtehessük, az egységgyököket szolgáltató binomegyenletek SYLVESTER-féle



resultánsáról szóló két lemmának ismeretére lesz szükségünk. Ezen önmagukban is jelentős lemmák tételzerű kimondása és behizonyítása lesz a következő fejezet tárgya.

## II. Két lemma az $x^k - 1 = 0$ és $x^n - 1 = 0$ binomegyenletek Sylvester-féle resultánsáról.

Már jeleztük, hogy a  $\varphi(n)$ ,  $S(n)$ ,  $\rho(n)$  elemi számelméleti függvények és társfüggvényeik előállításánál szereplő  $a_n(k)$ ,  $b_n(k)$  és  $c_n(i, k)$  adjungált függvények céljainknak megfelelő meghatározásához szükségünk van két oly lemma ismeretére, melyek az egységgyököket szolgáltató binomegyenletek SYLVESTER-féle resultánsára vonatkoznak. E két lemma a következő:

I. Arra, hogy az

$$x^k - 1 = 0 \quad \text{és} \quad x^n - 1 = 0$$

egyenleteknek  $\delta$  számú közös gyöke legyen, szükséges és elegendő, hogy SYLVESTER-féle resultánsuk a  $\delta - 1$  számú legelső főminorral, azaz az első, második, ...,  $(\delta - 1)$ -ik főminorral egyetemben eltűnjék.

II. Ha az

$$x^k - 1 = 0 \quad \text{és} \quad x^n - 1 = 0$$

egyenletek közös gyökeinek száma  $\delta$ , akkor ezen egyenletek SYLVESTER-féle resultánsának összes főminora a  $\delta$ -iktól kezdve abszolút értékben 1-gyel egyenlők.

A mi a most felírt lemmák elsejét illeti, ez a binomegyenletek speciális esetére való kimondása a következő, sokkal általánosabb tételnek:

I<sup>+</sup>. Arra, hogy a zérusgyökkel nem bíró, egyébként tetszőszerinti

$$f(x) \equiv a_0 x^k + a_1 x^{k-1} + \dots + a_k = 0$$

és

$$g(x) \equiv b_0 x^n + b_1 x^{n-1} + \dots + b_n = 0 \tag{3}$$

egyenleteknek  $\delta$  számú<sup>1</sup> közös gyöke legyen, szükséges és ele-

<sup>1</sup> Ha valamely közös gyök az  $f(x) = 0$  és  $g(x) = 0$  egyenleteknek több-

gendő, hogy ez egyenletek SYLVESTER-féle resultánsa első, második, ...,  $(\delta-1)$ -ik főminorával együtt eltűnjék.<sup>1</sup>

Mi a közös gyökök létezésének új kritériumait szolgáltatató I. és I<sup>+</sup>. alatt felírt tételek közül az utóbbit, az általánosabbat fogjuk bebizonyítani, mivel ez az elsőt nyilvánvalóan magában foglalja. Mielőtt azonban a bebizonyítás részleteire rátérnénk, jelezni kívánjuk, hogy a (3) alatt részletesen kiírt egyenletek SYLVESTER-féle resultánsát mindig a következő determináns alakjában gondoljuk felírva:

$$\text{Res}(f(x), g(x)) = R = \begin{vmatrix} a_0 & a_1 & a_2 & \dots & a_k & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & a_0 & a_1 & \dots & a_{k-1} & a_k & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_0 & a_1 & \dots & a_{k-1} & a_k \\ b_0 & b_1 & b_2 & \dots & b_{n-1} & b_n & \dots & 0 & 0 \\ 0 & b_0 & b_1 & \dots & b_{n-2} & b_{n-1} & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & b_0 & \dots & \dots & b_{n-1} & b_n \end{vmatrix};$$

megjegyezzük még, hogy e resultáns  $R^{(i)}$ -vel jelölendő  $i$ -ik főminora alatt oly minordeterminánst kívánunk érteni, mely az eredeti determinánsból az  $i$  utolsó sor és  $i$  utolsó oszlop elhagyása által származik.

A mi már most az I<sup>+</sup>. tételt illeti, annak általános érvényét a teljes inductio módszerével könnyen kimutathatjuk, a  $\delta=1$  esetre a SYLVESTER-féle resultánsnak algebrai kézikönyvekben is közölt elmélete alapján minden külön bebizonyítás nélkül igaznak fogadván el a tételt.

---

szörös gyöke, akkor a közös gyökök számának megállapításánál annyszor vétetik számba, a hányszoros gyöke az  $f(x)$  és  $g(x)$  polinomok legnagyobb közös osztójának.

<sup>1</sup> Érdekesnek tartjuk annak megjegyzését, hogy a homogén lineár differenciálegyenletek közös független megoldásai számának megállapítására képesítő — a SYLVESTER-féle resultánshoz analog — determinánsalakzat esetében a főminorok eltűnése csak szükséges, de nem elegendő feltétele annak, hogy e közös megoldások száma egynél több legyen.



Tegyük fel, hogy  $I^+ \delta=i$  esetben igaz; e feltevés mellett tételünk igaz voltát  $\delta=i+1$ -re is kimutatandó, csakis annak bebizonyítására kell szoritkoznunk, hogy — ha  $i$  számú közös gyök létezését már fölismertük — egy  $(i+1)$ -ik közös gyök létezésére szükséges és elegendő az, hogy a szóban forgó egyenlet-pár resultánsának  $i$ -ik főminora is zérussal legyen egyenlő.

Legyenek az  $f(x)=0$  és  $g(x)=0$  egyenletek gyökei:  $x_1, x_2, \dots, x_k$ , illetőleg  $y_1, y_2, \dots, y_n$  és legyenek a már közösnek felismert gyökök  $y_1, y_2, \dots, y_i$ , illetőleg  $x_k, x_{k-1}, \dots, x_{k-i+1}$ .

Hogy  $R^{(i)}$  ama tulajdonságát kimutathassuk, miszerint eltűnése egy  $(i+1)$ -ik közös gyök létezésének szükséges és elegendő feltétele, állítsuk elő e főminort egyenleteink gyökeinek függvényeképen. Szorozzuk meg e czéjből az

$$R^{(i)} = \left| \begin{array}{cccccc} a_0 & a_1 & \dots & a_k & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_0 & \dots & a_{k-1} & a_k & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & & & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_0 & \dots & \dots & a_k \\ 0 & 0 & \dots & 0 & a_0 & \dots & a_{k-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & & a_0 & \dots & a_{k-i} \\ b_0 & b_1 & \dots & & b_{n-1} & b_n & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & & & & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & b_0 & & & & b_n \end{array} \right| \left. \begin{array}{l} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \right\} \begin{array}{l} (n-i \text{ sor}) \\ \\ \\ (i \text{ sor}) \\ \\ \\ (k-i \text{ sor}) \end{array}$$

determinánst a következő, másik determinánssal:

$$D = \left| \begin{array}{cccc} y_1^{k+n-1} & y_1^{k+n-2} & \dots & y_1^i \\ y_2^{k+n-1} & y_2^{k+n-2} & \dots & y_2^i \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ y_n^{k+n-1} & y_n^{k+n-2} & \dots & y_n^i \\ x_1^{k+n-1} & x_1^{k+n-2} & \dots & x_1^i \\ x_2^{k+n-1} & x_2^{k+n-2} & \dots & x_2^i \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{k-i}^{k+n-1} & x_{k-i}^{k+n-2} & \dots & x_{k-i}^i \end{array} \right| \left. \begin{array}{l} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array} \right\} \begin{array}{l} n \text{ sor} \\ \\ \\ \\ (k-i \text{ sor}) \end{array}$$

A szorzást akként végezve, hogy sorral sort komponálunk és a  $f(x_1)=\dots=f(x_k)=0, g(y_1)=\dots=g(y_n)=0$  relációk tekintetbe vételével kapjuk, hogy:

$$D \cdot R^{(i)} = \begin{vmatrix} y_1^{n-1} f(y_1) & \dots & y_n^{n-1} f(y_n) & 0 & \dots & 0 \\ y_1^{n-2} f(y_1) & \dots & y_n^{n-2} f(y_n) & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ y_1^i f(y_1) & \dots & y_n^i f(y_n) & 0 & \dots & 0 \\ y_1^{i-1} [f(y_1) - h_0(y_1)] & \dots & y_n^{i-1} [f(y_n) - h_0(y_n)] & -x_1^{i-1} h_0(x_1) & \dots & -x_{k-i}^{i-1} h_0(x_{k-i}) \\ y_1^{i-2} [f(y_1) - h_1(y_1)] & \dots & y_n^{i-2} [f(y_n) - h_1(y_n)] & -x_1^{i-2} h_1(x_1) & \dots & -x_{k-i}^{i-2} h_1(x_{k-i}) \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ y_1 [f(y_1) - h_{i-2}(y_1)] & \dots & y_n [f(y_n) - h_{i-2}(y_n)] & -x_1 h_{i-2}(x_1) & \dots & -x_{k-i} h_{i-2}(x_{k-i}) \\ [f(y_1) - h_{i-1}(y_1)] & \dots & [f(y_n) - h_{i-1}(y_n)] & -h_{i-1}(x_1) & \dots & -h_{i-1}(x_{k-i}) \\ 0 & \dots & 0 & x_1^{k-1} g(x_1) & \dots & x_{k-i}^{k-1} g(x_{k-i}) \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & x_1^i g(x_1) & \dots & x_{k-i}^i g(x_{k-i}) \end{vmatrix},$$

hol

$$h_\lambda(x) = a_k + a_{k-1}x + \dots + a_{k-\lambda}x^\lambda$$



Azonban  $y_1, y_2, \dots, y_i$  feltétel szerint közös gyöke az  $f(x)=0$  és  $g(x)=0$  egyenleteknek, tehát  $f(y_1)=f(y_2)=\dots=f(y_i)=0$  és így LAPLACE tétele alapján:

$$D \cdot R^{(i)} = (-1)^{\alpha} D_1 \Delta(y_{i+1}, \dots, y_n) \cdot (y_{i+1} y_{i+2} \dots y_n)^i f(y_{i+1}) \dots f(y_n) \Delta(x_1, x_2, \dots, x_{k-i}) (x_1 \dots x_{k-i})^i g(x_1) \dots g(x_{k-i}),$$

hol  $\alpha$  egy egész számot jelent, (melynek értéke közelebről nem érdekel bennünket), s a hol  $\Delta(y_{i+1}, \dots, y_n)$  és  $\Delta(x_1, \dots, x_{k-i})$  argumentumainak VANDERMONDE-féle determinánsát,  $D_1$  pedig a következő determinánst jelenti:

$$D_1 = \begin{vmatrix} a_k y_1^{i-1} & \dots & a_k y_i^{i-1} \\ a_{k-1} y_1^{i-2} + a_k y_1^{i-2} & \dots & a_{k-1} y_i^{i-2} + a_k y_i^{i-2} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{k-i+2} y_1^{i-1} + \dots + a_k y_1 & \dots & a_{k-i+2} y_i^{i-1} + \dots + a_k y_i \\ a_{k-i+1} y_1^{i-1} + \dots + a_k & \dots & a_{k-i+1} y_i^{i-1} + \dots + a_k \end{vmatrix}$$

Egyszerű determináns átalakítások<sup>1</sup> mutatják, hogy:

$$D_1 = (-1)^{\beta} a_k^i \Delta(y_1, y_2, \dots, y_i).$$

Másrészt

$$D = (-1)^{\gamma} (y_1 y_2 \dots y_n)^i (x_1 x_2 \dots x_{k-i})^i \Delta(y_1, \dots, y_n, x_1, \dots, x_{k-i})$$

$$D = (-1)^{\epsilon} b_n^i (x_1 x_2 \dots x_{k-i})^i \Delta(y_1, \dots, y_n) \Delta(x_1, \dots, x_{k-i}) \cdot g(x_1) \dots g(x_{k-i}),$$

tehát

$$\begin{aligned} (-1)^{\epsilon} b_n^i (x_1 x_2 \dots x_{k-i})^i \Delta(y_1, \dots, y_n) \Delta(x_1, \dots, x_{k-i}) g(x_1) \dots g(x_{k-i}) R^{(i)} &= (-1)^{\eta} a_k^i \Delta(y_1, y_2, \dots, y_i) \Delta(y_{i+1}, y_{i+2}, \dots, y_n) \\ \Delta(x_1, \dots, x_{k-i}) g(x_1) \dots g(x_{k-i}) (x_1 \dots x_{k-i})^i &\cdot f(y_{i+1}) \dots f(y_n) (y_{i+1} \dots y_n)^i. \end{aligned}$$

Ezen egyenlőség  $x_1, x_2, \dots, x_k$  és  $y_1, y_2, \dots, y_n$ -ben azonos egyenlőség, mely e változók minden értékrendszerére mellett fennáll, feltéve, hogy még a

$$f(y_1) = \dots = f(y_i) = g(x_k) = \dots = g(x_{k-i+1}) = 0$$

<sup>1</sup> Ezen átalakítások elvégezhetése az  $a_k \neq 0$  feltételhez van kötve.

relációk is ki vannak elégitve. Szabad tehát az egyenlőség mindkét oldalát  $R^{(i)}$  együtthatójával osztani, miből következik, hogy:

$$R^{(i)} = (-1)^{\vartheta} \frac{a_k^i \Delta(y_1, \dots, y_i) \Delta(y_{i+1}, \dots, y_n)}{b_n^i \Delta(y_1, \dots, y_i, y_{i+1}, \dots, y_n)} (y_{i+1} y_{i+2} \dots y_n)^i \cdot f(y_{i+1}) f(y_{i+2}) \dots f(y_n). \quad (4)$$

Abban az esetben, mikor a  $g(x)=0$  egyenletnek csakis egyszerű gyökei vannak,

$$\Delta(y_1, \dots, y_i), \quad \Delta(y_{i+1}, \dots, y_n), \quad \Delta(y_1, \dots, y_i, y_{i+1}, \dots, y_n)$$

zérustól különböző véges mennyiségek, tehát erre az esetre vonatkozólag már  $R^{(i)}$  most felirt alakjából is következtethetjük, hogy  $R^{(i)}$  zérus volta egy  $(i+1)$ -ik közös gyök létezésének szükséges és elegendő feltétele. Hogy azonban ugyane konklúzióra juthassunk akkor is, ha a  $g(x)=0$  egyenlet gyökeire vonatkozólag csakis azzal a megszorító feltevessel élünk, hogy azok a zérustól különböznek: a (4) alatti egyenlőség jobb-oldalát át fogjuk alakítani.

Figyelembe vesszük, hogy egyrészt:

$$\begin{aligned} & \Delta(y_1, \dots, y_i, y_{i+1}, \dots, y_n) = \\ & = \Delta(y_1, \dots, y_i) \Delta(y_{i+1}, \dots, y_n) \prod_{j=i+1}^n (y_j - y_1) \dots (y_j - y_i), \end{aligned}$$

másrészt:

$$\begin{aligned} f(y_{i+1}) \dots f(y_n) &= \prod_{j=i+1}^n (y_j - x_1) \dots (y_j - x_{k-i}) (y_j - x_{k-i+1}) \dots (y_j - x_k) \\ &= \prod_{l=1}^{k-i} \prod_{j=i+1}^n (y_j - x_l) \cdot \prod_{j=i+1}^n (y_j - y_1) \dots (y_j - y_i), \end{aligned}$$

a miből következik, hogy:

$$R^{(i)} = (-1)^{\vartheta} \frac{a_k^i}{b_n^i} (y_{i+1} y_{i+2} \dots y_n)^i \prod_{l=1}^{k-i} \prod_{j=i+1}^n (y_j - x_l). \quad (5)$$

Feltevésünk szerint  $a_k$  és  $b_n$  a zérustól különbözvén, az (5) alatti relációból leolvashatjuk a verifikálandó kritérium igazságát, t. i. azt, hogy  $R^{(i)}$  eltünése egy  $(i+1)$ -ik közös gyök



létezésének szükséges és elegendő feltétele; de, mint már mondtuk, a  $\delta = i$  esetre érvényesnek feltételezett  $I^+$  tételt a  $\delta = i + 1$  esetre is igazolandó, csakis a most verifikált kritérium bebizonyítására kellett szorítkoznunk. Kimondhatjuk tehát, hogy a  $\delta = 1$  esetben igaz  $I^+$  tétel a  $\delta = 2, 3, 4, \dots$  esetben is igaz, azaz általános érvényű.

A  $I^+$  tételt az

$$x^k - 1 = 0 \quad \text{és} \quad x^n - 1 = 0$$

binom egyenletek esetére külön formulázva az I. lemma mondja ki.

Mielőtt a II. lemma bizonyításába belefognánk, meg akarjuk jegyezni, hogy az

$$x^k - 1 \quad \text{és} \quad x^n - 1$$

binomok legnagyobb közös osztója mindig az

$$x^\delta - 1$$

alakkal bír, hol  $\delta$  a  $k$  és  $n$  számok legnagyobb közös osztóját jelenti. E megjegyzés szerint az az állítás, miszerint az  $x^k - 1 = 0$  és  $x^n - 1 = 0$  egyenletek közös gyökeinek száma  $= \delta$ , æquivalens az

$$(x^k - 1, x^n - 1)^1 = x^\delta - 1$$

szimbolikus egyenlőséggel mindig szimultán fennálló

$$(k, n) = \delta$$

reláció tartalmával.

Ezek alapján a II. lemma így is formulázható:

Ha  $(n, k) = \delta$ , akkor

$$|R_{k, n}^{(\delta)}| = |R_{k, n}^{(\delta+1)}| = \dots = |R_{k, n}^{(k+n-1)}| = 1.$$

E tétel bizonyítása két lépésben fog történni: először azt mutatjuk ki, hogy, ha  $(n, k) = \delta$ , akkor  $|R_{k, n}^{(\delta)}| = 1$ , azután a teljes inductio módszerével általánosítani fogjuk ezt az ered-

<sup>1</sup> Az  $(\alpha(x), \beta(x)) = \gamma(x)$  szimbolikus egyenlőség azt jelenti, hogy az  $\alpha(x)$  és  $\beta(x)$  racionális egész függvények legnagyobb közös osztója:  $\gamma(x)$ .

ményt, bebizonyítván, hogy ha  $|R_{k,n}^{(i)}| = 1$ , akkor  $|R_{k,n}^{(i+1)}|$  is 1-gyel egyenlő ( $i \geq \delta$ ).

A (4) alatti formulát az  $f(x) \equiv x^k - 1$ ,  $g(x) \equiv x^n - 1$ ,  $i = \delta$  esetre írván fel, kapjuk, hogy:

$$R_{k,n}^{(\delta)} = (-1)^{\delta} \frac{\Delta(y_1, \dots, y_{\delta}) \Delta(y_{\delta+1}, \dots, y_n)}{\Delta(y_1, \dots, y_{\delta}, y_{\delta+1}, \dots, y_n)} \cdot f(y_{\delta+1}) \dots f(y_n) (y_{\delta+1} \dots y_n)^{\delta}.$$

Ámde

$$(y_{\delta+1} y_{\delta+2} \dots y_n)^{\delta} = \frac{(-1)^{\delta n}}{y_1^{\delta} y_2^{\delta} \dots y_{\delta}^{\delta}} = (-1)^{\delta n},$$

mert  $y_1, y_2, \dots, y_{\delta}$  — egyenleteink közös gyökei — az

$$x^{\delta} - 1 = 0$$

egyenletnek tesznek eleget, tehát

$$R_{k,n}^{(\delta)} = (-1)^{\delta} \frac{\Delta(y_1, \dots, y_{\delta}) \Delta(y_{\delta+1}, \dots, y_n)}{\Delta(y_1, \dots, y_{\delta}, y_{\delta+1}, \dots, y_n)} f(y_{\delta+1}^{\delta}) \dots f(y_n).$$

Vegyük most tekintetbe, hogy:

$$\begin{aligned} \Delta(y_1, \dots, y_{\delta}, y_{\delta+1}, \dots, y_n) &= \\ &= \Delta(y_1, \dots, y_{\delta}) \Delta(y_{\delta+1}, \dots, y_n) \prod_{j=\delta+1}^n (y_j - y_1) \dots (y_j - y_{\delta}) \end{aligned}$$

és hogy

$$\prod_{r=1}^{\delta} (x - y_r) = x^{\delta} - 1.$$

Ezek alapján:

$$R_{k,n}^{(\delta)} = (-1)^{\delta} \frac{(y_{\delta+1}^k - 1) \dots (y_n^k - 1)}{(y_{\delta+1}^{\delta} - 1) \dots (y_n^{\delta} - 1)}.$$

Hogy az  $|R_{k,n}^{(\delta)}| = 1$  relációt igazolhassuk, azt fogjuk még bebizonyítani, hogy az

$$y_{\delta+1}^{\delta}, y_{\delta+2}^{\delta}, \dots, y_n^{\delta} \tag{a}$$

$$y_{\delta+1}^k, y_{\delta+2}^k, \dots, y_n^k \tag{\beta}$$

sorozatok egymással azonosak, tagjaik sorrendjétől eltekintve.

Legyen  $n = n'\delta$ ,  $k = k'\delta$ . Mindenekelőtt evidens, hogy az (a) és (β) sorozatok tagjai  $n'$ -ik egységgyökök.



Az  $(\alpha)$  alatti sorozat általános tagja:

$$\cos \frac{2\pi(qn' + r)}{n'} + i \sin \frac{2\pi(qn' + r)}{n'}$$

A  $(\beta)$  alatti sorozat általános tagja:

$$\cos \frac{2\pi(qk'n' + rk')}{n'} + i \sin \frac{2\pi(qk'n' + rk')}{n'}$$

A  $q$ , illetve  $r$  összes, itt számbajövő értékei a következők:

$$q = 0, 1, 2, \dots, \delta - 1; \quad r = 1, 2, \dots, n' - 1.$$

Az  $(\alpha)$  alatti sorozatban tehát — az egység kivételével — minden  $n'$ -ik egységgyök előfordul, még pedig mindegyik  $\delta$ -szor ismétlődve. Könnyű belátni, hogy a  $(\beta)$  alatti sorozatra is ugyanez a megjegyzés áll; e végből csak azt kell számításba vennünk, hogy

$$(k', n') = 1$$

lévén, az alatt, míg  $r \bmod n'$  befutja a teljes maradékrendszert,  $k'r$  is befutja e teljes maradékrendszert.

Az  $(\alpha)$  és  $(\beta)$  sorozatok, tagjaik sorrendjétől eltekintve, azonosak, tehát

$$F_{i, n}^{(\delta)} = (-1)^i$$

és így

$$|R_{i, n}^{(\delta)}| = 1,$$

a mi bizonyítandó volt.

Ezek után annak a bebizonyítására térünk át, hogy ha  $(n, k) = \delta$ , akkor  $R_{k, n}$ -nek nemcsak a  $\delta$ -ik, hanem a  $(\delta+1)$ ,  $(\delta+2)$ ,  $\dots$ ,  $(n+k-1)$ -ik főminora is egygyel egyenlő abszolút értékben.

Hogy a  $k$ -ik,  $(k+1)$ -ik,  $\dots$ ,  $(n+k-1)$ -ik főminornak meg van ez a tulajdonsága, az már az  $R_{k, n}$  determináns alakjából közvetlenül leolvasható; az  $|R_{i, n}^{(\delta)}| = 1$  egyenlőség igazságát tehát tulajdonképpen csak a  $\delta < k$  esetre és  $i$ -nek oly értékeire kell bebizonyítanunk, melyek a

$$\delta \leq i \leq k-1$$

feltételnek tesznek eleget. A bizonyítás úgy történik, hogy kimutatjuk: az

$$|R_{k,n}^{(i)}| = 1$$

egyenlőség mindenkor maga után vonja az

$$|R_{k,n}^{(i+1)}| = 1$$

reláció teljesülését.

Ez állítás igazsága evidenciába lép, ha hivatkozunk arra, hogy az  $R_{k,n}$  determináns, értékének megváltoztatása nélkül — az által, hogy egyes soraihoz a megelőző sorok kellően megválasztott lineáris következményeit adjuk hozzá — oly  $\bar{R}_{k,n}$  determinánssá alakítható át, melynek minden főminora meg egyezik számértékre az  $R_{k,n}$  megfelelő (a szóban forgóval egyenlő) fokú főminorával és mely azzal a tulajdonsággal bír (az említetten kívül), hogy a fődiagonálisában szereplő elemek mind egész számok, míg a fődiagonális baloldalán álló elemek mind zérussal egyenlők.

Világos ugyanis, hogy  $\bar{R}_{k,n}$ -hez hasonlóan ennek  $i$ -ik főminora:  $\bar{R}_{k,n}^{(i)}$  is azzal a tulajdonsággal bír, hogy főátlós elemei egész számok, a főátló baloldalán álló elemei pedig mind zérussal egyenlők; ha tehát

$$|R_{k,n}^{(i)}| = 1,$$

akkor a vele egyenlő számértékű  $\bar{R}_{k,n}^{(i)}$  fődiagonálisában csakis oly elemek lehetnek, melyek abszolút értékben egygyel egyenlők, míg a fődiagonális baloldalán csupa 0 elem áll; de ekkor  $\bar{R}_{k,n}^{(i)}$  első főminora:  $\bar{R}_{k,n}^{(i+1)}$  is ily alakkal bír, a miből következik, hogy

$$|\bar{R}_{k,n}^{(i+1)}| = 1;$$

de feltevésünk szerint

$$R_{k,n}^{(i+1)} = \bar{R}_{k,n}^{(i+1)},$$

tehát

$$|R_{k,n}^{(i+1)}| = 1.$$

Azon feltevés elfogadásával, hogy  $R_{k,n}$  a fentebb jelzett módon átalakítható, ki tudtuk mutatni, hogy, ha  $|R_{k,n}^{(i)}| = 1$ ,



akkor egyszersmind  $|R_{k,n}^{(i+1)}| = 1$ . De azt már bebizonyítottuk, hogy ha  $(n, k) = \delta$ , akkor  $|R_{k,n}^{(\delta)}| = 1$ , tehát ekkor

$$R_{k,n}^{(\delta+1)}, R_{k,n}^{(\delta+2)}, \dots, R_{k,n}^{(k+n-1)}$$

is egygyel egyenlő abszolút értékben. Qu. e. d.

Hátra van még annak bebizonyítása, hogy  $R_{k,n}$ , az által, hogy egyes soraihoz a megelőzők lineáris következményeit adjuk hozzá, tényleg átalakítható oly  $\bar{R}_{k,n}$  determinánssá, mely a következő három tulajdonsággal bír:

- 1)  $\bar{R}_{k,n} = R_{k,n}$ ,  $\bar{R}_{k,n}^{(i)} = R_{n,k}^{(i)}$ ; ( $i=1, 2, \dots, n+k-1$ )
- 2) az  $\bar{R}_{k,n}$  fődiagonalisába tartozó elemek egész számok;
- 3) az  $\bar{R}_{k,n}$  fődiagonalisának baloldalán csakis zérus elemek állanak.

Meg akarjuk e helyen jegyezni: abból, hogy  $R_{k,n}$  a 2) és 3) tulajdonságokkal bíró  $\bar{R}_{k,n}$  determinánssá *azáltal* alakítható át, hogy egyes soraihoz az előző sorok lineáris következményeit adjuk hozzá, már következik  $\bar{R}_{k,n}$  1) tulajdonsága is; könnyen bebizonyítható ugyanis, hogy az

$$|a_{hj}| \quad (h, j=1, 2, \dots, r)$$

és

$$|a_{hj} + \lambda_{1h} a_{1j} + \lambda_{2h} a_{2j} + \dots + \lambda_{h-1,h} a_{h-1,j}|$$

( $h, j=1, 2, \dots, r$ )

determinánsok, valamint egyenlő fokú főminoráik mindig egyenlő számértékűek.

A mi már most annak tényleges bebizonyítását illeti, hogy  $R_{k,n}$  a már több ízben jellemzett eljárással valóban átalakítható oly  $\bar{R}_{k,n}$  determinánssá, mely az 1)–3) tulajdonságokkal bír, ez a nagyobb áttekinthetőség kedvéért közvetett úton fog megtörténni: az  $R_{k,n}$   $n+k$ -ad fokú determinánshoz oly  $n+k$  számú,  $n+k$  főegységgel alkotott  $A_h$  hyperkomplex számot rendelünk, melyeknek együttható rendszere az  $R_{k,n}$  determináns és kimutatjuk, hogy e hyperkomplex számokra nézve megoldható a következő, az  $R_{k,n}$  kívánt módon való átalakításának problémájával evidenter teljesen æquivalens probléma:

Az  $A_h$  ( $h = 1, 2, \dots, n+k$ ) hyperkomplex számok rendszere oly  $\bar{A}_h$  hyperkomplex számok rendszerével helyettesítendő, mely számok az adottakkal

$$\bar{A}_h = A_h + \lambda_{1h} A_1 + \lambda_{2h} A_2 + \dots + \lambda_{h-1, h} A_{h-1} \quad (\text{I})$$

( $h=1, 2, \dots, n+k$ )

alakú relációkban állanak (a  $\lambda$ -k valós számok) és a melyek az  $e_1, e_2, \dots, e_{n+k}$  főegységekkel linearisan

$$\bar{A}_h = \alpha_h^{(h)} e_h + \alpha_{h+1}^{(h)} e_{h+1} + \dots + \alpha_{n+k}^{(h)} e_{n+k} \quad (\text{II})$$

( $h=1, 2, \dots, n+k$ )

alakban fejeződnek ki, hol  $\alpha_h^{(h)}$  közönséges egész számot jelent.

E probléma megoldhatóságának bebizonyításánál a teljes inductio bizonyító erejét fogjuk felhasználni: ki fogjuk mutatni, hogy a probléma megoldható az  $R_{k, n}$  determinánshoz hozzárendelhető  $A_h$  ( $h = 1, 2, \dots, n+k$ ) hyperkomplex számok rendszerének esetére, ha megoldható oly  $A_{h'}$  ( $h' = 1, 2, \dots, n'+k'$ ) hyperkomplex számok rendszerére, melyeknek együtthatórendszerére az  $R_{k', n'}$  determinans, hol

$$k' \leq k-1, \quad n' \leq n-1.$$

Mielőtt a most mondottak igazolására rátérnénk, írjuk le egyszer az  $R_{k, n}$  resultánshoz tartozó  $A_h$  hyperkomplex számok rendszerét a főegységekkel expliczit módon kifejezett alakjában:

$$\begin{aligned} A_\alpha &= e_\alpha - e_{\alpha+k}, & (\alpha=1, 2, \dots, n) \\ A_{n+\beta} &= e_\beta - e_{\beta+n}. & (\beta=1, 2, \dots, k) \end{aligned} \quad (\text{H})$$

E hyperkomplex számrendszernek a fentebb előirt módon és eredménynyel való transzformálhatóságát bizonyítván, fel fogjuk tenni, hogy  $k \leq n$ .<sup>1</sup>

<sup>1</sup> A  $k > n$  eset tárgyalása az általunk tárgyalt  $k \leq n$  esetre vezethető vissza. Ha ugyanis  $k > n$ , található oly  $i$  pozitív egész szám, hogy  $0 < k - in \leq n < k - (i-1)n$ . Az  $A_h$  ( $h = 1, 2, \dots, n+k$ ) számok rendszerére alkalmazván az

$$\begin{aligned} A'_\alpha &= A_\alpha & (\alpha=1, 2, \dots, n) \\ A'_{jn+\beta} &= A_{jn+\beta} + A_{(j-1)n+\beta} + \dots + A_{(j-(j-1))n+\beta} - A_\beta & (\text{III}^+) \\ & & (\beta=1, 2, \dots, n) \quad (j=1, 2, \dots, i) \\ A'_{(i+1)n+\gamma} &= A_{(i+1)n+\gamma} & (\gamma=1, 2, \dots, k-in) \end{aligned}$$



E feltevés mellett  $n$  mindig az

$$n = kq + r$$

alakban állítható elő, hol  $q$  pozitív egész szám,  $r$  pedig a  $0 \leq r \leq k-1$  feltételnek tesz eleget.

Ha  $r > 0$ ,<sup>1</sup> alkalmazzuk a (H) rendszerre a következő transzformációt:

$$\begin{aligned} A'_\alpha &= A_\alpha \quad (\alpha=1, 2, \dots, n) \\ A'_{n+\beta} &= A_{n+\beta} - (A_\beta + A_{\beta+k} + A_{\beta+2k} + \dots + A_{\beta+qk}) \quad (\text{III}) \\ &\quad (\beta=1, 2, \dots, r) \\ A'_{n+r+\gamma} &= A_{n+r+\gamma} - (A_\gamma + A_{\gamma+k} + \dots + A_{\gamma+(q-1)k}). \\ &\quad (\gamma=1, 2, \dots, k-r) \end{aligned}$$

Világos, hogy e transzformációnál az (I.) típusú transzformáció lépéseit alkalmaztuk; vizsgáljuk meg, az  $A'$  hyperkomplex számok hogyan fejeződnek ki a főegységekkel:

$$\begin{aligned} A'_\alpha &= e_\alpha - e_{\alpha+k} \quad (\alpha=1, 2, \dots, n) \\ A'_{n+\beta} &= (e_\beta - e_{n+\beta}) - \\ &- \{(e_\beta - e_{\beta+k}) + (e_{\beta+k} - e_{\beta+2k}) + \dots + (e_{\beta+qk} - e_{\beta+qk+k})\}, \\ \text{tehát} \quad A'_{n+\beta} &= -e_{n+\beta} + e_{n+\beta+k-r} \quad (\beta=1, 2, \dots, r) \\ A'_{n+r+\gamma} &= (e_{r+\gamma} - e_{r+\gamma+n}) - \\ &- \{(e_{r+\gamma} - e_{r+\gamma+k}) + (e_{r+\gamma+k} - e_{r+\gamma+2k}) + \dots + (e_{r+\gamma+(q-1)k} - e_{r+\gamma+qk})\}, \\ \text{tehát:} \quad A'_{n+r+\gamma} &= e_{n+\gamma} - e_{n+\gamma+r} \quad (\gamma=1, 2, \dots, k-r) \end{aligned}$$

A (III.) transzformáció tehát a (H) hyperkomplex számrendszert oly  $A'_h$  ( $h = 1, 2, \dots, n+k$ ) rendszerbe viszi át, melynek

transzformációt, oly hyperkomplex számrendszert nyerünk, melynek első  $in$  tagja a (II.) kifejezte törvényszerűségnek hódol, míg e rendszer többi:  $k-in+n$  számú tagja oly hyperkomplex számrendszernek tekintendő, mely az  $R_{k-in, n}$  resultánsához tartozik. De  $k-in$  már megfelel a  $k-in \leq n$  feltételnek.

<sup>1</sup> Ha  $r=0$ , az  $A'_\alpha = A_\alpha$  ( $\alpha=1, 2, \dots, n$ ),

$$A'_{n+\gamma} = A_{n+\gamma} - (A_\gamma + A_{\gamma+k} + \dots + A_{\gamma+(q-1)k}) \quad (\gamma=1, 2, \dots, k)$$

transzformációval az  $A'_\alpha = e_\alpha - e_{\alpha+k}$ ,  $A'_{n+\gamma} = 0$  rendszerre jutunk, mely a II.) tulajdonságot már mutatja.

első  $n$  tagja:  $A'_\alpha$  ( $\alpha = 1, 2, \dots, r$ ) a (II.) relációban kifejezésre jutó tulajdonságot mutatja;

$$-A'_{n+1}, -A'_{n+2}, \dots, -A'_{n+r}, A'_{n+r+1}, \dots, A'_{n+k}$$

viszont, (hol  $r \neq 0$ ), olyan  $k$  főegységgel alkotott hyperkomplex számok rendszere, mely az  $R_{k-r, r}$  determinánshoz tartozónak tekinthető, a mely tehát,  $k-r \leq k-1$  és  $r \leq n-1$  lévén, feltevésünk szerint (I.) típusú transzformációval (II.) tulajdonságú hyperkomplex számok rendszerébe vihető át; de ekkor az

$$A'_{n+1}, \dots, A'_{n+r}, A'_{n+r+1}, \dots, A'_{n+k}$$

rendszerre ugyanez a megjegyzés érvényes.

Az eme számok átalakítására szolgáló és a (III.) alatti transzformációk együttes alkalmazásával tehát a (H) rendszer oly  $\bar{A}_h$  ( $h = 1, 2, \dots, n+k$ ) rendszerbe vihető át, melynek meg van a (II.) tulajdonsága. De e transzformációk egyesítése megint (I.) típusú transzformáció, kimondhatjuk tehát azt a tételt, hogy az  $A_h$  ( $h = 1, 2, \dots, n+k$ ) rendszer a kívánt módon (II.) tulajdonságú  $\bar{A}_h$  rendszerre transzformálható, ha ez a transzformálhatóság lehetséges oly  $A_{h'}$  számok esetében, hol

$$h' = 1, 2, \dots, n'+k' \quad \text{és} \quad k' \leq k-1, \quad n' \leq n-1.$$

De a  $k'=1, n'=1$  esetben ez a transzformálhatóság nyilvánvaló, tehát a mondottak értelmében  $k$  és  $n$  tetszőszerinti értékei mellett is lehetséges a transzformálás az előirt módon és a kívánt eredménynyel. Ebből következik az, amit tulajdonképpen bizonyítani akartunk: az  $R_{k, n}$  determináns  $k$  és  $n$  tetszőszerinti értékei mellett is oly  $\bar{R}_{k, n}$  determinánssá alakítható át, melynek meg van az 1)–3) tulajdonsága. Ezzel a II. lemma bizonyításának e fontos segédfeltevése igazolást nyert.

### III. $\varphi(n)$ , $S(n)$ , $\rho(n)$ és társfüggvényeik additív előállítása. Alkalmazások.

A megelőző fejezetben egész részletességgel behbizonyítottuk, hogy, ha

$$(n, k) = \delta,$$



akkor

$$R_{k,n} = R_{k,n}^{(1)} = \dots = R_{k,n}^{(\delta-1)} = 0,$$

$$|R_{k,n}^{(\delta)}| = |R_{k,n}^{(\delta+1)}| = \dots = |R_{k,n}^{(n+k-1)}| = 1;$$

megmutattuk azt is, hogy ha viszont az  $(x^k-1)$  és  $(x^n-1)$  binomok resultánsa és ennek főminorai a most felírt relációkat kielégítik, akkor  $(n, k) = \delta$ .

Ezekben foglalható össze a tárgyalt két lemma tartalma, a minek ismeretével könnyű szerrel igazolhatjuk ama formulákat, melyekben a  $\varphi(n)$ ,  $S(n)$ ,  $\rho(n)$  és társfüggvényeik additív előállításának alapjául szolgáló  $a_n(k)$ ,  $b_n(k)$  és  $c_n(i, k)$  adjungált függvényeket a fentebbi resultáns-főminorok függvényeiképp adtuk meg.

$a_n(k)$  értelmezése úgy szólott, hogy értéke zérus vagy 1, a szerint, a mint  $(k, n) > 1$ , vagy  $(k, n) = 1$ . A fentiekből világos, hogy  $|R_{k,n}^{(1)}|$  ugyanezzel a tulajdonsággal bír, tehát

$$a_n(k) = |R_{k,n}^{(1)}|. \tag{\alpha}$$

$b_n(k)$  a következő két tulajdonsága által volt megadva:

$$b_n(k) = 1, \quad \text{ha } (k, n) = k,$$

míg

$$b_n(k) = 0, \quad \text{ha } (k, n) < k.$$

Lemmáink szerint —  $n$  és  $k$  legnagyobb közös osztója  $\delta$ -val jelöltetvén —

$$|R_{k,n}^{(k-1)}| = 0, \quad \text{ha } \delta = k,$$

míg

$$|R_{k,n}^{(k-1)}| = 1, \quad \text{ha } \delta < k,$$

a miből következik, hogy

$$b_n(k) = 1 - |R_{k,n}^{(k-1)}|. \tag{\beta}$$

A  $c_n(i, k)$  adjungált függvényt úgy értelmeztük, hogy értéke 1 vagy 0, a szerint, a mint az

$$(i, k) = 1, \quad ik = n$$

relációk szimultán teljesülnek vagy közülük egy is nem teljesül. Könnyű belátni, hogy az  $(i, k) = 1$ ,  $ik = n$  egyidejűleg fennálló feltételek az

$$(i, k) = 1, \quad (i, n) = i, \quad (k, n) = k, \quad (ik, n) = n$$

hasonlóképen egyidejűleg fennálló feltételekkel teljesen æquivalensek, tehát  $c_n(i, k)$  definícióját úgy is formulázhatjuk, hogy az oly függvénye  $i$  és  $k$ -nak, melynek értéke 1, ha az  $i$  és  $k$  argumentumok a most felírt négy feltételi relációt egyidejűleg kielégítik, míg 0 az értéke, ha e relációk közül csak egy is nem teljesül. Az új definíció alapján:

$$c_n(i, k) = a_i(k) b_n(i) b_n(k) b_n(ik)$$

és így  $(\alpha)$  és  $(\beta)$  figyelembe vételével:

$$c_n(i, k) = |R_{i, k}^{(1)}| (1 - |R_{i, n}^{(i-1)}|) (1 - |R_{k, n}^{(k-1)}|) (1 - |R_{ik, n}^{(ik-1)}|). \quad (\gamma)$$

Az  $(\alpha)$ ,  $(\beta)$  és  $(\gamma)$  alatti formulák alapján  $\varphi(n)$ ,  $S(n)$  és  $\rho(n)$  és társfüggvényeik additív előállítására a következő:

$$\varphi(n) = \sum_{k=1}^n |R_{k, n}^{(1)}|, \quad (1)$$

$$\psi(n) = \sum_{k=1}^n k |R_{k, n}^{(1)}|, \quad (2)$$

$$S(n) = \sum_{k=1}^n (1 - |R_{k, n}^{(k-1)}|), \quad (3)$$

$$\Sigma(n) = \sum_{k=1}^n k (1 - |R_{k, n}^{(k-1)}|), \quad (4)$$

$$\rho(n) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n |R_{i, k}^{(1)}| (1 - |R_{i, n}^{(i-1)}|) (1 - |R_{k, n}^{(k-1)}|) (1 - |R_{ik, n}^{(ik-1)}|), \quad (5)$$

$$\sigma(n) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n |R_{i, k}^{(1)}| (1 - |R_{i, n}^{(i-1)}|) (1 - |R_{k, n}^{(k-1)}|) (1 - |R_{ik, n}^{(ik-1)}|) (i+k). \quad (6)$$

E formulákban függvényeink kitűzött célunknak megfelelően oly analitikai kifejezésekkel vannak megadva, melyek explicit módon az  $n$  függvényargumentumnak csakis szám-



értékétől és nem törzsszám-szerkezetétől függnék. Az előállításnak ez a módja tehát nem kívánja meg az előállított függvény argumentuma törzstényező felbontásának ismeretét és így *eliminálja azokat a kísérleti lépéseket, melyekkel az argumentum primfaktoros előállítása jár.*

Fel lehetne vetni azt kérdést, vajjon függvényeink bemutatott additív előállításában *egyáltalában belép-e valahol a kísérleti elem?* Könnyű belátni, hogy e kérdéstétel æquivalens a következővel: *igényel-e kísérleti lépéseket az olyan determinánsok kiszámítása, melyeknek minden eleme egész szám?*

Mi nem kívánunk e kérdéstétel eldöntésével foglalkozni; fejtegetéseink befejezéseképen csak egy alkalmazását akarjuk még bemutatni a tárgyalt függvényelőállításnak: oly alkalmazását, mely ezen additív előállításnak az argumentum törzstényező felbontásától való függetlenségén alapszik.

Ismeretes, hogy az  $n$  egész szám törzsszám voltára szükséges és elegendő a

$$\begin{aligned}\varphi(n) &= n-1, \\ \psi(n) &= \frac{n(n-1)}{2}, \\ S(n) &= 2, \\ \Sigma(n) &= n+1\end{aligned}$$

relációk egyikének fennállása.

A multiplikatív —  $n$  törzstényező felbontásának ismeretéhez kötött — előállításmód mellett e kritériumok semminemű gyakorlati jelentőséggel sem bírtak. A bemutatott additív előállításmód ismeretével azonban képesek vagyunk a fentebbi feltételi relációkban szereplő elemi számelméleti függvényeket argumentumuk primfaktoros felbontásának ismerete nélkül előállítani, a mi a szóban forgó törzsszámkritériumoknak theoretiko-praktikus jelentőséget kölcsönöz.

$\varphi(n)$ ,  $\psi(n)$ ,  $S(n)$  és  $\Sigma(n)$  (1)–(4) alatt felírt előállításait véve alapul, kimondhatjuk, hogy:

valamely  $n$  egész szám akkor és csak akkor törzsszám, ha a

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^n |R_{k,n}^{(1)}| &= n-1, \\ \sum_{k=1}^n k |R_{k,n}^{(1)}| &= \frac{n(n-1)}{2}, \\ \sum_{k=1}^n |R_{k,n}^{(k-1)}| &= n-2, \\ \sum_{k=1}^n k |R_{k,n}^{(k-1)}| &= \frac{(n+1)(n-2)}{2} \end{aligned}$$

(egymást involváló) relációk egyike teljesítve van.

Fekete Mihály.



## A HOLD MOZGÁSÁNAK ELMÉLETE, TÖRTÉNETE ÉS JELENLEGI ÁLLAPOTA.

Az égi mechanika problémái között előkelő hely jut a Hold mozgására vonatkozóan egyrészt nehézsége miatt, másrészt azoknak az érdekes kérdéseknek nagy száma folytán, a melyek a nyomán keletkeztek. Jó példát ad ez a természettudománynak azokra az általános módszereire, a melyekkel a természet jelenségeit előre megjövendöljük. E czélból mindenekelőtt megfigyelés útján fel kell fedoznünk a természet törvényeit, azután meg kell tudnunk, hogy ezek a törvények milyen különleges feltételek mellett érvényesek és végül meggondolások alkalmazásával le kell vezetnünk hatásuk eredményeit. De a vizsgálatok folytatásában sohasem szünetelünk. Miután jövendöléseinket kimondottuk, új megfigyelések alapján meg kell állapítanunk, hogy ezek a jövendölések pontosak-e. Ha eltérés mutatkozik a megfigyelt eredmények és azok között, a melyeket az elmélet alapján megjövendöltünk, ki kell igazítanunk, vagy a törvények alakját, vagy azokat az adatokat, a melyeket a jövendölés alapjául fogadtunk el.

Ezek a kutatási módszerek ép az égi mechanikában érvényesülnek a legtekélyesebb mértékben. Az alapvető törvény az általános gravitatio, Newton-féle alakjában; a tények — ebben az esetben mondhatjuk, hogy az adatok — a bolygók pályaelemei, tömegük és minden körülmény, a mely mozgásukat módosíthatja. Newton törvényének kimondása óta, a nagy matematikusok hosszú sora, mint d'ALEMBERT, CLAIRAUT, LAPLACE, LAGRANGE, EULER, PLANA, DAMOISEAU, HANSEN — nem is

említve az élőket — kifejlesztette és tökéletesítette a deductio módszereit, míg a tiszta astronomia nagy mesterei szakadatlanul javították megfigyelések alapján a csillagászati elemeket. Mindeme munkálatok általános eredményeként kimondhatjuk, hogy két kivételtől eltekintve, ma már tökéletes a megegyezés a megfigyelés és az elmélet eredményei között. A megfigyelések és az elmélet következtetései között még fennálló kis különbségeket kélségtelenül elfogja tüntetni az elemek csekély javítása.

A szóban forgó kivételek a Merkur bolygó és a Hold mozgása. A Merkur esetében a különbség megmagyarázására csak azt kell feltennünk, hogy a Merkur és a Nap között még ismeretlen tömegek vannak. Ezen tömegek létezésének kérdése nem tartozik a mi tárgyunkhoz. A Hold esetében valóságos rejtélyvel állunk szemben, oly jelenséggel, a mely látszólag valami ismeretlen ok hatására mutat, a mely ok elég hatalmas ahhoz, hogy megváltoztassa vagy a Hold mozgását, vagy a Földnek tengelye körül való forgását. Hogy valami fogalmat adjunk a kérdés nehézségéről és a Hold elméleti mozgása és megfigyelt mozgása között fennálló eltérésből eredő kérdések fontosságáról, nagyjában vázolnunk kell Holdunk mozgás-elméletének általános jellegét és jelenlegi állapotát.

## I.

Az égi mozgások minden elméletének célja azoknak az algebrai képleteknek a megszerkesztése, a melyek valamely test koordinátáit az idő függvényében fejezik ki. Ezeknek a képleteknek a segítségével ezeket a koordinátákat bármely adott pillanatra nézve meg tudjuk határozni. Az általános törvény az általános gravitáció, a mely három differenciálegyenlet alakjában fejeződik ki és ezekben az idő szerepel, mint független változó. A deductió menete ezen egyenletek integrálásában áll, a mely valamely test három koordinátájának az idő és az integrálás folyama közben belépett hat tetszőleges



állandó függvényében való kifejezésére vezet. Ez utóbbiak a testtől befutott pálya elemei. Ezek nem *apriori* adott tények; meg kell őket határozni, úgy hogy ezek képviselik a megfigyeléseket.

A teljes integrálás csak abban az esetben lehetséges, ha a testek száma csak kettő, a melyek közül az egyiket a mozgás középpontjának tekintjük, míg a másik az, a melynek a koordinátáit ki akarjuk fejezni. Akkor a megoldás a Kepler-féle törvények szerint ellipszisben való mozgás alakját ölti. A mikor még egy harmadik testet is felvesszünk, a fokozatos megközelítések módszerét kell elfogadnunk.

A Hold esetén a főtest, a melyre a mozgást vonatkoztatjuk, a Föld, a melynek a középpontja a koordináták kezdőpontja. Ha nem hatna semmiféle háborgató erő egyenlőtlenül a Holdra és a Földre, a Hold pályája Kepler-féle ellipszis volna. De a Nap háborgató hatása oly nagy és a Hold helyzetére gyakorolt hatása következményeinek meghatározása annyira bonyolult és nehéz feladat, hogy a mult valamennyi nagy matematikusának zsenialitása nem volt elegendő oly pontos megoldás elérésére, a mely a modern csillagászat igényeit kielégítené. Az eddig meghatározott megoldások értékelése céljából azt a megjegyzést szokás tenni, hogy két osztályba sorozhatók: az egyik algebrai és általános, a másik számbeli. Az első osztályban a koordináták az elemek explicit függvényeinek alakjában fejeződnek ki, a másokban az elemek számértékeit az integrálás előtt vezetik be.

Algebrai megoldás véges számú tagokkal nincs; de az elemek némelyikének csekélyisége folytán ki lehet fejteni olyan megoldást, a mely a Hold esetére alkalmazható és ezen kis elemek hatványai és szorzatai szerint rendezett végtelen soralakját ölti. Ezen elemek gyanánt vehetők:

$e, e'$  a két pálya excentricitása;

$\gamma = \sin \frac{1}{2} J$  (a holdpálya hajlása az ekliptikához);

$m$ , a Hold periodusának viszonya a Földéhez.

E sor együtthatói az idő periodikus függvényei és a problémát megoldottnak tekinthetjük, ha ezeket az együtthatókat

elegendő pontossággal kiszámítottuk. A mult azon matematikusai közül, a kik e problémával foglalkoztak, megemlíthetjük LAPLACET, EULERT, PLANAT, de PONTÉCOULANTT, LUBBOCKOT, DELAUNAYT. Egyikük sem ért el teljes sikert, mivel alig lehet egy emberélet tartama alatt a sor valamennyi együtthatóját a mai astronomia követelte pontossággal kiszámítani.

E tudósok közül DELAUNAY munkái érdemlik meg különös figyelmünket. Módszere a LAGRANGETÓL kigondolt tetszőleges állandó-változtatás módszerének a kiterjesztése. Úgy lehet ezt leírni, mint a mozgás differenciál-egyenleteinek olyan átalakítását, a melyben az első integrálás tetszőleges állandói, vagyis az elliptikus elemek lesznek az új változók. E változóknak az időszerinti első differenciálhányadosai oly tagok végtelen sorában fejthetők ki, a melyek mindegyike ezeknek a változóknak és az időnek a függvénye. A kifejtésnek és a differenciál egyenletek fokozatos megközelítések útján való megoldásának elmélete LANGRANGE ideje óta jól ismeretes. Azonban, jóllehet ez a módszer a bolygók esetében alkalmazható, a Hold esetére való alkalmazása nehézségekbe ütközik, a szükséges megközelítések számánál fogva.

Hogy némi fogalmat adjunk DELAUNAY módszeréről, legyen  $a$  a Hold elliptikus mozgásának valamely eleme. A Holdra ható valamilyen háborgató erő ennek az elemnek a következő alakban kifejezhető változását okozza:

$$\frac{da}{dt} = P_0 + P_1 + P_2 + \dots \quad (1)$$

a hol a  $P$  tagok az elemeknek és az időnek a függvényei, kivéve a  $P_0$ -t, a mely az időt nem tartalmazza explicite. DELAUNAY eszméje abban áll, hogy vesszük először az állandó  $P_0$  tagot és a változó tagok közül valamelyiket, mondjuk  $P_1$ -et és teljesen mellőzve a többi tagokat pontosan elvégezzük az integrálást. Ily módon a mi  $a$  elemünk hat új tetszőleges állandónak  $a_1, b_1, c_1, \dots$ -nek és a  $t$  időnek a függvényévé lesz:

$$a = f(a_1, b_1, c_1, \dots, t) \quad (2)$$



Hogy a többi tagot is számba vegyük, DELAUNAY az  $a_1$ ,  $b_1$ , stb. tetszőleges változókat tekinti új változóknak, a melyeknek az idő szerint vett első differenciálhányadosai (1) alakú függvények lesznek, de a  $P_1$  tag nélkül. Újabb integrálással, a melyben csak a  $P_0$  és  $P_2$  tagokat vesszük tekintetbe, azt érjük el, hogy  $a_1$ ,  $b_1$ , ...  $t$ -nek és hat új tetszőleges állandónak  $a_2$ ,  $b_2$ , ... -nek függvényeként fejeződik ki. A továbbiak során ez utóbbiak lesznek a változók és így tovább egészen addig, míg a hátralevő tagok oly kicsinyek, hogy négyzeteiket és szorzataikat el lehet hanyagolni. Akkor már a hátralevő tagokra nézve az integrálást egyszerű quadraturával elvégezhetjük.

Ezen a módon a problémát algebrai műveletek egymásután való elvégzésére vezettük vissza, a mely vég nélkül ismétlődő, de a változók pontos értékét mindinkább megközelítő helyettesítésekben áll.

Csak csodálnunk lehet a lángelmét, a mely LAGRANGE termékeny módszerének ezt a kiterjesztését megteremtette. Alkalmazhatósága nem szorítkozik a Hold elméletére; hanem a mint TISSERAND, HILL és mások megmutatták, felhasználható arra, hogy fontos lépéssel előbbre vigye a bolygók elméletét.

DELAUNAY nagy munkája: *Théorie du mouvement de la Lune*, az algebrai és a numerikus számítás oly csodálatos emléke, hogy rendkívüli dolognak látszik, hogy egyetlen ember fel tudta állítani. Azonban, habár DELAUNAY eredményei pontosságban felülmulják is a Hold elméletének minden más algebrai kifejtését, mégsem elégitik ki a modern astronomia szükségleteit. A megoldásban minden tag együtthatója maga is olyan végtelen sor, a melynek a tagjai a már értelmezett  $e$ ,  $e'$ ,  $\gamma$  és  $m$  kis számok hatványai és szorzatai szerint vannak rendezve. Ez a sor  $e$ ,  $e'$  és  $\gamma$ -ra nézve eléggé összetartó. De az  $m$ -et tartalmazó tagok összetartása gyakran olyan lassú, hogy csaknem lehetetlen mindazokat a tagokat kiszámítani, a melyek elhanyagolása érezhető volna. Sőt az is lehetséges, hogy az  $m$  hatványai szerint való kifejtés egyes tagokban széttartó. De akárhogy van is, bizonyos, hogy DELAUNAY elmélete az  $m$  hatványai sze-

rint való kifejtést nem viszi elég messze ahhoz, hogy jelenlegi szükségleteinket kielégítse.

## II.

Azok a módszerek, a melyekről eddigelé beszéltem, tisztán algebraiak és általánosak. Azaz  $e$ ,  $e'$ ,  $\gamma$  és  $m$  megtartja algebrai és általános értékét; a probléma az, hogy a Hold koordinátáit az elemek explicit függvényeiként fejezzük ki. A koordináták kiszámítása céljából elegendő, ha algebrai kifejezésükbe behelyettesítjük az elemek számértékét, a mint a megfigyelésekből kapjuk őket. De az algebrai kifejezéseknek már jelzett nehézségei folytán megpróbálták a Hold jelenlegi mozgásának a képleteit úgy szerkeszteni meg, hogy az elemek számértékeit az integrálás előtt behelyettesítik. Akkor a mozgás egyenleteinek általános megoldása helyett egy partikuláris megoldást kapunk. Azt hiszem, ezt az eljárást DAMOISEAU alkalmazta először. De a legfontosabb numerikus elmélet a HANSENÉ, a melyen a fél-századon át használt hold-táblák alapszanak. HANSEN numerikus elmélete elvben elég egyszerű. A mozgás differenciál-egyenleteinek jobb oldalán megközelítő számkifejezéseket helyettesítünk be; ebből integrálás útján az elemeknek és a koordinátáknak olyan értékeit kapjuk, a melyeknek hihetőleg pontosabbaknak kell lenniök a kezdetben felhasználtaknál. Az eljárást annyiszor ismételhetjük, a hányszor csak akarjuk, vagy inkább addig, a míg az eredményen az ismétlés nem változtat. Így történt az, hogy HANSEN, miután a *holdtábláiban* felhasznált egyenlőtlenségek értékeit kiszámította, újra elvégezte a számítást és egyik-másik tagnak a táblában levő értékétől kissé különböző értékéhez jutott. De az ezen módszerrel nyert eredmények pontossága nem mentes minden ellenvetéstől.

Másrészt a tisztán numerikus módszer nem elégíti ki az elmélet összes igényeit, mivel a koordinátáknak az elemek szerint vett differenciálhányadosait ilyen kifejezések alapján nem lehet kiszámítani. Következésképp nem tekinthetjük sem DELAUNAY módszerét, sem a HANSENÉT teljesen kielégítőnek.



## III.

Áttérek most a vizsgálatok olyan sorára, a mely azt hiszem a korunk astronomiájától megkívánt teljes pontossággal bíró eredményekre vezet bennünket. Ez a sor EULER LEONHARDNAK: *Theoria Motuum Lunae, Novo Methodo Pertractata* című munkájával kezdődik. Tudományunk történetében eléggé figyelemreméltó tény, hogy egy teljes század mult el a nélkül, hogy egyetlen matematikus észrevette volna az EULER ezen munkájában vázolt eljárás fensőbbiségét, a mely 1772-ben került nyilvánosságra. 1878-ban történt, hogy GEORGE W. HILL közzétette a Hold mozgására vonatkozó munkáit, mikor a hajlást és az excentricitást nullának vették, a mely eszme alapjában EULER művéből indult ki. HILL híres értekezése a Hold perigeum mozgásának főtagjáról 1888-ban jelent meg. Kutatásainak alapelve a következő: Adottnak tekintve a Földnek a Nap körül és a Holdnak a Föld körül való középmozgását, a Hold minden koordinátájának kifejezését oly sorban lehet kifejtteni, a mely a két pálya  $e$  és  $e'$  excentricitása és egymáshoz való fél hajlásának  $\gamma$  sinusa hatványai és szorzatai szerint van rendezve. Legyen  $y$  egy ilyen koordináta, akkor

$$y = P_0 + eP_1 + e'P_2 + \gamma P_3 + e\gamma P_4 + \dots \quad (3)$$

a hol a  $P$ -k a következő alakú periodikus függvények:

$$P = \sum h \frac{\sin}{\cos} (A + Bt) \quad (4)$$

A  $h$  együtthatók függvényei  $m$ -nek, a Nap és a Hold középmozgásai viszonyának; az  $A$ -k a Nap, a Hold, a perigeum és a csomópont középhosszúságainak lineáris kapcsolata és a  $B$ -k  $m$ -nek,  $e$ -nek,  $e'$ -nek és  $\gamma$ -nak függvényei.

Tudjuk, hogy EULER megpróbálta külön kifejtteni a  $P$  értékeket. De az  $m$ ,  $e$ ,  $e'$  és  $\gamma$   $P$ -be való bevitele nehézségekké ütközött. E miatt az argumentumok mozgásait a megfigyelésből adottaknak kellett tekintenie. A mit HILL száz évvel később csinált, azt a következőkben lehet összefoglalni:

1. Általános eljárást alkotott a  $P_0$  tagoknak a középmozgások függvényeként olyan pontossággal való kifejtésére, a mint csak akarjuk; sőt a kifejtését jóval túlvitte az astronomia minden szükségletén.

2. Új módszert fejtett ki a perigeum mozgása azon részének a tárgyalására, a mely független  $e$ -től,  $e'$ -től és  $\gamma$ -tól.

A mit HILL elvégzett a perigeumra nézve, azt a csomópont mozgására nézve ADAM és COWELL csinálta meg.

Természetesen HILL eszméi és módszerei alkalmazhatók a probléma általánosabb alakjára, a melyben  $e$ ,  $e'$  és  $\gamma$  is megvan. De van egy nehézség, a mely akkor jelentkezik, a mikor az  $e$ ,  $e'$  és  $\gamma$  hatványainak és szorzatainak  $P_1$ ,  $P_2$ , stb. együtthatóit akarjuk meghatározni. Ilyen végtelen sorbafejtés rendes alakjában az együtthatók nem tartalmazzák ezeket az elemeket. De a mint megjegyeztem, a mi  $e$ ,  $e'$  és  $\gamma$  elemeink szerepelnek a  $B$  értékekben és így belépnek a  $P$ -kbe is. A nehézség ott van a mikor a  $B$ -ket, vagyis a perigeum és a csomó mozgásait, e mennyiségek hatványaiban és szorzataiban akarjuk kifejezni.

ERNEST W. BROWN fogott bele az így jelentkező probléma megoldásába, egymásután legyőzte a nehézségeket és fokozatosan tökéletesítette a megoldást. A BROWN alkalmazta módszer főpontjait következőképen lehet összefoglalni.

1. A helyett, hogy a  $h$  együtthatókat  $m$ -nek, a középmozgások viszonyának hatványaiban fejezné ki, *kezdetől fogva*  $m$  számértékét használja fel. Módszere tehát a már leirt módszerek összekapcsolása, mert  $e$ -re és  $e'$ -re vonatkozólag algebrai és  $m$ -re nézve numerikus.

2. Talált egy eljárást az  $m$  szerint vett differenciálhányadosoknak a többi elemek szerinti differenciálhányadosokkal való kifejezésére.

3. Általános módszert fejtett ki arra, hogy a  $P_1$ ,  $P_2$ , stb. periodikus függvények mindegyike egy másodrendű differenciálegyenlet megoldásától függjön. Ezt a megoldást a legnagyobb megkívánt pontossággal meg lehet kapni egy lineáris egyenletrendszer megoldása folytán.



4. Minden lépésnél meghatározza a perigeum és a csomó mozgásának azokat a tagjait, a melyek a megoldáshoz szükségesek.

5. Úgy végezte el az elmélet numerikus számításait, hogy a Hold hosszúságának, szélességének és parallaxisának minden együtthatóját  $\pm 0''$ , 01-nél kisebb hibával kapja meg.

6. Ellenőrző képleteket alkotott a tagok numerikus számításaiban elkövetett némely hibák megtalálására.

HANSEN és DELAUNAY együtthatóinak a BROWNÉVAL való összehasonlítása azt a hitet kelti bennünk, hogy ezek az eredmények olyan pontosak, a milyennek csak kívánhatjuk.

Meg kell említenem még egy tudós munkáit, a ki hozzájárult ehhez a modern elmélethez. Az EULER, HILL és BROWN alkalmazta koordináták derékszögűek és megalakításuk után át kell őket alakítani sark-koordinátákká. H. ANDOYER módszert ajánlott a sark-koordinátáknak közvetlenül, ugyanazon alakban, való kifejtésére. Ezt a módszert méltónak tartom azoknak a matematikusoknak a figyelmére, a kik a kérdéses probléma iránt érdeklődnek.

#### IV.

Eddigélé csak a Nap hatásáról beszéltem, mint olyan háborgató erőről, a mely módosítja a Holdnak a Föld körül való elliptikus mozgását. A mennyiben a Föld pályája nem változik, a Hold mozgásában a Nap hatása alatt beállott változások csak periodikusak. A Holdnak, perigeumának és csomójának mozgása századról-századra egyenletes lenne és a Hold egyenlőtlenségei újra felvennék kezdő értékeiket, valahányszor a Hold perigeuma és csomója visszatérne eredeti helyére. De a bolygók hatásának is kell a Hold mozgásában kis változásokat létrehoznia és pedig kétféleképen: először is a két testre, a Földre és a Holdra gyakorolt közvetlen hatásuk különbsége folytán és másodsor a Föld a Nap-körüli mozgásának módosításával, a mi megváltoztatja a Nap hatását a Holdra. Általában a bolygók hatása kisebb, mint a Napé ugyanolyan mértékben,

mint tömegük és következőleg elhanyagolhatónak lehetne gondolni. De úgy a megfigyelés, mint az elmélet egyaránt azt mutatja, hogy ennek a hatásnak az eredménye fontos. Először is a modern megfigyeléseknek a PTOLEMAEUS említette holdfogyatkozásokkal való összehasonlításából HALLEY azt találta, hogy a Hold középmozgása gyorsabb lett. Később a gyorsulás mértékét századonként  $10''$ -re becsülték. Ennek a jelenségnek az okát LAPLACE fedezte fel; ez a földpálya excentricitásának a bolygók hatása folytán való százados csökkenése. LAPLACE számításai  $10''$ -et adtak a százados gyorsulás értékéül, úgy, hogy az elméletnek a megfigyeléssel való megegyezése tökéletesnek látszott. 1850 felé HANSEN újra elvégezte a számítást holdtáblái számára és eredménye  $12'',18$  lett. Későbbi *Darlegung*-jában közölt számításai még  $0''$ , 35-tel nagyobb eredményt adtak, vagyis  $12''$ , 53-et. Megpróbálta ezt az eredményt igazolni, nemcsak az elmélettel, hanem a megfigyeléssel is, úgy, hogy a régi történetiróktól feljegyzett néhány teljes napfogyatkozást megvizsgált. De ezt a megegyezést tönkretették J. C. ADAMS mélyreható kutatásai, a ki azt találta, hogy továbbvive a megközelítéseket, a gyorsulás értéke csak körülbelül fele a HANSEN számítottá értéknek. Ezt az eredményt hamarosan megerősítette DELAUNAY. HANSEN ugyanis ép úgy, mint LAPLACE és a többi matematikusok, a kik egyvel a kérdéssel foglalkoztak, a Nap háborgató hatására nézve elsőrendű tagokra szorított, holott a magasabbrendű tagok jól érezhető eredményeket hoznak létre. BROWN tanár utolsó számításai  $5''$ , 81-re vezettek és ezt az eredményt néhány század-másodpercre elméletileg pontosnak vehetjük.

Tehát az elmélet és a megfigyelés között elég feltűnő ellentét volt, a melynek *valódi okát* megtalálta WILLIAM FERREL és később DELAUNAY, a Holdnak a tengerjárásokra gyakorolt hatásában. A súrlódás folytán a tengerjárások nem szimmetrikusak a Hold irányára nézve; ebből a Holdnak a tengerre való hatásában oly erópár keletkezik, a mely mindig lassítani törekszik a Föld tengelyforgását és ennek folytán kissé megnyújtani a Nap



hosszát, úgy hogy időszámításunk századról-századra mindig hátra marad. Csak 12 másodpercnyi késésre van szükség, hogy 6" látszólagos gyorsulást hozzon létre a Hold középmozgásában. A legutóbbi kutatások csak 8"-et adnak a látszólagos gyorsulás értékéül, úgy hogy e mennyiség elméleti értékének és megfigyelt értékének a különbsége, vagyis a sűrűlódás hatása csak 2" minden évszázadban.

Érdekes tény, hogy a Föld forgásának a tengerjárásoktól okozott lassúadását KANT hirdette, bár a hatásra vonatkozó bizonyítása nem volt helyes. LAPLACE kimutatta, hogy a KANT-tól feltételezett hatás nem áll fenn; de az a következtetése, hogy nincs lassúadás, nem áll helyes alapokon.

LAPLACE a Hold mozgásának LALANDE tábláival való összehasonlításából kimutatott ebben a mozgásban bizonyos hosszú periodusú egyenlőtlenségeket. HANSEN volt az első, a ki az elméletben ki tudta mutatni ilyen egyenlőtlenség fennállását. Holdtábláiban két a Vénus hatásából eredő egyenlőtlenséget vezetett be, a melyek közül az egyiknek a periodusa 273 év, a másiké 239 év. Ezek közül az első egyenlőtlenség tényleg megvan az elméletben, de a másik nagyon kicsi, csak 0", 24, a mint DELAUNAY és RADAU kimutatta. A HANSENTől elfogadott érték majdnem százszor akkora és a mi még rosszabb, sem HANSEN értéke, sem a valódi érték nem felel meg a megfigyelésnek. Ennek a rejtélyes eltérésnek fogom tanulmányom végét szentelni.

Vegyük először is összehasonlításunk elméleti szempontját. A Hold mozgásának három háborgató-okát tudom elképzelni. Ezek a Nap, a bolygók és a Föld gömbalaktól való eltérésének a hatásai. Ez utóbbi nem okozhat a holdpálya csomópontjéánál hosszabb periodusú egyenlőtlenséget, mivel napi forgása következtében a Föld alakjában fennálló minden hosszmenti egyenlőtlenség hatása egy nap alatt megszűnik. A Nap hatása jól meg van határozva. Nem marad tehát más hátra, mint a bolygók hatása.

A bolygóknak a Holdra gyakorolt hatásának problémája az

égi mechanika valamennyi jól értelmezett problémája között a legbonyolultabb. De HANSEN kora óta az ezen hatás kiszámítására szolgáló eljárások DELAUNAY, RADAU, HILL és BROWN mélyreható kutatásai folytán annyira tökéletesedtek, hogy eredményeik kétségteleneknek látszanak. A HANSEN-féle első egyenlőtlenség az elméletben az egyetlen hosszú periodusú, a mely fontos eltérést okoz.

Fontos jellemvonása ezeknek a megfigyelt eltéréseknek, hogy inkább szabálytalanoknak látszanak, mint periodikusoknak. Hogy pontosabban beszéljünk, nem állítható elő egy periodikus taggal, sőt kettővel sem. Mindamellett, ha fölveszünk egy kb. 250 éves periodusú tagot, az eltérés nagy részét elő lehet vele állítani és a mi marad, egészen szabálytalanak látszik. A legfigyelemreméltóbb ingadozások 1850 óta mentek végbe. Ezidőtájt a középmozgás gyorsulóban volt és a gyorsulás látszólag folytatódott 1864-ig. Akkor a mozgás hirtelen meglassult úgy, hogy az 1864-től 1890-ig terjedő időközben az évi mozgás hosszúságban 1", 5-czel kisebb volt, mint az 1850-től 1863—4-ig terjedő időben. A Holdra átvive, ennek a testnek a sebessége két-három kilométerrel változott évenként. Körülbelül 1890 óta ennek a mozgásnak az iránya megfordult.

Két feltevést lehet gondolni ezeknek a változásoknak a megmagyarázására: vagy valósággal megvannak ezek, vagy csak látszólagosak és a Föld forgásában beálló változások hozzák létre épúgy, mint a hogy ennek a forgásnak a lassabbodása a százados gyorsulás látszólagos megnövekedését okozza. Ahhoz, hogy ezek közt a feltevések között választani tudjunk, időmértékünk egyenletességétől független bizonyítékra van szükségünk. Sajnos azonban, nincs szigorú bizonyítékunk. A legjobb még a Merkúr mozgása szolgáltatja. Ennek a bolygónak 1677-től 1907-ig megfigyelt átmenetei a Nap korongján hasonló változásokra mutatnak, de nagyságuk felénél kisebb annál, a mely a szóban forgó jelenség megmagyarázására felveendő. Úgy látszik tehát, hogy a változás egy része valós és más része a Föld forgásában előforduló változások következménye. Tehát nem



a Holdnak a tengerjárásokra gyakorolt hatása változó-e és nem magyarázhatja-e meg tökéletesen a jelenséget ennek a hatásnak összekapcsolódása, a tengerjárások visszahatásával a Holdra? Igen ám? csak hogy ennek a visszahatásnak ép ellenkezőleg inkább lassítania kellene a Hold tényleges mozgását, semmint gyorsítania. Röviden ki fogom fejteni ennek a hatásnak és visszahatásnak az elméletét:

1. Eltekintve a Nap hatásától, a tengerjárások mozgását a Hold hatása okozza.

2. Ez a mozgás szükségképen surlódással jár.

3. Ez a surlódás a Föld-Hold rendszer összes energiájának, a mozgásbeli és helyzeti energiának csökkenését vonja maga után.

4. E rendszer momentumának nyomatéka, vagyis az

$$\int m \left( x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} \right)$$

mennyiség változatlan marad. Két különböző részre bomlik, a melyek közül egyik a Földé, a másik a Holdé, a mely utóbbi a Föld körül keringésből származik.

5. A Föld momentumát részeinek semminemű kölcsönhatása nem változtathatja, még a surlódás sem. Ahhoz, hogy változás jöjjön létre, a Holdtól származó erőpár hatására van szükség, ez pedig csak abban az esetben állhat be, a mikor a tengerjárások e Hold vezérsugarára nézve aszimmetrikusak.

6. Ugyanez az erőpár visszahat a Holdra, úgy, hogy momentumának növekedése egyenlő a Föld nyomatékának csökkenésével.

7. Ugyanezen visszahatás következtében a Hold középtávolsága és középmozgása is meg fog változni oly módon, hogy megtartva állandó kapcsolatukat, a rendszer mozgási energiájának és helyzeti energiájának összege a surlódás nagyságával egyenlő mértékben csökken.

8. Ezeknek a viszonyoknak az eredménye GEORGE DARWIN szerint időmértékünkben körülbelül 3'',6-nyi késés a Hold

középmozgásának minden 1"-nyi látszólagos gyorsulása után és viszont.

Ha ezeket az elméleti következtetéseket alkalmazzuk a mi problémánkra, egyáltalában nem felelnek meg a megfigyelt változásoknak. Más szóval ahhoz, hogy a Hold középmozgásának változásait a tengerjárások hatásával meg tudjuk magyarázni, időmértékünkben majdnem egy percznyi változást kell feltételeznünk az 1700-at követő két századra. De a Merkur átmenei arra látszanak mutatni, hogy ezek a változások nem lehetnek nagyobbak néhány másodpercznél.

Mindezen megfontolások után azt hiszem, hogy az így előálló rejtély megmagyarázása ma az égi mechanikának legfontosabb és legérdekesebb problémája. De a kérdés inkább az ég physikájának körébe tartozik, mint a matematikához és így tartózkodom a vizsgálatától.

*G. Newcomb.*

Fordította: *Kelemen Ignác.*



## KÚPSZELETEK, MINT FÖLDRENGÉSI SUGARAK.

A seismologia egyik nagy fejezetét a földrengési sugarak alakjának vizsgálata alkotja. Ezeknek a vizsgálatoknak nagy jelentőséget ad az, hogy a geophysika innen remél feleletet a Föld belsejének szerkezetére vonatkozó sok kérdésére. Világos ugyanis, hogy ha valami módon sikerül megtudnunk, milyen úton jönnek át a Föld belsején a rengés fészktől az észlelés helyéig a rengési sugarak, ezek a sugarak — hogy úgy mondjam — el fognak árulni egyet-mást azokról a viszonyokról, a melyeken útközben keresztüljöttek.

Az említett vizsgálatoknál három úton járnak a kutatók; három — a természettudományi vizsgálatoknál tipikus úton. Időrendi sorrendben elsők azok, a kik *à priori* valami egyszerű rengéssugar-alakot tételeznek fel s az észlelésekkel töreksenek azt igazolni. Ide sorolhatjuk elsősorban a japán seismologusokat (OMORI, IMAMURA, NAGAOKA stb.), a kik szerint a rengés a földkéreg mentén egy bizonyos mélységben a földfelülettel párhuzamosan történik, tehát a rengéssugarak körök. Ez a feltevés a rengési diagrammok (seismogrammok) harmadik fázisának kezdőhullámára az észlelésekkel megegyező következtetéseket ad, az első és második fázis kezdőhullámára azonban a mai észlelési pontosság mellett már tarthatatlan. Ebbe a csoportba sorolhatjuk az egyenesvonalú terjedés feltevését, mely szerint a rengési hullámfelület gömbfelület, mintha a Föld a rengési sugarakra nézve homogén viselkedést mutatna. Ez a feltevés, mely MILNE nevéhez fűződik, eléggé kielégítően egyezik az észleléssel az első és második fázis kezdőhullámá-

nál, legalább is jobb megközelítés, mint az előző feltevés. (Lásd dr. JORDÁN KÁROLY: La propagation des ondes sismiques. Revue générale des Sciences 1907.)

A kutatás második módja, melyet elméleti útnak nevezhetünk, abban áll, hogy az elméleti physika és a geophysikai elméletek segítségével kíséreljük meg a rengéssugarak alakját levezetni. Ezen az úton halad a KÖVESLIGETHY-féle geometriai elmélet, mely a Föld belsejében a rétegek sűrűségének változására a geophysikából a ROCHE-féle törvényt, a sűrűség és a rugalmas törésmutató közötti összefüggésre a NEWTON-féle formulát véve alapul, a rengéssugarak alakjára kúpszeleteket talál. (Lásd R. de KÖVESLIGETHY: Seismonomia 1906.) Az ezen elmélet alapján történt rengés-számolások még nem képezték egységes kritikai feldolgozás tárgyát és így az elmületről még ítéletet nem mondhatunk.

WIECHERT legújabb vizsgálatai jelölik ki a kutatás harmadik — empirikus — útját. (Lásd WIECHERT und ZOEPPLITZ: Über Erdbebenwellen. Nachrichten der k. Gesellschaft der Wissenschaften zu Göttingen 1907.) Ennek az útnak az a meggondolás a kiinduló pontja, hogy ha ismeretes a rengés valamely hullámának hodographja — értve alatta a hullám megérkezésének idejét, mint a fészektől való gömbi távolság függvényét — ebből az illető hullám útjának alakja a Föld belsején keresztül megállapítható függetlenül mindenféle feltevéstől (a koncentrikus homogén héjak feltevésétől eltekintve). A vizsgálat egyelőre főleg csak graphikus eljárással vitett keresztül és mivel a megbízható észlelési adatok csak mintegy 11000 km. epicentrális távolságig terjedtek, csak 4000 km. mélységig jutó rengéssugarak alakjára és terjedési sebességére kaptunk felvilágosításokat, azonban ez az eljárás — ép hypothesismentessége miatt — még sok eredménynyel biztat.

Jelen sorok czélja oly feladat megoldása, mely az első csoportba sorozott kutatások közé tartozik. Az egyenes és a felülettel párhuzamos kör, mint legegyszerűbb feltevések elégteleneknek bizonyulván, fel lehet vetni a kérdést, nem ad-e



jobb, az észlelések mai pontossága mellett esetleg kielégítő megoldást az egygyel magasabbfokú megközelítés: a kúpszeletalakú rengéssugarak feltevése. De még ez előtt fellép az a kérdés, lehetnek-e a rengéssugarak kúpszeletek? A KÖVESLIGETHY-féle elméletben a rengéssugarak centrális kúpszeletek. (oly kúpszeleteket akarok így nevezni, melyek középpontja a Föld középpontjával esik össze), tehát a kérdés arra szorítkozik, nem lehetnek-e rengéssugarak a nem centrális kúpszeletek?

A rengéssugarak általános egyenlete, ha a Föld középpontjától  $\rho$  távolságban a rugalmassági törésmutatót  $n$ -nel, a rengéssugárnak a Földsugárral bezárt szögét  $i$ -vel jelöljük:

$$n\rho \sin i = \text{const.} \quad (1)$$

(l. Seismonomia, pag. 8; WIECHERT: Erdbebenwellen, pag. 68.)

Itt kell megemlítenem, hogy ez az egyenlet nemcsak a seismológiában alapegyenlet, hanem szerepel mindenütt, a hol rezgőmozgásnak homogén gömbhéjakból álló testekben való terjedéséről van szó (pl. refractió problémák égi testeknél) és így az eredmények közvetlenül ezekre is alkalmazhatók.

Feladatunk a  $\rho$  sugárnak oly  $n$  függvényét találni, melynél az (1) feltételnek kúpszelet tesz eleget. Az (1) feltétel, ha a rengéssugár polárkoordinátái  $\rho$  és  $\varphi$ , a következő differentialegyenlettel æquivalens:

$$\frac{d\varphi}{d\rho} = \frac{C}{\rho \sqrt{n^2 \rho^2 - C^2}}. \quad (2)$$

(Seismonomia, pag. 8.)

A kúpszelet polárkoordinátás egyenletének segítségével ebből az egyenletből a keresett  $n$  függvény adódik. Nem kell azonban egész általános helyzetű kúpszeletet vennünk. Világos ugyanis a symmetria viszonyokból, hogy csak oly kúpszeletek lehetnek rengéssugarak, melyeknek valamelyik tengelye átmegy a Föld középpontján, a melyek tehát symmetrikus le- és felszálló ággal bírnak. Az általánosság megszorítása nélkül vehet-

jük ezt a tengelyt polártengelynek és akkor a parabola esetét egyelőre kivéve,

$$(b^2 - a^2)\rho^2 \cos^2 \varphi - 2b^2 c \rho \cos \varphi + a^2 \rho^2 + b^2 c^2 - a^2 b^2 = 0, \quad (3)$$

a hol  $a$  és  $b$  a kúpszelet tengelyhosszai,  $c$  a kúpszelet középpontjának távolsága a Föld középpontjától. Az  $a^2 b^2 > 0$  az ellipsis,  $a^2 b^2 < 0$  a hyperbola esete.

Ha egyelőre még a kör esetét is kizárjuk, azaz  $a^2 \geq b^2$  egyenlőtlenséget tételezzük fel, akkor

$$\cos \varphi = \frac{1}{h^2 \rho} \{b^2 c \pm a \sqrt{b^2 f^2 - h^2 \rho^2}\}, \quad (4)$$

ha  $f^2 = b^2 + c^2 - a^2$  és  $h^2 = b^2 - a^2$ , a honnan

$$\frac{d\varphi}{d\rho} = \frac{h^2 \rho \cos^2 \varphi - b^2 c \cos \varphi + a^3 \rho}{[h^2 \rho \cos \varphi - b^2 c] \rho \sin \varphi}. \quad (5)$$

A (2), (3) és (5) egyenletekből  $\frac{d\varphi}{d\rho}$ -t és  $\varphi$ -t kiküszöbölve a keresett  $n$  függvényre adódik:

$$\left(\frac{n}{C}\right)^2 = \frac{1}{\rho^2} \left\{ 1 - \frac{R}{b^2 f^2} \frac{h^2 \rho^2 - (a^2 f^2 + b^2 c^2) \mp 2ac \sqrt{R}}{c^2 h^2 \rho^2 - (a^2 f^2 + b^2 c^2) \mp 2ac \sqrt{R}} \right\}, \quad (6)$$

a hol

$$R = b^2 f^2 - h^2 \rho^2.$$

Ha  $c=0$ , azaz centrális kúpszeletek esetén, (6)-ból marad:

$$\left(\frac{n}{C}\right)^2 = \frac{a^2 + b^2 - \rho^2}{a^2 b^2}, \quad (7)$$

vagy ha a törésmutatót a Föld középpontjában  $n_0$ -sal jelöljük, azaz

$$\left(\frac{n_0}{C}\right)^2 = \frac{a^2 + b^2}{a^2 b^2},$$

akkor

$$\left(\frac{n}{n_0}\right)^2 = 1 - \frac{1}{a^2 + b^2} \rho^2 = 1 - q\rho^2. \quad (8)$$



Ha megadok egyetlen kúpszeletet, mely rengéssugár legyen, meg lévén ezzel adva  $a$  és  $b$ , a törésmutató értékeit az egyes mélységekben (8) egyenlet meghatározza és így a megadotton kívül még csak azon kúpszeletek lehetségesek, melyekre nézve

$$q = \frac{1}{a^2 + b^2} = \text{const.} \quad (\text{I})$$

A  $q$  állandót, mely egymagában már jellemzi a törésmutató értékváltozását, seismikus indexnek nevezi KÖVESLIGETHY. (Seismonomia, pag. 10.)

Visszatérve a (6) alatti általános képletre, az a  $\rho$  változó másodfokú irrationalitása lévén következő normálalakra hozható:

$$\left(\frac{n}{C}\right)^2 = R_1(\rho) + R_2(\rho) \sqrt{R}, \quad (\text{9})$$

a hol  $R_1$  és  $R_2$  racionális törtfüggvények és pedig jelen esetben:

$$\begin{aligned} R_1(\rho) &= \frac{A\rho^4 + B\rho^2 + C}{(\rho^2 + G)^2}, \\ R_2(\rho) &= \frac{D\rho^2 + E}{(\rho^2 + G)^2}, \end{aligned} \quad (\text{10})$$

a hol

$$\begin{aligned} A &= \frac{h^2}{b^2c^2}, \quad B = -\frac{f^2h^2}{b^2c^4}(a^2 + 2c^2), \\ C &= \frac{f^4}{b^2c^4} [a^2(a^2 + b^2) + c^2h^2], \quad D = \pm \frac{2afh^2}{bc^3}, \end{aligned} \quad (\text{11})$$

$$E = \mp \frac{2abf^3}{c^3}, \quad F = \frac{h^2}{b^2f^2}, \quad G = \frac{f^2}{c^2h^2}(a^2f^2 - b^2c^2),$$

ámde  $D = -EF$ , tehát

$$\left(\frac{n}{C}\right)^2 = \frac{(A\rho^4 + B\rho^2 + C) + E(1 - F\rho^2)^{\frac{3}{2}}}{(\rho^2 + G)^2}. \quad (\text{12})$$

A törésmutató a Föld középpontjában:

$$\left(\frac{n_0}{C}\right)^2 = \frac{C + E}{G^2}. \quad (\text{12a})$$

Ha megadok egyetlen kúpszeletet, tehát egy  $a, b, c$  érték-csoportot, ezzel az összes szereplő együtthatók  $A, B, \dots, G$  meg vannak adva (a (11) képletekkel) és ezzel a törésmutató törvénye is; tehát ezen egyetlen kúpszeleten kívül még csak azok lehetségesek, melyekre nézve ugyanazon  $A, B, \dots, G$  adódik, azaz kell, hogy:

$A(a, b, c) = \text{const.}, B(a, b, c) = \text{const.}, \dots, G(a, b, c) = \text{const.}$  legyen. Ámde az  $A, E, F$  függvénydeterminansa:

$$\frac{\partial(A, E, F)}{\partial(a, b, c)} = \frac{(a^2 - b^2)^3}{b^7 c^6 f^5} \neq 0,$$

mert a kör esetét tárgyalásainkból egyelőre kizártuk. De akkor  $A, E$  és  $F$  függetlenek lévén, az  $A = \text{const.}, E = \text{const.}, F = \text{const.}$  egyenleteket megadott constansok mellett csak véges számú  $a, b, c$  értékcsoport elégítheti ki, tehát megadott töréstörvénynél csak véges számú nem centrális kúpszelet lehetséges. Mi azonban oly töréstörvényeket kerestünk, melynél az összes rengéssugarak kúpszeletek; ezen követelést a nem centrális kúpszeletekkel nem lehet kielégíteni.

Kör esetén  $a^2 = b^2$  és a (4) képlet helyébe

$$\cos \varphi = \frac{c^2 + \rho^2 - a^2}{2c\rho} \quad (13)$$

lép, melyből

$$\frac{d\varphi}{d\rho} = \frac{c \cos \varphi - \rho}{c \sin \varphi}. \quad (14)$$

Ezen kifejezések felhasználásával (2)-ből adódik:

$$\frac{n}{C} = \pm \frac{2a}{(c^2 - a^2) - \rho^2},$$

ha  $\rho = 0$ -nál  $n = n_0$ , akkor

$$\frac{n}{n_0} = \frac{c^2 - a^2}{(c^2 - a^2) - \rho^2}. \quad (15)$$

Oly körök lehetnek tehát egyszerre rengéssugarak, melyeknél

$$c^2 - a^2 = \text{const.} \quad (\text{II})$$



Ha  $c > a$ , akkor ezen körök mind orthogonálisan metszik a  $(c^2 - a^2)^{\frac{1}{2}}$  sugarú, a Földdel concentrikus kört (lásd WIECHERT idézett értekezésében 21. §. *a*) és *b*) esetet), ha pedig  $c < a$ , akkor ezen körök az  $(a^2 - c^2)^{\frac{1}{2}}$  sugarú — a Földdel concentrikus — kört diametrálisan szemközt fekvő pontokban metszik. (Lásd WIECHERT 21. §. *c*) esetet.)

Vizsgáljunk végre parabolikus rengéssugarakat. A parabolánál

$$\cos \varphi = \frac{1}{\rho} (-p + \sqrt{p^2 + 2pc + \rho^2}) \quad (16)$$

( $p$  a parabola paramétere).

$$\frac{d\varphi}{d\rho} = -\frac{1}{\rho \sin \varphi} \frac{\rho \sin^3 \varphi - p \cos \varphi}{\rho \cos \varphi + p} \quad (17)$$

és így

$$\left(\frac{n}{C}\right)^2 = \frac{A\rho^2 + B \pm (C\rho^2 + D)\sqrt{\rho^2 + E}}{(\rho^2 - F)^2}, \quad (18)$$

a hol

$$A = \frac{3}{p}(p+2c), \quad B = \frac{2}{p}(p^3 + 3p^3c - 4c^3), \quad *C = \frac{2}{p}, \quad (19)$$

$$D = 2(p+2c), \quad E = p(p+2c), \quad F = 2c(p+2c).$$

Ámde  $D = EC$ , tehát írható:

$$\left(\frac{n}{C}\right)^2 = \frac{A\rho^2 + B \pm C(\rho^2 + E)^{\frac{3}{2}}}{(\rho^2 - F)^2}. \quad (20)$$

Ugyanúgy, mint az általános esetben az együtthatók függetlensége vizsgálandó meg:

$$\frac{\partial(E, F)}{\partial(p, c)} = 4(p+2c)^2.$$

Ha tehát  $p+2c \neq 0$ , akkor az összes rengési sugarak nem lehetnek parabolák.

Ha  $p+2c=0$ , akkor

$$A=B=D=E=F=0$$

és

$$C = -\frac{1}{c}$$

és a töréstörvény:

$$\left(\frac{n}{C}\right)^2 = \mp \frac{1}{c\rho},$$

ha  $\rho=1$ -nél  $n=n_1$ , akkor

$$\left(\frac{n}{n_1}\right)^2 = \frac{1}{\rho}. \quad (21)$$

A (21) alakú töréstörvény esetén lehetséges rengéssugarak mindazon parabolák, melyeknél

$$p+2c=0, \quad (III)$$

azaz, a melyeknél a focus a Föld középpontjába esik. Ez itt a centrális kúpszeletek analogiája.

Az eredményeket így foglalhatjuk össze: rengési sugarak lehetnek a kúpszeletek közül: 1. centrális ellipsisek és hyperbolák az (I) alatti feltétellel, 2. körök a (II) alatti feltétellel és 3. a (III) feltételt kielégítő parabolák.

Ezen eredmény a KÖVESLIGETHY-féle geometriai elméletből levezetett kúpszeletalakú rengéssugarakat új szempontból világítja meg, a mennyiben látjuk, hogy ha a rengéssugarakat ellipsis vagy hyperbola alakokkal akarjuk megközelíteni, egyedül a KÖVESLIGETHY-féle centrális esetek lehetségesek.

*Jánosi Imre.*



## PHYSIKAI LABORATORIUM.

### Kísérletek az Atwood-géppel.

#### I.

E közlemény megírására, a benne tárgyalandó kísérletek elvégzésére az okot dr. PÉCSI GUSZTÁVNAK: «*Krisis der Axiome der modernen Physik. Reform der Naturwissenschaft*» cz. munkájának<sup>1</sup> megjelenése adta. A szerzőnek e könyv előfutárjaként megjelent magyarnyelvű füzetével volt alkalmam e lapok hasábjain foglalkozni.<sup>2</sup> A most említett mű ettől különbözik azon tulajdonságánál fogva, hogy az új törvényeket megfelelőbb formában közli s ezeknek végső igazolásánál a *kísérleti alapra* helyezkedik. Éppen ez a szempont az, melyből most tárgyalni akarom dr. Pécsi tételeit. A kísérlet adataiból kiindulva, akarom megvizsgálni ezen «új törvények» helyességét s ezzel kapcsolatban dönteni el, szolgáltatnak-e ezek a fizika fejlődéséhez újabb adalékot? Mondanak-e a mai tudásunkkal szemben új dolgot; megfelelnek-e a helyesen fel fogott kísérleti tényeknek s a mennyiben esetleg erre igenlő a felelet, nem magyarázhatók-e meg jelenleg helyeseknek tartott alapelveink segítségével?

A megvizsgálandó törvények, melyeken nyugszik az idézett könyvben felsorolt többinek javarésze, az Atwood-gépen előidézett mozgásjelenségre vonatkoznak s a Newton-féle I. axióma tarthatatlanságát vannak hivatva kimutatni. Ezen törvények a következők:

- a) *A sebesség egyenesen arányos a mozgató erővel.*<sup>3</sup>
- b) *A megtett út hossza egyenes arányban áll a mozgató erővel.*<sup>4</sup>
- c) *Folytonosan és egyenletesen működő erő hatása egyenletes mozgás, mely egyenletes gyorsulással kezdődik és (miután az erő működése megszűnt) egyenletes lassubbodással végződik.*<sup>5</sup>

<sup>1</sup> Esztergom, Buzárovits G. nyomása 1908.

<sup>2</sup> M. Ph. L. XVII. pag. 278.

<sup>3</sup> Pécsi i. m. pag. 270.

<sup>4</sup> I. m. pag. 270.

<sup>5</sup> I. m. pag. 181.

## II.

Röviden ismertetem dr. Pécsi kísérleteit.<sup>1</sup>

Az Arwood-gépen mozgó egyik súlyra ( $C$ ) a szokásos módon leszedhető túlsúlyt ( $r$ ) teszszük s ez alá még egy másikat ( $q$ ) helyezünk el. Most leejtjük az  $r$  és  $q$  túlsúlyokkal megterhelt  $C$  súlyt bizonyos magasságon keresztül (ezt az utat  $s_{q+r}$ -nek fogom nevezni), itt a gép gyűrűjének segítségével leemeljük az  $r$ -et s megfigyeljük, hogy a most már csak  $q$ -val megterhelt  $C$  súly hány cm út megtétele után fog magától megállani (a  $C$  súly által befutott összes utat  $s_{összes}$ -nek nevezem). Az  $s_{q+r}$ -et arithmetikai haladvány szerint növelve, figyeljük, hogy miképpen növekedik  $s_{összes}$ ? A kísérleti berendezés az eddig szokásban levőktől abban különbözik, hogy állandó túlsúly ( $q$ ) gyanánt vagy igen kis súlyokat alkalmazunk,<sup>2</sup> vagy egyáltalában semmit.

A kísérletek eredményére nézve dr. Pécsi a következő két táblázatot közli.<sup>3</sup>

$q = 0$  gr esetében :

$r$ túlsúly	$r$ túlsúly útja					
	5	6	7	8	9	10 hüv.
gramm	$C$ súly teljes útja					
1	8 <sup>1/2</sup>	10	11 <sup>1/2</sup>	13	14 <sup>1/2</sup>	hüv. 16
2	17	20	23	26	29	32
3	25 <sup>1/2</sup>	30	34 <sup>1/2</sup>	39	43 <sup>1/2</sup>	48
4	34	40	46	52	58	64

$q = 0.45$  gr esetében :

$r$ túlsúly	$r$ túlsúly útja					
	5	6	7	8	9	10 hüv.
gramm	$C$ súly teljes útja					
1	25 <sup>1/2</sup>	30	34 <sup>1/2</sup>	39	43 <sup>1/2</sup>	hüv. 48
2	51	60	69	78	87	96
3	—	—	—	—	—	—

<sup>1</sup> I. m. XIV. §. pag. 273.    <sup>2</sup> 0.10—0.45 gr.    <sup>3</sup> I. m. pag. 268. és 269.



Ezen eredményekből dr. Pécsi így következtet:<sup>1</sup> «A mozgató erő ezen kísérleteknél a  $C+C_1$  súlyok végsebessége, a melyet ezek az  $r$  túlsúly gyorsulásától kaptak (kölcsonöztek). A vonzás törvénye értelmében ezen mozgató erő egyenes arányban áll az  $r$  túlsúly *tömegével*. Mivel azonban az egymás alatt feljegyzett mozgások (pl.  $8\frac{1}{2}$ , 17,  $25\frac{1}{2}$ , 34; épp így  $25\frac{1}{2}$ , 51) *isochronok*, azaz ugyanazon időben folytak le, világos *a)* először, hogy egy kétszeres, háromszoros, négyszeres erő kétszer-, háromszor-, négyszerakkora sebességet hoz létre; más szavakkal: *A sebesség egyenesen arányos a mozgató erővel.* *b)* De az is világos, hogy *a megtett út hossza szintén egyenes arányban áll a mozgató erővel*. Ez már az első táblázatból is kitűnik; de még inkább a másodikból (a hol a mozgásakadályok meg vannak szüntetve).»

A kísérletek továbbá azt mutatják, hogy  $r$  túlsúly eltávolítása után a mozgás bizonyos idő múlva megszűnik. Ha  $q$ -t fokozatosan növelem, elérhetem, hogy  $C$  súly minden  $r$  alkalmazása nélkül is megindul, de a mozgás bizonyos idő múlva ekkor is megszűnik. Ezen kísérleti tény szolgál dr. Pécsi szerint experimentális alapjául az általa megelőzőleg<sup>2</sup> logikai okoskodással megállapított új törvénynek, a mely leginkább van hivatva arra, hogy eddigi felfogásunkat megdöntse. E törvényt főntebb *c)* alatt közöltük.

## III.

Elsősorban az *a)* és *b)* alatt felsorolt törvényekről szólunk. Ezekről azonnal megállapítható, hogy *éppenséggel nem fejeznek ki új dolgot*, annál kevésbé tartalmaznak ellentmondást a NEWTON-féle erődefiníciózión alapuló tételekkel.

A föllépő mozgásokat dr. Pécsi *isochronoknak mondja*:<sup>3</sup> ekkor pedig a fizika ma elfogadott tételei szerint:

$$f = ma = \frac{mv}{t}$$

és

$$f_1 = ma_1 = \frac{mv_1}{t}$$

Ezekből következik, hogy:

$$f : f_1 = v : v_1,$$

<sup>1</sup> I. m. pag. 270.

<sup>2</sup> I. m. pag. 181.

<sup>3</sup> I. m. pag. 270. N. B. arra nézve, hogy az itt idézett esetben a mozgások tényleg isochronok-e, nem találunk a könyvben adatokat.

a mely aránypár az *a*) alatti törvény matematikai alakja. Ugyszintén írható, hogy:

$$f = ma = \frac{2ms}{t^2},$$

$$f_1 = ma_1 = \frac{2ms_1}{t^2},$$

és innen:

$$f : f_1 = s : s_1,$$

a mi pedig a *b*) alatti törvény, matematikai alakban kifejezve.

#### IV.

Ezek után már teljesen alapos a feltevés, hogy az *sösszes*-nek arithmetikai haladvány szerint való növekedése, a mint azt a közölt két táblázat mutatja — ha helyesek a megfigyelések — szintén nem megmagyarázhatatlan mai tételeink szerint.

Vizsgáljuk meg, hogyan folyik le ez a jelenség? A *C* súlyt megterhelem bizonyos *q* állandó és *r* levehető túlsúlylyal *s* előre meghatározott magassáig (*s<sub>q+r</sub>*) ejtem. Ebben a pillanatban a lefelé eső testnek bizonyos mozgási energiája lesz és ha most *r*-et felfogom, *C* súly az eleven erejénél fogva meglévő munkaképessége következtében addig fog még mozogni, míg eleven erejét a mozgás akadályai fel nem emésztik. A mozgási energia pedig:

$$\frac{mv^2}{2} = \frac{2mas_{q+r}}{2} = mas_{q+r}.$$

Növeljük *s<sub>q+r</sub>*-et arithmetikai haladvány szerint *s* tegyük föl, hogy *a* gyorsulás állandó; akkor:

$$\frac{mv_1^2}{2} = \frac{2ma(s_{q+r} + s_1)}{2} = ma(s_{q+r} + s_1),$$

$$\frac{mv_2^2}{2} = \frac{2ma(s_{q+r} + 2s_1)}{2} = ma(s_{q+r} + 2s_1).$$

.....

Ezekből:

$$\frac{mv_1^2}{2} - \frac{mv^2}{2} = \frac{mv_2^2}{2} - \frac{mv_1^2}{2} = \dots = mas_1.$$

Vagyis: az eleven erő is arithmetikai haladvány szerint növekszik. A mi magyarázatunk alapján most pedig rögtön kell következnie, hogy a *C* által befutott összes utaknak (*sösszes*) arithmetikai haladvány szerint kell növekedniök.



Állandó marad-e azonban a gyorsulás? A fizika azt mondja, hogy bizonyos megszorítások mellett igen, ha t. i. a mozgásakadályokat elhanyagolható kicsinyeknek vehetjük. Szükségesnek látszik tehát, hogy konkrét esetben eldöntsük, lehetőleg pontos kísérletekkel, vajjon állandónak tekinthető-e a gyorsulás? <sup>1</sup>

Az általam használt gépre nézve a következő adatokat sorolom fel.

A felhasználható legnagyobb ejtési magasság 192 cm. A frikziós kerekeken forgó <sup>2</sup> korong manganinból készült; sugara 8.6 cm, súlya 50.38 gr. A két mozgó, henger alakú *C* súly a sodratlan selyemfonállal együtt 40.014 gr-ot nyomott. <sup>3</sup> Az összes mozgatott súly 90.394 gr.

Kísérleteimnél az új törvényekre nézve legkedvezőbb esetet választottam, midőn ugyanis  $r = 1$  gr-ot alkalmazva,  $q = 0$  gr. Mivel előre tisztában voltam azon nehézségekkel, a melyekkel az Arwood-géppel való kísérletezésnél küzdeni kell, következő útat követtem. A mai fizikai tételeink alapján kiszámítottam, hogy az adott körülmények között, a mozgásakadályokat elhanyagolhatóknak véve, mennyi a gyorsulás. Ezt az értéket helyesnek véve, a  $t = \sqrt{\frac{2s}{a}}$  képlet alapján meghatároztam minden egyes  $s_{q+r}$  befutására szükséges időt. Ugyanezen időt kísérletileg megállapítottam  $s$  a két érték összevetéséből akartam eldönteni, hogy a gyorsulás elméleti  $s$  a kísérletekből megállapítható értékei megfelelnek-e egymásnak. Az időt chronoskoppal (stopper) mértem, mely 0.1''-et még megmutatott. Három ízben végeztem kísérleteimet; az idő közepes értékét ( $t^k$ ) mindig 10 megfigyelésből számítottam ki.

Ismeretes, hogy ha  $r$  a mozgató súly,  $R$  az összes mozgatott súly, akkor az Arwood-gépen jelentkező gyorsulás:

$$a = \frac{r}{R} g.$$

A mi esetünkben a számítás szerint:  $a = 10.73 \text{ cm sec}^{-2}$ .

<sup>1</sup> V. ö. i. m. pag. 272, 3. pont.

<sup>2</sup> Egyáltalában nem vagyok hajlandó elfogadni dr. Pécsinek azon véleményét, hogy: «A ki a mozgás természetére vonatkozólag exakt kísérleteket akar végezni, annak okvetlenül a régi ejtőgéphez kell visszatérni», a melyen ugyanis nincsenek frikziós kerekek. (I. m. Ergänzung zum § XIV. pag. 6.)

<sup>3</sup> Ebből a fonál súlya 0.014 gr.

$r$ gr	$q$ gr	$s$ cm $q+r$	$a$ szám	$t''$ szám	$t$ $k^1$ ) kísérlet		
		4		0.91	0.86	—	0.7
		8		1.22	1.2	—	—
		12		1.49	1.45	—	—
		16		1.73	1.6	—	1.7
		20		1.93	1.9	—	—
		24		2.12	2.1	2.0	—
		30		2.36	2.3	—	—
		40		2.73	2.5	2.6	2.7
		50		3.10	2.9	—	3.0
1	0	60	10.73	3.34	3.2	3.2	3.3
		70		3.61	3.4	—	3.55
		80		3.86	3.7	—	3.8
		90		4.09	3.9	—	—
		110		4.53	4.4	4.2	4.4
		130		4.92	4.7	—	4.9
		150		5.29	5.1	5.0	5.2
		170		5.63	5.3	—	5.5
		190		5.95	5.7	—	5.8

A mint látjuk, az időre kapott kísérleti eredmények annyira különböznek egymástól, hogy biztos következtetés vonására csak negatív értelemben használhatók; csak azt állapíthatjuk meg, hogy a gyorsulás nem tekinthető állandónak, mikor a mozgó súly a mozgatottnak igen kis törtrésze (a mi esetünkben kb.  $\frac{1}{90}$ ). A mit különben is jól tudunk; éppen azért használunk, midőn az egyenletesen gyorsuló mozgás törvényeit demonstrálni akarjuk az Atwood-géppel nagyobb túlsúlyokat, hogy a létrejövő mozgás minél jobban megközelítse az egyenletesen gyorsulót.<sup>2</sup>

<sup>1</sup> Az egyes sorozatokban észlelt min. és max. érték közt a legnagyobb különbség 0.4 mpercz.

<sup>2</sup> Dr. Pécsi könyvének egyes részei úgy tüntetik fel a dolgot, mintha a fizikusok csak azért használnák a nagy túlsúlyokat, hogy erővel elrejtsek a jelenség igazi lefolyásának képét.



Az eddigieknek eredményeképpen megállapíthatom, hogy az  $s_{q+r}$  és  $s_{összes}$  utaknak szóban forgó összefüggése csak akkor fog jelentkezni kísérleteinknél, ha berendezésünk olyan, hogy a mozgásakadályok elhanyagolhatók, de ekkor is úgy, mint *mai alapelveink egyenes következése*. Ha pedig a mozgásakadályok nem hanyagolhatók el, ama bizonyos törvényszerű összefüggést nem is fogjuk észlelni.

Megjegyzem, hogy kísérleteim folyamán nem volt szükséges azon esetekre kiterjeszkedni, melyekben  $q > 0$ ; dr. Pécsi szempontjából sem, mert ő éppen arra fekteti a súlyt, hogy  $q$  kicsiny legyen.<sup>1</sup>

Mivel dr. Pécsi fentebb közölt táblázataira nézve semmi adatot sem közöl a mozgatott tömegek nagyságára nézve, nem lehet tudni, vajjon kísérleti körülményei voltak-e annyira kedvezőek, vagy a középértékeket túlságos naivitással állapította-e meg? Én legalább egyáltalában nem tudtam hasonló szép eredményeket kapni, mint azt a következő táblázatok mutatják. Ezekre vonatkozólag az adatok következők.

#### I. táblázat.

A kerék súlya: 124·045 gr; átmérője: 8·45 cm;

C súlyok s a fonál együttes súlya: 140·45 gr.

#### II. táblázat.

A kerék súlya: 124·045 gr; átmérője: 8·45 cm;

C súlyok s a fonál együttes súlya: 40·014 gr.

#### III. táblázat.

A kerék súlya: 50·38 gr; átmérője: 8·6 cm;

C súlyok s a fonál együttes súlya: 40·014 gr.

---

<sup>1</sup> I. m. pag. 273.

## I.

$s$ cm $q+r$	$s$ cm összes				
	$r = 2$ gr		$r = 3$ gr		$r = 4$ gr
	$q = 0.1$ gr	$q = 0.2$ gr	$q = 0.1$ gr	$q = 0.2$ gr	$q = 0.1$ gr
6	18	21	24	28	32
8	24	26	34	39	39
10	30	34	40	53	50
12	36	43	51	66	62
14	42	49	64	71	69
16	48	59	69	79	85
18	53	72	79	97	95
20	60	79	91	109	116
22	69	89	99	133	138
24	72	98	117	—	149
26	80	102	127	—	—
28	90	121	136	—	—
30	97	134	161	—	—
32	105	150	170	—	—
34	110	—	192	—	—
36	125	—	—	—	—
38	146	—	—	—	—
40	151	—	—	—	—
42	156	—	—	—	—
44	176	—	—	—	—

II.<sup>1</sup>

$s$ cm $q+r$	$s$ cm összes
	$r = 1$ gr
	$q = 0$ gr
5	18
10	38
20	72
40	164

III.<sup>2</sup>

$s$ cm $q+r$	$s$ cm összes
	$r = 1$ gr
	$q = 0$ gr
5	105
6	117
7	128
8	141
9	156
10	177
11	184

<sup>1</sup>  $s_{összes}$  értékei 10 megfigyelés középértékei, egyesig kikerekítve. Az egyes sorozatokban észlelt max. és min. értékek közti legnagyobb különbség 8.5 cm.

<sup>2</sup>  $s_{összes}$  értékei 20—25 megfigyelés középértékei, egyesig kikerekítve. Az egyes sorozatokban észlelt max. és min. értékek közti legnagyobb különbség 13.5 cm.



A II. és III. alatti kísérletsorozatot teljesen ugyanazon körülmények között 3 nap múlva megismételve, a következő eredményeket kaptam.

II.1

$s$ cm $q+r$	cm összes
	$r = 1$ gr
	$q = 0$ gr
4	123
5	135
6	147
7	159
8	174
9	186

III.1

$s$ cm $q+r$	cm összes
	$r = 1$ gr
	$q = 0$ gr
4.5	20
5	22
6	25
7	28
8	31
9	36
10	42
20	79
40	154

Ez utóbbi kísérleteket megismételtem oly módon, hogy a kereket tengelyével együtt megfordítottam. Eredményeim a következők.

II.2

$s$ cm $q+r$	cm összes
	$r = 1$ gr
	$q = 0$ gr
4	104
5	122
6	152
7	174
8	186

III.2

$s$ cm $q+r$	cm összes
	$r = 1$ gr
	$q = 0$ gr
4.5	17
5	20
6	23
7	25
8	27
9	30
10	34
20	70
40	183

Megfigyeltem azt is, hogy a fonál hosszának folytonos változása van-e lényeges befolyással az utakra? E célból a kezdőpontot, mely az eddigi kísérleteknél mindig 0 cm-nél volt, 50 cm-nél, illetve 100 cm-nél vettem föl. Az ily módon nyert eredményeket a következő két táblázat mutatja.

II. <sup>s</sup> <sup>1</sup>		III. <sup>s</sup> <sup>1</sup>	
Kezdőpont 50 cm		Kezdőpont 100 cm	
$s$ cm $q+r$	cm $s$ összes	$s$ cm $q+r$	cm $s$ összes
	$r = 1$ gr		$r = 1$ gr
	$q = 0$ gr		$q = 0$ gr
5	156	5	124
6	174	15	167
7	195		

## V.

Az új törvények közül legfontosabb szerepre az értekezésemben  $c$ -vel jelzett tétel van hivatva, a mennyiben ebben jut leghatározottabban kifejezésre dr. Pécsi felfogása az erőről. Ezen tétel logikai megállapítását a munka VIII. §-ában találhatjuk meg; reávonatkozó kísérleti eredmények nincsenek közölve.

A szemlélet tényleg mutatja, hogy kis  $q$  túlsúlyok alkalmazása esetében,  $r$  eltávolítása után a mozgás bizonyos idő múlva megszűnik.<sup>2</sup> Ezen mozgásmegszűnés a könyv szerint úgy megy végbe, hogy kis ideig tartó gyorsulás után hosszabb ideig egyenletesen mozog a súly, azután beáll a lassubbodó mozgás, mely éppen annyi ideig tart, a meddig tartott a gyorsulás.<sup>3</sup> Már pedig, ha a mozgás megszüntét a mozgásakadályok okoznák, akkor a lassubbodásnak rögtön el kellene kezdődni, a mint

<sup>1</sup>  $s_{\text{összes}}$  értékei 10 megfigyelés középértékei egyesig kikerekítve. Egy sorozatban az eltérés a min. és max. érték közt II.<sub>3</sub>-ban 17.5 cm, III.<sub>3</sub>-ban 2 cm.

<sup>2</sup> Ugyanezen eset áll be, ha olyan  $q$  túlsúlyt alkalmazunk, mely mellett  $C$  minden  $r$  alkalmazása nélkül megindul. Kísérleteimnél, a könnyebb kereket használva,  $q = 0.02$  gr. esetében  $C$  kb. 100 cm-nél állt meg,  $q = 0.04$  gr-ot alkalmazva, kb. 190-nél.

<sup>3</sup> I. m. pag. 274, 3. pont; pag. 290, 7a—b. pont.



$r$ -et felfogjuk.<sup>1</sup> Mindez világosan és egyszerűen következik a tétel, rajzzal is megvilágított logikai felépítéséből.<sup>2</sup>

Az állandó erő által okozott mozgásnak lényege tehát, e szerint, az egyenletes mozgás, melynek időtartama a kezdetben előforduló gyorsuláshoz dr. Pécsi szerint oly viszonyban van, mint  $70 : 8$ .<sup>3</sup> A kérdés eldöntése csak a gondos kísérlet útján lehetséges. Az említett logikai tárgyalás a legkedvezőbb esetben is csak érdekes mintája lehetne annak, hogy miképpen lehetne még a mozgásjelenséget megmagyarázni. Azonban a pusztán hipothétikus tételekre nézve sem áll, hogy azokat a fizika azonnal elveti, a mint *valószínűbb* hipothézis merül fel;<sup>4</sup> a valószínűség magában még elégtelen és ingadozó kriterium a hipothézis megítélésénél. Annál kevésbé járhatunk el így — bármilyen kifogástalan benne is a kigondolt új hipothézis — az oly tételeknél, melyek egyenesen a tapasztalatban gyökereznek.

Kísérleteimet úgy rendeztem be, hogy különböző  $r$  és  $q$  alkalmazásával próbálgatással meghatároztam az egyes másodperczek alatt befutott utakat. A kerekék közül a nehezebb, sárgarezet használtam. A következő eredményeket kaptam :

$t''$	1" alatt megtett utak					
	$r = 3$ gr	$r = 4$ gr	$r = 5$ gr	$r = 3$ gr	$r = 4$ gr	$r = 5$ gr
	$q = 0.1$ gr	$q = 0.1$ gr	$q = 0.1$ gr	$q = 0.2$ gr	$q = 0.2$ gr	$q = 0.2$ gr
1	26 cm	26 cm	26 cm	19 cm	19 cm	19 cm
2	24 "	22 "	23 "	21 "	23 "	21 "
3	16 "	16 "	16 "	17 "	14 "	19 "
4	16 "	16 "	17 "	12 "	12 "	12 "
5	16 "	16 "	16 "	12 "	14 "	12 "
6	13 "	12 "	13 "	12 "	13 "	13 "
7	10 "	8 "	16 "	12 "	13 "	13 "
8 <sup>5</sup>	7 "	—	—	14 "	—	9 "

<sup>1</sup> I. m. pag. 274, 3. pont ; pag. 286, 1. pont.

<sup>2</sup> I. m. pag. 174, II.

<sup>3</sup> I. m. pag. 274, 3. pont.

<sup>4</sup> I. m. pag. 171.

<sup>5</sup> A 8-ik másodperczen túl a megfigyelések, már egészen bizonytalan eredményeket adtak.

A kísérletek többszörös végrehajtása sem változtatta meg az eredmények itt látható ingadozó jellegét; ezek pedig semmi módon sem igazolják a szóban forgó elméleti tétel helyességét. Nem volna egyéb pusztá ráfogásnál, ha e táblázat adatai alapján azt mondanók, hogy a mozgás észlelt csökkenése a fönt előadott módon menne végbe. Ha a fizika kísérleti tételeit ilyen eredmények igazolnák, akkor igazán jogos lenne kicsinyléssel viseltetni ezek iránt; szemben a tisztán logikus úton felépített törvényekkel. Mi csak azt mondhatjuk ki, hogy a kísérletek a c) tételt nem igazolják s így azt mint a valóságnak meg nem felelőt kell tekinteni.

## VI.

Visszagondolva az elmondottakra, eredményeimet a következőkben foglalhatom össze:

1. Dr. Pécsnek a) és b) alatt idézett két törvénye semmi új dolgot sem mond.

2. Az ezen tételek igazolására szolgáló kísérleti jelenségre nézve, mely az  $s_{q+r}$  és  $s_{összes}$  utak közt bizonyos szabályos összefüggést állapít meg, azon eredményt kaptuk, hogy csak mint «ideális» törvény tekinthető érvényesnek; akkor ugyanis, ha az  $a$  gyorsulás állandónak tekinthető. De ekkor sem jelent valami új, megmagyarázhatatlan tüneményt, mert egyenes következése a fizika mai alapelveinek.

3. A c) törvényt a kísérletek nem igazolják. Föltéve tehát, hogy ennek logikai megokolása ellen semmi kifogást nem lehetne tenni, mivel a tényeknek nem felel meg, nem fogadhatjuk el igaznak.

★

Végső konklúzióképpen azt mondhatjuk, hogy dr. Pécsi törvényei, a mennyiben jók, nem újak — s a mennyiben újak, nem nyernek igazolást a tények által. Ez utóbbi követelmény fontosságát e munkájában dr. Pécsi is elismeri;<sup>1</sup> én azonban az általa idézett mondást e formában ajánlom neki, valamint minden kezdő fizikusnak figyelmébe: *Contra experimentum, recte perfectum, non valet argumentum.*

*Péché Aladár.*

<sup>1</sup> I. m. pag. 285, III.



## A Matematikai és Fizikai Társulat tizenhatodik rendes közgyűlése.

A választmánynak márczius 26-án kibocsájtott meghívójára a Matematikai és Fizikai Társulat XVI. rendes közgyűlését f. évi május hó 1-én tartotta meg. A kitett névsor több vendégen kívül a következő tagok részvételét igazolja:

Anderkó Aurél, Bartoniek Géza, Bauer Mihály, Beke Manó, Bihari Ferencz (Miskolcz), Bodola Lajos, Csemez József, Demeczky Mihály, br. Eötvös Loránd, Fröhlich Izidor, Grüber Nándor, br. Harkányi Béla, Hausbrunner Vilmos, Hoor Mór, Jánosi Imre, Jánosi Imréné, Jordan Károly, Kármán Ferencz, Kiss Gábor, Klupathy Jenő, Kopp Lajos, König Dénes, König Gyula, Kövesligethy Radó, Kürschák József, Lakits Ferencz, Lévay Ede, Mattyasóvszky Kasszián (Győr), Mikola Sándor, Péch Aladár, Pécsi Albert, Pekár Dezső, Rados Ignác, Rátz László, Riesz Frigyes, Riesz Marcel, Rucsinszki Lajos, Schuller Alajos, Selényi Pal, Steiner Lajos, Szabó Gábor, Szabó József (Vác), Szabó Péter, Szerényi Géza, Szöke Béla, Sztrokay Kálmán, Terlanday Emil, Tötössy Béla, Visnya Aladár, Wagner Alajos, Winter József, Wodetzky József, Zemplén Győző.

A közgyűlés napirendje:

1. Elnöki megnyitó.
2. Titkári jelentés.
3. Pénztárnok jelentése és költségelőirányzat 1909-re.
4. Pénztárvizsgáló-bizottság jelentése.
5. A tisztikar és választmányi tagok választása.
6. Indítványok.

### A KÖZGYŰLÉS.

#### 1. Elnöki megnyitó.

Báró Eötvös Loránd elnök megnyitja a közgyűlést, üdvözli a megjelent tagokat, különösen a vidékieket, a kik megjelenésükkel hozzánktartozáságuk ily szép jelét adták. Kimentí Feichtinger Győző volt pénz-

tárnokot, Károly Irén alelnököt és Rados Gusztáv titkárt, a kiket betegség akadályozott a megjelenésben és kívánja, hogy egészségük mielőbb ismét helyreálljon.

A mult évi közgyűlés jegyzőkönyvének hitelesítése után a jelen ülés jegyzőkönyvének hitelesítésére Bihari Ferencz és Visnya Aladár tagtárs urakat kéri fel.

## 2. Titkári jelentés Kövesligethy Radóttól.

Tisztelt Közgyűlés!

Az elmúlt esztendő, Társulatunk tizenhetedik éve, kevesebb dolgot ad a krónikásnak, mint az elmélkedőnek. Kipróbált Választmányunk most is irányította a régi szeretettel és odaadással Társulatunk minden lépését, tíz szakülésünk előadásban és tárgyban változatos, matematika és physika között egyenletesen megoszló tárgysorozatot nyújtott folyton szép számban érdeklődő tagtársainknak és matematikai tanulmányversenyünk eredménye úgy a résztvevők, mint a beadott dolgozatok számánál és szintjénél fogva fényes volt.

Kevésbé kedvező jelentést adhatok folyóiratunkról. Hogy a XVII. évfolyam megjelenéséről egyáltalán szólhatok, alapszabályaink csak azon áldásos intézkedésének köszönhetem, mely a közgyűlést körülbelül negyedével a társulati év befejezése után teszi.

A ki azt vallja, hogy a mit határolatlannak szeretünk hinni, annak fejlődése nem lehet egyirányúan folyton emelkedő, az ilyen visszaesést előbb-utóbb várhatott, bár várakozásunk ilyféle bekövetkezése sem nem öröndetes, sem nem vigasztaló. Rövidre fogva a dolgot, Társulatunk az elmúlt év második felében eléggé éles krisist állott ki, mely természetesen a legérzékenyebb szervet és szerencsére csak azt, folyóiratunkat sújtotta. De sietek hozzátenni, hogy a bajon teljesen, és remélem, hosszú időre túl vagyunk.

Őszszel egyszerre elapadt a physikai czikkek forrása és a physikai rész szerkesztője, a kitől ilyenkor elvárnám a szorgalmas munkatárs szerepét, hivatali teendőktől tartósan írói téllenségre volt ítélve. Innen az utolsó kötet befejező részének késedelmes megjelenése, anyagának egyenetlen eloszlása és csak 22 ívre rugó terjedelme. A viszonyok azonban most annyira javultak, hogy ezen hó végén ismét helyes mederben leszünk. A folyó kötet második része is teljesen biztosítva van és nagyobb terjedelmével ki lesz pótolható a megelőzőnek csonka volta.

Már a mult évben is utaltam arra, hogy a Magyar Tudományos Akadémia alig fogja tudományos testületeinket oly bőkezűen támogatni, mint a hogy eddig tette, és legalább is bizonyos formai követel-



ményekkel fogja megnehezíteni a segély megszavazását. Ezzel az intézkedéssel Társulatunk mintegy a szülői házat elhagyó ifjú módjára kilép az életbe, hogy — a mit eddig kegyelemből élvezett — saját érdemeivel vívja ki. Azt hiszem, szíves munkatársaink között, a kiknek őszinte köszönetet mondunk, nincs egy sem, a ki a Társulat érdemeinek fokozásával anyagi érdekeinek előmozdításában nem kérne részt. A Magyar Tudományos Akadémia III. osztályának és Matematikai és Természettudományi Bizottságának a múlt évben is kegyesen engedélyezett 2000 korona segélyeért pedig mondjunk hálás köszönetet és kérjük komoly törekvéssel kiérdemelendő jóindulatát a jövőre is. Még csak egy-két szót.

A XV. tanulmányversenyt 1908 október hó 10-én tartottuk meg: 80 versenyző 77 dolgozatot adott be. Az első díjat Orphanides Etelka, a másodikat Kudlák Lajos nyerte el, és négy dolgozat dicséroroleg említettet.

Tagtársaink száma az év végén 390 volt. Ezek közül van 182 budapesti és 208 vidéki tag; folyóiratunknak azonkívül még 82 előfizetője is van. Az utóbbi évek nyomasztó terheket róttak mindnyájunkra, kimutathatólag ennek rovására irandó a csekély apadás. Azonban ez irányban is észlelhető már némi javulás.

Súlyos csapást mért a Társulatra a halál is, a mely Korbúly Emil, Kovács István, Osztrogonác Zsolt, Takáts Gyula, Than Károly, Thanoffer Lajos és gróf Zayné-Hilbert Stefánia társainkat szőlította el. Emlékük áldott legyen!

Társulatunk egy hároméves cyclusa ismét letelt: őszinte köszönetet mondva az eddig élvezett bizalomért és támogatásért, a tisztikar megbízói kezébe adja vissza mandátumát, utódai számára is kérve jóleső szíves jóindulatukat.

És most még csak arra kérem a Tisztelt Közgyűlést, hogy titkári jelentésünket szíves tudomásul venni méltóztassék.

Budapest, 1909 május hó 1-én.

*Kövesligethy Radó.*

### 3—4. Pénztárnok jelentése és költségelőirányzat 1909-re és a pénztárvizsgáló-bizottság jelentése.

Lévay Ede pénztárnok előterjeszti az alábbi zárszámadást, vagyonszerleget és költségelőirányzatot, melyeket tételenként megmagyaráz, illetőleg indokol.

Az ügyvivő titkár felolvassa az 1909 április 30-ról kelt, Balog Mór és Bogyó Samu a közgyűlés részéről kiküldött pénztárvizsgálók jelentését, a mely így hangzik: «A számadásokat megvizsgáltuk és rendben találtuk».

1908. év

BEVÉTEL	Előirányzat		Eredmény	
	Kor.	fill.	Kor.	fill.
1907. évi zárszámadási maradvány .....	3160	49	3160	49
Folyó és köv. évi tagdíjak .....	2400	—	873	—
Hátralékos tagdíjak .....	300	—	274	—
M. Tud. Akadémia segélye .....	2000	—	2000	—
Hirdetési díjak .....	380	—	100	—
Kamatok .....	550	—	625	80
Előfizetési díjak .....	750	—	606	—
Vegyesek .....			215	84
			7855	13

Vagyon-

VAGYON	1907. év végén		1908. év végén	
	Kor.	fill.	Kor.	fill.
Forgó tőke :				
Készpénz .....	735	60	704	58
Leszám. és pénzv. bankban takp. betét .....	48	80	48	80
M. kir. postatakarékpénztárban .....	1283	09	212	78
Leszám. és pénzv. bank letétszámláján .....	4093	—	1180	—
Alaptőke :				
Leszám. és pénzv. bank letétszámláján :				
a) Készpénz .....	880	—	880	—
b) 2600 K névért. főv. kölcsönkötv. ....	2262	—	2262	—
c) 100 « « koronajáradék-kötv. ....	100	—	100	—
Első hazai takarékpénztári betét .....	108	—	108	—
Majthényi Ottó-féle hagyaték .....	10000	—	10000	—
Tagdíjhátralék .....	300	—	1300	—
Föl nem vett hirdetési díj .....	380	—	200	—
	17190	49	16996	16

A számadásokat megvizsgáltuk és rendben találtuk.

A választmány megbízásából :

Rátz László s. k.

Beke Manó dr. s. k.

Kövesligeth  
ügyviv

1909. évi költség-

BEVÉTEL	1908. évi		1909. évi	
	előirányzat			
	Kor.	fill.	Kor.	fill.
Zárszámadási maradvány .....	3160	49	2146	16
Folyó és köv. évi tagdíjak .....	2400	—	2400	—
Hátralékos tagdíjak .....	300	—	1200	—
M. Tud. Akadémia segélye .....	2000	—	2000	—
Hirdetési díjak .....	380	—	200	—
Kamatok .....	550	—	550	—
Előfizetési díjak .....	750	—	700	—
Hiány .....	768	05	937	84
	10308	54	10134	—



## zárszámadás.

KIADÁS	Előirányzat		Eredmény	
	Kor.	fill.	Kor.	fill.
Nyomdai költségek a múlt évre	1536	54	1536	54
a folyó évre	3400	—	483	02
Írói tiszteletdíjak a múlt évre	1612	—	1612	—
a folyó évre	2600	—	4063	13
Expeditió- és irodai költségek	1000	—	824	28
Középiskolai tanulmányverseny	160	—	162	54
Vegyesekre	—	—	27	46
Pénztári maradvány a) készpénzben	—	—	704	58
b) takarékp. betétben	—	—	1441	58
			7855	13

## mérleg.

TEHER	1907. év végén		1908. év végén	
	Kor.	fill.	Kor.	fill.
Nyomdai tartozások	1536	54	2000	—
Írói tiszteletdíjak	1612	—	1074	—
Tiszta vagyon	14041	95	13922	16

Budapesten, 1909 április 30-án.

Radó dr. s. k.  
titkár.

A közgyűlés megbízásából:

Bogyó Samu s. k.

Balog Mór s. k.

## előirányzat.

KIADÁS	1908. évi		1909. évi	
	előirányzat			
	Kor.	fill.	Kor.	fill.
Nyomdai költség a múlt évre	1536	54	2000	—
a folyó évre	3400	—	3400	—
Írói tiszteletdíjak a múlt évre	1612	—	1074	—
a folyó «	2600	—	2600	—
Expeditió- és irodai költségek	1000	—	900	—
Középisk. tanulmányverseny	160	—	160	—
Vegyesekre	—	—	—	—
	10308	54	10134	—

Dr. Lévay Ede

pénztárnok.

Mire a közgyűlés a meghallgatott jelentéseket tudomásul vévén, a pénztárnak a felmentvényt megadja. E felmentvény természetesen úgy értendő, hogy 1908 június közepéig Feichtinger Győző volt pénztárnoknak, azontúl pedig az új pénztárnoknak szól.

Elnök megköszönvén a pénztárvizsgálók fáradozását, a közgyűlés részéről a pénztár megvizsgálására újból Balog Mór és Bogyó Samu tagtárs urakat kéri fel.

### 5. A tisztikar és választmányi tagok választása.

A Társulat alapszabályainak 20. §-a értelmében a tisztikar lelép és a választmányból Bartoniek Géza, Szily Kálmán és Wagner Alajos kilépnek. Az elhunyt Than Károly helyébe, a kinek mandátuma most szintén lejárt, új tag választandó.

A választmány hagyományaihoz hiven a kilépett tagokat, Than Károly helyébe pedig Lengyel Béla egyetemi tanár urat ajánlja.

Elnök felfüggeszti a választás idejére a közgyűlést és Csemez József elnöklété mellett Sztrokay Kálmán és Zemplén Győző tagtársakból álló szavazatszedő bizottságot küld ki.

A választás megejtetvén, a bizottság elnöke jelenti az újból megnyitott közgyűlésnek, hogy a beadott 43 szavazat közül a régi tisztikar 42 szavazattal, tehát egyhangúlag újra megválasztatott.

A lelépett, illetőleg új választmányi tagok közül Bartoniek Géza és Szily Kálmán 42, Wagner Alajos és Lengyel Béla 40 szavazatot kapott.

Tisztikar és Választmány ezek szerint a régi marad azon kivétellel, hogy Than Károly helyébe Lengyel Béla lép.

### 6. Indítványok.

Elnök úr kijelenti, hogy bár a meghívó az alapszabályoktól követelt idő előtt szétküldetett, indítvány nem érkezett; a napirend utolsó pontja tehát elesik. A meghívó márczius 26-án küldetett szét, de sajtóhiba folytán az április 26-iki keltet viseli.

A tárgysor ki lévén merítve, Elnök a közgyűlést berekeszti.

★

A közgyűlést rendes előadó ülés követte, melyeken érdekes és tanulságos bemutatások kíséretében Fröhlich Izidor az «egyenletes törésű közegek belsejében szétterülő fénysugarak polározásának általános törvényéről» és Visnya Aladár «a legegyszerűbb aeroplanokról» értekezett.



## A Matematikai és Physikai Társulat XVI. tanulóversenye.

A folyó évi október hó 9-én tartott XVI. tanulóversenyre Budapesten 47, Kolozsvártt 9 középiskolai érettségi vizsgálatot tett versenyző jelentkezett. A verseny mindkét helyen egyidejűleg zárt helyiségben, a Társulat számos tagjának felügyelete és ellenőrzése mellett, szabályszerűen folyt le. A verseny lefolyásáról mindkét helyen felvett jegyzőkönyv tanúsága szerint a tételek kidolgozására engedett 4 órai idő alatt Budapesten 21, Kolozsvártt 2 dolgozat adatott be. A múlt évhez képest a versenyzők száma 24-gyel, a beadott dolgozatok száma 54-gyel fogyott.

E kedvezőtlen számbeli eredmény egyedüli oka, hogy a verseny napján az új helyiségeibe alig költözött Műegyetemen a beírások még be nem fejeződtek, hogy tehát versenyünk egy nagy contingense még a fővárosban sem volt. Hogy ez a csökkenés igazi oka, mutatja az a körülmény is, hogy Kolozsvártt a versenyzők száma állandó maradt. A mi egyébíránt a beadott dolgozatokat illeti, a bíráló bizottság ítélete szerint ezek szintje nem süllyedt, különösen ha tekintetbe vesszük, hogy az idej tételek kissé nehezebbek voltak, mint a tavalyiak.

E tételek különben a következők :

1. Bebizonyítandó, hogy három egymás után következő pozitív egész szám közül a legnagyobbiknak köbe nem lehet egyenlő a másik kettő köbének összegével.

2. Bebizonyítandó, hogy bármely hegyes szögnek fvmértékben kifejezett mérőszáma kisebb, mint ama szög sinusának és tangensének számtani közepe.

3. Legyen az  $ABC$  háromszög magasságainak talppontjai  $BC$ ,  $CA$ ,  $AB$  oldalakon rendre  $A_1$ ,  $B_1$ ,  $C_1$ , a három magasság közös pontja  $M$ ; bebizonyítandó, hogy nem derékszögű  $ABC$  háromszög esetében az  $A_1B_1C_1$  talpponti háromszög mind a három oldalát érintő köröknek középpontjai rendre:  $M$ ,  $A$ ,  $B$ ,  $C$ . Minő különbség mutatkozik hegyesszögű és tompaszögű  $ABC$  háromszögek esetei között ?

A versenydolgozatok nyomban a verseny befejezése után lepecsételtettek és előzetes bírálatra Szijártó Miklós tanár úrnak adattak ki. A teljes bíráló bizottság üléséről és határozatáról a következő jegyzőkönyv számol be.

### Jegyzőkönyv

a XVI. tanulmányversenyen beadott matematikai dolgozatok elbírálása ügyében 1909 október hó 24-én tartott ülésről. Jelen voltak: Bartoniek Géza, Beke Manó, Éber József, König Gyula, König Dénes, Kopp Lajos, Kövesligethy Radó, Kürschák József, Rados Gusztáv, Szekeres Kálmán és Szijártó Miklós előadó. Beadott Budapesten 21, Kolozsvártt pedig 2 dolgozat.

A bizottság mindenekelőtt konstatálja, hogy az idei versenyben sokkal kevesebb tanuló vett részt, mint az előbbi évek versenyein. Valószínűnek tartja a bizottság, hogy ennek az apadásnak az oka a műegyetem késői megnyitásában rejlik.

Ezután Szijártó Miklós előadó jelentéstétele után az egyes dolgozatokat behatóan megvizsgálva, következőképpen határozott:

Az I. díjat Raj Lászlónak, a VI. ker. főreáliskolában Rados Ignác tanár volt tanítványának adja, a ki mindhárom feladatot helyesen oldotta meg. A II. díjat Lukács Ferencznek, a budapesti V. ker. főgimnáziumban Virág Oszkár tanár növendékének adja, a kinek dolgozata, bár a második feladat megoldása hibás, éles logikai gondolkodásra valló szabatos fogalmazással tűnik ki. Végre dicséretre méltónak tartja Báron Gyula, ugyanazon intézetben ugyanazon tanár növendékének dolgozatát, a ki szintén csak két tételt dolgozott ki hibátlanul.

Budapest, 1909 október 24-én.

*Szijártó Miklós*, előadó.

*König Gyula*, elnök.

*Bartoniek Géza,*

*Kopp Lajos,*

*Beke Manó,*

*Kövesligethy Radó,*

*Éber József,*

*Kürschák József,*

*König Dénes,*

*Rados Gusztáv,*

*Szekeres Kálmán.*

A f. évi november hó 4-én tartott választmányi ülés e jelentést tudomásul vette és a javaslatához egyhangúlag hozzájárulván, azt határozattá emelte.

A nyomban rá tartott rendes ülés kezdetén kihirdettetett a verseny eredménye, a mire báró Eötvös Loránd elnök a nyerteseknek melegen hangú, rövid beszéd után kiosztotta a jutalmat, megbizva őket azzal, hogy volt tanárunknak is vigyék a Társulat üdvözlését.



A Matematikai és Physikai Társulat XVI. versenyén  
b. Eötvös-díjjal jutalmazott dolgozatok.\*

I. Raj László dolgozata.

1.

Bebizonyítandó, hogy 3 egymásután következő pozitív egész szám közül a nagyobbiknak köbe nem lehet a másik kettő köbeinek összege.

*Kidolgozás.*

Legyen ama három pozitív egész szám:  $(n-1)$ ,  $n$ ,  $(n+1)$ . [Nyilvánvaló, hogy  $n > 1$ .] Ekkor a legnagyobbiknak köbe:

$$n^3 + 3n^2 + 3n + 1$$

s a másik kettő köbeinek összege:

$$n^3 + n^3 - 3n^2 + 3n - 1.$$

Vajjon állhat-e ez az egyenlet?

$$n^3 + 3n^2 + 3n + 1 = n^3 + n^3 - 3n^2 + 3n - 1$$

vagy

$$6n^2 + 2 = n^3.$$

Oszzuk el mindkét oldalt  $n$ -nel:

$$n^2 = 6n + \frac{2}{n}.$$

Ha  $n > 2$ , akkor a baloldal egész, a jobb pedig törtszám; tehát ezen egyenletet a 2 nél nagyobb pozitív egész számok közül egy sem elégíti ki; következésképp nem elégítik ki e számok a fenti egyenletet sem, melynek ez algebrai következménye. Hogy pedig az  $n=2$  érték

---

\* A dolgozatok változtatás és javítás nélkül közöltetnek.

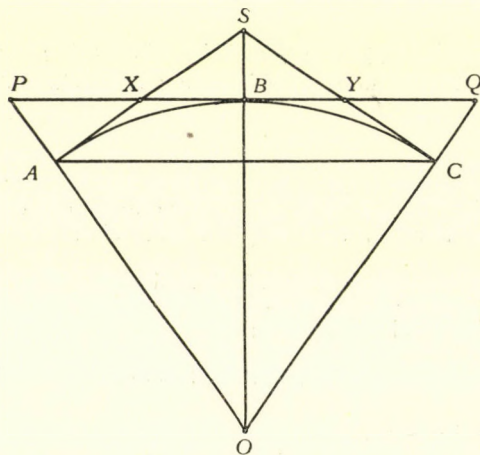
mellett sincs az egyenlet kielégítve, arról behelyettesítéssel közvetlenül meggyőződhetünk.

2.

Bebizonyítandó, hogy bármely hegyes szög ívmértékben kifejezett mérőszáma kisebb, mint a szög sinusának és tangensének számtani közepe.

*Kidolgozás.*

Rajzoljuk az egységsugarú körön kétszer egymás mellé a tetszés szerinti  $\varphi$  ívet ( $\varphi < \frac{\pi}{2}$ )  $A$ -tól  $B$ -ig és  $B$ -tól  $C$ -ig. Messék az  $A$ -n és  $C$ -n túl meghosszabbított sugarak a  $B$ -n átmenő és  $AC$ -vel párhuzamos



egyeneset  $P$ -ben és  $Q$ -ban. Állítsunk végül  $A$ -ban és  $C$ -ben érintőket a körhöz; ezek messék egymást  $S$ -ben.

Az ábrából látható, hogy:

$$\sin \varphi = \frac{AC}{2}, \quad \operatorname{tg} \varphi = \frac{PQ}{2}.$$

Tehát

$$\frac{\sin \varphi + \operatorname{tg} \varphi}{2} = \frac{AC + PQ}{4}.$$

Ha a  $PQ$ -nak az  $AS$ , ill.  $CS$ -sel való metszéspontjait  $X$ , ill.  $Y$ -nal jelöljük, akkor az  $SXY \triangle$  és az  $SAC \triangle$  hasonlóságából:

$$\frac{XY}{AC} = \frac{SX}{AS}$$



vagy :

$$\frac{XY}{AC} = \frac{\left(\frac{PQ}{2} - \frac{XY}{2}\right)}{\left(\frac{PQ}{2}\right)},$$

a miből :

$$XY = \frac{AC \cdot PQ}{AC + PQ}.$$

Most alkossuk e különbséget :

$$\frac{\sin \varphi + \operatorname{tg} \varphi}{2} - XY$$

más alakban (a fentiek szerint) :

$$\frac{AC + PQ}{4} - \frac{AC \cdot PQ}{AC + PQ} = \frac{(AC - PQ)^2}{4(AC + PQ)}.$$

Mivel ez mindég pozitív, következik, hogy :

$$\frac{\sin \varphi + \operatorname{tg} \varphi}{2} > XY.$$

Ámde  $XY$  tekinthető valamely a kör körül írt (szabálytalan) poligon egy oldalának, melynek középponti szögéhez tartozó íve :  $\varphi$ , tehát

$$XY > \varphi$$

s így :

$$\frac{\sin \varphi + \operatorname{tg} \varphi}{2} > \varphi.$$

### 3.

Vizsgáljuk például az  $A_1CB$  háromszöget. Látnivaló, hogy :

$$\frac{A_1C}{B_1C} = \frac{b \cos \gamma}{a \cos \gamma} = \frac{b}{a},$$

továbbá

$$A_1B_1^2 = b^2 \cos^2 \gamma + a^2 \cos^2 \gamma - 2ab \cos^3 \gamma = c^2 \cos^2 \gamma,$$

tehát

$$\frac{A_1B_1}{A_1C} = \frac{c \cos \gamma}{b \cos \gamma} = \frac{c}{b}.$$

Minthogy pedig az eredeti  $\gamma$  szög is szöge a háromszögnek, tehát e háromszög az eredetivel hasonló. S így :

$$A_1B_1C \sphericalangle = \beta, \quad B_1A_1C = \alpha.$$

Egészen hasonló okoskodással kaphatjuk, hogy

$$\begin{aligned} AB_1C_1 \sphericalangle &= \beta, & BC_1A_1 \sphericalangle &= \gamma, \\ BA_1C_1 &= a, & B_1C_1A &\sphericalangle = \gamma. \end{aligned}$$

Ebből nyilvánvaló, hogy például

$$\begin{aligned} AA_1C_1 &= 90^\circ - a = AA_1B_1 \\ s \quad BB_1A_1 &= BB_1C_1, \\ CC_1A_1 &= CC_1B_1. \end{aligned}$$

Tehát az  $AA_1$ ,  $BB_1$ ,  $CC_1$  egyenesek a  $C_1A_1B_1$ ,  $C_1B_1A_1$  és  $A_1C_1B_1$  szögeket felezik, s így közös pontjuk  $M$ , valóban az  $A_1B_1C_1$  háromszögbe írható kör középpontja. Mivel pedig ez egyenesek az eredeti háromszög oldalaira merőlegesen, tehát ez oldalak az  $A_1B_1C_1$  háromszög külső szögfelezői és így metszéspontjaik azon körök középpontjai, melyek az  $A_1B_1C_1$  háromszög oldalait kívülről érintik.

*Raj László György.*

## II. Lukács Ferencz dolgozata.

### I. tétel.

Legyen a három szám  $a-1$ ,  $a$ ,  $a+1$ . Ha  $(a+1)^3 = a^3 + (a-1)^3$  volna, úgy kapnók:

$$a^3 + 3a^2 + 3a + 1 = a^3 + a^3 - 3a^2 + 3a - 1,$$

a honnan

$$2 = a^3 + 6a^2 = a^2(a+6).$$

De mivel két szám szorzata csak akkor pozitív, ha a két szám egyenlő előjelű, itt pedig  $a^2 > 0$ , kell hogy  $a+6 > 0$  legyen, azaz  $a > -6$ . De akkor  $a^2(a+6) > 36$  és nem lehet egyenlő 2-vel. Ellentmondásra jutottunk, a mi bizonyítja, hogy kiinduláspontunk helytelen volt és nem lehet  $(a+1)^3 = a^3 + (a-1)^3$ . Qu. e. d.

### II. tétel.

Vegyük fel állításunk ellenkezőjét, azaz — a szög nagyságát ívmér-

tékben kifejezve — legyen:  $1^\circ$ .  $\left(a < \frac{\pi}{2}\right)$

$$a \geq \frac{1}{2} [\sin a + \operatorname{tg} a], \quad 2a \geq \sin a + \operatorname{tg} a, \quad 2a \cos a \geq \sin a \cos a + \sin a,$$

s mivel

$$\operatorname{tg} a > a, \quad 2 \operatorname{tg} a \cos a \geq \frac{\sin 2a}{2} + \sin a,$$



kivonva mindkét oldalból  $\sin a$ -t:

$$\sin a \geq \frac{\sin 2a}{2}.$$

Vegyünk most fel egy egységnyi sugarú kört és ábrázoljuk benne szokott módon a szögfüggvényeket:

$AOB' \sphericalangle = a \sphericalangle$  és így  $\widehat{AB'} = a$ ;  
 $AB = \sin a$ ; és ha  $A'OB \sphericalangle =$   
 $= AOB \sphericalangle = a \sphericalangle$ ,  $AA_2 = \sin 2a$ .  
 Ejtsünk az  $AA_2A'$  derékszögű háromszög átfogójának  $B$  középpontjából merőlegest  $AA_2$ , akkor a kapott  $ABB_2 \Delta$  is derékszögű és mivel

$$AB_2B \Delta \simeq AA_2A' \Delta,$$

$$AB_2 = \frac{AA_2}{2} = \frac{\sin 2a}{2}.$$

Fenti egyenlőtlenség annyit mond tehát, hogy  $AB \geq AB_2$ . De ez abszurd, mert egy derékszögű háromszög átfogója mindig nagyobb, mint az egyik befogó. Kiindulópontunk így hát helytelen és mindig  $a < \frac{1}{2} [\sin a + \text{tg } a]$ .

III. tétel.

Ha a háromszög derékszögű, a három talppont egybeesik a derékszög csúcsával, s talpponti háromszög tulajdonképen nincs is.  $1^\circ$ . Ha a háromszög hegyesszögű, akkor az  $A_1B_1C_1 \Delta$  belül van teljesen az  $ABC \Delta$ -ben.  $A_1C_1CA$  egy kör kerületén fekszenek, mert

$$AA_1C \sphericalangle = AC_1C \sphericalangle = 90^\circ$$

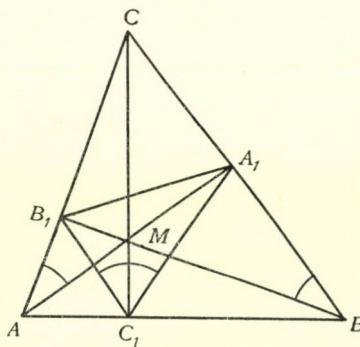
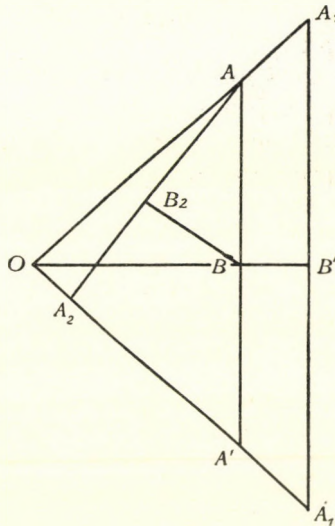
és

$$CAA_1 \sphericalangle = CC_1A_1 \sphericalangle,$$

mert egy íven nyugvó kerületi szögek.

Ép így  $BCB_1C_1$  egy körön fekszenek és  $CBB_1 \sphericalangle = CC_1B_1 \sphericalangle$ . Azonban  $CAA_1 \sphericalangle = CBB_1 \sphericalangle$ , mert ugyanazt az  $ACB \sphericalangle$ -et egészítik ki  $90^\circ$ -ra. Tehát  $B_1C_1C \sphericalangle = A_1C_1C \sphericalangle$  és a talpponti háromszög  $C_1 \sphericalangle$ -ét  $CC_1$  felezi.

Ugyanígy bebizonyítható, hogy  $B_1 \sphericalangle$ -et  $BB_1$ ,  $A_1 \sphericalangle$ -et  $AA_1$  felezi. A külső szögfelezők pedig merőlegesek a belső szögfelezőkre és így



$C_1 \nrightarrow$ -et  $AB$ ,  $B_1 \nrightarrow$ -et  $AC$ ,  $A_1 \nrightarrow$ -et  $BC$  felezi kívülről. A mindhárom oldalt érintő körök középpontja tehát: a három belső szögfelező metszéspontja  $M$ , két-két külső szögfelezőnek és a harmadik szög belső felezőjének metszéspontjai:  $A$ ,  $B$ ,  $C$ .

2°. Ha a háromszög tompaszögű és  $C \nrightarrow a$  tompaszög, akkor a  $A_1$  és  $B_1$  pontok az oldalak meghosszabbítására esnek, a talpponti háromszög részben kívülről lesz  $ABC \triangle$ -nek,  $M$  pont pedig úgy  $ABC \triangle$ -ön, mint  $A_1B_1C_1 \triangle$ -ön kívül esik. A fenti ábra csak abban változik, hogy benne  $M$ -et és  $C$ -t felcseréljük és így külön bizonyításra szükség nincs, csak látjuk, hogy a belső szögfelezők  $C$ -ben metszik egymást, két-két külső szögfelező és a harmadik szög belső felezője  $A$ ,  $B$  és  $M$ -ben.

*Lukács Ferencz.*



## MEGOLDOTT FELADATOK.

41. Ismeretes, hogy  $a = \frac{p}{q}$  (hol  $p$  és  $q$  két oly racionális egész szám, melyeknek nincs valódi közös osztójuk) csak akkor tehet eleget az

$$a_0x^n + a_1x^{n-1} + \dots + a_{n-1}x + a_n = 0$$

egész számú együtthatókkal bíró algebrai egyenletnek, ha  $a_0$  osztható  $q$ -val és  $a_n$  osztható  $p$ -vel.

Bebizonyítandó, hogy ha  $a = \frac{p}{q}$  az adott egyenletnek valóban gyöke, akkor

$A_0 = a_0$ ,  $A_1 = A_0a + a_1$ ,  $A_2 = A_1a + a_2$ ,  $\dots$ ,  $A_{n-1} = A_{n-2}a + a_{n-1}$  rendre a  $q$ -val osztható egész számok.

(KÜRSCHÁK.)

\*

Első megoldás dr. Demeczky Mihály egyetemi m. tanártól.

A kimondott tétel így is fogalmazható:

• Ha  $a = \frac{p}{q}$  gyöke az

$$a_0x^n + a_1x^{n-1} + \dots + a_{n-1}x + a_n = 0 \tag{1}$$

egyenletnek, akkor az egyenlet bal oldalát osztva a gyöktényezővel,  $(x - \frac{p}{q})$ -val, a HORNER-féle osztási algoritmussal nyerjük a következő  $n-1$ -fokú egyenletet:

$$A_0x^{n-1} + A_1x^{n-2} + A_2x^{n-3} + \dots + A_{n-2}x + A_{n-1} = 0,$$

a hol  $A_0 = a_0$  és az  $A_k$  rendre  $q$ -val osztható racionális egész számok.»

E tételt az általános GAUSS-tételtől függetlenül így bizonyítjuk: Ha  $\frac{p}{q}$  gyöke az (1) alatti egyenletnek, akkor

$$a_0p^n + a_1p^{n-1}q + a_2p^{n-2}q^2 + \dots + a_{n-1}p^{n-i}q^i + \dots + a_{n-1}pq^{n-1} + a_nq^n = 0. \tag{2}$$

A (2) alatti egyenlethől közvetlenül világos, hogy  $a_0$  osztható  $q$ -val és  $a_n$  osztható  $p$ -vel. E tétel eddig is ismeretes volt. Vizsgáljuk rendre az  $A$  számokat.

$$A_1 = a_0 a + a_1 = \frac{a_0 p + a_1 q}{q}.$$

Ámde a (2) alatti egyenletet így is írhatjuk:

$$p^{n-1}(a_0 p + a_1 q) + a_2 p^{n-2} q^2 + \dots + a_{n-1} p q^{n-1} + a_n q^n = 0.$$

Ebből közvetlenül világos, hogy  $p^{n-1}(a_0 p + a_1 q)$  osztható  $q^2$ -vel; ámde  $p^{n-1}$  és  $q$  relativ törzsszámok, tehát  $a_0 p + a_1 q$  osztható  $q^2$ -vel, azaz  $A_1$  egész szám és osztható  $q$ -val.

Általában véve  $A_i$  ily alakban is írható:

$$A_i = a_0 a^i + a_1 a^{i-1} + \dots + a_{i-2} a^2 + a_{i-1} a + a_i,$$

azaz

$$A_i = \frac{a_0 p^i + a_1 p^{i-1} q + \dots + a_{i-1} p q^{i-1} + a_i q^i}{q^i}.$$

Írjuk most a (2) alatti egyenletet ily alakban:

$$p^{n-1}(a_0 p^i + a_1 p^{i-1} q + \dots + a_{i-1} p q^{i-1} + a_i q^i) + \\ + a_{i+1} p^{n-i-1} q^{i+1} + \dots + a_{n-1} p q^{n-1} + a_n q^n = 0.$$

Ebből az egyenlethől közvetlenül világos, hogy:

$$p^{n-1}(a_0 p^i + a_1 p^{i-1} q + \dots + a_{i-1} p q^{i-1} + a_i q^i)$$

osztható  $q^{i+1}$ -gyel.

Ámde  $p^{n-i}$  és  $q^{i+1}$  relativ prímszámok, tehát

$$a_0 p^i + a_1 p^{i-1} q + \dots + a_{i-1} p q^{i-1} + a_i q^i$$

osztható  $q^{i+1}$ -gyel, azaz  $A_i$  valóban egész szám és osztható  $q$ -val.

Q. e. d.

A tárgyalt tételt és bebizonyítását az ideálok elméletének segítségével lényeges módosítás nélkül átvihetjük a racionális számok tartományáról genus-tartományokra is.

*Példa.*

$$3x^5 + 4x^4 + 5x^3 - 7x + 2 = 0. \quad (3)$$

Mínt hogy  $a_n$  osztható 2-vel és  $a_0$  osztható 3-mal, az egyenlet *lehetőséges* racionális gyökei között van  $\frac{2}{3}$  is. Alkalmazzuk a HORNER-féle osztási algoritmust



$$\frac{2}{3} \left| \begin{array}{cccccc} 3, & 4, & 5, & 0, & -7, & 2 \\ 3, & 6, & 9, & 6, & -3, & 0 \end{array} \right.$$

azaz  $\frac{2}{3}$  valóban gyöke a (3) alatti egyenletnek és a nyert 4-edfokú egyenlet

$$3x^4 + 6x^3 + 9x^2 + 6x - 3 = 0$$

együtthatói mind oszthatók 3-mal, a mint a bebizonyított tétel kívánja.

★

*Második megoldás Kronberger Ede erzsébetvárosi áll. főgimn. tanártól.*

Az

$$a_0x^n + a_1x^{n-1} + \dots + a_n = 0$$

egyenletnek  $a = \frac{p}{q}$  gyöke lévén,

$$a_0 \left(\frac{p}{q}\right)^n + a_1 \left(\frac{p}{q}\right)^{n-1} + \dots + a_n \equiv 0,$$

vagy

$$a_0p^n + a_1p^{n-1}q + \dots + a_nq^n \equiv 0, \tag{1}$$

a mely azonosság, tehát a baloldala is osztható  $q$ -val. Az azonosság baloldalát rendezve, azután rendre  $q$ -val,  $q^2$ -tel,  $q^3$ -nal, ...  $q^{n-1}$ -nel osztva, ezt nyerjük:

$$\begin{aligned} a_0p^n + q(a_1p^{n-1} + a_2p^{n-2}q + \dots + a_nq^{n-1}) &\equiv 0, \\ \left[ a_0 \frac{p}{q} + a_1 \right] p^{n-1} + q(a_2p^{n-2} + \dots + a_nq^{n-2}) &\equiv 0, \\ \left[ a_0 \left(\frac{p}{q}\right)^2 + a_1 \frac{p}{q} + a_2 \right] p^{n-2} + q(a_3p^{n-3} + \dots + a_nq^{n-3}) &\equiv 0, \tag{I} \\ \dots &\dots \\ \left[ a_0 \left(\frac{p}{q}\right)^{n-1} + a_1 \left(\frac{p}{q}\right)^{n-2} + \dots + a_{n-1} \right] + qa_n &\equiv 0, \end{aligned}$$

vagy másképp:

$$\begin{aligned} A_0p^n + q(a_1p^{n-1} + a_2p^{n-2}q + \dots + a_nq^{n-1}) &\equiv 0, \\ (A_0\alpha + a_1)p^{n-1} + q(a_2p^{n-2} + \dots + a_nq^{n-2}) &\equiv 0, \\ (A_1\alpha + a_2)p^{n-2} + q(a_3p^{n-3} + \dots + a_nq^{n-3}) &\equiv 0, \tag{II} \\ \dots &\dots \\ (A_{n-2}\alpha + a_{n-1})p + qa_n &\equiv 0. \end{aligned}$$

A (II) alatti azonosságok mindegyike osztható  $q$ -val; ámde  $a$  azonosságok baloldalán levő összegek második tagja oszthatók  $q$ -val, kell tehát,

hogy az első tagok is oszthatók legyenek; mivel pedig  $p$  és  $q$  relativ prímszámok, azért kell, hogy

$$A_0, A_1=A_0\alpha+a_1, A_2=A_1\alpha+a_2, \dots, A_{n-1}=A_{n-2}\alpha+a_{n-1},$$

melyek (mint  $A_i$ -ről  $A_{i+1}$ -re való következtetéssel könnyen bebizonyítható) egész számok, oszthatók legyenek  $q$ -val. Q. e. d.

\*

*Harmadik megoldás Szőkefalvi Nagy Gyula tanárjelölttől  
Kolozsvárt.*

Tegyük fel, hogy  $A_{k-1}$ -re áll a tétel, kimutatjuk, hogy  $A_k$ -ra is áll. Ha  $A_{k-1}$   $q$ -val osztható egész szám, akkor

$$A_k = A_{k-1}\alpha + a_k = \frac{A_{k-1}}{q}p + a_k$$

szintén egész szám, csak még azt kell kimutatni, hogy  $q$ -val osztható. Vegyük tekintetbe, hogy  $A_k$  ily alakban írható

$$A_k = a_0\alpha^k + a_1\alpha^{k-1} + \dots + a_{k-1}\alpha + a_k.$$

Mint hogy pedig egyenletünknek gyöke az  $\alpha = \frac{p}{q}$ , azért  $x = \alpha$  behelyettesítése után  $A_k$  kifejezésének tekintetbe vételével írhatjuk, hogy

$$A_k \alpha^{n-k} + a_{k+1} \alpha^{n-k-1} + \dots + a_n = 0,$$

vagy  $q^{n-k-1}$ -vel való átszorzás után

$$\frac{A_k}{q} p^{n-k} + a_{k+1} p^{n-k-1} + a_{k+2} p^{n-k-2} q + \dots + a_n q^{n-k-1} = 0,$$

mely egyenlőség, tekintve, hogy az összes  $a$  együtthatók, továbbá  $p$  és  $q$  egész számok közös osztó nélkül, csak akkor állhat fenn, ha  $A_k$  osztható  $q$ -val.

Ezzel a tétel be van bizonyítva, mivel  $A_0 = a_0$ -ra teljesül az  $A_{k-1}$ -re kiszabott feltétel.

Ugyanezt a feladatot még megoldották: LÉBER GYULA és CSADA IMRE tanárjelöltek, továbbá KÁLMÁN ADOLF műegyetemi hallgató. Szerk.



## Kimutatás.

az 1909. évi június hó 21-től december hó 31-ig befolyt díjakról.

Tagsági díjat fizettek:

**1907. évre:** Benda Jenő 10 kor., Layer Antal dr. 6 kor. Összesen K 16.—

**1908. évre:** Benda Jenő 10 kor., Bricht Lipót 10 kor., Czekéliusz Antal 10 kor., Emszt Kálmán dr. 10 kor., Goldziher Károly dr. 10 kor., Király László 6 kor., Layer Antal dr. 6 kor., ifj. Léber Gyula 6 kor., Neustadt Lipót 10 kor., Obláth Richárd 6 kor., Petry Gyula 6 kor., Prokesch Ignác 6 kor., Purpringer István 6 kor., Rigó Ferenc 10 kor., Sós Ernő dr. 10 kor., Straub Sándor 10 kor., Straub L. Gyula 6 kor., Szekeres Kálmán dr. 10 kor., Szemethy Béla 10 kor., Szokol Pál dr. 6 kor. Összesen K 164.—

**1909. évre:** Angehrn Tivadar 10 kor., Asbóth Emil 10 kor., Baranyi Balázs 6 kor., Bauer Mihály 10 kor., Bretz Berta 6 kor., Csopely László 10 kor., Demeter István 6 kor., Eltscher Simon 6 kor., Emszt Kálmán dr. 10 kor., Félegyházy Antal 6 kor., Goldziher Károly dr. 10 kor., Hang Dániel dr. 6 kor., Heuer Ede 10 kor., Jánosi Imre dr. 10 kor., Javorik János 6 kor., Jordán Károly dr. 10 kor., Kirchknopf András 6 kor., Layer Antal dr. 6 kor., ifj. Léber Gyula 6 kor., Lutter János 10 kor., Mattyasovszky Kasszián 6 kor., Miller Gyula 6 kor., Neumann Jenő 6 kor., Neustadt Lipót 10 kor., Németh János 6 kor., Obláth Richárd 6 kor., Ortway Rudolf 6 kor., Petry Gyula 6 kor., Purpringer István 6 kor., Radó Simon 6 kor., Salamon Ernő 6 kor., Selmecbányai főiskola math. tanszéke 6 kor., Simon Tádé 6 kor., Strausz Ármin 10 kor., Szabó Lajos 6 kor., Szarvas Lajos 6 kor., Székely Károly 6 kor., Széky István 6 kor., Szemethy Béla 10 kor., Szmodics Kázmér 6 kor., Tolnay Lajos 10 kor., Ulreich Ede 6 kor., Walek Károly dr. 6 kor., Zilahy László 6 kor. Összesen K 320.—

**1910. évre:** Anderkó Aurél dr. 10 kor., Dienes Pál dr. 10 kor., Füzy Rezső 10 kor., Layer Antal dr. 6 kor., Pap János 10 kor., Petry Gyula 6 kor., Suták József dr. 10 kor., Terkán Lajos dr. 6 kor. Összesen K 68.—

**1911. évre:** Füzy Rezső K 1.90

Előfizetési díjat fizettek:

**1909. évre:** Békéscsabai ág. ev. Rudolf főgimnázium 10 kor., Szabadkai községi főgimnázium 10 kor., Szigetvári állami polg. fiúiskola 10 kor. Összesen K 30.—

**1910. évre:** Budapesti prem. tanárképző «Norbertinum» 10 kor., Budapesti ciszt. tanárképző «Bernardinum» 10 kor. Összesen K 20.—

Összesen befolyt:

Hátralékokból	K 180.—	Jan. 1-től.	K 938.—
F. és köv. évi tagsági díjakból	K 389.90		K 1098.08
Előfizetési díjakból	K 50.—		K 556.—

Budapest, 1909. évi december hó 31-én.

Dr. Léway Ede, pénztárnok.

VI., Nagy János-utca 37. sz.



of