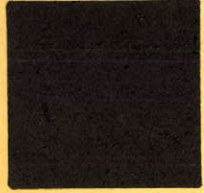


55807

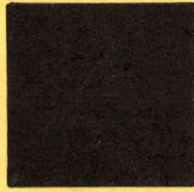
2289 ABC



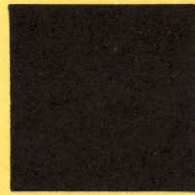
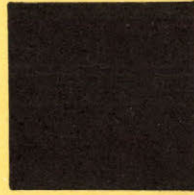
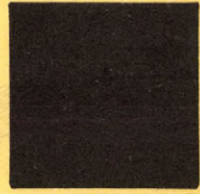
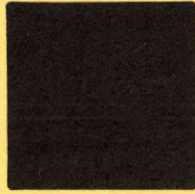
1969 NOV 25



MAGYAR TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
SZÁMITÁSTECHNIKAI KÖZPONTJA

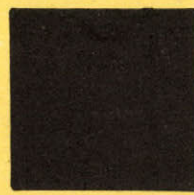


**KÖZLEMÉNYEK**



1969. június

**5.**



Szeg



MAGYAR TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
SZÁMÍTÁSTECHNIKAI KÖZPONTJA

# KÖZLEMÉNYEK

## 5.

Budapest, 1969. június

Felelős szerkesztő:  
**SZELEZSÁN JÁNOS**

Szerkesztőbizottság:  
**ARATÓ MÁTYÁS, BALÁZS JÁNOS, GERGELY JÓZSEF,  
MOLNÁR IMRE**

Felelős kiadó:  
**BALÁZS JÁNOS**  
igazgató

Technikai szerkesztő:  
**HARTMANN KATALIN**

MTA Számítástechnikai Központ  
Budapest. I, Úri u. 49.

A cikkek lektorai:  
**Gellai Borbála, dr. Jándy Géza, Klafszky Emil,  
dr. Mogoródi József, Tankó József, Varga Gyula**

Varga Gyula I.:

Polinomfaktorizálás másodfoku tényezőkre

Valós együtthatós polinomok másodfoku tényezőkre való felbontását elvégezhetjük a Bairstow-féle eljárás segítségével, amely alkalmas közelítő értékekből kiindulva a Newton-Raphson-féle módszer alkalmazásával megadja az adott  $f(x)$  polinom valamely  $x^2 + px + q$  tényezőjének együtthatóit, valamint az

$$f(x) = (x^2 + px + q) \cdot g(x) \quad \text{azonosságnak}$$

eleget tevő 2-vel alacsonyabb fokszámu  $g(x)$  polinom együtthatóit.

Ha az  $f(x)$  polinom összes másodfoku tényezőjét meg akarjuk határozni, ezt az eljárást folytathatjuk tovább. Hiányossága ennek a módszernek az, hogy a további tényezők a hibák összegeződése miatt egyre pontatlanabbak lesznek.

Az itt ismertetésre kerülő módszer valamely  $f(x)$  párosfokszámu, többszörös gyökökkel nem rendelkező valósegütthatós polinom összes másodfoku tényezőinek meghatározását egyszerre végzi el, ugyancsak a Newton-Raphson-féle módszer alkalmazásával.

Ha az  $f(x) = x^{2n} + a_{2n-1}x^{2n-1} + \dots + a_1x + a_0$

polinomot  $\prod_{i=1}^n (x^2 + p_i x + q_i)$  alakban akarjuk felbontani az alább ismertetésre kerülő módszer segítségével, meg kell oldanunk az

$$a_i = a_i(p_1, q_1, \dots, p_n, q_n) \quad (i=0, \dots, 2n-1), \quad /1/$$

vagy rövidebben az  $A = A(R)$   $2n$  ismeretlenes egyenletrendszert. Tegyük fel, hogy már ismerünk valamely  $p_1^{(m)}, q_1^{(m)}, \dots, p_n^{(m)}, q_n^{(m)}$  közelítő megoldásvektort. Jelöljük ezt  $R_m$ -mel, a pontos megoldások vektorát  $R^*$ -gal, az  $a_0, \dots, a_{2n-1}$  vektort  $A$ -val, az  $a_i(p_1^{(m)}, \dots)$  ( $i=0, \dots, 2n-1$ ) együtt-

hatókból álló vektort pedig  $A(R_m)$ -mel.

Írjuk a megoldandó egyenletrendszert

$$Y = Y(R) = A(R) - A = 0 \text{ alakban.}$$

A Newton-Raphson-módszert alkalmazva az

$$Y - Y(R_m) = \left( \frac{\partial Y}{\partial R} \right)_{R=R_m} \cdot (R - R_m)$$

egyenletből

$$R - R_m = \left( \frac{\partial Y}{\partial R} \right)_{R=R_m}^{-1} \cdot (Y - Y(R_m));$$

mivel ez nem a pontos egyenletrendszer,  $Y = 0$ -t helyettesítve nem  $R^*$ -ot, hanem valamely  $R_{m+1}$  közelítő értéket kapunk  $R^*$ -ra:

$$R_{m+1} = R_m + \left( \frac{\partial A(R)}{\partial R} \right)_{R=R_m}^{-1} \cdot (A - A(R_m)) \quad (\text{u.i. } \frac{\partial Y}{\partial R} = \frac{\partial A(R)}{\partial R}) \quad /2/$$

Az /1/ egyenletrendszert ezzel az iterációval akarjuk megoldani.

A  $\left( \frac{\partial A(R)}{\partial R} \right)_{R=R_m}$  Jacobi-féle mátrix felírásához szükséges deriváltakat a

következésképpen kapjuk:

$$A \sum_{i=0}^{2n} a_i x^i = \prod_{k=1}^n (x^2 + p_k x + q_k) \text{-ből} \quad (a_{2n} = 1)$$

$p_k$  ill.  $q_k$  szerint deriválva a

$$\sum_{i=0}^{2n-1} \frac{\partial a_i}{\partial p_k} x^i = x \cdot \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq k}}^n (x^2 + p_j x + q_j) \quad \text{ill.}$$

/3/

$$\sum_{i=0}^{2n-1} \frac{\partial a_i}{\partial q_k} x^i = \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq k}}^n (x^2 + p_j x + q_j) \quad (R = R_m)$$

egyenlőségeket kapjuk, amelyekből látható, hogy a  $p_k$  szerinti deriváltak egy  $2n-1$  -ed foku, a  $q_k$  szerintiek pedig egy  $2n-2$  -ed foku polinom együtthatóiként nyerhetők.

Az ezekhez szükséges  $2n-2$  -ed foku, továbbá az  $A(R_m)$  előállításához szükséges  $2n$  -ed foku polinomokat a  $b_0^{(0)} = 1$

$$b_k^{(i)} = b_{k-2}^{(i-1)} + b_{k-1}^{(i-1)} \cdot p_i^{(m)} + b_{k-2}^{(i-1)} \cdot q_i^{(m)}$$

$$(b_{2i-1}^{(i-1)} = b_{2i-2}^{(i-1)} = b_{-1}^{(i-1)} = b_{-2}^{(i-1)} = 0) \quad (i=1, \dots, n \text{ ill. } i=1, \dots, n-1) \\ (k=0, \dots, 2i)$$

alaku rekurzió segítségével kaphatjuk meg a

$$p_1^{(m)}, q_1^{(m)}, \dots, p_n^{(m)}, q_n^{(m)} \text{ mennyiségekből.}$$

Az eljárás konvergenciáját a Newton-Raphson-tétel alapján vizsgálhatjuk meg. Legyen

$$\left( \frac{\partial A(R)}{\partial R} \right)^{-1} = H_{ij}(R) \quad \text{továbbá}$$

$$\phi(R) = R + H_{ij}(R) \cdot (A - A(R)) .$$

Mivel  $\phi(R^{**}) = R^{**}$  továbbá  $\phi(R)$  valamennyi parciális deriváltja az  $R = R^{**}$  helyen 0, ezért az  $R_m \rightarrow R^{**}$  konvergencia másodrendű.

U.i.

$$\frac{\partial \phi_i(R)}{\partial r_k} = \delta_{ik} - \frac{\partial \phi_i(R)}{\partial r_k} \cdot (A - A(R)) -$$

$$- H_{ij}(r) \cdot \left( \frac{\partial A(R)}{\partial R} \right)_{jk} = 0 \quad (R = R^{**})$$

$r_k$  páratlan  $k$ -ra valamelyik  $p$ -vel,

páros  $k$ -ra pedig valamelyik  $q$ -val egyezik meg;  $\delta_{ik}$  a Kronecker-szimbólum.

Az itt ismertetett módszer a Kerner-féle eljárás általánosítása másodfoku tényezőkre.

Az eljárás programja az Ural-2 gépre készült EFT autókodban.

Irodalom:

J.F.Traub: Iterative methods for the solution of equations.

/1964. Prentice-Hall inc./

I.O.Kerner: Ein Gesamtschrittverfahren zur Berechnung der Nullstellen von Polynomen (Numer.Math.8. 1966. 290-294.)

S u m m a r y

The paper deals with breaking down to quadratic factors of polynoms of even-numbered power with real coefficients, not having multiple roots. The described process renders the determination at the same time of all quadratic factors of the polynom possible. The convergence of the process is of second order.

Р е з ю м е

Статья обсуждает разложение на множители второй степени полиномов счётного порядка с действительными коэффициентами неимеющих многократных корней с помощью итерации. Ознакомленный метод даёт возможность одновременно определить все множители второй степени полинома. Сходимость метода второго порядка.



Katona Gyula - Nemetz Tibor:

Néhány megjegyzés a shift-regiszter generátorokról

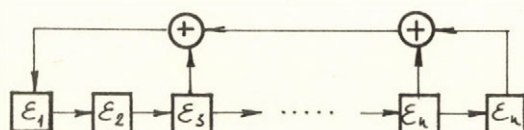
1. Bevezetés.

Jelen dolgozat F.H.Young, a shift-regiszter generátorokkal foglalkozó dolgozatához kapcsolódik. Young az általa tekintett kérdésre vonatkozóan ismertet egy algebrai segédeszközt, mellyel konkrét esetekben sikeresen lehet számolni, azonban általános válasz megadása ezideig más szerzőknek sem sikerült. Utalunk Peterson [2] könyvére, mely e témáról alapos ismertetést ad, s bővebb irodalomjegyzéket tartalmaz.

Dolgozatunkban a Young által bevezetett függvényleírás mellett megadjuk a probléma mátrixleírását, rámutatva arra, hogy ez a lényegében ekvivalens leírás az összefüggések kimutatásánál milyen előnyökkel járhat. Az [1] dolgozat eredményein kívül ezen az uton általánosabb eredményeket is bizonyítunk. Vizsgáljuk továbbá a gépi uton nyerhető eredmények egyszerű, de hatásos ellenőrzési lehetőségeit.

2. Definíciók, fogalmak

Egy shift-regiszter (a továbbiakban S-R) működését a következőképpen írhatjuk le (lásd 1. ábra). Az S-R tartalmát egy n-dimenziós  $\mathcal{E} = (\mathcal{E}_1, \dots, \mathcal{E}_n)$  vektorral szemléltethetjük, ahol  $\mathcal{E}_i$  értéke a 0 vagy 1 szám lehet.



⊕ moduló 2 vett összeadó

□ információ-tároló

1.sz. ábra

Egy adott pillanatban az  $i$ -edik tároló tartalma átvivődik az  $(i+1)$ -edik tárolóba,  $i=1,2,\dots,n-1$  ill. az  $n$ -edik tároló tartalma az első tárolóba. Míg az előző átvitelek változtatás nélkül történnek, addig az utolsó információ-bit az átvitel során oly módon transzformálódik, hogy az  $i_1, i_2, \dots, i_r$  tárolókon levő bitek moduló 2 hozzáadódnak. Hangsúlyozni kell, hogy a fenti átvitelek a matematikai modell számára egyidejűleg következnek be. Az átvitel hatására a  $S-R$  tartalma megváltozik, új tartalmát az  $\underline{\varepsilon}' = T \underline{\varepsilon}$

$$/2.1/ \quad \varepsilon'_i = \begin{cases} \varepsilon_{i-1}, & \text{ha } i=2,3,\dots,n \\ \varepsilon_n \oplus \varepsilon_{i_1} \oplus \dots \oplus \varepsilon_{i_r}, & \text{ha } i=1 \end{cases}$$

vektor írja le, ahol  $\oplus$  a moduló 2 vett összeadást jelöli.

Az  $\varepsilon^{(2)}$  vektort az  $\varepsilon^{(1)}$  vektorból elérhetőnek nevezzük, ha létezik olyan  $m$  szám, melyre  $\varepsilon^{(2)} = T^m \varepsilon^{(1)}$ , azaz ha az  $\varepsilon^{(1)}$  tartalmu SR-t lépésenként működtetve elérhetjük, hogy tartalma  $\varepsilon^{(2)}$  legyen. Látni fogjuk, hogy az elérhetőség ekvivalencia reláció. A keletkező ekvivalencia-osztályokat ciklusoknak, elemszámukat ciklushossznak (jele  $c_\varepsilon$ ), míg a legnagyobb ciklushosszat periodusnak (jele  $p$ ) nevezzük. A legkisebb  $c_\varepsilon$  érték nyilvánvalóan egy, ami az  $\underline{\varepsilon} \equiv \underline{0}$  zérusvektornak felel meg. (Ezenkívül  $c_\varepsilon = 1$  akkor és csak akkor, ha  $r$  páros és  $\varepsilon_i \equiv 1, i=1,\dots,n$ ). Ennek megfelelően  $p = \max c_\varepsilon \leq 2^n - 1$

Young azt a speciális esetet tekintette, amikor  $r=1$ , azaz ha

$$\varepsilon'_1 = \varepsilon_n \oplus \varepsilon_k, \quad 1 \leq k \leq n-1$$

Feladat a ciklushosszak  $\{c_\varepsilon(k,n)\}$  halmazának meghatározása, de érdekes lenne már a  $p=p(k,n)$  periódus explicit megadása  $k$  és  $n$  függvényeként. Bár e feladatot megoldani nem sikerült, de részeredmények elérésére, illetve konkrét esetekben hasznos a probléma következő két átfogalmazása véges testek feletti függvények, illetve mátrixok terminológiájában.

### 3. Függvényleírás

Először speciálisan  $r=1, i=i_1$  esetén tekintsük moduló  $x^n + x^i + 1$  az  $x$  változó polinomjait a mod 2 vett egészek teste felett.

Definiáljuk az  $\underline{\varepsilon}$  vektor segítségével a következő függvényt:

$$\begin{aligned} /3.1/ \quad F(x) &= \varepsilon_n x^{i-1} + \varepsilon_{n-1} x^{i-2} + \dots + \varepsilon_{n-i+1} + \\ &+ \varepsilon_{n-i} x^{n-1} + \dots + \varepsilon_1 x^i \end{aligned}$$

Felhasználva, hogy

$$x^n \equiv x^i + 1 \pmod{x^n + x^i + 2},$$

nyerjük:

$$\begin{aligned} x F(x) &= \varepsilon_{n-1} x^{i-1} + \varepsilon_{n-2} x^{i-2} + \dots + \varepsilon_{n-i} + \varepsilon_{n-i-1} x^{n-1} + \\ &+ \dots + (\varepsilon_n \oplus \varepsilon_{n-i}) x^i \end{aligned}$$

Ha tehát a SR tartalma rendre megegyezik a fenti módon rendezett  $F_\varepsilon(x)$  együtthatóival, akkor egy átvitel-lépés után a SR tartalma az  $x \cdot F_\varepsilon(x)$  polinom együtthatóival egyezik meg. A 2. pontban bevezetett definíció értelmében  $c_\varepsilon$  az a legkisebb pozitív egész szám, melyre

$$x^{c_\varepsilon} F_\varepsilon(x) \equiv F_\varepsilon(x) \pmod{x^n + x^i + 1}$$

azaz

$$(x^{c_\varepsilon} + 1) F_\varepsilon(x) \equiv 0 \pmod{x^n + x^i + 1}$$

/3.2/

Speciálisan, ha  $F_\varepsilon(x) \equiv 1$ , akkor  $c_1 = c_\varepsilon$  az a legkisebb szám, melyre  $x^{c_1} + 1$  osztható az  $x^n + x^i + 1$  polinommal. Nyilvánvaló, hogy tetszőleges  $\varepsilon$  mellett fennáll ekkor az

$$(x^{c_1} + 1) F_{\varepsilon}(x) \equiv 0 \pmod{x^n + x^i + 1}$$

reláció, tehát egyrészt  $c_1 = p$ , másrészt  $p$  osztható  $c_{\varepsilon}$ -nal  $\varepsilon$  minden értékére. Ez azt jelenti, hogy tetszőleges  $\varepsilon$  esetén  $p$  lépés után a SR. tartalma ismét az eredeti lesz, tehát ebben az értelemben jogos volt  $p$ -t periódusnak nevezni.

Speciálisan, ha  $x^n + x^i + 1$  irreducibilis polinom, akkor tetszőleges legfeljebb  $n-1$ -edfoku  $F_{\varepsilon}(x) \neq 0$  mellett a /3.2/ összefüggés akkor és csak akkor teljesül, ha a

$$/3.3/ \quad x^{c_1} + 1 \equiv 0 \pmod{x^n + x^i + 1}$$

összefüggés is teljesül. Ez azt jelenti, hogy ebben az esetben  $c_{\varepsilon}$  nem függ  $\varepsilon$ -tól, ha  $\varepsilon \neq 0$ , azaz minden egynél nagyobb ciklushossz egyenlő. Másrészt könnyű látni, hogy ez csak akkor van így, ha  $x^n + x^i + 1$  irreducibilis polinom.

Az általános eset tárgyalása az un. lineáris rekurziók keretén belül végezhető el legcélszerűbben.

Legyenek adottak a  $h_0 = 1, h_1, \dots, h_{n-1}, h_n = 1$  számok, ahol a  $h_i, 1 \leq i \leq n-1$  számok mindegyike 0 vagy 1, továbbá egy  $\underline{\varepsilon} = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$  vektor, melynek koordinátái szintén csak a 0 és 1 számok lehetnek. Ezek segítségével definiáljuk az  $\varepsilon_{n+1}$ , majd rekurzive az  $\varepsilon_{n+2}, \dots$  számokat az

$$\varepsilon_{n+1} = \sum_{j=0}^{n-1} h_j \varepsilon_{1+j}$$

illetve általában az

$$/3.4/ \quad \varepsilon_{n+i} = \sum_{j=0}^{n-1} h_j \varepsilon_{i+j}$$

rekurzió segítségével, ahol a  $\sum$  jel mod 2 vett összeadást jelöl. Az ily módon nyerhető számsor periódusára vonatkozik a következő tétel, melyet a fentiek jól szemléltetnek:

1. Tétel: Tekintsük a  $h(x) = \sum_{j=0}^n h_j x^j$  polinomot, s legyen  $p$  az a legkisebb pozitív egész szám, melyre  $x^p + 1$  osztható  $h(x)$ -szel. Akkor az  $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots$ , sorozat periódikus  $p$  szerint.

A tétel bizonyítására nem térünk ki, csak utalunk arra, hogy ez megtalálható Peterson [2] könyvében (118. old.).

Megjegyezzük, hogy az idézett gondolatmenetből következik az

1. Lemma: Minden részperiódus osztója  $p$ -nek.

Térjünk vissza ezután egy kis időre a /3.2/ összefüggéshez. Nyilván létezik olyan  $(c_\varepsilon - 1)$ -ed fokú  $g(x)$  polinpm, melyre

$$(x^{c_\varepsilon} + 1) F_\varepsilon(x) = (x^n + x^1 + 1) g(x)$$

$x$  helyébe  $\frac{1}{x}$ -t írva és  $x^{c_\varepsilon}$ -nal végigszorozva nyerjük:

$$/3.5/ \quad (x^{c_\varepsilon} + 1) F_{\varepsilon^*}(x) = (x^n + x^{n-1} + 1) g^*(x)$$

ahol

$$g^*(x) = x^{c_\varepsilon - 1} g\left(\frac{1}{x}\right),$$

és /3.1/ alapján könnyen látható, hogy

$$\varepsilon^* = (\varepsilon_n, \varepsilon_{n-1}, \dots, \varepsilon_1),$$

azaz

$$\varepsilon_i^* = \varepsilon_{n-i}$$

Ez azt jelenti, hogy az  $r=1$  esetben az  $i_1 = i$  és az  $i_1 = n-i$  visszacsatolások mellett létezik egyértelmű megfeleltetés az ekvivalencia osz-

tályok között, tehát speciálisan a ciklushosszak és így a periodusok is egyenlőek. Eredményünket tétel formájában is megfogalmazhatjuk:

2. Tétel: Ha  $\{c_\varepsilon(i, n)\}$  jelöli  $r=1, i_1 = 1$  esetben a ciklushosszak halmazát, akkor a  $\{c_\varepsilon(i, n)\}$  és a  $\{c_\varepsilon(n-i, n)\}$  halmazok permutáció tól eltekintve megegyeznek.

Megjegyezzük, hogy ez a tétel Young [1] dolgozatában más bizonyítással szerepel, azonban<sup>a</sup>mi bizonyításunk az általános esetre is minden nehézség nélkül átvihető.

Vizsgáljuk meg most, milyen esetben lesz a periódus maximális, tehát  $2^n-1$  hosszúságú. Mivel tetszőleges  $\varepsilon \neq 0$  esetén  $c_\varepsilon = 2^n-1$  ekkor, s így a ciklushossz nem függ  $\varepsilon$ -től, tehát a megelőzők szerint ebben az esetben szükséges, hogy az  $x^n + x^i + 1$  polinom (vagy általános esetben a  $h(x)$ ) irreducibilis legyen. Ez a feltétel azonban nem elégséges, mint azt  $n=6$  esetén az irreducibilis  $x^6 + x^3 + 1$  polinom mellett láthatjuk.

Érvényes ugyanis az

$$x^9 + 1 = (x^6 + x^3 + 1)(x^3 + 1)$$

reláció, másrészt 9 az a legkisebb  $p$  pozitív egész, melyre

$$x^p + 1 = 0 \pmod{x^6 + x^3 + 1}$$

tehát a periódus  $p=9 \neq 2^6-1 = 63$ . Ez azt jelenti, hogy ekkor 7 különböző 9 hosszúságú ciklus létezik, amiről direkt számolás segítségével is könnyen meg lehet győződni.

Abban az esetben, ha a legkisebb olyan  $p$  egész, melyre az irreducibilis  $h(x)$   $n$ -edfoku polinom esetén

/3.6/  $x^p + 1 = 0 \pmod{h(x)}$

teljesül,  $p = 2^n-1$ , akkor az irreducibilis  $h(x)$  polinomot primitív

polinomnak nevezzük. Megjegyezzük, hogy ez a definíció eltér a fogalomnak a matematikai irodalomban szokásos bevezetésétől, azonban azzal ekvivalens. Az irreducibilis és primitív polinomokról  $n$  nem túl nagy értéke mellett több részleges vagy teljes táblázat létezik, pl. Marsh [3], Peterson [2]. Ezek a táblázatok jól felhasználhatók arra, hogy maximális periódusu SR-t készítsünk, de nyilván nem adnak választ arra, hogy milyen ciklushosszuságok lépnek fel adott, nem primitív polinomok esetén. Megjegyezzük még, hogy tetszőleges  $n$  mellett létezik  $n$ -edfoku primitív polinom, azonban, ha csak olyan  $h(x)$  polinomokra szorítkozunk, melyeknél  $h_i = 1$  csak egyetlen  $1 \leq i \leq n-1$  esetén teljesül, ez már nem lesz igaz. A legkisebb  $n$  érték, melyre ezt láthatjuk,  $n = 8$  (lásd 1. táblázat).

#### 4. Mátrixleírás

A /2.1/ összefüggéssel definiált  $T$  transzformációt mátrixszorzás segítségével is leírhatjuk. Tekintsük az

$$A = (a_{jik}) \quad \begin{matrix} k = \overline{1, n} \\ j = \overline{1, n} \end{matrix}$$

mátrixot, ahol

$$/4.1/ \quad a_{j,k} = \begin{cases} 1, & \text{ha } j = 1, k = i_u, u=1,2,\dots,r, \text{ vagy } k = n \\ 1, & \text{ha } j = k + 1, k = 1,2,\dots,n-1 \\ 0 & \text{különben} \end{cases}$$

Igy pl. a 3. pontban leírt  $x^6 + x^3 + 1$  függvény esetén

$$A_{6,3} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Az  $\underline{\xi}$  vektort oszlopvektorként felfogva a /2.1/ összefüggés az

$$/4.2/ \quad \underline{\xi}' = \underline{A} \underline{\xi}$$

alakot ölti, ahol az összeadások modulo kettő történnék. Továbbá, ha  $\underline{\xi}^{(n)}$  jelöli az  $\underline{\xi} = \underline{\xi}^{(0)}$  vektorból a T transzformáció ismételt alkalmazásával nyert n-edik vektort, akkor

$$\underline{\xi}^{(n)} = A^n \cdot \underline{\xi}^{(0)}$$

ahol  $A^n$  jelöli az A mátrix mod 2 vett n-edik hatványát.

Legyen  $\underline{\xi}^{(0)} = (1, 0, 0, \dots, 0)$ , azaz legyen

$$\xi_i^{(0)} = \begin{cases} 1, & \text{ha } i = 1 \\ 0, & \text{ha } 1 < i \leq n \end{cases}$$

Ekkor a

$$B = \begin{bmatrix} \underline{\xi}^{(0)} \\ \underline{\xi}^{(1)} \\ \vdots \\ \underline{\xi}^{(n-1)} \end{bmatrix}$$

mátrixról könnyű látni, hogy un. háromszögmátrix, s így a determinánsa  $\det(B) = 1$ . Ez azt jelenti, hogy az egy ciklusba tartozó vektorok lineárisan függetlenek. Ezért ezen ciklus hossza megegyezik a p periodussal, hiszen bármely  $\underline{\xi}$  vektor előállítható a fentiek lineáris kombinációjaként.

Jelöljük az összes n-edrendű, egy determinánsu 0 és 1 elemű A mátrixok halmazát  $\mathcal{A}$ -val. Nyilván  $\mathcal{A}$  csoportot alkot a modulo 2 vett szorzásra nézve. Ebből következik, hogy tetszőleges  $A \in \mathcal{A}$  esetén létezik olyan e érték, melyre  $A^e = E$ , ahol E az egységmátrixot jelöli. Mivel a /4.1/ alatt leírt A mátrixok beletartoznak  $\mathcal{A}$ -ba, így a  $c_e$



számok feltétlen léteznek, továbbá a 2. pontban definiált elérhetőség valóban ekvivalencia reláció.

Határozzuk meg  $A$  elemszámát, azaz a csoport rendjét. E célból nézzük meg, hogy az  $A$  mátrix egyes sorait rendre hányféleképpen lehet kitölteni oly módon, hogy az egyes sorok mint  $n$  dimenziós vektorok lineárisan függetlenek legyenek, továbbá az azonosan  $0$  vektort egyik sornak se válaszszuk. Nyilvánvalóan az első sort  $2^n - 1$ , a második sort pedig  $2^n - 2$  féleképpen lehet megválasztani. Tegyük föl, hogy az első  $s$  sort kitöltöttük a kívánt módon. Ekkor az  $s$  lineárisan függetlenül kitöltött sor által meghatározott altérbe  $2^s$  vektor tartozik, így ezek egyikét sem választhatjuk  $(s+1)$ -edik sorként, viszont bármelyik más vektort igen. Ez azt jelenti, hogy az  $(s+1)$ -edik sort  $2^n - 2^s$  különböző módon választhatjuk meg. Az  $A$  csoport rendjét nyilván az egyes sorok kitöltési lehetőségeinek a szorzata adja meg, vagyis a

$$/4.3/ \quad \prod_{s=0}^{n-1} (2^n - 2^s) = 2^{\binom{n}{2}} \prod_{s=1}^n (2^s - 1)$$

szám.

Figyelembe véve, hogy véges csoportok esetén az elem rendje osztója a csoport rendjének, nyerjük a következő tételt:

3. Tétel. Tetszőleges shift-regiszter esetén a  $p$  periódus osztója a

$$2^{\binom{n}{2}} \cdot \prod_{s=1}^n (2^s - 1)$$

szorzatnak.

Megjegyezzük, hogy a /4.3/ számnak viszonylag kevés primfaktora van. Így pl.  $n = 34$  esetén a páratlan primosztók száma 38. A  $2^s - 1$  számok törzstényezős alakját  $s = 34$  -ig a 2. sz. táblázat tartalmazza.

5. A  $p(k,n)$ -re vonatkozó tételek

A következő 4. és 5. tétel Youngtól származik:

4. Tétel:

/4.4/ 
$$p(1,2^s) = 2^{2s} - 1$$

Bizonyítás: Mivel

$$x^{2^s} = x + 1 \pmod{x^{2^s} + x + 1},$$

így

$$x^{2^{2s}} = (x + 1)^{2^s} = x^{2^s} + 1 = x$$

és

$$x^{2^{2s}} - 1 + 1 = 0 \pmod{x^{2^s} + x + 1}$$

másrészt könnyű látni, hogy a /4.4/ a lehető legkisebb ilyen szám.

5. Tétel:

/4.5/ 
$$p(1,2^s+1) = 2^{2s} + 2^s + 1$$

Bizonyítás: Mivel

$$x^{2^s} + 1 = x + 1 \pmod{x^{2^s+1} + x + 1},$$

így

$$x^{2^{2s+2^s+1}} = x(x+1)^{2^s} = x^{2^s} + x = 1 \pmod{x^{2^s+1} + x + 1}$$

tehát a /3.6/ reláció érvényes a fenti  $p$  mellett. Könnyű látni, hogy ez a  $p$  érték a lehető legkisebb, így a tételt bizonyítottuk.

Legyen az  $n$  és  $k$  számok legnagyobb közös osztója  $[n,k] = d$ . Ekkor érvényes a következő:

6. Tétel:

$$p(k,n) = d \cdot p\left(\frac{k}{d}, \frac{n}{d}\right)$$

Bizonyítás: Könnyen látható, hogy a transzformáció /4.1/ mátrixának het-

ványozásakor a sorok  $d$  diszjunkt osztályba sorolhatók oly módon, hogy az  $A^S$  mátrix első sora  $s$  minden értéke mellett az  $A$  mátrix moduló  $d$  kongruens soraival végzett különböző műveletekkel keletkezik,  $s$  kialakításában más sorok nem vesznek részt. Tekintsük az  $A$  mátrix azon részmatrixát, mely az  $(ud, vd)$  indexű elemeiből áll,  $s$  jelöljük ezt  $D$ -vel. Ugyancsak egyszerűen igazolható, hogy az

$$A^e = E$$

feltétel teljesüléséhez szükséges az

$$D \begin{bmatrix} e \\ d \end{bmatrix} = E$$

feltétel teljesülése. Mivel  $D$  megegyezik az  $r = 1, i = \frac{k}{d}, n^* = \frac{n}{d}$  értékekhez tartozó  $SR$  mátrixával, így nyertük a következő szükséges feltételt:

$$/4.6/ \quad \left[ \frac{p(k,n)}{d} \right] = p\left(\frac{k}{d}, \frac{n}{d}\right)$$

(az  $[\alpha]$  jel az  $\alpha$  szám egész értékét jelöli).

A /4.6/ relációt átírva kapjuk, hogy

$$p(k,n) \geq d \cdot p\left(\frac{k}{d}, \frac{n}{d}\right)$$

Az ellenkező irányú egyenlőtlenség is egyszerűen adódik mátrixterminológiában is, de még egyszerűbben látható, ha az

$$x^{p\left(\frac{k}{d}, \frac{n}{d}\right)} = 1 \pmod{x^{\frac{n}{d}} + x^{\frac{k}{d}} + 1}$$

összefüggésben  $x$  helyébe  $x^d$ -t helyettesítünk.

Megjegyezzük, hogy a 6. tétel alkalmazásával speciális eredményként adódnak Young 3.2, 3.4, 3.5, 3.6, 3.7. tételei. Valóban, pl. a 3.7 tétel állítása a jelen dolgozat terminológiájában

$$/4.7/ \quad p(j, j(2^k + 1)) = j \cdot (2^{2k} + 2^k + 1),$$

s mivel a 6. tétel szerint

$$p(j, j \cdot (2^k + 1)) = j \cdot p(1, 2^k + 1)$$

és a /4.5/ alatti  $p(1, 2^k + 1)$  értéket ide behelyettesítve valóban /4.7/ adódik.

#### 6. A ciklushosszak gépi meghatározásáról

Gyakorlati szempontokból elsőrendű feladat lehet a SR. periódusának meghatározása. Mint láttuk, az  $\underline{\xi}^{(0)} = (1, 0, \dots, 0)$  vektorhoz tartozó ciklushossz megegyezik a SR periódusával, így kézenfekvő az a gondolat, hogy a SR működésének szimulálásával az  $\underline{\xi}^{(0)}$  kezdővektorból kiindulva határozzuk meg a periódust oly módon, hogy figyeljük, melyik az a legkisebb  $p$  érték, melyre  $\underline{\xi}^{(0)} = \underline{\xi}^{(p)}$ . Egy ilyen szimulációs program már a kisteljesítményű számológépeken is igen egyszerű és gyors, így célszerűnek látszik ezt az utat követni. Azonban a gépi uton nyert periódust a végzendő műveletek nagy száma miatt valamilyen módon ellenőrizni szükséges.

Egy egyszerű, de hatékony ellenőrzési lehetőséget kínál a 3. tétel. Valóban, elkészítve a gépi uton nyert periódus primtényezős felbontását, a fellépő primosztók csak a /4.3/ szám primosztói közül kerülhetnek ki. Előnye ennek az eljárásnak, hogy rendkívül gyorsan végrehajtható, míg hátránya, hogy sok esetben jónak fogadunk el hibás eredményt is. Ilyen hibás döntések valószínűségének meghatározása rendkívül bonyolult, így arra jelen dolgozat keretei között nem térhetünk ki.

Gyakorlatilag teljesen biztonságos ellenőrzés hajtható végre a /3.3/ összefüggés alapján. Az alkalmazások során célszerű használni a következő egyszerű ténnyt:

7. Tétel: Legyenek  $a_1, a_2, \dots, a_r$  tetszőleges számok,  $p$  tetszőleges primszám. Akkor érvényes az

$$/6.1/ \quad (a_1 + a_2 + \dots + a_r)^{p^k} = a_1^{p^k} + a_2^{p^k} + \dots + a_r^{p^k} \pmod{p}$$

összefüggés.

Bizonyítás:  $k = 1, r = 2$  esetén

$$(a_1 + a_2)^p = \sum_{i=0}^p \binom{p}{i} a_1^i \cdot a_2^{p-i} = a_1^p + a_2^p + b \cdot p$$

tehát az állítás igaz. Ezután  $k = 1$  esetén  $r$ -re vonatkozó teljes indukcióval adódik

$$(a_1 + a_2 + \dots + a_r)^p = a_1^p + a_2^p + \dots + a_r^p$$

s ennek felhasználásával  $k$ -ra vonatkozó teljes indukcióval nyerjük a tétel állítását.

A tétel egy fontos speciális esetét külön is megfogalmazzuk, melyet fel fogunk használni:

2. Lemma:

$$/6.2/ \quad (a + 1)^{2^k} = a^{2^k} + 1 \pmod{2}$$

A lemma alkalmazásával a következőképpen járhatunk el: Legyen  $m > n$ ,

s jelölje  $\sum_{\ell=0}^{\infty} \delta_{\ell} \cdot 2^{\ell}$  az  $\left[ \frac{m}{n} \right]$  szám diadikus felbontását.

Ekkor

$$x^m = x^{m - \left[ \frac{m}{n} \right]} \prod_{\ell=0}^{\infty} (x^n)^{\delta_{\ell}} \cdot 2^{\ell}$$

s mivel

$$x^n = x^i + 1 \pmod{x^n + x^i + 1}$$

így

$$x^m = x^{m - \left[ \frac{m}{n} \right]} \cdot \prod_{\ell: \delta_\ell = 1} (x^i + 1)^{2^\ell} \equiv x^{m - \left[ \frac{m}{n} \right]} \prod_{\ell: \delta_\ell = 1} (x^{i \cdot 2^\ell} + 1)$$

Mivel  $p(i, n) = p(n-i, n)$ , így az általánosság megszorítása nélkül feltehetjük, hogy  $i \leq \frac{n}{2}$ . Ez azt jelenti, hogy  $x^m$  helyett  $x$  olyan hatványait kell tovább vizsgálnunk, melyeknek kitevője  $\frac{m}{2}$ -nél nem nagyobb. A gépi uton nyert  $p$  periódusnak megfelelő  $x^p$  hatványra a fentieket alkalmazva viszonylag gyorsan megállapíthatjuk azt a legfeljebb  $n-1$ -edfoku  $g(x)$  polinomot, melyre

$$x^p \equiv g(x) \pmod{x^n + x^i + 1}$$

/3.3/ szerint  $p$  csak akkor lehet periódus, ha  $g(x) \equiv 1$ . Megfordítva, ha  $g(x) \equiv 1$ , akkor  $p$  a valódi periódus többszöröse lehet csak, s így gyakorlatilag teljes biztonsággal végezhető az ellenőrzés.

Nézzünk két példát erre a második ellenőrzési eljárásra!

1. Példa:  $p(1, 10) = 889$

$$\begin{aligned} x^{889} &= x^9 (x^{10})^{64} (x^{10})^{16} (x^{10})^8 = \\ &= x^9 (x^{64} + 1) (x^{16} + 1) (x^8 + 1) \pmod{x^{10} + x + 1} \end{aligned}$$

$$x^{64} = x^4 (x^4 + 1) (x^2 + 1)$$

$$x^9 (x^{64} + 1) = x^8 + x^7 + x^6 + x^5 + x^4 + x^3 + x + 1$$

$$(x^{16} + 1) (x^8 + 1) = x^8 + x^7 + x^4 + 1$$

így

$$x^{889} = x^{16} + x^{12} + x^{11} + x^7 + x^6 + x^3 + x + 1 = 1$$

azaz a  $p = 889$  értéket elfogadhatjuk periódusnak.

2. Példa:  $p(1,12) = 3255$

$$\begin{aligned}x^{3264} &= (x^{12})^{256} (x^{12})^{16} = (x^{256} + 1) (x^{16} + 1) = \\ &= x^{272} + x^{256} + x^{16} + 1\end{aligned}$$

Továbbá

$$x^{272} = x^8 (x^{16} + 1) (x^4 + 1) (x^2 + 1) = x^{10} + x^3 + x^2 + x$$

$$\begin{aligned}x^{256} &= x^4 (x^{16} + 1) (x^4 + 1) (x + 1) = \\ &= x^{10} + x^9 + x^5 + x^4 + x^3 + x^2 + x + 1\end{aligned}$$

$$x^{16} = x^5 + x^4$$

Igy

$$x^{3264} = x^9 \pmod{x^{12} + x + 1}$$

tehát

$$x^{3255} = 1 \pmod{x^{12} + x + 1}$$

azaz a  $p(1,12) = 3255$  értéket elfogadhatjuk.

A ciklushosszak megállapítására Young a következő triviális módszert ajánlja: Induljunk ki tetszőleges  $\underline{\varepsilon}^{(0)}$  kezdővektorból, s állapítsuk meg a  $c_{\varepsilon}^{(0)}$ -t. Jelöljön  $\varepsilon^1$  olyan vektort, mely nem szerepelt az előző ciklusban, s ehhez is állapítsuk meg a  $c_{\varepsilon^1}$ -t, majd folytassuk ezt az eljárást, amíg nem teljesül a  $\sum_i c_{\varepsilon^i} = 2^n$  összefüggés. Ez az eljárás meglehetősen hosszadalmas, sőt  $n > 20$  esetén a gépi végrehajtása is jelentős bonyodalmakat okoz. E helyett célszerű gyakran a következő eljárást követni: Határozzuk meg az  $\varepsilon^0 = (1, 0, 0, \dots, 0)$  kezdővektorból kiindulva a  $p$  periódust, s jelölje  $p_1, p_2, \dots, p_s$  ennek primosztóit. (Nyilván a  $p_i$  szám osztója (4.3)-nak,  $i = 1, 2, \dots, s$ ). Nyilvánvaló, hogy a  $\{c_{\varepsilon}\}$  halmaz elemeinek osztói csak azon  $p_i$  számok lehetnek, melyekre a

$$/6.3/ \quad 2^n - p - 1 = \sum_{i=1}^s p_i x_i, \quad x_i \geq 0$$

diofantikus egyenlet megoldásában  $x_i > 0$ .

Megjegyezzük, hogy abban az esetben, ha a /6.3/ egyenletnek nincs megoldása, akkor a számolt  $p$  érték nyilvánvalóan helytelen, így a /6.3/ egyenlet megoldása egy harmadik ellenőrzési lehetőséget jelent.

Nézzünk egy példát a ciklushosszak meghatározására:

3. Példa: A fenti módon számolt  $p(1,13) = 8001$ .

A kívánt törzstényező felbontás:

$$8001 = 3^2 \cdot 7 \cdot 127$$

lássuk be, hogy  $c_\varepsilon \neq 3$  semmilyen  $\underline{\varepsilon}$ -ra. Könnyebb a számolást végrehajtani, ha  $i = 1$  helyett  $i = 12$ -vel számolunk. Tegyük föl, hogy ilyen  $\underline{\varepsilon}$  létezik. Akkor érvényes a

$$/6.4/ \quad \left\{ \begin{array}{l} \varepsilon_{10} \oplus \varepsilon_{11} = \varepsilon_1 = \varepsilon_4 = \varepsilon_7 = \varepsilon_{10} = \varepsilon_{13} \\ \varepsilon_{11} \oplus \varepsilon_{12} = \varepsilon_2 = \varepsilon_5 = \varepsilon_8 = \varepsilon_{11} \\ \varepsilon_{12} \oplus \varepsilon_{13} = \varepsilon_3 = \varepsilon_6 = \varepsilon_9 = \varepsilon_{12} \end{array} \right.$$

egyenletrendszer. Könnyen látható, hogy ennek egyetlen megoldása  $\varepsilon_i = 0$ ,  $i = 1, 2, \dots, 13$ , s ez ellentmond feltevésünknek.

Hasonlóan ellentmondásra jutunk a  $c_\varepsilon = 7$  feltételből. Ekkor a

$$/6.5/ \quad \left\{ \begin{array}{l} \varepsilon_6 \oplus \varepsilon_7 = \varepsilon_1 = \varepsilon_8 \\ \varepsilon_7 \oplus \varepsilon_1 = \varepsilon_2 = \varepsilon_9 \\ \varepsilon_1 \oplus \varepsilon_2 = \varepsilon_3 = \varepsilon_{10} \\ \varepsilon_2 \oplus \varepsilon_3 = \varepsilon_4 = \varepsilon_{11} \\ \varepsilon_3 \oplus \varepsilon_4 = \varepsilon_5 = \varepsilon_{12} \\ \varepsilon_4 \oplus \varepsilon_5 = \varepsilon_6 = \varepsilon_{13} \\ \varepsilon_5 \oplus \varepsilon_6 = \varepsilon_7 \end{array} \right.$$



Könnyen nyerhető az egymásutáni egyenletpárok összeadásával, hogy

$$\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = \dots = \varepsilon_7 \text{ továbbá az összes egyenlet összeadásával}$$

$$\sum \varepsilon_i = 7 \cdot \varepsilon_1 = 0, \text{ ami ellentmondást jelent. Ezután az}$$

$$2^{13} - 8001 - 1 = 9x + 127y, \quad x \geq 0, \quad y \geq 0$$

egyenletet oldjuk meg.

Az általános megoldás:

$$x = 7 + 127t$$

$$y = 1 - 9t$$

Ha  $t < 0$ , akkor  $x < 0$ , míg ha  $t > 0$ , akkor  $y < 0$ , tehát az egyetlen megoldás:  $x = 7$  és  $y = 1$ .

Ez azt jelenti, hogy egy 127 hosszúságú ciklus van, továbbá vagy 7 db 9 hosszúságú, vagy egy darab 63 hosszúságú. A fentiekhez teljesen hasonlóan ellentmondásra jutunk akkor is, ha feltesszük, hogy létezik olyan  $\underline{\varepsilon}$ , melyre  $c_\varepsilon = 9$ . Ez azt jelenti, hogy a különböző ciklusokhoz tartozó ciklushosszak halmaza a következő:

$$\{1, 8001, 127, 63\}$$

1. sz. táblázat:  $p(k,n)$

2	3							
3	7							
4	15	6		15				
5	21	31		31	21			
6	63	14		9	14	63		
7	127	93		127	127	93	127	
8	63	30		217	12	217	30	63
9	73	465		21			21	465
10	889	42		1023	62	15	62	1023
11		2047						
12	3255	126		45	28		18	
13	8001							
14		254		186		254	21	254
15	32767	4599		63	32767	35	93	32767
16	255	126		57337	60	16383	434	63457
17	273	114681		131071	1023	131071	131071	4599
18	253921	146		189	930	32767	42	262143
19	413385	129921		491505	91749			
20	767163	1778		1048575	84	75	2046	779907
21	5461	2097151		381	406317	5461	279	49
22	4194303	3066		3670009	4094	2752491	3906	4063201
23	2088705	7864305		32767	2088705	8388607	458645	2094081
24	2097151	6510		189	252	16766977	90	1048575
25	10961685	25165821		33554431	2158065	105		
26	298935	15810		2094081	3570	67074050	16002	13797
27	125829105	458745		219	5592405	8877935	1395	44564396
28				268435455	508			105
29		536870911						
30		65534		2667	9198	315	186	
31				2147483647				

2. sz. táblázat:  $2^n - 1$  primfelbontása

3	7
4	$3 \times 5$
5	31
6	$3 \times 3 \times 7$
7	127
8	$3 \times 5 \times 17$
9	$7 \times 73$
10	$3 \times 11 \times 31$
11	$23 \times 89$
12	$3 \times 3 \times 5 \times 7 \times 13$
13	8191
14	$3 \times 43 \times 127$
15	$7 \times 31 \times 151$
16	$3 \times 5 \times 17 \times 257$
17	131071
18	$3^3 \times 7 \times 19 \times 73$
19	524287
20	$3 \times 5^2 \times 11 \times 31 \times 41$
21	$7^2 \times 127 \times 337$
22	$3 \times 23 \times 89 \times 683$
23	$47 \times 178481$
24	$3^2 \times 5 \times 7 \times 13 \times 17 \times 241$
25	$31 \times 601 \times 1801$
26	$3 \times 2731 \times 8191$
27	$7 \times 73 \times 262657$
28	$3 \times 5 \times 29 \times 43 \times 113 \times 127$
29	$233 \times 1103 \times 2089$
30	$3^2 \times 7 \times 11 \times 31 \times 151 \times 331$
31	2147483647
32	$3 \times 5 \times 17 \times 257 \times 65537$
33	$7 \times 23 \times 89 \times 599479$
34	$3 \times 43691 \times 131071$

Irodalom:

- [1] Young, F.H. Analysis of Shift Register Counters, Journ. A.C.M. 5, (1958) 385-388 old.
- [2] Peterson, W.W. Error Correcting Codes, Wiley, New-York, 1962.
- [3] Marsh, R.W. Table of Irreducible Polynomials Over GF/2/, Through Degree 19, NSA, Washington, D.C. (1957)

S u m m a r y

Notes on the shift-register generators

This paper is connected with the results of F.H.Young [1] , concerning to the cycles and periods of the shiftregister generators. The paper contains well known theorems, and obtains new results too. The authors show that these theoretical results are practically not or only hardly applicable. So they deal with the determination of the cycles and periods of given shift-registers on the electronic computers, and the problems regarding this matter.

Резюме

Статья занимается достижениями Ф.Х. Инга [1], относящимися к циклам и периодам генераторов двиговых регистров. Статья содержит хорошо известные теоремы и достигает новых результатов. Авторы показывают, что эти теоретические результаты в практике совсем неприменимы или почти неприменимы. И так они тактуют определение циклов и периодов данного двигающего регистра в электронных вычислительных машинах, и проблем, связанных с этой темой.

Varga Gyula I.:

Mátrixok sajátértékeinek meghatározása a "hasonlósági elimináció"  
módszerével

Jelen dolgozatban egy eljárást adunk meg csupa valós sajátértékekkel rendelkező mátrixok összes sajátértékeinek meghatározására. Ismeretes, hogy az un. hasonlósági transzformációk nem változtatják meg a mátrixok sajátértékeit, tehát pl. az  $A$   $m \times m$ -es mátrix és a  $CAC^{-1}$  ( $C$   $m \times m$ -es nem szinguláris mátrix) transzformált mátrix valamennyi sajátértékei rendre megegyeznek.

Ismeretes továbbá, hogy trianguláris mátrix sajátértékei megegyeznek a mátrix főátlójában lévő elemekkel.

Eljárásunk abban áll, hogy az adott  $A$  mátrixot hasonlósági transzformációk segítségével triangulárisá változtatjuk, hogy így a sajátértékekhez hozzájuthassunk. Ezt  $m-1$  lépésben fogjuk végrehajtani. Az 1. lépésben úgy akarjuk a  $C_1$  mátrixot megválasztani, hogy a  $C_1AC_1^{-1}$  mátrix első oszlopában az első elem kivételével csupa 0 álljon, s.i.t. A  $p$ -ik lépésben úgy akarjuk megválasztani a  $C_p$  transzformáló mátrixot, hogy a  $C_p C_{p-1} \dots C_1 A C_1^{-1} \dots C_{p-1}^{-1} C_p^{-1}$  mátrix  $p$ -ik oszlopában lévő főátló alatti elemek valamennyien 0-sá váljanak. Természetesen a már eliminált főátló alatti elemeknek nem szabad változniuk. Ez az eljárás az  $m-1$ -ik lépésben egy trianguláris mátrixhoz vezet, melynek főátlójában az eredeti mátrix valamennyi sajátértékét megtalálhatjuk.

Feladatunk tehát abban áll, hogy alkalmas  $C_p$  ( $p=1, \dots, m-1$ ) mátrixokat találjunk, melyekkel a szükséges transzformációk végrehajthatók.

Keressük  $C_p$ -t a

$$C_p = \begin{bmatrix} 1 & \begin{matrix} (p) \\ 1 \\ X_{m-p} \\ \vdots \\ X_1 \end{matrix} & 0 \\ 0 & & 1 \end{bmatrix}$$

alakban, ahol  $x_1, \dots, x_{m-p}$  a továbbiakban meghatározandó mennyiségek.

$C_p$  inverze igen egyszerűen megadható a következő alakban:

$$C_p^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & \begin{matrix} (p) \\ 1 \\ -X_{m-p} \\ \vdots \\ -X_1 \end{matrix} & 0 \\ 0 & & 1 \end{bmatrix}$$

az  $x_1, \dots, x_{m-p}$  mennyiségeket úgy kell megválasztanunk, hogy a transzformáció elvégzése után nyert  $A^{(p+1)}$  mátrix p-ik oszlopában a főátló alatti elemek valamennyien 0-sal legyenek egyenlők, vagyis meg kell oldanunk az

$$f_j(\underline{x}) = a_{p+j,p}^{(p+1)} = a_{j+p,p}^{(p)} + a_{p,p}^{(p)} \cdot x_{m-p-j+1} -$$

$$- \sum_{l=1}^{m-p} x_l (a_{j+p,m+1-l}^{(p)} + a_{p,m+1-l}^{(p)} \cdot x_{m-p-j+1}) = 0$$

(j=1, \dots, m-p)

m-p ismeretlenes másodfoku egyenletrendszert. Ezt a Newton-Raphson-módszer segítségével tehetjük meg. Az egyenletrendszer megoldására szolgáló

$$\underline{x}^{[k+1]} = \underline{x}^{[k]} - J_{j,h}^{-1} \cdot \underline{F}(\underline{x}^{[k]})$$

$$\underline{F}(\underline{x}) = \begin{pmatrix} f_1(\underline{x}) \\ \vdots \\ f_{m-p}(\underline{x}) \end{pmatrix} \quad \text{iteráció végrehajtásához}$$

szükséges  $J_{j,h}$  Jacobi-féle mátrix elemeit a

$$J_{j,h} = \frac{\partial f_j}{\partial x_h} = \delta_{m-p-j+1,h} \cdot (a_{p,p}^{(p)} - \sum_{\ell=1}^{m-p} a_{p,m+1-\ell}^{(p)} \cdot x_\ell) -$$

$$- a_{j+p,m+1-h}^{(p)} - a_{p,m+1-h}^{(p)} \cdot x_{m-p-j+1}$$

( $j=1, \dots, m-p$ )

( $h=1, \dots, m-p$ ) képlet segítségével adhatjuk meg ( $\delta$  a Kronecker-féle szimbólum).

Az iteráció végrehajtásához kezdő közelítésként az  $x_1^{(0)} = \dots = x_{m-p}^{(0)} = 0$  értékeket vehetjük.

Eddigi megfontolásaink alapján

$$a_{p,p}^{(p+1)} = a_{p,p}^{(p)} - \sum_{\ell=1}^{m-p} a_{p,m+1-\ell}^{(p)} \cdot x_\ell \quad \text{Éppen az}$$

eredeti mátrixnak egyik sajátértéke.

Az  $A^{(p+1)} = C_p A^{(p)} C_p^{-1}$  mátrix többi elemeit az alábbi transzformációs képletekből nyerjük:

$$a_{p,\ell}^{(p+1)} = a_{p,\ell}^{(p)} \quad (\ell = p+1, \dots, m)$$

$$a_{i,\ell}^{(p+1)} = a_{i,\ell}^{(p)} + a_{p,\ell}^{(p)} x_{m-i+1} \quad \begin{matrix} (i=p+1, \dots, m) \\ (\ell=p+1, \dots, m) \end{matrix}$$



$p > 1$  esetén

$$a_{i,\ell}^{(p+1)} = a_{i,\ell}^{(p)} \quad \begin{array}{l} (i=1,\dots,m) \\ (\ell < p) \end{array}$$

$$a_{\ell,i}^{(p+1)} = a_{\ell,i}^{(p)}$$

Az  $A$   $m \times m$ -es mátrix összes sajátértékének meghatározása tehát egy  $m-1$  ismeretlenes, egy  $m-2$  ismeretlenes, s.i.t. egy 2 ismeretlenes másodfokú egyenletrendszer, s végül egy másodfokú egyenlet megoldását kívánja meg. Komplex aritmetika nélkül ezeknek csak valós megoldásait kaphatjuk meg (ha ilyenek léteznek) a Newton-Raphson-módszer segítségével.

Az eljárás programja az Ural-2 elektronikus számológépre készült EFT autókódban.

#### S u m m a r y

The paper deals with the determination of the eigenvalues of matrices. The method consists in the transformation of the given matrix with the aid of similarity transformations to a triangular matrix in whose diagonal the eigenvalues sought for can be found. The solutions of the quadratic equation systems required for the determination of the matrices of the transformations can be obtained by the Newton-Raphson method.

Резюме

Статья занимается вычислением собственных значений матриц. Существо метода состоит в превращении данной матрицы преобразованием подобия в треугольную, в диагонали которой находятся искомые собственные значения. Решения систем квадратных уравнений, необходимых для определения матриц преобразований, получаются методом Ньютона-Рафсона.

Bakó András:

A legrövidebb ut meghatározása veszteséges hálózatban

A legrövidebb ut problémát Ford és Fulkerson [1] hálóelméleti módszerrel oldja meg. A feladat egy általánosítására - időtől függő elhosszakkal bíró hálózatra - Cooke és Holsey [2] ad algoritmust dinamikus programozási módszert követve. Klafszky Emil [3] a Ford-Fulkerson féle folyammmódszer segítségével egy rövidebb eljárást ír le, amely az ut hosszán kívül a legrövidebb utvonalat is megadja. A legrövidebb ut egy másik - a dolgozatban szereplő - általánosítását Charnes és Raika [4] lineáris programozási módszerrel oldja meg. Ez a probléma megoldható a Ford-Fulkerson féle eljárással a Klafszky Emil által leírt gondolatmenethez hasonlóan.

A dolgozatban a problémát úgy oldjuk meg, hogy a feladathoz egy duális feladatot rendelünk. Az eredeti és a duális feladat megoldásai közötti kapcsolatot egy Dualitási tételben fogalmazzuk meg. A tétel bizonyítása egyúttal algoritmust is ad mind a primál, mind a duál feladat megoldására.

1. Legyen  $N$  véges sok pontból álló halmaz. Jelöljük  $N$  pontjait latin kisbetűkkel. Nevezzük  $x, y \in N$   $x \neq y$  pontokat összekötő szakaszt a hálózat élének és jelöljük az  $x$  pontból az  $y$  pontba futó élet  $(x, y)$ -nal.

Legyen  $s \in N$  és  $s' \in N$  két rögzített pontja a hálózatnak, az  $s \in N$  pontot forrásnak, az  $s' \in N$  pontot nyelőnek nevezzük. Jelölje  $\gamma(x, y)$   $x, y \in N$  az egységnyi áru szállítási költségét az  $x$  pontból az  $y$  pontba. A szállítás közben az  $(x, y)$  élen az áru veszt a súlyából. Ha az  $x$  pontból egységnyi árut szállítunk, úgy az  $y$  pontba  $K(x, y)$  mennyiség érkezik. Így az egységnyi áru súlycsökkenése az  $x$  pontból az

y pontba való szállítás közben  $1-K(x,y)$ .

A  $\gamma(x,y)$  és  $K(x,y)$  függvényekre a következő relációk teljesülését követeljük meg.

$$\begin{aligned} & \gamma(x,y) \geq 0 && \text{mind } x,y \in N \\ /1.1/ & \gamma(x,y) = \infty && \text{ha az } (x,y) \text{ élen nem lehet szállítani} \\ & 0 \leq K(x,y) \leq 1 && \text{mind } x,y \in N \end{aligned}$$

A felhasználónak az  $s$  pontban korlátlan mennyiségű áru áll rendelkezésére, és az a célja, hogy az  $s'$  pontban beérkező egységnyi árut minimális költséggel szállítsa, figyelembe véve az éleken a súlycsökkenést.

Legyen  $P = (s = x_0, x_1, \dots, x_k = s')$  egy az  $s$  pontból az  $s'$  pontba vezető út. Jelöljük  $\lambda(x_i)$ -vel az  $s$ -ből induló egységnyi áru szállítási költségét a  $P$  ut minden az  $x_i$  pontig,  $\nu(x_i)$ -vel az  $s$ -ből induló egységnyi áru mennyiségét a  $P$  ut mentén az  $x_i$  pontban. Ezen függvényeket nyilvánvalóan a következő rekurziókkal adhatjuk meg:

$$\begin{aligned} & \lambda(x_0) = 0 \\ & \lambda(x_i) = \lambda(x_{i-1}) + \nu(x_{i-1}) \cdot \gamma(x_{i-1}, x_i) \quad i = 1, 2, \dots, n \\ /1.2/ & \nu(x_0) = 1 \\ & \nu(x_i) = \nu(x_{i-1}) \cdot K(x_{i-1}, x_i) \quad i = 1, 2, \dots, n \end{aligned}$$

A feladat meghatározni azt a  $P$  utat, amelyre

$$/1.3/ \quad \frac{\lambda(s')}{\nu(s')} \text{ minimális}$$

azaz, amely mentén szállítva az  $s'$  pontba érkező egységnyi mennyiségű eső szállítási költség minimális.

Ahhoz, hogy a feladatot megoldjuk, az előbbi un. primál feladathoz egy duál feladatot rendelünk.

A feladat dualisához a következő gazdasági szemlélettel jutunk: A szállítást egy szállító is végezheti, aki a hálózat minden egyes  $x \in N$  pontjában megadja azt a  $\mu(x)$  árat, amennyiért az  $x$  pontban egységnyi árut ad a felhasználónak. Ahhoz, hogy a felhasználó vegyen árut az  $y$  pontban, a  $\mu(y)$  árunak olcsóbbnak kell lenni, mintha maga szállítaná egy másik,  $x$  pontból. Ez az  $(x,y)$  élethez figyelembe véve azt jelenti, hogy

$$\mu(y) \leq \frac{\mu(x) + \gamma(x,y)}{K(x,y)}$$

A szállítónak az a célja, hogy a hasznát, azaz a  $\mu(s')$  értéket maximalizálja.

A duális feladat az előbbieken alapján a következőképp fogalmazható meg:

Határozzuk meg azokat a  $\mu(x) \geq 0$   $x \in N$  árakat, amelyek eleget tesznek a

$$\mu(s) = 0$$

$$/1.4/ \quad K(x,y) \cdot \mu(y) - \mu(x) \leq \gamma(x,y) \quad x,y \in N$$

feltételeknek és a

$$/1.5/ \quad \mu(s') \text{ maximális}$$

A duál feladat lehetséges megoldásának nevezzük azon  $\mu(x)$   $x \in N$  értékeket, amelyek eleget tesznek /1.4/ feltételeknek.

A duális feladatnak van lehetséges megoldása, például  $\mu(x) = 0$   $x \in N$ , mert kielégíti az /1.4/ feltételeket.

Az alábbi tétel bizonyítása konstruktív, így egyben algoritmust is szolgáltat az /1.3/ feladat megoldására.

Tétel:

Legyen  $\lambda, \nu$ , az /1.2/ relációval megadott függvény.

Ekkor

$$\min_p \frac{\lambda(s')}{\nu(s')} = \max \mu(s')$$

ahol a minimum az  $s$ -ből az  $s'$ -be vezető utakra, a maximum az /1.4/-nek elegettevő  $\mu(x_i)$  árakra értendő.

2. A tétel bizonyításánál felhasználjuk az alábbi lemmát, amely a primál és a duál feladat lehetséges megoldásai közötti kapcsolatot mutatja.

Lemma:

Tetszőleges  $P$  út és  $\mu(x)$   $x \in N$  lehetséges megoldás esetén

$$\frac{\lambda(s')}{\nu(s')} \geq \mu(s')$$

Bizonyítás:

$i$ -re vonatkozó teljes indukcióval megmutatjuk, hogy egy  $P$  út minden  $x_i$  pontjára teljesül a

$$/2.1/ \quad \frac{\lambda(x_i)}{\nu(x_i)} \geq \mu(x_i)$$

egyenlőtlenség.

$i=0$  esetben  $x_0 = s$ , így a  $\lambda, \nu, \mu$  definíciójából kapjuk

$$\frac{\lambda(s)}{\nu(s)} = \mu(s)$$

Tegyük fel, hogy  $i-1$  -re fennáll a /2.1/ egyenlőtlenség, azaz

$$\frac{\lambda(x_{i-1})}{\nu(x_{i-1})} \geq \mu(x_{i-1})$$

az /1.4/ feltételt felhasználva

$$\frac{\lambda(x_{i-1})}{\nu(x_{i-1})} \geq K(x_{i-1}, x_i) \cdot \mu(x_i) - \gamma(x_{i-1}, x_i)$$

egyenlőtlenséget kapjuk, átrendezve /1.2/ miatt

$$\lambda(x_i) \geq \nu(x_i) \cdot \mu(x_i)$$

alakhoz jutunk, amellyel a lemmát bebizonyítottuk.

A lemma miatt, ha találunk oly P utat, és oly /1.4/-et kielégítő  $\mu(x)$  árukat, amely mentén a /2.1/ egyenlőséggel áll fenn minden  $x_i \in P$  esetén, akkor a szükségképpen a primál feladat minimumát ill. a duál feladat maximumát kapjuk.

A tétel bizonyítása:

Tegyük fel, hogy a  $\mu(x_i)$  függvény olyan, hogy  $\mu(s')$  maximális.

Soroljuk az N pontjait két halmazba: S-be és S'-be.

Legyen

a./  $s \in S$

b./  $x \in S$ , ha van olyan  $y \in S$ , hogy  $(x_i, y)$ -ra /1.4/ egyenlőséggel teljesül.

Jelöljük:  $S' = N - S$ .

Ha  $s' \in S$ , akkor meghatároztuk azt a P utat, amely mentén /2.1/ egyenlőséggel teljesül.

Ha  $s' \notin S$ , úgy

$$K(x, y) \cdot \mu(y) - \mu(x) < \gamma(x, y)$$

minden  $x \in S, y \in S'$  esetén.

Jelöljük:

$$\mathcal{E} = \min_{\substack{x \in S \\ y \in S'}} \left( \frac{\gamma(x,y) + \mu(x)}{K(x,y)} - \mu(y) \right) > 0$$

A  $\mu(x)$  függvényből az  $\mathcal{E}$  segítségével konstruálunk egy új "ár" függvényt a következőképp:

$$\bar{\mu}(x) = \begin{cases} \mu(x) & x \in S \\ \mu(x) + \mathcal{E} & x \in S' \end{cases}$$

Megmutatjuk, hogy az így konstruált  $\bar{\mu}(x)$  függvény kielégíti az /1.4/ feltételeket:

$$\bar{\mu}(s) = \mu(s) = 0$$

A  $K(x,y) \mu(y) - \mu(x) \leq \gamma(x,y)$  feltétel teljesülését az alábbi 4 esetben kell megmutatni:

- a./  $x \in S, y \in S$  esetben  $\bar{\mu}(x) = \mu(x)$ , így az /1.4/ feltétel teljesül.
- b./  $x \in S, y \in S'$  esetben

$$\begin{aligned} K(x,y) \cdot \bar{\mu}(y) - \bar{\mu}(x) &= K(x,y) [\mu(y) + \mathcal{E}] - \mu(x) \leq \\ &\leq K(x,y) \left[ \mu(y) + \frac{\gamma(x,y) + \mu(x)}{K(x,y)} - \mu(y) \right] - \mu(x) = \gamma(x,y) \end{aligned}$$

- c./  $x \in S', y \in S$  esetben

$$\begin{aligned} K(x,y) \cdot \bar{\mu}(y) - \bar{\mu}(x) &= K(x,y) \mu(y) - \mu(x) - \mathcal{E} \leq \\ &\leq K(x,y) \mu(y) - \mu(x) \leq \gamma(x,y) \end{aligned}$$

- d./  $x \in S', y \in S'$  esetében

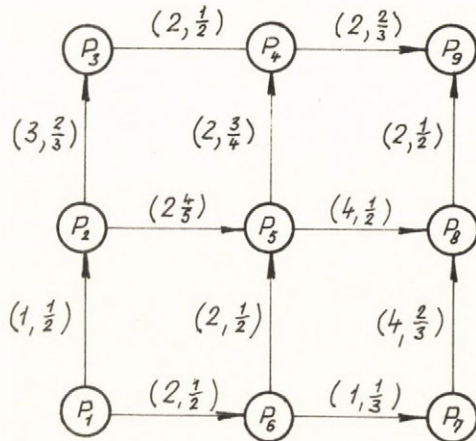


$$\begin{aligned}
 K(x,y) \cdot \bar{u}(y) - \bar{u}(x) &= K(x,y) [\mu(y) + \varepsilon] - \mu(x) - \varepsilon = \\
 &= K(x,y) \cdot \mu(y) - \mu(x) - \varepsilon [1 - K(x,y)] \leq K(x,y) \cdot \mu(y) - \mu(x) \leq \varepsilon
 \end{aligned}$$

$\varepsilon > \dots$   $\mu^{(i)} > \mu^{(j)}$

3. A fentieket egy numerikus példán illusztráljuk.

Tekintsük a következő hálózatot:



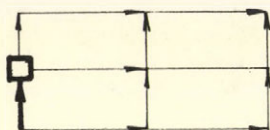
ahol az élre irt első szám a szállítási egységköltséget (a  $\gamma$  értéket), a második szám az elveszteséget (a  $k$  értéket) jelenti. Határozzuk meg a/4.3/ feltételeknek elegettevő utat a  $P_1$  pontból a  $P_9$  pontba.

I. lépés  $S = \{P_1\}$

$$\mathcal{C} = \begin{cases} P_1 \rightarrow P_2 & \frac{1+0}{1/2} - 0 = 2 \rightarrow \min! \\ P_1 \rightarrow P_6 & \frac{2+0}{1/2} = 0 = 4 \end{cases} \text{ esetén}$$

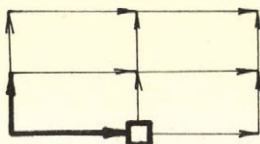
Az új potenciál az  $S$ -beli pontoknál 2.

A lépéseknél felrajzoljuk a hálózatot bekeretezéssel megjelölve az  $S$ -be bejelölt pontot:



II. lépés  $S = \{P_1, P_2\}$

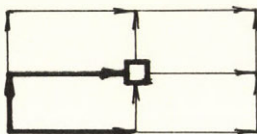
$$\mathcal{E} = \begin{cases} P_1 \rightarrow P_6 & \frac{2+0}{1/2} - 2 = \underline{2} \rightarrow \text{min!} \\ P_2 \rightarrow P_3 & \frac{3+2}{2/7} - 2 = 15 \frac{1}{2} \\ P_6 \rightarrow P_5 & \frac{2+2}{4/5} - 2 = 3 \end{cases} \text{ esetén}$$



Uj potenciál az  $S$  -beli pontoknál 4.

III. lépés  $S = \{P_1, P_2, P_6\}$

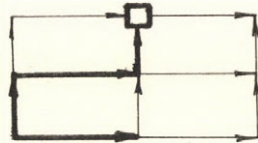
$$\mathcal{E} = \begin{cases} P_2 \rightarrow P_3 & \frac{3+2}{2/7} - 4 = 13 \frac{1}{2} \\ P_2 \rightarrow P_5 & \frac{2+2}{4/5} - 4 = \underline{1} \rightarrow \text{min!} \\ P_6 \rightarrow P_5 & \frac{2+4}{1/2} - 4 = 8 \\ P_6 \rightarrow P_7 & \frac{1+4}{1/3} - 4 = 11 \end{cases} \text{ esetén}$$



Uj potenciál az  $S$  -beli pontoknál 5.

IV. lépés  $S = \{P_1, P_2, P_5, P_6\}$

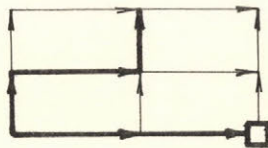
$$\mathcal{E} = \begin{cases} P_2 \rightarrow P_3 & \frac{3+2}{2/7} - 5 = 12 \frac{1}{2} \\ P_5 \rightarrow P_4 & \frac{2+5}{3/4} - 5 = \underline{\underline{4 \frac{1}{3}}} \rightarrow \text{min!} \\ P_5 \rightarrow P_8 & \text{esetén} \quad \frac{4+5}{1/2} - 5 = 13 \\ P_6 \rightarrow P_7 & \frac{1+4}{1/3} - 5 = 10 \end{cases}$$



Uj potenciál az S -beli pontoknál  $9 \frac{1}{3}$ .

V. lépés  $S = \{P_1, P_2, P_4, P_5, P_6\}$

$$\mathcal{E} = \begin{cases} P_2 \rightarrow P_3 & \frac{3+2}{1/7} - 9 \frac{1}{3} = 8 \frac{1}{6} \\ P_5 \rightarrow P_8 & \frac{4+5}{1/2} - 9 \frac{1}{3} = 8 \frac{2}{3} \\ P_6 \rightarrow P_7 & \text{esetén} \quad \frac{1+4}{1/3} - 9 \frac{1}{3} = \underline{\underline{5 \frac{2}{3}}} \rightarrow \text{min!} \\ P_4 \rightarrow P_9 & \frac{2+9 \frac{1}{3}}{3/4} - 9 \frac{1}{3} = 5 \frac{7}{9} \end{cases}$$



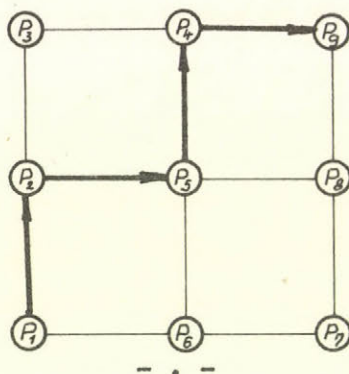
Uj potenciál az S -beli pontokon 15.

VI. lépés  $S = \{P_1, P_2, P_4, P_5, P_6, P_7\}$

$$\mathcal{E} = \begin{cases} P_2 \rightarrow P_3 & \frac{3+2}{2/7} - 15 = 2 \frac{1}{2} \\ P_5 \rightarrow P_8 & \frac{4+5}{1/2} - 15 = 3 \\ P_7 \rightarrow P_8 & \text{esetén} \quad \frac{4+15}{2/3} - 15 = 13 \frac{1}{2} \\ P_4 \rightarrow P_9 & \frac{2+9 \frac{1}{3}}{3/4} - 15 = \underline{\underline{\frac{1}{9}}} \rightarrow \text{min} \end{cases}$$

Potenciálérték a  $P_9$  pontban  $15 \frac{1}{9}$ .

Egységnyi áru szállítási költsége a  $P_1 P_2 P_5 P_4 P_2$  utvonalon minimális:



### Irodalom

- 1./ L.R.Ford and D.R.Fulkerson, "Maximal Flow Trought a Network"  
Canadian J. Math. 8. 339-404 /1956/
- 2./ K.L.Cooke and E.Halsey: The Shortest Route Trought a Network with  
Time Dependent Internodal Transit Times J.Math.Anal.Appl.  
14, 493-498 /1966/
- 3./ Klafszky E.: Legrövidebb ut meghatározása időtől függő élhosszakkal  
bíró hálózatban. MTA SzK Közlemények 3, 29-35 /1968/
- 4./ A.Charnes and W.M.Raike: One-pass Algorithms for some Generalized  
Network Problems. Operations Research 14, 914-924 /1966/.

### S u m m a r y

The shortest path problem is solved by Ford and Fulkerson [1] by means of the network method. For the generalization of the problem - in the case of network having edge lengths depending on the time - Cooke and Holsey [2] render algorithm while following the method of dinamic programming. E.Klafszky [3] applying the flow method of Ford and Fulkerson gives a shorter procedure delivering the shortest path in addition to the length of the path. Another generalisation described in this paper is

performed by Charnes and Raike [4] by means of linear programming. That generalization can be solved by means of the Ford and Fulkerson's procedure similar to the way described by Klafszky.

The problem in this paper is solved by assigning a dual problem to the original one. We describe the relation between the original and the dual problem in a duality theorem. The proof of the theorem gives an algorithm for solving of both the primal and dual problem as well.

### Резюме

Проблему наикратчайшего пути Форд и Фулькерсон [1] решают методом теории сеток.

Обобщение задачи - для сетки имеющей рёбра зависящие от времени - Сееке и Хольсей [2] решают алгоритмом использующим метод динамического программирования. Клафски Эмиль [3] описывает более короткий процесс используя метод потоков Форда-Фулькерсона, который задаёт не только длину пути, а наикратчайший путь.

Другое обобщение наикратчайшего пути - которое находится в настоящей статье - Чарнес и Рейльс [4] решают методом линейного программирования. Эту проблему можно решать с процессом Форда-Фулькерсона ходом мыслей, похожим на описанный Клафски Эмилом.

В настоящей статье мы решаем эту проблему с двойственной задачей. Связь между прямой и двойственной задачами сформулируем в одной теореме двойственности. Доказательство теоремы одновременно задаёт и алгоритм для решения и прямой и двойственной задачи.

Sonnevend György:

Megjegyzések a differenciál játékok egyszerű típusairól.

Ezen jegyzetben a differenciáljátékok néhány speciális problémájával foglalkozunk.

Először vizsgáljuk a következő üldözési feladatot.

Egy  $K$  körlapon mozoghat az üldöző, a  $H$  határoló körvonalon az üldözött, mindkettőjük abszolút értékben maximális sebessége 1.

A feladat, meghatározni mindkét részről az optimális viselkedésmódot. Alább egy ilyen adunk meg { tökéletesen jó eredményt adva [6]-ban}.

Ilyen típusu feladatokkal többen foglalkoztak.

A legáltalánosabb módszert differenciáljátékokra (üldözés esetében)

Pontrjagin [1] ill. lineáris játékokkal [2-4] cikkében adott. Bátran állíthatjuk, hogy módszere és e cikk két alaptétele a differenciál játékok elméletének fontos elemeit alkotják.

Mégis a fenti egyszerű feladat elemzése során megmutatjuk, hogy az [1] cikk alapfeltevései esetében nem teljesülnek és így további kutatásra van szükség és lehetőség e feladattípus vizsgálatánál.

Először is jegyezzük meg, hogy a fenti feladat állapottere nem egy teljes enklidesi tér, hanem egy határral rendelkező differenciálható sokaság: a körlap és a körvonal direkt szorzata (Henger, melynek alap és fedőlapjai "azonosítva" van (összeragasztva az egy magasságvonalon fekvő pontpárok). Habár az [1] ill. [4] cikkben állapottérként a teljes enklidesi tér szerepel, könnyen ellenőrizhetjük, hogy az ott megadott módszer átvihető tetszőleges differenciálható sokaságon vett differenciáljáték esetére, hiszen a megfontolások "lokális" jellegűek.

Bevezetve a  $K \times L = R$  sokaságon egy természetes koordináta rendszert a játék egyenletei

$$(K = x_1^2 + x_2^2 \leq 1$$

$$L = 0 \leq z < 1$$

$$\dot{x} = u \quad |u| \leq 1$$

$$\dot{z} = v \quad |v| \leq 1$$

$$M : "x = z"$$

A terminális halmaz  $M$  a hengerpalást egy csavarvonala. Mivel  $M$  nem konvex a [4] cikk módszere közvetlenül nem alkalmazható. (Elképzelhető, hogy e módszert lehet úgy általánosítani - az alternáló összeg művelet nem konvex halmazokra való általánosításával - hogy általa feladatunk kezelhető lesz, most ezzel nem foglalkozunk.) Vizsgáljuk most az [1] cikk módszerének alkalmazhatóságát.

A  $\psi$  vektorfüggvényre vonatkozó differenciálegyenlet jelen esetben (a differenciálegyenlet helytől független)  $\psi = 0$ , ezért az optimális mozgásoknak egyenesvonaluaknak kellene lenni.  $u(t)$ -t ill.  $v(t)$ -t az határozza meg, hogy

$$u(t) \psi_{12} \quad \text{maximális} \quad (\psi_{1,2} = \psi_1, \psi_2)$$

illetve

$$v(t) \psi_3 \quad \text{minimális} \quad \psi_3 = \psi_3$$

abban az esetben, ha pl.  $\psi_3 = 0$  a  $v(t)$  meghatározatlan.

A  $\psi$ -k az  $M$ -re merőleges vektorok. Egy ábra felrajzolásával könnyen látható, hogy  $\psi_3 = 0$  olyan kiindulási helyzethez tartozók, melynél az üldöző és üldözött összekötő egyenese átmegy a körközépponton. A  $v(t)$  ilyen határozatlansága miatt az  $S$  sokaság nem szerkeszthető meg. A módszerrel lehetne menteni azáltal, hogy az  $S$  sokaság megszerkesztéséhez nem az összes lehetséges  $\psi$ -t használjuk. Az 5 és 6 feltételek biztosításához pl.  $|\psi_3| < |\psi_{12}|$  kellene megkövetelni. Azonban mindenképpen baj van a  $\psi_3 = 0$  esettel: ahhoz, hogy az  $S$ -ről való  $w$  leképezés kiadja az egész  $R$ -t, szükséges, hogy bevonjuk ezt az esetet is, márpedig fennállásakor  $v(t)$  nem lehet úgy definiálni, hogy az alapvető 1 feltétel fennálljon.

Az alábbiakban megadunk egy stratégiát, mely véges idő alatt befejezi a játékot. Más módszer kell tehát!

Ez az eredmény érdekes; ugyanis abban az esetben, ha az üldözött is az egész  $K$  körön belül mozoghat ismert (Besicovitz egy eredménye), hogy az üldözött végtelen hosszú ideig kitérhet az elkapás elől (ld. Littlewood: Mathematical Miscellany az ő stratégiájának lényege, hogy pályája összekötő végtelen hosszú egyenes szakaszokból áll, melyeket úgy választ meg diszkrét időpillanatokban, hogy irányuk merőleges legyen  $\theta$  és üldözője összekötő egyenesére és ha ez az egyenes nem megy át a körközeppontra, akkor a körközeppontra tartalmazó oldalára mutasson).

Ha tehát az üldözött számára van egy kör, amelyen belül mozoghat, akkor üldözője (ugyanakkora maximális sebességgel) nem tudja megfogni, így pl. akármilyen kis körgyűrű elég a megmeneküléshez.

Adjuk most meg az elfogás stratégiáját. Először is menjen az üldöző a kör középpontjába, ezután mozogjon úgy, hogy összekötő egyenesük állandóan átmenjen a kör középpontján. Ha emellett az üldözött maximális sebességgel egyirányban halad, akkor az üldöző pályája egy  $\frac{1}{2}$  sugaru félkör, mely a kiinduláshoz tartozó összekötő egyenest a középpontban érinti (a középponti és kerületi szögek tétele).

Ha az üldözött egyirányban maximális sebességgel fut, akkor az elfogása  $\frac{\pi}{2}$  idő után következik be. Ha közben irányt változtat (maximális sebességet tartva), akkor szimmetria okokból (összekötő egyenes mindig átmege a kör középpontján) az elfogás ugyanannyi idő alatt bekövetkezik. Ha kisebb sebességgel halad, akkor az üldözőnek módjában van (a szimmetrikus helyzetet állandóan fenntartva) ugyanazon idő alatt még előnyösebb (közelebbi) pozíciót elfoglalni. Valószínűnek látszik, hogy ez az üldöző részéről is optimális stratégia (azaz nyeregpont) azonban nem szimmetrikus esetben elég bonyolultnak látszik az optimális üzés (világos, hogy bizonyos esetekben gyorsabban is sikerül szimmetrikus helyzetet elérni, mint a középpontba futás révén). Vegyük észre, hogy ez a stratégia ismertnek tétélezte fel



az üldözött irányítását az adott pillanatban (nem úgy mint a fent említett "kitérés" stratégia). Érdeemes megjegyezni, hogy konstrukciónkban éppen az a kivételes helyzet, szingularitás képezte a lényeges pontot, amely miatt a Pontrjagin féle módszer nem alkalmazható.

Jegyezzük meg, hogy a fenti módszer átvihető arra az üldözési feladatra, melyben  $K$  ill.  $H$  szerepét az  $n$  dimenziós gömb ill. gömbfelület veszi át.

Általánosabban sejthető, hogy a fenti üldözési feladat (tetszőleges konvex test és annak felületén) véges idő alatt befejezhető, ha a test korlátos, (és felülete minden pontban pozitív görbületű?)

Térjünk most át egy másik problémára, Pontrjagin [4] cikkében a lineáris differenciálegyenletek esetére egy általános módszert írt le

$$z = Cz + U\mathcal{U}, \quad z \in R \quad u \in U, \quad v \in V$$

Az ő módszere alkalmazható tetszőleges (végtelendimenziós) lineáris térben értelmezett differenciál játék esetében is, ha a konstrukcióban szereplő integrálok léteznek. Ez az eset áll fenn akkor, ha az irányítási paramétertartományok  $U$  és  $V$  kompakt halmazok.

Mínt hogy az irányítási paramétertartomány az irányító objektum technikai kapacitását adja meg matematikailag, természetes, hogy az  $u$  ill.  $v$ -re vonatkozó kikötések

$$(E_1 u, u) \leq m_1 \qquad (E_2 v, v) \leq m_2$$

ahol (Hilbert teret vizsgálva állapotterként)  $E_1$  és  $E_2$  pozitív önadjungált "energia" operátorok, melyek az esetek nagy részében nem korlátos (ált.: differenciál) operátorok.

Speciális példaként tekinthetjük egy rugalmas testre ható ellentétes erők játékát (hur, membrán), vagy  $R$ -t mint zajfüggvények halmazát tekintve,  $u$  zajkeltő  $v$  zajcsillapító hatása (vagy  $L_2(0,1)$ -t mint kerítésalakzatok halmazát, ahol  $u$  falépitő  $v$  falromboló hatása.

Az itt fellépő esetek nagy részében az  $U$  ill.  $V$  halmazok kompaktak, pl. ha  $\lambda_n$  az  $E$  operátor sajátértékeinek rendszere, mely egy teljes sajátvektorrendszerhez tartozik, akkor  $u = \sum u_n$   $m \geq (E, u, u) \geq (E u_n, u_n) = \lambda_n \|u_n\|^2$  -ből

$$\|u_n\|^2 < \frac{m}{\lambda_n}$$

Tehát  $\sum_1^\infty \frac{1}{\lambda_n} < \infty$  esetén a megfelelő  $u$  vektorok benne vannak a

$$|U_n| < \frac{\sqrt{E}}{\sqrt{\lambda_n}} \quad n=1,2,\dots$$

Hilbert téglában, mely kompakt halmaz. A fenti egyenlőtlenség

( $\sum_1^\infty \lambda_n^{-1} < \infty$ ) számos energiaoperátorra teljesül.

A következőkben vizsgáljuk az egyszerű

$$\begin{aligned} \dot{x} &= u & x-y &= z & M: x=y & z = 0 \\ \dot{y} &= v & \dot{z} &= u-v & U: (E_1 u, u) & \leq m_1; V: (E_2 v, v) \leq m_2 \end{aligned}$$

általánosított ellipszoidok.

differenciáljátékot egy Hilbert térben.

Legyen  $T = U - V$ , vagyis azon  $x$  pontok halmaza, melyekre  $x + V < U$

(Feltehető, hogy  $T < U$ ). A  $T$  konstrukciójából világos, hogy  $z_0$  pontból a játék nem fejezhető be, ha az  $M + sT$  (két konvex test komplexus összege) semmilyen  $s$ -re sem tartalmazza  $z_0$ -t. Másrészt egyszerű belátni, hogy ha valamilyen  $s$ -re a tartalmazás fennáll, akkor a játék  $z_0$ -ból indulva  $s$  idő alatt befejezhető. (ld. Pontrjagin említett cikkét [4] a fellépő integrálokat célszerű általánosa, a Bochner integrál keretében

nézni feltéve, hogy  $\|u(t)\|$  korlátos és Lebesgue-mérhető, tehát az  $U$  kompaktsága sem szükséges, ha Bochner integrálok existenciáját figyelembe vesszük. Az  $\|u(t)\|$  korlátos, ha  $E$  spektruma nem terjed egy pozitív  $\delta$ -nál lejjebb.

Ha  $U$  kompakt, akkor érdekesen jelentkezik a tér végtelen dimenziós voltából a következő tény: Létezik olyan  $Z_0$  pont, ahonnan kiindulva a játék nem fejezhető be, annak ellenére, hogy  $T$  nem üres (ami szemléletesen azt jelenti, hogy az üldöző ( $u$ ) nagyobb lehetőségekkel rendelkezik, mint az üldözött). Ez azért van, mert  $T \subset U$  miatt  $T$  is kompakt és végtelen dimenziós Hilbert térben kompakt halmaz nem lehet elnyelő, ugyanis ő seholsem sűrű, hiszen zárt és gömböt nem tartalmaz, így a Baire tétel miatt nem lehet  $\bigcup_{n=1}^{\infty} T = H$ .

Nem paradox a fenti állítás akkor, ha  $Z_0$  olyan vektor, melyre  $(E Z_0, Z_0) = \infty$ .

Ha tehát a rendszer természetes energia operátora  $E$ , akkor minden véges energiájú állapot leépíthető (azaz 0-ba vihető a fenti játék esetében, akkor és csak akkor, ha  $s.T \supset \{(E, z, z) = \text{const}\}$  valamely  $s$ -re.

Abban a speciális esetben, ha  $E_1 = E_2 = E$ ,  $m_2 < m_1$  ez teljesül, hiszen ekkor  $T = U \stackrel{*}{=} V \supset (m_1 - m_2) (D_1) U = D_{m_1}$ ,  $V = D_{m_2}$ ,  $D_s = (E u, u) \leq s$  jelölésekkel. Az  $E_s$  ellipszoid konvex voltából

$$E_{m_2} + (m_1 - m_2) E_1 \subset E_{m_1}$$

(ez tetszőleges konvex testre érvényes összefüggés könnyen bizonyítható megfelelő hasonlósági háromszögek bevonásával).

- . -

#### Irodalom:

- Pontrjagin [1] Uszpehi Mat.Nauk. 1966. 21.4.219-274.  
[2] Dokladi Akad.Nauk 174.No.I. 27-29.  
[3] " 174.No.6. 1278-1280  
[4] " 175.No.4. 764-766

[5] Littewood: Mathematical Miscellany

[6] Megjelenőben magyar ismertetés a fenti cikkekről a jelen jegyzet szerzőjétől.

S u m m a r y

Note on differential games

In this note we investigate the following pursuit problem. The pursuer moves on the circle  $|z| \leq 1$ , the pursued on the circumference  $|z| = 1$ , both have can have velocities with absolut values smaller then 1.

We show that the two fundametal methods in [1] and [4] are not applicable, and find a strategy wich ends the game in finite time. This strategy requires that the two objects lie on a line, wich passes through the centre of the circle- and it is interesting that this is the configuration wich represents the singularity on wick fails the applicability of the method [1]. Howerer we did not proove that our strategy is the best possible. The final solution is given in [6].

Attempting investigate the pursuit problem in a Hilbert-space with the method of [4] we made same remarks wich show that in natural cases the control regions conesponding to finit energy capacity:

$(E u, u) < \text{const} - E$  is the energy operator - is compact. From this follows that the question of ending the game is not so trivial as in the finit

Р е з ю м е

В настоящей статье исследуется проблема гоньбы: гонящий движется в круге  $|z| \leq 1$ , гонянный на окружности  $|z| = 1$ , и оба имеют скорость меньше единицы по абсолютной величине.

Мы покажем, что основные методы работ [1] и [4] неприменимы и найдем стратегия окончательную игру в течении конечного времени.

Tomkó József:

Várakozási-idővel kapcsolatos határeloszlás-tételekről.

1. Bevezetés

Korábbi [1], [2] dolgozataimban olyan egykiszolgálós várakozási problémával foglalkoztam, amelynél a várakozásra alkalmas helyek száma véges. Ha egy igény olyan pillanatban érkezik a rendszerbe, amelynél a várakozási sor hossza  $n$  (ezt a számot a továbbiakban - sorkapacitás-nak fogjuk nevezni), akkor ez az igény elvész. Mindkét dolgozatban az érkezési folyamatot homogen Poisson típusnak tételeztem fel. [1]-ben tetszőleges eloszlású kiszolgálási idő esetére a kiszolgáló foglaltsági periódusának vizsgálatával foglalkoztam. Intuitive világos, hogy ha az érkezési folyamat intenzitása  $\lambda$  minden határon túl nő, akkor a kiszolgáló foglaltsági periódusának hossza sztochasztikusan végtelenhez tart. Bebizonyítottam, hogy ha a foglaltsági periódus hosszát megfelelően normalizáljuk és a kiszolgálási idő várható értékét 1-nek választjuk, akkor a foglaltsági periódus hosszára határeloszlásként  $\lambda \rightarrow \infty$  esetén az  $1 - e^{-x}$  eloszlást kapjuk. [2]-ben a várakozási idő ergodikus eloszlásának vizsgálatával foglalkoztam konstans, 1-ségnyi kiszolgálási idők esetén. Pozitív szórással rendelkező kiszolgálási idők esetére vonatkozóan megemlítettem, hogy ha a forgalmi intenzitás (amely egységnyi várható értékű kiszolgálási idő esetén  $\lambda$ ) nagyobb mint 1, akkor a várakozási idő a sorkapacitás  $\infty$ -hez való tartása mellett normális aszimptotikus eloszlással bír.

E dolgozatban ezen utóbbi határátmenet tanulmányozásával szándékozom foglalkozni. Véges sorkapacitású  $M/M/m$  rendszerre sikerül a határátmenet konvergencia sebességét is megbecsülni. A dolgozat 2. pontjában ismertetem az  $n$ -sorkapacitású  $M/M/m$  rendszerre vonatkozó legfontosabb eredményeket, majd foglalkozom azzal a kérdéssel, hogy ha a forgalmi intenzitás  $\lambda/m < 1$ , akkor a várakozási-idő eloszlása  $n \rightarrow \infty$  esetén milyen gyorsan tart a

végtelen sorkapacitású rendszer várakozási-idejének eloszlásához. A 3. pontban, feltételezve, hogy  $\lambda/m > 1$  a várakozási-idejének  $n \rightarrow \infty$  esetére vonatkozó határeloszlásával és a határátmenet konvergencia sebességének becslésével foglalkozom. Az  $M/G/1$  típusú rendszerre vonatkozó megfelelő határeloszlástétel bizonyítását a 4. pont tartalmazza.

Megállapodunk most a dolgozatban használatos néhány feltevésben és jelölésben. Az érkezők folyamatát homogén  $\lambda > 0$  paraméterű Poisson típusúnak fogjuk feltételezni. Az egymásután beérkező igények kiszolgálási időtartamait  $\xi_i, (i \geq 1)$ -kel jelöljük. Feltételezzük, hogy  $\xi_i$ -k kölcsönösen független valószínűségi változók, azonos  $P\{\xi_i \leq x\} = F(x)$  eloszlásúak és várható értékük  $M \sum \xi_i = 1$ . A kiszolgálók számát  $m$ -mel, a sorkapacitást  $n$ -nel fogjuk jelölni. A kiszolgálási sorrendre vonatkozóan az "előbb érkezett előbb rendel"-elvet fogadjuk el. A dolgozat főtémáját a sorkapacitási  $n$  érték minden határon túl való növekedésének megfelelő határátmenetek alkotják. Ezért a rendszerrel kapcsolatos mennyiségeket  $n$ -szerint is parametrizáljuk. Így a  $t$  pillanatban érkező igény várakozási-idejét  $\eta^{(n)}(t)$ -vel, az  $e$  pillanatban a rendszerben jelenlevő igények számát  $\gamma^{(n)}(t)$ -vel fogjuk jelölni.

## 2. n-sorkapacitású M/M/m rendszer néhány karakterisztikája

Mindenekelőtt utalunk arra, hogy az  $M/M/m$  jelölés tömören azt jelenti, hogy a rendszerben  $m$  kiszolgáló (készülék) áll készenlétben valamely homogén Poisson folyamat szerint érkező igények kielégítésére és hogy a kiszolgálási idő exponenciális eloszlású. Ilyképpen  $F(x) = 1 - e^{-x}$ .

Tekintsük most a  $\gamma^{(n)}(t)$  folyamatot. Az exponenciális eloszlás un. örökifjú tulajdonsága következtében  $\gamma^{(n)}(t)$  homogén Markov-folyamatot alkot, amelynek fázisterét a  $0, 1, 2, \dots, m, m+1, \dots, m+n$  egész számok alkotják. Ennek alapján könnyű felírni egy differenciál-egyenletrendszert a

$$/1/ \quad P_k(t) = P\{\gamma^{(n)}(t) = k\}, \quad (0 \leq k \leq m+n)$$

valószínűségekre. Talán célszerű megemlíteni, hogy  $\nu^{(n)}(t)$  egyuttal születési és kihalási típusú folyamat, s az /1/ valószínűségekre vonatkozóan, meghatározva a szomszédos állapotokba való átmeneti intenzitásokat egyszerű behelyettesítésekkel nyerhetjük az egyenletrendszert (a születési és kihalási folyamatok fogalmával és az itt felhasználandó velük kapcsolatos eredményekkel megismerkedhet az olvasó pl. a [3] jegyzetben). A szóbanforgó egyenletrendszer a következő alakkal bír:

$$/2/ \quad \begin{cases} P'_0(t) = -\lambda P_0(t) + P_1(t), \\ P'_k(t) = \lambda P_{k-1}(t) - (\lambda + k)P_k(t) + (k+1)P_{k+1}(t), & \text{ha } 0 < k < m, \\ P'_k(t) = \lambda P_{k-1}(t) - (\lambda + m)P_k(t) + m P_{k+1}(t), & \text{ha } m \leq k < m+n, \\ P'_{m+n}(t) = \lambda P_{m+n-1}(t) - m P_{m+n}(t). \end{cases}$$

Ahhoz, hogy megoldjuk ezt az egyenletrendszert, ismernünk kell a  $\nu^{(n)}(t)$  folyamat kezdeti ( $t=0$  pillanatbeli) eloszlását. Bennünket azonban e dolgozatban csak a stacionárius eloszlás fog érdekelni, ezért most csak ezen utóbbi meghatározásával foglalkozunk. Minthogy az állapotok száma véges, ezért szinte triviális, hogy a stacionárius eloszlás létezik és egyértelműen meghatározott bármilyen legyen is a  $\lambda$  érték. A stacionárius eloszlásra az egyenleteket úgy nyerhetjük, hogy /2/ egyenleteinek baloldalait zérussal helyettesítjük, és az így adódó egyenleteket a  $t$ -től független  $P_k$  ( $0 \leq k \leq m+n$ ) mennyiségekre vonatkoztatjuk. Egyszerű számolással meggyőződhetünk, hogy az így nyert egyenletrendszer megoldása;

$$/3/ \quad \begin{cases} P_k = \frac{\lambda^k}{k!} P_0 & , \text{ ha } 1 \leq k \leq m, \\ P_k = \frac{\lambda^k}{m! m^{k-m}} P_0 & , \text{ ha } m < k \leq m+n, \end{cases}$$

ahol

$$P_0 = \left[ \sum_0^m \lambda^k / k! + \frac{\lambda^m}{m!} \sum_{s=1}^n \left( \frac{\lambda}{m} \right)^s \right]^{-1} =$$

$$= \left[ \sum_0^m \lambda^k / k! + \frac{\lambda^m}{m!} \frac{\frac{\lambda}{m} - \left( \frac{\lambda}{m} \right)^{n+1}}{1 - \frac{\lambda}{m}} \right]^{-1}$$

A továbbiakban meghatározzuk az  $\eta^{(n)}(t)$  folyamat stacionárius eloszlását. Minthogy az idő most nem játszik szerepet, ezért a várakozási-Idő jelöléséből el is hagyjuk. Vegyük észre azonban most, hogy az  $\eta^{(n)} > x$  eseményről egymagában nem beszélhetünk. Ugyanis  $\eta^{(n)}$  nincs minden esetben értelmezve, hanem csak akkor, ha a beérkező igény a rendszerben maradhat, azaz, ha nem vész el. Ezért az  $\eta^{(n)} > x$  eseményt mindig a  $\nu^{(n)} < m+n$  eseménnyel együtt fogjuk tekinteni. Egy igény csak akkor kénytelen várakozni, ha beérkezésekor legalább  $m$  számú igény tartózkodik a rendszerben. A teljes valószínűség tételét alkalmazva nyerjük, hogy

$$P \left\{ \eta^{(n)} > x, \nu^{(n)} < m+n \right\} = \sum_{k=m}^{n+m-1} P_k P \left\{ \eta^{(n)} > x \mid \nu^{(n)} = k \right\}.$$

Az itt előforduló feltételes valószínűségeket az alábbi okoskodás alapján határozhatjuk meg: Ha egy igény beérkezési pillanatában  $k-m$  igény várakozik a rendszerben, akkor ennek az igénynek mindaddig várakoznia kell, amíg csak  $k-m+1$  igény kiszolgálása be nem fejeződött. Tekintsük most a kiszolgálásuk befejeztével a rendszerből távozó igények áramlatát olyan időszakasz folyamán, amikor van legalább egy várakozó igény a rendszerben. Feltevéseink értelmében ekkor ez az áramlat  $m$  paraméterű Poisson folyamatot alkot. Jelölje  $q_s(x)$  annak a valószínűségét, hogy az utóbbi áramlatban  $x$ -idő alatt  $s$  számú esemény következik be, azaz, hogy  $x$  idő alatt pontosan  $s$  igény kiszolgálása fejeződött be, hacsak ismeretes, hogy a kiszolgálások befejeződési pillanataiban mindig volt legalább egy várakozó igény a rendszerben. A mondottakból világos, hogy



$$P \{ \eta^{(n)} > x \mid \nu^{(n)} = k \} = \sum_0^{k-m} q_s(x)$$

és hogy

$$q_s(x) = \frac{(mx)^s}{s!} e^{-mx}.$$

Végeredményben a

$$W_n(x) = P \{ \eta^{(n)} > x \mid \nu^{(n)} = m+n \}$$

feltételes valószínűsége az alábbi formulát nyerjük:

$$\begin{aligned} W_n(x) &= (1 - P_{m+n})^{-1} \sum_{k=m}^{m+n-1} P_k \sum_0^{k-m} q_s(x) = \\ &= \frac{P_m}{1 - P_{m+n}} \sum_{r=0}^{n-1} \left( \frac{\lambda}{m} \right)^r \sum_{s=0}^r \frac{(mx)^s}{s!} e^{-mx} = \\ &= \frac{P_m e^{-mx}}{1 - P_{m+n}} \sum_{l=0}^{n-1} \frac{(mx)^l}{l!} \left[ \left( \frac{\lambda}{m} \right)^n - \left( \frac{\lambda}{m} \right)^l \right] \frac{1}{\frac{\lambda}{m} - 1} \end{aligned}$$

Ez a formula elég bonyolult, a gyakorlatban számolásra nem igen kényelmes a használata. Ezért felmerül a kérdés, hogyan közelíthetjük a /4/-es formula jobb oldalát egyszerű kifejezéssel s emellett nyilvánvalóan szeretnénk a közelítés pontosságáról is felvilágosítást nyerni. A kérdés megválaszolásánál két esetet kell megkülönböztetnünk, amelyeket a  $\lambda/m < 1$  ill. a  $\lambda/m > 1$  feltételek teljesülése választ el egymástól. E pontban a  $\lambda/m < 1$  esetet fogjuk vizsgálni. Megemlítjük, hogy a  $\lambda/m = 1$  esetre a dolgozatban ismertetésre kerülő közelítő eljárások egyike sem használható. Azonban nem látszik túlságosan problematikusnak a közelítés az utóbbi

esetben ( $\lambda/m = 1$ ), sem, minthogy az irodalomban igen jól tisztázott a kérdés  $n = \infty$  esetére (lásd pl. [4], [5]).

Tekintsük most tehát a  $\lambda/m < 1$  esetet. Könnyen meggyőződhetünk arról, hogy ekkor

$$/5/ \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{P_m}{1 - P_{m+n}} = \frac{\lambda^m}{m!} P_0^*$$

$$\text{ahol } P_0^* \left[ \sum_0^m \lambda^k / k! + \frac{\lambda^m}{m!} \frac{\alpha}{1-\alpha} \right]^{-1}, \quad \alpha = \frac{\lambda}{m}; \text{ továbbá}$$

hogy

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{\ell=0}^{n-1} \frac{(mx)^\ell}{\ell!} \left[ \left(\frac{\lambda}{m}\right)^n - \left(\frac{\lambda}{m}\right)^\ell \right] = -e^{-\lambda x}.$$

Ezek szerint:

$$/6/ \quad \lim_{n \rightarrow \infty} W_n(x) = \frac{\lambda^m P_0^*}{m!(1-\alpha)} e^{-(m-\lambda)x}$$

Ilymódon  $W_n(x)$  közelítéseként tekinthetjük a /6/ jobboldalán előforduló függvényt, mely nem más, mint a várakozási-ido  $n = \infty$  esetnek megfelelő stationárius eloszlása. A közelítés pontosságát illetően bebizonyítjuk az alábbi tételt:

1. Tétel.  $\alpha = \frac{\lambda}{m} < 1$  esetén létezik olyan  $C(\lambda, m)$  konstans, hogy minden  $n \geq 1$  és tetszőleges  $x \geq 0$ -ra

$$/7/ \quad \left| W_n(x) - \frac{\lambda^m}{m!} \frac{P_0^*}{1-\alpha} e^{-(m-\lambda)x} \right| \leq C(\lambda, m) \alpha^n.$$

Bizonyítás. Az igazolandó egyenlőtlenség baloldalát, elhagyva az abszolút értéképzést, az alábbi módon is felírhatjuk:

$$- \frac{P_m}{1-P_{m+n}} \frac{\alpha^n}{1-\alpha} \sum_{l=0}^{n-1} \frac{(mx)^l}{l!} e^{-mx} + \frac{\lambda^m e^{-(m-\lambda)x}}{m!(1-\alpha)} \left( \frac{P_0 \sum_{l=0}^{n-1} \frac{(\lambda x)^l}{l!} e^{-\lambda x}}{1-P_{m+n}} - P_0^* \right).$$

Vegyük észre, hogy  $P_0$   $n \rightarrow \infty$  esetén monoton csökkenve tart  $P_0^*$ -hoz, ennek megfelelően minden  $n$ -re

$$\frac{P_0}{1-P_{m+n}} \geq P_0^*.$$

Következésképpen /7/ baloldalának abszolút értéke nem nagyobb mint

$$\frac{P_m \alpha^n}{(1-P_{m+n})(1-\alpha)} + \frac{\lambda^m}{m!(1-\alpha)} \left( \frac{P_0}{1-P_{m+n}} - P_0^* \right) + \frac{\lambda^m e^{-(m-\lambda)x}}{m!(1-\alpha)} \cdot \frac{P_0 \sum_{l=0}^{\infty} \frac{(\lambda x)^l}{l!} e^{-\lambda x}}{1-P_{m+n}}$$

Belátjuk most, hogy mind  $\frac{P_0}{1-P_{n+n}} - P_0^*$  mind  $e^{-(m-\lambda)x} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{(\lambda x)^l}{l!} e^{-\lambda x}$  zé-

rushoz tart  $\alpha^n$  rendben, midőn  $n$  értékét minden határon túl növeljük. Az első mennyiségre vonatkozóan ez az alábbi egyenlőségekből következik:

$$\frac{P_0}{1-P_{m+n}} - P_0^* = \frac{P_0}{1 - \frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n P_0} - P_0^* = \frac{P_0 - P_0^* + \frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n P_0 P_0^*}{1 - \frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n P_0},$$

$$P_0 - P_0^* = P_0 P_0^* \left( \frac{1}{P_0^*} - \frac{1}{P_0} \right) = P_0 P_0^* \frac{\lambda^m}{m!} \frac{\alpha^{n+1}}{1-\alpha},$$

$$\frac{P_0}{1-P_{m+n}} - P_0^* = \frac{P_0 P_0^* \frac{\lambda^m}{m!} \frac{\alpha^n}{1-\alpha}}{1 - \frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n P_0}.$$

A második mennyiségünket a következőképpen becsülhetjük:

$$e^{-(m-\lambda)x} \sum_n \frac{(\lambda x)^n}{n!} e^{-\lambda x} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\lambda x)^{n+k} e^{-m\lambda x}}{(n+k)!} \leq$$

$$\leq \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\max_{0 \leq x < \infty} (\lambda x)^{n+k} e^{-m\lambda x}}{(n+k)!} = \alpha^n \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\alpha^k (n+k)^{n+k} e^{-\alpha(n+k)}}{(n+k)!}$$

A Stirling formulára való tekintettel az utóbbi sor konvergens, pl. létezik olyan  $C_0$  konstans, hogy

$$\alpha^n \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\alpha^k (n+k)^{n+k} e^{-\alpha(n+k)}}{(n+k)!} \leq \alpha^n C_0 \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\alpha^k}{\sqrt{n+k}}$$

A bizonyítás menete alapján könnyen konstruálható /7/-et kielégítő konstans.

3. A várakozási idő határeloszlása  $\lambda/m > 1$  esetén.

Jól ismeretes, hogy ha a várakozási sorban tetszőleges számú igény felhalmozódhat, azaz, ha a sorkapacitás végtelen, akkor  $l$ -nél nagyobb forgalmi intenzitás mellett a rendszer nem ergodik. Pontosabban az igaz, hogy ekkor minden véges szóba jöhető  $k$  és  $x$ -re

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \underline{P} \left\{ \gamma^{(\infty)}(t) = k \right\} = 0,$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \underline{P} \left\{ \eta^{(\infty)}(t) \leq x \right\} = 0.$$

Ha azonban a sorkapacitást végesnek vesszük, akkor a fenti határértékek pozitívak, a rendszer ergodik. Fordítsuk figyelmünket most is a várakozási idő eloszlásának vizsgálatára. Az előző pontban szereplő /4/-es formula

$\lambda/m > 1$  esetben is érvényes.  $W_n(x)$  közelítésének kérdésével kapcsolatosan először néhány intuitive világos tényre hívjuk fel a figyelmet. Minthogy a forgalmi intenzitás  $l$ -nél nagyobb, ezért általában sok igény várakozik a rendszerben, hacsak elég nagy a sorkapacitás. Számszerű tájékozottság céljából kiszámíthatjuk a rendszerben várakozó igények átlagértékét, melyre stacionárius esetben az alábbi formulát nyerjük:

$$W_{m,n} = \sum_{k=1}^n k P_{m+k} = \frac{\lambda^m}{m!} P_0 \sum_{k=1}^n k \alpha^k =$$

$$= \frac{\lambda^m}{m!} \frac{n \alpha^{n+2} - (n+1) \alpha^{n+1} + \alpha}{(\alpha - 1)^2}$$

$$= \sum_{k=0}^m \lambda^k / k! + \frac{\lambda^m}{m!} \frac{\alpha^{n+1} - \alpha}{\alpha - 1}$$

Innen láthatjuk, hogy  $n \rightarrow \infty$  esetén

$$W_{m,n} \sim n .$$

Vegyük ezután észre, hogy egy igény várakozási ideje nem más, mint azon időtartam, amelynek folyamán az igény beérkezési pillanatában a rendszerben várakozó igények s ezenkívül plusz még egy igény kiszolgálásuk befejeztével elhagyják a rendszert. Amint már erre az előző pontban rámutattunk, feltevéseink értelmében ez az időtartam az említett számú független azonos  $m$ -paraméterű exponenciális eloszlású időszakasz összegeként interpretálható. Másszóval azt mondhatjuk, hogy ha  $n$  elég nagy, akkor a várakozási időt nagyszámú független valószínűségi változók összege alkotja. Ilyformán szinte triviális, hogy  $W_n(x)$   $n \rightarrow \infty$  esetén normális aszimptotikával rendelkezik.

E tényt egzaktan többféle módon igazolhatjuk. Könnyű volna alkalmazni a karakterisztikus függvények módszerét vagy felhasználni a véletlen tagszámú független valószínűségi változók összegének határeloszlására vonatkozó eredményeket. Mi azonban szeretnénk a határátmenet konvergencia sebességét is

megbecsülni, s e célból a legegyszerűbbnek látszik a konkrét /4/-es formula használata. Megfogalmazzuk, most e pont állítását:

2. Tétel.  $\lambda/m > 1$  esetén található olyan  $C(\lambda, m)$  konstans, hogy minden  $n \geq 1$  és  $-\infty < x < \infty$ -re

$$/8/ \quad \left| P \left\{ \frac{\eta^{(n)} - \frac{n}{m}}{\frac{1}{m} \sqrt{n}} \leq x \mid \nu^{(n)} < m+n \right\} - \Phi(x) \right| < C(\lambda, m) \frac{1}{\sqrt{n}},$$

ahol

$$\Phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x e^{-\frac{u^2}{2}} du.$$

Bizonyítás. Két esetet fogunk megkülönböztetni annak megfelelően, hogy az  $x \geq \sqrt{n}$  és az  $x < -\sqrt{n}$  egyenlőtlenségek közül melyik teljesül. Tekintsük előbb az első esetet. A /8/ alatt szereplő abszolút érték ugyanaz mint a

$$P \left\{ \eta^{(n)} > \frac{x}{m} \sqrt{n} + \frac{n}{m} \mid \nu^{(n)} < m+n \right\} - (1 - \Phi(x))$$

különbség abszolút értéke. Felhasználva a /4/ formulát, e különbséget az alábbi három kifejezés összegeként írhatjuk át;

$$I_1 = \frac{P_m \alpha^n}{(1-P_{n+n}) (\alpha-1)} \left[ \sum_{\ell=0}^{n-1} \frac{(x \sqrt{n+n})^\ell}{\ell!} e^{-(x \sqrt{n+n})} - (1 - \Phi(x)) \right],$$

$$I_2 = \left( \frac{P_m \alpha^n}{(1-P_{m+n}) (\alpha-1)} - 1 \right) (1 - \Phi(x)),$$

$$I_3 = - \frac{P_m e^{(x \sqrt{n+n})}}{(1-P_{m+n}) (\alpha-1)} \sum_{\ell=0}^{n-1} \frac{[\alpha (x \sqrt{n+n})]^\ell}{\ell!}$$

Mindenekelőtt megmutatjuk, hogy

$$/9/ \quad \Lambda_n = \frac{P_m \alpha^n}{(1 - P_{m+n}) (\alpha - 1)} = 1 + O(\alpha^{-n}).$$

Ugyanis

$$\Lambda_n = \frac{\frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n P_0}{(1 - \frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n P_0) (\alpha - 1)} = \frac{\frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n}{(1/P_0 - \frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n) (\alpha - 1)},$$

$$1/P_0 = \sum_0^m \lambda^k / k! - \frac{\lambda^m}{m!} \frac{\alpha}{\alpha - 1} + \frac{\lambda^m}{m!} \frac{\alpha}{\alpha - 1} \alpha^n = C_1(\lambda, m) + \frac{\lambda^m}{m!} \frac{\alpha}{\alpha - 1} \alpha^n,$$

és így

$$\Lambda_n = \frac{\frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n}{(\alpha - 1) C_1(\lambda, m) + \frac{\lambda^m}{m!} \alpha^n} = \frac{1}{1 + C_2(\lambda, m) \alpha^{-n}} = 1 + O(\alpha^{-n}).$$

Mielőtt a további becslésekre rátérnénk, megemlítjük a Poisson eloszlás és az

$$I(z, n) = \frac{1}{\Gamma(n)} \int_0^z e^{-t} t^{n-1} dt$$

nem teljes Gamma függvény közti kapcsolatot. Parciális integrálásokkal könnyen ellenőrizhető, hogy ha tekintünk egy z-paraméterű Poisson eloszlást, akkor

$$/10/ \quad \sum_{k=0}^{n-1} \frac{z^k}{k!} e^{-z} = 1 - I(z, n).$$

E reláció hasznossága abban rejlik, hogy segítségével a

$$\sum_{\ell=0}^{n-1} \frac{(x \sqrt{n+n})^\ell}{\ell!} e^{-(x \sqrt{n+n})}$$

összeget

$$1 - I(x\sqrt{n+n}, n)$$

alakban írhatjuk fel, melyre  $n \rightarrow \infty$  esetén igen jól működő aszimptotikus formulák érvényesek.

Többek között

$$/11/ \quad I(x\sqrt{n+n}, n) = \phi(x) + O\left(\frac{1}{\sqrt{n}}\right),$$

melyet könnyen meg is magyarázhatunk. A /10/ formulára való tekintettel  $I(z, n)$ -et  $n$ -számu független  $\mu=1$  paraméterü exponenciális eloszlásu valószínűségi változó összegének eloszlásaként interpretálhatunk. Ennélfogva  $I(x\sqrt{n+n}, n)$  nem más mint az említett összeg standardizáltjának az eloszlásfüggvénye, s innen /11/ a centrális határeloszlásból és annak maradék tagjára vonatkozó becslésből következik.

Mármost /9/, /10/ és /11/-ből kifolyólag

$$I_1 + I_2 = O\left(\frac{1}{\sqrt{n}}\right)$$

$I_3$ -becslése céljából tekintsük a következő átalakítást:

$$|I_3| = \frac{P_m e^{(\alpha-1)(x\sqrt{n+n})}}{(1-P_{m+n}) (\alpha-1)} \sum_{l=0}^{n-1} \frac{[\alpha(x\sqrt{n+n})]^l}{l!} e^{-\alpha(x\sqrt{n+n})}$$

Bevezetve az  $y = x + \sqrt{n}$  helyettesítést és alkalmazva a /10/ összefüggést nyerjük, hogy

$$|I_3| = \frac{P_m e^{(\alpha-1)y\sqrt{n}}}{(1-P_{m+n}) (\alpha-1)} \frac{1}{(n-1)!} \int_0^{\infty} e^{-t} t^{n-1} dt.$$

Az  $y$  értéke tekintettel az  $x \geq \sqrt{n}$  egyenlőtlenségre 0 és  $\infty$  között



váltakozhat. Elvégezve az integrálban a  $t = y\sqrt{n} = u$  helyettesítést kapjuk, hogy

$$|I_3| = \frac{P_m}{(1-P_{m+n})(\alpha-1)(n-1)!} \int_0^{\infty} e^{-u} e^{-y\sqrt{n}} (\alpha y \sqrt{n+u})^{n-1} du.$$

Tekintsük most az integrandusban előforduló

$$f(y, u) = e^{-y\sqrt{n}} (\alpha y \sqrt{n+u})^{n-1}$$

függvényt. Az integrálunkat úgy fogjuk becsülni, hogy  $f(y, u)$  helyett a

$$\max_{0 \leq y < \infty} f(y, u) = \tilde{f}(u)$$

függvényt szerepeltetjük. Sőt, minthogy  $f(y, u)$  pozitív a  $(-\frac{u}{\alpha\sqrt{n}}, \infty)$  szakaszon, ezért méginkább növeljük az integrált, ha  $f(y, u)$  helyett a tágabb szakaszra vonatkozó

$$\tilde{f}_1(u) = \max_{-\frac{u}{\alpha\sqrt{n}} \leq y < \infty} f(y, u)$$

maximumot vesszük. Egyszerű diszkusszió után nyerjük, hogy

$$\tilde{f}_1(u) = [\alpha(n-1)]^{n-1} e^{-(n-1) + \frac{u}{\alpha}}.$$

Igy tehát

$$\begin{aligned} \frac{1}{(n-1)!} \int_0^{\infty} e^{-u} e^{-y\sqrt{n}} (\alpha y \sqrt{n+u})^{n-1} du &\leq \frac{\alpha^{n-1}(n-1)^{n-1}}{(n-1)!} e^{-(n-1)} \int_0^{\infty} e^{-(1-\frac{1}{\alpha})u} du = \\ &= \alpha^n \frac{(n-1)^{n-1}}{(n-1)!} e^{-(n-1)} \frac{1}{\alpha-1}. \end{aligned}$$

Mármost /9/ és a Stirling formulából kifolyólag

$$|I_3| = O\left(\frac{1}{\sqrt{n}}\right),$$

s ezzel /8/-at  $x \geq \sqrt{n}$ -re bebizonyítottuk.

Legyen most  $x < -\sqrt{n}$ . Ekkor

$$P \left\{ \frac{\eta^{(n)} - \frac{n}{m}}{\frac{1}{m} \sqrt{n}} \leq x \mid \nu^{(n)} < m+n \right\} = 0,$$

s csak azt kell belátnunk, hogy ilyen  $x$ -ekre  $\phi(x) = O\left(\frac{1}{\sqrt{n}}\right)$ .

Ez viszont teljesül, hiszen  $x < -\sqrt{n}$  esetén

$$\phi(x) \leq \phi(-\sqrt{n}) = \frac{e^{-\frac{n}{2}}}{\sqrt{2\pi}} \int_0^{\sqrt{n}} e^{-\frac{t^2-n}{2}} dt \leq \frac{e^{-\frac{n}{2}}}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^0 e^{-\frac{z^2}{2}} dz.$$

Ezzel a bizonyításunkat befejeztük.

#### 4. Egy kiszolgáló és általános $F(x)$ esete.

Természetesen felvetődik az előző pontok eredményeinek általánosítása sokkal tágabb feltevések esetére. A már korábban is alkalmazott szemléletes megfontolások általánosabb esetekben is arra engednek következtetni, hogy pl. 1-nél nagyobb forgalmi intenzitás mellett a várakozási-ideő eloszlása a normális eloszlással közelíthető, ha csak a sorkapacitást minden határon túl növeljük. Nagymértékben bonyolódik a problémánk már akkor is, ha a kiszolgálási ideő eloszlását,  $F(x)$ -et az exponenciálistól különbözőnek választjuk, azaz, ha az  $M/M/1$  rendszer helyett  $M(G)/m$  típusu rendszert tekintünk. Nehézségeink fő oka abban rejlik, hogy még az egykiszolgálós ( $M/G/1$ ) rendszer várakozási-ideő eloszlására sem ismeretes valamilyen könnyen kezelhető algoritmus véges sorkapacitás esetén. Ezért az említett

általánosítás keresztülviteléhez új módszerekhez kell folyamodnunk.

E pontban a karakterisztikus-függvény módszerével bebizonyítjuk a 2. tétel bizonyos általánosításaként a következő állítást:

**3. Tétel.** Jelölje a stacionárius esetben  $\eta^{(n)}$  az  $n$ -sorkapacitású  $M(G)$  rendszernek megfelelő várakozási időt.  $\lambda$  legyen most is a beérkezési folyamat paramétere, a kiszolgálási időtartamot illetően pedig tegyük fel, hogy az  $M \sum_i = 1$  várható értéken kívül létezik a  $\sigma^2 = D^2(\xi_i)$  szórásnégyzet is, és  $0 < \sigma < \infty$ . Ekkor  $\lambda > 1$  esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P \left\{ \frac{\eta^{(n)} - n}{\sigma \sqrt{n}} \leq x \mid A_n \right\} = \Phi(x).$$

Itt  $A_n$  azt az eseményt jelöli, hogy egy beérkező igény nem vész el, a rendszerben marad.

**Bizonyítás.** Először rámutatunk az  $n$ -sorkapacitású  $M(G)$  rendszerben való várakozási idő strukturájára. Jelölje stacionárius esetben  $\xi^{(n)}$  valamely adott pillanatban folyamatban lévő kiszolgálási idő fennmaradó részét.  $\xi^{(n)}$ -t zérusnak értelmezzük, ha az adott pillanatban nincs kiszolgálás. Ha egy igény beérkezési pillanatában a várakozási sor üres, akkor ezen igény várakozási ideje  $\xi^{(n)}$ . Világos továbbá, hogy a várakozási-idő az alábbi véletlen tagszámú összegként interpretálható: ha teljesül az  $A_n$  esemény, akkor

$$\eta^{(n)} = \xi^{(n)} + \sum_1^{\gamma_n} \hat{\xi}_i$$

ahol  $\gamma_n = \gamma^{(n)} - 1$  (a rendszerben várakozók száma, melyet  $\gamma^{(n)} = 0$  esetén nem értelmezzünk),  $\hat{\xi}_i$ -k pedig a várakozó igények kiszolgálási időtartamai. Egyszerű meggondolásokkal belátható, hogy a  $\hat{\xi}_i$  mennyiségek is kölcsönösen függetlenek és azonos  $F(x)$  eloszlásuak. Ahhoz, hogy kiszámíthassuk  $\eta^{(n)}$  karakterisztikus függvényét, ismernünk kell  $\gamma_n$  eloszlását. Keilson (lásd 6 -ot) integró-differenciálegyenletek felállí-

tásával és bizonyos típusu véletlen bolyongás Green függvényének az alkalmazásával megmutatta, hogy stacionárius esetben a várakozási sor hosszának,  $\bar{\nu}_n$ -nek az eloszlását az alábbiak szerint írhatjuk le:

Legyenek

$$E_n = P\{ \text{a rendszer üres} \},$$

$$P_k^{(n)} = P\{ \nu_n = k \}, \quad (0 \leq k \leq n),$$

$$M e^{-s\xi} = \psi(s), \quad (\operatorname{Re}s \geq 0); \quad \mathcal{E}(w) = \frac{1}{w} \psi(\lambda(1-w)), \quad (0 < w < 1).$$

Ekkor

$$E_n = 1/\lambda \sum_n \bar{\pi}_n(0) \psi(\lambda),$$

$$P_0^{(n)} = 1/\lambda \sum_n \bar{\pi}_n(0) (1 - \psi(\lambda)),$$

$$P_k^{(n)} = 1/\lambda \sum_n \bar{\pi}_n(k), \quad (1 \leq k \leq n-1),$$

$$P_n^{(n)} = 1/\lambda^2 \sum_n \bar{\pi}_n(0) \psi(\lambda) + 1 - \frac{1}{\lambda},$$

ahol

$$\sum_n = (1 + 1/\lambda \bar{\pi}_n(0) \psi(\lambda))^{-1},$$

$$\bar{\pi}_n(k) = \frac{\xi_k - \xi_{k-1} + |\mu_\ominus|^{-1} (1-\ominus) \ominus^{-k-1}}{|\mu_\ominus|^{-1} \ominus^{-n} - \xi_n}, \quad (0 \leq k \leq n-1),$$

$\{\xi_k\}$  bizonyos sorozat, melyre  $\lambda > 1$  esetén

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \xi_k = \frac{1}{\lambda - 1},$$

s végül  $\ominus$  a  $(0,1)$  intervallumban  $\lambda > 1$  esetén egyértelműen meghatározott pont, melyre  $\mathcal{E}(\ominus) = 1$ , míg

$$\mu_\ominus = \ominus \mathcal{E}'(\ominus) < 0.$$

A felsoroltakból egyszerű átalakítások után beláthatjuk az alábbi  $n \rightarrow \infty$  esetére vonatkozó aszimptotikus relációkat:

$$\xi_n = 1 + o(\Theta^n),$$

$$\bar{\pi}_n^{(k)} = (1 - \Theta) \Theta^{n-k-1} + o(\Theta^n), \quad (0 \leq k \leq n-1),$$

s következésképpen:

$$/12/ \quad \begin{cases} P_k^{(n)} = 1/\lambda (1 - \Theta) \Theta^{n-k-1} + o(\Theta^n), & (0 \leq k \leq n-1), \\ P_n^{(n)} = 1 - \frac{1}{\lambda} + o(\Theta^n). \end{cases}$$

Keilson ezen eredménye alapján  $\eta^{(n)}$  feltételes karakterisztikus függvénye a következőképpen határozható meg. A  $\xi^{(n)}$ ,  $\hat{\xi}_i$ ,  $\bar{\pi}_n$  mennyiségek függetlenségéből kifolyólag:

$$M \left\{ e^{it \eta^{(n)}} \mid A_n \right\} = \psi_n(t) \sum_{k=0}^{n-1} \varphi(t)^k \frac{P_k^{(n)}}{1 - P_n^{(n)}},$$

$$\text{ahol } \psi_n(t) = M \left\{ e^{it \xi^{(n)}} \mid A_n \right\}, \quad \varphi(t) = M e^{it \hat{\xi}_1}.$$

A /12/ relációkra való tekintettel

$$M \left\{ e^{it \eta^{(n)}} \mid A_n \right\} = \psi_n(t) \frac{1}{\lambda} (1 - \Theta) \Theta^{n-1} \frac{1}{1 - P_n^{(n)}} \sum_0^{n-1} (\varphi(t) \Theta^{-1})^k + o(1) =$$

$$= \psi_n(t) \frac{1}{\lambda} (1 - \Theta) \frac{1}{1/\lambda + o(1)} \cdot \frac{\varphi(t)^n - \Theta^n}{\varphi(t) - \Theta} + o(1).$$

Ennek alapján az  $\frac{\eta^{(n)} - n}{\sigma \sqrt{n}}$  normalizált mennyiség feltételes karakterisztikus függvénye:

$$M \left\{ e^{it} \frac{\eta^{(n)} - n}{\sigma \sqrt{n}} \mid A_n \right\} = e^{-it} \frac{\sqrt{n}}{\sigma} \psi_n \left( \frac{t}{\sigma \sqrt{n}} \right) \frac{1 - o}{1 + o(1)} \frac{\varphi \left( \frac{t}{\sigma \sqrt{n}} \right)^n - o^n}{\varphi \left( \frac{t}{\sigma \sqrt{n}} \right) - o} + o(1).$$

Kikötöttük, hogy  $M \xi_i = 1$  és hogy létezik a  $\sigma^2 = D^2(\xi_i)$  szórásnégyzet, ezért  $t \rightarrow 0$  esetén

$$\ln \varphi(t) = it - \frac{t^2}{2} \sigma^2 + o(t^2),$$

azaz tetszőleges rögzített  $t$ -re  $n$  esetén

$$\ln \varphi \left( \frac{t}{\sigma \sqrt{n}} \right) = i \frac{t}{\sigma \sqrt{n}} - \frac{t^2}{2n} + o\left(\frac{1}{n}\right).$$

Igy tehát

$$\lim_{n \rightarrow \infty} M \left\{ e^{it} \frac{\eta^{(n)} - n}{\sigma \sqrt{n}} \mid A_n \right\} = \lim_{n \rightarrow \infty} \psi_n \left( \frac{t}{\sigma \sqrt{n}} \right) e^{\frac{t^2}{2}},$$

s tételünk bizonyításához most már csak azt kell belátnunk, hogy

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \psi_n \left( \frac{t}{\sigma \sqrt{n}} \right) = 1.$$

Ehhez elegendő megmutatni, hogy a  $\xi^{(n)}/\sigma\sqrt{n}$  sorozat sztochasztikusan zérushoz konvergál  $n \rightarrow \infty$  esetén. E szemléletesen elég világos tényt precízen a következőképpen láthatjuk be. Tegyük fel, hogy épp a kezdő ( $t=0$ ) pillanatban kezdődik el a kiszolgáló első foglaltsági periódusa. Legyen  $A(t)$  az az esemény, hogy a  $t$  pillanatban a kiszolgáló foglalt,  $\beta(t)$ -vel pedig jelöljük azt az összidő-tartamot, amelynek folyamán a  $(0, t)$  időszakasz alatt a kiszolgáló szabad volt. Minthogy most nem a stacionárius esetből indulunk ki, ezért a  $\xi^{(n)}$  mennyiséget  $t$ -szerint is parametrizálnunk kell, így a továbbiakban  $\xi_t^{(n)}$ -nel fogjuk jelölni. Tekintsük végül az egymásután kiszolgálásra kerülő igények  $\hat{\xi}_i$  ( $i \geq 1$ ) kiszolgálási idejei alkotta felújítási-folyamatot, s legyen  $\hat{\xi}_t$  a

$$t + \hat{\xi}_t = \sum_{i=1}^{N_t+1} \hat{\xi}_i$$

egyenlet által értelmezett mennyiség, ahol  $N_t$  jelenti a  $(0, t)$  időköz alatti felújítások számát.

Ekkor, ha az  $A(t)$  esemény teljesül:

$$\hat{\xi}_t^{(n)} = \hat{\xi}_{t-\beta(t)}.$$

Bevezetve az  $\Omega(t, y) = P\{\beta(t) \leq y | A(t)\}$  feltételes eloszlás-függvényt, felírhatjuk, hogy

$$P\left\{\hat{\xi}_t^{(n)} > x\right\} = P(A(t)) \int_0^t P\left\{\hat{\xi}_{t-y} > x\right\} d_y \Omega(t, y).$$

Integrálva mindkét oldalt a  $(0 \leq x < \infty)$  tartományon nyerjük, hogy

$$M \hat{\xi}_t^{(n)} = P(A(t)) \int_0^t M\left\{\hat{\xi}_{t-y}\right\} d_y \Omega(t, y).$$

Feltevéseinkből kifolyólag az  $M \hat{\xi}_t = m(t)$  függvényre

$$\lim_{t \rightarrow \infty} m(t) = \frac{5^2 + 1}{2}$$

(lásd [3], 124. old), ezért létezik olyan  $k$  konstans, amelyre  $m(t) \leq k$ .

Innen minden  $t \geq 0$ -ra  $M \hat{\xi}_t^{(n)} \leq k$  s így a stacionárius esetben is

$$/13/ \quad M \hat{\xi}^{(n)} \leq k.$$

Minthogy  $\hat{\xi}^{(n)} / \sqrt{n} \geq 0$ , s/13/ miatt  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{M \hat{\xi}^{(n)}}{\sqrt{n}} = 0$ , ezért  $\frac{\hat{\xi}^{(n)}}{\sqrt{n}}$

valóban sztochasztikusan zérus sorozat. Ezzel a 3. tétel bizonyítást nyert.

Irodalom:

1. Tomkó József: Odná predelnaja teorema v zadacse obszluzsivanija pri neogranicsno vozrasztajusej intenzivnoszti potoka: Studia Scient. Mathemat. Hungarica. Tom II. /1967/.
2. - , - Véges sorkapacitású egykiszolgálós várakozási-ideő problémáról: MTA Számítástechnikai Központja Közlemények, 3, /1967/.
3. - , - A Markov folyamatok elemei és néhány operációkutatási vonatkozása. Jegyzet, a Bolyai János Matematikai Társulat kiadványa, Bp. /1968/.
4. Yu.V.Prohorov: Perehodnue ivlenija v processzah masszovovo obszluzsivania; Litov. matem. szbornik, III. Nol, /1963/.
5. Szamandarov E.: O predelnom povedenii raszpredelenija vremeni ozsidanija: Dokl. A.N.Tadzs. Sz.Sz.R. 9, Nol, /1966/.
6. Keilson F.: The ergodic queue length distribution for queeneing systems with finite capacity. Journal of the Royal Statist. Society ser. B, vol. 28., Nol, /1966/.

S u m m a r y

On some limit laws for waiting time

The paper deals with some limit phenomenons for queeneing systems when the queue-capacity tends to infinity. In the sections 2./ and 3./ it is studied how to approximate the waiting time distribution function for the system  $M/M/m$  with finite ("n") queue-capacity and the rapidity of approximation is estimated. In section 4./ it is shown that the waiting time for the system  $M/G/1$  has asymptotically normal distribution, provided that the input intensity  $\lambda > 1$  and the average service time is taken for 1.



Р Е З Ю М Е

Работа занимается предельными явлениями в задачах о времени ожидания, когда число мест ожидания неогранично возрастает. В пунктах 2./ и 3./ изучается вопрос приближения функции распределения времени ожидания в системе  $M/M/m$  с конечным числом мест ожидания и оценивается скорость приближения. В пункте 4./ доказано, что длительность ожидания начала обслуживания в системе  $M/G/1$  также асимптотически нормально распределена если интенсивность входящего потока  $\lambda > 1$  и среднее время равно 1 .

Rövid közlemények az elkészült programokról

Varga Gyula I.:

Euklidesi algoritmus polinomok többszörös gyökeinek  
felismerésére.

Polinomok gyökeinek a Newton-Raphson-féle módszerrel történő meghatározása nehézségekbe ütközik, ha a polinom többszörös gyökökkel rendelkezik.

Ismeretes, hogy többszörös gyökök esetén az  $f(x)$  polinomnak és deriváltjának legnagyobb közös osztója nem konstans. Ezt a legnagyobb közös osztót az  $f(x)$  és  $f'(x)$  között végrenajtott euklidesi algoritmus segítségével tudjuk meghatározni. Ha az  $f(x)$  polinomot a kapott legnagyobb közös osztóval leosztjuk, a hányados polinom gyökei (egyszeres multiplicitással) megegyeznek az eredeti polinom gyökeivel, eltekintve az algoritmus végrehajtása révén keletkezett pontatlanságoktól. Ezeket a hányados-polinom gyökeinek az eredeti polinomba való visszahelyettesítésével korrigálni kell.

Az algoritmus programja az Ural-2 számológépre készült EFT autókódban.

Varga Gyula I.:

Szimmetrikus mátrixu lineáris egyenletrendszer  
megoldása a négyzetgyökös módszerrel.

Ismeretes, hogy szimmetrikus mátrix mindig felbontható egy trianguláris mátrixnak és a transzponáltjának szorzatára. Ez a felbontás pozitív definit mátrix esetén valós uton történhetik, egyébként nem, mert a felbontás algoritmusában négyzetgyökvonások szerepelnek, s a gyök alatt negatív szám is előfordulhat. Komplex aritmetika alkalmazása helyett ilyenkor célszerűbb

az  $A$  szimmetrikus mátrixot az

$A = TE^{\mathbb{K}}T'$  alakban felbontani, ahol  $T$  alsó trianguláris mátrix,  $T'$  a transzponáltja,  $E^{\mathbb{K}}$  pedig diagonális mátrix, melynek főátlójában a  $+1$ -es ill.  $-1$ -es számok fordulnak elő.

Az  $A\underline{x}=\underline{b}$  egyenletrendszert ( $A$  nem szinguláris), tehát úgy fogjuk megoldani, hogy mátrixát az említett szorzatra bontjuk, s az így felírt egyenletrendszert két részletben oldjuk meg az alábbi módon:

$$TE^{\mathbb{K}}T'\underline{x} = \underline{b}$$

1./  $T\underline{y} = \underline{b}$  -ből  $\underline{y}$

2./  $E^{\mathbb{K}}T'\underline{x} = \underline{y}$  -ből  $\underline{x}$ .

Az 1./ és 2./ egyenletrendszer megoldása nem okoz problémát, mivel ezek mátrixa trianguláris. Ha az eredeti  $A$  mátrix pozitív definit,  $E^{\mathbb{K}}$  megegyezik az egységmátrixszal.

Az említett mátrixfelbontás algoritmusát megtalálható pl. Berezin és Zsidkov: Metodü vücsiszlénijij c. könyvének 2. kötetében a 23. lapon.

Az eljárás programja az Ural-2 számológépre készült EFT autókódban.

Varga Gyula I.:

Nemlineáris egyenletek és egyenletrendszerek megoldása az  
öngyorsító módszer segítségével.

A nemlineáris egyenletek és egyenletrendszerek megoldására szolgáló Newton-féle eljárás minden egyes iterációs lépésben a függvényérték ill. a függvényértékek kiszámítása mellett a függvény deriváltjának ill. a függvények összes parciális deriváltjának meghatározását követeli meg.

Előfordulhat, hogy ez csak nehezen hajtható végre. Ilyen esetekben szokás az un. öngyorsító módszert alkalmazni, amely deriváltak helyett differencia-

hányadosokat használ fel az egyes iterációs lépéseknél.

Egyismeretlenes egyenlet esetén az

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} - f(x^{(k)}) / f'(x^{(k)}) \text{ helyett az}$$

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} - f(x^{(k)}) / \Gamma^{(k)} \text{ iterációs képletet alkalmazhatjuk,}$$

ahol

$$\Gamma^{(k)} = \frac{f[x^{(k)} + \beta_k f(x^{(k)})] - f(x^{(k)})}{\beta_k \cdot f(x^{(k)})}$$

$$\beta_k = - \frac{1}{\Gamma^{(k-1)}} \quad (\text{ha } k \neq 0)$$

$$\beta_0 = - \frac{1}{f(x^{(0)})} \text{ valamely közelítő értéke.}$$

Mivel konvergencia esetén a  $\beta_k \cdot f(x^{(k)})$  növekmény 0-hoz tart,  $\Gamma^{(k)}$  tart a függvény zérushelyén vett deriváltjához. A konvergencia rendszáma  $1 + \sqrt{2}$ . Iterációs lépésenkint 2 függvényérték meghatározását kívánja meg.

Többszemletlenes egyenletrendszer esetén az

$\underline{x}^{(k+1)} = \underline{x}^{(k)} - J^{(k)-1} \cdot \underline{F}(\underline{x}^{(k)})$  iterációs eljárás öngyorsító változatát a következőképpen adhatjuk meg:

$\underline{x}^{(k+1)} = \underline{x}^{(k)} - \hat{J}^{(k)-1} \cdot \underline{F}(\underline{x}^{(k)})$ , ahol  $\hat{J}$  a Jacobi-féle deriváltmátrix közelítése differenciahányadosokkal.

Legyen

$$h_j^{(k)} = (0, \dots, 0, \underbrace{\sum_{\ell=1}^n \beta_{j\ell} f_\ell(\underline{x}^{(k)})}_j, 0, \dots, 0)$$

Akkor

$$\hat{J}_{i,j} = \frac{f_j [\underline{x}^{(k)} + \frac{h_j^{(k)}}{j}] - f_i [\underline{x}^{(k)}]}{\sum_{\ell=1}^n \beta_{j,\ell}^{(k)} f_\ell [\underline{x}^{(k)}]}$$

ahol  $\beta_{j,\ell}^{(k)} = -\hat{J}^{(k-1)-1}$  (ha  $k \neq 0$ )

$\beta^{(0)}$ -t  $-\hat{J}^{(0)-1}$  valamely közelítéseként kell megadni. (Ha ilyen nem áll rendelkezésre, sok esetben megfelel az E egységmátrix is). Az eljárás számítási igénye iterációs lépésenként  $n^2 + n$  db függvényérték meghatározása és 2 db  $n$  ismeretlenes lineáris egyenletrendszer megoldása.

Az itt ismertetett módszer részletes leírása megtalálható pl. J.F.Traub Iterative methods for the solution of equations c. könyvében.

Az eljárás programja (1 és több ismeretlenes esetre) az Ural-2 számítógépre készült EFT autókódban.

Ferenczy László:

#### Baktériumok hasonlósági vizsgálata

Baktériumok vagy más szervezetek rendszertani kategóriáinak létrehozására szokásos egy numerikus eljárás, a cluster analysis alkalmazása. Az eljárás számítógépen történő kivitelére a Békés Megyei Tanács Kórháza, valamint a MTA Talajtani és Agrokémiai Kutató Intézet felkérésére 1966-ban Ural-2 gépre program készült. Itt e program 1968-ban készült módosított és bővített változatának algoritmusát és kapacitását ismertetjük.

#### Az eljárás algoritmus

1./ A numerikus feldolgozás céljára a szervezetek, egyedek hasonlóságát egy számérték fejezi ki. A szereplő  $b_1, \dots, b_N$  egyedek mindegyikét

meghatározott, egyenértékűnek tekintett,  $t_1, \dots, t_M$  tulajdonságokra nézve vizsgálják.

Egy gyakori eljárás a következő esetek kódolása: (1) a vizsgált egyed rendelkezik valamely tulajdonsággal, (2) nem rendelkezik vele és (3) az adott tulajdonság vizsgálata nem értelmezhető. Jelölésük a fenti sorrendben 1, 0 és NC. Két egyed hasonlóságának méréséhez megegyező, illetve különböző tulajdonságaik számát kell vizsgálni azzal a megszorítással, hogy a hasonlóságokra nézve értékes információt nem tartalmazó NC kóddal való megegyezést vagy különbözőzést nem kell számolni.

Két egyed  $b_i$  és  $b_j$   $S_{ij}$  hasonlósága:

$$S_{ij} = \frac{n_c}{n_c + n_d}$$

ahol  $n_c$  a megegyező (de nem NC-NC),  $n_d$  a különböző (de nem 0-NC vagy 1-NC) tulajdonságok száma.

Egy másik kódolási mód (két-jel kódolás), amelynél minden tulajdonságot egy a számára meghatározott jelentéssel bíró négy kód-jel valamelyikével kell ellátni. A hasonlóság meghatározása az előbbi módon történik, és itt nyilván  $n_c + n_d = M$ .

2./ Az egyedek sorbarendezéséhez szükséges egy tetszőlegesen megadható (célszerűen a legnagyobb hasonlóságot mutató) kiinduló pár, legyenek  $b_{i_1}$  és  $b_{i_2}$ , hasonlóságukat jelöljük:  $S_{i_1 i_2} = A_1$ .

A rendezés pontos algoritmus a következő.

Tegyük fel, hogy  $n$  egyedet már sorbarendeztünk, legyenek ezek  $b_{i_1}, \dots, b_{i_n}$ , a többi  $b_{j_1}, \dots, b_{j_m}$  ( $n+m=N$ ). Határozzuk meg minden sorba nem rendezett  $b_{jk}$  egyednek az összes rendezetthez való hasonlósága átlagát, vagyis az

$$s_k = \frac{S_{jk i_1} + \dots + S_{jk i_n}}{n}$$

értéket (átlagos hasonlóság). A sorbarendezettek következő  $b_{i_{n+1}}$  tagjának kiválasztása céljából a fenti  $s_k$  értékek és a következő  $A_{n-1}$ , átlagos hasonlósági szint, közelségét vizsgáljuk

$$A_{n-1} = \frac{A_1 + \dots + A_{n-2} + \hat{s}}{n-1}$$

ahol  $\hat{s}$  az előzőleg kiválasztott egyed ( $b_{i_n}$ ) átlagos hasonlósága. Így  $b_{i_{n+1}}$ -nek azon  $b_{j_{k^*}}$  egyedet választjuk, amely  $S_{k^*}$  átlagos hasonlóságára az

$$|A_{n-1} - S_{k^*}| = \min_{1 \leq k \leq m} |A_{n-1} - S_k|$$

teljesül. (A következő  $b_{i_{n+2}}$  egyed kiválasztása az

$$A_n = \frac{A_1 + \dots + A_{n-1} + S_{k^*}}{n}$$

szinthez való közelség alapján fog történni.)

#### A program ismertetése

A program az 1./-ben leírt két kódolási módot ismeri, 0-1-NC kódolás esetén a megfelelő jelek 0,1 és N, két-jel kódolás esetén 00, 01, 10, 11.

Az adatok alapján meghatározza az összes  $(N(N-1)/2)$  darab  $S_{ij}$  értéket; ezeket, valamint a megegyező, különböző tulajdonságok számát és a  $-2 \log S$  értékek közül a kivántakat kinyomtattja.

Végrehajtja a sorbarendezést nyomtatva az egyedek sorrendjét és mindegyikhez azt az átlagos hasonlósági szintet, amelyhez az ő kiválasztása történt.

- 8
- 9
- 12 90721649/+02
- 3 89974752/+02
- 14 88620052/+02
- 1 87416938/+02
- 13 85289746/+02
- 7 82223887/+02
- 2 79854510/+02
- 5 78068178/+02
- 11 76699264/+02
- 10 75701334/+02
- 6 74948538/+02
- 4 74360364/+02

Kinyomtatja háromszög-táblázatban az új sorrend szerint az értékeket egészre kerekítve.

- 8
- 9 91
- 12 89 90
- 3 85 88 86
- 14 86 85 82 83
- 1 75 79 83 76 71
- 13 67 68 70 66 71 59
- 7 62 63 67 67 64 68 68
- 2 57 60 60 70 63 69 65 80
- 5 57 58 62 60 63 65 67 82 78
- 11 56 57 59 63 60 70 64 77 85 77
- 10 55 58 58 62 61 65 69 76 80 76 83
- 6 59 56 58 60 59 61 71 78 81 77 78 75
- 4 56 53 57 57 58 62 70 73 82 72 77 85 77
- 8 9 12 3 14 1 13 7 2 5 11 10 64



Egy tetszőlegesen megadható felosztáshoz meghatározza és nyomtatja minden csoport egyedei egymáshoz való hasonlóságainak átlagát (a csoport átlagos hasonlóságát) minden csoport a többihez való átlagos hasonlóságát és (a legelső oszlopban) a csoport egyedei minden hasonlóságának átlagát.

001 14

002 7

003 4

86.213970 001 86.213970

69.152231 002 69.992987 64.948454

67.000481 003 58.951890 70.452579 78.795147

A program 100 körüli tulajdonság esetén kb. 150 egyed feldolgozására alkalmas. Az ehhez szükséges futásidő kb. 4-5 óra.

TARTALOMJEGYZÉK

Varga Gyula I.:	
Polinomfaktorizálás másodfoku tényezőkre. . . . .	3
Katona Gyula - Nemetz Tibor:	
Néhány megjegyzés a shift-regiszter generátorokról . . . . .	7
Varga Gyula I.:	
Mátrixok sajátértékeinek meghatározása a "hasonlósági elimi- náció" módszerével . . . . .	28
Bakó András:	
A legrövidebb ut meghatározása veszteséges hálózatban . . . . .	33
Sonnevend György:	
Megjegyzések a differenciál játékok egyszerű típusairól . . . . .	44
Tomkó József:	
Várakozási-idővel kapcsolatos határeloszlás-tételről . . . . .	51
Rövid közlemények az elkészült programokról.	
Varga Gyula I.:	
Euklidesi algoritmus polinomok többszörös gyökeinek felis- merésére . . . . .	72
Varga Gyula I.:	
Szimmetrikus mátrixu lineáris egyenletrendszer megoldása a négyzetgyökös módszerrel . . . . .	72
Varga Gyula I.:	
Nemlineáris egyenletek és egyenletrendszerek megoldása az öngyorsító módszer segítségével . . . . .	73
Ferenczy László:	
Baktériumok hasonlósági vizsgálata . . . . .	75



